## UIS Subsea 2023 - Regulering og styring av motorsystem for fjernstyrt undervannsfartøy(ROV)

March   Marc									Planlagt	Utført: X Førti	id: Over tid:
Personant	AKTIVITET	Ansvarlig	Planlagte Timer	Faktiske Timer(så langt)	PLANLAGT START	PLANLAGT VARIGHET	FAKTISK START			PERIODER 1 2 3 4 5 6 7 8 9	14.apr 15.ma
Company	Planlegging av startfasen	ALLE	167	199	1	6	1	8	100 %		10 17 16 17
Marie Mari	Oppstart	ALLE	20	31	1	2	1	3	100 %		
SAMES PROMOTE STATES AND STATES A	Overordnet design	Andreas & Jesper	10	21	1	2	1	1	100 %	x	
Section   Sect					_		_			x       _	
March Control   March Contro					_	-	_				
Marganistance   Marganistance   2					1	-	_	_		X	<del></del>
Marginesis   Mar					2	-	_	_		X	
MATERIAN					_		_				
Second					2	3	2	5	100 %		
March   Marc	Valg av maskinvare: motor & kretskort	Alle	55	85	2	3	2	5	100 %	x	
March   Marc	Valg - Motor & Motorkontrollere	Andreas & Jesper	30	43	2	2	2	4	100 %	x	
Marches   Marc	Valg - μC	Alle	10	12	2	2	2	2	100 %	x	
Margine printing would be part of the pa	Valg - Kretskort	Jesper	15	30	2	3	2	5	100 %	X	
Marting Controllary Marting   Mart						_		_			
Part					_						
Section   Sect											
Manager   Mana											
Part					5						X
Marcheng Andrews Andrews Region   12   2   1   100					10	2	10	2	100 %		
Marganesine					2	1	2	1		X	
Margane   Marg					3	5	2	11	100 %		
Section of Assertion of Control	Konseptvalg				5	2	2	6	100 %	x	
Sectionary as introduction by NECOLOGY (1907)   According to		Jesper	1	2	5	2	5	1	100 %	x	
Notice   Proceedings   Processes   Proce		Jesper	24	8	5	2	5	3	100 %	x	
Terring or Anti-Anti-Direct	Håndteringa av sammenkobling av kretskort i ROV	Jesper	5	4	5	2	5	3	100 %	x	
Modelente que premierle with 100   10   12   2   2   2   3   30   5   6   1   1   1   1   1   1   1   1   1		ALLE		5							
Martin   M	Testing av: Kretskortdesign	Jesper	10	5	10	3	11	1	100 %		X
The Companies											
20   S.D Macheller for konnepter					6	-		•			
Market in Name Regularing Control in Sequence (1) 18					7			-			X X
Mode   April   Alban   Regulareproduction   Proper   10   11   15   15   2   10   3   10   10   10   10   10   10						-		-			
Monda Apont Montane Montane Montane Montane Montane Apont   March								-			X H
Productions/ International Continues   ALLE   1370   655   6   10   5   15   98 N;   0   0   0   0   0   0   0   0   0											X
Prototyping - Montering og sammerskobling					6	10		15	98 %		
Manatening ag Cognidating Threatien sign Manipulation motions:  Audieux 50 48 12 7 13 3 100 %  Rammereck Hardware & Software  ALE 500 377 7 6 5 14 100 %  Nodings (1 Chairer Calentif) Frida  Ale 100 35 7 3 9 5 100 %  Nodings (1 Chairer Calentif) Frida  Ale 100 35 7 3 9 5 100 %  Nodings (1 Chairer Calentif) Frida  Ale 100 32 7 2 12 4 100 %  Produktign Stammershobing are Notation of Male 100 %  Intellige Stammershobing recognitions, Viction of Male 100 %  Intellige Stammershobing mellow recognitions, Viction of Male 100 %  Intellige Stammershobing mellow recognitions, Viction of Male 100 %  Intellige Stammershobing							12				X I
Nameworth Nardware & Software   ALLE   500   377   7   6   5   14   100 %   1   1   1   1   1   1   1   1   1					11	2	12	5	100 %		x
Sommershalpinroppeat for using PCE designed bort   Alle   100   33   7   3   9   5   120 N	Montering og Oppkobling: Thrustere og Manipulator motorer	Andreas	50	48	12	2	15	3	100 %		x
Fooding   C. Broker-CuberOS	Rammeverk Hardware & Software	ALLE	500	377	7	6	5	14	100 %		
Production for Summershabling or Vereiburt   Support	Kommunikasjonsoppsett for uC og PCB designede kort	Alle	100	35	7	3	9	5	100 %		X
Looding & Sammenkobing Komponenter, kretakort og bedinger Ferkakning geordikning geordikni	Koding i C: Bruker CubeIDE	Frida	400	342	7	6	5	14	100 %		x
Febbusing portsturing og acciliation, and services and se			330	23	7	2	12	4	100 %		×
Testing a moduler og subsystemer					7	_					X
Testing a w moduler og subsystemer Testing for moduler of subsystemer Testing for modu					7	_					X
Treating Controllar Spannel Management (CAN, 7 ong ong EXC prieds of the Control					7			_			
Testing Centerel Individuals											
Testing: Thrustere UTEN PIO Andress 30 3 9 6 18 2 100 % Testing: Maripulator UTEN PIO Andress 70 3 9 6 18 2 100 % Testing: Maripulator MED PIO Andress 70 3 9 6 18 2 80 % Romplet montrering and ROV ALLE 80 2 10 2 13 6 100 % Montering and ROV Montering and ROV Montering and ROV Montrering and ROV Montering and ROV Mont	ene										x î
Testing-Manipulator VIEN PID Andreas 30 3 9 6 18 2 100 %					9			2			X
Testing: Manipulator MD PID  Andress 70 3 9 6 18 2 80 7 10 2 13 6 100 %  Montering av ROV  Montering av Backstort på ROV  ALLE 23 11 11 5 17 3 93 %  MATE demonstrasjons video  UIS Subsea 1 1 1 15 17 1 100 %  MATE demonstrasjons video  UIS Subsea 2 0 16 2 18 1 100 %  MATE demonstrasjons video  UIS Subsea 2 0 16 2 18 1 100 %  Montering av Backstort på ROV  Alle 20 10 11 3 18 2 80 %  Montering av Backstort på ROV  Skriving av Backstort på ROV  Alle 20 10 11 3 18 2 80 %  Montering av Backstort på ROV  Skriving av Backstort på ROV  Skriving av Backstort på ROV  Alle 20 10 11 3 18 2 80 %  Montering av Backstort på ROV  Skriving av Backstort på ROV  Skriving av Backstort på ROV  Alle 20 10 11 3 18 2 80 %  Montering av Backstort på ROV  Skriving av Backstort på ROV  Skriving av Backstort på ROV  Alle 20 10 11 3 18 2 80 %  Montering av Backstort på ROV  Skriving av Backstort på ROV  Skriving av Backstort på ROV  Skriving av Backstort på ROV  Alle 20 10 11 3 18 2 80 %  Montering av Backstort på ROV  Skriving av Backstort på ROV  Alle 20 10 11 3 18 2 80 %  Montering av Bockstort på ROV  Skriving av Backstort på ROV  Skriving av Bac				3	9	6		2	100 %		x
Komplett montering av ROV   ALLE   80   2   10   2   13   6   100 %				3	9	6	18	2	80 %		x
Montering av begge kretskort på ROV   Jesper   40	Testing: Manipulator MED PID	Andreas	70	3	9	6	18	2	80 %		x
Montering av motorer: thustere og Manipulator  Jesper  40  1  10  2  14  5  100 %  Ferdigstilling og testing av ROV  ALLE  23  11  11  5  17  3  93 %  ALLE  10  MATE demonstrasjons video  UIS Subsea  2  0  16  2  18  1  100 %  Alle  20  10  11  3  18  2  80 %  ALLE  Striving av Bacheloroppgave  Kap.1- Inneleding * SubSea Felles Intro  Jesper  Andreas & Jesper  111  2  5  3  4  16  100 %  Alle  Andreas & Jesper  111  2  5  3  16  100 %  Alle  Andreas & Jesper  111  2  5  3  16  100 %  Alle  Andreas  27  9  4  7  100 %  Andreas  100  8  8  10  9  100 %  Andreas  100  8  8  10  9  100 %  Andreas  Andreas  100  8  7  7  12  7  100 %  Andreas  Andreas  Andreas  Andreas  100  8  8  10  9  100 %  Andreas  Andrea	Komplett montering av ROV	ALLE	80	2	10	2	13	6	100 %		
Ferdigstilling og testing av ROV	Montering av begge kretskort på ROV	Jesper	40	1	10	2	13	2	100 %		x
Ferste tur    UIS Subsea   1	Montering av motorer: thrustere og Manipulator		40	1	10		14		100 %		X
MATE demonstrasjons video         UIS Subsea         2         0         16         2         18         1         100 %         0											
Tuning av ROV											X
Skriving av Bacheloroppgave         ALLE         810         2         18         3         17         100 %         A         A         I         A         I											X
Kap.1 - Innledning + SubSea Felles Intro   Jesper   25   12   3   4   16   100 %			20								×
Kap.2 - Motorer & Drivere       Andreas & Jesper       111       2       5       3       16       100 %       X       Image: Control of the control o											×
Kap.3 - Maskinvare       Jesper       105       7       7       12       7       100%       0 <t< td=""><td></td><td></td><td></td><td></td><td></td><td></td><td></td><td></td><td></td><td></td><td>× A</td></t<>											× A
Kap.4 - Styresystem     Andreas     27     9     4     7     6     100 %     X       Kap.5 - Matematisk modellering     Andreas     100     8     8     10     9     100 %     100 %     100 %       Kap.6 - Regulering     Alle     100     9     7     16     4     100 %<											X
Kap.5 - Matematisk modellering       Andreas       100       8       8       10       9       100% <t< td=""><td></td><td></td><td></td><td></td><td>9</td><td></td><td></td><td></td><td></td><td></td><td>X</td></t<>					9						X
Kap. 6 - Regulering       Alle       100       9       7       16       4       100%       10 <t< td=""><td></td><td></td><td></td><td></td><td>8</td><td></td><td></td><td></td><td></td><td></td><td>X</td></t<>					8						X
Kap. 8 - Resultatanalyse     Frida & Andreas     64     14     4     17     3     100 %     10       Kap. 9 - Diskusjon     Alle     40     12     4     18     2     100 %     10					9	7		4			x
Kap.g - Diskusjon     Alle     40     12     4     18     2     100%     10	Kap. 7 - Programvare	Frida		80	7	6	14	6	100 %		x
Kap.10 - Konklusjon     Alle     15     14     4     19     1     100%     1     1       Vedlegg/Appendix & Bibliografi     Jesper     27     2     16     8     12     100%     1     1     1       Gjennomgang, rettskrivng & finpussing     Alle     17     16     4     15     5     100%     1     1       Meter/Timeplan og Timeliste     Jesper     99     1     18     1     20     100%     1     1	Kap.8 - Resultatanalyse	Frida & Andreas		64	14	4	17	3	100 %		x
Vedlegg/Appendix & Bibliografi         Jesper         27         2         16         8         12         100%         Image: Control of the control o	Kap.g - Diskusjon	Alle		40	12	4	18	2	100 %		x
Gjennomgang, rettskriving & finpussing   Alle   17   16   4   15   5   100%	Kap.10 - Konklusjon	Alle		15	14	4	19	1	100 %		x
Meter/Timeplan og Timeliste Jesper 99 1 18 1 20 100%											x
Planlant Brukt											x
Table and Hairan	Møter/Timeplan og Timeliste	Jesper		99	1	18	1	20	100 %		x
Total antali timer:	Total antall timer:		Planlagt	Brukt	-						
2410 2168			2 410	2168							