# Curriculum Vitæ de Jérémy Rouot

Date et lieu de naissance : 7 mars 1990 à Langres

Adresse Postale: 2 Rue F Sastre, 10430 Rosières-prés-Troyes

Adresse électronique : jeremy.rouot@grenoble-inp.org

Page web personnelle: http://jeremyrouot.github.io/homepage/

Thèmes de Recherche: Optimisation, Contrôle géométrique, Contrôle optimal et

géométrie sous-Riemannienne, Mécanique de la rupture. Transfert orbital, Nage à faible nombre de Reynolds,

Applications: Iransfert orbital, Nage à faible nombre de Reynolds, Imagerie par Résonance Magnétique, Biomécanique.

## 1 Situations Professionnelles

SEP. 2017– Enseignant-Chercheur en Mathématiques Appliquées à

EPF: École d'Ingénieur(e)s, Troyes, France.

DEC. 2016 - Post-Doctorant en Mathématiques Appliquées, équipe Méthodes et

Août. 2017 Algorithmes pour le Contrôle, Laboratoire d'Analyse et d'Architecture des

Systèmes (LAAS), Toulouse, France.

Membre du Projet TAMING. http://taming.laas.fr/.

# 2 Éducation et Diplômes

2013-2016 **Thèse de Doctorat en Mathématiques Appliquées**, Université Côte d'Azur, INRIA Sophia Antipolis.

Titre: Méthodes géométriques et numériques en contrôle optimal et applications au transfert orbital à poussée faible et à la nage à faible nombre de Reynolds

Mots clés : Géométrie sous-Riemannienne ; Contrôle optimal périodique ; Conditions nécessaires et suffisantes d'optimalité ; Micronageur de Copépode ; Micronageur de Purcell ; Transfert orbital à poussée faible ; Moyennisation en contrôle optimal.

Directeurs : Bernard Bonnard (Université de Bourgogne)

Jean-Baptiste Pomet (INRIA Sophia Antipolis)

Date de soutenance : 28 Novembre 2016

Manuscrit: http://tel.archives-ouvertes.fr/tel-01472370v2

Jury:	U. Boscain	DR, CNRS, Ecole Polytechnique	Rapporteur
	E. Trélat	PR, Univ. Paris VI	Rapporteur
	B. Bonnard	PR, Univ. Bourgogne	Directeur
	JB. Pomet	DR, INRIA Sophia Antipolis	Directeur
	F. Alouges	PR, École Polytechnique	Examinateur
	P. Bettiol	PR, Univ. Bretagne Occidentale	Examinateur
	R. Epenoy	Ingénieur CNES Toulouse	Examinateur
	M. Tucsnak	PR, Univ. Bordeaux	Examinateur

2010-2013 **Diplôme Ingénieur ENSIMAG**, Modélisation, Calcul et Simulation,

Institut Polytechnique de Grenoble, Grenoble.

### 3 Activités de recherche

#### Communications orales lors de conférences internationales.

2017 Sep. Conference, **18th French - German - Italian Conference on Optimization**, Paderborn, Allemagne.

Averaging for minimum time control problems and applications.

2015 Août Conference, **Nonlinear Control and Geometry**, Stefan Banach

Center, Będlewo, Poland.

Averaging techniques in the time minimal transfer using low propulsion

2016 Jan. Conference, 10th International Young Researcher Workshop

on Geometry, Mechanics and Control, Institut Henri Poincaré, Paris,

France.

 $Geometric\ and\ numerical\ analysis\ between\ the\ Purcell\ swimmer\ and\ the$ 

 $Cope pod\ swimmer$ 

2016 Déc. Conference, 55th IEEE Conference on Decision and Control,

Las Vegas, USA.

Geometric and numerical approach to the optimal control and efficiency of

the Copepod swimmer

2016 Déc. Conference, 55th IEEE Conference on Decision and Control,

Las Vegas, USA.

Optimal Control of an ensemble of Bloch equations with Applications in

MRI.

#### Communications orales lors de conférences nationales.

2016 Mars Journées **SMAI-MODE 2016** - Société de mathématiques appliquées

industrielles, ENSEEIHT, Toulouse.

Contrôle optimal géométrique pour les micro-organismes.

### Communications orales lors de séminaires/groupes de travail.

2018 Jan. Séminaire d'Équipe, EPF :École d'Ingénieur-e-s, Troyes, France.

Contrôle optimal géométrique et application à la mécanique de la rupture.

2017 Mars Séminaire d'Équipe Méthodes et Algorithmes de Commande, LAAS-

CNRS, Toulouse, France.

Contrôlabilité locale et application au transfert orbital à poussée faible.

2016 Sep. Rencontres Équipes INRIA McTAO - INRIA Mokaplan, INRIA-Paris,

Paris, France.

Geometric and numerical optimal control for microorganisms at low Rey-

nolds number.

2015 Déc. Séminaire Doctorants, Institut de Recherche Mathématique Avancée de

Strasbourg, Strasbourg, France.

Nilpotent approximation in Sub-Riemannian geometry and applications to

the Purcell swimmer.

2015 Oct. Séminaire Doctorants, Mathematisches Institut - Universität Basel,

Bâle, Suisse.

Nilpotent approximation in Sub-Riemannian geometry and applications to

the Purcell swimmer.

2015 Mai 16ième Journées de l'École Dotorale Carnot-Pasteur, Université de

Bourgogne Franche-Comté, Dijon.

Moyennisation en contrôle optimal pour le transfert orbital.

2014 Déc. Séminaire Doctorants, Institut de Mathématiques de Bourgogne, Di-

jon.

Effet de la perturbation lunaire sur la métrique associée au problème de

transfert orbital moyenné.

2014 Mai Séminaire Doctorants, Institut de Mathématiques de Bourgogne, Di-

jon.

Perturbation lunaire et système de trois corps

# 4 Responsabilités Collectives

 Organisateur du séminaire doctorants hebdomadaire de l'École doctorale Carnot Pasteur, Institut Mathématiques de Bourgogne, 2015-2016.

- Animation des salons et journées portes ouvertes de EPF :Ecole Ingénieur(e)s.
- Membre d'une cellule de réflexion sur les méthodes de pédagogies innovantes pour EPF :École Ingénieur(e)s.

# 5 Activités d'enseignement

— Moniteur - Algèbre Licence 1 - Informatique-Électronique et Licence 1 - Mathématiques.

Dijon, 2015-2016, Type : Travaux dirigés, Volumes : 64h. Enseignant Responsable : Michel Semevov-Tian-Shansky

- Vacataire Équations aux dérivées partielles Master 1 INP ENSEEIHT. Toulouse, 2016-2017, Type: Travaux pratiques-Projet, Enseignant Responsable: Serge Gratton
- Vacataire Contrôle optimal Master 1 INP ENSEEIHT.
   Toulouse, 2016-2017, Type: Travaux pratiques-Projet. Enseignant Responsable: Olivier Cots
- Enseignant en mathématiques EPF : École Ingénieur (e)s.

  Troyes, 2017-2018, Type : Cours en classes préparatoires intégrées pour la 1ère et la deuxième année, cours d'analyse numérique pour la 3ièmes année, Volumes : 280h.

### 6 Publications

Les documents sont téléchargeables à partir des liens appariés.

### Références

### Monographe soumis

[1] Geometric and Numerical Optimal Control with Application to Swimming at Low Reynolds Number and Medical Resonance Imaging. Springerbriefs (2016). (118 pages) (avec B. Bonnard, M. Chyba)

http://hal.archives-ouvertes.fr/hal-01226734v2

### Articles soumis

[2] Sub-Riemannian geometry, Hamiltonian dynamics, micro-swimmers, Copepod nauplii and Copepod robot (2018). (40 pages)

- (avec B. Bonnard, M. Chyba, D. Takagi) http://hal.archives-ouvertes.fr/hal-01653901v2
- [3] Algebraic-geometric techniques for the feedback classification and robustness of the optimal control of a pair of Bloch equations with application to magnetic resonance imaging. Soumis (2017). (37 pages)
  - (avec B. Bonnard, O. Cots, J.-C. Faugère, A. Jacquemard, J. Rouot, M. Safey El Din, T. Verron)

http://jeremyrouot.github.io/homepage/file/mri2017.pdf

# Articles acceptés dans des journaux avec comité de lecture

- [4] P. Bettiol, B. Bonnard, A. Nolot, J. Rouot. Sub-Riemannian geometry and swimming at low Reynolds number: the Copepod case. À paraître dans ESAIM: COCV, 2018. http://hal.archives-ouvertes.fr/hal-01442880v2
- [5] P. Bettiol, B. Bonnard, J. Rouot. Optimal strokes at low Reynolds number: a geometric and numerical study of Copepod and Purcell swimmers. À paraître dans SIAM J. Control Optim., 2018.

http://hal.inria.fr/hal-01326790

## Articles acceptés dans des livres avec comité de lecture

- [6] B. Bonnard, H. Henninger, J. Rouot. Lunar perturbation of the metric associated to the averaged orbital transfer. Analysis and geometry in control theory and its applications, conférence en juin 2014, actes publiés dans Springer InDam series, vol. 11, 2015. http://hal.archives-ouvertes.fr/hal-01090977v3
- [7] P. Bettiol, B. Bonnard, L. Giraldi, P. Martinon, J. Rouot. The three links Purcell swimmer and some geometric problems related to periodic optimal controls. Variational methods in Imaging and geometric control, conférence en Novembre 2015, actes publiés dans Radon Series on Computational and Applied Math, vol. 18, de Gruyter, 2016. http://hal.archives-ouvertes.fr/hal-01143763v3

#### Articles acceptés de conférence avec comité de lecture

- [8] J. Rouot, J.-B. Lasserre. On inverse optimal control via polynomial optimization. In Proceedings of the 56th IEEE Conference on Decision and Control, 2017. http://hal.archives-ouvertes.fr/hal-01493034v1
- [9] P. Bettiol, B. Bonnard, A. Nolot, J. Rouot. Optimal control theory and the efficiency of the swimming mechanism of the Copepod Zooplankton. In Proceedings of the 20th IFAC World Congress, Toulouse 2017. http://hal.archives-ouvertes.fr/hal-01387423v2
- [10] B. Bonnard, M. Chyba, J. Rouot, D. Takagi. A Numerical Approach to the Optimal Control and Efficiency of the Copepod Swimmer. In Proceedings of the 55th "IEEE Conference on Decision and Control", Las Vegas, 2016.
  - http://hal.archives-ouvertes.fr/hal-01286602v3
- [11] B. Bonnard, A. Jacquemard, J. Rouot. Optimal Control of an Ensemble of Bloch Equations with Applications in MRI. In Proceedings of the 55th "IEEE Conference on Decision and Control", Las Vegas, 2016.
  - http://hal.archives-ouvertes.fr/hal-01287290v4