

המחלקה למדעי המחשב

ז' באלול תשפ"ד 10/09/24

09:00-12:00

אלגברה 2

מועד א'

מרצים: ד"ר ירמיהו מילר, ד"ר זהבה צבי.

תשפ"ד סמסטר ב'

השאלון מכיל 5 עמודים (כולל עמוד זה וכולל דף נוסחאות).

בהצלחה!

הנחיות למדור בחינות שאלוני בחינה

- לשאלון הבחינה יש לצרף מחברת.
- ניתן להשתמש במחשבון מדעי לא גרפי עם צג קטן.

חומר עזר

. און. מצורפים לשאלון. (A4) עמודים בפורמט (A4), מצורפים לשאלון.

אחר / הערות יש לענות על השאלות באופן הבא:

- יש לנמק היטב כל שלב של פתרון. תשובה ללא הסבר וללא נימוק, אפילו נכונה, לא תתקבל.
 - יש לפתור 4 מתוך 5 השאלות הבאות. משקל כל שאלה 25 נקודות. ullet
 - סדר התשובות אינו משנה, אך יש לרשום ליד כל תשובה את מספרה.
 - הסבר היטב את מהלך הפתרון.



שאלה 1 (25 נקודות)

- -ש כך שורת ז'ורדן J ומטריצה הפיכה $A=\left(egin{array}{ccc} 6 & 2 & -1 \\ 0 & 2 & 2 \\ -16 & -8 & 2 \end{array}\right)$ מצאו צורת ז'ורדן J ומטריצה הפיכה $J=P^{-1}AP$
- ב) אוגי. הוכיחו כי $B^n=I$ לכל $B^n=I$ עם ערכים עצמיים $\lambda_1=1$ ו- $\lambda_1=1$ ו- $\lambda_2=-1$ לכל $B^n=I$ לכל $B^n=I$

יהי הטענות נגדית על ידי דוגמה הפריכו או מעל $\mathbb C$ מעל פנימית מכפלה במרחב במרחב במרחב ווכיחו או מעל $T:V\to V$ אופרטור יהי הבאות:

- גורמלי. T אם T צמוד לעצמו אז T נורמלי.
- לעצמו. אם T נורמלי אז T צמוד לעצמו.

שאלה 2 (25 נקודות)

 $\mathbb{R}_3[x]$ עם מכפלה פנימית אינטגרלית בקטע $\mathbb{R}_3[x]$ עם ווקטורי (15) (א

$$\langle f(x), g(x) \rangle = \int_{-1}^{1} f(x) \cdot g(x) .$$

 $.V = \mathrm{span} \left\{ 1 + x, 2 + 3x - x^2, x + 2x^2, 1 - 4x + 5x^2 \right\}$ מצאו בסיס אורתוגונלי למרחב

נניח כי V מרחב מכפלה פנימית מעל $\mathbb C$. הוכיחו או הפריכו את הטענות הבאות:

- ב) אז כל ערך עצמי של T:V o V ממשי. ב) בא נקודות) אז כל ערך עצמי של ביטור הרמיטי (צמוד לעצמו) בי
- .1 -אופרטור אוניטרי אז הערך מוחלט של כל ערך עצמי של T:V o V אופרטור אוניטרי אז הערך מוחלט אם (ז גייטרי אם T:V o V
 - . אופרטור צמודה $T:V \to V$ אם אופרטור נורמלי אז $T:V \to V$ אופרטור (נקודות) אם

שאלה 3

$$C^{-2}=-rac{1}{4}\left(C^2-5I
ight)$$
 הוכיחו כי גוניות) הוכיחו $C\in\mathbb{R}^{4 imes4}$ המטריצה המטריצה $C\in\mathbb{R}^{4 imes4}$ הוכיחו כי (10 נקודות) תהי

תהי $A \in \mathbb{R}^{n imes n}$ הוכיחו את הטענות הבאות:



- A^t או λ ערך עצמי של λ אז λ ערך עצמי של גווות) אם (ב
- $A^{-1} \in \mathrm{span}\,\{I_n,A,A^2,\dots,A^{n-1}\}$ אם A הפיכה אז (5) (ג
- p(A)=0 -ט כך ש- $p(x)\in\mathbb{R}_m[x]$ אם ורק אם קיים פולינום א $A^m\in\mathrm{span}\{I_n,A,A^2,\ldots,A^{m-1}\}$ (ז נקודות) 5) (ד

שאלה <u>4</u> (25 נקודות)

$$A=\left(egin{array}{ccc} i&i&0\ i&i&0\ 0&0&2i \end{array}
ight)$$
 המטקיצה שמוגדרת $A\in\mathbb{C}^{3 imes3}$

- אוניטרית? האם A צמודה לעצמה? נמקו את תשובתכם. A אוניטרית? האם A נורמלית? האם A נורמלית?
- $A=QDQ^{-1}$ -ש לכסונית כך ש- אוניטרית ו- D אוניטרית ו- D אוניטרית? אם כן מצאו A לכסינה אוניטרית?

שאלה 5 (25 נקודות)

- - . אורתוגונלים u_1,u_2,u_3 בנוסף נניח כי אוניטרית. אוניטרית אוניטרית בנוסף נניח כי A אורתוגונלים
 - . נמקו את תשובתכם ממשיים? יהיו כולם ממשיים? מיתכן ש- ג $\lambda_1,\lambda_2,\lambda_3$ יהיו ייתכן אם אוניטרית, האם ייתכן אוניטרית, האם



פתרונות

שאלה 1 (25 נקודות)

$$A = \begin{pmatrix} 6 & 2 & -1 \\ 0 & 2 & 2 \\ -16 & -8 & 2 \end{pmatrix}$$
 (A)
$$p_A(x) = |xI - A| = \begin{vmatrix} x - 6 & -2 & 1 \\ 0 & x - 2 & -2 \\ 16 & 8 & x - 2 \end{vmatrix}$$
$$= (x - 6) ((x - 2)^2 + 16) + 16 (4 - (x - 2))$$
$$= (x - 6) (x^2 - 4x + 20) + 16 (6 - x)$$
$$= (x - 6) (x^2 - 4x + 20) + 16 (6 - x)$$
$$= (x - 6) (x^2 - 4x + 20 - 16)$$
$$= (x - 6) (x^2 - 4x + 4)$$
$$= (x - 6) (x - 2)^2.$$

:ערכים עצמיים

.2 מריבוי אלגברי $\lambda=2$

.1 מריבוי אלגברי $\lambda=6$

פולינום מינימלי:

(x-2)(x-6) נבדוק

$$(A - 2I)(A - 6I) = \begin{pmatrix} 4 & 2 & -1 \\ 0 & 0 & 2 \\ -16 & -8 & 0 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 0 & 2 & -1 \\ 0 & -4 & 2 \\ -16 & -8 & -4 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 16 & 8 & 4 \\ -32 & -16 & -8 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix} \neq 0$$

לכן

$$m_A(x) = (x-2)^2 (x-6)$$

$$J = \begin{pmatrix} J_2(2) & \\ & J_1(6) \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \begin{bmatrix} 2 & 1 & 0 \\ 0 & 2 & 0 \\ & 0 & 0 & 6 \end{bmatrix} .$$

 $\lambda=2$ מרחב עצמי של



$$(A-2I) = \begin{pmatrix} 4 & 2 & -1 \\ 0 & 0 & 2 \\ -16 & -8 & 0 \end{pmatrix} \xrightarrow{R_3 \to R_3 + 4R_1} \begin{pmatrix} 4 & 2 & -1 \\ 0 & 0 & 2 \\ 0 & 0 & -4 \end{pmatrix} \xrightarrow{R_3 \to R_3 + 2R_2} \begin{pmatrix} 4 & 2 & -1 \\ 0 & 0 & 2 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}$$

$$\xrightarrow{R_1 \to 2R_1 + R_2} \begin{pmatrix} 8 & 4 & 0 \\ 0 & 0 & 2 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix} \xrightarrow{R_1 \to \frac{1}{4}R_1} \begin{pmatrix} 2 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}$$

$$.V_2= ext{span}\left\{egin{pmatrix} -1\ 2\ 0 \end{pmatrix}
ight\}$$
 לכן $y\in\mathbb{R}$, $(x,y,z)=(-rac{1}{2}y,y,0)=y(-rac{1}{2},1,0)$:פתרון:

$$u_1 = egin{pmatrix} -1 \ 2 \ 0 \end{pmatrix}$$
 -ביסמן את הווקטור עצמי

ווקטור עצמי מוכלל:

$$.u_2 = \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix}$$
 נסמן

$$(A-2I)u_2 = u_1 \qquad \Rightarrow \qquad \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 1 & 0 & 1 \\ 1 & 0 & 0 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} -1 \\ 2 \\ 0 \end{pmatrix}$$

$$(A-2I) = \begin{pmatrix} 4 & 2 & -1 & | & -1 \\ 0 & 0 & 2 & | & 2 \\ -16 & -8 & 0 & | & 0 \end{pmatrix} \xrightarrow{R_3 \to R_3 + 4R_1} \begin{pmatrix} 4 & 2 & -1 & | & -1 \\ 0 & 0 & 2 & | & 2 \\ 0 & 0 & -4 & | & -4 \end{pmatrix} \xrightarrow{R_3 \to R_3 + 2R_2} \begin{pmatrix} 4 & 2 & -1 & | & -1 \\ 0 & 0 & 2 & | & 2 \\ 0 & 0 & 0 & | & 0 \end{pmatrix}$$

$$u_2=egin{pmatrix} 0\0\1 \end{pmatrix}$$
 ונקבל $y=0$ נבחר $u_2=egin{pmatrix} -rac{1}{2}y\y\1 \end{pmatrix},y\in\mathbb{R}$:פתרון:

 $:\lambda=6$ מרחב עצמי של



$$(A - 6I) = \begin{pmatrix} 0 & 2 & -1 \\ 0 & -4 & 2 \\ -16 & -8 & -4 \end{pmatrix} \xrightarrow{R_1 \leftrightarrow R_3} \begin{pmatrix} -16 & -8 & -4 \\ 0 & 2 & -1 \\ 0 & -4 & 2 \end{pmatrix} \xrightarrow{R_3 \to R_3 + 2R_2} \begin{pmatrix} -16 & -8 & -4 \\ 0 & 2 & -1 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}$$

$$\xrightarrow{R_1 \to R_1 + 4R_2} \begin{pmatrix} -16 & 0 & -8 \\ 0 & 2 & -1 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix} \xrightarrow{R_1 \to -\frac{1}{8}R_1} \begin{pmatrix} 2 & 0 & 1 \\ 0 & 2 & -1 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}$$

פתרון: $(x,y,z)=(-rac{1}{2}z,rac{1}{2}z,z)=z(-rac{1}{2},rac{1}{2},1),z\in\mathbb{R}$ לכן

$$V_3 = \operatorname{span}\left\{ \begin{pmatrix} -1\\1\\2 \end{pmatrix} \right\}$$

 $.u_3=egin{pmatrix} -1 \ 1 \ 2 \end{pmatrix}$ נסמן את הווקטור עצמי

$$P = \begin{pmatrix} | & | & | \\ u_1 & u_2 & u_3 \\ | & | & | \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} -1 & 0 & -1 \\ 2 & 0 & 1 \\ 0 & 1 & 2 \end{pmatrix} \ , \quad J = \begin{pmatrix} J_2(2) & \\ & & \\ & & \\ & & & \\ & & & \\ & & & \\ & & & \\ & & & \\ & & & \\ & & & \\ & & & \\ & & & \\ & & & \\ & & & \\ \end{pmatrix} \ .$$

ב) אלכסונית $P \; \exists \;$ לכסינה. לכן $B \;$ לכסינה ויש לו שני ערכים עצמיים שונים, לכן $B \in \mathbb{R}^{2 \times 2}$ הפיכה ו $B = PDP^{-1}$ כד ש-

$$B^n = (PDP^{-1})^n = PD^nP^{-1}$$
.

לכן n=2k טבעי עבורו אז קיימת א זוגי ח אם n

$$B^n = PD^{2k}P^{-1} = P(D^2)^k P^{-1}$$

נשים לב 2×2 לכן $D = \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 1 \end{pmatrix} = I$ לכן לכן לפיכך $D = \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & -1 \end{pmatrix}$ לפיכך נשים לב

$$B^n = PI^kP^{-1} = PIP^{-1} = PP^{-1} = I$$
.

ג) אם T צמוד לעצמו אז T נורמלי.

הטענה נכונה. הוכחה: $= T = \bar{T}$ אם T צמוד לעצמו אז

otin T' = T'נם T' צמוד לעצמו אז

 $Tar{T} \stackrel{\mathsf{Zaut}}{=} TT \stackrel{\mathsf{Zaut}}{=} TT$ צמוד לעצמו T

לכן T נורמלי. Tar T = ar T לכן א"ג



. צמוד לעצמו T אם T נורמלי אז T נורמלי הטענה לא נכונה. דוגמנה נגדית:

שמוגדר $T:\mathbb{C}^2\mapsto\mathbb{C}^2$

$$T\left(\begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix}\right) = A \cdot \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix}$$

כאשר

$$A = \begin{pmatrix} 0 & i \\ i & 0 \end{pmatrix} .$$

$$\bar{A} = \begin{pmatrix} 0 & -i \\ -i & 0 \end{pmatrix} \neq A$$

לכן A לא צמודה לעצמה.

$$\bar{A}A = \begin{pmatrix} 0 & -i \\ -i & 0 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 0 & i \\ i & 0 \end{pmatrix} = I \begin{pmatrix} 0 & i \\ i & 0 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 0 & -i \\ -i & 0 \end{pmatrix} = A\bar{A} .$$

A נורמלית.

שאלה 2 (25 נקודות)

א) (15 נקודות) נסמן

$$\mathbf{v}_1 = 1 + x$$
, $\mathbf{v}_2 = 2 + 3x - x^2$, $\mathbf{v}_3 = x + 2x^2$, $\mathbf{v}_4 = 1 - 4x + 5x^2$.

תחילה נמצא מימד ובסיס של המרחב. $\mathbb{R}^3 \cong \mathbb{R}^3$ אז נעוד עם הווקטורים

$$w_1 = \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}$$
 , $w_2 = \begin{pmatrix} 2 \\ 3 \\ -1 \\ 0 \end{pmatrix}$, $w_3 = \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 2 \\ 0 \end{pmatrix}$, $w_4 = \begin{pmatrix} 1 \\ -4 \\ 5 \\ 0 \end{pmatrix}$.

$$\begin{pmatrix} | & | & | & | \\ w_1 & w_2 & w_3 & w_4 \\ | & | & | & | \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 & 2 & 0 & 1 \\ 1 & 3 & 1 & -4 \\ 0 & -1 & 2 & 5 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \end{pmatrix} \xrightarrow{R_2 \to R_2 - R_1} \begin{pmatrix} 1 & 2 & 0 & 1 \\ 0 & 1 & 1 & 5 \\ 0 & -1 & 2 & 5 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \end{pmatrix} \xrightarrow{R_3 \to R_3 + R_2} \begin{pmatrix} 1 & 2 & 0 & 1 \\ 0 & 1 & 1 & 5 \\ 0 & 0 & 3 & 10 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}$$

לכן המימד 4 והבסיס מורכב מהווקטורים v_1, v_2, v_3 נסמן

$$v_1 = 1 + x$$
, $v_2 = 2 + 3x - x^2$, $v_3 = x + 2x^2$.

$$u_1 = v_1 = 1 + x$$
.

המכללה האקדמית להנדסה סמי שמעון

קמפוס באר שבע ביאליק פינת בזל 84100 | קמפוס אשדוד ז'בוטינסקי 84, 77245 | www.sce.ac.il | קמפוס באר שבע ביאליק פינת בזל 84100 | קמפוס אשדוד ז'בוטינסקי



המכללה האקדמית להנדסה סמי שמעון

$$u_2 = \mathbf{v}_2 - \frac{\langle \mathbf{v}_2, u_1 \rangle}{\|u_1\|^2} u_1$$
$$\|u_1\|^2 = \int_{-1}^1 dx \, (1+x)^2 = \left[\frac{(1+x)^3}{3} \right]_{-1}^1 = \frac{8}{3} .$$

$$\langle \mathbf{v}_2, u_1 \rangle = \int_{-1}^1 dx \, (2 + 3x - x^2)(1 + x) = \int_{-1}^1 \left(-x^3 + 2x^2 + 5x + 2 \right) dx = \left[-\frac{x^4}{4} + \frac{2x^3}{3} + \frac{5x^2}{2} + 2x \right]_{-1}^1 = \frac{16}{3} \, .$$

$$u_{2} = \mathbf{v}_{2} - \frac{\langle \mathbf{v}_{2}, u_{1} \rangle}{\|u_{1}\|^{2}} u_{1} = 2 + 3x - x^{2} - \frac{\left(\frac{16}{3}\right)}{\left(\frac{8}{3}\right)} (1+x) = 2 + 3x - x^{2} - 2(1+x) = -x^{2} + x .$$

$$u_{3} = \mathbf{v}_{3} - \frac{\langle \mathbf{v}_{3}, u_{1} \rangle}{\|u_{1}\|^{2}} u_{1} - \frac{\langle \mathbf{v}_{3}, u_{2} \rangle}{\|u_{2}\|^{2}} u_{2}$$

$$\langle \mathbf{v}_3, u_1 \rangle = \int_{-1}^1 dx \, \left(x + 2x^2 \right) (1+x) = \int_{-1}^1 dx \, \left(2x^3 + 3x^2 + x \right) = \left[\frac{x^4}{2} + x^3 + \frac{x^2}{2} \right]_{-1}^1 = 2 \, .$$

$$\langle \mathbf{v}_3, u_2 \rangle = \int_{-1}^1 dx \, \left(x + 2x^2 \right) \left(-x^2 + x \right) = \int_{-1}^1 dx \, \left(-2x^4 + x^3 + x^2 \right) = \left[\frac{-2x^5}{5} + \frac{x^4}{4} + \frac{x^3}{3} \right]_{-1}^1 = -\frac{4}{5} + \frac{2}{3} = \frac{-2}{15} \,.$$

$$||u_2||^2 = \int_{-1}^1 dx \left(x - x^2\right)^2 = \int_{-1}^1 \left(x^4 - 2x^3 + x^2\right) dx = \left[\frac{x^5}{5} - \frac{x^4}{2} + \frac{x^3}{3}\right]_{-1}^1 = \frac{16}{15}.$$

לכן

$$u_{3} = v_{3} - \frac{\langle v_{3}, u_{1} \rangle}{\|u_{1}\|^{2}} u_{1} - \frac{\langle v_{3}, u_{2} \rangle}{\|u_{2}\|^{2}} u_{2} = x + 2x^{2} - \frac{6}{8} (1+x) - \frac{\left(\frac{-2}{15}\right)}{\left(\frac{16}{15}\right)} \left(x - x^{2}\right) = x + 2x^{2} - \frac{3}{4} (1+x) + \frac{1}{8} \left(x - x^{2}\right) = -\frac{6}{8} + \frac{3}{8} x + \frac{15}{8} x^{2} = \frac{3}{8} \left(-2 + x + 5x^{2}\right)$$

בסיס אורתונוגונלי:

$$U = \left\{ u_1 = 1 + x, \quad u_2 = -x^2 + x, \quad u_3 = \frac{3}{8} \left(-2 + x + 5x^2 \right) \right\}.$$



ב) (5 נקודות) טענה נכונה. הוכחה:

נניח ש- λu ערך עצמי של T השייך לוקטור עצמי u. ז"א λ ערך עצמי אז λ

$$\langle T(u),u \rangle = \langle \lambda u,u \rangle$$
 (T ווקטור עצמי של u) $=\lambda \, \langle u,u \rangle$ (לינאריות של מכפלה פנימית)

מצד שני

$$\langle T(u),u \rangle = \langle u,\bar{T}(u) \rangle$$
 (הגדרה של העתקה צמודה)
$$= \langle u,-T(u) \rangle$$
 (אנטי-הרמיטית)
$$= -\langle u,T(u) \rangle$$

$$= -\langle u,\lambda u \rangle$$
 (T ווקטור עצמי של u)
$$= -\bar{\lambda}\langle u,u \rangle$$
 (לינאריות חלקית של מכפלה פנימית)

נשווה ביניהם:

$$\lambda \left\langle u,u
ight
angle = -ar{\lambda} \left\langle u,u
ight
angle \quad \Rightarrow \quad (\lambda + ar{\lambda}) \left\langle u,u
ight
angle = 0 \; .$$

$$\lambda = -ar{\lambda} \Leftarrow (\lambda + ar{\lambda}) = 0 \Leftarrow \left\langle u,u
ight
angle \neq 0 \Leftarrow u \neq 0 \Leftarrow u \neq 0 \Leftrightarrow u \neq 0 \Leftrightarrow$$

ג) (5 נקודות) טענה נכונה. הוכחה:

נניח ש- λu ערך עצמי של T השייך לוקטור עצמי u. ז"א אי λ ערך עצמי אי

$$\langle T(u),T(u)
angle=\langle \lambda u,\lambda u
angle$$
 (T ווקטור עצמי של u)
$$=\lambda \,\langle u,\lambda u
angle$$
 (לינאריות של מכפלה פנימית) $=\lambda ar{\lambda}\,\langle u,\lambda u
angle$ (לינאריות חלקית של מכפלה פנימית)

מצד שני

$$\langle T(u),T(u)
angle=\langle u,\bar{T}T(u)
angle$$
 (הגדרה של העתקה צמודה)
$$=\langle u,I(u)
angle$$
 אוניטרית)
$$=\langle u,u
angle$$

נשווה ביניהם:

$$\lambda\bar{\lambda}\,\langle u,u\rangle=\langle u,u\rangle\quad\Rightarrow\quad (\lambda\cdot\bar{\lambda}-1)\,\langle u,u\rangle=0\ .$$
 .
$$|\lambda|^2=1\Leftarrow\lambda\bar{\lambda}=1\Leftarrow(\lambda\cdot\bar{\lambda}-1)=0\Leftarrow\langle u,u\rangle\neq0\Leftarrow u\neq0\Leftarrow u\neq0$$
ווקטור עצמי u

ד) (5 נקודות) טענה לא נכונה. דוגמה נגדית:
$$ar{A}=egin{pmatrix} 1 & -i \\ -i & 1 \end{pmatrix} \Leftarrow A=[T]=egin{pmatrix} 1 & i \\ i & 1 \end{pmatrix}$$
 הרי

$$A \cdot \bar{A} = \begin{pmatrix} 1 & i \\ i & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 & -i \\ -i & 1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 2 & 0 \\ 0 & 2 \end{pmatrix} , \qquad \bar{A} \cdot A = \begin{pmatrix} 1 & -i \\ -i & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 & i \\ i & 1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 2 & 0 \\ 0 & 2 \end{pmatrix}$$

. לעצמה לעצמה לא א
 $A \neq \bar{A}$ ו- נורמלית לעצמה $A \cdot \bar{A} = \bar{A} \cdot A$



שאלה 3

 $\lambda = -2$, $\lambda = 2$, $\lambda = 1$:המטריצה משולשית לכן הערכים עצמיים הם האיברים על האלכסון הראשי לכן הערכים עצמייני הוא $\lambda = -1$

$$p_C(x) = (x+1)(x-1)(x+2)(x-2) = (x^2-1)(x^2-4) = x^4-5x^2+4$$
.

הדטרמיננטה שווה למכפלה של העריכם עצמיים. ז"א

$$|C| = 1 \cdot 2 \cdot (-2) \cdot (-1) = 4$$
.

. הפיכה $C \Leftarrow |C| \neq 0$

לכן $p_C(C)=0$ לכן שלה, כלומר המשפט את מאפסת את מאפסת לפי המילטון, מאפסת לפי

$$C^4 - 5C^2 + 4I = 0$$
 \Rightarrow $I = \frac{-1}{4} (C^4 - 5C^2) = C \cdot (\frac{-1}{4} (C^3 - 5C))$

:נקבל: C^{-1} בי שמאל ב- C^{-1} כך ש- C^{-1} נכפיל מצד שמאל ב- C^{-1} ונקבל:

$$C^{-1} = \frac{-1}{4} (C^3 - 5C) = \frac{-1}{4} C (C^2 - 5I)$$
.

:נכפיל מצד שמאל ב- C^{-1} ונקבל

$$C^{-2} = \frac{-1}{4} \left(C^2 - 5I \right) .$$

נניח כי λ ערך עצמי של מטריצה λ ז"א

$$|\lambda I - A| = 0$$
.

הדטרמיננטה נשמרת ע"י שיחלוף לכן

$$\left| (\lambda I - A)^t \right| = 0 \qquad \Rightarrow \qquad \left| \lambda I - A^t \right| = 0$$

 A^t לכן λ ערך עצמי של אלכן λ לכן האופייני של הפולינום הפולינום האופייני

ג) הפולינום האופייני הוא פולינום מתוקן לכן יש לו את הצורה

$$\alpha_0 + \alpha_1 x + \ldots + x^n$$
.

לפי המשפט קיילי-המילטון, A מאפסת את הפולינום האופייני שלה. ז"א

$$\alpha_0 I + \alpha_1 A + \ldots + A^n = 0 \qquad \Rightarrow \qquad \alpha_0 I = -\alpha_1 A - \ldots - A^n = A \left((-\alpha_1) I + (-\alpha_2) A + \ldots + (-1) A^{n-1} \right)$$



 $lpha_0^{-1}$ החופכית לכן $lpha_0
eq 0$ לכן לכן לכן לכן לכן הפיכה A .|A| ל- שווה ל- $lpha_0 \neq 0$ לכן החופכית הקבוע $lpha_0^{-1}$ בהפולינום האופייני שווה ל- $lpha_0^{-1}$ הפיכה נכפיל ב- $lpha_0^{-1}$ ונקבל:

$$I = A\left(\left(\frac{-\alpha_1}{\alpha_0}\right)I + \left(\frac{-\alpha_2}{\alpha_0}\right)A + \ldots + \left(\frac{-1}{\alpha_0}\right)A^{n-1}\right)$$

מכאן נקבל כי

$$A^{-1} = \left(\frac{-\alpha_1}{\alpha_0}\right)I + \left(\frac{-\alpha_2}{\alpha_0}\right)A + \ldots + \left(\frac{-1}{\alpha_0}\right)A^{n-1}$$

ולפיכך

$$A^{-1} \in \operatorname{span}\left\{I, A, \cdots, A^{n-1}\right\} .$$

ען שך סקלרים שך אז קיימים אז יאז $A^m \in \mathrm{span}\{I_n,A,A^2,\dots,A^{m-1}\}$ נניח ש

$$A^{m} = \alpha_{0}I_{n} + \alpha_{1}A + \alpha_{2}A^{2} + \ldots + \alpha_{m-1}A^{m-1}$$

ז"א

$$A^{m} - \alpha_{m-1}A^{m-1} - \alpha_{m-2}A^{m-2} - \dots - \alpha_{1}A - \alpha_{0}I_{n} = 0$$

לכן A מאפסת את

$$P(x) = x^m - \alpha_{m-1}x^{m-1} - \ldots - \alpha_1x - \alpha_0 \in \mathbb{F}[x] .$$

נניח ש-A מאפסת את הפוליניום

$$Q(x) = \beta_m x^m + \beta_{m-1} x^{m-1} + \ldots + \beta_1 x + \beta_0 \in \mathbb{F}[x]$$

 נעביר אגפים: . $\beta_m \neq 0$ אז m אוז Q(x)של הסדר של .
 $Q(x) \in \mathbb{R}_m[x]$ כאשר כאשר

$$\beta_m A^m = -(\beta_{m-1} A^{m-1} + \dots + \beta_1 A + \beta_0 I_n)$$

 $:\beta_m$ נחלק שני האגפים ב

$$A^{m} = -\left(\frac{\beta_{m-1}}{\beta_{m}}A^{m-1} + \ldots + \frac{\beta_{1}}{\beta_{m}}A + \frac{\beta_{0}}{\beta_{m}}I_{n}\right)$$

 $A^m \in \operatorname{span}\{I_n, A, A^2, \dots, A^{m-1}\}$ קיבלנו כי

<u>שאלה 4</u>

(N

$$A = \begin{pmatrix} i & i & 0 \\ i & i & 0 \\ 0 & 0 & 2i \end{pmatrix} \quad \Rightarrow \quad \bar{A} = \begin{pmatrix} -i & -i & 0 \\ -i & -i & 0 \\ 0 & 0 & -2i \end{pmatrix} \neq A$$

המכללה האקדמית להנדסה סמי שמעון

קמפוס באר שבע ביאליק פינת בזל 84100 | **קמפוס אשדוד** ז'בוטינסקי 84, 77245 | www.sce.ac.il | ח**ייג: ≋סמפוס**



לכן A לא צמודה לעצמה.

$$A\bar{A} = \begin{pmatrix} i & i & 0 \\ i & i & 0 \\ 0 & 0 & 2i \end{pmatrix} \cdot \begin{pmatrix} -i & -i & 0 \\ -i & -i & 0 \\ 0 & 0 & -2i \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 2 & 2 & 0 \\ 2 & 2 & 0 \\ 0 & 0 & 4 \end{pmatrix}$$
$$A\bar{A} = \begin{pmatrix} 2 & 2 & 0 \\ 2 & 2 & 0 \\ 0 & 0 & 4 \end{pmatrix} \neq I$$

לכן A לא אוניטרית.

$$\bar{A}A = \begin{pmatrix} -i & -i & 0 \\ -i & -i & 0 \\ 0 & 0 & -2i \end{pmatrix} \cdot \begin{pmatrix} i & i & 0 \\ i & i & 0 \\ 0 & 0 & 2i \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 2 & 2 & 0 \\ 2 & 2 & 0 \\ 0 & 0 & 4 \end{pmatrix}$$
$$A\bar{A} = \begin{pmatrix} 2 & 2 & 0 \\ 2 & 2 & 0 \\ 0 & 0 & 4 \end{pmatrix} = \bar{A}A$$

לכן A נורמלית.

נויני: או לכסינה אוניטרית. נמצא את הפולינום אופייני: A

$$p_A(\lambda) = |\lambda I - A|$$

$$= \begin{vmatrix} \lambda - i & -i & 0 \\ -i & \lambda - i & 0 \\ 0 & 0 & \lambda - 2i \end{vmatrix}$$

$$= (\lambda - 2i) [(\lambda - i)^2 + 1]$$

$$= (\lambda - 2i) (\lambda^2 - 2i\lambda)$$

$$= \lambda(\lambda - 2i)^2$$

ערכים עצמיים:

. 2 ריבוי אלגברי $\lambda=2i$

. אלגברי אלגברי $\lambda=0$

 $\lambda=2i$ מרחב עצמי של

$$(A-2iI) = \begin{pmatrix} -i & i & 0 \\ i & -i & 0 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix} \xrightarrow{R_2 \to R_2 + R_1} \begin{pmatrix} -i & i & 0 \\ 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix} \xrightarrow{R_1 \to iR_1} \begin{pmatrix} 1 & -1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}$$

$$.y,z \in \mathbb{R} \text{ , } \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} y \\ y \\ z \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix} y + \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix} z \text{ : proposition }$$



$$V_{2i} = \operatorname{span}\left\{ \begin{pmatrix} 1\\1\\0 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 0\\0\\1 \end{pmatrix} \right\}$$

נסמן את הווקטורין עצמיים:

$$\mathbf{v}_1 = \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix}, \quad \mathbf{v}_2 = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix}.$$

 $: \lambda = 0$ מרחב עצמי של

$$(A-0I) = egin{pmatrix} i & i & 0 \\ i & i & 0 \\ 0 & 0 & 2i \end{pmatrix} \quad \xrightarrow{R_2 o R_2 - R_1} \quad egin{pmatrix} i & i & 0 \\ 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 2i \end{pmatrix} \quad \xrightarrow{R_1 o -iR_1 \\ R_3 o rac{-i}{2}R_3} \quad egin{pmatrix} 1 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}$$

$$y \in \mathbb{R} \ , \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} -y \\ y \\ 0 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} -1 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix} y \ : \text{ for all } y = 1 \text{ for all }$$

נסמן את הווקטור עצמי:

$$v_3 = \begin{pmatrix} 1 \\ -1 \\ 0 \end{pmatrix} .$$

$$A = PDP^P - 1 .$$

$$.P = \begin{pmatrix} | & | & | \\ u_1 & u_2 & u_3 \\ | & | & | \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 1 \\ 1 & 0 & -1 \\ 0 & 1 & 0 \end{pmatrix}, D = \begin{pmatrix} 2i & 0 & 0 \\ 0 & 2i & 0 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}$$

נחשב בסיס אורתוגונלי באמצעות התהליד גרם שמידט:

$$v_{1} = \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix}, \quad v_{2} = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix}, \quad v_{3} = \begin{pmatrix} 1 \\ -1 \\ 0 \end{pmatrix}.$$

$$u_{1} = v_{1} = \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix}$$

$$u_{2} = v_{2} - \frac{\langle v_{2}, u_{1} \rangle}{\|u_{1}\|^{2}} u_{1} = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix} - \frac{\langle \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix} \rangle}{2} \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix}$$

המכללה האקדמית להנדסה סמי שמעון

קמפוס באר שבע ביאליק פינת בזל 84100 | **קמפוס אשדוד** ז'בוטינסקי 84, 77245 | www.sce.ac.il | ח**ייג: ≋סמפוס**



$$u_{3} = \mathbf{v}_{3} - \frac{\langle \mathbf{v}_{3}, u_{1} \rangle}{\|u_{1}\|^{2}} u_{1} - \frac{\langle \mathbf{v}_{3}, u_{2} \rangle}{\|u_{2}\|^{2}} u_{2} = \begin{pmatrix} 1 \\ -1 \\ 0 \end{pmatrix} - \frac{\left\langle \begin{pmatrix} 1 \\ -1 \\ 0 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix} \right\rangle}{2} \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix} - \frac{\left\langle \begin{pmatrix} 1 \\ -1 \\ 0 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix} \right\rangle}{1} \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 \\ -1 \\ 0 \end{pmatrix}$$

לכן מצאנו את הבסיס אורתוגונלי

$$u_1 = \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix}$$
 , $u_2 = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix}$, $u_3 = \begin{pmatrix} 1 \\ -1 \\ 0 \end{pmatrix}$.

ננרמל:

$$\hat{u}_1 = \frac{u_1}{\|u_1\|} = \frac{1}{\sqrt{2}} \begin{pmatrix} 1\\1\\0 \end{pmatrix} , \qquad \hat{u}_2 = \frac{u_2}{\|u_2\|} = \begin{pmatrix} 0\\0\\1 \end{pmatrix} , \qquad \hat{u}_3 = \frac{u_3}{\|u_3\|} = \frac{1}{\sqrt{2}} \begin{pmatrix} 1\\-1\\0 \end{pmatrix} .$$

$$A = QD\bar{Q} = QDQ^{-1} , \quad D = \begin{pmatrix} 2i & 0 & 0 \\ 0 & 2i & 0 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix} , \qquad Q = \begin{pmatrix} \frac{1}{\sqrt{2}} & 0 & \frac{1}{\sqrt{2}} \\ \frac{1}{\sqrt{2}} & 0 & -\frac{1}{\sqrt{2}} \\ 0 & 1 & 0 \end{pmatrix} .$$

שאלה 5

א) נוכיח כי u_1, u_2 בת"ל. נרשום

$$\alpha_1 u_1 + \alpha_2 u_2 = 0 \tag{*1}$$

A -כאשר α_1, α_2 סקלרים. נכפיל ב

$$A\alpha_1 u_1 + A\alpha_2 u_2 = 0 \qquad \Rightarrow \qquad \alpha_1 \lambda_1 u_1 + \alpha_2 \lambda_2 u_2 = 0 . \tag{*2}$$

 $:\lambda_1$ -ב (*1) נכפיל

$$\lambda_1 \alpha_1 u_1 + \lambda_1 \alpha_2 u_2 = 0 \tag{*3}$$

נקח את החיסור (3*)-(2*):

$$\lambda_1 \alpha_2 u_2 - \lambda_2 \alpha_2 u_2 = 0 \quad \Rightarrow \quad (\lambda_1 - \lambda_2) \alpha_2 u_2 = 0 .$$

 $u_2
eq 0 \Leftarrow$ ווקטור עצמי ווקטור ע u_2 , $\lambda_1 - \lambda_2
eq 0 \Leftarrow$ (נתון) ווקט $\lambda_1
eq \lambda_2$

 $\alpha_2=0$.

המכללה האקדמית להנדסה סמי שמעון

קמפוס באר שבע ביאליק פינת בזל 84100 | **קמפוס אשדוד** ז'בוטינסקי 84, 77245 | www.sce.ac.il | ח**ייג: ≋סמפוס**



נציב זה ב- (1*) ונקבל

$$\alpha_1 u_1 = 0$$
.

לפיכך $u_1 \neq 0 \Leftarrow u_1$ לפיכך ווקטור עצמי

$$\alpha_1=0$$
.

לכן (1*) מתקיים רק אם $lpha_1=lpha_2=0$ לפיכך מתקיים (*1)

נוכיח כי u_1, u_2, u_3 בת"ל. נרשום

$$\beta_1 u_1 + \beta_2 u_2 + \beta_3 u_3 = 0 \tag{#1}$$

A -כאשר $\beta_1, \beta_2, \beta_3$ סקלרים. נכפיל

$$A\beta_1 u_1 + A\beta_2 u_2 + A\beta_3 u_3 = 0 \qquad \Rightarrow \qquad \lambda_1 \beta_1 u_1 + \lambda_2 \beta_2 u_2 + \lambda_3 \beta_3 u_3 = 0 . \tag{#2}$$

 $:\lambda_3$ -ב (#1) נכפיל

$$\lambda_3 \beta_1 u_1 + \lambda_3 \beta_2 u_2 + \lambda_3 \beta_3 u_3 = 0 \tag{#3}$$

נקח את החיסור (3#)-(2#):

$$(\lambda_3 - \lambda_1)\beta_1 u_1 + (\lambda_3 - \lambda_2)\beta_2 u_2 = 0.$$

ו- u_2 בת"ל אז זה מתקיים רק אם u_1

$$(\lambda_3 - \lambda_1)\beta_1 = 0 , \qquad (\lambda_3 - \lambda_2)\beta_2 = 0 .$$

 $u_1 \neq 0$, ווקטורים עצמיים לכן $u_1 \neq 0$ ווקטורים עצמיים א $\lambda_3 - \lambda_2 \neq 0$ -1 $\lambda_3 - \lambda_1 \neq 0 \Leftarrow \lambda_1 \neq \lambda_2 \neq \lambda_3$ $.\beta_2 = 0$ -ו $\beta_1 = 0$ לכן

(#1) -נציב זה ב-

$$\beta_3 u_3 = 0$$
.

לכן $u_3 \neq 0 \Leftarrow u_3$ לכן ווקטור עצמי

$$\beta_3 = 0$$
.

. בת"ל. u_1,u_2,u_3 לכן $\beta_1,\beta_2,\beta_3=0$ בת"ל. מצאנו כי (#3) מתקיים רק אם

- ב) ווקטורים עצמיים של המטריצה אוניטרית מהווים בסיס אורתוגונלי. לפי זה, אם A אוניטרית אז הקבוצה $\{u_1,u_2,u_3\}$ מהווה בסיס אורתוגונלי.
 - לא. ()

A אוניטרית אז הערך מוחלט של על ערך עצמי יהיה A

יש לנו 3 ערכים עצמיים שונים, אז כדי שהערך מוחלט של כל אחד ייה שווה ל-1. אז בהכרך לפחות אחד יהיה מספר מרוכב.

המכללה האקדמית להנדסה סמי שמעון

קמפוס באר שבע ביאליק פינת בזל 84100 | **קמפוס אשדוד** ז'בוטינסקי 84, 1772 | www.sce.ac.il | קמפוס אשדוד ז'בוטינסקי