

## שעור 4

# משפט קיילי-המילטון ופולינום מינימלי

## 4.1 הצבה של מטריצה ריבועית בפולינום

### הגדרה 4.1 הצבה של מטריצה ריבועית בפולינום

תהי  $A \in \mathbb{F}^{n \times n}$  מטריצה ריבועית מעל שדה  $\mathbb{F}$ . יהי

$$p(x) = \alpha_0 + \alpha_1 x + \alpha_2 x^2 + \dots + \alpha_k x^k$$

פולינום כאשר  $\alpha_i \in \mathbb{F}$  סקלרים. הצבה של  $A$  בפולינום  $p$  מוגדרת להיות

$$p(A) = \alpha_0 I + \alpha_1 A + \alpha_2 A^2 + \dots + \alpha_k A^k$$

כאשר  $I_n$  המטריצה היחידה של  $\mathbb{F}^{n \times n}$ .

### דוגמה 4.1

יהיו  $A = \begin{pmatrix} 1 & 2 \\ 3 & 4 \end{pmatrix}$  ו-  $p(x) = 2x^2 - 2x - 4$ . חשבו את  $p(A)$ .

### פתרון:

$$p(x) = 2x^2 - 2x - 4 = 2(x - 2)(x + 1).$$

$$p(A) = 2(A - I_2)(A + I_2) = 2 \begin{pmatrix} -2 & 2 \\ 3 & 2 \end{pmatrix} \cdot \begin{pmatrix} 2 & 2 \\ 3 & 5 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 8 & 16 \\ 24 & 32 \end{pmatrix}.$$

### דוגמה 4.2

תהי  $A = \begin{pmatrix} 1 & -1 & 2 \\ 3 & -1 & 2 \\ 1 & -1 & 4 \end{pmatrix} \in \mathbb{R}^{3 \times 3}$  ו-  $p(x) = x^3 - 2x^2 - x + 2 \in \mathbb{R}_3[x]$ . פרקו  $p(x)$  לגורמים לינאריים והשתמשו בפירוק זה כדי לחשב שוב את ההצבה של  $A$  ב-  $p(x)$ .

### פתרון:

$$p(x) = (x - 1)(x - 2)(x + 1).$$

$$p(A) = (A - I_3)(A - 2I_3)(A + I_3) = \begin{pmatrix} 0 & -1 & 2 \\ 3 & -2 & 2 \\ 1 & -1 & 3 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} -1 & -1 & 2 \\ 3 & -3 & 2 \\ 1 & -1 & 2 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 2 & -1 & 2 \\ 3 & 0 & 2 \\ 1 & -1 & 5 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 3 & -1 & 10 \\ -5 & 1 & 18 \\ 1 & -5 & 26 \end{pmatrix}$$

#### משפט 4.1

תהי  $D = \begin{pmatrix} \lambda_1 & 0 & \dots & 0 \\ 0 & \lambda_2 & \dots & 0 \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ 0 & 0 & \dots & \lambda_n \end{pmatrix}$  מטריצה אלכסונית ויהי  $p(x) \in \mathbb{F}[x]$  פולינום. אז

$$p(D) = \begin{pmatrix} p(\lambda_1) & 0 & \dots & 0 \\ 0 & p(\lambda_2) & \dots & 0 \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ 0 & 0 & \dots & p(\lambda_n) \end{pmatrix}$$

הוכחה: תרגיל בית

#### משפט 4.2

תהינה  $A \in \mathbb{F}^{n \times n}$  ו-  $B \in \mathbb{F}^{n \times n}$ . נניח ש-  $B \in \mathbb{F}^{n \times n}$  מטריצה הפיכה. מתקיים:

$$(BAB^{-1})^k = BA^k B^{-1}.$$

הוכחה: נוכיח ע"י אינדוקציה.

בסיס: עבור  $k = 1$

$$(BAB^{-1})^1 = BA^1 B^{-1}.$$

מעבר:

נניח ש-  $(BAB^{-1})^k = BA^k B^{-1}$ . (ההנחת האינדוקציה). נוכיח ש-  $(BAB^{-1})^{k+1} = BA^{k+1} B^{-1}$ .

$$\begin{aligned} (BAB^{-1})^{k+1} &= (BAB^{-1})^k \cdot BAB^{-1} \\ &= BA^k B^{-1} \cdot BAB^{-1} \quad (\text{ההנחת האינדוקציה}) \\ &= BA^k \cdot \underbrace{(B^{-1}B)}_{=I} \cdot AB^{-1} \\ &= BA^k \cdot I \cdot AB^{-1} \\ &= BA^k \cdot AB^{-1} \\ &= BA^{k+1} B^{-1}. \end{aligned}$$

#### משפט 4.3

תהינה  $A, B \in \mathbb{F}^{n \times n}$  מטריצות דומות. כלומר קיימת  $P$  הפיכה כך ש-  $B = PAP^{-1}$ . נניח ש-  $Q(x) \in \mathbb{F}[x]$  פולינום. אז

$$Q(A) = PQ(B)P^{-1}.$$

**הוכחה:** נסמן  $Q(x) = \alpha_0 + \alpha_1 x + \dots + \alpha_k x^k$ .

$$\begin{aligned} Q(A) &= \alpha_0 I + \alpha_1 A + \dots + \alpha_k A^k \\ &= \alpha_0 I + \alpha_1 (PBP^{-1}) + \dots + \alpha_k (PBP^{-1})^k \\ &= \alpha_0 PP^{-1} + \alpha_1 (PBP^{-1}) + \dots + \alpha_k (PBP^{-1})^k \end{aligned}$$

$(PBP^{-1})^k = PB^kP^{-1}$  (לפי משפט 4.2) לכן נקבל

$$\begin{aligned} Q(A) &= \alpha_0 PP^{-1} + \alpha_1 PBP^{-1} + \dots + \alpha_k PB^kP^{-1} \\ &= P(\alpha_0 I + \alpha_1 B + \dots + \alpha_k B^k)P^{-1} \\ &= PQ(B)P^{-1}. \end{aligned}$$

#### משפט 4.4

תהי  $A \in \mathbb{F}^{n \times n}$  לכסינה, כלומר קיימת  $P$  הפיכה ו- $D$  אלכסונית כך ש- $A = PDP^{-1}$ .  
נניח ש- $D = \text{diag}(\lambda_1, \dots, \lambda_n)$ . אז אז לכל  $q(x) \in \mathbb{F}[x]$  מתקיים

$$q(A) = P \begin{pmatrix} q(\lambda_1) & 0 & \dots & 0 \\ 0 & q(\lambda_2) & \dots & 0 \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ 0 & 0 & \dots & q(\lambda_n) \end{pmatrix} P^{-1}$$

**הוכחה:** נסמן  $D = P^{-1}AP$ . לפי משפט 4.3,

$$P^{-1}q(A)P = q(P^{-1}AP) = q(D).$$

לפי משפט 4.1,

$$q(D) = \begin{pmatrix} q(\lambda_1) & 0 & \dots & 0 \\ 0 & q(\lambda_2) & \dots & 0 \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ 0 & 0 & \dots & q(\lambda_n) \end{pmatrix}$$

לכן נקבל

$$P^{-1}q(A)P = \begin{pmatrix} q(\lambda_1) & 0 & \dots & 0 \\ 0 & q(\lambda_2) & \dots & 0 \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ 0 & 0 & \dots & q(\lambda_n) \end{pmatrix},$$

מכאן נובע כי

$$q(A) = P \begin{pmatrix} q(\lambda_1) & 0 & \dots & 0 \\ 0 & q(\lambda_2) & \dots & 0 \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ 0 & 0 & \dots & q(\lambda_n) \end{pmatrix} P^{-1}.$$

### דוגמה 4.3

חשבו את ההצבה של  $A = \begin{pmatrix} 11 & -6 \\ 20 & -11 \end{pmatrix} \in \mathbb{R}^{2 \times 2}$  בפולינום  $Q(x) = x^{100} + 2x^{51} - 3$ .

#### פתרון:

הערכים עצמיים של  $A$  הם  $\lambda = -1$  ו- $\lambda = 1$ . המרחבים עצמיים הם

$$V_{-1} = \text{span} \left\{ \begin{pmatrix} 1 \\ 2 \end{pmatrix} \right\}, V_1 = \text{span} \left\{ \begin{pmatrix} 3 \\ 5 \end{pmatrix} \right\}.$$

לכן  $A = PDP^{-1}$  כאשר  $P = \begin{pmatrix} 1 & 3 \\ 2 & 5 \end{pmatrix}$  ו- $D = \begin{pmatrix} -1 & 0 \\ 0 & 1 \end{pmatrix}$ .

$$\begin{aligned} q(A) &= P \begin{pmatrix} q(-1) & 0 \\ 0 & q(1) \end{pmatrix} P^{-1} = \begin{pmatrix} 1 & 3 \\ 2 & 5 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} -4 & 0 \\ 0 & 0 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} -5 & 3 \\ 2 & -1 \end{pmatrix} \\ &= \begin{pmatrix} -4 & 0 \\ -8 & 0 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} -5 & 3 \\ 2 & -1 \end{pmatrix} \\ &= \begin{pmatrix} 20 & -12 \\ 40 & -24 \end{pmatrix} \end{aligned}$$

### דוגמה 4.4

תהינה  $A, B \in \mathbb{F}^{n \times n}$  מטריצות דומות ויהי  $\lambda \in \mathbb{F}$  סקלר. נניח ש  $p(x) \in \mathbb{F}[x]$  פולינום. הוכיחו:

$$p(A) = \lambda I_n \text{ אם } p(B) = \lambda I_n$$

הוכחה:  $\Rightarrow$

$A, B$  דומות לכן קיימת  $C \in \mathbb{F}^{n \times n}$  הפיכה כך ש  $B = C^{-1}AC$ . לכן לפי 4.3,

$$p(B) = p(C^{-1}AC) = C^{-1}p(A)C$$

אם  $p(A) = \lambda I_n$  אז

$$p(B) = C^{-1}\lambda I_n C = \lambda I_n.$$

$\Leftarrow$

$A = CBC^{-1}$  לכן לפי 4.3,

$$p(A) = p(CBC^{-1}) = Cp(B)C^{-1}.$$

לכן אם  $p(B) = \lambda I_n$  אז

$$p(A) = C\lambda I_n C^{-1} = \lambda I_n.$$



## 4.2 הצבת של העתקה ליניארית בפולינום

## הגדרה 4.2 הצבה של העתקה ליניארית בפולינום

יהי  $V$  מרחב וקטורי מעל  $\mathbb{F}$ , נניח ש  $T : V \rightarrow V$  אופרטור ליניארי ו-  $p(x) = \alpha_0 + \alpha_1 x + \dots + \alpha_k x^k$  פולינום. נגדיר את האופרטור הליניארי  $p(T) : V \rightarrow V$  ע"י

$$p(T) = \alpha_0 I_V + \alpha_1 T + \dots + \alpha_k T^k$$

כאשר  $I_V$  האופרטור הזהות  $I_V(u) = u$  לכל  $u \in V$ .  
 $p(T)$  נקראת ההצבה של  $T$  ב-  $p$ .

## דוגמה 4.5

יהי  $T : \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}^2$  אופרטור המוגדר ע"י

$$T \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} x - 3y \\ 2x + y \end{pmatrix}.$$

חשבו את  $p(T)$  עבור  $p(x) = 3x^2 - 4x - 1$  תוך כדי שימוש של המטריצה המייצגת הסטנדרטית של  $T$ .

## פתרון:

### שיטה 1

הבסיס הסטנדרטי של  $\mathbb{R}^2$  הוא  $E = \left\{ e_1 = \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \end{pmatrix}, e_2 = \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \end{pmatrix} \right\}$ . המטריצה המייצגת הסטנדרטית מוגדרת

$$[T]_E = \begin{pmatrix} | & | \\ [T(e_1)]_E & [T(e_2)]_E \\ | & | \end{pmatrix} \text{ נקבל}$$

$$[T(e_1)]_E = \begin{pmatrix} 1 \\ 2 \end{pmatrix}, \quad [T(e_2)]_E = \begin{pmatrix} -3 \\ 1 \end{pmatrix},$$

$$\text{לכן } [T]_E = \begin{pmatrix} 1 & -3 \\ 2 & 1 \end{pmatrix} \text{ נשתמש בנוסחה}$$

$$[p(T)]_E = p([T]_E).$$

נחשב  $p([T]_E)$ :

$$p([T]_E) = 3([T]_E)^2 - 4[T]_E - I_3 = 3 \begin{pmatrix} 1 & -3 \\ 2 & 1 \end{pmatrix}^2 - 4 \begin{pmatrix} 1 & -3 \\ 2 & 1 \end{pmatrix} - \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} -20 & -6 \\ 4 & -20 \end{pmatrix}$$

לכן לכל וקטור  $u = \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix}$

$$\begin{aligned} [p(T)u]_E &= [p(T)]_E \cdot [u]_E \\ &= p([T]_E) [u]_E \\ &= \begin{pmatrix} -20 & -6 \\ 4 & -20 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix} \\ &= \begin{pmatrix} -20x - 6y \\ 4x - 20y \end{pmatrix} \end{aligned}$$

## שיטה 2

$$\begin{aligned} p(T) \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \end{pmatrix} &= 3T^2 \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \end{pmatrix} - 4T \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \end{pmatrix} \\ &= 3T \begin{pmatrix} 1 \\ 2 \end{pmatrix} - 4 \begin{pmatrix} 1 \\ 2 \end{pmatrix} - \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \end{pmatrix} \\ &= 3 \begin{pmatrix} -5 \\ 4 \end{pmatrix} - 4 \begin{pmatrix} 1 \\ 2 \end{pmatrix} - \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \end{pmatrix} \\ &= \begin{pmatrix} -15 \\ 12 \end{pmatrix} - 4 \begin{pmatrix} 1 \\ 2 \end{pmatrix} - \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \end{pmatrix} \\ &= \begin{pmatrix} -20 \\ 4 \end{pmatrix} . \end{aligned}$$

$$\begin{aligned} p(T) \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \end{pmatrix} &= 3T^2 \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \end{pmatrix} - 4T \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \end{pmatrix} \\ &= 3T \begin{pmatrix} -3 \\ 1 \end{pmatrix} - 4 \begin{pmatrix} -3 \\ 1 \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \end{pmatrix} \\ &= 3 \begin{pmatrix} -6 \\ -5 \end{pmatrix} - 4 \begin{pmatrix} -3 \\ 1 \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \end{pmatrix} \\ &= \begin{pmatrix} -18 \\ -15 \end{pmatrix} - \begin{pmatrix} -12 \\ 4 \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \end{pmatrix} \\ &= \begin{pmatrix} -6 \\ -20 \end{pmatrix} . \end{aligned}$$

$$\begin{aligned} p(T) \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix} &= p \left( x \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \end{pmatrix} + y \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \end{pmatrix} \right) \\ &= \begin{pmatrix} -20x - 6y \\ 4x - 20y \end{pmatrix} \end{aligned}$$

## דוגמה 4.6

יהי  $T : \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}^2$  אופרטור שמוגדר ע"י

$$T \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} x - 3y \\ 2x + y \end{pmatrix} .$$

חשבו את ההצבה  $p(T)$  עבור  $p(x) = 3x^2 - 4x + 1$ .

## פתרון:

נחשב את המטריצה המייצגת של  $T$  שמוגדרת

$$[T]_E = \begin{pmatrix} \left| \begin{matrix} [T(e_1)]_E & [T(e_2)]_E \end{matrix} \right| \\ \left| \begin{matrix} [T(e_1)]_E & [T(e_2)]_E \end{matrix} \right| \end{pmatrix}$$

$$[T(e_1)]_E = \begin{pmatrix} 1 \\ 2 \end{pmatrix} , \quad [T(e_2)]_E = \begin{pmatrix} -3 \\ 1 \end{pmatrix}$$

$$[T]_E = \begin{pmatrix} 1 & -3 \\ 2 & 1 \end{pmatrix} \text{ לכן}$$

$$\begin{aligned} p(x) &= 3x^2 - 4x + 1 = (3x - 1)(x - 1) \\ p([T]_E) &= (3[T]_E - I)([T]_E - I) \\ &= \left( 3 \begin{pmatrix} 1 & -3 \\ 2 & 1 \end{pmatrix} - \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 1 \end{pmatrix} \right) \left( \begin{pmatrix} 1 & -3 \\ 2 & 1 \end{pmatrix} - \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 1 \end{pmatrix} \right) \\ &= \begin{pmatrix} 2 & -9 \\ 6 & 2 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 0 & -3 \\ 2 & 0 \end{pmatrix} \\ &= \begin{pmatrix} -18 & -6 \\ 4 & -18 \end{pmatrix} \\ p(T) \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix} &= p([T]_E) \cdot \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} -18 & -6 \\ 4 & -18 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} -18x - 6y \\ 4x - 18y \end{pmatrix}. \end{aligned}$$

#### דוגמה 4.7

נסמן  $p(x) = 2x^2 + 3x - 4 \in \mathbb{R}[x]$  יהי  $T : \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}^2$  שמוגדר ע"י

$$T \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} x - y \\ x + 2y \end{pmatrix}.$$

חשבו את  $p(T)$ .

#### פתרון:

$$\begin{aligned} p(T) \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \end{pmatrix} &= 2T^2 \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \end{pmatrix} + 3T \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \end{pmatrix} - 4 \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \end{pmatrix} \\ &= 2T \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \end{pmatrix} + 3T \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \end{pmatrix} - 4 \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \end{pmatrix} \\ &= 2 \begin{pmatrix} 0 \\ 3 \end{pmatrix} + 3 \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \end{pmatrix} - 4 \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \end{pmatrix} \\ &= \begin{pmatrix} -1 \\ 9 \end{pmatrix} \\ p(T) \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \end{pmatrix} &= \begin{pmatrix} -9 \\ 8 \end{pmatrix} \\ p(T) \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix} &= p \left( x \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \end{pmatrix} + y \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \end{pmatrix} \right) \\ &= x \begin{pmatrix} -1 \\ 9 \end{pmatrix} + y \begin{pmatrix} -9 \\ 8 \end{pmatrix} \\ &= \begin{pmatrix} -x - 9y \\ 9x + 8y \end{pmatrix} \end{aligned}$$

#### דוגמה 4.8

יהי  $T : \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}^2$  אופרטור שמוגדר ע"י

$$T \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 2x - 2y \\ 3x + 7y \end{pmatrix}.$$

חשבו את  $p(T)$  עבור  $p(x) = 5x^2 - 6x + 1$  תוך כדי שימוש של המטריצה המייצגת הסטנדרטית של  $T$ .

## פתרון:

### שיטה 1

הבסיס הסטנדרטי של  $\mathbb{R}^2$  הוא  $E = \left\{ e_1 = \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \end{pmatrix}, e_2 = \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \end{pmatrix} \right\}$ . ההגדרה של המטריצה המייצגת הסטנדרטית

$$[T]_E = \begin{pmatrix} | & | \\ [T(e_1)]_E & [T(e_2)]_E \\ | & | \end{pmatrix} \text{ היא}$$

$$[T(e_1)]_E = \begin{pmatrix} 2 \\ 3 \end{pmatrix}, \quad [T(e_2)]_E = \begin{pmatrix} -2 \\ 7 \end{pmatrix},$$

לכו נקבל  $[T]_E = \begin{pmatrix} 2 & -2 \\ 3 & 7 \end{pmatrix}$ . ניתן לפרק את  $p(x)$  לגורמים לינאריים:

$$p(x) = 5x^2 - 6x + 1 = (5x - 1)(x - 1).$$

בלהיעזר בפירוק הזה נחשב את  $p([T]_E)$ :

$$\begin{aligned} p([T]_E) &= (5([T]_E) - I_2)([T]_E - I_2) \\ &= \left( 5 \begin{pmatrix} 2 & -2 \\ 3 & 7 \end{pmatrix} - \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 1 \end{pmatrix} \right) \left( \begin{pmatrix} 2 & -2 \\ 3 & 7 \end{pmatrix} - \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 1 \end{pmatrix} \right) \\ &= \begin{pmatrix} 9 & -10 \\ 15 & 34 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 & -2 \\ 3 & 6 \end{pmatrix} \\ &= \begin{pmatrix} -21 & -78 \\ 117 & 174 \end{pmatrix} \end{aligned}$$

לכן עבור וקטור  $u = \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix}$

$$\begin{aligned} [p(T)u]_E &= [p(T)]_E \cdot [u]_E \\ &= \begin{pmatrix} -21 & -78 \\ 117 & 174 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix} \\ &= \begin{pmatrix} -21x - 78y \\ 117x + 174y \end{pmatrix} \end{aligned}$$

### שיטה 2

$$\begin{aligned} p(T) \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \end{pmatrix} &= 5T^2 \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \end{pmatrix} - 6T \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \end{pmatrix} \\ &= 5T \begin{pmatrix} 2 \\ 3 \end{pmatrix} - 6 \begin{pmatrix} 2 \\ 3 \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \end{pmatrix} \\ &= 5 \begin{pmatrix} -2 \\ 27 \end{pmatrix} - 6 \begin{pmatrix} 2 \\ 3 \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \end{pmatrix} \\ &= \begin{pmatrix} -21 \\ 117 \end{pmatrix} \end{aligned}$$



$$\begin{aligned} p(T) \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \end{pmatrix} &= 5T^2 \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \end{pmatrix} - 6T \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \end{pmatrix} \\ &= 5T \begin{pmatrix} -2 \\ 7 \end{pmatrix} - 6 \begin{pmatrix} -2 \\ 7 \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \end{pmatrix} \\ &= 5 \begin{pmatrix} -18 \\ 43 \end{pmatrix} - 6 \begin{pmatrix} -2 \\ 7 \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \end{pmatrix} \\ &= \begin{pmatrix} -90 \\ 215 \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} 12 \\ -42 \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \end{pmatrix} \\ &= \begin{pmatrix} -78 \\ 174 \end{pmatrix} . \end{aligned}$$

$$\begin{aligned} p(T) \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix} &= p \left( x \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \end{pmatrix} + y \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \end{pmatrix} \right) \\ &= \begin{pmatrix} -21x - 78y \\ 117x + 174y \end{pmatrix} \end{aligned}$$

בדיוק כמו הפתרון המתקבל ע"י שיטה 1.

## דוגמה 4.9

נגדיר  $T : \mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R}^3$  ע"י

$$T \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 3y + z \\ 2x - y + z \\ x + y + z \end{pmatrix} .$$

נסמן  $p(x) = x^2 + x - 2 \in \mathbb{R}[x]$ . יהי  $E$  הבסיס הסטנדרטי של  $\mathbb{R}^3$ .

**א** חשבו את  $[p(T)]_E$ .

**ב** היעזרו בחישוב בסעיף א' כדי למצוא את  $p(T)$ .

## פתרון:

**סעיף א**  $[T]_E = \begin{pmatrix} 0 & 3 & 1 \\ 2 & -1 & 1 \\ 1 & 1 & 1 \end{pmatrix}$ . ניתן לפרק את  $p(x)$  כ-  $p(x) = (x-1)(x+2)$ . לכן

$$[p(T)]_E = ([T]_E - I_3) ([T]_E + 2I_3) = \begin{pmatrix} -1 & 3 & 1 \\ 2 & -2 & 1 \\ 1 & 1 & 0 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 2 & 3 & 1 \\ 2 & 1 & 1 \\ 1 & 1 & 3 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 5 & 1 & 5 \\ 1 & 5 & 3 \\ 4 & 4 & 2 \end{pmatrix}$$

סעיף ב' לכן

$$\begin{aligned}
 p(T) \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} &= [p(T)]_E \cdot \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} \\
 &= x [p(T)]_E \cdot \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} + y [p(T)]_E \cdot \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix} + z [p(T)]_E \cdot \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix} \\
 &= x \begin{pmatrix} 5 & 1 & 5 \\ 1 & 5 & 3 \\ 4 & 4 & 2 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} + y \begin{pmatrix} 5 & 1 & 5 \\ 1 & 5 & 3 \\ 4 & 4 & 2 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix} + z \begin{pmatrix} 5 & 1 & 5 \\ 1 & 5 & 3 \\ 4 & 4 & 2 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix} \\
 &= x \begin{pmatrix} 5 \\ 1 \\ 4 \end{pmatrix} + y \begin{pmatrix} 1 \\ 5 \\ 4 \end{pmatrix} + z \begin{pmatrix} 5 \\ 3 \\ 2 \end{pmatrix} \\
 &= \begin{pmatrix} 5x + y + 5z \\ x + 5y + 3z \\ 4x + 4y + 2z \end{pmatrix}
 \end{aligned}$$

#### משפט 4.5

יהי  $V$  מרחב וקטורי מעל שדה  $\mathbb{F}$  ותהי  $T: V \rightarrow V$  נניח ש  $p \in \mathbb{F}[x]$ . אם  $u \in V$  וקטור עצמי של  $T$  ששייך לערך עצמי  $\lambda$ , אז  $u$  וקטור עצמי של  $p(T)$  ששייך לערך עצמי  $p(\lambda)$ . כלומר, אם

$$T(u) = \lambda u$$

אז

$$p(T)(u) = p(\lambda)u.$$

הוכחה: ראו משפט ?? למעלה:

$$\begin{aligned}
 p(T)(u) &= (\alpha_0 + \alpha_1 T + \dots + \alpha_k T^k)(u) \\
 &= (\alpha_0 + \alpha_1 T(u) + \dots + \alpha_k T^k(u)) \\
 &= (\alpha_0 + \alpha_1 \lambda u + \dots + \alpha_k \lambda^k u) \\
 &= (\alpha_0 + \alpha_1 \lambda + \dots + \alpha_k \lambda^k) u \\
 &= p(\lambda)u.
 \end{aligned}$$

■

### 4.3 איפוס פולינום על ידי מטריצה

#### הגדרה 4.3 איפוס פולינום ע"י מטריצה

תהי  $A \in \mathbb{F}^{n \times n}$  ויהי  $p(x) \in \mathbb{F}[x]$ . אומרים כי  $A$  מאפסת את  $p(x)$  אם

$$p(A) = 0_{n \times n}$$

כאשר  $0_{n \times n}$  מטריצה האפס של  $\mathbb{F}^{n \times n}$ .

#### משפט 4.6 מטריצות דומות מאפסות אותו פולינום

אם  $A$  ו- $B$  מטריצות דומות, אז הפולינום  $f$  מתאפס ע"י  $A$  אם"ס הוא מתאפס ע"י  $B$ .

**הוכחה:** נניח ש  $f(A) = 0$ . נוכיח ש  $f(B) = 0$ :  
נסמן

$$f(x) = \alpha_k x^k + \dots + \alpha_1 x + \alpha_0,$$

אז

$$f(A) = \alpha_k A^k + \dots + \alpha_1 A + \alpha_0 I = 0.$$

$A$  ו- $B$  מטריצות דומות לכן קיימת מטריצה הפיכה  $C$  כך ש

$$A = C^{-1} B C.$$

לכן

$$\alpha_k (C^{-1} B C)^k + \dots + \alpha_1 (C^{-1} B C) + \alpha_0 I = 0.$$

$$(C^{-1} B C)^k = C^{-1} B^k C \quad (\text{לפי משפט 4.2}) \quad \text{לכן נקבל}$$

$$C^{-1} (\alpha_k B^k + \dots + \alpha_1 B + \alpha_0 I) C = 0.$$

$C$  הפיכה אז נכפיל מצד שמאל ב- $C$  ומצד ימין ב- $C^{-1}$  ונקבל

$$\alpha_k B^k + \dots + \alpha_1 B + \alpha_0 I = 0.$$

קיבלנו ש

$$f(B) = 0.$$

#### משפט 4.7

תהי  $A \in \mathbb{F}^{n \times n}$ .

**א.**  $A^n \in \text{sp}\{I_n, A, A^2, \dots, A^{n-1}\}$  אם"ס קיים פולינום  $p(x) \in \mathbb{F}[x]$  מסדר  $n$  כך ש  $p(A) = 0$ .

**ב.** הקבוצה  $\{I_n, A, A^2, \dots, A^n\}$  ת"ל אם"ס קיים פולינום שונה מאפס  $p(x) \in \mathbb{F}[x]$  מסדר  $n$  לכל היותר כך ש- $p(A) = 0$ .

**הוכחה:**

סעיף א. נניח ש  $A^n \in \text{sp}\{I_n, A, A^2, \dots, A^{n-1}\}$ . אז קיימים סקלרים כך ש-

$$A^n = \alpha_0 I_n + \alpha_1 A + \alpha_2 A^2 + \dots + \alpha_{n-1} A^{n-1}$$

ז"א

$$A^n - \alpha_{n-1} A^{n-1} - \alpha_{n-2} A^{n-2} - \dots - \alpha_1 A - \alpha_0 I_n = 0$$

לכן  $A$  מאפסת את

$$p(x) = x^n - \alpha_{n-1} x^{n-1} - \dots - \alpha_1 x - \alpha_0 \in \mathbb{F}[x].$$

נניח ש-  $A$  מאפסת את הפולינום

$$Q(x) = \beta_n x^n + \beta_{n-1} x^{n-1} + \dots + \beta_1 x + \beta_0 \in \mathbb{F}[x]$$

מסדר  $n$ , כלומר  $Q(A) = 0$ . נניח ש  $\beta_n \neq 0$ . אז

$$\beta_n A^n = -(\beta_{n-1} A^{n-1} + \dots + \beta_1 A + \beta_0 I_n)$$

נחלק שני האגפים ב  $\beta_n$ :

$$A^n = -\left(\frac{\beta_{n-1}}{\beta_n} A^{n-1} + \dots + \frac{\beta_1}{\beta_n} A + \frac{\beta_0}{\beta_n} I_n\right)$$

קיבלנו כי  $A^n \in \text{sp}\{I_n, A, A^2, \dots, A^{n-1}\}$ .

**סעיף ב.** נניח ש-  $\{I_n, A, A^2, \dots, A^n\}$  ת"ל. אז קיימים סקלרים שאינם כולם אפסים כך ש-

$$\alpha_0 I_n + \alpha_1 A + \alpha_2 A^2 + \dots + \alpha_{n-1} A^{n-1} + \alpha_n A^n = 0$$

מכאן  $A$  מאפסת  $\sum_{i=0}^n \alpha_i x^i$  שהוא פולינום שונה מאפס מסדר  $n$  לכל היותר.

להיפך, נניח ש-  $p(x) = \sum_{i=0}^n \alpha_i x^i$  אינו פולינום האפס כך ש  $p(A) = 0$ . אז

$$\alpha_0 I_n + \alpha_1 A + \dots + \alpha_n A^n = 0$$

הוא צירוף לנארי לא טריוויאלי.

■

## 4.4 איפוס פולינום על ידי העתקה לינארית

### הגדרה 4.4 איפוס פולינום על ידי העתקה לינארית

יהי  $T : V \rightarrow V$  אופרטור ויהי  $p(x) \in \mathbb{F}[x]$ . אומרים כי  $T$  מאפס את  $p(x)$  אם  $p(T) = 0$  כאשר  $0$  מסמן את העתקת האפס.

### דוגמה 4.10

נתון  $T : \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}^2$  המוגדר ע"י

$$T(x, y) = (-y, x)$$

חשבו את  $f(T)$  כאשר  $f(x)$  הפולינום

$$f(x) = x^3 - x^2 + x - 1.$$

**פתרון:**

$$T^2(x, y) = T(T(x, y)) = T(-y, x) = (-x, -y)$$

$$T^3(x, y) = T(T^2(x, y)) = T(-x, -y) = (y, -x)$$

לכן

$$f(T) = (y, -x) - (-x, -y) + (-y, x) - (x, y) = (0, 0).$$

## 4.5 משפט קיילי-המילטון (Cayley-Hamilton)

### משפט 4.8 משפט קיילי-המילטון

תהי  $A \in \mathbb{F}^{n \times n}$ . אם  $p_A(x)$  הוא הפולינום האופייני של  $A$  אז

$$p_A(A) = 0_{n \times n}$$

כאשר  $0_{n \times n}$  מטריצה האפס של  $\mathbb{F}^{n \times n}$ .

### דוגמה 4.11

$$A = \begin{pmatrix} 1 & 1 \\ 1 & 1 \end{pmatrix} \text{ נתונה}$$

(א) בדקו ש-  $p_A(A) = 0$ .

(ב) חשבו את  $A^2$  ללא חישוב ישיר.

פתרון:

(א)

$$p_A(\lambda) = |\lambda - A| = \begin{vmatrix} \lambda - 1 & -1 \\ -1 & \lambda - 1 \end{vmatrix} = (\lambda - 1)^2 - 1 = \lambda^2 - 2\lambda$$

$$\begin{aligned} p_A(A) &= A^2 - 2A = A(A - 2I) \\ &= \begin{pmatrix} 1 & 1 \\ 1 & 1 \end{pmatrix} \left[ \begin{pmatrix} 1 & 1 \\ 1 & 1 \end{pmatrix} - 2 \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 1 \end{pmatrix} \right] \\ &= \begin{pmatrix} 1 & 1 \\ 1 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} -1 & 1 \\ 1 & -1 \end{pmatrix} \\ &= \begin{pmatrix} 0 & 0 \\ 0 & 0 \end{pmatrix} \end{aligned}$$

(ב) לפי קיילי-המילטון  $p_A(A) = 0$  לכן

$$A^2 - 2A = 0 \quad \Rightarrow \quad A^2 = 2A = \begin{pmatrix} 2 & 2 \\ 2 & 2 \end{pmatrix}$$

### דוגמה 4.12

נתונה מטריצה  $A = \begin{pmatrix} 1 & 2 \\ 1 & 3 \end{pmatrix}$ . מצאו את  $A^{-1}$  בעזרת משפט קיילי המילטון.

פתרון:

הפולינום האופייני של  $A$  הוא:

$$p_A(\lambda) = \begin{vmatrix} \lambda - 1 & -2 \\ -1 & \lambda - 3 \end{vmatrix} = (\lambda - 1)(\lambda - 3) - 2 = \lambda^2 - 4\lambda + 1$$

לכן

$$p_A(A) = A^2 - 4A + I = 0 \quad \Rightarrow \quad 4A - A^2 = I \quad \Rightarrow \quad A(4I - A) = I. \quad (*)$$

$|A| = 1$  לכן  $A$  הפיכה. נכפיל  $(*)$  ב-  $A^{-1}$  ונקבל  $4I - A = A^{-1}$ , ולכן

$$A^{-1} = 4I - A = 4 \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 1 \end{pmatrix} - \begin{pmatrix} 1 & 2 \\ 1 & 3 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 3 & -2 \\ -1 & 1 \end{pmatrix}.$$

### דוגמה 4.13

נתונה מטריצה

$$A = \begin{pmatrix} -3 & 1 & -1 \\ -5 & 3 & -1 \\ -6 & 6 & -4 \end{pmatrix}$$

להיעזר במשפט קיילי המילטון חשבו את  $A^3$  ו-  $A^{-1}$ .

### פתרון:

הפולינום האופייני של  $A$  הוא

$$\begin{aligned} p_A(\lambda) &= \begin{vmatrix} \lambda + 3 & -1 & 1 \\ 5 & \lambda - 3 & 1 \\ 6 & -6 & \lambda + 4 \end{vmatrix} \\ &= (\lambda + 3) \begin{vmatrix} \lambda - 3 & 1 \\ -6 & \lambda + 4 \end{vmatrix} + \begin{vmatrix} 5 & 1 \\ 6 & \lambda + 4 \end{vmatrix} + \begin{vmatrix} 5 & \lambda - 3 \\ 6 & -6 \end{vmatrix} \\ &= (\lambda + 3) ((\lambda - 3)(\lambda + 4) + 6) + (5(\lambda + 4) - 6) + (-30 - 6(\lambda - 3)) \\ &= (\lambda + 3)(\lambda + 3)(\lambda - 2) + 5\lambda + 14 - 6\lambda - 12 \\ &= (\lambda + 3)(\lambda + 3)(\lambda - 2) - \lambda + 2 \\ &= (\lambda + 3)(\lambda + 3)(\lambda - 2) - (\lambda - 2) \\ &= (\lambda - 2) ((\lambda + 3)(\lambda + 3) - 1) \\ &= (\lambda - 2) (\lambda^2 + 6\lambda + 8) \\ &= (\lambda - 2)(\lambda + 2)(\lambda + 4) \\ &= \lambda^3 + 4\lambda^2 - 4\lambda - 16. \end{aligned}$$

ערכים עצמיים:

$\lambda = 2$  מריבוי אלגברי 1.

$\lambda = -2$  מריבוי אלגברי 1.

$\lambda = -4$  מריבוי אלגברי 1.

נבדוק אם  $A$  הפיכה דרך הדטרמיננטה:

$$|A| = p_A(0) = -16 \neq 0$$

לכן  $A$  הפיכה.

לפי משפט קיילי-המילטון,

$$p_A(A) = 0 \quad \Rightarrow \quad A^3 + 4A^2 - 4A - 16I_3 = 0 \quad \Rightarrow \quad A^3 = -4A^2 + 4A + 16I_3$$

$$A^2 = \begin{pmatrix} -3 & 1 & -1 \\ -5 & 3 & -1 \\ -6 & 6 & -4 \end{pmatrix} \cdot \begin{pmatrix} -3 & 1 & -1 \\ -5 & 3 & -1 \\ -6 & 6 & -4 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 10 & -6 & 6 \\ 6 & -2 & 6 \\ 12 & -12 & 16 \end{pmatrix}$$

לכן

$$A^3 = -4 \begin{pmatrix} 10 & -6 & 6 \\ 6 & -2 & 6 \\ 12 & -12 & 16 \end{pmatrix} + 4 \begin{pmatrix} -3 & 1 & -1 \\ -5 & 3 & -1 \\ -6 & 6 & -4 \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} 16 & 0 & 0 \\ 0 & 16 & 0 \\ 0 & 0 & 16 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} -36 & 28 & -28 \\ -44 & 36 & -28 \\ -72 & 72 & -64 \end{pmatrix}$$

לפי משפט קיילי-המילטון,

$$p_A(A) = 0 \Rightarrow A^3 + 4A^2 - 4A - 16I_3 = 0 \Rightarrow I_3 = \frac{1}{16}A^3 + \frac{1}{4}A^2 - \frac{1}{4}A = \left( \frac{1}{16}A^2 + \frac{1}{4}A - \frac{1}{4}I_3 \right) A$$

ז"א

$$\begin{aligned} A^{-1} &= \frac{1}{16}A^2 + \frac{1}{4}A - \frac{1}{4}I_3 \\ &= \frac{1}{16} \begin{pmatrix} 10 & -6 & 6 \\ 6 & -2 & 6 \\ 12 & -12 & 16 \end{pmatrix} + \frac{1}{4} \begin{pmatrix} -3 & 1 & -1 \\ -5 & 3 & -1 \\ -6 & 6 & -4 \end{pmatrix} - \begin{pmatrix} \frac{1}{4} & 0 & 0 \\ 0 & \frac{1}{4} & 0 \\ 0 & 0 & \frac{1}{4} \end{pmatrix} \\ &= \begin{pmatrix} -\frac{3}{8} & -\frac{1}{8} & \frac{1}{8} \\ -\frac{7}{8} & \frac{3}{8} & \frac{1}{8} \\ -\frac{3}{4} & \frac{3}{4} & -\frac{1}{4} \end{pmatrix} \end{aligned}$$

#### 4.14 דוגמה

תהי  $A \in \mathbb{F}^{n \times n}$ . הוכיחו את הטענות הבאות:

א.

$$A^n \in \text{sp} \{I_n, A, A^2, \dots, A^{n-1}\}$$

ב. אם  $A$  הפיכה אז

$$A^{-1} \in \text{sp} \{I_n, A, A^2, \dots, A^{n-1}\}$$

ג. עבור

$$A = \begin{pmatrix} 1 & 2 & 2 \\ 2 & 1 & 2 \\ 2 & 2 & 1 \end{pmatrix} \in \mathbb{R}^{3 \times 3}$$

מבלי לחשב ישירות מטריצות הופכיות, מצאו את  $A^{-1}$  ואת  $A^{-2}$ .

#### פתרון:

סעיף א. לפי משפט ק"ה  $A$  מאפסת את  $p_A(x)$ . כלומר

$$p_A(A) = A^n + \alpha_{n-1}A^{n-1} + \dots + \alpha_1A + \alpha_0I_n = 0.$$

לכן

$$A^n = -\alpha_{n-1}A^{n-1} - \dots - \alpha_1A - \alpha_0I_n \in \text{sp} \{I_n, A, A^2, \dots, A^{n-1}\}.$$

**סעיף ב.** לפי משפט ק"ה  $A$  מאפסת את  $p_A(x)$  כלומר

$$p_A(A) = A^n + \alpha_{n-1}A^{n-1} + \dots + \alpha_1A + \alpha_0I_n = 0 ,$$

לכן

$$-\alpha_0I_n = A^n + \alpha_{n-1}A^{n-1} + \dots + \alpha_1A . \quad (*)$$

$|A| = p_A(0)$ . מכיוון ש- $A$  הפיכה אז  $\alpha_0 \neq 0$  ו  $\alpha_0^{-1}$  קיים. נכפיל את שני האגפים של  $(*)$  ב  $:\frac{-1}{\alpha_0}A^{-1}$

$$A^{-1} = -\frac{1}{\alpha_0}A^{n-1} - \frac{\alpha_{n-1}}{\alpha_0}A^{n-2} - \dots - \frac{\alpha_1}{\alpha_0}I_n . \quad (\#)$$

לכן קיבלנו כי

$$A^{-1} \in \text{sp} \{I_n, A, A^2, \dots, A^{n-1}\} .$$

**סעיף ג.**

$$\begin{aligned} p_A(\lambda) &= |\lambda I_3 - A| \\ &= \begin{vmatrix} \lambda - 1 & -2 & -2 \\ -2 & \lambda - 1 & -2 \\ -2 & -2 & \lambda - 1 \end{vmatrix} \\ &= (\lambda - 1) \begin{vmatrix} \lambda - 1 & -2 \\ -2 & \lambda - 1 \end{vmatrix} + 2 \begin{vmatrix} -2 & -2 \\ -2 & \lambda - 1 \end{vmatrix} - 2 \begin{vmatrix} -2 & \lambda - 1 \\ -2 & -2 \end{vmatrix} \\ &= (\lambda - 5)(\lambda + 1)^2 \\ &= \lambda^3 - 3\lambda^2 - 9\lambda - 5 \end{aligned}$$

$$p_A(A) = A^3 - 3A^2 - 9A - 5I_n = 0 \quad \Rightarrow \quad I_n = \frac{1}{5}A^3 - \frac{3}{5}A^2 - \frac{9}{5}A = A \left( \frac{1}{5}A^2 - \frac{3}{5}A - \frac{9}{5}I_3 \right)$$

אזי

$$A^{-1} = \frac{1}{5}A^2 - \frac{3}{5}A - \frac{9}{5}I_3 . \quad (*1)$$

$$\text{לכן } A^2 = \begin{pmatrix} 9 & 8 & 8 \\ 8 & 9 & 8 \\ 8 & 8 & 9 \end{pmatrix}$$

$$A^{-1} = \frac{1}{5} \begin{pmatrix} 9 & 8 & 8 \\ 8 & 9 & 8 \\ 8 & 8 & 9 \end{pmatrix} - \frac{3}{5} \begin{pmatrix} 1 & 2 & 2 \\ 2 & 1 & 2 \\ 2 & 2 & 1 \end{pmatrix} - \frac{9}{5} \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} -\frac{3}{5} & \frac{2}{5} & \frac{2}{5} \\ \frac{2}{5} & -\frac{3}{5} & \frac{2}{5} \\ \frac{2}{5} & \frac{2}{5} & -\frac{3}{5} \end{pmatrix}$$

כדי למצוא את  $A^{-2}$  נכפיל את שני אגפי  $(*1)$  ב  $A^{-1}$  ונקבל:

$$A^{-2} = \frac{1}{5}A - \frac{3}{5}I_3 - \frac{9}{5}A^{-1} = \frac{1}{5} \begin{pmatrix} 1 & 2 & 2 \\ 2 & 1 & 2 \\ 2 & 2 & 1 \end{pmatrix} - \frac{3}{5} \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} - \frac{9}{5} \begin{pmatrix} -\frac{3}{5} & \frac{2}{5} & \frac{2}{5} \\ \frac{2}{5} & -\frac{3}{5} & \frac{2}{5} \\ \frac{2}{5} & \frac{2}{5} & -\frac{3}{5} \end{pmatrix} = \frac{1}{25} \begin{pmatrix} 17 & -8 & -8 \\ -8 & 17 & -8 \\ -8 & -8 & 17 \end{pmatrix} .$$



## משפט 4.9 קיילי-המילטון עבור העתקות

יהי  $V$  מרחב וקטורי מעל שדה  $\mathbb{F}$  ויהי  $T : V \rightarrow V$  אופרטור.  $T$  מאפס את הפולינום האופייני שלה.

### דוגמה 4.15

נתון אופרטור ליניארי  $T : \mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R}^3$  שמוגדר ע"י

$$T \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} -6x + y + 12z \\ -8x + 2y + 15z \\ -2x + 5z \end{pmatrix}$$

הוכיחו ש-  $T$  הפיך באמצעות משפט ק"ה וחשבו  $T^{-1} \begin{pmatrix} 3 \\ 0 \\ -4 \end{pmatrix}$

### פתרון:

הממ"ס היא

$$A = [T]_E = \begin{pmatrix} -6 & 1 & 12 \\ -8 & 2 & 15 \\ -2 & 0 & 5 \end{pmatrix}.$$

אז הפולינום האופייני

$$\begin{aligned} p_A(x) &= |xI - A| \\ &= \begin{vmatrix} x+6 & -1 & -12 \\ 8 & x-2 & -15 \\ 2 & 0 & x-5 \end{vmatrix} \\ &= 2 \begin{vmatrix} -1 & -12 \\ x-2 & -15 \end{vmatrix} + (x-5) \begin{vmatrix} x+6 & -1 \\ 8 & x-2 \end{vmatrix} \\ &= 2(15 + 12x - 24) + (x-5)((x+6)(x-2) + 8) \\ &= -18 + 24x + (x-5)(x^2 + 4x - 4) \\ &= x^3 - x^2 + 2. \end{aligned}$$

האיבר החופשי שונה מאפס לכן  $T$  הפיך. לפי משפט ק"ה:

$$T^3 - T^2 + 2I = 0$$

כאשר האגף הימין הוא אופרטור האפס. נפעיל  $T^{-1}$  על המשוואה ונקבל:

$$T^2 - T + 2T^{-1} = 0$$

לכן

$$T^{-1} = -\frac{1}{2}T^2 + \frac{1}{2}T$$

## 4.6 הפולינום המינימלי של מטריצה

## הגדרה 4.5 פולינום המינימלי

תהי  $A \in \mathbb{F}^{n \times n}$  מטריצה ריבועית. הפולינום המינימלי הוא פולינום מתוקן מצורה

$$m(x) = \alpha_0 + \alpha_1 x_1 + \dots + \alpha_{k-1} x^{k-1} + x^k, \quad (\#)$$

כאשר  $k \geq 1$  כך ש:

$$m(A) = 0 \quad (1)$$

(2)  $k$  היא הסדר הנמוכה ביותר מבין הפולינומים מצורה (#) שמתאפסים ע"י  $A$ .

נסמן את הפולינום המינימלי של  $A$  ב-  $m_A(x)$ .

## מסקנה 4.1 פולינום מינימלי של טריצה אלכסונית

אם  $D \in \mathbb{R}^{n \times n}$  מטריצה אלכסונית:

$$D = \begin{pmatrix} \lambda_1 & 0 & 0 & 0 & 0 & \dots & 0 \\ 0 & \lambda_1 & 0 & 0 & 0 & \dots & 0 \\ 0 & 0 & \lambda_1 & 0 & 0 & \dots & 0 \\ 0 & 0 & 0 & \lambda_2 & 0 & \dots & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & \lambda_2 & \dots & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & \dots & 0 \\ \vdots & & & & & \ddots & \vdots \\ 0 & 0 & 0 & 0 & \dots & \lambda_k & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & \dots & 0 & \lambda_k \end{pmatrix}$$

אם  $\lambda_1, \lambda_2, \dots, \lambda_k$  האיברים השונים על האלכסון ( $k \leq n$ ) אז הפולינום המינימלי של  $D$  הוא

$$m_D(x) = (x - \lambda_1)(x - \lambda_2) \cdots (x - \lambda_k).$$

## משפט 4.10 ל- $m_A(x)$ ול- $p_A(x)$ יש בדיוק אותם גורמים אי-פריקים.

ל-  $m_A(x)$  ול-  $p_A(x)$  יש בדיוק אותם גורמים אי-פריקים. כלומר

$$m_A(\lambda) = 0 \Leftrightarrow p_A(\lambda) = 0.$$

הוכחה:

נניח ש  $m_A(\lambda) = 0$ .

אז  $m_A(x) = q(x)(x - \lambda)$  כאשר  $\deg q(x) < \deg m_A(x)$  (נוסחת איוקליד לחיזוק פולינומים).  
 $m_A(x)$  הוא הפולינום המינימלי של  $A$  לכן  $q(A) \neq 0$ .  
 נגדיר וקטורים  $v$  ו-  $w$  כך ש-  $w = q(A)v \neq \bar{0}$ .

$$\bar{0} = m_A(A)v = (A - \lambda I)q(A)v = (A - \lambda I)w,$$

לכן

$$Aw = \lambda w.$$

ז"א  $w$  וקטור עצמי של  $A$  ששייך לערך עצמי  $\lambda$  של  $A$ .

לכן  $p_A(\lambda) = 0$ .

נניח ש  $p_A(\lambda) = 0$

אז  $\lambda$  ערך עצמי של  $A$ .

נניח ש-  $w$  הוקטור עצמי ששייך לערך עצמי  $\lambda$ . אז

$$Aw = \lambda w.$$

לכן

$$m_A(A)w = m_A(\lambda)w.$$

$m_A(A) = 0$  לכן  $m(\lambda)w = 0$ .

$w$  וקטור עצמי אז  $w \neq 0$ , לכן  $m_A(\lambda) = 0$ .

#### משפט 4.11 מטריצה מאפסת הפולינום המינימלי של מטריצה שאליה היא דומה

תהינה  $A, B \in \mathbb{F}^{n \times n}$  מטריצות ריבועיות. יהי  $m_A(x)$  הפולינום המינימלי של  $A$  ויהי  $m_B(x)$  הפולינום המינימלי של  $B$ . אם  $A, B$  מטריצות דומות אז

$$m_A(B) = 0$$

-1

$$m_B(A) = 0.$$

**הוכחה:**  $A$  ו-  $B$  דומות לכן קיימת  $P$  הפיכה כך ש-  $A = PBP^{-1}$ . לפי משפט 4.3:

$$m_A(A) = P \cdot m_A(B) \cdot P^{-1}$$

$P$  הפיכה אז נכפיל מצד ימין ב-  $P$  ומצד שמאל ב-  $P^{-1}$ :

$$P^{-1} \cdot m_A(A) \cdot P = m_A(B).$$

$m_A(A) = 0$  לכן  $m_A(B) = 0$ .

#### משפט 4.12 למטריצות דומות יש אותו פולינום מינימלי

תהינה  $A, B \in \mathbb{F}^{n \times n}$  מטריצות דומות. ל-  $A$  ו-  $B$  יש אותו פולינום מינימלי.

**הוכחה:**  $A$  ו-  $B$  דומות  $\Leftrightarrow A \leftarrow B$  יש אותם ערכים עצמיים (לפי משפט 3.21).

יהי  $m_A(x)$  הפולינום המינימלי של  $A$  ו-  $m_B(x)$  הפולינום המינימלי של  $B$ .

כיוון של-  $A$  ו-  $B$  אותם ערכים עצמיים אז  $m_A(x)$  ו-  $m_B(x)$  מתפרקים לאותם גורמים לינאריים:

$$m_A(x) = (x - \lambda_1)^{d_1} \dots (x - \lambda_k)^{d_k}, \quad m_B(x) = (x - \lambda_1)^{e_1} \dots (x - \lambda_k)^{e_k}.$$

$A$  ו-  $B$  דומות אז  $m_A(B) = 0$  ו-  $m_B(A) = 0$  (לפי משפט 4.11 למעלה).

כעת נוכיח דרך השלילה כי  $d_i = e_i$  לכל  $1 \leq i \leq k$  ולכן הפולינומים  $m_A$  ו-  $m_B$  זהים.

נניח כי עבור אחד הגורמים,  $d_i \neq e_i$ .

אם  $d_i < e_i$ , כיוון ש-  $m_A(B) = 0$  אז מתקיים ש-  $B$  מאפסת פולינום מדרגה נמוכה יותר מ-  $m_B(x)$ . בסתירה לכך כי  $m_B(x)$  הוא הפולינום המינימלי של  $B$ .

אם  $e_i < d_i$ , כיוון ש-  $m_B(A) = 0$ , אז מתקיים ש-  $A$  מאפסת פולינום מדרגה נמוכה יותר מ-  $m_A(x)$ . בסתירה לכך כי  $m_A(x)$  הוא הפולינום המינימלי של  $A$ .

### משפט 4.13 $A$ לכסינה א"ם לפולינום מינימלי יש גורמים לינאריים שונים

תהי  $A \in \mathbb{F}^{n \times n}$  ויהי  $m_A(x)$  הפולינום המינימלי של  $A$ . לכסינה מעל  $\mathbb{F}$  א"ם כל הגורמים האי-פריקים של  $m_A(x)$  הם לינאריים ושונים. כלומר  $A$  לכסינה א"ם  $m_A(x)$  מתפרק ל-

$$m_A(x) = (x - \lambda_1) \dots (x - \lambda_i) \dots (x - \lambda_k).$$

**הוכחה:** נניח ש-  $A$  לכסינה.

יהיו  $\lambda_1, \dots, \lambda_k$  הערכים עצמיים השונים של  $A$ . קיימת  $P$  הפיכה ו-  $D$  אלכסונית כך ש-

$$A = PDP^{-1}.$$

לפי משפט 4.12 הפולינום המינימלי של  $A$  שווה לפולינום המינימלי של  $D$  ולפי מסקנה 4.1 לכן  $m_D(x) = (x - \lambda_1) \dots (x - \lambda_k)$

$$m_A(x) = m_D(x) = (x - \lambda_1) \dots (x - \lambda_k).$$

## 4.7 תרגילים על הפולינום המינימלי

### דוגמה 4.16

אם הפולינום המינימלי של מטריצה  $A$  הוא  $m(x) = (x - 1)(x - 2)$ , אז  $A$  לכסינה.

### דוגמה 4.17

נניח  $A$  מטריצה מעל  $\mathbb{R}$  כך שהפולינום המינימלי שלה הוא

$$m_A(x) = (x - 1)(x - 2)^2$$

אז  $A$  לא לכסינה.

### דוגמה 4.18

נניח ש

$$p_A(x) = (x - 1)^2(x - 2)^2$$

אז

$$m_A(x) \neq (x - 1)(x - 2)(x - 3)$$

כי  $m_A(x) \nmid p_A(x)$ .

#### דוגמה 4.19

נניח ש

$$p_A(x) = (x-1)(x-2)x$$

אז

$$m_A(x) = (x-1)(x-2)x.$$

#### דוגמה 4.20

נניח ש

$$p_A(x) = (x-1)^2(x-2)^2$$

מהן האפשרויות עבור  $m_A$ ?

#### פתרון:

ישנן 4 אפשרויות:

$$(x-1)(x-2), \quad (x-1)^2(x-2), \quad (x-1)(x-2)^2, \quad (x-1)^2(x-2)^2.$$

(אם  $A$  נתונה אפשר לבדוק איזה מהם מתאפס ע"י  $A$ . יש להציב את  $A$  בכל אחד מהפולינומים)

#### דוגמה 4.21

$$A = \begin{pmatrix} 2 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 2 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 2 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 5 \end{pmatrix} \quad \text{מצאו את הפולינום המינימלי של}$$

#### פתרון:

$$p_A(x) = (x-2)^3(x-5).$$

האפשרויות ל-  $m_A(x)$  הם

$$f_1(x) = (x-2)(x-5), \quad f_2(x) = (x-2)^2(x-5), \quad f_3(x) = (x-2)^3(x-5).$$

נציב את  $A$ :

$$\begin{aligned} f_1(A) &= (A-2I)(A-5I) \\ &= \begin{pmatrix} 0 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 3 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} -3 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & -3 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & -3 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \end{pmatrix} \\ &= \begin{pmatrix} 0 & -3 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \end{pmatrix} \\ &\neq 0. \end{aligned}$$

$$\begin{aligned}
 f_2(A) &= (A - 2I)^2(A - 5I) \\
 &= \begin{pmatrix} 0 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 3 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 0 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 3 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} -3 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & -3 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & -3 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \end{pmatrix} \\
 &= \begin{pmatrix} 0 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 3 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 0 & -3 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \end{pmatrix} \\
 &= \begin{pmatrix} 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \end{pmatrix} \\
 &= 0 .
 \end{aligned}$$

$$.m_A(x) = f_2(x) = (x - 2)^2(x - 5) \text{ לכן}$$

## 4.22 דוגמה

תהינה

$$A = \begin{pmatrix} 2 & 0 \\ 0 & 2 \end{pmatrix}, \quad B = \begin{pmatrix} 2 & 1 \\ 0 & 2 \end{pmatrix}$$

האם  $A$  ו- $B$  דומות?

## פתרון:

$$p_A(x) = (x - 2)^2 = p_B(x)$$

1.  $A$  אלכסונית.  $B$  לא לכסינה, כי עבור הערך עצמי  $\lambda = 2$ , הריבוי אלגברי שווה 2 אבל הריבוי גאומטרי שווה 1.

$$A - 2I = \begin{pmatrix} 0 & 1 \\ 0 & 0 \end{pmatrix} \Rightarrow \dim V_2 = 1 .$$

$$m_A(x) = x - 2, \quad m_B(x) = (x - 2)^2 .$$

לכן  $A$  ו- $B$  לא דומות.

## 4.23 דוגמה

תהי  $A \in \mathbb{F}^{n \times n}$ . הוכיחו שכל ערך עצמי של  $A$  הוא שורש של הפולינום המינימלי.

**הוכחה:** נניח ש  $\lambda_0$  ערך עצמי של  $A$ . אז

$$p_A(x) = (x - \lambda_0)^k \cdot q(x),$$

$k \geq 1$ . ז"א, ב-  $p_A(x)$  יש גורם אי פריק  $(x - \lambda_0)$ . לכן, לפי משפט ??, הוא מופיע גם ב-  $m_A(x)$ . ז"א

$$m_A(x) = (x - \lambda_0)^l \cdot t(x) .$$

ז"א

$$m_A(\lambda_0) = 0 .$$

#### דוגמה 4.24

תהי  $A$  מטריצה ריבועית כך שהפולינום המינימלי שלה הוא  $m_A(x) = (x-1)^2$ . יהי  $f(x) = x^2 + 4x + 3$ . הוכיחו כי המטריצה  $f(A)$  הפיכה.

**פתרון:**

$$(A - I)^2 = 0 \Leftrightarrow m_A(A) = 0$$

$$f(A) = A^2 + 4A + 3I = (A^2 - 2A + I) + 6A + 2I = (A - I)^2 + 6A + 2I = 6A + 2I.$$

נוכיח כי  $|6A + 2I| \neq 0$  בדרך השלילה.

נניח ש  $|6A + 2I| = 0$ . אז

$$|6A + 2I| = \left| 6\left(A + \frac{1}{3}I\right) \right| = 6^n \left| A + \frac{1}{3}I \right| = 0$$

ז"א  $\lambda = -\frac{1}{3}$  ערך עצמי של  $A$ . לכן הוא חייב להיות שורש של הפולינום המינימלי. סתירה.

#### דוגמה 4.25

$$A = \begin{pmatrix} 0 & 1 & 0 \\ -4 & 4 & 0 \\ -2 & 1 & 2 \end{pmatrix} \text{ מצאו את הפולינום המינימלי של } A$$

**פתרון:**

הפולינום האופייני של  $A$  הוא

$$p_A(\lambda) = (\lambda - 2)^3 = \lambda^3 - 6\lambda^2 + 12\lambda - 8.$$

לכו האפשרויות בשביל הפולינום מינימלי הן

$$f_1(x) = x_2, \quad f_2(x) = (x-2)^2, \quad f_3(x) = (x-2)^3.$$

$$f_1(A) = A - 2I = \begin{pmatrix} -2 & 1 & 0 \\ -4 & 2 & 0 \\ -2 & 1 & 0 \end{pmatrix} \neq 0$$

$$f_2(A) = (A - 2I)^2 = \begin{pmatrix} -2 & 1 & 0 \\ -4 & 2 & 0 \\ -2 & 1 & 0 \end{pmatrix} \cdot \begin{pmatrix} -2 & 1 & 0 \\ -4 & 2 & 0 \\ -2 & 1 & 0 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}$$

לכן הפולינום המינימלי הוא

$$m_A(x) = (x-2)^2.$$

## דוגמה 4.26

מצאו את הפולינום המינימלי והפולינום האופייני של המטריצה

$$A = \begin{pmatrix} 4 & 0 & 0 \\ 0 & 4 & 0 \\ 0 & 0 & 4 \end{pmatrix} = 4I .$$

### פתרון:

הפולינום האופייני של  $A$  הוא

$$p_A(x) = (x - 4)^3 .$$

$A$  מטריצה סקלרית (מטריצה סקלרית היא מצורה  $\alpha I$  כאשר  $\alpha$  סקלר). הפולינום המינימלי של מטריצה סלרית הוא  $m_A(x) = (x - \alpha)$ . לכן הפולינום המינימלי של  $A$  הוא

$$m_A(x) = x - 4 .$$

## 4.8 \*משפטים: חילוק פולינומים, פולינום המינימלי ופולינומים שמתאפסים ע"י מטריצה

### משפט 4.14

הפולינום המינימלי הוא יחיד.

**הוכחה:** נניח שיש שני פולינומים  $f_1(x)$  ו- $f_2(x)$ ,  $f_1(x) \neq f_2(x)$  מאותו סדר, כלומר

$$f_1(x) = \alpha_0 + \alpha_1 x + \dots + \alpha_{k-1} x^{k-1} + x^k ,$$

$$f_2(x) = \beta_0 + \beta_1 x + \dots + \beta_{k-1} x^{k-1} + x^k .$$

כך ש  $f_1(A) = 0$  ו- $f_2(A) = 0$ , אז

$$(f_1 - f_2)(A) = 0 .$$

$(f_1 - f_2)(x)$  פולינום מסדר קטן מ- $k$ . סתירה.

### משפט 4.15 משפט חילוק של פולינומים

יהיו  $f(x), g(x)$  פולינומים כך ש- $\deg g \leq \deg f$ . אז קיימים פולינומים  $r(x), q(x)$  יחידים כך ש

$$f(x) = q(x) \cdot g(x) + r(x)$$

כאשר

$$\deg r(x) < \deg g(x), \quad \deg g(x) \leq \deg f(x) .$$

### משפט 4.16 פולינום שמתאפס ע"י $A$ מחלק את הפולינום המינימלי

תהי  $A \in \mathbb{F}^{n \times n}$  מטריצה ריבועית ויהי  $f(x)$  פולינום. אם  $f(A) = 0$  אז

$$m_A(x) \mid f(x) .$$



**הוכחה:** נחלק את  $f(x)$  ב-  $m_A(x)$ . לפי משפט חילוק פולינומים,

$$f(x) = m_A(x) \cdot q(x) + r(x)$$

כאשר  $\deg r(x) < \deg m_A(x)$ . אז

$$f(A) = q(A)m_A(A) + r(A) .$$

$f(A) = 0$  ו  $m_A(A) = 0$  לכן  $r(A) = 0$ .

ז"א או  $r(x)$  הוא הפולינום האפס או הוא לא פולינום האפס אבל  $r(x)$  מתאפס ע"י  $A$ .  
 $m_A(x)$  הוא הפולינום המינימלי ו  $\deg r(x) < \deg m_A(x)$ , כלומר  $m_A(x)$  הוא הפולינום מדרגה הכי נמוכה המתאפס ע"י  $A$ .

לכן  $r(A) = 0$  אם  $r(x) = 0$ , כלומר  $r(x)$  פולינום האפס.

כלומר קיבלנו ש-  $f(x) = q(x) \cdot m_A(x)$  ולכן  $f(x) \mid m_A(x)$ .

## מסקנה 4.2 פולינום המינימלי מחלק את הפולינום האופייני

תהי  $A \in \mathbb{F}^{n \times n}$  מטריצה ריבועית. אם  $p_A(x)$  הפולינום האופייני ו-  $m_A(x)$  הפולינום המינימלי של  $A$ , אז

$$m_A(x) \mid p_A(x) .$$

**הוכחה:** לפי משפט קיילי המילטון,  $p_A(A) = 0$ . הפולינום המינימלי מחלק כל פולינום המתאפס ע"י  $A$ , לכן  $m_A(x) \mid p_A(x)$ .

## משפט 4.17 מחלק כל פולינום המתאפס ע"י $A$ בחזקת הסדר של $A$ .

תהי  $A \in \mathbb{F}^{n \times n}$  מטריצה ריבועית. יהי  $p_A(x)$  הפולינום האופייני של  $A$ . אם  $A$  מאפסת את הפולינום  $f(x)$ , כלומר אם  $f(A) = 0$ , אז

$$p_A(x) \mid f^n(x) .$$

**הוכחה:**  $\deg p_A(x) = n$ .

$f(A) = 0$  אז  $f(x)$  אינו פולינום קבוע, ז"א  $\deg f(x) \geq 1$ , ולכן  $\deg p_A(x) \leq \deg f^n(x)$ .  
 נחלק  $f^n(x)$  ב-  $p_A(x)$  ע"י האלגוריתם איוקלידי:

$$f^n(x) = q(x)p_A(x) + r(x) , \quad (*)1$$

$$\deg r(x) < \deg p_A(x) \leq \deg f^n(x)$$

$m_A(x) \mid p_A(x)$  אז  $p_A(x) = q_1(x)m_A(x)$ . נציב זה ב-  $(*)1$  ונקבל

$$f^n(x) = q_1(x)q(x)m_A(x) + r(x) . \quad (*)2$$

$f(A) = 0$  לכן  $f^n(A) = 0$  לכן  $m_A(x) \mid f^n(x)$

נניח ש-  $r(x) \neq 0$  ב-  $(*)2$ . אז  $m_A(x) \nmid f^n(x)$  סתירה.

### משפט 4.18 גורם אי-פריק של הפולינום האופייני מחלק כל פולינום המתאפס ע"י $A$ .

תהי  $A \in \mathbb{F}^{n \times n}$  מטריצה ריבועית. יהי  $p_A(x)$  הפולינום האופייני של  $A$ . אם  $(x - \lambda_0)$  גורם אי פריק של  $p_A(x)$  ו-  $f(x)$  פולינום המתאפס ע"י  $A$ , כלומר אם  $f(A) = 0$ , אז

$$(x - \lambda_0) \mid f(x).$$

**הוכחה:**

אם  $(x - \lambda_0)$  גורם אי-פריק של  $p_A(x)$ , אז  $\lambda_0$  ערך עצמי של  $A$ . נחלק  $f(x)$  ב-  $(x - \lambda_0)$ . כלומר לפי משפט חילוק פולינומים קיימים פולינומים יחידים  $q(x), r(x)$  כך ש-

$$f(x) = q(x)(x - \lambda_0) + r(x)$$

כאשר  $\deg r(x) < \deg (x - \lambda_0) \leq \deg f(x)$ .

אם  $\deg r(x) = 0$  אז  $\deg (x - \lambda_0) = 1$ .

ז"א  $r(x)$  פולינום קבוע:  $r(x) = c \in \mathbb{F}$  כאשר  $c$  סקלר. יהי  $v$  וקטור עצמי השייך ל-  $\lambda_0$ . אז

$$0 = f(A)v = q(A)(A - \lambda_0 I)v + cv$$

$v$  הוא הוקטור עצמי השייך ל-  $\lambda_0$ , אז

$$(A - \lambda_0 I)v = Av - \lambda_0 v = \lambda_0 v - \lambda_0 v = 0.$$

לכן  $c = 0$ , ואז נקבל

$$f(x) = q(x)(x - \lambda_0),$$

ז"א  $(x - \lambda_0) \mid f(x)$ .

