

## Implementation

### 1. objloader.py

#### A. load(self, path)

.obj 파일을 열어 vertex, normals, face 정보를 파싱합니다. 각 줄의 접두사 (v, vn, f)를 기반으로 데이터를 분리하여 내부 리스트(positions, normals, faces)에 저장합니다. 이후 triangulation 단계에서 사용할 원본 데이터를 준비합니다.

#### B. get\_or\_add\_vertex(self, v\_idx, n\_idx)

하나의 정점 정보를 (위치 인덱스, 법선 인덱스)로 받아 해당 정점이 이미 등록되어 있는지 확인한 뒤, 없으면 새롭게 vertices, normals 리스트에 추가하고 인덱스를 부여합니다. 이 과정을 통해 정점 중복을 방지하고, 효율적인 glDrawElements() 호출이 가능하게 합니다.

#### C. triangulate(self)

OBJ 포맷에서 다각형 면(f 요소)을 삼각형(face)으로 분해합니다. 삼각형은 그대로 유지하고, 4개 이상의 다각형은 "triangle fan" 알고리즘으로 쪼개서 indices 리스트에 저장합니다.

#### D. printf\_info(self)

load된 .obj 파일의 파일 이름, 전체 face 개수, triangle, quad, N-gon의 개수를 출력합니다.

### 2. main.py

#### A. drop\_callback(window, paths)

GLFW에서 제공하는 파일 드래그 앤 드롭 이벤트를 처리하는 함수입니다. 사용자가 .obj 파일을 드롭하면, OBJLoader를 통해 파일을 읽고 새로운 Mesh 인스턴스를 생성하여 meshes 리스트에 추가합니다. 각 mesh는 이전 mesh보다 x축 방향으로 +2 유닛만큼 이동된 위치에 배치됩니다.

#### B. class Mesh

##### i. \_\_init\_\_(self, vertices, normal, indices)

주어진 정점/법선/인덱스 정보를 기반으로 interleaved vertex array를 구성합니다.

VAO, VBO, EBO를 생성하고 GPU에 데이터를 업로드합니다.

##### ii. draw(self, shader, VP)

Mesh 인스턴스를 실제로 화면에 렌더링하는 함수입니다. 모델 변환행렬(M)과 뷰-투영행렬(VP)을 조합해 MVP를 계산하고, 셰이더에 전달합니다. 또한 material\_color, view\_pos 등의 uniform 변수도 설정합니다.

이후 VAO를 바인딩하고, `glDrawElements()`를 통해 실제 그리기 명령을 실행합니다. Phong 조명 효과를 구현하기 위해 법선과 뷰 벡터를 포함한 계산이 fragment shader에서 이뤄지도록 설정됩니다.

