

Universidad de Granada

Doble Grado en Ingeniería Informática y Matemáticas

Análisis Funcional

Autor: Jesús Muñoz Velasco

Índice general

0.1.	Espacios de Hilbert	8
0.2.	Espacios Duales	12
0.3.	Espacio Dual de un Espacio de Hilbert	13

Repaso

Definición 0.1 (Espacio normado). E un espacio vectorial y $\|\cdot\|: E \to \mathbb{R}$ una función que verifica:

- 1. $||x|| \ge 0 \ \forall x \in E$
- 2. $||x|| = 0 \iff x = 0$
- 3. $||x + y|| \le ||x|| + ||y||$
- 4. $\|\lambda x\| = |\lambda| \ \forall x, y \in E, \ \lambda \in \mathbb{R}$

A esta función la llamaremos **norma** y diremos que E es un **espacio normado** Podemos definir además una función $d: E \times E \to \mathbb{R}$ dada por $d(x,y) = \|x - y\|$ $\forall x,y \in E$ a la que llamaremos **distancia**.

Decimos que un espacio E es **completo** si toda sucesión de Cauchy es convergente. Si E es un espacio normado completo, entonces $(E, \|.\|)$ es un **espacio de Banach**.

Definición 0.2 (Espacio prehilbertiano). Sea H es un espacio vectorial, un **producto escalar** es una función $(\cdot, \cdot): H \times H \to \mathbb{R}$ tal que verifica las siguientes propiedades:

1. Bilineal: para todo $x, y, z \in H$, $\alpha, \beta \in \mathbb{R}$ se verifica que

$$(\alpha x + \beta y, z) = \alpha(x, z) + \beta(y, z)$$
$$(x, \alpha y + \beta z) = \alpha(x, y) + \beta(x, z)$$

- 2. Simétrica: $(x,y) = (y,x) \quad \forall x,y \in H$
- 3. Positiva: $(x, x) \ge 0 \quad \forall x \in H$
- 4. **Definida positiva:** $(x, x) > 0 \quad \forall x \in H \setminus \{0\}$

Las dos últimas propiedades se pueden resumir en $(x,x)=0 \iff x=0$.

Diremos que $(H, (\cdot, \cdot))$ es un **espacio prehilbertiano**.

Todo espacio prehilbertiano es en particular un espacio normado, ya que podemos definir $||x|| = \sqrt{(x,x)}$ que es claramente una norma.

Si $\|\cdot\|$ es completa, diremos que $(H,(\cdot,\cdot))$ es un **espacio de Hilbert**.

Ejemplo. Los siguientes espacios son de Banach:

- 1. $(\mathbb{R}, |\cdot|)$.
- 2. $(\mathbb{R}^N, |\cdot|)$, donde $|x| = |(x_1, x_2, \dots, x_N)| = \sqrt{x_1^2 + x_2^2 + \dots + x_N^2}$. Además es de Hilbert ya que $(x, y) = \sum_{i=1}^N x_i y_i$ es un producto escalar.
- 3. Dado¹ $A \subset \mathbb{R}^N$ tomamos $C_b(A) = \{f : A \to \mathbb{R} : f \text{ es continua y acotada en } A\}$. Podemos definir una norma en este espacio como

$$||f||_{\mathcal{C}_b(A)} = \sup\{|f(x)| : x \in A\}$$

4. Tomamos $K \subset \mathbb{R}^N$ compacto. Consideramos el conjunto de las funciones continuas en K denotado por $\mathcal{C}(K)$ y el espacio $(K, (\cdot, \cdot))$, donde

$$(f,g) = \int_{K} f(x)g(x)dx$$

es un producto escalar que hace a este un espacio prehilbertiano. Tendríamos

$$||f|| = \left(\int_K f(x)^2 dx\right)^{1/2}$$

Ejemplo (El espacio del punto 4 No es de Hilbert). Veámoslo con un contraejemplo. Tomamos $K = [0,1] \subset \mathbb{R}$ y podemos definir $\forall n \in \mathbb{N}$ la función $f_n : [0,1] \to \mathbb{R}^+$ tal que f_n^2 viene dada por la siguiente gráfica:



De esta forma tenemos que

$$||f_n||^2 = \int_0^1 f_n^2(x) dx = \frac{1}{n} \cdot \frac{1}{2} = \frac{1}{2n} \Rightarrow ||f_n|| = \frac{1}{\sqrt{2n}} \to 0$$

y vemos que

$$\begin{cases} \{f_n(x)\} \to 0 & \forall x \in (0,1] \\ \{f_n(0) = 1\} \to 1 \end{cases}$$

Con esto tenemos que la sucesión $\{f_n\} \to 0$ en $(\mathcal{L}([0,1]), (\cdot, \cdot))$ (ya que la norma converge a 0).

PARA MAÑANA RESOLVER QUÉ ES LO QUE NO ESTÁ CLARO (la contradicción para ser espacio de Hilbert).

¹la b de C_b viene de bounded (acotado en inglés)

Ejemplo. Consideramos $\emptyset \neq \Omega \subset \mathbb{R}^N$ medible, entonces podemos definir

$$L^2(\Omega) = \mathcal{L}^2(\Omega) / \sim = \{ f : \Omega \to \mathbb{R} \text{ medible } : \int_{\Omega} f(x)^2 dx < \infty \}$$

 $L^2(\Omega)$ con la norma definida anteriormente (en el punto 4) es un espacio de Hilbert (teorema de Fischer)

Ejemplo. Sea $1 \leq p < \infty$. Consideramos el conjunto

$$L^p(\Omega) = \left\{ f : \Omega \to \mathbb{R} \text{ medibles } : \int_{\Omega} |f|^p dx < \infty \right\}$$

Entonces tenemos que con la norma definida como

$$||f||_{L^p(\Omega)} = \left(\int_{\Omega} |f|^p dx\right)^{1/p}$$

es un espacio de Banach. Recordemos para este resultado la desigualdad de Hölder y Minkowski. Definimos para ello el conjugado de p de la siguiente forma²:

$$p' = \left\{ \begin{array}{ll} \frac{p}{p-1} & \text{si} & 1$$

Con esto tendremos que

$$\left. \begin{array}{l} f \in L^p(\Omega) \\ g \in L^{p'}(\Omega) \end{array} \right\} \Rightarrow fg \in L^1(\Omega)$$

Además, se tiene que

$$\int |f(x)g(x)|dx \leqslant \left(\int |f|^p dx\right)^{1/p} \left(\int |f|^{p'} dx\right)^{1/p'} = \|f\|_{L^p} \|g\|_{L^{p'}}$$

Ejemplo.

1.
$$(\mathbb{R}^N, \|\cdot\|_p)$$
 con $\|x\|_p = (\sum_{i=1}^N |x_i|^p)^{1/p}(x, y) = \sum_{i=1}^N x_i y_i$.

2.
$$(\mathbb{R}^N, \|\cdot\|_{\infty})$$
 con $\|x\|_{\infty} = \max\{|x_i| : i = 1, \dots, N\}$

3. Sea $p = \infty$. Tenemos

$$L^{\infty} = \{ f : \Omega \to \mathbb{R} \text{ medible } : \sup\{ |f(x)| : x \in \Omega \} < \infty \}$$

A este supremo lo llamaremos **supremo esencial**, que se define de la siguiente forma³:

$$\sup_{\Omega} |f| = \inf\{M \geqslant 0 : |f(x)| \leqslant M \ a.e. \ x \in \Omega\}$$

²donde asumimos que $1/\infty = 0$

³a.e viene de almost everywhere (casi por doquier en inglés)

En algunos libros se denota por ess sup.

Podremos reescribir lo anterior como

$$L^{\infty} = \{ f : \Omega \to \mathbb{R} \text{ medible } : \sup_{\Omega} |f| < \infty \}$$

Entonces el espacio $(L^{\infty}, \|\cdot\|_{\infty})$ con $\|f\|_{\infty} = \sup_{\Omega} |f|$ es un espacio de Banach. La desigualdad de Hölder con $p = \infty$, p' = 1 nos dice que para $f \in L^{\infty}(\Omega)$, $g \in L^{1}(\Omega)$ entonces $fg \in L^{1}(\Omega)$ y $\|fg\|_{L^{1}} \leq \|f\|_{L^{\infty}} \|g\|_{L^{1}}$ es una norma en H.

Ejemplo. Consideramos $1 \leq p < \infty$ y definimos el conjunto de sucesiones.

$$\mathcal{L}^p = \{x : \mathbb{N} \to \mathbb{R} : \sum_{n=1}^{\infty} |x(n)|^p < \infty \}$$

Si definimos ahora

$$||x||_{\mathcal{L}^p} = \left(\sum_{n=1}^{\infty} |x(n)|^p\right)^{1/p}$$

entonces $(\mathcal{L}^p, \|\cdot\|_p)$ es un espacio de Banach. Para verlo podemos tomar $x \in \mathcal{L}^p$, $y \in \mathcal{L}^{p'}$ y tenemos que

$$xy \in \mathcal{L}^1 \ \ y \ \|xy\|_{\mathcal{L}^1} \leqslant \|x\|_{\mathcal{L}^p} \|y\|_{\mathcal{L}^{p'}}$$

de la que se deduce la desigualdad de Mikowsky.

Para p=2 tenemos que $(\mathcal{L}^2, \|\cdot\|_2)$ es un espacio de Hilbert. Para $p=\infty$ podemos definir $\mathcal{L}^{\infty}=\{x:\mathbb{N}\to\mathbb{R}:x \text{ sucesión acotada}\}$ y con $\|x\|_{\infty}=\sup\{|x(n)|:n\in\mathbb{N}\}$ es un espacio de Banach.

Ejemplo. Podemos considerar los siguientes subespacios que seguirán siendo espacios de Banach:

- 1. Tomamos $C = \{x \in \mathcal{L}^{\infty} : x \text{ es convergente}\}$ y es un subespacio de \mathcal{L}^{∞} .
- 2. Podemos tomar otro subespacio de este, $C_0 = \{x \in C : x \text{ es convergente a } 0\}$ que de nuevo es un subespacio de \mathcal{L}^{∞} .

0.1. Espacios de Hilbert

Recordemos que un espacio de Hilbert es un par $(H, (\cdot, \cdot))$ donde H es un espacio vectorial y (\cdot, \cdot) es una función bilineal simétrica y definida positiva.

Proposición 0.1. Si H es prehilbertiano entonces se tiene:

1. Se cumple la Desigualdad de Cauchy-Schwarz, es decir

$$|(u,v)| \le ||u|| \cdot ||v||, \quad \forall u, v \in H$$

2. Se verifica la desigualdad del paralelogramo

$$\left\| \frac{u+v}{2} \right\|^2 + \left\| \frac{u-v}{2} \right\|^2 = \frac{1}{2} \left(\|u\|^2 + \|v\|^2 \right), \quad \forall u, v \in H$$

Teorema 0.2 (Teorema de la Proyección). Supongamos que H es un espacio Hilbertiano y $\emptyset \neq K \subset H$ un conjunto convexo y cerrado, entonces $\forall f \in H \exists_1 u \in K$ tal que ||f - u|| = dist(f, K). Además, dicho u está caracterizado por:

$$\left\{ \begin{array}{l} u \in K \\ (f-u,v-u) \leqslant 0 \quad \forall v \in K \end{array} \right.$$

Notaremos a dicho u por $P_K f$ y diremos que es la proyección de f sobre K

Demostración. En primer lugar tendremos que ver que $d(f, K) = \inf\{\|f - v\| : v \in K\}$ existe y se alcanza. Al ser un ínfimo de cantidades positivas sabemos que existe y nos quedará ver que se alcanza.

Por definición de ínfimo tenemos que

$$\exists \{v_n\} \subset K \text{ tal que } ||f - v_n|| \to d$$

Aplicando la desigualdad del paralelogramo para $u=f-v_n$ y $v=f-v_m$, con $n,m\in\mathbb{N}$

$$\left\| \frac{f - v_n + f - v_m}{2} \right\|^2 + \left\| \frac{f - v_n - (f - v_m)}{2} \right\|^2 = \frac{1}{2} \left(\|f - v_n\|^2 + \|f - v_m\|^2 \right)$$

$$\left\| f - \frac{v_n + v_m}{2} \right\|^2 + \left\| \frac{v_m - v_n}{2} \right\|^2 = \frac{1}{2} \left(\|f - v_n\|^2 + \|f - v_m\|^2 \right)$$

$$\frac{\|v_m - v_n\|^2}{4} = \frac{1}{2} \left(\|f - v_n\|^2 + \|f - v_m\|^2 \right) - \left\| f - \frac{v_n + v_m}{2} \right\|^2$$

$$\|v_m - v_n\|^2 = 2 \left(\|f - v_n\|^2 + \|f - v_m\|^2 \right) - 4 \left\| f - \frac{v_n + v_m}{2} \right\|^2$$

Como K es convexo y $v_n, v_m \in K$ tendremos que $d^{\frac{v_n+v_m}{2}} \in K$ y además $\left\| f - \frac{v_n + v_m}{2} \right\| \geqslant d$ por lo que tenemos

$$||v_m - v_n||^2 = 2(||f - v_n||^2 + ||f - v_m||^2) - 4d^2$$

Cuando $n \to \infty$ tenemos que $||f - v_n|| \to d$ y $||f - v_m|| \to d$ por lo que el término de la derecha tenderá a 0 cuando $n, m \to \infty$. Esto significa que la sucesión $\{v_n\}$ es de Cauchy.

Como H es de Hilbert, en particular es completo por lo que sabemos que $\{v_n\} \to u$ en $(H, (\cdot, \cdot))$.

Como además $\{v_n\} \subset K$ y K es cerrado, el límite $u \in K$. Tendremos que

$$d = \lim_{n \to \infty} ||f - v_n|| = ||f - u||$$

Y tendremos probada la existencia de u.

Veamos ahora la equivalencia entre la primera y la segunda parte del teorema, es decir

$$\begin{array}{l} u \in K \\ \|f - u\| = dist(f, K) \end{array} \right\} \iff \left\{ \begin{array}{l} u \in K \\ (f - u, v - u) \leqslant 0 \end{array} \right. \forall v \in K$$

Veamos las dos implicaciones:

 \Rightarrow) Supongamos que $u \in K$ y sabemos que $||f - u|| \le ||f - v||$ para todo $v \in K$. Tomamos ahora $w \in K$ y consideramos el segmento que une u con w. Entonces $\forall w \in K$ y $\forall t \in [0, 1]$, al ser K convexo tendremos que

$$(1-t)u + tw \in K$$
 y $||f - u||^2 \le ||f - (1-t)u - tw||^2$

Aplicando la bilinealidad podemos reescribir esta última expresión como

$$||f - (1 - t)u - tw||^2 = (f - (1 - t)u - tw, f - (1 - t)u - tw) =$$

$$= ||f - u||^2 + t^2||w - u||^2 - 2t(f - u, w - u)$$

Sustituyendo en la expresión que teníamos anteriormente nos queda que:

$$0 \le t^2 ||w - u||^2 - 2t(f - u, w - u) \quad \forall t \in (0, 1]$$

Al dividir entre t nos queda

$$0\leqslant t\|w-u\|^2-2(f-u,w-u)\quad \forall t\in (0,1]$$

y tomando ahora el límite cuando t tiende a 0 por la derecha queda que

$$0 \leqslant -2(f - u, w - u) \Rightarrow (f - u, w - u) \leqslant 0$$

Se deja como ejercicio demostrar la otra implicación y la unicidad de u.

Proposición 0.3. La aplicación dada por

$$P_K: H \to H$$
$$f \mapsto P_K f$$

es Lipschitziana, es decir, $||P_K f_1 - P_K f_2|| \le ||f_1 - f_2||$ para todo $f_1, f_2 \in H$.

Demostración. Tomamos $f_1, f_2 \in H$ y consideramos $u_1 = P_K f_1$, $u_2 = P_K f_2$ y tenemos que

$$(f_1 - u_1, v - u_1) \leqslant 0 \quad \forall v \in K$$

$$(f_2 - u_2, v - u_2) \leqslant 0 \quad \forall v \in K$$

De aquí obtenemos que

$$(f_1 - u_1, u_2 - u_1) \le 0$$

 $(f_2 - u_2, u_1 - u_2) \le 0$

Aprovechando la bilinealidad tenemos que

$$(f_2 - u_2, u_2 - u_1) \geqslant 0 \Rightarrow ((f_1 - u_1) - (f_2 - u_2), u_2 - u_1) \leqslant 0$$

Y además

$$((f_1 - u_1) - (f_2 - u_2), u_2 - u_1) = ((f_1 - f_2) - (u_1 - u_2), u_2 - u_1) =$$

$$= (f_1 - f_2, u_2 - u_1) + (u_2 - u_1, u_2 - u_1)$$

Y aplicando la desigualdad de Cauchy-Schwarz

$$||u_2 - u_1||^2 = (u_2 - u_1, u_2 - u_1) \leqslant -(f_1 - f_2, u_2 - u_1)$$

$$\leqslant ||f_1 - f_2|| ||u_2 - u_1|| \Rightarrow ||u_2 - u_1|| \leqslant ||f_1 - f_2||$$

Corolario 0.3.1 (Proyección ortogonal). Sea H un espacio de Hilbert y $\emptyset \neq M \subset H$ un subespacio vectorial cerrado. Entonces se tiene que

$$\forall f \in H \quad \exists_1 u \in M \text{ tal que } ||f - u|| = dist(f, M)$$

Además, $u = F_M f$ está caracterizado por

- •) $u \in M$
- •) $(f u, w) = 0 \quad \forall w \in M$

Y se tiene que $P_M: H \to H$ es lineal.

Demostración. Comencemos con la primera parte del corolario. Sabemos que $u \in K$ y $(f-u,v-u) \leqslant 0 \quad \forall v \in M$ del teorema de la proyección. Tendremos que probar la equivalencia entre esto y $(f-u,w)=0 \quad \forall w \in M$ cuando M es un subespacio vectorial. Veamos ambas implicaciones:

- \Leftarrow) Evidente por ser M un espacio vectorial.
- \Rightarrow) Tenemos que $(f-u,v-u) \leq 0 \quad \forall v \in M$. Tomamos ahora $v \in M, t \neq 0$ y como M es un subespacio vectorial, entonces $\frac{v}{t} \in M$ por lo que

$$(f - u, \frac{v}{t} - u) \leqslant 0 \quad \forall v \in M, \ t \neq 0$$

Hagamos una distinción de casos:

$$\left\{ \begin{array}{ll} \mathrm{Si}\ t>0 & \Rightarrow & (f-u,v-tu)\leqslant 0 \quad \forall t>0, v\in M \\ \mathrm{Si}\ t<0 & \Rightarrow & (f-u,v-tu)\geqslant 0 \quad \forall t<0, v\in M \end{array} \right.$$

Tomando límite cuando t tiende a 0

$$\left\{ \begin{array}{ll} (f-u,v) \leqslant 0 & \forall t > 0, v \in M \\ (f-u,v) \geqslant 0 & \forall t < 0, v \in M \end{array} \right.$$

Y por tanto $(f - u, v) = 0 \quad \forall v \in M$

La demostración de que P_M es lineal se deja como ejercicio.

0.2. Espacios Duales

Definición 0.3 (Dual algebráico). Sea *E* un espacio vectorial, llamamos dual algebráico al siguiente espacio:

$$E^{\#} = \{ f : E \to \mathbb{R} : f \text{ es lineal} \}$$

Definición 0.4 (Dual topológico). Dado $(E, \|\cdot\|)$ un espacio normado, llamamos dual topológico a

$$E^* = \{ f : E \to \mathbb{R} : f \text{ es lineal y continua} \}$$

Observación. Si tenemos $(E, \|\cdot\|_E)$, $(F, \|\cdot\|_F)$ dos espacios normados y una aplicación $T: E \to F$ lineal. Son equivalentes:

- (i) T es continua
- (ii) T es continua en 0
- (iii) $T(B_E(0,1))$ es un conjunto acotado de F, es decir que $\exists R > 0 : ||T(x)||_F \le R \quad \forall x \in E \text{ con } ||x|| < 1$
- (iv) T es acotada, es decir, T(A) es acotada en F para todo $A \subset E$ que esé acotado
- (v) T es Lipschitziana.

Demostración.

- $(v) \Rightarrow (iv)$) Trivial
- (iv)⇒(iii)) Trivial
- (iii)⇒(i)) Trivial
- (i)⇒(ii)) Trivial
- (ii) \Rightarrow (iii)) Sabemos que T es continua en 0. Luego para $\varepsilon = 1 \ \exists \delta > 0$ tal que $||x||_E < \delta$ luego $||T(x)||_F < 1$. Tenemos que

$$||T(x-y)|| = ||T(x) - T(y)|| \le M||x-y|| \quad \forall x, y \in E$$

luego $||T(x)|| \leq M||x||$ para todo $x \in E$. De esta forma tenemos que

$$||T(x)|| = \left| \left| T\left(\frac{x}{\|x\|} \|x\| \frac{\delta}{2} \frac{2}{\delta} \right) \right| = \frac{2}{\delta} \left| \left| T\left(\frac{x}{\|x\|} \frac{\delta}{2} \right) \right| < \frac{2}{\delta} ||x||$$

(iii) \Rightarrow (vi)) Sabemos que $A \subset E$ está acotado, luego T(A) también, es decir que $T(A) \subset B(0,M)$ para cierto M>0. Tenemos que probar que

$$T(A) \subset T(B(0,R)) \subset B(0,M)$$

Dado $x \in A$ tal que $||x|| \leq R$, como además es Lipschitziana tenemos que

$$||T(x)|| \le N||x|| \le N||x|| < NR = M$$

y tenemos la inclusión que queríamos probar.

(iv) \Rightarrow (ii)) Por hipótesis tenemos que si ||x|| < 1 entonces $||T(x)|| \le R$ y queremos probar que $\forall \varepsilon > 0 \ \exists \delta > 0$ tal que si $||x|| < \delta$, entonces $||T(x)|| < \varepsilon$. Tomamos $\delta = \frac{\varepsilon}{2R}$ y tenemos que

$$||T(x)|| = \left| \left| T\left(\frac{x}{2||x||} \cdot 2||x||\right) \right| = 2||x|| \left| \left| T\left(\frac{x}{2||x||}\right) \right| \leqslant 2||x||R < 2\delta R = \varepsilon$$

y ya lo tenemos.

Definición 0.5. Dado E un espacio vectorial, consideramos su dual topológico E^* y definimos la norma

$$||f||_{E^*} := \sup_{\|x\| \le 1} ||f(x)|| \quad \forall f \in E^*$$

Ejercicio 0.2.1. Demostrar que $||f||_{E^*}$ es una norma.

Ejercicio 0.2.2. Demostrar que $(E^*, \|\cdot\|_{E_*})$ es de Banach.

Ejercicio 0.2.3. Demostrar que $||f||_{E^*} = \inf\{M \ge 0 : ||f(x)|| \le M||x||_E \ \forall x \in E\}$

0.3. Espacio Dual de un Espacio de Hilbert

Observación. Es elemental que si tomo $v \in H$, entonces la aplicación

$$\varphi_v: H \to \mathbb{R}$$

$$u \mapsto \varphi(u) = (u, v)$$

verifica que $\varphi_v \in H^*$ y $\|\varphi_v\|_{H^*} = \|v\|_H$. Además, podemos definir la siguiente aplicación:

$$\Psi: H \to H^*$$
$$v \mapsto \phi_v$$

que será lineal por lo que tenemos que un espacio de Hilbert y su dual topológico serán isomorfos.

Demostración. La demostración se deja como ejercicio.

Teorema 0.4 (Teorema de Riesz-Fischer). Para toda $\varphi \in H^*$, se tiene que $\exists_1 v \in H$ tal que $\varphi(u) = (u, v) \quad \forall u \in H$. Además, se tiene que $\|\varphi\|_{H^*} = \|v\|_H$

Ejercicio 0.3.1. Sea H un espacio de Hilbert, y tomamos un elemento cualquiera $y \in H$. Consideramos $f: H \to \mathbb{R}$ dada por $f_y(x) = (x, y)$ para todo $x \in H$. Entonces se tiene que f_y es lineal, y además

$$|f_y(x)| = |(x,y)| \leqslant \|y\| \cdot \|x\| \ \, \forall x \in H \Rightarrow f_y$$
acotada

con lo que $||f_y||_{H^*} \leq ||y||_H$.

Con la definición de la norma tenemos que

 $||f_y||_{H^*} = \sup\{|(x,y)| : x \in H, ||x||_H \le 1\} \le ||y||_H \sup\{||x||_H : x \in H, ||x||_H \le 1\} = ||y||_H$

Comenzamos con el caso $y \neq 0$ y tomamos $x = \frac{y}{\|y\|_H}$ y tenemos que

$$|(x,y)| = \left| \left(\frac{y}{\|y\|_H}, y \right) \right| = \frac{1}{\|y\|_H} (y,y) = \|y\|_H$$

por lo que hemos visto que se alcanza el máximo por lo que $||f_y||_{H^*} = ||y||_H$. Veamos ahora qué sucede cuando y = 0. En este caso tendremos $f_y(x) = (x, 0)$ y por tanto se tiene directamente que $||f_y||_{H^*} = 0 = ||y||_H$.

La linealidad se deja como ejercicio.

Teorema 0.5 (Teorema de representación del dual de un espacio de Hilbert de Riesz-Fréchet). Sea H un espacio de Hilbert, entonces $\forall f \in H^*$ existe un único $y \in H$ tal que $f(x) = (x, y) \ \forall x \in H$. Además, $||f||_{H^*} = ||y||_H$.

Demostración. Solo tenemos que probar la primera parte, pues la segunda es consecuencia del ejercicio anterior. Para ello tomamos $f \in H^*$ y tenemos dos casuísticas:

- •) Si f = 0, entonces puedo tomar y = 0 y es evidente.
- •) Si $f \neq 0$, entonces tenemos que $M = f^{-1}(\{0\}) \subsetneq H$ es un subespacio vectorial cerrado (imagen inversa de un cerrado por una función continua⁴ y lineal⁵). Podemos aplicar entonces el teorema de la proyección ortogonal. Sabemos que $\exists z_0 \in H \setminus M$. Llamamos $z_1 = P_M z_0 \in M$ y tenemos que $(z_0 z_1, v) = 0$ para todo $v \in M$. Definimos ahora

$$z = \frac{z_0 - z_1}{\|z_0 - z_1\|_H}$$

y está bien definido ya que $z_0 \notin M$ y $z_1 \in M$ luego $z_0 - z_1 \neq 0$. Es claro que ||z|| = 1 y veamos cuánto vale (z, v) para todo $v \in M$:

$$(z,v) = \frac{1}{\|z_0 - z_1\|} (z_0 - z_1, v) = 0 \quad \forall v \in M$$

Veamos que $z \notin M$. Sabemos que M es un espacio vectorial y si $z_0 - z_1$ estuviera en M, entonces $z_0 \in M$ pero sabemos que $z_0 \notin M$ luego $z \notin M$ o equivalentemente $f(z) \neq 0$ (por la definición de M).

Tenemos ahora que para todo $x \in H$ tenemos que $x - \frac{f(x)}{f(z)} \in M = \ker f$ ya que

$$f\left(x - \frac{f(x)}{f(z)}z\right) = f(x) - \frac{f(x)}{f(z)}f(z) = 0$$

⁴nos dice que es cerrado.

⁵nos dice que es espacio vectorial.

luego $f(x) = f\left(\frac{f(x)}{f(z)}z\right)$ lo que nos dice que

$$0 = \left(z, x - \frac{f(x)}{f(z)}z\right) = (z, x) - \frac{f(x)}{f(z)} \Rightarrow f(x) = f(z)(z, x) = (x, f(z)z)$$

Por tanto, tomando y=f(z)z tenemos la existencia probada. Nos queda por ver la unicidad. Para ello, supongamos que existen $y_1,y_2\in H$ tal que $f(x)=(x,y_1)=(x,y_2)$ para todo $x\in H$. Con esto tendríamos que $(x,y_1-y_2)=0$ para todo $x\in H$. Elijo $x=y_1-y_2$ y tenemos que $0=(y_1-y_2,y_1-y_2)=\|y_1-y_2\|^2$ por lo que finalmente $y_1=y_2$.