

Universidad de Granada

Doble Grado en Ingeniería Informática y Matemáticas

ECUACIONES DIFERENCIALES I

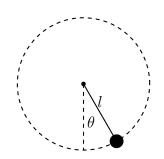
Autor: Jesús Muñoz Velasco

Índice general

0. Introducción 5

0. Introducción

La mayoría de ecuaciones diferenciales han sido planteadas por campos como la física. Veamos el caso de un péndulo:



Las condiciones que definen el péndulo son g > 0, ya que se encuentra en la Tierra, l que es la longitud del péndulo y θ que es el ángulo con respecto a la vertical.

La ecuación que define el ángulo a lo largo del tiempo es la siguiente:

$$\theta''(t) + \frac{g}{l}\operatorname{sen}(\theta(t)) = 0$$

Esta es una ecuación diferencial de segundo orden (ya que aparece una segunda derivada). En ella tenemos que t es la variable independiente y θ es la incógnita o variable dependiente (que es una función).

Si estudiamos las soluciones de esta ecuación tenemos

 $\theta(t) = 0, \ t \in \mathbb{R}$ es una solución (trivialmente)

 $\theta(t) = \pi, \ t \in \mathbb{R}$ es también solución

 $\theta(t) = 2n\pi, \ \theta(t) = n\pi, \ t \in \mathbb{R}, \ n \in \mathbb{Z}$ son infinitas soluciones

De esta forma podemos ver que una ecuación diferencial puede tener infinitas soluciones.

Definición 0.1. Podemos definir una ecuación diferencial de primer orden como la relación funcional dada por

$$\Phi(t, x(t), x'(t)) = 0$$

donde t es la variable independiente y x = x(t) es la variable independiente o incógnita.

Ejemplo. Consideremos la ecuación diferencial dada por

$$x(t) + x'(t)^2 = 1$$

Podemos definir¹ $\Phi = \Phi(t, x, y) = x^2 + y^2 - 1$, o equivalentemente²

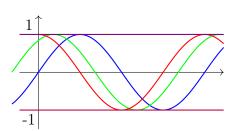
$$\Phi: D \subset \mathbb{R}^3 \to \mathbb{R}$$

$$(t,x,y)\mapsto \Phi(t,x,y)=x^2+y^2-1$$

¹Notación física

²Notación moderna (matemática)

Estudiemos las soluciones a esta ecuación:



- $x(t) = \operatorname{sen}(t), t \in \mathbb{R}$
- $x(t) = \cos(t), t \in \mathbb{R}$
- $x(t) = 1, t \in \mathbb{R}$
- $x(t) = -1, t \in \mathbb{R}$
- $x(t) = \text{sen}(t+c), t \in \mathbb{R} \ \forall c \in \mathbb{R}$ (familia uniparamétrica).

Podemos construir otra solución uniendo las ya dadas como por ejemplo

$$x(t) = \begin{cases} \cos(t) & \text{si} \quad t \geqslant 0\\ 1 & \text{si} \quad t < 0 \end{cases}$$

Esta función es derivable y por tanto solución a la ecuación.

Típicamente estudiaremos ecuaciones diferenciales de primer orden en **forma normal**, es decir, ecuaciones que se pueden escribir como

$$x'(t) = f(t, x(t))$$

Esto es una subfamilia de las ecuaciones previamente descritas.