Curriculum Vitæ de Jérémy Rouot

Date et lieu de naissance : 7 mars 1990 à Langres

Adresse Postale: 2 Rue F Sastre, 10430 Rosières-prés-Troyes

Adresse électronique : jeremy.rouot@grenoble-inp.org

Page web personnelle: http://jeremyrouot.github.io/homepage/

Thèmes de Recherche: Optimisation, Contrôle géométrique, Contrôle optimal et

géométrie sous-Riemannienne, Mécanique de la rupture. Transfert orbital, Nage à faible nombre de Reynolds,

Applications: Imagerie par Résonance Magnétique, Biomécanique.

1 Situations Professionnelles

Sep. 2017 Enseignant-Chercheur en Mathématiques Appliquées à EPF : École d'In-

génieur(e)s, Troyes, France.

Membre associé de l'équipe INRIA McTAO, Sophia Antipolis.

Membre projet PGMO FMJH, Algebro-geometric techniques with applications to

global optimal control for Magnetic Resonance Imaging.

Déc. 2016 - **Post-Doctorant en Mathématiques Appliquées**, équipe Méthodes et Algo-

Août. 2017 rithmes pour le Contrôle, Laboratoire d'Analyse et d'Architecture des Systèmes

(LAAS), Toulouse, France.

Membre du Projet TAMING. http://taming.laas.fr/.

2 Éducation et Diplômes

2013-2016 Thèse de Doctorat en Mathématiques Appliquées, Université Côte

d'Azur, INRIA Sophia Antipolis.

Titre : Méthodes géométriques et numériques en contrôle optimal et applications au transfert orbital à poussée faible et à la nage à faible nombre de Reynolds

Mots clés : Géométrie sous-Riemannienne ; Contrôle optimal périodique ; Conditions nécessaires et suffisantes d'optimalité ; Micronageur de Copépode ; Micronageur de Purcell ; Transfert orbital à poussée faible ; Moyennisation en contrôle optimal.

Directeurs: Bernard Bonnard (Université de Bourgogne)

Jean-Baptiste Pomet (INRIA Sophia Antipolis)

Date de soutenance : 28 Novembre 2016

Manuscrit: http://tel.archives-ouvertes.fr/tel-01472370v2

U. Boscain DR, CNRS, École Polytechnique Rapporteur E. Trélat PR, Univ. Paris VI Rapporteur B. Bonnard PR, Univ. Bourgogne Directeur J.-B. Pomet DR, INRIA Sophia Antipolis Directeur Jury:F. Alouges PR, École Polytechnique Examinateur P. Bettiol PR, Univ. Bretagne Occidentale Examinateur R. Epenoy Ingénieur CNES Toulouse Examinateur PR, Univ. Bordeaux Examinateur M. Tucsnak

2010-2013 **Diplôme Ingénieur ENSIMAG**, Modélisation, Calcul et Simulation, **Insti-**

tut Polytechnique de Grenoble, Grenoble.

3 Activités de recherche

Communications orales en conférences.

Sep. 2017	Conférence, 18th French - German - Italian Conférence on Optimi-
	zation, Paderborn, Allemagne.
	Averaging for minimum time control problems and applications.
Juillet 2017	Conférence, New Horizons in Optimal Control, Porto, Portugal. Sub-
	Riemannian geometry and swimming at low Reynolds number.
Juillet 2017	Conférence, IFAC 2017 World Congress, Toulouse, France. Optimal
	control theory and the efficiency of the swimming mechanism of the Copepod
	Zooplankton.
Juin 2017	Congrès SMAI 2017 - 8e Biennale Française des Mathématiques
	Appliquées et Industrielles, Ronce-les-Bains, France. Géométrie sous-
	Riemannienne et nage à faible nombre de Reynolds.
Mars 2016	Journées SMAI-MODE 2016 - Société de mathématiques appliquées in-
	dustrielles, ENSEEIHT, Toulouse.
	Contrôle optimal géométrique pour les micro-organismes.
Août 2015	Conférence, Nonlinear Control and Geometry, Stefan Banach Center,
	Będlewo, Poland.
	Averaging techniques in the time minimal transfer using low propulsion
Jan. 2016	Conférence, 10th International Young Researcher Workshop on Geo-
	metry, Mechanics and Control, Institut Henri Poincaré, Paris, France.
	Geometric and numerical analysis between the Purcell swimmer and the Cope-
	pod swimmer
Déc. 2016	Conférence, 55th IEEE Conférence on Decision and Control, Las Ve-
Dec. 2010	gas, USA.
	Geometric and numerical approach to the optimal control and efficiency of the
	Copepod swimmer
Déc. 2016	Conférence, 55th IEEE Conférence on Decision and Control , Las Ve-
DCC. 2010	gas, USA.
	Optimal Control of an ensemble of Bloch equations with Applications in MRI.
	Openina Control of an ensemble of Dioch equations with Applications in MILL.

$Communications\ orales\ lors\ de\ s\'eminaires/groupes\ de\ travail.$

Jan. 2018	Séminaire d'Équipe, EPF : École d'Ingénieur-e-s, Troyes, France.
	Contrôle optimal géométrique et application à la mécanique de la rupture.
Juin 2017	Séminaire d'Équipe, Laboratoire de Mathématiques, Université de Bretagne
	Occidentale, Brest, France.
	Géométrie sous-Riemannienne et nage à faible nombre de Reynolds.
Mars 2017	Séminaire d'Équipe Méthodes et Algorithmes de Commande, LAAS-CNRS,
	Toulouse, France.
	Contrôlabilité locale et application au transfert orbital à poussée faible.
Sep. 2016	Rencontres Équipes INRIA McTAO - INRIA Mokaplan, INRIA-Paris, Paris,
	France.
	Geometric and numerical optimal control for microorganisms at low Reynolds
	number.
Déc. 2015	Séminaire Doctorants, Institut de Recherche Mathématique Avancée de
	Strasbourg, Strasbourg, France.
	Nilpotent approximation in Sub-Riemannian geometry and applications to the
	Purcell swimmer.

Oct. 2015	Séminaire Doctorants, Mathematisches Institut - Universität Basel, Bâle,
	Suisse.
	Nilpotent approximation in Sub-Riemannian geometry and applications to the
	Purcell swimmer.
Mai 2015	16ièmes Journées de l'École Dotorale Carnot-Pasteur, Université de Bour-
	gogne Franche-Comté, Dijon.
	Moyennisation en contrôle optimal pour le transfert orbital.
Déc. 2014	Séminaire Doctorants, Institut de Mathématiques de Bourgogne, Dijon.
	Effet de la perturbation lunaire sur la métrique associée au problème de transfert
	orbital moyenné.
Mai 2014	Séminaire Doctorants, Institut de Mathématiques de Bourgogne, Dijon.
	Perturbation lunaire et système de trois corps

4 Responsabilités Collectives

- Organisateur du séminaire doctorants hebdomadaire de l'École doctorale Carnot Pasteur, Institut Mathématiques de Bourgogne, 2015-2016.
- Animation des salons et journées portes ouvertes de EPF :École Ingénieur(e)s.
- Membre d'une cellule de réflexion sur les méthodes de pédagogies innovantes pour EPF :École Ingénieur(e)s.

5 Activités d'enseignement

- Enseignant invité, Chitkara University, Inde, Cours introductif sur le contrôle optimal et applications à la nage à faible nombre de Reynolds.
- Enseignant en mathématiques, EPF : École Ingénieur-e-s, Troyes, 2016-2017, Cours en classes préparatoires intégrées pour la 1ère et la deuxième année, cours d'analyse numérique pour la 3ième année (280h).
- Vacataire, INP ENSEEIHT, Toulouse, 2016-2017, Équations aux dérivées partielles Master 1 – Contrôle optimal Master 1.
- **Moniteur**, Univ. de Bourgogne, Dijon, 2015-2016, Algèbre Licence 1 Informatique-Électronique et Licence 1 - Mathématiques (64h).

6 Publications

Références

Monographie

[1] Geometric and Numerical Optimal Control with Application to Swimming at Low Reynolds Number and Medical Resonance Imaging. Springerbriefs (2016) (118 pages), *Révision*. (avec B. Bonnard, M. Chyba)

http://hal.archives-ouvertes.fr/hal-01226734v2

Articles soumis

- [2] Sub-Riemannian geometry, Hamiltonian dynamics, micro-swimmers, Copepod nauplii and Copepod robot (2018) (40 pages). (avec B. Bonnard, M. Chyba, D. Takagi) http://hal.archives-ouvertes.fr/hal-01653901v2
- [3] Algebraic-geometric techniques for the feedback classification and robustness of the optimal control of a pair of Bloch equations with application to magnetic resonance

imaging. Soumis (2017). (37 pages). (avec B. Bonnard, O. Cots, J.-C. Faugère, A. Jacquemard, J. Rouot, M. Safey El Din, T. Verron)

http://jeremyrouot.github.io/homepage/file/mri2017.pdf

Articles acceptés dans des journaux avec comité de lecture

- [4] P. Bettiol, B. Bonnard, A. Nolot, J. Rouot. Sub-Riemannian geometry and swimming at low Reynolds number: the Copepod case. À paraître dans ESAIM: COCV, 2018 (29p.).
 - http://hal.archives-ouvertes.fr/hal-01442880v2
- [5] P. Bettiol, B. Bonnard, J. Rouot. Optimal strokes at low Reynolds number: a geometric and numerical study of Copepod and Purcell swimmers. À paraître dans SIAM J. Control Optim., 2018 (24 p.).
 - http://hal.inria.fr/hal-01326790
- [6] P. Bettiol, B. Bonnard, L. Giraldi, P. Martinon, J. Rouot. The three links Purcell swimmer and some geometric problems related to periodic optimal controls. Variational methods in Imaging and geometric control, conférence en Novembre 2015, actes publiés dans Radon Series on Computational and Applied Math, vol. 18, de Gruyter, 2017 (27p.).

http://hal.archives-ouvertes.fr/hal-01143763v3

Articles acceptés dans des livres avec comité de lecture

[7] B. Bonnard, H. Henninger, J. Rouot. Lunar perturbation of the metric associated to the averaged orbital transfer. Analysis and geometry in control theory and its applications, conférence en juin 2014, actes publiés dans Springer InDam series, vol. 11, 2015. http://hal.archives-ouvertes.fr/hal-01090977v3

Articles acceptés de conférence avec comité de lecture

- [8] J. Rouot, J.-B. Lasserre. On inverse optimal control via polynomial optimization. In Proceedings of the 56th IEEE Conférence on Decision and Control, 2017, 721–726. http://hal.archives-ouvertes.fr/hal-01493034v1
- [9] P. Bettiol, B. Bonnard, A. Nolot, J. Rouot. Optimal control theory and the efficiency of the swimming mechanism of the Copepod Zooplankton. In Proceedings of the 20th IFAC World Congress, Toulouse 2017.
 - http://hal.archives-ouvertes.fr/hal-01387423v2
- [10] B. Bonnard, M. Chyba, J. Rouot, D. Takagi. A Numerical Approach to the Optimal Control and Efficiency of the Copepod Swimmer. In Proceedings of the 55th "IEEE Conférence on Decision and Control", Las Vegas, 2016. http://hal.archives-ouvertes.fr/hal-01286602v3
- [11] B. Bonnard, A. Jacquemard, J. Rouot. Optimal Control of an Ensemble of Bloch Equations with Applications in MRI. In Proceedings of the 55th "IEEE Conférence on Decision and Control", Las Vegas, 2016.
 - http://hal.archives-ouvertes.fr/hal-01287290v4