

# MLP architektura

Srpen 2025

V tomto textu je rozebrána architektura MLP (Multi-Layer Perceptron) neuronové sítě.

## 1 Neuron a architektura

Na obrázku níže je uveden příklad architektury neuronové sítě. Síť má vstupní vrstvu se 2 neurony, dvě skryté vrstvy se 3 a 2 neurony a výstupní vrstvu se 2 neurony.

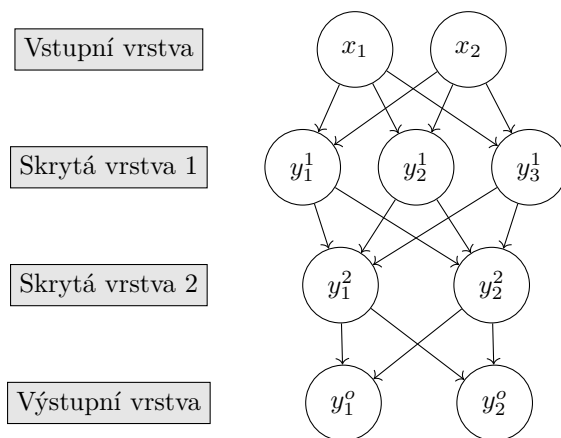


Figure 1: Příklad MLP architektury neuronové sítě.

Vstupní vrstva obsahuje vektor vytvořený z tréninkových dat:

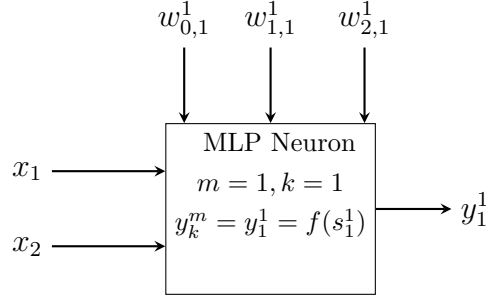
$$\mathbf{X} = (x_0, x_1, x_2, \dots, x_n)^T \quad (1)$$

kde hodnoty  $x_i$  jsou normalizovány na interval  $< 0, 1 >$ .

Hodnoty neuronů ve vstupní vrstvě jsou:

$$\mathbf{Y}^0 = \mathbf{X} \quad (2)$$

Ve skrytých vrstvách mají neurony hodnoty označené jako  $\mathbf{Y}^k$ . Každý neuron má přiřazené váhy  $w_i$  a bias  $w_0$ . Následuje ilustrace neuronu.



$w_{j,k}^m$  značí váhu spojení od neuronu  $j$  z vrstvy  $m - 1$  k neuronu  $k$  z vrstvy  $m$ . Neurony jsou indexovány od 1 a  $w_{0,k}^m$  značí bias neuronu  $k$  ve vrstvě  $m$ .  $s_k^m$  je vnitřní potenciál neuronu  $k$  ve vrstvě  $m$ .

## 2 Forward propagace

Vnitřní potenciál neuronu se určí pomocí aktivační funkce  $f(s)$ , kde platí

$$s_k^m = \sum_j w_{jk}^m y_j^{m-1} \quad (3)$$

kde  $j$  je index vstupů z předchozí vrstvy  $m - 1$  a  $k$  je index neuronu ve vrstvě  $m$ . Hodnotu  $y_0^{m-1}$  od neexistujícího neuronu 0 lze definovat jako 1 a tím rovnice platí i pro biasy.

Aktivační funkce  $f(s)$  může být definována různým způsobem, například lze použít RELU funkci

$$y_k^m = f(s_k^m) = \max(0, s_k^m) \quad (4)$$

RELU funkce umožňuje vznik hodnot vyšších než 1. Pokud je vyžadováno, aby výstupy  $y_j$  nabývaly pouze hodnot od 0 do 1, lze použít jinou aktivační funkci pro výstupní vrstvu.

## 3 Handling výstupních hodnot

Při aplikaci na rozpoznávání číslic od 0 do 9 je možné použít převod číslice na 10 skutečných výstupů  $y_k^{\text{skut}}$  následujícím způsobem:

$\mathbf{Y}^{\text{skut}}(\text{číslice})$	$y_0^{\text{skut}}$	$y_1^{\text{skut}}$	$y_2^{\text{skut}}$	$y_3^{\text{skut}}$	$y_4^{\text{skut}}$	$y_5^{\text{skut}}$	$y_6^{\text{skut}}$	$y_7^{\text{skut}}$	$y_8^{\text{skut}}$	$y_9^{\text{skut}}$
$\mathbf{Y}^{\text{skut}}(0)$	1	0	0	0	0	0	0	0	0	0
$\mathbf{Y}^{\text{skut}}(1)$	0	1	0	0	0	0	0	0	0	0
$\mathbf{Y}^{\text{skut}}(2)$	0	0	1	0	0	0	0	0	0	0
$\mathbf{Y}^{\text{skut}}(3)$	0	0	0	1	0	0	0	0	0	0
$\mathbf{Y}^{\text{skut}}(4)$	0	0	0	0	1	0	0	0	0	0
$\mathbf{Y}^{\text{skut}}(5)$	0	0	0	0	0	1	0	0	0	0
$\mathbf{Y}^{\text{skut}}(6)$	0	0	0	0	0	0	1	0	0	0
$\mathbf{Y}^{\text{skut}}(7)$	0	0	0	0	0	0	0	1	0	0
$\mathbf{Y}^{\text{skut}}(8)$	0	0	0	0	0	0	0	0	1	0
$\mathbf{Y}^{\text{skut}}(9)$	0	0	0	0	0	0	0	0	0	1

Například číslici 3 tedy odpovídá vektor skutečných výstupů:

$$\mathbf{Y}^{\text{skut}}(3) = (0, 0, 0, 1, 0, 0, 0, 0, 0)^T \quad (5)$$

Opačný převod 10 výstupů  $y_i$  na číslici lze uskutečnit hledáním maximálního výstupu:

$$\text{číslice} = \text{argmax}(\mathbf{Y}) \quad (6)$$

## 4 Zpětná propagace

Při zpětné propagaci dochází k opačnému průchodu přes síť a k úpravě vah na základě chyby, které se síť při učení dopustila. Chyba se šíří zpět pomocí funkce energie, označené jako  $E$ . Pro ukázkou použijeme funkci střední kvadratické chyby (MSE):

$$E = \sum_k \frac{1}{2} (y_k - d_k)^2 \quad (7)$$

kde  $d_k = y_k^{\text{skut}}$  (desired).

Derivace energie vzhledem k vahám v libovolné vrstvě je (řetězové pravidlo):

$$\frac{\partial E}{\partial w_{jk}} = \frac{\partial E}{\partial s_k} \frac{\partial s_k}{\partial w_{jk}} \quad (8)$$

Ve výstupní vrstvě lze dále rozepsat:

$$\frac{\partial E}{\partial w_{jk}} = \frac{\partial E}{\partial y_k^o} \frac{\partial y_k^o}{\partial s_k^o} \frac{\partial s_k^o}{\partial w_{jk}} = \frac{\partial E}{\partial w_{jk}} = -(d_k^o - y_k^o) f'(s_k^o) y_j^{o-1} = \delta^0 y_j^{o-1} \quad (9)$$

Úprava nastavení vah pro výstupní vrstvu směřuje proti gradientu energie, tedy pro výstupní vrstvu platí

$$\Delta w_{jk}^o = \eta (d_k^o - y_k^o) f'(s_k^o) y_j = \eta \delta_k^o y_j^{o-1} \quad (10)$$

kde  $\eta$  je učicí rychlost (learning rate). Bez odvození uvedeme, že pro úpravu vah v dalších vrstvách platí obecný vztah

$$\Delta w_{jk}^m = \eta \delta_k^m y_j^{m-1} \quad (11)$$

kde rekurzivně

$$\delta_k^m = \left( \sum_{l=0}^{N_{m+1}} \delta_l^{m+1} w_{kl}^{m+1} \right) f'(s_k^m) \quad (12)$$

a

$$\delta_k^o = (d_k^o - y_k^o) f'(s_k^o) \quad (13)$$