# שיעור 8 תלות לינארית

# 8.1 הגדרה של תלות לינארית

### הגדרה 8.1 תלות לינארית

V ווקטורים של יוקטורים.  $\mathbf{v}_1,\dots,\mathbf{v}_n\in V$  ונניח ש-  $\mathbb{F}$ , ונניח של עדה על מרחב ווקטורי

-ש כך אפסים כולם שלא אפסים א $k_1,\dots,k_n\in\mathbb{F}$  סקלרים קיימים קיימים לינארית עלוים פראים עלוים יימים סקלרים יימים אפסים כ

$$k_1 \mathbf{v}_1 + k_2 \mathbf{v}_2 + \ldots + k_n \mathbf{v}_n = \bar{0}$$
.

נקראים בלי תלוים לינארית אם  $\mathbf{v}_1,\ldots,\mathbf{v}_n$ 

$$k_1 \mathbf{v}_1 + k_2 \mathbf{v}_2 + \ldots + k_n \mathbf{v}_n = \bar{0}$$
,

. מתקיים רק אם כולם לומר כלומר כלומר  $k_1 = k_2 = \ldots = k_n = 0$ 

#### דוגמה 8.1

$$v_1-v_2=ar{0}$$
 כי מלוים לינארית ע $v_1=inom{2}{1}$  ,  $v_2=inom{6}{3}\in\mathbb{R}^2$ 

#### דוגמה 8.2

$$.i ext{v}_1+ ext{v}_2=ar{0}$$
 כי  $v_1=egin{pmatrix}1+i\\-2\end{pmatrix}$  ,  $ext{v}_2=egin{pmatrix}1-i\\2i\end{pmatrix}\in\mathbb{C}^2$ 

# דוגמה 8.3

$$\mathbf{v}_{1} = \begin{pmatrix} 2\\1 \end{pmatrix} , \mathbf{v}_{2} = \begin{pmatrix} 6\\4 \end{pmatrix} \in \mathbb{R}^{2}$$

$$k_{1}\mathbf{v}_{1} + k_{2}\mathbf{v}_{2} = \bar{0} \quad \Rightarrow \quad \begin{aligned} 2k_{1} + 6k_{2} &= 0\\ k_{1} + 4k_{2} &= 0 \end{aligned} \right\}$$

$$\begin{pmatrix} 2 & 6 & 0\\1 & 4 & 0 \end{pmatrix} \xrightarrow{r_{2} \to R_{2} - 2R_{1}} \begin{pmatrix} 2 & 6 & 0\\0 & -2 & 0 \end{pmatrix}$$

לכן  $\mathbf{v}_2$ , בלתי תלוים לינארית.  $k_2=0$ ,  $k_1=0$ 

## דוגמה 8.4

$$\mathbf{v}_1 = \begin{pmatrix} 2 \\ 1 \end{pmatrix}$$
,  $\mathbf{v}_2 = \begin{pmatrix} 6 \\ 4 \end{pmatrix}$ ,  $\mathbf{v}_3 = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \end{pmatrix} \in \mathbb{R}^2$ 

תלוים לינארית כי

$$0 \cdot \mathbf{v}_1 + 0 \cdot \mathbf{v}_2 + \mathbf{v}_3 = \bar{0}$$
.

#### דוגמה 8.5

בדקו אם הווקטורים

$$\mathbf{v}_1 = \begin{pmatrix} 2\\1\\0 \end{pmatrix}$$
 ,  $\mathbf{v}_2 = \begin{pmatrix} 4\\5\\6 \end{pmatrix}$  ,  $\mathbf{v}_3 = \begin{pmatrix} 2\\1\\0 \end{pmatrix}$ 

תלוים לינארית. אם כן, רשמו צירוף לינארי לא טריוויאלי שלהם ששווה לווקטור האפס.

# פתרון:

$$k_1\mathbf{v}_1 + k_2\mathbf{v}_2 + k_3\mathbf{v}_3 = \bar{0}$$

קיבלנו מערכת משוואות הומוגנית:

$$\begin{pmatrix} 1 & 4 & 2 & 0 \\ 2 & 5 & 1 & 0 \\ 3 & 6 & 0 & 0 \end{pmatrix} \xrightarrow{\begin{array}{c} R_2 \to R_2 - 2R_1 \\ R_3 \to R_3 - 3R_1 \end{array}} \begin{pmatrix} 1 & 4 & 2 & 0 \\ 0 & -3 & -3 & 0 \\ 0 & -6 & -6 & 0 \end{pmatrix}$$

$$(k_1, k_2, k_3) = (2k_3, -k_3, k_3), \qquad k_3 \in \mathbb{R}.$$

למערכת יש פתרון, לכן הווקטורים ת"ל.

נציב  $k_3=1$  ונקבל

$$(k_1, k_2, k_3) = (2, -1, 1)$$
,

ונקבל

$$2v_1 - v_2 + v_3 = \bar{0}$$

#### משפט 8.1

 $A \in \mathbb{F}^{m imes n}$  -נניח ש

העמודות של A בלתי תלויות לינארית אם ורק אם למערכת X=0 יש רק פיתרון טריויאלי.

)ז"א למטריצה המדורגת כל העמודות מובילות.)

הוכחה: נרשום A בצורה

$$A = \begin{pmatrix} | & | & & | \\ u_1 & u_2 & \cdots & u_n \\ | & | & & | \end{pmatrix} , \qquad X = \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \\ \vdots \\ x_n \end{pmatrix} .$$

$$AX = 0$$
  $\Rightarrow$   $x_1u_1 + x_2u_2 + \cdots + x_nu_n = 0$ .

. בת"ל.  $u_1,u_2,\cdots u_n$  ולכן הטריוויאלי, כלומר אם ורק אם אם אם אX=0 המלי, כלומר פתרון פתרון אי

#### דוגמה 8.6

 $P_2(\mathbb{R})$  האם הווקטורים של מרחב

$$p_1(x) = 3 - x + x^2$$
,  $p_2(x) = x + 5x^2$ ,  $p_3(x) = 1$ ,

הם תלוים לינארית? אם כן, רשמו צירוף לינארי לא טריוויאלי שלהם שווה לווקטור האפס.

# פתרון:

$$k_1 p_1(x) + k_2 p_2(x) + k_3 p_3(x) = \bar{0} ,$$
  
$$k_1 (3 - x + x^2) + k_2 (x + 5x^2) + k_3 \cdot 1 = 0 + 0 \cdot x + 0 \cdot x^2 ,$$

לכן

$$(3k_1 + k_3) + (-k_1 + k_2)x + (k_1 + 5k_2)x^2 = 0 + 0 \cdot x + 0 \cdot x^2$$

השוויון אמור להתקיים לכל x, לכן

$$3k_1 + k_3 = 0 
-k_1 + k_2 = 0 
k_1 + 5k_2 = 0$$

$$\begin{pmatrix}
3 & 0 & 1 & 0 \\
-1 & 1 & 0 & 0 \\
1 & 5 & 0 & 0
\end{pmatrix}
\xrightarrow{R_2 \to R_1 + 3R_2 \atop R_3 \to R_1 - 3R_3}
\begin{pmatrix}
3 & 0 & 1 & 0 \\
0 & 3 & 1 & 0 \\
0 & -15 & 1 & 0
\end{pmatrix}$$

$$\xrightarrow{R_3 \to R_3 + 5R_2} \left( \begin{array}{ccc|c} 3 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 3 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 6 & 0 \end{array} \right)$$

. לכן הווקטורים בת"ל.  $k_1=0, k_2=0, k_3=0$  יחיד פתרון יחיד למערכת ש

#### דוגמה 8.7

במרחב ווקטורי  $\mathbb{R}^{2 imes 2}$  נתונים שלושה ווקטורים

$$u_1 = \begin{pmatrix} -2 & 1 \\ 0 & -1 \end{pmatrix}$$
,  $u_2 = \begin{pmatrix} 5 & -1 \\ 4 & -3 \end{pmatrix}$ ,  $u_3 = \begin{pmatrix} -1 & 4 \\ 4 & -6 \end{pmatrix}$ 

בדקו אם הווקטורים  $u_1,u_2,u_3$  תלוים לינארית. אם כן, רשמו צירוף לינארי לא טריוויאלי שלהם שווה בדקו לווקטור האפס.

# פתרון:

$$k_1 u_1 + k_2 u_2 + k_3 u_3 = \bar{0} ,$$

$$k_1 \begin{pmatrix} -2 & 1 \\ 0 & -1 \end{pmatrix} + k_2 \begin{pmatrix} 5 & -1 \\ 4 & -3 \end{pmatrix} + k_3 \begin{pmatrix} -1 & 4 \\ 4 & -6 \end{pmatrix} = \bar{0} ,$$

$$\begin{pmatrix} -2k_1 + 5k_2 - k_3 & k_1 - k_2 + 4k_3 \\ 4k_2 + 4k_3 & -k_1 - 3k_2 - 6k_3 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 & 0 \\ 0 & 0 \end{pmatrix} .$$

השוויון אמור להתקיים לכל x, לכן

$$-2k_1 + 5k_2 - k_3 = 0 
 k_1 - k_2 + 4k_3 = 0 
 4k_2 + 4k_3 = 0 
 -k_1 - 3k_2 - 6k_3 = 0$$

$$\begin{pmatrix}
-2 & 5 & -1 & 0 \\
1 & -1 & 4 & 0 \\
0 & 4 & 4 & 0 \\
-1 & -3 & -6 & 0
\end{pmatrix}
\xrightarrow{R_2 \to R_1 + 2R_2 \atop R_4 \to R_1 - 2R_4}
\begin{pmatrix}
-2 & 5 & -1 & 0 \\
0 & 3 & 7 & 0 \\
0 & 4 & 4 & 0 \\
0 & 11 & 11 & 0
\end{pmatrix}$$

$$\rightarrow \begin{pmatrix} -2 & 5 & -1 & 0 \\ 0 & 3 & 7 & 0 \\ 0 & 1 & 1 & 0 \\ 0 & 1 & 1 & 0 \end{pmatrix} \xrightarrow{R_3 \to R_2 - 3R_3 \atop R_4 \to R_2 - 3R_4} \begin{pmatrix} -2 & 5 & -1 & 0 \\ 0 & 3 & 7 & 0 \\ 0 & 0 & 4 & 0 \\ 0 & 0 & 4 & 0 \end{pmatrix}$$

$$\rightarrow \left(\begin{array}{ccc|c} -2 & 5 & -1 & 0 \\ 0 & 3 & 7 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \end{array}\right)$$

 $u_1,u_2,u_3$  למערכת ההומוגנית יש פתרון יחיד, טריוויאלי, לכן בת"ל.

#### דוגמה 8.8

. בדקו אם הווקטורים אם בדקו במרחב ווקטורי עמרחב ווקטורים א $\mathbf{v}_1=x, \mathbf{v}_2=e^x, \mathbf{v}_3=x^2$  נתונים ווקטורים

# פתרון: שיטה 1

$$k_1 \mathbf{v}_1 + k_2 \mathbf{v}_2 + k_3 \mathbf{v}_3 = \bar{0}$$

ז"א

$$k_1 x + k_2 e^x + k_3 x^2 = 0$$

 $x \in \mathbb{R}$  לכל

$$.k_2 = 0 \Leftarrow x = 0$$
 נציב

נציב 
$$x=1$$
  $\Rightarrow$   $k_1+k_3=0$   $x=-1$   $\Rightarrow$   $k_1+k_3=0$   $\Rightarrow$   $k_1=0$  ,  $k_3=0$  .

לכן הווקטורים בת"ל.

#### שיטה 2: וורונסקיאן

$$W(x) = \begin{vmatrix} u_1 & u_2 & u_3 \\ u'_1 & u'_2 & u'_3 \\ u''_1 & u''_2 & u''_3 \end{vmatrix} = \begin{vmatrix} x & e^x & x^2 \\ 1 & e^x & 2x \\ 0 & e^x & 2 \end{vmatrix} = 0$$

. לכל x לכל W(x)=0 לכל W(x)

## דוגמה 8.9

במרחב ווקטורי $\mathbb{Z}_5^{-3}$  נתונים ווקטורים

$$\mathbf{v}_1 = \begin{pmatrix} \bar{2} \\ \bar{3} \\ \bar{1} \end{pmatrix}$$
 ,  $\mathbf{v}_2 = \begin{pmatrix} \bar{0} \\ \bar{4} \\ \bar{2} \end{pmatrix}$  ,  $\mathbf{v}_3 = \begin{pmatrix} \bar{1} \\ \bar{2} \\ \bar{2} \end{pmatrix}$  .

בדקו אם הווקטורים תלוים לינארית. אם כן, רשמו צירוף לינארי לא טריוויאלי שלהם שווה לווקטור האפס.

# פתרון:

$$k_{1}\mathbf{v}_{1} + k_{2}\mathbf{v}_{2} + k_{3}\mathbf{v}_{3} = \bar{0}$$

$$\begin{pmatrix} \bar{2} & \bar{0} & \bar{1} & 0 \\ \bar{3} & \bar{4} & \bar{2} & 0 \\ \bar{1} & \bar{2} & \bar{2} & 0 \end{pmatrix} \xrightarrow{R_{1} \to R_{1} + R_{2} \atop R_{3} \to R_{1} + 3R_{3}} \begin{pmatrix} \bar{2} & \bar{0} & \bar{1} & 0 \\ \bar{0} & \bar{4} & \bar{3} & 0 \\ \bar{0} & \bar{1} & \bar{2} & 0 \end{pmatrix}$$

$$\frac{R_{3} \to R_{3} + R_{2}}{2} \left( \begin{array}{ccc} \bar{2} & \bar{0} & \bar{1} & 0 \\ \bar{0} & \bar{4} & \bar{3} & 0 \\ \bar{0} & \bar{0} & \bar{0} & 0 \end{array} \right)$$

$$\frac{\bar{2}k_{1} + k_{3} = \bar{0}}{4k_{2} + \bar{3}k_{3} = 0} \right\} \Rightarrow \frac{\bar{2}k_{1} = \bar{4}k_{3}}{4k_{2} = \bar{2}k_{3}} \Rightarrow k_{1} = \bar{2}k_{3} \\ k_{2} = \bar{3}k_{3} \right\}$$

פתרון

$$(k_1, k_2, k_3) = (\bar{2}k_3, \bar{3}k_3, k_3), \qquad k_3 \in \mathbb{Z}_5.$$

נציב  $k_3=ar{1}$  ונקבל  $(k_1,k_2,k_3)=(ar{2},ar{3},ar{1})$  ז"א

$$\bar{2}v_1 + \bar{3}v_2 + v_3 = \bar{0}$$
.

# 8.2 תכונות של תלות לינארית

# משפט 8.2 תכונות בסיסיות של תלות לינארית

- $.u=ar{0}$  ווקטור יחיד, u, תלוי לינארית אם ורק אם (1
- 2) שני ווקטורים תלוים לינארית אם ורק אם אחד מהם הוא צירוף לינארי של הווקטור השני.
- ווקטורים אירוף לינארי אם לפחות אחד מהם הוא לינארי של שאר  $\mathbf{v}_1,\dots,\mathbf{v}_n$  ווקטורים.
  - 4) כל קבוצת ווקטורים שמכילה את ווקטור האפס, היא תלויה לינארית.
- היא תלוים  $\mathbf{v}_1,\dots,\mathbf{v}_n$  אם שמכילה את הווקטורים לינארית, אז כל קבוצת לינארית, אז כל קבוצת אז כל לינארית.
  - . בת"ל, אז כל תת קבוצה שלה היא בת"ל, אז  $\{\mathbf{v}_1,\dots,\mathbf{v}_n\}$  בת"ל אם קבוצת ווקטורים

#### הוכחה:

(1

 $.u=ar{0}\Leftrightarrow ku=ar{0}$  כך ש  $k\in\mathbb{F}$  כק סקלר עם ורק אם ורק אם ת"ל ע

(2

שלא כולם אפסים כך ש קיימים סקלרים א $k_2$  , $k_1$  סקלרים סקלרים  $\Leftrightarrow$  ע"ל ע"י עי $\mathsf{v}_2$  , $\mathsf{v}_1$ 

$$k_1\mathbf{v}_1 + k_2\mathbf{v}_2 = \bar{0}$$

נניח בלי הגבלת הכלליות ש $k_1 
eq 0$ , אז

$$\mathbf{v}_1 = \left(-\frac{k_2}{k_1}\right) \mathbf{v}_2 \ .$$

(3

שלא כולם אפסים כך שלא  $k_1,\dots,k_n\in\mathbb{F}$  קיימים  $\Leftrightarrow$  קיימים  $v_1,\dots,v_n$ 

$$k_1\mathbf{v}_1+\ldots+k_n\mathbf{v}_n=\bar{0}.$$

נניח ש $k_i 
eq 0$  אז זה מתקיים אם ורק אם

$$\mathbf{v}_{i} = \left(-\frac{k_{1}}{k_{i}}\right)\mathbf{v}_{1} + \ldots + \left(-\frac{k_{i-1}}{k_{i}}\right)\mathbf{v}_{i-1} + \left(-\frac{k_{i+1}}{k_{i}}\right)\mathbf{v}_{i+1} + \ldots + \left(-\frac{k_{n}}{k_{i}}\right)\mathbf{v}_{n}$$

(4

,
$$\mathsf{v}_1,\ldots,\mathsf{v}_n\in V$$
 לכל

$$0 \cdot \mathbf{v}_1 + \ldots + 0 \cdot \mathbf{v}_n + 1 \cdot \bar{\mathbf{0}} = \bar{\mathbf{0}}$$

(5

$$k_1\mathbf{v}_1 + \ldots + k_n\mathbf{v}_n = \bar{\mathbf{0}} \ .$$

אז לכל  $u_1,\ldots,u_m\in V$  מתקיים:

$$k_1\mathbf{v}_1 + \ldots + k_n\mathbf{v}_n + 0 \cdot u_1 + \ldots + 0 \cdot u_m = \bar{0}$$

לכן  $v_1, \ldots, v_n, u_1, \ldots, u_m$  לכן

(6

נוכיח את הטענה בדרך השלילית.

בת"ל. ז"א הצירוף לינארי הבא  $\{v_1, \ldots, v_n\}$ 

$$k_1\mathbf{v}_1 + \ldots + k_n\mathbf{v}_n = \bar{0}$$

מתקיים אם ורק אם  $\{{
m v}_1,\dots,{
m v}_n\}$  שהיא שקיימת תת קבוצה אלויה  $k_1=k_2=\dots=k_n=0$  שהיא ת"ל. א"א הצירוף לינארי  $\{{
m v}_1,\dots{
m v}_m\}$  שהיא ת"ל. א"א הצירוף לינארי

$$k_1\mathbf{v}_1 + \ldots + k_m\mathbf{v}_m = \bar{0}$$

מתקיים כאשר לפחות אחד של הסקלרים  $k_1,\dots,k_m$  לא שווה אפס. לכן

$$k_1 \mathbf{v}_1 + \ldots + k_m \mathbf{v}_m + 0 \cdot \mathbf{v}_{m+1} + \ldots + 0 \cdot \mathbf{v}_n = \bar{0}$$

 $\mathbf{v}_1,\dots,\mathbf{v}_n$  מתקיים כאשר לפחות אחד של הסקלרים  $k_1,\dots,k_m$  לא שווה אפס. ז"א מצאנו צירוף לינארי של פתקיים לא שווה אפס, ז"א  $\mathbf{v}_1,\dots,\mathbf{v}_n$  ת"ל. סתירה.

דוגמה 8.10

נניח שווקטורים  $u, \mathsf{v}, w \in V$  בת"ל. הוכיחו כי הווקטורים

$$u+v+w$$
,  $2u-4v$ ,  $u+v-w$ 

בת"ל.

פתרון:

.u + v + w, 2u - 4v, u + v - w נבנה צ"ל של ווקטורים

$$k_1(u+v+w) + k_2(2u-4v) + k_3(u+v-w) = \bar{0}$$
.

מכאן

$$(k_1 + 2k_2 + k_3)u + (k_1 - 4k_2 + k_3)v + (k_1 - k_3)w = \bar{0}$$
.

בת"ל, לכן u, v, w

$$\begin{cases}
 k_1 + 2k_2 + k_3 &= 0 \\
 k_1 - 4k_2 + k_3 &= 0 \\
 k_1 - k_3 &= 0
 \end{cases}$$

$$\begin{pmatrix} 1 & 2 & 1 & 0 \\ 1 & -4 & 1 & 0 \\ 1 & 0 & -1 & 0 \end{pmatrix} \xrightarrow{R_2 \to R_2 - R_1} \begin{pmatrix} 1 & 2 & 1 & 0 \\ 0 & -6 & 0 & 0 \\ 0 & -2 & -2 & 0 \end{pmatrix}$$

$$\xrightarrow{R_3 \to R_2 - 3R_3} \left( \begin{array}{ccc|c} 1 & 2 & 1 & 0 \\ 0 & -6 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 6 & 0 \end{array} \right)$$

. בת"ל. u+v+w, 2u-4v, u+v-w לכן הווקטורים . $k_1=k_2=k_3=0$  : למערכת: יש פתרון יחיד