

Universidad de Granada

Doble Grado en Ingeniería Informática y Matemáticas

Topología I

Autor: Jesús Muñoz Velasco

Índice general

1.	. Espacios Topológicos					
	1.1.	Topología métrica. La topología usual de \mathbb{R}^n	6			
	1.2.	Comparación de Topologías	11			
	1.3.	Cerrados	11			

1. Espacios Topológicos

Definición 1.1. Un **espacio topológico** es una par (X, \mathcal{T}) , donde $X \neq \emptyset$ es un conjunto y $\mathcal{T} \subset \mathcal{P}(X)$ es una familia de subconjuntos de X.

- (A1) $\emptyset, X \in \mathcal{T}$.
- (A2) Si $\{U_i\}_{i\in I} \subset \mathcal{T}$, entonces $\bigcup_{i\in I} U_i \in \mathcal{T}$.
- (A3) Si $U_1, U_2 \in \mathcal{T}$, entonces $U_1 \cap U_2 \in \mathcal{T}$.

A la familia \mathcal{T} se le llama **topología** en el conjunto X. A los elementos de \mathcal{T} se les llama **abiertos** en el espacio topológico (X, \mathcal{T}) .

Observación. De (A1) podemos concretar que si $U_1, \ldots, U_k \in \mathcal{T}$, entonces $\bigcap_{i=1}^{\infty} U_i \in \mathcal{T}$. En general, si $\{U_i\}_{i=1}^{\infty} \in \mathcal{T}$, entonces $\bigcup_{i=1}^{\infty}$ no tiene por qué ser abierto.

Ejemplo.

- •) Topología trivial: Sea $X \neq \emptyset$, $\mathcal{T}_t = \{\emptyset, X\} \Rightarrow (X, \mathcal{T}_t)$ es un e.t¹.
- •) Topología discreta: Sea $X \neq \emptyset$, $\mathcal{T}_{disc} = \mathcal{T}_D = \mathcal{P}(X) \Rightarrow (X, \mathcal{T}_D)$ es un e.t.
- •) Topología del punto incluido: Sea $X \neq \emptyset$, $x_0 \in X$ $\mathcal{T}_{x_0} = \{\emptyset\} \cup \{U \subset X : x_0 \in U\} \Rightarrow (X, \mathcal{T}_{x_0})$ es un e.t.
- •) Topología cofinita: (o topología de los complementos finitos) Sea $X \neq \emptyset$, $\mathcal{T}_{CF} = \{\emptyset\} \cup \{U \subset X : X \setminus U \text{ es finito}\} \Rightarrow (X, \mathcal{T}_{CF}) \text{ es un e.t.}$

$$X \setminus \left(\bigcup_{i \in I} U_i\right) = \bigcap_{i \in I} (X \setminus U_i) \text{(intersección de finitos es finito)}$$
$$X \setminus (U_1 \cap U_2) = (X \setminus U_1) \cup (X \setminus U_2) \text{(unión de finitos es finito)}$$

- •) Topología conumerable: (o topología de los complementos numerables) Sea $X \neq \emptyset$, $\mathcal{T}_{CF} = \{\emptyset\} \cup \{U \subset X : X \setminus U \text{ es numerable}\} \Rightarrow (X, \mathcal{T}_{CF})$ es un e.t.
- •) \mathbb{R} , $\mathcal{T} = \{\emptyset, \mathbb{R}, \mathbb{Q}, \mathbb{R} \setminus \mathbb{Q}\}, \Rightarrow (\mathbb{R}, \mathcal{T})$ es un e.t.
- •) Topología de Sierpinski: $X = \{a, b\}, \ \mathcal{T} = \{\emptyset, \{a\}, X\} \Rightarrow (X, \mathcal{T})$ es un e.t.
- •) Topología de Sorgenfrey: $X = \mathbb{R}, \mathcal{T}_S, U \in \mathcal{T}_S \iff \forall x \in U \exists \varepsilon > 0$ tal que $[x, x + \varepsilon) \subset U$. (es un caso particular del punto incluido, \mathcal{T}_a).

¹A partir de ahora notaremos así a un espacio topológico

Observación. En $X = \{x\}$ solo existe una topología, $\mathcal{T} = \{\emptyset, \{x\}\}$ (todas las topologías son la misma).

Ejercicio 1. Determinar todas las topologías en un conjunto con 2 elementos.

Consideramos $X = \{a, b\}$. Las topologías posibles son:

- •) Trivial: $\mathcal{T}_t = \{\emptyset, X\}$
- •) Discreta: $\mathcal{T}_{disc} = \mathcal{P}(X)$
- •) Punto incluido (a): $\mathcal{T}_a = \{\emptyset, \{a\}, X\}$
- •) Punto incluido (b): $\mathcal{T}_b = \{\emptyset, \{b\}, X\}$

Ejercicio 2. Sea (X, \mathcal{T}) e.t. Demostrar que $\mathcal{T} = \mathcal{T}_{disc} \iff \{x\} \in \mathcal{T} \ \forall x \in X$.

- \Rightarrow) Si $\mathcal{T} = \mathcal{T}_{disc}$, como $\{x\} \in \mathcal{P}(X) \ \forall x \in X$, se tiene que $\{x\} \in \mathcal{T}_{disc} = \mathcal{T}$.
- \Leftarrow) Tenemos $\{x\} \in \mathcal{T} \ \forall x \in X$. Consideramos $U \in \mathcal{P}(X)$ un subconjunto cualquiera de X. Podemos expresar $U = \bigcup_{i \in I} \{x_i\}$, donde $\{x_i\} \in X \ \forall i \in I$. Por la propiedad (A2) tenemos $U \in \mathcal{T}$. Como U era un subconjunto arbitrario de X, tenemos $\mathcal{T} = \mathcal{T}_{disc}$.

1.1. Topología métrica. La topología usual de \mathbb{R}^n

Definición 1.2. Un **espacio métrico** es un par (X, d) donde $X \neq \emptyset$ es un conjunto y $d: X \times X \to \mathbb{R}$ es una aplicación que verifica:

- **(D1)** $d(x,y) \ge 0 \ \forall x,y \in X$. Además, $d(x,y) = 0 \iff x = y$.
- (D2) (simetría) $d(x,y) = d(y,x) \ \forall x,y, \in X.$
- **(D3)** (designaldad triangular) $d(x,z) \leq d(x,y) + d(y,z) \ \forall x,y,z \in X$

A la aplicación d la llamaremos **distancia**.

Ejercicio 1.1.1. Demostrar que a partir de las propiedades (**D2**), (**D3**) y la segunda parte de (**D1**) se puede deducir la primera parte de (**D1**), y como consecuencia se tiene $d: X \times X \to [0, \infty)$.

Para cualesquiera $x, y \in X$, tenemos:

$$0 \stackrel{\textbf{(D1)}(2)}{=} d(x,x) \stackrel{\textbf{(D3)}}{\leqslant} d(x,y) + d(y,x) \stackrel{\textbf{(D2)}}{=} d(x,y) + d(x,y) = 2d(x,y)$$

De donde podemos deducir

$$d(x,y) \geqslant 0 \Rightarrow d: X \times X \rightarrow [0,\infty)$$

Definición 1.3. (X, d) e.m. $x \in X, r > 0$, se definen:

 \bullet) La **bola (abierta)** de centro x y radio r como

$$B(x,r) = \{ y \in X : d(x,y) < r \} \subset X$$

 \bullet) La **bola cerrada** de centro x y radio r como

$$\overline{B}(x,r) = \{ y \in X : d(x,y) \leqslant r \} \subset X$$

 \bullet) La **esfera** de centro x y radio r como

$$S(x,r) = \{ y \in X : d(x,y) = r \} \subset X$$

Algunas propiedades que se deducen de la definición anterior son:

- •) $\overline{B}(x,r) = B(x,r) \cup S(x,r)$
- •) $S(x,r) = \overline{B}(x,r) \setminus B(x,r)$
- •) Si s < r, entonces $\overline{B}(x, x) \subset B(x, r)$

Ejemplo. (Espacio euclídeo \mathbb{R}^n) En \mathbb{R}^n consideramos la **distancia usual**,

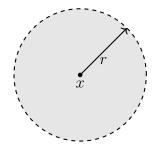
$$d(x,y) = ||x - y|| = \sqrt{\sum_{i=1}^{2} (x_i - y_i)^2}$$

Al espacio métrico (\mathbb{R}^n, d) lo denominaremos **Espacio Euclídeo**.

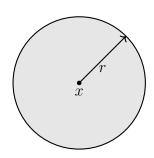
•) Si n = 1, d(x, y) = |x - y|,

$$B(x,r) = (x - r, x + r)$$
$$\overline{B}(x,r) = [x - r, x + r]$$
$$S(x,r) = \{x, y\}$$

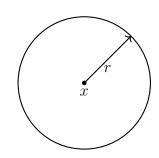
•) En n=2 tenemos



 $B(x,r) \equiv {\rm disco}$

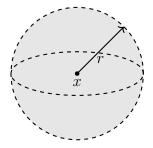


 $\overline{B}(x,r) \equiv \text{disco cerrado}$

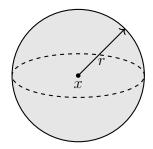


 $S(x,r) \equiv \text{circunferencia}$

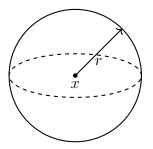
•) En n=3 tenemos:



 $B(x,r) \equiv \text{bola}$



 $\overline{B}(x,r) \equiv \text{bola cerrada}$



 $S(x,r) \equiv \text{esfera}$

Ejemplo. $X \neq \emptyset$ se define la **distancia discreta** como

$$d_{disc}(x,y) = \begin{cases} 0 & \text{si } x = y \\ 1 & \text{si } x \neq y \end{cases}$$

Con la distancia así definida tenemos:

$$B(x,y) = \begin{cases} X & \text{si} \quad r > 1\\ \{x\} & \text{si} \quad r \leqslant 1 \end{cases}$$

$$\overline{B}(x,y) = \begin{cases} X & \text{si } r \geqslant 1\\ \{x\} & \text{si } r < 1 \end{cases}$$

$$S(x,y) = \begin{cases} X \setminus \{x\} & \text{si } r = 1\\ \emptyset & \text{si } r \neq 1 \end{cases}$$

Ejemplo.

- •) Si d es una distancia en X y $\lambda > 0$, entonces $\lambda \cdot d : X \times X \to [0, \infty)$ también es una distancia y $B_{\lambda d}(x, r) = B_d(x, \frac{r}{\lambda})$
- •) Sean $d y \tilde{d}$ distancias en $X y d \leq \tilde{d}$, entonces $B_d(x,r) \geq B_{\tilde{d}}(x,r)$

Definición 1.4. (X, d) e.m. Un subconjunto $U \subset X$ se dice **abierto métrico** si $U = \emptyset$ o si $\forall x \in U$, $\exists r > 0$ tal que $B(x, r) \subset U$.

Proposición 1.1. Si (X, d) es un espacio métrico, entonces

$$\mathcal{T}_d = \{U \subset X : U \text{ es un abierto métrico en } (X,d)\} \subset \mathcal{P}(X)$$

es una topología en X que llamamos la **topología métrica** en (X, d).

Demostración.

(A1) \emptyset , $X \in \mathcal{T}_d$ trivialmente.

(A2) Sea
$$\{U_i\}_{i\in I} \subset \mathcal{T}_d$$
. $\bigcup_{i\in I} U_i \in \mathcal{T}_d$?

Si
$$\bigcup_{i \in I} U_i = \emptyset \Rightarrow \bigcup_{i \in I} U_i \in \mathcal{T}_d$$
.

Supongamos $\bigcup_{i \in I} U_i \neq \emptyset$. Sea $x \in \bigcup_{i \in I} U_i \Rightarrow \exists i \in I : x \in U_i \in \mathcal{T}_d \Rightarrow \exists r > 0 :$ $B(x,r) \subset U_i \subset \bigcup_{i \in I} U_i \Rightarrow \bigcup_{i \in I} U_i \in \mathcal{T}.$

(A3) Sean $U_1, U_2 \in \mathcal{T}_d$. $U_1 \cap U_2 \in \mathcal{T}_d$?

Si $U_1 \cap U_2 = \emptyset$ se verifica.

Supongamos $U_1 \cap U_2 \neq \emptyset$. Entonces puedo considerar $x \in U_1 \cap U_2 \Rightarrow \exists r_1, r_2 > 0 : B(x, r_1) \subset U_1 \text{ y } B(x, r_2) \subset U_2 \Rightarrow B(x, \min\{r_1, r_2\}) \subset U_1 \cap U_2$

Definición 1.5. Se llama **topología usual de** \mathbb{R}^n , \mathcal{T}_u , a la topología métrica en \mathbb{R}^n con la distancia usual, es decir, $U \subset \mathbb{R}^n$ es abierto en $(\mathbb{R}^n, \mathcal{T}_u)$ si $U = \emptyset$ o si $\forall x \in U \ \exists r > 0 : B(x, r) \subset U$.

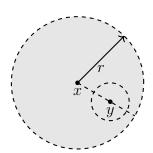
Proposición 1.2. (X, d) e.m. Se cumplen:

- (i) Las bolas abiertas en (X, d) son abiertos.
- (ii) Todo abierto no vacío en (X, d) se puede escribir como unión de bolas abiertas y como unión de bolas cerradas.

Demostración.

(i) Sea $x \in X$, r > 0, $B(x, r) \in \mathcal{T}_d$?

Sea $y \in B(x,r) \Rightarrow d(x,y) < r \Rightarrow \exists \varepsilon > 0 : d(x,y) + \varepsilon < r \Rightarrow B(y,\varepsilon) \subset B(x,r)$. Para ver esta última implicación tenemos que si tomamos un $z \in B(y,\varepsilon) \Rightarrow d(x,z) \leq d(x,y) + d(y,z) < d(x,y) + \varepsilon < r \Rightarrow z \in B(x,r)$.



(ii) Sea $U \in \mathcal{T}_d \Rightarrow \forall x \in U \quad \exists r_x > 0 \text{ tal que } B(x, r_x) \subset U \Rightarrow U = \bigcup_{x \in U} B(x, r_x) = \bigcup_{x \in U} \overline{B}(x, \frac{r_x}{2}).$

Corolario 1.2.1. En (X, d) tenemos

 $\mathcal{T}_d = \{\emptyset\} \cup \{U \subset X : U \text{ es unión de bolas abiertas}\}$

Ejemplo.

- •) (X, d) e.m. En general, no todo abierto es una bola. Pir ejemplo la unión de bolas no concéntricas.
- •) No todo conjunto en $(\mathbb{R}^n, \mathcal{T}_u)$ es abierto. Por ejemplo $\{x\} \subset \mathbb{R}^n$ no es abierto.
- •) En $(\mathbb{R}, \mathcal{T}_u)$ los únicos intervalos abiertos (topológicamente) son los intervalos abiertos, es decir, los del tipo $\mathbb{R} = (-\infty, +\infty)$, (a, b) con a < b, $(-\infty, a)$ y $(b, +\infty)$.
- •) En (X, d), en general la intersección infinita de abiertos no es abierto. Por ejemplo, $\bigcap_{n \in \mathbb{N}} \left(\frac{-1}{n}, \frac{1}{n}\right) = \{0\}$ que no es abierto.
- •) $X \neq \emptyset$, $\mathcal{T}_{d_{disc}} = \mathcal{T}_{disc}$ (la topología asociada a la distancia discreta es la distancia discreta).

Definición 1.6. Sean $X \neq \emptyset$ y d_1, d_2 distancias en X. Decimos que d_1 y d_2 son **equivalentes** si existen a, b > 0 tal que

$$a \cdot d_1(x, y) \leqslant d_2(x, y) \leqslant b \cdot d_1(x, y) \quad \forall x, y \in X$$

Proposición 1.3. Si d_1, d_2 son distancias en $X \neq \emptyset$ y existe a > 0 tal que $a \cdot d_1(x, y) \leq d_2(x, y) \quad \forall x, y \in X$, entonces $\mathcal{T}_{d_1} \subset \mathcal{T}_{d_2}$. En particular, si d_1 y d_2 son equivalentes, entonces $\mathcal{T}_{d_1} = \mathcal{T}_{d_2}$.

Demostración. Sea $U \in \mathcal{T}_{d_1}$, $U \neq \emptyset$, $U \in \mathcal{T}_{d_2}$? Sea $x \in U \in \mathcal{T}_{d_1} \Rightarrow \exists r > 0$: $B_{d_1}(x,r) \subset U$. Como $a \cdot d_1 \leqslant d_2 \Rightarrow B_{d_2}(x,a \cdot r) \subset B_{d_1}(x,r)$. Para verlo sea $y \in B_{d_2}(x,a \cdot r) \Rightarrow d_2(x,y) < a \cdot r \Rightarrow a \cdot d_1(x,y) < r \Rightarrow y \in B_{d_1}(x,r)$. Por tanto $B_{d_1}(x,r) \subset U \Rightarrow U \in \mathcal{T}_{d_2} \Rightarrow T_{d_1} \subset \mathcal{T}_{d_2}$.

Definición 1.7. Un e.t. (X, \mathcal{T}) se dice **metrizable** si existe una distancia d en X tal que $\mathcal{T} = \mathcal{T}_d$.

Ejemplo.

- •) $(\mathbb{R}^n, \mathcal{T}_u)$ es metrizable.
- •) (X, \mathcal{T}_{disc}) es metrizable.

Ejercicio 1.1.2. Si (X, \mathcal{T}) es un e.t. metrizable, entonces cumple la condición de Hausdorff:

$$\forall x, y \in X, x \neq y, \exists U, V \in \mathcal{T} : U \cap V = \emptyset$$

Ejemplo.

- •) (X, \mathcal{T}_t) no es metrizable si #X > 2 (cardinal del conjunto) ya que no verifica la condición de Hausdorff.
- •) (X, \mathcal{T}_{x_0}) no es metrizable por la misma razón (ya que la intersección de cualesquiera dos abiertos va a contener a x_0).

- •) (X, \mathcal{T}_{CF}) no es metrizable si X es infinito (aplicar las leyes de morgan para la intersección).
- •) (X, \mathcal{T}_{CN}) no es metrizable si X no es numerable.
- •) $(\mathbb{R}, \{\emptyset, \mathbb{R}, \mathbb{Q}, \mathbb{R} \setminus \mathbb{Q}\}).$
- •) La topología de Sierpinski tampoco es metrizable (ya que el único abierto que contiene a b es el total).
- •) La topología de Sorgenfrey $(\mathbb{R}, \mathcal{T}_S)$ cumple la propiedad de Hausdorff.

1.2. Comparación de Topologías

Definición 1.8. Sean $X \neq \emptyset$ un conjunto y \mathcal{T}_1 , \mathcal{T}_2 dos topologías en X. Diremos que \mathcal{T}_2 es **más fina** que \mathcal{T}_1 o que \mathcal{T}_1 es **menos fina** que \mathcal{T}_2 si $\mathcal{T}_1 \subseteq \mathcal{T}_2$ y lo notamos como $\mathcal{T}_1 \leqslant \mathcal{T}_2$.

Ejemplo.

- •) $X \neq \emptyset$, $\mathcal{T}_{CF} \leqslant \mathcal{T}_{CN}$.
- •) (X, \mathcal{T}) e.t, entonces $\mathcal{T}_t \leqslant \mathcal{T} \leqslant \mathcal{T}_{disc}$
- •) Si $\mathcal{T}_1 \leqslant \mathcal{T}_2$ y $\mathcal{T}_2 \leqslant \mathcal{T}_1$, entonces $\mathcal{T}_1 = \mathcal{T}_2$ (por doble inclusión).
- \bullet) En general si tenemos dos topologías en X, no siempre son comparables. Por ejemplo la topología del punto incluida en dos puntos distintos:

$$0, 1 \in \mathbb{R} \quad (\mathbb{R}, \mathcal{T}_0), (\mathbb{R}, \mathcal{T}_1)$$

Veamos que $\mathcal{T}_0 \nleq \mathcal{T}_1$, ya que $\{0\} \notin \mathcal{T}_1$, y por el mismo motivo (pero con el 1) tenemos $\mathcal{T}_1 \nleq \mathcal{T}_0$.

Otro ejemplo sería $(\mathbb{R}, \mathcal{T}_u)$, $(\mathbb{R}, \mathcal{T}_{x_0})$ ya que $\{x_0\} \in \mathcal{T}_{x_0}$, $\{x_0\} \notin \mathcal{T}_u \Rightarrow \mathcal{T}_{x_0 \nleq \mathcal{T}_u}$ Igualmente $(x_0 + 1, x_0 + 2) \in \mathcal{T}_u$ y $(x_0 + 1, x_0 + 2) \in \mathcal{T}_{x_0} \Rightarrow \mathcal{T}_u \nleq topo_{x_0}$

- •) En \mathbb{R} , $\mathcal{T}_u \leqslant \mathcal{T}_{Sorgenfrey}$.
- •) $(X,d), (X,d'), d \leq d' \Rightarrow \mathcal{T}_d \leq \mathcal{T}_{d'}$.

1.3. Cerrados

Definición 1.9. Sea (X, \mathcal{T}) un e.t. Diremos que un conjunto $F \subset X$ es **cerrado** en (X, \mathcal{T}) si $X \subset F \in \mathcal{T}$. Denotamos por $\mathcal{C}_{\mathcal{T}}$ a la familia de todos los cerrados en (X, \mathcal{T}) .

Algunas propiedades son

- (C1) $\emptyset, X \in \mathcal{C}_{\mathcal{T}}$.
- (C2) Si $\{F_i\}_{i\in I} \subset \mathcal{C}_{\mathcal{T}}$, entonces $\bigcap_{i\in I} F_i \in \mathcal{C}_{\mathcal{T}}$.

(C3) Si F_1, F_2 " $\in \mathcal{C}_{\mathcal{T}}$, entonces $F_1 \cup F_2 \in \mathcal{C}_{\mathcal{T}}$

Por inducción, de (C3) tenemos que la unión finita de cerrados es cerrada.

Algunas observaciones que podemos extraer de esta definición son:

- •) $U \in \mathcal{T} \iff X \setminus U \in \mathcal{C}_{\mathcal{T}}, F \in \mathcal{C}_{\mathcal{T}} \iff X \setminus F \in \mathcal{T}.$
- •) $\mathcal{T}_1 \leqslant \mathcal{T}_2 \iff \mathcal{C}_{\mathcal{T}_1} \subseteq \mathcal{C}_{\mathcal{T}_2}$. Esto además implica que $\mathcal{T}_1 = \mathcal{T}_2 \iff \mathcal{C}_{\mathcal{T}_1} = \mathcal{C}_{\mathcal{T}_2}$. Esto nos dice que para conocer una topología basta con conocer la familia de sus cerrados.
- •) En general, puede haber conjntos que no sean ni abiertos ni cerrados. Por ejemplo, en $(\mathbb{R}, \mathcal{T}_u)$, tenemos que $[0,1) \notin \mathcal{T}_u \cup \mathcal{C}_{\mathcal{T}_u}$.
- •) En (X, \mathcal{T}_{x_0}) tenemos que $\mathcal{T}_{x_0} \cup \mathcal{C}_{\mathcal{T}_{x_0}} = \mathcal{P}(X)$ y además $\mathcal{T}_{x_0} \cap \mathcal{C}_{\mathcal{T}_{x_0}} = \{\emptyset, X\}.$
- •) En general, la unión arbitraria de cerrados no es cerrado. Por ejemplo, $(\mathbb{R}, \mathcal{T}_u)$, tomamos $\bigcup_{n \in \mathbb{N}} \left[-\frac{1}{n}, 3 \frac{1}{n} \right] = (0, 3)$. Otro ejemplo sería $(\mathbb{R}, \mathcal{T}_{CF})$ considerando $\bigcup_{n \in \mathbb{N}} \{n\} = \mathbb{N}$ que no es cerrado.

Ejemplo.

- •) Topología trivial: $\mathcal{T}_t = \{\emptyset, X\} \Rightarrow \mathcal{C}_{\mathcal{T}_t} = \mathcal{C}_t = \{\emptyset, X\}.$
- •) Topología discreta: $\mathcal{T}_{disc} = \mathcal{P}(X) \Rightarrow \mathcal{C}_{\mathcal{T}_{disc}} = \mathcal{C}_{disc} = \mathcal{P}(X)$.
- •) Topología del punto incluido: $x_o \in X$, $\mathcal{T}_{x_0} = \{\emptyset\} \cup \{U \subset X : x_0 \in U\} \Rightarrow \mathcal{C}_{\mathcal{T}_{x_0}} = \mathcal{C}_{x_0} = \{X\} \cup \{F \subset X : x_0 \notin F\}$
- •) Topología cofinita: $\mathcal{T}_{CF} = \{\emptyset\} \cup \{U \subset X : X \setminus U \text{ finito }\} \Rightarrow \mathcal{C}_{\mathcal{T}_{CF}} = \mathcal{C}_{CF} = \{X\} \cup \{F \subset X : F \text{ finito}\}$
- •) En ocasiones no es fácil describir $\mathcal{C}_{\mathcal{T}}$. Por ejemplo en \mathcal{T}_u o $\mathcal{T}_{Sorgenfrey}$.

Ejemplo. En un espacio métrico (X, \mathcal{T}_d) , las bolas cerradas y las esferas son cerrados.

Demostración.

- •) Sea $x \in X$, r > 0, $\overline{B}(x,r) \in \mathcal{C}_d$? Esto es equivalente a preguntarse $\overline{B}(x,r) \in \mathcal{T}_d$? Sea $y \in X \setminus \overline{B}(x,r) \Rightarrow d(x,y>r)$. Entonces $\exists \varepsilon > 0 : r + \varepsilon < d(x,y) \Rightarrow B(y,\varepsilon) \cap \overline{B}(x,r) = \emptyset \Rightarrow B(y,\varepsilon) \subset X \setminus \overline{B}(x,r) \in \mathcal{T}_d \Rightarrow X \setminus \overline{B}(x,r) \in \mathcal{C}_{\mathcal{T}}$
- •) Sea $x \in X$, r > 0, $S(x,r) \in C_d$? Dado que $X \setminus S(x,r) = B(x,r) \cup (X \setminus \overline{B}(x,r)) \in T_d$ (por ser unión de abiertos).

Ejercicio 1.3.1. En $(\mathbb{R}, \mathcal{T}_u)$ los únicos intervalos cerrados son los de la forma $]-\infty, a], [b, +\infty[, \mathbb{R} =]-\infty, +\infty[$ y [a, b] con a < b.