

UNIVERSIDAD EVANGELICA DE EL SALVADOR

Proyecto: Robot de Búsqueda de Personas en Situaciones de Dificil acceso (RBPSD)

Integrantes:

- Moisés Ignacio Gochez González
- Tania Isabel Peraza Cruz
- Miguel Orlando Monchez Mejía
- Jennifer Tatiana Arévalo Guillen
- Oscar Josué Fabián Díaz

Objetivo general:

Diseñar un robot buscador de personas en situaciones de difícil acceso mediante herramientas tecnologías de bajo costo que permita a las entidades encargadas evitar que se arriesguen más vidas humanas tratando de ubicar a las personas atrapadas o a los cadáveres en situaciones de difícil acceso para los rescatistas.

Específicos:

- Transmitir los datos obtenidos por medio del robot de búsqueda de personas condiciones en las que se encuentran las personas atrapadas dando un posible medio de comunicación entre estos y los rescatistas.
- Mostrar los beneficios que un RBPSD puede otorgarle a entidades nacionales e internacionales especializadas en búsqueda y rescate.
- Realizar lecturas de gases peligrosos condiciones de la estructura colapsada y ubicación de las victimas dentro de la estructura.