

אלגברה 2

מועד ב'

מרצים: ד"ר ירמיהו מילר, ד"ר שי סרוסי.

תשפ"ג סמסטר ק'

השאלון מכיל 12 עמודים (כולל עמוד זה וכולל דף נוסחאות).

בהצלחה!

אחר / הערות

- יש לפתור את כל השאלות.
- המשקל של כל שאלה מפורט להלן:
 - * שאלה 1: 30 נקודות.
 - * שאלה 2: 20 נקודות.
 - * שאלה 3: 20 נקודות.
 - * שאלה 4: 30 נקודות.
- סדר התשובות אינו משנה, אך יש לרשום ליד כל תשובה את מספרה.
- הסבירו היטב את מהלך הפתרון. תשובה ללא הסבר (גם נכונה) לא תתקבל.
- אסור לחלוטין לקבל עזרה מסטודנט אחר או מאף אחד.
- עליכם להעלות את הפתרונות שלכם דרך אתר המודל של הקורס אלגברה 2 למדמ"ח לא יאוחר משעה 12 : 00 ביום ד' 23 – 11 – 29. פתרונות שהוגשו אחרי המועד הזה לא יתקבלו.
- מוותר להשתמש בחומר של הקורס, התרגילים של הקורס והספרים של הקורס בלבד, אבל אסור להשתמש בשום מקורות אחרים.
- אחרי הגשת פתרונות אתם תקבלו הזמנה למבחן קצר בעל פה על הפתרונות שלכם. ייתכן שלא תעבור את המבחן או יורידו נקודות במקרה שאתם לא יכולים להסביר הפתרונות שלכם היטב.
- סטודנט יהיה זכאי להגיש ערעור / בקשות שונות לגבי הבוחן במשך 5 ימים בלבד מיום קבלת הציון.

שאלה 1 תהי $A \in \mathbb{R}^{4 \times 4}$ המטריצה

$$A = \begin{pmatrix} 1 & 2 & 3 & 1 \\ 2 & 4 & 6 & 1 \\ 3 & 6 & 9 & 1 \\ 0 & 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}$$

(א) האם A הפיכה? אם כן, מצאו P הפיכה ו- D אלכסונית כך ש- $A = PDP^{-1}$.

(ב) חשבו את $A^{99} \cdot \begin{pmatrix} -8 \\ 4 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}$

(ג) הוכיחו כי

$$A^4 = 15A^3 - 14A^2.$$

שאלה 2 תהי $A \in \mathbb{C}^{4 \times 4}$ מטריצה נורמלית. נניח כי הערכים העצמיים של A הם

$$\lambda_1 = 1 + i, \quad \lambda_2 = -1 + i, \quad \lambda_3 = 2, \quad \lambda_4 = 3,$$

ונניח כי המרחבים העצמיים הם

$$V_{1+i} = \text{span} \left\{ \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix} \right\}, \quad V_{-1+i} = \text{span} \left\{ \begin{pmatrix} -1 \\ 0 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix} \right\}, \quad V_2 = \text{span} \left\{ \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix} \right\}.$$

שימו לב כי המרחב עצמי ששייך לערך עצמי $\lambda_4 = 3$ לא נתון בכוונה. יהי $a \in \mathbb{C}^4$ הווקטור

$$a = \begin{pmatrix} 1 \\ 3 \\ 4 \\ 5 \end{pmatrix}$$

(א) מצאו את $A \cdot a$.

(ב) מצאו את $A^4 \cdot a$.

(ג) מצאו את המטריצה A .

שאלה 3 תהי $A \in \mathbb{R}^{5 \times 5}$ המטריצה

$$A = \begin{pmatrix} 0 & 4 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 3 & 2 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 6 & 0 & 0 \\ 5 & 0 & 0 & 1 & 2 \end{pmatrix}$$

מצאו צורת ז'ורדן J ומטריצה הפיכה P כך ש-

$$A = PJP^{-1}$$

שאלה 4 איזו נוסחה מגדירה מכפלה פנימית במרחב של כל הפונקציות הרציפות בקטע $[-1, 1]$?

א $\langle f, g \rangle = \int_{-1}^1 f(x)g^2(x) dx$

ב $\langle f, g \rangle = \int_{-1}^1 4f(x)g(x) dx$

ג $\langle f, g \rangle = \int_{-1}^1 f(x)g(x) \sin x dx$

ד $\langle f, g \rangle = \frac{1}{3} \int_{-1}^1 f(x)g(x)x^8 dx$

פתרונות

שאלה 1

א) נחשב את הפולינום האופייני:

$$\begin{aligned}
 p_A(x) = |xI - A| &= \begin{vmatrix} x-1 & -2 & -3 & -1 \\ -2 & x-4 & -6 & -1 \\ -3 & -6 & x-9 & -1 \\ 0 & 0 & 0 & x-1 \end{vmatrix} \\
 &= (x-1) \begin{vmatrix} x-1 & -2 & -3 \\ -2 & x-4 & -6 \\ -3 & -6 & x-9 \end{vmatrix} \\
 &= (x-1)(x-1) \begin{vmatrix} x-4 & -6 \\ -6 & x-9 \end{vmatrix} + 2(x-1) \begin{vmatrix} -2 & -6 \\ -3 & x-9 \end{vmatrix} - 3(x-1) \begin{vmatrix} -2 & x-4 \\ -3 & -6 \end{vmatrix} \\
 &= (x-1)^2 ((x-9)(x-4) - 36) + 2(x-1) (-2(x-9) - 18) - 3(x-1) (12 + 3(x-4)) \\
 &= (x-1)^2 (x^2 - 13x) - 4x(x-1) - 9x(x-1) \\
 &= (x-1)^2 (x^2 - 13x) - 13x(x-1) \\
 &= x(x-1)^2 (x-13) - 13x(x-1) \\
 &= x(x-1) ((x-1)(x-13) - 13) \\
 &= x(x-1) (x^2 - 14x) \\
 &= x^2(x-1)(x-14) .
 \end{aligned}$$

מרחב עצמי ששייך לערך עצמי $\lambda = 0$

$$\begin{aligned}
 (A - 0 \cdot I) &= \begin{pmatrix} 1 & 2 & 3 & 1 \\ 2 & 4 & 6 & 1 \\ 3 & 6 & 9 & 1 \\ 0 & 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} \xrightarrow{\substack{R_2 - 2R_1 \\ R_3 - 3R_1}} \begin{pmatrix} 1 & 2 & 3 & 1 \\ 0 & 0 & 0 & -1 \\ 0 & 0 & 0 & -2 \\ 0 & 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} \\
 &\rightarrow \begin{pmatrix} 1 & 2 & 3 & 1 \\ 0 & 0 & 0 & -1 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}
 \end{aligned}$$

פתרון: $(x, y, z, w) = (-2y - 3z, y, z, 0) = (-2, 1, 0, 0)y + (-3, 0, 1, 0)z, y, z \in \mathbb{R}$

$$V_0 = \text{span} \left\{ \begin{pmatrix} -2 \\ 1 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} -3 \\ 0 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix} \right\}$$

מרחב עצמי ששייך לערך עצמי $\lambda = 14$

$$\begin{aligned} (A - 14 \cdot I) &= \begin{pmatrix} -13 & 2 & 3 & 1 \\ 2 & -10 & 6 & 1 \\ 3 & 6 & -5 & 1 \\ 0 & 0 & 0 & -13 \end{pmatrix} \xrightarrow{\substack{R_2 \rightarrow 13R_2 + 2R_1 \\ R_3 \rightarrow 13R_3 + 3R_1}} \begin{pmatrix} -13 & 2 & 3 & 1 \\ 0 & -126 & 84 & 15 \\ 0 & 84 & -56 & 16 \\ 0 & 0 & 0 & -13 \end{pmatrix} \\ &\xrightarrow{R_4 \rightarrow -\frac{1}{13}R_4} \begin{pmatrix} -13 & 2 & 3 & 1 \\ 0 & -126 & 84 & 15 \\ 0 & 21 & -14 & 4 \\ 0 & 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} \xrightarrow{R_3 \rightarrow 126R_3 + 21R_2} \begin{pmatrix} -13 & 2 & 3 & 1 \\ 0 & -126 & 84 & 15 \\ 0 & 0 & 0 & 819 \\ 0 & 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} \\ &\xrightarrow{R_4 \rightarrow 819R_4 - R_3} \begin{pmatrix} -13 & 2 & 3 & 1 \\ 0 & -126 & 84 & 15 \\ 0 & 0 & 0 & 819 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \end{pmatrix} \xrightarrow{R_3 \rightarrow \frac{1}{819}R_3} \begin{pmatrix} -13 & 2 & 3 & 1 \\ 0 & -126 & 84 & 15 \\ 0 & 0 & 0 & 1 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \end{pmatrix} \\ &\xrightarrow{R_2 \rightarrow R_2 - 15R_3} \begin{pmatrix} -13 & 2 & 3 & 1 \\ 0 & -126 & 84 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 1 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \end{pmatrix} \xrightarrow{R_1 \rightarrow R_1 - R_3} \begin{pmatrix} -13 & 2 & 3 & 0 \\ 0 & -126 & 84 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 1 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \end{pmatrix} \\ &\xrightarrow{R_1 \rightarrow 28R_1 - R_2} \begin{pmatrix} -364 & 182 & 0 & 0 \\ 0 & -126 & 84 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 1 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \end{pmatrix} \xrightarrow{\substack{R_1 \rightarrow \frac{1}{182}R_1 \\ R_2 \rightarrow \frac{1}{42}R_2}} \begin{pmatrix} -2 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & -3 & 2 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 1 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \end{pmatrix} \end{aligned}$$

פתרון: $(x, y, z, w) = (\frac{y}{2}, \frac{2}{3}z, z, 0) = (\frac{1}{3}, \frac{2}{3}, 1, 0)z, z \in \mathbb{R}$

$$V_{14} = \text{span} \left\{ \begin{pmatrix} 1 \\ 2 \\ 3 \\ 0 \end{pmatrix} \right\}.$$

מרחב עצמי ששייך לערך עצמי $\lambda = 1$

$$\begin{aligned}
 (A - I) &= \begin{pmatrix} 0 & 2 & 3 & 1 \\ 2 & 3 & 6 & 1 \\ 3 & 6 & 8 & 1 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \end{pmatrix} \xrightarrow{\substack{R_1 \rightarrow \frac{1}{2}R_2 \\ R_2 \rightarrow \frac{1}{3}R_3 \\ R_3 \rightarrow R_1}} \begin{pmatrix} 1 & \frac{3}{2} & 3 & \frac{1}{2} \\ 1 & 2 & \frac{8}{3} & \frac{1}{3} \\ 0 & 2 & 3 & 1 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \end{pmatrix} \\
 &\xrightarrow{R_2 \rightarrow R_2 - R_1} \begin{pmatrix} 1 & \frac{3}{2} & 3 & \frac{1}{2} \\ 0 & \frac{1}{2} & -\frac{1}{3} & -\frac{1}{6} \\ 0 & 2 & 3 & 1 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \end{pmatrix} \xrightarrow{R_3 \rightarrow R_3 - 4R_2} \begin{pmatrix} 1 & \frac{3}{2} & 3 & \frac{1}{2} \\ 0 & \frac{1}{2} & -\frac{1}{3} & -\frac{1}{6} \\ 0 & 0 & \frac{13}{3} & \frac{5}{6} \\ 0 & 0 & 0 & 0 \end{pmatrix} \\
 &\xrightarrow{\substack{R_1 \rightarrow 2R_1 \\ R_2 \rightarrow 6R_2 \\ R_3 \rightarrow 3R_3}} \begin{pmatrix} 2 & 3 & 6 & 1 \\ 0 & 3 & -2 & -1 \\ 0 & 0 & 13 & 5 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \end{pmatrix} \xrightarrow{\substack{R_1 \rightarrow 5R_1 - R_3 \\ R_2 \rightarrow 5R_2 + R_3}} \begin{pmatrix} 10 & 15 & 17 & 0 \\ 0 & 15 & 3 & 0 \\ 0 & 0 & 13 & 5 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \end{pmatrix} \\
 &\xrightarrow{\substack{R_1 \rightarrow 3R_1 - 17R_2 \\ R_2 \rightarrow \frac{1}{3}R_2}} \begin{pmatrix} 30 & -210 & 0 & 0 \\ 0 & 5 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 13 & 5 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \end{pmatrix} \xrightarrow{R_1 \rightarrow \frac{1}{30}R_1} \begin{pmatrix} 1 & -7 & 0 & 0 \\ 0 & 5 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 13 & 5 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}
 \end{aligned}$$

פתרון: $(x, y, z, w) = (7y, \frac{-1}{5}z, \frac{-5}{13}w, w) = (\frac{7}{13}w, \frac{1}{13}w, \frac{-5}{13}w, w) = (\frac{7}{13}, \frac{1}{13}, \frac{-5}{13}, 1)w, w \in \mathbb{R}$

$$V_1 = \text{span} \left\{ \begin{pmatrix} 7 \\ 1 \\ -5 \\ 13 \end{pmatrix} \right\}.$$

הריבוי גאומטרי שווה לריבוי אלגברי של כל ערך עצמי לכן A לכסינה.

$$D = \begin{pmatrix} 14 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}.$$

$$P = \begin{pmatrix} | & | & | & | \\ u_{14} & u_1 & u_0 & u'_0 \\ | & | & | & | \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 & 7 & -3 & -2 \\ 2 & 1 & 0 & 1 \\ 3 & -5 & 1 & 0 \\ 0 & 13 & 0 & 0 \end{pmatrix}.$$

(ב)

$$A^{99} \begin{pmatrix} -8 \\ 4 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} = A^{99} \cdot 4 \cdot u_0 = 4A^{99} \cdot u_0 = 4 \cdot 0 \cdot u_0 = 0.$$

ג) הפולינום האופייני הוא

$$(x - 14)(x - 1)x^2 = x^4 - 15x^3 + 14x^2 .$$

לפי משפט קיילי המילטון: $p_A(A) = 0$ לכן

$$A^4 - 15A^3 + 14A^2 = 0 \quad \Rightarrow \quad A^4 = 15A^3 - 14A^2 .$$

שאלה 2

א) משפט הפירוק הספקטרלי:

$$A \cdot a = (1 + i)P_{V_{1+i}}(a) + (-1 + i)P_{V_{-1+i}}(a) + 2P_{V_2}(a) + 3P_{V_3}(a) .$$

$$P_{V_3}(a) = a - P_{V_{1+i}}(a) - P_{V_{-1+i}}(a) - P_{V_2}(a)$$

לכן

$$P_{V_{1+i}}(a) = \frac{\langle a, u_{1+i} \rangle}{\|u_{1+i}\|^2} u_{1+i} = \frac{\left\langle \begin{pmatrix} 1 \\ 3 \\ 4 \\ 5 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix} \right\rangle}{\left\| \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix} \right\|^2} \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 3 \\ 0 \\ 0 \\ 3 \end{pmatrix} .$$

$$P_{V_{-1+i}}(a) = \frac{\langle a, u_{-1+i} \rangle}{\|u_{-1+i}\|^2} u_{-1+i} = \frac{\left\langle \begin{pmatrix} 1 \\ 3 \\ 4 \\ 5 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} -1 \\ 0 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix} \right\rangle}{\left\| \begin{pmatrix} -1 \\ 0 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix} \right\|^2} \begin{pmatrix} -1 \\ 0 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} -2 \\ 0 \\ 0 \\ 2 \end{pmatrix} .$$

$$P_{V_2}(a) = \frac{\langle a, u_2 \rangle}{\|u_2\|^2} u_2 = \frac{\left\langle \begin{pmatrix} 1 \\ 3 \\ 4 \\ 5 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix} \right\rangle}{\left\| \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix} \right\|^2} \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 4 \\ 0 \end{pmatrix} .$$

המכללה האקדמית להנדסה סמי שמעון

$$P_{V_3}(a) = a - P_{V_{1+i}}(a) - P_{V_{-1+i}}(a) - P_{V_2}(a) = \begin{pmatrix} 0 \\ 3 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}.$$

$$A \cdot a = (1+i) \begin{pmatrix} 3 \\ 0 \\ 0 \\ 3 \end{pmatrix} + (-1+i) \begin{pmatrix} -2 \\ 0 \\ 0 \\ 2 \end{pmatrix} + 2 \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 4 \\ 0 \end{pmatrix} + 3 \begin{pmatrix} 0 \\ 3 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 5+i \\ 9 \\ 8 \\ 1+5i \end{pmatrix}$$

(ב)

$$A^4 \cdot a = (1+i)^4 \begin{pmatrix} 3 \\ 0 \\ 0 \\ 3 \end{pmatrix} + (-1+i)^4 \begin{pmatrix} -2 \\ 0 \\ 0 \\ 2 \end{pmatrix} + 2^4 \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 4 \\ 0 \end{pmatrix} + 3^4 \begin{pmatrix} 0 \\ 3 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} -4 \\ 243 \\ 64 \\ -20 \end{pmatrix}$$

$$e_4 = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix}, e_3 = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix}, e_2 = \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}, e_1 = \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} \quad (ג)$$

$$A \cdot e_1 = (1+i)P_{V_{1+i}}(e_1) + (-1+i)P_{V_{-1+i}}(e_1) + 2P_{V_2}(e_1) + 3P_{V_3}(e_1)$$

$$P_{V_{1+i}}(e_1) = \frac{\langle e_1, u_{1+i} \rangle}{\|u_{1+i}\|^2} u_{1+i} = \frac{\left\langle \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix} \right\rangle}{\left\| \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix} \right\|^2} \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1/2 \\ 0 \\ 0 \\ 1/2 \end{pmatrix}.$$

$$P_{V_{-1+i}}(e_1) = \frac{\langle e_1, u_{-1+i} \rangle}{\|u_{-1+i}\|^2} u_{-1+i} = \frac{\left\langle \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} -1 \\ 0 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix} \right\rangle}{\left\| \begin{pmatrix} -1 \\ 0 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix} \right\|^2} \begin{pmatrix} -1 \\ 0 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1/2 \\ 0 \\ 0 \\ -1/2 \end{pmatrix}.$$

$$P_{V_2}(e_1) = \frac{\langle e_1, u_2 \rangle}{\|u_2\|^2} u_2 = \frac{\left\langle \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix} \right\rangle}{\left\| \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix} \right\|^2} \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}.$$

$$P_{V_3}(e_1) = e_1 - P_{V_{1+i}}(e_1) - P_{V_{-1+i}}(e_1) - P_{V_2}(e_1) = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}.$$

$$A \cdot e_1 = (1+i) \begin{pmatrix} 1/2 \\ 0 \\ 0 \\ 1/2 \end{pmatrix} + (-1+i) \begin{pmatrix} 1/2 \\ 0 \\ 0 \\ -1/2 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} i \\ 0 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix}$$

$$A \cdot e_2 = (1+i)P_{V_{1+i}}(e_2) + (-1+i)P_{V_{-1+i}}(e_2) + 2P_{V_2}(e_2) + 3P_{V_3}(e_2)$$

$$P_{V_{1+i}}(e_2) = \frac{\langle e_2, u_{1+i} \rangle}{\|u_{1+i}\|^2} u_{1+i} = \frac{\left\langle \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix} \right\rangle}{\left\| \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix} \right\|^2} \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}.$$

$$P_{V_{-1+i}}(e_2) = \frac{\langle e_2, u_{-1+i} \rangle}{\|u_{-1+i}\|^2} u_{-1+i} = \frac{\left\langle \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} -1 \\ 0 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix} \right\rangle}{\left\| \begin{pmatrix} -1 \\ 0 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix} \right\|^2} \begin{pmatrix} -1 \\ 0 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}.$$

$$P_{V_2}(e_2) = \frac{\langle e_2, u_2 \rangle}{\|u_2\|^2} u_2 = \frac{\left\langle \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix} \right\rangle}{\left\| \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix} \right\|^2} \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}.$$

$$P_{V_3}(e_2) = e_1 - P_{V_{1+i}}(e_2) - P_{V_{-1+i}}(e_2) - P_{V_2}(e_2) = \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}.$$

$$A \cdot e_2 = \begin{pmatrix} 0 \\ 3 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}$$

$$A \cdot e_3 = (1+i)P_{V_{1+i}}(e_3) + (-1+i)P_{V_{-1+i}}(e_3) + 2P_{V_2}(e_3) + 3P_{V_3}(e_3)$$

$$P_{V_{1+i}}(e_3) = \frac{\langle e_3, u_{1+i} \rangle}{\|u_{1+i}\|^2} u_{1+i} = \frac{\left\langle \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix} \right\rangle}{\left\| \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix} \right\|^2} \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}.$$

$$P_{V_{-1+i}}(e_3) = \frac{\langle e_3, u_{-1+i} \rangle}{\|u_{-1+i}\|^2} u_{-1+i} = \frac{\left\langle \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} -1 \\ 0 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix} \right\rangle}{\left\| \begin{pmatrix} -1 \\ 0 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix} \right\|^2} \begin{pmatrix} -1 \\ 0 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}.$$

$$P_{V_2}(e_3) = \frac{\langle e_3, u_2 \rangle}{\|u_2\|^2} u_2 = \frac{\left\langle \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix} \right\rangle}{\left\| \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix} \right\|^2} \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix} .$$

$$P_{V_3}(e_3) = e_3 - P_{V_{1+i}}(e_3) - P_{V_{-1+i}}(e_3) - P_{V_2}(e_3) = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} .$$

$$A \cdot e_3 = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 2 \\ 0 \end{pmatrix}$$

$$A \cdot e_4 = (1+i)P_{V_{1+i}}(e_4) + (-1+i)P_{V_{-1+i}}(e_4) + 2P_{V_2}(e_3) + 3P_{V_3}(e_4)$$

$$P_{V_{1+i}}(e_4) = \frac{\langle e_4, u_{1+i} \rangle}{\|u_{1+i}\|^2} u_{1+i} = \frac{\left\langle \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix} \right\rangle}{\left\| \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix} \right\|^2} \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1/2 \\ 0 \\ 0 \\ 1/2 \end{pmatrix} .$$

$$P_{V_{-1+i}}(e_4) = \frac{\langle e_4, u_{-1+i} \rangle}{\|u_{-1+i}\|^2} u_{-1+i} = \frac{\left\langle \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} -1 \\ 0 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix} \right\rangle}{\left\| \begin{pmatrix} -1 \\ 0 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix} \right\|^2} \begin{pmatrix} -1 \\ 0 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} -1/2 \\ 0 \\ 0 \\ 1/2 \end{pmatrix} .$$

$$P_{V_2}(e_4) = \frac{\langle e_4, u_2 \rangle}{\|u_2\|^2} u_2 = \frac{\left\langle \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix} \right\rangle}{\left\| \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix} \right\|^2} \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}.$$

$$P_{V_3}(e_4) = e_4 - P_{V_{1+i}}(e_4) - P_{V_{-1+i}}(e_4) - P_{V_2}(e_4) = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}.$$

$$A \cdot e_4 = \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 0 \\ i \end{pmatrix}$$

$$A = \begin{pmatrix} | & | & | & | \\ Ae_1 & Ae_2 & Ae_3 & Ae_4 \\ | & | & | & | \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} i & 0 & 0 & 1 \\ 0 & 3 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 2 & 0 \\ 1 & 0 & 0 & i \end{pmatrix}$$

שאלה 3 נחשב את הפולינום האופייני:

$$\begin{aligned} p_A(x) &= |xI - A| = \begin{vmatrix} x & -4 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & x & 0 & 0 & 0 \\ 0 & -3 & x-2 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & -6 & x & 0 \\ -5 & 0 & 0 & 1 & x-2 \end{vmatrix} \\ &= x \begin{vmatrix} x & 0 & 0 & 0 \\ -3 & x-2 & 0 & 0 \\ 0 & -6 & x & 0 \\ 0 & 0 & 1 & x-2 \end{vmatrix} + 4 \begin{vmatrix} 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & x-2 & 0 & 0 \\ 0 & -6 & x & 0 \\ -5 & 0 & 1 & x-2 \end{vmatrix} \\ &= x^2 \begin{vmatrix} x-2 & 0 & 0 \\ -6 & x & 0 \\ 0 & 1 & x-2 \end{vmatrix} + 4 \cdot 0 \\ &= x^2(x-2) \begin{vmatrix} x & 0 \\ 1 & x-2 \end{vmatrix} \\ &= x^3(x-2)^2. \end{aligned}$$

ערכים עצמיים:

$\lambda = 2$ מריבוי אלגברי 2.

$\lambda = 0$ מריבוי אלגברי 3.

המרחב עצמי ששייך לערך עצמי 0:

$$V_0 = \text{span} \left\{ \begin{pmatrix} -2 \\ 0 \\ 0 \\ 0 \\ 5 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} -1 \\ 0 \\ 0 \\ 0 \\ 5 \end{pmatrix} \right\}.$$

המרחב עצמי ששייך לערך עצמי 2:

$$V_2 = \text{span} \left\{ \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix} \right\}.$$

האפשרויות לפולינום המינימלי הן:

$$x(x-2), \quad x^2(x-2), \quad x^3(x-2), \quad x(x-2)^2, \quad x^2(x-2)^2, \quad x^3(x-2)^2.$$

נבדוק $x(x-2)$

$$A \cdot (A - 2I) = \begin{pmatrix} 0 & 4 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 3 & 2 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 6 & 0 & 0 \\ 5 & 0 & 0 & 1 & 2 \end{pmatrix} \cdot \begin{pmatrix} -2 & 4 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & -2 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 3 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 6 & 0 & 0 \\ 5 & 0 & 0 & 1 & 0 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 & -8 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 18 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 20 & 6 & 0 & 0 \end{pmatrix}$$

נבדוק $x^2(x-2)$

$$A^2 \cdot (A - 2I) = A \cdot \begin{pmatrix} 0 & -8 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 18 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 20 & 6 & 0 & 0 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 18 & 12 & 0 & 0 \end{pmatrix}$$

נבדוק $x^3(x-2)$

המכללה האקדמית להנדסה סמי שמעון

$$A^3 \cdot (A - 2I) = A \cdot \begin{pmatrix} 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 18 & 12 & 0 & 0 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 36 & 24 & 0 & 0 \end{pmatrix}$$

נבדוק $x(x-2)^2$

$$\begin{aligned} A \cdot (A - 2I)^2 &= \begin{pmatrix} 0 & -8 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 18 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 20 & 6 & 0 & 0 \end{pmatrix} \cdot (A - 2I) \\ &= \begin{pmatrix} 0 & -8 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 18 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 20 & 6 & 0 & 0 \end{pmatrix} \cdot \begin{pmatrix} -2 & 4 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & -2 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 3 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 6 & -2 & 0 \\ 5 & 0 & 0 & 1 & 0 \end{pmatrix} \\ &= \begin{pmatrix} 0 & 16 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & -36 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & -22 & 0 & 0 & 0 \end{pmatrix} \end{aligned}$$

נבדוק $x^2(x-2)^2$

$$A^2 \cdot (A - 2I)^2 = A \cdot \begin{pmatrix} 0 & 16 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & -36 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & -22 & 0 & 0 & 0 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}$$

לכן

$$m_A(x) = x^2(x-2)^2.$$

לכן הצורת ז'ורדן הינה:

$$J = \begin{pmatrix} J_2(0) & & \\ & J_1(0) & \\ & & J_2(2) \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \boxed{\begin{matrix} 0 & 1 \\ 0 & 0 \end{matrix}} & \begin{matrix} 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \end{matrix} & \\ \begin{matrix} 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \end{matrix} & \boxed{\begin{matrix} 0 \\ 2 & 1 \\ 0 & 2 \end{matrix}} & \end{pmatrix}$$

נסמן הוקטור עצמי ששייך לערך עצמי 0:

$$v_1 = \begin{pmatrix} -2 \\ 0 \\ 0 \\ 0 \\ 5 \end{pmatrix}, \quad v_2 = \begin{pmatrix} -1 \\ 0 \\ 0 \\ 0 \\ 5 \end{pmatrix}.$$

נחשב ווקטור עצמי מוכלל. נסמו

$$u_2 = \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \\ s \\ t \end{pmatrix}$$

$$(A - 0 \cdot I) u_2 = \alpha v_1 + \beta v_2$$

$$\left(\begin{array}{ccccc|c} 0 & 4 & 0 & 0 & 0 & -2\alpha - \beta \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 3 & 2 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 6 & 0 & 0 & 5\beta \\ 5 & 0 & 0 & 1 & 2 & 5\alpha \end{array} \right) \xrightarrow{\substack{R_1 \rightarrow R_5 \\ R_2 \rightarrow R_1 \\ R_5 \rightarrow R_2}} \left(\begin{array}{ccccc|c} 5 & 0 & 0 & 1 & 2 & 5\alpha \\ 0 & 4 & 0 & 0 & 0 & -2\alpha - \beta \\ 0 & 3 & 2 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 6 & 0 & 0 & 5\beta \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \end{array} \right)$$

$$\xrightarrow{R_3 \rightarrow 6R_3 + 8R_4} \left(\begin{array}{ccccc|c} 5 & 0 & 0 & 1 & 2 & 5\alpha \\ 0 & 4 & 0 & 0 & 0 & -2\alpha - \beta \\ 0 & 0 & -8 & 0 & 0 & 3(-2\alpha - \beta) \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 18(-2\alpha - \beta) + 40\beta \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \end{array} \right)$$

קיים פתרון אם $\beta = \frac{18\alpha}{11} \Leftarrow 18(-2\alpha - \beta) + 40\beta = 0$. לכן נקבל

$$\left(\begin{array}{ccccc|c} 5 & 0 & 0 & 1 & 2 & 5\alpha \\ 0 & 4 & 0 & 0 & 0 & -\frac{1}{11} \cdot 40\alpha \\ 0 & 0 & -8 & 0 & 0 & -\frac{1}{11} \cdot 120\alpha \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \end{array} \right)$$

המכללה האקדמית להנדסה סמי שמעון

ווקטור מוכלל לא יכול להיות ווקטור האפס, אז נבחר את הפרמטר α כך שהפתרון לא יהיה ווקטור האפס.

נבחר $\alpha = 11$, ואז הפתרון הוא:
$$\begin{pmatrix} x \\ y \\ z \\ s \\ t \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 11 \\ -10 \\ 15 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} + s \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \\ -\frac{1}{5} \\ 0 \end{pmatrix} + t \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \\ 0 \\ -\frac{2}{5} \end{pmatrix}$$
 נבחר $s = 0, t = 0$ ונקבל

נציב $\beta = 0, \alpha = 11$ בווקטור עצמי $u_1 = \alpha v_1 + \beta v_2$ ונקבל $u_1 = \begin{pmatrix} -40 \\ 0 \\ 0 \\ 90 \\ 55 \end{pmatrix}$ $u_2 = \begin{pmatrix} 11 \\ -10 \\ 15 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}$

עכשיו אנחנו צריכים ווקטור עצמי שלישי אשר בלתי תלוי לינארי ביחס ל- u_1 ו- u_2 . נקח $u_3 = v_2 = \begin{pmatrix} -1 \\ 0 \\ 0 \\ 5 \\ 0 \end{pmatrix}$

נסמן הווקטור עצמי ששייך לערך עצמי 2:

$$u_4 = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix}.$$

נחשב ווקטור עצמי מוכלל. נסמו $u_5 = \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \\ s \\ t \end{pmatrix}$

$$(A - 2 \cdot I) u_5 = u_4$$

פתרון:
$$\begin{pmatrix} x \\ y \\ z \\ s \\ t \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ \frac{1}{3} \\ 1 \\ t \end{pmatrix}$$
 נבחר $t = 0$ ונקבל

$$u_5 = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ \frac{1}{3} \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix} .$$

$$P = \begin{pmatrix} | & | & | & | & | \\ u_1 & u_2 & u_3 & u_4 & u_5 \\ | & | & | & | & | \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} -40 & 11 & -1 & 0 & 0 \\ 0 & -10 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 15 & 0 & 0 & \frac{1}{3} \\ 90 & 0 & 5 & 0 & 1 \\ 55 & 0 & 0 & 1 & 0 \end{pmatrix}$$

$$J = \begin{pmatrix} J_2(0) & & \\ & J_1(0) & \\ & & J_2(2) \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \boxed{\begin{matrix} 0 & 1 \\ 0 & 0 \end{matrix}} & \begin{matrix} 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \end{matrix} \\ \begin{matrix} 0 & 0 \\ 0 & 0 \\ 0 & 0 \end{matrix} & \boxed{\begin{matrix} 0 & 0 \\ 2 & 1 \\ 0 & 2 \end{matrix}} \end{pmatrix}$$

שאלה 4

א לא מכפלה פנימית. הסבר: נניח כי $f(x) = 1$, $g(x) = \sqrt{3}x$.

$$\langle f, g \rangle = \int_{-1}^1 1 \cdot 3x^2 dx = 2 .$$

$$\langle f, 2g \rangle = \int_{-1}^1 1 \cdot 12x^2 dx = 4 .$$

$\langle f, 2g \rangle \neq 2 \langle f, g \rangle$ לכן הנוסחה לא שומרת על ליניאריות לכן היא לא מכפלה פנימית.

ב מכפלה פנימית. הסבר:

1. לינאריות

לכל f, g, h פונקציות שרציפות ב- $[-1, 1]$.

$$\langle f + h, g \rangle = \int_{-1}^1 4(f(x) + h(x))g(x) dx = \int_{-1}^1 4f(x)g(x) dx + \int_{-1}^1 4h(x)g(x) dx = \langle f, g \rangle + \langle h, g \rangle .$$

לכל f, g, h פונקציות שרציפות ב- $[-1, 1]$. ו- α סקלר: $[-1, 1]$.

$$\langle \alpha f, g \rangle = \int_{-1}^1 4\alpha f(x)g(x) dx = \alpha \int_{-1}^1 4f(x)g(x) dx = \alpha \langle f, g \rangle .$$

המכללה האקדמית להנדסה סמי שמעון

2. סימטריות

$$\langle f, g \rangle = \int_{-1}^1 4f(x)g(x) dx = \int_{-1}^1 4g(x)f(x) dx = \langle g, f \rangle .$$

3. חיוביות

$$\langle f, f \rangle = \int_{-1}^1 4f^2(x) dx \geq 0 ,$$

ו- $\langle f, f \rangle = 0$ אם ורק אם $f(x) = 0$.

ג) לא מכפלה פנימית. דוגמה נגדית: $f(x) = (1 - x)$,

$$\langle f, f \rangle = \frac{1}{2} \int_{-1}^1 (1 - x)^2 \sin x dx = 2 \cos(1) - 2 \sin(1) < 0 .$$

כלומר חיוביות לא מתקיימת.

ד) מכפלה פנימית. הסבר:

1. לינאריות

לכל f, g, h פונקציות שרציפות ב- $[-1, 1]$.

$$\langle f + h, g \rangle = \frac{1}{3} \int_{-1}^1 x^8(f(x) + h(x))g(x) dx = \frac{1}{3} \int_{-1}^1 x^8 f(x)g(x) dx + \frac{1}{3} \int_{-1}^1 x^8 h(x)g(x) dx = \langle f, g \rangle + \langle h, g \rangle .$$

לכל f, g, h פונקציות שרציפות ב- $[-1, 1]$. ו- α סקלר: $[-1, 1]$.

$$\langle \alpha f, g \rangle = \frac{1}{3} \int_{-1}^1 x^8 \alpha f(x)g(x) dx = \frac{1}{3} \alpha \int_{-1}^1 x^8 f(x)g(x) dx = \alpha \langle f, g \rangle .$$

2. סימטריות

$$\langle f, g \rangle = \frac{1}{3} \int_{-1}^1 x^8 f(x)g(x) dx = \frac{1}{3} \int_{-1}^1 x^8 g(x)f(x) dx = \langle g, f \rangle .$$

3. חיוביות

$$\langle f, f \rangle = \frac{1}{3} \int_{-1}^1 x^8 f^2(x) dx \geq 0 ,$$

ו- $\langle f, f \rangle = 0$ אם ורק אם $f(x) = 0$.