

# 입 · 출력시스템

## - 입 · 출력장치의 통신 방식

컴퓨터소프트웨어학과

김병국 교수



- 프로세서와 입 · 출력장치 간의 통신 방식을 안다.
- 프로세서내 입 · 출력모듈을 포함한 전반적인 구조를 안다.
- 입 · 출력장치와 데이터 송/수신을 위한 방식들을 안다.
- 폴링과 인터럽트를 실습을 통해 익힌다.



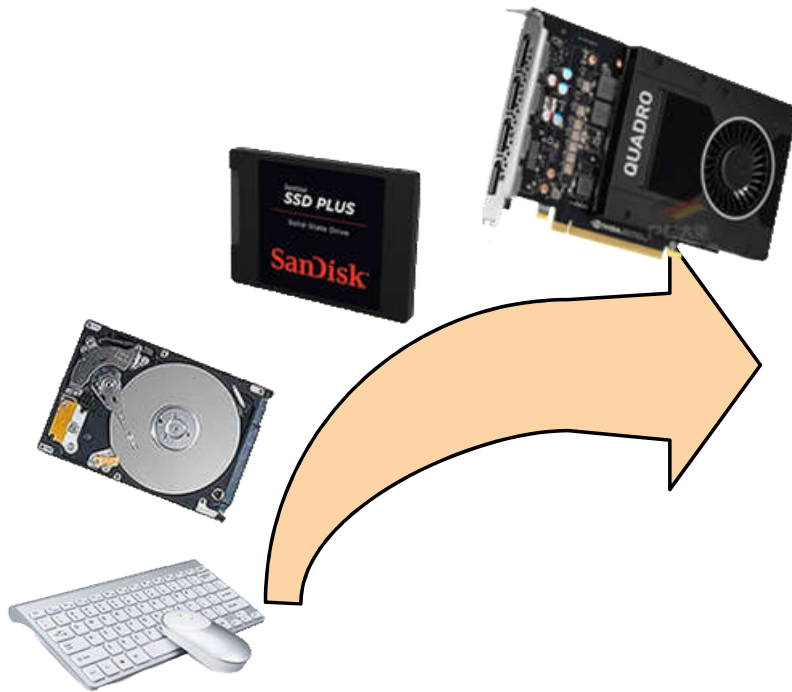
- 입 · 출력장치와 통신
- 입 · 출력 모듈의 구성
- 데이터 처리 방식
- 프로그래밍 실습



# 1. 입출력장치와 통신 (1/4)

## □ 데이터 전송 속도에 따른 분류

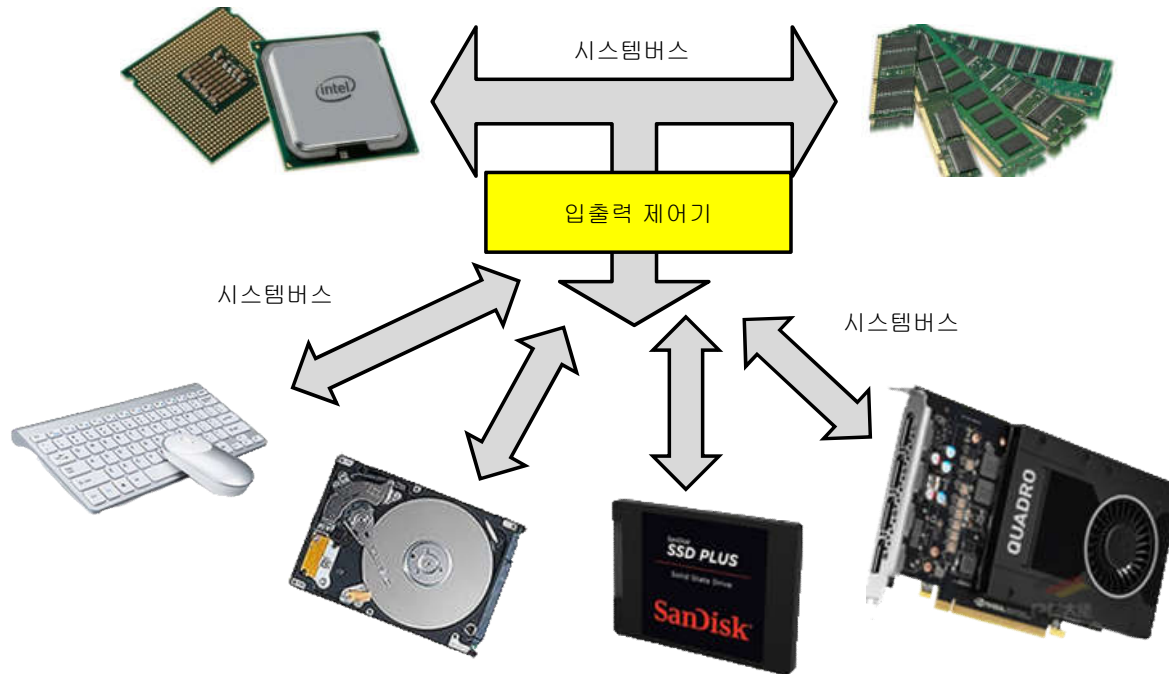
- 저속의 주변장치(키보드, 마우스 등)와 고속 주변장치(그래픽 카드, 하드 디스크 등)로 나뉨
- 하나의 버스로 주변장치를 묶으면 저속 장치로 인해 고속 장치의 활용성이 떨어짐 → 효율성 저하 발생



# 1. 입출력장치와 통신 (2/4)

## □ 버스의 기본적인 연결 구조

- CPU와 주기억장치(RAM)를 주 축으로 다른 입출력장치와 통신함
- 모든 통신은 시스템 버스(FSB)를 통해 가능
  - 주소, 제어, 데이터 버스로 구성



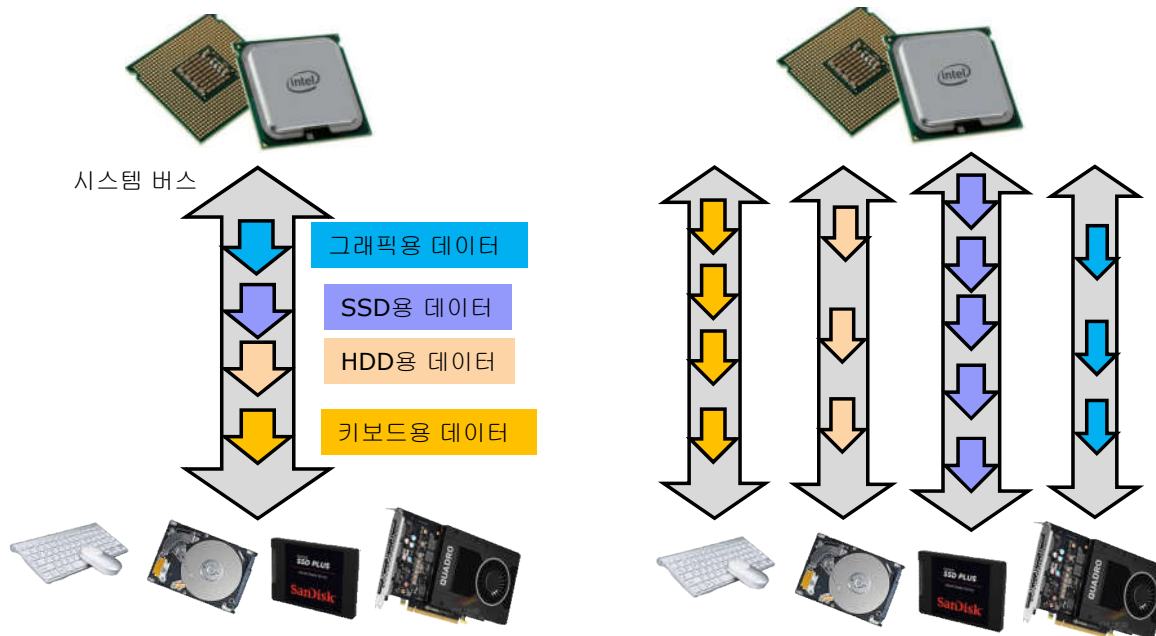
# 1. 입출력장치와 통신 (3/4)

## □ 채널(Chanel)

- 데이터가 지나가는 통로
- 버스(BUS)를 통한 논리적인 경로

## □ 채널 공유와 분리 (1/2)

- 서로 다른 전송 대역(bandwidth)를 갖는 장치들 간 채널을 공유 또는 분리



# 1. 입출력장치와 통신 (4/4)

## □ 채널 공유와 분리 (2/2)

### ■ 공유

- 공유되는 통로를 통해 모든 연결된 주변 장치들과 통신을 수행
- 채널의 구성이 단순 → 저렴
- 모든 주변 장치의 성능은 가장 낮은 성능의 주변장치의 성능을 따름 → 비효율적

### ■ 분리

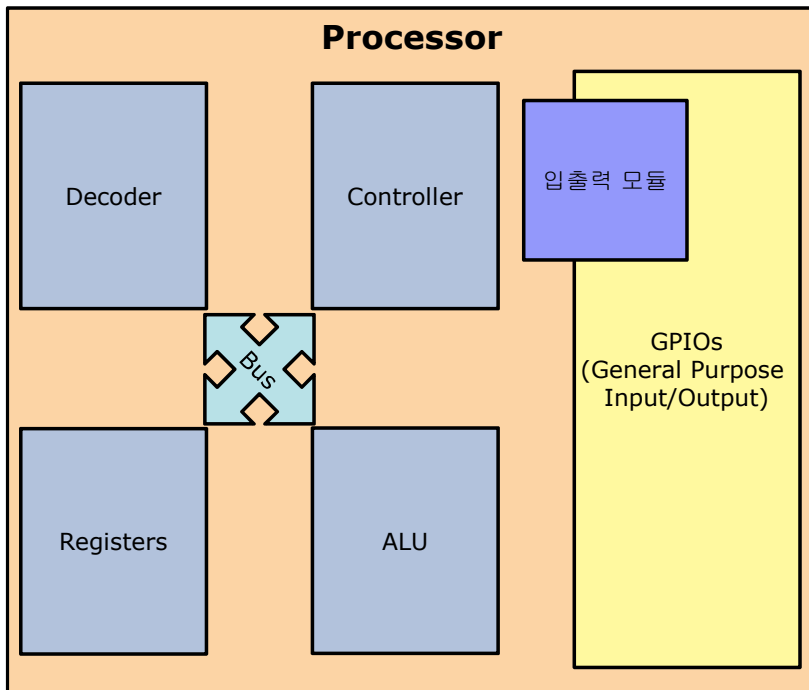
- 각 주변장치를 위한 별도의 채널을 구성
- 채널의 구성이 복잡 → 고가
- 성능향상 기대



## 2. 입출력 모듈의 구성 (1/2)

### □ 일반적인 구성

- 프로세서마다 입출력장치를 위한 내부 모듈(유닛)들이 각기 다른 형태로 구성
- 많은 프로세서들이 GPIO를 통해 외부 장치(주기억장치 포함)와 연결됨
  - 외부 버스(FSB) 또한 GPIO의 일종





## 2. 입출력 모듈의 구성 (2/2)

### □ 입출력 모듈 기능

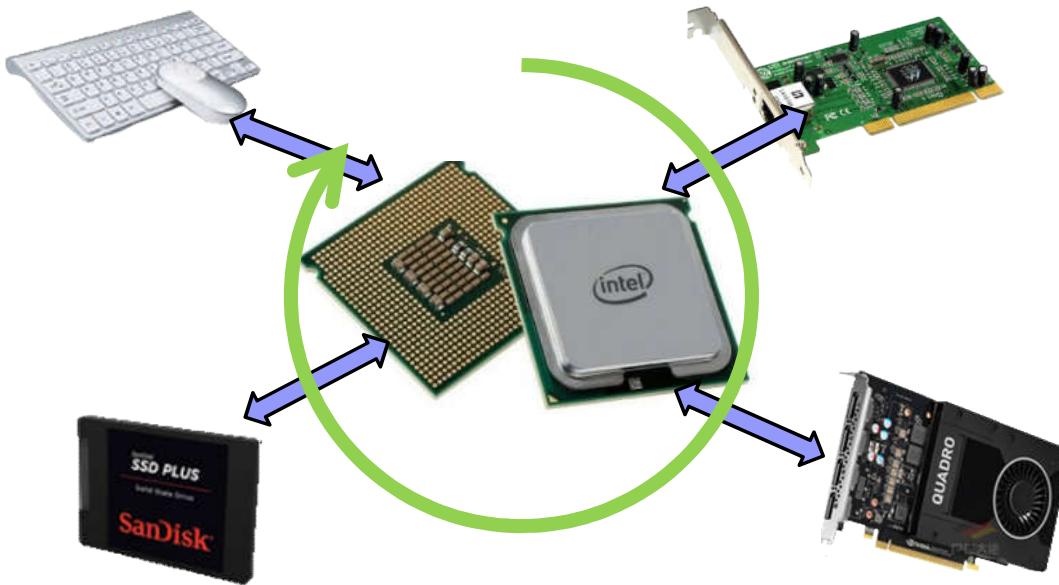
- 내부 자원과 데이터 입출력 등 다양한 동작을 제어
- 입출력장치에 명령을 보내기 위해서는 장치의 식별을 위한 주소 등을 지정
- 타이밍 동기 기능을 제공
- 버퍼링을 이용한 전송속도 조절
- 오류 검출



### 3. 데이터 처리 방식 (1/7)

#### □ 폴링(Polling)

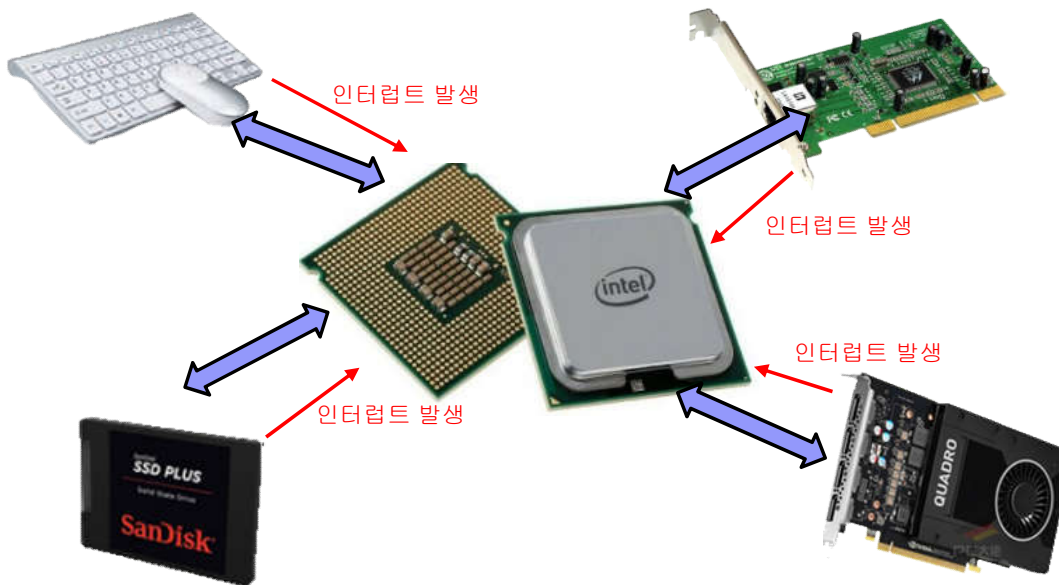
- CPU가 연결된 모든 주변장치에게 데이터 송수신을 위해 상태를 물음
- 동일 작업을 주기적으로 수행
- 잦은 데이터 송수신이 있는 주변장치의 접근에 유리
- 이벤트성의 데이터송수신 장치의 경우 비효율적인 접근이 됨
- CPU의 부하를 발생



### 3. 데이터 처리 방식 (2/7)

#### □ 인터럽트(Interrupt) (1/5)

- 주변장치에서 송수신관련 데이터가 있으면 CPU에게 알림
- CPU는 알림신호를 받으면 해당 주변장치와 송수신작업을 수행
- CPU의 부하를 최소화
- 너무 잦은 인터럽트는 CPU의 성능을 저하시킴



### 3. 데이터 처리 방식 (3/7)

#### □ 인터럽트(Interrupt) (2/5)

- 프로세서 코어(core)는 한번에 한 개의 명령만을 수행
- 인터럽트를 이용하면 멀티태스킹을 지원할 수 있도록 함
  - 사용자는 모든 작업이 동시에 수행되는 것 처럼 보임

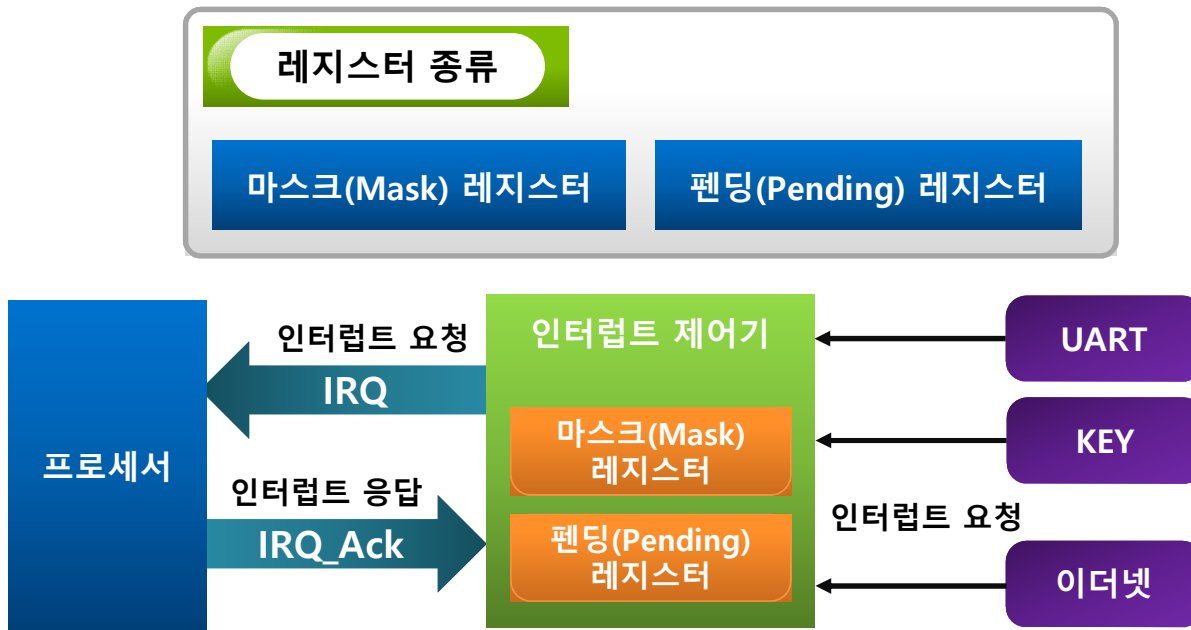


### 3. 데이터 처리 방식 (4/7)

#### □ 인터럽트 (Interrupt) (3/5)

##### ■ 인터럽트 제어기

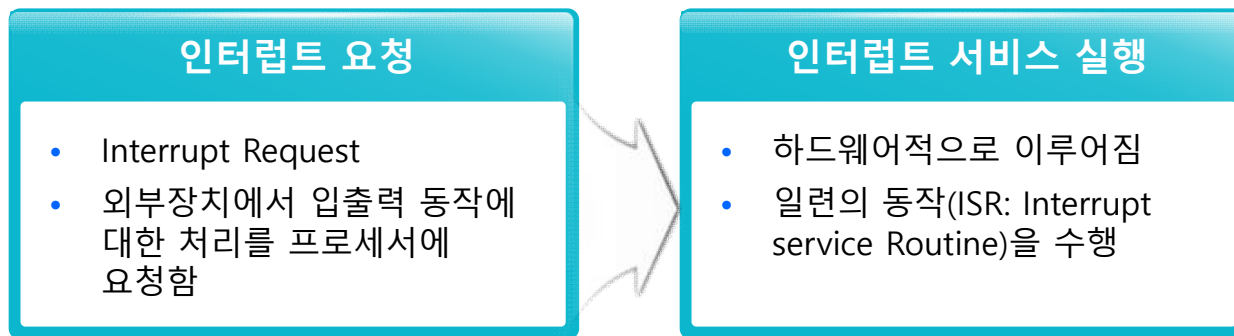
- 입출력 장치에서 발생하는 인터럽트의 요청을 제어함
- 하드웨어에 따라 인터럽트 응답을 위한 신호도 제공함



### 3. 데이터 처리 방식 (5/7)

#### □ 인터럽트(Interrupt) (4/5)

- 인터럽트 요청과 서비스 실행



#### 인터럽트 벡터(Vector)

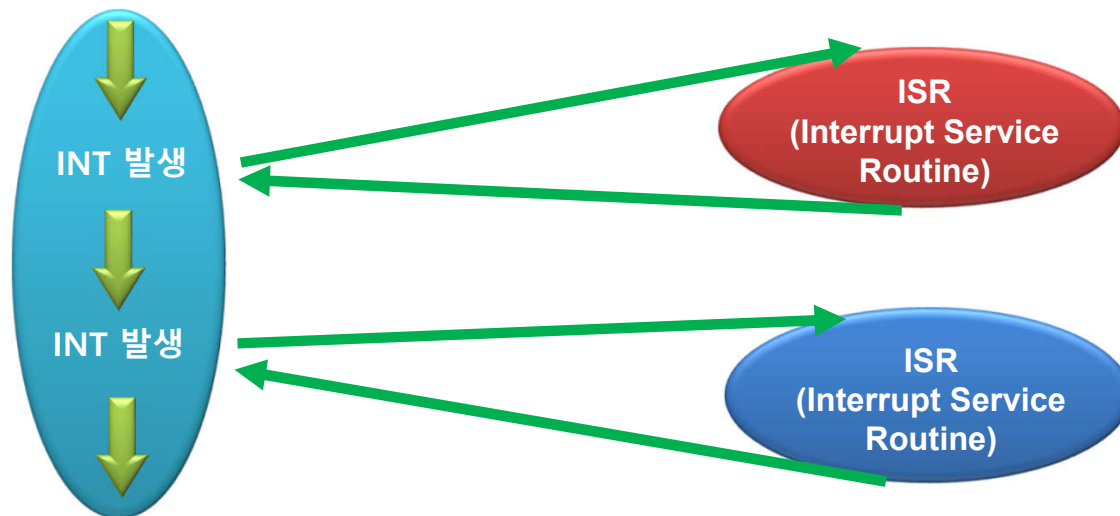
- 인터럽트 서비스 루틴을 처리하기 위한 명령 또는 위치가 저장된 메모리 공간



### 3. 데이터 처리 방식 (6/7)

#### □ 인터럽트(Interrupt) (5/5)

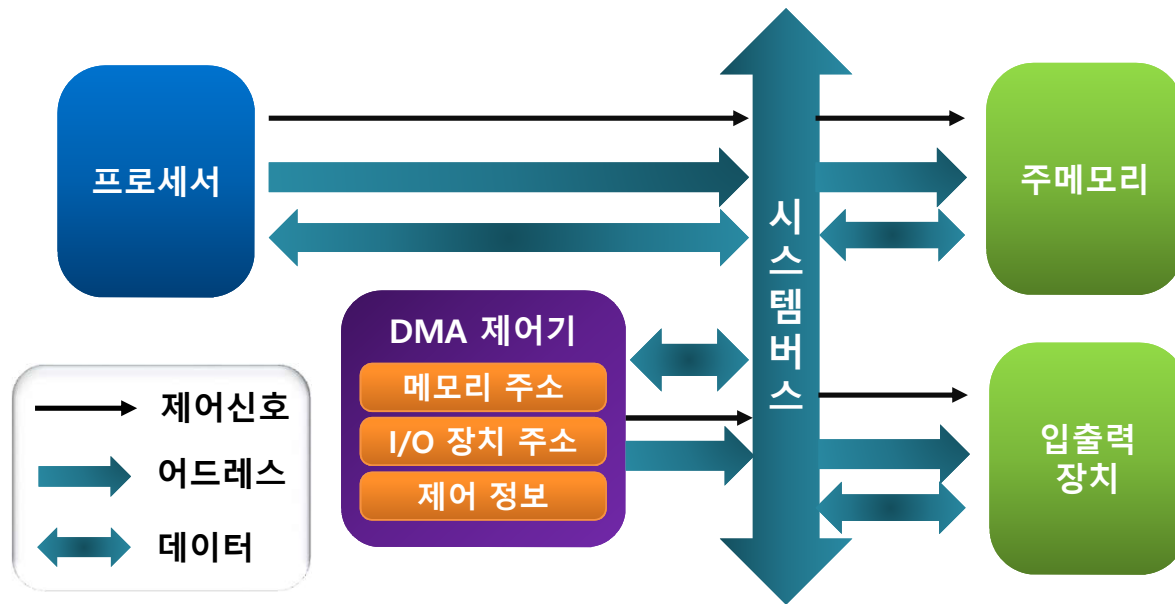
- 인터럽트 처리



### 3. 데이터 처리 방식 (7/7)

#### □ DMA(Direct Memory Access)

- 프로세서의 개입 없이 입출력장치가 주기억장치에 직접 접근하는 방식
- 다른 장치 간에도 메모리의 접근을 통해 서로 데이터를 교환할 수 있음





## 4. 프로그래밍 실습 (1/2)

### □ 폴링 예

- 파일 중에 test.txt 파일이 존재하면, 문자열을 출력하는 프로그램 작성

```
1 #include <unistd.h>
2 #include <stdio.h>
3
4 int
5 main(void)
6 {
7     for(int i=0;;i++)
8     {
9         if( access("test.txt", F_OK) == 0)
10        {
11            printf("There is a file(%05d).\n", i);
12        }
13
14        usleep(5000);
15    }
16
17    return 0;
18 }
```



## 4. 프로그래밍 실습 (2/2)

### □ 인터럽트 동작 예

- 10 또는 12번 시그널을 입력 받으면, 문자열을 출력하는 프로그램 작성

```
1 #include <sys/types.h>
2 #include <unistd.h>
3 #include <signal.h>
4 #include <stdio.h>
5
6 void callback_sig_handler(int nSigNumber);
7
8 int
9 main(void)
10 {
11     printf("PID: %d\n", getpid());
12
13     signal(SIGUSR1, callback_sig_handler);
14     signal(SIGUSR2, callback_sig_handler);
15
16     for(int i=0; ;i++)
17     {
18         if(i%4==0)
19             printf("\r-");
20         else if(i%4==1)
21             printf("\r\\");
22         else if(i % 4 == 2)
```

```
23             printf("\r|");
24         else
25             printf("\r/");
26
27         fflush(stdout);
28         usleep(50000);
29     }
30
31     return 0;
32 }
33
34 void callback_sig_handler(int nSigNumber)
35 {
36     printf("We just got a signal(%d).\n", nSigNumber);
37 }
```



수고하셨습니다.

