

微算機實驗報告

Lab #2

姓名: 楊哲睿

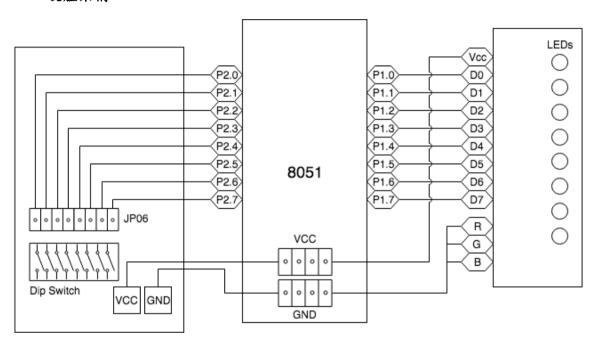
系級: 電機 10 學號: 0610780

上課時間: 4EF、4IJ

一、實驗目的:

● 瞭解指撥開關的電路結構以及相關的控制方法

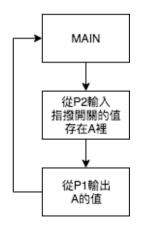
二、硬體架構:



三、程式流程圖:

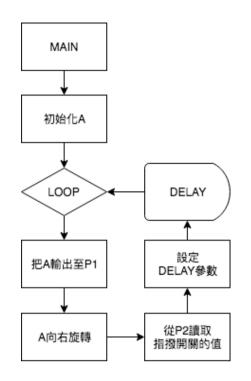
● 基本題

使用指撥開關為輸入,LED 燈為輸出,當指撥開關為 ON 時,所對應到的 LED 燈為 ON。



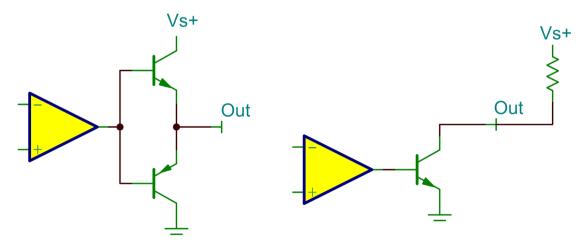
● 進階題

参考上次 DELAY 副程式,用指撥開關當輸入,控制 DELAY 的可變參數,來 控制跑馬燈的 DELAY 時間。



四、問題與討論:

● 参考課本 MCS-51 之 I/O 說明, Port0 為 Open-Drain Output 之輸出方式, 其他 Port 則為 Push-Pull Output 之輸出方式,請問 Open-Drain Output 與 Push-Pull Output 兩輸出模式在電路結構與驅動後方電路上有何差異?



Push-Pull Output

Open Collector Output

如上圖所示,Push-pull輸出,實際上內部是用了兩個電晶體 (transistor)。通過開關對應的電晶體,輸出對應的電位。Push-pull不但 能夠漏電流(sink current),也可以集電流(source current)。一般來 說,Push-pull不需要額外的上拉電阻。

Open-drain 輸出,則是比 push-pull 少了一個電晶體。此處沒法輸出高電位,想要輸出高電位,必須外部再接一個上拉電阻 (pull-up resistor)。Open-drain 只能夠漏電流 (sink current),如果想要集電流 (source current),則需要在外部加一個上拉電阻。

五、程式碼與註解:

● 基本題

使用指撥開關為輸入,LED 燈為輸出,當指撥開關為 ON 時,所對應到的 LED 燈為 ON。

ORG 0000H

AJMP MAIN

ORG 0050H

MAIN:

MOV A, P2 ;從 P2 輸入指撥開關的值

CPL A ;指撥開關 On 是 1, LED 亮值是 0, 所以要反轉

MOV P1, A ;從 P1 輸出到 LED

JMP MAIN

● 進階題

參考上次 DELAY 副程式,用指撥開關當輸入,控制 DELAY 的可變參數,來控制跑馬燈的 DELAY 時間。

ORG 0000H

AJMP MAIN

ORG 0050H

MAIN:

MOV A, #7FH

LOOP :

MOV P1, A

RR A

ACALL DELAY

JMP LOOP

DELAY:

MOV R5, P0

DELAY1:

MOV 0H, P2 ;從 P2 輸入

ORL OH, #0FH ;確保這裡的值在 0x0F 到 0xFF 之間

MOV R6, 0H

DELAY2:

MOV R7, #05H

DELAY3:

DJNZ R7, DELAY3

DJNZ R6, DELAY2 DJNZ R5, DELAY1 RET

六、心得:

這次的實驗相較於上次,在熟悉了各個軟硬體的架構與使用方法後,已經得心應手多了,不會再像上次一樣手忙腳亂,完成實驗的速度也快得多。尤其是在做加分題的過程中,題目乍聽之下很困難,但實際思考之後才發現其實不如想像中複雜,好像有一種慢慢抓到訣竅的感覺。整理好想法後並實際做出預期的結果時,真的很令人開心。希望從今以後,能越來越喜歡微算機這堂課。