

Universidad de Granada

Doble Grado en Ingeniería Informática y Matemáticas

Topología II

Autor: Jesús Muñoz Velasco

Índice general

	0.1. Conexión	٦
	0.2. Conexión por arcos	6
1.	El grupo fundamental	11
	1.1. Homotopía por arcos	11

Introducción. Conexión por arcos

0.1. Conexión

Notación. Notaremos por e.t al espacio topológico (X, \mathcal{T}) o diremos X es un e.t.

Definición 0.1. Se dice que un e.t X es no conexo si existen U y V abiertos disjuntos y no vacíos tales que $X = U \cup V$.

Proposición 0.1. Dado un e.t. X equivalen las siguientes afirmaciones:

- (i) X es conexo.
- (ii) Los únicos subconjuntos de X que son abiertos y cerrados a la vez son el vacío y el total.
- (iii) Los únicos subconjuntos de X con frontera vacía son el vacío y el total.

Teorema 0.2. El ser conexo se conserva por aplicaciones continuas. En particular, ser conexo es una propiedad topológica (se conserva por homeomorfismos).

Teorema 0.3. La unión de una colección de subconjuntos conexos que tienen un punto común de un e.t. X es también conexa.

Teorema 0.4. Si A es un subconjunto del e.t. X y A es conexo, entonces dado B con $A \subset B \subset \overline{A}$, entonces se tiene que B también es conexo. En particular, la adherencia de un conexo siempre es un conjunto conexo.

Teorema 0.5. Dados dos espacios topológicos X, Y se cumple que $X \times Y$ es conexo (con la topología producto) si y solo si X e Y son conexos.

Teorema 0.6. Los conjuntos conexos de \mathbb{R} con la topología usual son exactamente los intervalos (incluyendo los puntos).

Definición 0.2. Dados un e.t. X y un punto x_0 se define la componente conexa de x_0 es X como el mayor conexo de X que contiene a x_0

Teorema 0.7. Las componentes conexas de un e.t. X forman una partición de X es conjuntos conexos maximales y cerrados.

0.2. Conexión por arcos

Definición 0.3. Un **arco** (o camino) en un espacio topológico X es una aplicación continua $\alpha : [0,1] \to X$. Si además $\alpha(0) = \alpha(1)$ diremos que α es un lazo.

Diremos que un arco $\alpha:[0,1]\to X$ une x con y si se verifica que $\alpha(0)=x$ y $\alpha(1)=y$. Si α es un arco, diremos que está basado en x (o su punto base es x) si $\alpha(0)=x=\alpha(1)$.

Denotaremos por

$$\Omega(X; x, y) = \{\alpha : [0, 1] \to X \text{ continua } : \alpha(0) = x, \quad \alpha(1) = y\}$$

al **conjunto de arcos** que unen x con y. Denotaremos además por

$$\Omega(X; x) = \{\alpha : [0, 1] \to X \text{ continua } : \alpha(0) = x = \alpha(1)\}$$

al **conjunto de lazos** basados en x.

Ejemplo.

1. Dados un e.t. X y un punto $x_0 \in X$ siempre se tiene que

$$\varepsilon_{x_0}: [0,1] \to X$$

$$t \mapsto x_0$$

es un lazo basado en x_0 al que llamaremos **arco constante**. De hecho, si X tiene la topología discreta, entonces los únicos arcos que hay en X son los arcos constantes.

Demostración. Si X tiene la topología discreta, entonces como α es continua $\alpha^{-1}(\{x_0\})$ será abierto y cerrado y por tanto $\alpha^{-1}(\{x_0\}) \in \{\emptyset, X\}$ por ser X conexo.

2. Sean $x, y, z \in X$, $\alpha : [0, 1] \to X$ un arco uniendo x con y y $\beta : [0, 1] \to X$ un arco uniendo y con z. Buscaremos ahora un arco formado a partir de estos dos de la siguiente forma:

$$\alpha*\beta:[0,1]\to X:(\alpha*\beta)(t)=\left\{\begin{array}{ll}\alpha(2t) & \text{si} \quad 0\leqslant t\leqslant 1/2\\\beta(2t-1) & \text{si} \quad 1/2\leqslant t\leqslant 1\end{array}\right.$$

Entonces $\alpha * \beta$ es continua ya que $(\alpha * \beta)_{|_{[0,1/2]}}$ y $(\alpha * \beta)_{|_{[1/2,1]}}$ lo son y para t=1/2 se tiene que

$$\alpha\left(2\cdot\frac{1}{2}\right) = \alpha(1) = \beta(0) = \beta\left(2\cdot\frac{1}{2} - 1\right)$$

con $\left[0,\frac{1}{2}\right]$ y $\left[\frac{1}{2},1\right]$ cerrados. Aplicando el lema de pegado¹ tenemos que $\alpha*\beta$ es continua.

¹visto en Topología I

3. Si $\alpha:[0,1]\to X$ es un arco uniendo x con y, entonces

$$\tilde{\alpha}: [0,1] \to X$$

$$t \mapsto \alpha(1-t)$$

es un arco que une y con x.

Definición 0.4. Decimos que un e.t. X es **arcoconexo** (o **conexo por arcos**) si para cualesquiera $x, y \in X$ existe un arco en X que une el punto x con el punto y.

Si X es un e.t. y $A\subset X$, diremos que A es arcoconexo si A es arcoconexo con la topología de inducida de X.

Teorema 0.8. Todo espacio topológico arcoconexo es conexo.

Demostración. Dado $x_0 \in X$ fijo y otro punto $x \in X$ cualquiera, sabemos que existe $\alpha : [0,1] \to X$ un arco tal que $\alpha(0) = x_0$ y $\alpha(1) = x$. En particular, como el intervalo [0,1] es conexo y α es continua, entonces se tiene que $\alpha([0,1])$ es conexo y podremos escribir

$$X = \bigcup_{x \in X} \{x\} \subseteq \bigcup_{x \in X} \alpha_x([0, 1]) \in X \Rightarrow X = \bigcup_{x \in X} \alpha_x\{[0, 1]\}$$

y además $x_0 \in \bigcap_{x \in X} \alpha_x\{[0,1]\}$ por lo que X es conexo (por el lema del peine). \square

Ejemplo. Veamos que la otra implicación no es cierta en general. Para ello consideramos los siguientes conjuntos:

$$X_0 = \{1\} \times [0, 1]$$
 y $X_n = [0, 1] \times \left\{\frac{1}{n}\right\}, n \in \mathbb{N}$



Llamamos $X = \{(0,0)\} \cup \left(\bigcup_{n \in \mathbb{N} \cup \{0\}} X_n\right)$ y queremos ver que X es conexo pero no es arcoconexo.

Si tomamos la segunda parte de esta unión, es decir,

$$Y = \bigcup_{n \in \mathbb{N} \cup \{0\}} X_n$$

tenemos que Y es es conexo porque es unión de los X_n que son todos conexos y que intersecan con X_0 . Entonces, como $Y \subset X \subset \overline{Y}$ tenemos que X es conexo. Veamos sin embargo que X no es arcoconexo.

Para ello vamos a demostrar que si $\alpha : [0,1] \to X : \alpha$ es continua con $\alpha(0) = (0,0)$, entonces $\alpha(t) = (0,0)$ para todo $t \in [0,1]$.

Podemos escribir la curva como $\alpha(t)=(x(t),y(t))\in\mathbb{R}^2$. Como $\alpha(0)=(0,0)$, si tomamos $((-1/2,1/2)\times(-1/2,1/2))\cap X$ un abierto que contiene al origen, entonces $\exists \varepsilon>0$ tal que $\alpha([0,\varepsilon))\subseteq ((-1/2,1/2)\times(-1/2,1/2))\cap X$ por ser α continua. Como y(t) es continua y se tiene que $y([0,\varepsilon))\subseteq\{0\}\cup \bigcup_{n>2}\{\frac{1}{n}\}$. Por el teorema del valor intermedio tenemos que $y([0,\varepsilon))=\{0\}$ por lo que $\alpha([0,\varepsilon))=\{(0,0)\}$. De esta forma hemos probado que no hay ningún arco que conecte (0,0) con un punto distinto (el único arco es el constante).

Teorema 0.9. Si $A \subseteq \mathbb{R}^n$ es estrellado, entonces A es arcoconexo.

Demostración. Como A es estrellado existe un $x_0 \in A$ tal que para cualquier $x \in A$, el segmento que los une, $(1-t)x + tx_0 \in A$ para todo $t \in [0,1]$ y entonces $\alpha(t) = (1-t)x + tx_0$ es una curva continua uniendo x con x_0 . Dados dos puntos cualesquiera $x, y \in A$ se tiene que $\alpha_x * \tilde{\alpha}_y$ es una curva continua que une x con y.

Corolario 0.9.1. Cualquier conjunto A de \mathbb{R}^n convexo es arcoconexo. Por ejemplo, las bolas abiertas o las bolas cerradas de \mathbb{R}^n .

Corolario 0.9.2. En \mathbb{R} coinciden los conjuntos conexos y arcoconexos (son solo los intervalos).

Teorema 0.10. La imagen mediante una aplicación continua de un arcoconexo es un arcoconexo. En particular, ser arcoconexo es una propiedad topológica, es decir, se conserva por homeomorfismos.

Demostración. Dados $x, y \in f(X)$, entonces existen $x_0, y_0 \in X$ tal que $f(x_0) = x$ y $f(y_0) = y$. Por ser X arcoconexo, entonces existe un arco $\alpha : [0, 1] \to X$ con $\alpha(0) = x_0$ y $\alpha(1) = y_0$. Entonces tenemos que $f \circ \alpha : [0, 1] \to f(X)$ es continua y $(f \circ \alpha)(0) = f(x_0) = x$ y $(f \circ \alpha)(1) = f(y_0) = y$ y tenemos demostrado el resultado que buscábamos.

Teorema 0.11. Sean X un e.t y $\{A_i\}_{i\in I}$ una familia de arcoconexos de X. Si $\bigcap_{i\in I}A_i\neq\emptyset$, entones $\bigcup_{i\in I}A_i$ es arcoconexo.

Observación. Hay resultados de conexión que no son ciertos para arcoconexión. Por ejemplo, si en un e.t. X se tiene que $A \subseteq X$ es arcoconexo podría ocurrir que si $A \subseteq B \subseteq \overline{A}$, se diera que B no sea arcoconexo (como en el ejemplo anterior).

Ejemplo. Veamos que $\mathbb{S}^n = \{x \in \mathbb{R}^{n+1} : |x| = 1\}$ es arcoconexo. Podemos hacerlo sabiendo que $\mathbb{S}^n \setminus \{N\}$, con $N = (0, \dots, 0, 1)$ es homeomorfo a \mathbb{R}^n que es arcoconexo por lo que $\mathbb{S}^n \setminus \{N\}$ es arcoconexo. Análogamente, $\mathbb{S}^n \setminus \{S\}$ con $S = (0, \dots, 0, -1)$ es arcoconexo y podemos escribir

$$\mathbb{S}^n = (\mathbb{S}^n \setminus \{N\}) \cup (\mathbb{S}^n \setminus \{S\})$$

por lo que \mathbb{S}^n es unión de arcoconexos con puntos en común, luego es arcoconexo.

Teorema 0.12. Sean X, Y e.t., entonces $X \times Y$ es arcoconexo (con la topología producto) si y solo si X e Y son arcoconexos.

Teorema 0.13. Dado un e.t. X, se tiene que X es arcoconexo si y solo si X es conexo y todo punto $x \in X$ tiene un entorno suyo arcoconexo.

Demostración.

- \Rightarrow) Hemos visto que si X es arcoconexo, entonces X es conexo. Además, X es entorno de cualquier punto suyo luego todo punto tiene un entorno conexo.
- \Leftarrow) Elegimos un $x \in X$ fijo y definimos $A = \{y \in X : \exists \alpha_y \text{ arco uniendo } x \text{ con } y \}$ Como $x \in A$ tenemos que $A \neq \emptyset$. Si probamos que A es abierto y cerrado, entonces como X es conexo tendremos que A = X, es decir podremos unir x con cualquier otro punto $y \in X$.

Veamos que A es abierto. Tomamos $z \in A$ y queremos demostrar que $\exists U$ entorno de z tal que $U \subseteq A$. Por hipótesis sabemos que existe un entorno U arcoconexo de z. Entonces dado $u \in U$ existe un arco α_u que une z con u. Por otro lado, como $z \in A$, entonces existe un arco β_z que une x con z. Tendremos entonces que z0 es un arco que une z1 con z2 que une z3 con z4 es un arco que une z5 con z6 definción tendremos z6 entonces que z7 es un arco que une z8 con z9 por definción tendremos z9 entonces que z9 es un arco que une z9 entonces que z9 entonce

Nos queda ver que A es cerrado. Tomamos para ello $z \in \overline{A}$. Por hipótesis existe un entorno U de z arcoconexo. Por ser U entorno de z y $z \in \overline{A}$ necesariamente $U \cap A \neq \emptyset$ por lo que existe al menos un $u \in U \cap A$. Como $u \in A$ existe un arco α_u que une x con u y como $u \in U$ existe también un arco β_u que une u con u y tendríamos que u es un arco uniendo u con u llegando a que u es u de u es un arco uniendo u con u llegando a que u es u es un arco uniendo u con u es da siempre, tendremos que u coincide con su adherencia, por lo que es cerrado.

Definición 0.5. Dados un e.t. X y un punto $x_0 \in X$, llamamos **componente** arcoconexa de x_0 al mayor arcoconexo en X que contiene a x_0 .

Teorema 0.14. Las componentes arcoconexas de un e.t. X forman una partición de X en subconjuntos arcoconexos de X maximales.

Ejemplo. En el ejemplo que ya se trabajó se puede ver que el conjunto X que era



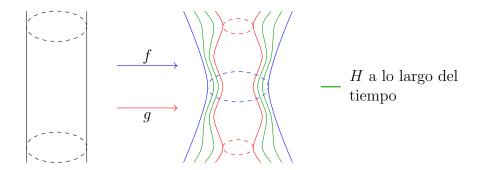
tiene dos componentes arcoconexas: $\{(0,0)\}$, $\bigcup_{u\in\mathbb{N}\cup\{0\}}X_n$

El grupo fundamental

1.1. Homotopía por arcos

Definición 1.1. Sean X e Y dos espacios topologicos y $f, g: X \to Y$ dos aplicaciones continuas. Decimos que f es homotópica a g si existe $H: X \times [0,1] \to Y$ continua tal que

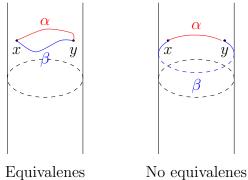
$$H(x,0) = f(x)$$
 y $H(x,1) = g(x)$ $\forall x \in X$



Definición 1.2. Dados X e.t., $x, y \in X$ y dos arcos $\alpha, \beta \in \Omega(X; x, y)$, decimos que α, β son homotópicos por arcos si existe $H: [0,1] \times [0,1] \to X$ continua tal que

$$\begin{split} H(s,0) &= \alpha(s) \quad & \text{y} \quad H(s,1) = \beta(x) \\ H(0,t) &= x \quad & \text{y} \quad H(1,t) = y \end{split} \qquad \forall s \in [0,1]$$

Lema 1.1. Ser homotópico por arcos da lugar a una relación de equivalencia en $\Omega(X; x, y)$.



Demostración.

(i) Dado $\alpha \in \Omega(X; x, y)$ queremos ver que α es homotópica por arcos con α . Para ello tenemos

$$H(s,t) = \alpha(s) \qquad H(s,0) = \alpha(s) = H(s,1)$$

$$H(0,t) = \alpha(0) = x \qquad H(1,t) = \alpha(1) = y$$

(ii) Dados $\alpha, \beta \in \Omega(X; x, y)$ tales que existe $H: [0, 1] \times [0, 1] \to X$ continua tal que

$$\begin{split} H(s,0) &= \alpha(s) \quad \text{ y } \quad H(s,1) = \beta(x) \\ H(0,t) &= x \quad \text{ y } \quad H(1,t) = y \end{split} \qquad \forall s \in [0,1]$$

Queremos ver que existe un $\tilde{H}:[0,1]\times[0,1]\to X$ continua tal que

$$\begin{split} \tilde{H}(s,0) &= \beta(s) \quad \text{ y } \quad \tilde{H}(s,1) = \alpha(x) \\ \tilde{H}(0,t) &= x \quad \text{ y } \quad \tilde{H}(1,t) = y \end{split} \qquad \forall s \in [0,1]$$

Tomando $\tilde{H}(s,t) := H(s,1-t)$ cumple claramente con lo que buscamos.

(iii) Dado $\alpha, \beta, \gamma \in \Omega(X; x, y)$ y $H_1, H_2 : [0, 1] \times [0, 1] \to X$ continuas tales que

$$H_1(s,0) = \alpha(s)$$
 $H_2(s,0) = \beta(s)$
 $H_1(s,1) = \beta(s)$ $H_2(s,1) = \gamma(s)$
 $H_1(0,t) = x$ $H_2(0,t) = x$
 $H_1(1,t) = x$ $H_2(1,t) = y$

Queremos ver que existe un $H:[0,1]\times[0,1]\to X$ tal que

$$H(s,t) = \alpha(s) \qquad H(s,0) = \alpha(s) = H(s,1)$$

$$H(0,t) = \alpha(0) = x \qquad H(1,t) = \alpha(1) = y$$

Para ello consideramos

$$H(s,t) = \begin{cases} H_1(s,2t) & \text{si} & 0 \le t \le 1/2 \\ H_2(s,2t-1) & \text{si} & 1/2 \le t \le 1 \end{cases}$$

Y con el lema de pegado es fácil ver que es continua y que satisface las condiciones que buscábamos.

Ejemplo.

1. Sean X un e.t. y $f, g: X \to \mathbb{R}^n$ aplicaciones continuas, entonces vamos a ver que f y g son homotópicas.

Demostración. Vamos a definir la aplicación

$$H: X \times [0,1] \to \mathbb{R}^n$$

 $(x,t) \mapsto (1-t)f(x) + tg(x)$

que es continua y además verifica

$$H(x,0) = f(x) \qquad \qquad H(x,1) = g(x)$$

por lo que tenemos lo que buscábamos.

En el caso particular de que $f = \alpha$ y $g = \beta$ fuesen arcos comenzando en un punto común y acabando en otro punto común, entonces la H anterior sería una homotopía por arcos.

2. Si $\alpha:[0,1] \to X$ es un arco y $h:[0,1] \to [0,1]$ es una aplicación continua con h(0) = 0 y h(1) = 1, entonces $\dot{\alpha}(s) = \alpha(h(s))$ es homotópica por arcos a $\alpha(s)$.

Demostración. Es claro que $\dot{\alpha}$ es continua y existe una homotopía por arcos entre α y $\dot{\alpha}$ que es la siguiente

$$H(s,t) = \alpha((1-t)s + th(s))$$

que es claramente continua y que verifica que

$$H(s,0) = \alpha(s) \qquad H(s,1) = \alpha(h(s)) = \dot{\alpha}(s)$$

$$H(0,t) = \alpha(0) = \dot{\alpha}(1) \qquad H(1,t) = \alpha(1) = \dot{\alpha}(1)$$

Intuitivamente podemos entender esto como que no importa a qué velocidad se recorra una curva para ser homotópico por arcos.

Notación. Como convenio a la clase de equivalencia de un arco α en $\Omega(X; x, y)$ lo denotaremos por $[\alpha]$.

Lema 1.2. Dados dos arcos α_1, α_2 en $\Omega(X; x, y)$ y $\beta_1, \beta_2 \in \Omega(X; y, z)$. Se verifica que si $[\alpha_1] = [\alpha_2]$, entonces $[\alpha_1 * \beta_1] = [\alpha_2 * \beta_2]$.

Demostración. Tenemos que

$$(\alpha_1 * \beta_1) = \begin{cases} \alpha_1(2s) & \text{si} \quad 0 \leqslant s \leqslant \frac{1}{2} \\ \beta_1(2s-1) & \text{si} \quad \frac{1}{2} \leqslant s \leqslant 1 \end{cases}$$

$$(\alpha_2 * \beta_2) = \begin{cases} \alpha_2(2s) & \text{si} \quad 0 \leqslant s \leqslant \frac{1}{2} \\ \beta_2(2s-1) & \text{si} \quad \frac{1}{2} \leqslant s \leqslant 1 \end{cases}$$

Además, sabemos que existen H_1, H_2 continuas tal que

existen
$$H_1, H_2$$
 continuas tar que
$$H_1(s,0) = \alpha_1(s) \qquad H_2(s,0) = \beta_1(s)$$

$$H_1(s,1) = \beta_1(s) \qquad H_2(s,1) = \beta_2(s)$$

$$H_1(0,t) = x \qquad H_2(0,t) = y$$

$$H_1(1,t) = y \qquad H_2(1,t) = z$$

Tomamos entonces $H:[0,1]\times[0,1]\to X$ dada por

$$H(s,t) = \begin{cases} H_1(2s,t) & \text{si} \quad s \in [0,1/2], \ t \in [0,1] \\ H_2(2s-1,t) & \text{si} \quad s \in [1/2,1], \ t \in [0,1] \end{cases}$$

es continua y tenemos que

$$H(s,0) = \begin{cases} H_1(2s,0) & \text{si} \quad s \in [0,1/2] \\ H_2(2s-1,0) & \text{si} \quad s \in [1/2,1] \end{cases} = \begin{cases} \alpha_1(2s) & \text{si} \quad s \in [0,1/2] \\ \beta_1(2s-1) & \text{si} \quad s \in [1/2,1] \end{cases} = (\alpha_1 * \beta_1)(s)$$

Análogamente se tiene que $H(s,1) = (\alpha_2 * \beta_2)(s)$ con H(0,t) = x y H(1,t) = z.

A partir del lema anterior podemos definir

$$[\alpha] * [\beta] := [\alpha * \beta]$$

con $\alpha \in \Omega(X; x, y), \beta \in \Omega(X; y, z)$

Teorema 1.3. Dado X e.t., $\alpha \in \Omega(X; x, y), \beta \in \Omega(X; y, z)$ y $\gamma \in \Omega(X; z, w)$ se tiene que

(i)
$$[\alpha] * ([\beta] * [\gamma]) = ([\alpha] * [\beta]) * [\gamma]$$

(ii)
$$[\alpha] * [\varepsilon_y] = [\alpha] y [\varepsilon_x] * [\alpha] = [\alpha]$$

(iii)
$$[\alpha] * [\tilde{\alpha}] = [\varepsilon_x] y [\tilde{\alpha}] * [\alpha] = [\varepsilon_y]$$

Demostración.

(i) Desarrollemos cada expresión



$$(\beta * \gamma)(s) = \begin{cases} \beta(2s) & \text{si} \quad s \in [0, \frac{1}{2}] \\ \gamma(2s - 1) & \text{si} \quad s \in [\frac{1}{2}, 1] \end{cases}$$

$$\begin{split} \alpha*(\beta*\gamma)(s) &= \left\{ \begin{array}{ll} \alpha(2s) & \text{si} \quad s \in [0, 1/2] \\ (\beta*\gamma)(2s-1) & \text{si} \quad s \in [1/2, 1] \end{array} \right. \\ &= \left\{ \begin{array}{ll} \alpha(2s) & \text{si} \quad s \in [0, 1/2] \\ \beta(2(2s-1)) & \text{si} \quad s \in [1/2, 3/4] \end{array} \right. \\ &= \left\{ \begin{array}{ll} \alpha(2s) & \text{si} \quad s \in [0, 1/2] \\ \beta(4s-2) & \text{si} \quad s \in [1/2, 3/4] \end{array} \right. \\ &\gamma(2(2s-1)-1) & \text{si} \quad s \in [3/4, 1] \end{array} \right. \end{split}$$

$$(\alpha * \beta)(s) = \begin{cases} \alpha(2s) & \text{si} \quad s \in [0, \frac{1}{2}] \\ \beta(2s - 1) & \text{si} \quad s \in [\frac{1}{2}, 1] \end{cases}$$

$$\begin{split} (\alpha * \beta) * \gamma(s) &= \left\{ \begin{array}{ll} (\alpha * \beta)(2s) & \text{si} \quad s \in [0, 1/2] \\ \gamma(2s-1) & \text{si} \quad s \in [1/2, 1] \end{array} \right. \\ &= \left\{ \begin{array}{ll} \alpha(2(2s)) & \text{si} \quad s \in [0, 1/4] \\ \beta(2(2s)-1) & \text{si} \quad s \in [1/4, 1/2] \end{array} \right. \\ &= \left\{ \begin{array}{ll} \alpha(4s) & \text{si} \quad s \in [0, 1/4] \\ \beta(4s-1) & \text{si} \quad s \in [1/4, 1/2] \\ \gamma(2s-1) & \text{si} \quad s \in [1/2, 1] \end{array} \right. \\ \end{split}$$

Usando el ejemplo 2 anterior se tiene que $[\alpha] * ([\beta] * [\gamma]) = ([\alpha] * [\beta]) * [\gamma]$ (realmente se están recorriendo las mismas curvas pero a distinta velocidad).