

Apellidos

Firma

Nombre

45/50

Métodos Numéricos II. Curso 2023/24.
Grado en Ingeniería Informática y Matemáticas
15 de mayo de 2024

- 1 Se considera la fórmula de integración numérica

$$\int_{-1}^1 f(x)(1-x^2)dx = \alpha_0 f(x_0) + \alpha_1 f(x_1) + R(f).$$

- 1.5 a) Determina los nodos y los coeficientes para que la fórmula anterior tenga grado de exactitud máximo. ¿Cuál es ese grado de exactitud?
- 1 b) Obtén la expresión del error de dicha fórmula.
- 0.5 c) Utiliza la fórmula anterior para estimar el valor de

$$\int_{-1}^1 \ln(x^2 + 1)(1-x^2)dx.$$

[3 puntos]

- 2 Considera la fórmula de cuadratura de tipo interpolatorio:

$$\int_a^{a+h} f(x)dx = \frac{3h}{4}f(a) + \frac{h}{4}f(a+2h) + R(f)$$

- 1 a) Proporciona una expresión para el error de integración numérica asociado a la fórmula.
- 1 b) Deduce la fórmula compuesta asociada a dicha fórmula incluyendo una expresión del error.
- 1 c) Deduce un método multipaso lineal para aproximar la solución del PVI

$$\begin{cases} x' = f(f, x) \\ x(t_0) = \mu \end{cases} \quad (1)$$

[3 puntos]

- 3 Para resolver numéricamente el PVI (1) se propone el método de Runge-Kutta Radau dado por el arreglo de Butcher

$$\begin{array}{c|cc} 0 & 1/4 & -1/4 \\ 2/3 & 1/4 & 5/12 \\ \hline & 1/4 & 3/4 \end{array}$$

Estudia la convergencia del método.

Nota: No es necesario que compruebes que Φ es Lipschitziana.

[2 puntos]

- ① Consistencia 1 pho
- ② Estabilidad 4 pho.

- 4 Para aproximar la solución del PVI (1) se considera el método multipaso

$$x_{n+3} = x_n + h(\beta_2 f_{n+2} + \beta_1 f_{n+1})$$

- 0.5 a) ¿Qué relaciones deben existir entre los parámetros β_1 y β_2 para que el método anterior sea convergente? Justifica tu respuesta.
- 0.5 b) Calcula los coeficientes β_1 y β_2 para que el orden de convergencia sea máximo. Indica el orden de convergencia y el término principal del error de curvatura local.
- 1 c) Se pretende aproximar $x(1)$ donde $x(t)$ es la solución del PVI

$$\begin{cases} x' = x + t \\ x(0) = 1, \end{cases}$$

Para ello, tomando $h = 1/4$, utiliza el método de Euler para obtener las condiciones iniciales que necesites. A continuación utiliza ~~un~~ método anterior hasta aproximar $x(1)$.

[2 puntos]

$$\boxed{1} \quad \int_{-1}^1 f(x) (1-x^2) dx = \alpha_0 f(x_0) + \alpha_1 f(x_1) + R(f)$$

$$a) \quad \pi(x) = (x-x_0)(x-x_1) = x^2 + ax + b$$

$$\int_{-1}^1 \pi(x) (1-x^2) dx = 0 \Rightarrow \left[\frac{x^3}{3} + a \frac{x^2}{2} + bx - \frac{x^5}{5} - a \frac{x^4}{4} - b \frac{x^3}{3} \right]_{-1}^1 = 0$$

$$= \frac{2}{3} - \frac{2}{5} - b \frac{2}{3} + 2b = 0 \Rightarrow \frac{4}{15} + \frac{4b}{3} = 0 \Rightarrow \boxed{b = -\frac{1}{5}}$$

$$\int_{-1}^1 x \pi(x) (1-x^2) dx = 0 \Rightarrow \left[\frac{x^4}{4} + a \frac{x^3}{3} + b \frac{x^2}{2} - \frac{x^6}{6} - a \frac{x^5}{5} - b \frac{x^4}{4} \right]_{-1}^1 = 0$$

$$a \frac{2}{3} - a \frac{2}{5} = 0 \Rightarrow \boxed{a = 0}$$

$$\pi(x) = x^2 - \frac{1}{5} \quad x_0 = -\frac{1}{\sqrt{5}} \quad x_1 = \frac{1}{\sqrt{5}}$$

Exactitud

$$1 \rightarrow \int_{-1}^1 (1-x^2) dx = \alpha_0 + \alpha_1 \Rightarrow \frac{4}{3} = \alpha_0 + \alpha_1$$

$$x \rightarrow \int_{-1}^1 x(1-x^2) dx = -\frac{\alpha_0}{\sqrt{5}} + \frac{\alpha_1}{\sqrt{5}} \Rightarrow 0 = -\frac{\alpha_0}{\sqrt{5}} + \frac{\alpha_1}{\sqrt{5}}$$

$$\alpha_0 = \alpha_1 = \frac{2}{3}$$

$$\int_{-1}^1 f(x) (1-x^2) dx \approx \frac{2}{3} f\left(-\frac{1}{\sqrt{5}}\right) + \frac{2}{3} f\left(\frac{1}{\sqrt{5}}\right)$$

Cada de exactitud
3 por ser Gauss

$$b) \quad [R(f) = \int_{-1}^1 f[x_0, x_1, x]] \text{ no}$$

Es una fórmula Gaussiana con que el error:

$$R(f) = \frac{f^{(4)}(\xi)}{4!} \int_{-1}^1 \pi(x)^2 (1-x^2) dx = \frac{f^{(4)}(\xi)}{4!} \cdot \frac{32}{525}$$

$$R(f) = \frac{4}{1575} f^{(4)}(\xi) \quad \text{donde } \xi \in (-1, 1)$$

$$c) \quad \int_{-1}^1 \ln(x^2+1) (1-x^2) dx \approx \frac{2}{3} \ln\left(\frac{6}{5}\right) + \frac{2}{3} \ln\left(\frac{6}{5}\right) = \frac{4}{3} \ln\left(\frac{6}{5}\right)$$

$$= 0.243095$$

Valor "exacto": 0.224098

$$\boxed{2} \quad \int_a^{a+h} f(x) dx = \frac{3h}{4} f(a) + \frac{h}{4} f(a+2h) + R(f)$$

$$a) \quad R(f) = \int_a^{a+h} f[a, a+2h, x] (x-a)(x-(a+2h)) dx =$$

$f(x)$ no cambia de signo en el intervalo

$$= f[a, a+2h, \xi] \int_a^{a+h} (x-a)(x-(a+2h)) dx$$

$$= f[a, a+2h, \xi] \left[\int_a^{a+h} (x-a)^2 dx + \int_a^{a+h} (-2h)(x-a) dx \right]$$

$$= f[a, a+2h, \xi] \left(\left[\frac{(x-a)^3}{3} \right]_a^{a+h} - 2h \left[\frac{(x-a)^2}{2} \right]_a^{a+h} \right)$$

$\xi \in (a, a+h)$

$$= \frac{f''(\mu)}{2} \left(\frac{h^3}{3} - h \cdot h^2 \right) = \frac{f''(\mu)}{6} (-2h^3) = -\frac{f''(\mu)}{3} h^3$$

$\mu \in (a, a+2h)$

$$b) \quad \int_a^b f(x) dx = \sum_{i=0}^{n-1} \int_{x_i}^{x_{i+1}} f(x) dx =$$

$x_{i+1} = x_i + h$

$$= \sum_{i=0}^{n-1} \left(\frac{3h}{4} f(x_i) + \frac{h}{4} f(x_{i+2}) \right) + \overbrace{\sum_{i=0}^{n-1} \left(-\frac{f''(\mu)}{3} h^3 \right)}^{R(f)}$$

$$= h \left(\frac{3}{4} f(a) + \frac{3}{4} f(a+h) + \frac{3}{4} \sum_{i=2}^{n-1} f(x_i) + \frac{1}{4} \sum_{i=2}^{n-1} f(x_i) \right) + R(f)$$

$$= h \left(\frac{3}{4} f(a) + \frac{3}{4} f(a+h) + \sum_{i=2}^{n-1} f(x_i) + \frac{1}{4} f(b) + \frac{1}{4} f(b+h) \right) + R(f)$$

-0.3 si no se agrupa

denote

$$R(f) = -\frac{h^3 n}{3} \sum_{i=0}^{n-1} \frac{f''(\mu)}{n} = -\frac{h^3 n}{3} f''(\tilde{\mu}) =$$

$$= -\frac{(b-a)^3 n}{n^3 \cdot 3} f''(\tilde{\mu}) = -\frac{(b-a)^3}{3n^2} f''(\tilde{\mu})$$

$$(x) \quad a = x_0 < x_1 < \dots < x_n = b$$

$$x_{i+1} = x_i + h$$

$$h = \frac{b-a}{n}$$

$$c) \quad \underline{x_{n+1} - x_n \approx x(t_{n+1}) - x(t_n) = \int_{t_n}^{t_{n+1}} x'(t) dt =}$$

$$= \int_{t_n}^{t_{n+1}} f(t, x(t)) dt \approx \frac{3h}{4} f(t_n, x_n) + \frac{h}{4} f(t_{n+2}, x_{n+2})$$

Queda entonces:

$$x_{n+1} \approx x_n + h \left(\frac{3}{4} f_n + \frac{1}{4} f_{n+2} \right)$$

13

Se puede hacer también con h negativo

$$x_{n+1} - x_{n+2} \approx x(t_{n+1}) - x(t_{n+2}) = \int_{t_{n+2}}^{t_{n+1}} x'(t) dt =$$

$$= \int_{t_{n+2}}^{t_{n+2}-h} f(t, x(t)) dt \approx \frac{3(-h)}{4} f(t_{n+2}, x_{n+2}) + \frac{(-h)}{4} f(\overbrace{t_{n+2}-2h}^{t_n}, x_n)$$

$$x_{n+2} \approx x_{n+1} + \frac{3h}{4} f_{n+2} + \frac{h}{4} f_n$$

3

0	$\frac{1}{4}$	$-\frac{1}{4}$
$\frac{2}{3}$	$\frac{1}{4}$	$\frac{5}{12}$
	$\frac{1}{4}$	$\frac{3}{4}$

4

$$x_{n+1} = x_n + h \left(\frac{1}{4} K_1 + \frac{3}{4} K_2 \right) \quad \phi(\cdot) = \frac{1}{4} K_1 + \frac{3}{4} K_2$$

$$K_1 = f(t, x + h \left(\frac{1}{4} K_1 - \frac{1}{4} K_2 \right))$$

$$K_2 = f(t + \frac{2}{3}h, x + h \left(\frac{1}{4} K_1 + \frac{5}{12} K_2 \right))$$

① Consistencia:

$$*) p(\lambda) = \lambda - 1 \quad p(1) = 0$$

$$*) \phi(x(t_n), x(t_n); t_n, 0) = f(t_n, x(t_n))$$

Por ver esto observamos que si $h=0 \Rightarrow K_1 = K_2 = f(t, x)$

Entonces:

$$\phi(x(t_n), x(t_n); t_n, 0) = \frac{1}{4} f(t_n, x(t_n)) + \frac{3}{4} f(t_n, x(t_n)) = f(t_n, x(t_n))$$

Por tanto es consistente

② Estabilidad: Todos los raíces de $p(\lambda)$ están en el disco unidad y los de módulo 1 son simples. Sólo here la raíz $\lambda=1$ luego se cumple.

Si es consistente y estable \Rightarrow es convergente

Faltaría ver que ϕ es Lipschitziana

③ También se puede hacer teniendo en cuenta que RK es consistente $\Leftrightarrow b_1 + \dots + b_n = 1$

$$\text{En este caso } b_1 = \frac{1}{4} \quad b_2 = \frac{3}{4}$$

$$b_1 + b_2 = 1$$

$$\boxed{4} \quad \begin{cases} x' = f(t, x) \\ x(t_0) = \mu \end{cases}$$

$$x_{n+3} = x_n + h(\beta_2 f_{n+2} + \beta_1 f_{n+1})$$

a) Estabilidad:

$p(\lambda) = \lambda^3 - 1$ tiene 3 raíces distintas de módulo 1

\Rightarrow El método es estable.

Consistencia: $\alpha_0 = 1 \quad \alpha_1 = \alpha_2 = 0$

$$C_0 = 1 - \alpha_0 = 1 - 1 = 0$$

$$C_1 = 3 - 0\alpha_0 - \beta_2 - \beta_1 = 0$$

$$\boxed{\beta_1 + \beta_2 = 3}$$

El método es convergente \Leftrightarrow es estable y consistente

$$\Leftrightarrow \beta_1 + \beta_2 = 3$$

$$b) \quad C_2 = \frac{3^2}{2} - \frac{0^2}{2}\alpha_0 - 2\beta_2 - \beta_1 = 0$$

$$\beta_1 + 2\beta_2 = \frac{9}{2}$$

$$3 - \beta_2 + 2\beta_2 = \frac{9}{2}$$

$$\beta_2 = \frac{9}{2} - 3$$

$$\beta_2 = \frac{3}{2} \quad \beta_1 = \frac{3}{2}$$

$$C_3 = \frac{3^3}{3!} - \frac{2^2}{2}\beta_2 - \frac{1}{2}\beta_1 = \frac{9}{2} - 2 \cdot \frac{3}{2} - \frac{3}{2} = \frac{3}{4} \quad \text{Orden 2}$$

Término principal del error de truncatura local

$$\frac{3}{4} x'''(\xi) h^3$$

$$c) \begin{cases} x' = x+t \\ x(0) = 1 \end{cases}$$

$$f(t, x) = x+t$$

$$x(1) \approx x_4$$

⑥

$$x_{n+1} = x_n + h f(t_n, x_n) \quad \text{Método de Euler}$$

$$x_0 = 1$$

$$x_1 = x_0 + h(x_0) = x_0(1+h) = 1 + hf = \frac{5}{4} = 1.25$$

$$x_2 = x_1 + h(x_1 + t_1) = (1+h)^2 + h^2 = \frac{25}{16} + \frac{1}{16} = \frac{26}{16} = 1.625$$

Ahora usamos

$$x_{n+3} = x_n + h \left(\frac{3}{2} f_{n+1} + \frac{3}{2} f_{n+2} \right)$$

$$x_3 = x_0 + h \left(\frac{3}{2} (x_1 + t_1) + \frac{3}{2} (x_2 + t_2) \right) =$$

$$= 1 + \frac{1}{4} \left(\frac{3}{2} (1.25 + 0.25) + \frac{3}{2} (1.625 + 0.5) \right) = 2.35938$$

$$x_4 = x_1 + h \left(\frac{3}{2} (x_2 + t_2) + \frac{3}{2} (x_3 + t_3) \right) = 3.21289$$

La solución exacta es

$$x(t) = 2e^t - t - 1$$

$$x(1) = 2e - 2 \approx 3.43656$$

$$\begin{array}{c} h = \frac{1}{4} \\ |-----| \\ t_0 = 0 \quad t_1 = \frac{1}{4} \quad t_2 = \frac{1}{2} \quad t_3 = \frac{3}{4} \quad 1 = t_4 \end{array}$$

$$x(1) \approx x_4$$

Apellidos

Nombre

Firma

Métodos Numéricos II. Curso 2023/24.
Grado en Ingeniería Informática y Matemáticas
9 de abril de 2024.

1 Contesta razonadamente a las siguientes preguntas:

0.5 a) Se pretende resolver la ecuación

$$f(x) = 0$$

¿Qué debe cumplir la función f para que el método de Newton-Raphson tenga convergencia al menos cúbica?

1 b) ¿Es el método de Newton-Raphson para resolver el sistema

$$F(x) = 0$$

invariante frente a transformaciones lineales de F ?

Nota: Que sea invariante frente a transformaciones lineales quiere decir que la secuencia de aproximaciones $\{X_n\}$ es la misma si se aplica el método al sistema $F(X) = 0$ o si se aplica al sistema $AF(X) = 0$, siendo A una matriz no singular, partiendo del mismo vector inicial X_0 .

0.5 c) ¿El error en las fórmulas de derivación numérica disminuye si aumentamos el número de nodos?

[2 puntos]

2 El problema de trisección de un ángulo consiste en hallar las razones trigonométricas de $\alpha/3$, conociendo las de $\alpha \in (0, \pi/2)$.

0.5 a) Llamando $x = \sin(\alpha/3)$ y $a = \sin \alpha$, demuestra que x es solución de la ecuación

$$-4x^3 + 3x - a = 0 \quad (1)$$

1 b) Construye una sucesión de Sturm de polinomios asociada a $p(x) = -4x^3 + 3x - a$ y deduce que p tiene exactamente 3 raíces reales. *Sucesión 0.5 / Raíces 0.5*

1 c) Demuestra que $\sin(\alpha/3)$ es la única solución de la ecuación $p(x) = 0$, en el intervalo $(0, a/2)$ y que, tomando como valores iniciales $x_0 = a/3$ o $x_0 = a/2$, el método de Newton-Raphson converge. *Sol en $(0, a/2)$ 0.5*
Condición NR 0.5

1 d) Para resolver (1), se propone el método iterativo

$$x_{n+1} = \frac{a}{3 - 4x^2}$$

Convergen 0.5
Convergen 0.5

Estudia bajo qué condiciones el método converge a la solución. ¿Cuál de los dos métodos converge más rápidamente?

0.5 e) Tomando $a = 1/2$, realiza una iteración del método de Newton-Raphson partiendo de $x_0 = 1/6$ para obtener una aproximación de $\sin(\pi/18)$.

[4 puntos]

- (1)
- 3 Dada la fórmula de derivación numérica de tipo interpolatorio:

$$f'(0) = \alpha_0 f(-1) + \alpha_1 f(1) + \alpha_2 f(2) + \alpha_3 f(a) + R(f), \quad a \neq -1, 1, 2.$$

- 0.5 a) Sin realizar ningún cálculo, ¿puedes indicar el máximo grado de exactitud que puede tener la fórmula? Justifica la respuesta.
- 1.5 b) Determina los valores de $\alpha_0, \alpha_1, \alpha_2, \alpha_3$ y a para que la fórmula tenga el mayor grado de exactitud posible. ¿Cuál es ese grado de exactitud?
- 1 c) Determina la expresión del error indicando las condiciones sobre derivabilidad de la función f .
- 1 d) Aplica el resultado para la función $x e^{x^2+1}$.

[4 puntos]

- b) 0.5 Plantear el sistema
- 0.5 Valores de $\alpha_0, \alpha_1, \alpha_2, \alpha_3$
- 0.5 valor de a .

1) a) $x_{n+1} = g(x_n)$ donde $g(x) = x - \frac{f(x)}{f'(x)}$

$$g'(x) = 1 - \frac{f'(x)^2 - f(x)f''(x)}{f'(x)^2} = \frac{f(x)f''(x)}{f'(x)^2}$$

$$g''(x) = \frac{(f'(x)f''(x) + f(x)f'''(x))f'(x)^2 - 2f(x)f'(x)f''(x)^2}{f'(x)^4}$$

$$= \frac{f'(x)^2 f''(x) + f(x)f'(x)f'''(x) - 2f(x)f''(x)^2}{f'(x)^3}$$

Si s es la solución de $f(x)=0$ que buscamos,

$$g'(s)=0$$

$$g''(s) = \frac{f'(s)^2 f''(s)}{f'(s)^3}$$

$$g''(s)=0 \Leftrightarrow f''(s)=0$$

Entonces, si f es de clase 3 en el intervalo en el que está localizada la raíz s y $f''(s)=0$ el método de NR tendría convergencia local al menor (cúbica).

b) $F(\mathbf{x})=0$

$$\mathbf{x}_0 \quad \mathbf{x}_{n+1} = \mathbf{x}_n - JF(\mathbf{x}_n)^{-1} \cdot F(\mathbf{x}_n) \quad n \geq 0$$

Si hacemos, $G(\mathbf{x}) = A F(\mathbf{x}) \Rightarrow JG = A \cdot JF \quad (*)$

$$\Rightarrow JG(\mathbf{x}_n)^{-1} = (A JF(\mathbf{x}_n))^{-1} = JF(\mathbf{x}_n)^{-1} \cdot A^{-1}$$

La sucesión construida con G sería entonces,

$$\tilde{\mathbf{x}}_0, \quad \tilde{\mathbf{x}}_{n+1} = \tilde{\mathbf{x}}_n - JG(\tilde{\mathbf{x}}_n)^{-1} \cdot G(\tilde{\mathbf{x}}_n) \Rightarrow$$

$$\tilde{\mathbf{x}}_{n+1} = \tilde{\mathbf{x}}_n - JF(\tilde{\mathbf{x}}_n)^{-1} \cdot A^{-1} \cdot A F(\tilde{\mathbf{x}}_n)$$

$$\tilde{\mathbf{x}}_{n+1} = \tilde{\mathbf{x}}_n - JF(\tilde{\mathbf{x}}_n)^{-1} F(\tilde{\mathbf{x}}_n) \quad n \geq 0$$

Como vemos, del mismo \mathbf{x}_0 la sucesión es la misma.

$$(*) \quad F(\mathbf{x}) = \begin{pmatrix} f_1(x) \\ \vdots \\ f_m(x) \end{pmatrix} \quad JF = \begin{pmatrix} \frac{\partial f_1}{\partial x_1} & \dots & \frac{\partial f_1}{\partial x_n} \\ \vdots & & \vdots \\ \frac{\partial f_m}{\partial x_1} & \dots & \frac{\partial f_m}{\partial x_n} \end{pmatrix}$$

$$A F(\mathbf{x}) = \begin{pmatrix} a_{11} & \dots & a_{1n} \\ \vdots & & \vdots \\ a_{m1} & \dots & a_{mn} \end{pmatrix} \begin{pmatrix} f_1(x) \\ \vdots \\ f_m(x) \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} a_{11}f_1(x) + \dots + a_{1n}f_n(x) \\ \vdots \\ a_{m1}f_1(x) + \dots + a_{mn}f_n(x) \end{pmatrix}$$

$$\frac{\partial}{\partial x_j} (a_{11} f_1(x) + \dots + a_{1n} f_n(x)) = a_{11} \frac{\partial}{\partial x_j} f_1(x) + \dots + a_{1n} \frac{\partial}{\partial x_j} f_n(x)$$

$$= (a_{11} \dots a_{1n}) \begin{pmatrix} \frac{\partial}{\partial x_j} f_1(x) \\ \vdots \\ \frac{\partial}{\partial x_j} f_n(x) \end{pmatrix} \rightarrow \text{elemento } i, j \text{ de la matriz } J(AF(x))$$

Entonces:

$$J(AF(x)) = \begin{pmatrix} a_{11} \frac{\partial}{\partial x_1} f_1 + \dots + a_{1n} \frac{\partial}{\partial x_1} f_n & \dots & a_{11} \frac{\partial}{\partial x_n} f_1 + \dots + a_{1n} \frac{\partial}{\partial x_n} f_n \\ \vdots & & \vdots \\ a_{m1} \frac{\partial}{\partial x_1} f_1 + \dots + a_{mn} \frac{\partial}{\partial x_1} f_n & \dots & a_{m1} \frac{\partial}{\partial x_n} f_1 + \dots + a_{mn} \frac{\partial}{\partial x_n} f_n \end{pmatrix}$$

$$= A \cdot JF(x)$$

c) No, puede ocurrir el fenómeno de Runge ---

[2] $\alpha \in (0, \pi/2)$

a) $x = \sin(\alpha/3) \quad a = \sin \alpha$

$$\begin{aligned} \sin(\alpha) &= \sin\left(\frac{\alpha}{3} + 2\frac{\alpha}{3}\right) = \sin\left(\frac{\alpha}{3}\right) \cos\left(2\frac{\alpha}{3}\right) + \sin\left(2\frac{\alpha}{3}\right) \cos\left(\frac{\alpha}{3}\right) \\ &= \sin\left(\frac{\alpha}{3}\right) \left(\cos^2\left(\frac{\alpha}{3}\right) - \sin^2\left(\frac{\alpha}{3}\right)\right) + 2 \sin\left(\frac{\alpha}{3}\right) \cos^2\left(\frac{\alpha}{3}\right) \\ &= \sin\left(\frac{\alpha}{3}\right) \left(1 - 2\sin^2\left(\frac{\alpha}{3}\right)\right) + 2 \sin\left(\frac{\alpha}{3}\right) \left(1 - \sin^2\left(\frac{\alpha}{3}\right)\right) \\ &= \sin\left(\frac{\alpha}{3}\right) - 2 \sin^3\left(\frac{\alpha}{3}\right) + 2 \sin\left(\frac{\alpha}{3}\right) - 2 \sin^3\left(\frac{\alpha}{3}\right) \end{aligned}$$

$$\Rightarrow a = x - 2x^3 + 2x - 2x^3 \Rightarrow -4x^3 + 3x - a = 0$$

b) $p(x) = -4x^3 + 3x - a \quad \text{con } a \in (0, 4)$

$$\alpha = \max \left\{ \frac{3}{4}, \frac{a}{4} \right\} = \frac{3}{4}$$

\Rightarrow Todos los raíces de $p(x)$ están en el intervalo

$$\left[-\frac{7}{4}, \frac{7}{4}\right] \subset [-2, 2]$$

sucesión de Sturm:

$$f_0(x) = -4x^3 + 3x - a$$

$$f_1(x) = -12x^2 + 3$$

$$f_2(x) = -2x + a$$

$$f_3(x) = 3a^2 - 3 < 0$$

para $a \in (0, 1)$

$$\begin{array}{r} -4x^3 + 3x - a \\ \underline{4x^3 - x} \\ 2x - a \end{array} \quad \begin{array}{r} \underline{-12x^2 + 3} \\ \frac{1}{3}x \end{array}$$

$$\begin{array}{r} -12x^2 + 3 \\ \underline{12x^2 - 6ax} \\ -6ax + 3 \\ \underline{6ax - 3a^2} \\ -3a^2 + 3 \neq 0 \end{array} \quad \begin{array}{r} \underline{-2x + a} \\ 6x + 3a \end{array}$$

	$f_0(x)$	$f_1(x)$	$f_2(x)$	$f_3(x)$	Cambios de signo
-2	+	-	+	-	3
2	-	-	-	-	0

Entonces $p(x)$ tiene 3 raíces reales en $[-2, 2]$

c)

	$f_0(x)$	$f_1(x)$	$f_2(x)$	$f_3(x)$	Cambios de signo
0	-	+	+	-	2
$\frac{a}{2}$	+	+	0	-	1

$$\frac{a}{2}(1-a^2) \quad 0 < \sin\left(\frac{\alpha}{3}\right) \text{ d' } \sin\left(\frac{\alpha}{3}\right) < \frac{\sin \alpha}{2} ? \quad f(x) = \sin\left(\frac{\alpha}{3}\right) - \frac{\sin \alpha}{2}$$

Hay exactamente una raíz en $(0, \frac{a}{2})$

$$p'(x) = -12x^2 + 3 \quad p'(x) = 0 \Rightarrow x^2 = \frac{1}{4} \quad \begin{matrix} x = \frac{1}{2} \\ x = -\frac{1}{2} \end{matrix}$$

Como $a < 1$ $p'(x)$ no se anula en $(0, \frac{a}{2})$

$$1) p(0) p(\frac{a}{2}) < 0 \quad 2) p'(x) \neq 0 \quad \forall x \in (0, \frac{a}{2})$$

$$3) p''(x) = -24x \leq 0 \text{ en } (0, \frac{a}{2}) \text{ no cambia de signo}$$

$$4) \max \left\{ \left| \frac{f(0)}{f'(0)} \right|, \left| \frac{f(a/2)}{f'(a/2)} \right| \right\} = \max \left\{ \left| -\frac{a}{3} \right|, \frac{a}{6} \right\} = \frac{a}{3} \leq \frac{a}{2}$$

Entonces, por el teorema de convergencia global del método de NR, este converge si tomamos cualquier $x_0 \in (0, \frac{a}{2})$

d) $x_{n+1} = g(x_n)$ con $g(x) = \frac{a}{3-4x^2}$ | si $g(s) = s$
 $s = \frac{a}{3-4s^2}$
 $-4s^3 + 3s = a$
 si hay convergencia, el método converge a la raíz

$$g'(x) = \frac{+a \cdot 8x}{(3-4x^2)^2}$$

si s es la solución de la ecuación $-4x^3 + 3x - a = 0$ que estamos buscando

$$3-4s^2 = \frac{a}{s}$$

$$\left(\text{pues } -4x^3 + 3x = a \Rightarrow x(3-4x^2) = a \Rightarrow 3-4x^2 = \frac{a}{x} \right)$$

Entonces:

$$g'(s) = \frac{8as}{(a/s)^2} = \frac{8s^3}{a} \neq 0 \quad |g'(s)| = \frac{8s^3}{a} < a^2 < 1$$

$$\downarrow$$

$$(xs < \frac{a}{2} \Rightarrow \frac{8s^3}{a} < \frac{8a^3}{2^3 \cdot a})$$

~~Hay~~ Hay convergencia local, pero el orden de convergencia es menor que NR

e) $a = \frac{1}{2} \quad \alpha = \arcsin x \Rightarrow \alpha = \frac{\pi}{6}$

$$x = \sin(\alpha/3) = \sin \frac{\pi}{18}$$

$$x_0 = \frac{1}{6}$$

$$x_{n+1} = x_n - \frac{-4x_n^3 + 3x_n - 1/2}{-12x_n^2 + 3}$$

$$x_1 = 0.173611$$

$$\left(\arcsin \frac{\pi}{18} \approx 0.173648 \dots \right)$$

3) $f'(a) = \alpha_0 f(-1) + \alpha_1 f(1) + \alpha_2 f(2) + \alpha_3 f(a) + R(f)$ $a \neq -1, 1, 2$ 15

a) Es una fórmula con 4 nodos ($n=3$) y estamos aproximando una derivada primera ($k=1$), entonces según el teorema visto en clase (limitación del grado de exactitud) el máximo orden de exactitud es $\boxed{n+k=4}$

b) Imponemos exactitud en $1, x, x^2, x^3$ y después comprobamos si puede haber exactitud en x^4

$$\left. \begin{array}{lcl} 1 & 0 = \alpha_0 + \alpha_1 + \alpha_2 + \alpha_3 \\ x & 1 = -\alpha_0 + \alpha_1 + 2\alpha_2 + a\alpha_3 \\ x^2 & 0 = \alpha_0 + \alpha_1 + 4\alpha_2 + a^2\alpha_3 \\ x^3 & 0 = -\alpha_0 + \alpha_1 + 8\alpha_2 + a^3\alpha_3 \end{array} \right\}$$

$$\left(\begin{array}{cccc|c} 1 & 1 & 1 & 1 & 0 \\ -1 & 1 & 2 & a & 1 \\ 1 & 1 & 4 & a^2 & 0 \\ -1 & 1 & 8 & a^3 & 0 \end{array} \right) \xrightarrow{\substack{F_2' = F_2 + F_1 \\ F_3' = F_3 - F_1 \\ F_4' = F_4 + F_1}} \left(\begin{array}{cccc|c} 1 & 1 & 1 & 1 & 0 \\ 0 & 2 & 3 & a+1 & 1 \\ 0 & 0 & 3 & a^2-1 & 0 \\ 0 & 2 & 9 & a^3+1 & 0 \end{array} \right) \rightarrow$$

$$\xrightarrow{F_4' = F_4' - F_2'} \left(\begin{array}{cccc|c} 1 & 1 & 1 & 1 & 0 \\ 0 & 2 & 3 & a+1 & 1 \\ 0 & 0 & 3 & a^2-1 & 0 \\ 0 & 0 & 6 & a^3-a & -1 \end{array} \right) \xrightarrow{F_4' = F_4' - 2F_3'} \left(\begin{array}{cccc|c} 1 & 1 & 1 & 1 & 0 \\ 0 & 2 & 3 & a+1 & 1 \\ 0 & 0 & 3 & a^2-1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & (a-2)(a^2-1) & -1 \end{array} \right)$$

$$\rightarrow \left(\begin{array}{cccc|c} 1 & 1 & 1 & 1 & 0 \\ 0 & 2 & 3 & a+1 & 1 \\ 0 & 0 & 3 & a^2-1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & (a-2)(a^2-1) & -1 \end{array} \right)$$

$$a(a^2-1) - 2(a^2-1) = (a-2)(a^2-1) \quad (= a^3 - 2a^2 - a + 2)$$

$$\alpha_3 = -\frac{1}{(a-2)(a^2-1)}$$

$$\alpha_2 = \frac{1}{3} \left(\frac{(a^2-1)}{(a-2)(a^2-1)} \right) = \frac{1}{3(a-2)}$$

$$\alpha_1 = \frac{1}{2} \left(1 - 3 \cdot \frac{1}{3(a-2)} + \frac{(a+1)}{(a-2)(a^2-1)} \right) = \frac{1}{2} \left(\frac{(a-2)(a-1) - (a-1) + 1}{(a-2)(a-1)} \right)$$

$$= \frac{1}{2} \cdot \frac{a^2 - 4a + 4}{(a-2)(a-1)} = \frac{(a-2)}{2(a-1)}$$

$$\alpha_0 = -\frac{a-2}{2(a-1)} - \frac{1}{3(a-2)} + \frac{1}{(a-2)(a^2-1)} =$$

$$= + \frac{3(a^2-4a+4)(a+1) - 2(a^2-1) + 6}{6(a^2-1)(a-2)} = \frac{-3a^3 + 7a^2 - 4}{6(a^2-1)(a-2)} =$$

$$= -\frac{(3a+2)}{6(a+1)}$$

Si además imponemos exactitud en x^4

$$\begin{cases} 0 = \alpha_0 + \alpha_1 + 16\alpha_2 + a^4\alpha_3 \\ -\frac{3a^3+7a^2-4}{6(a^2-1)(a-2)} + \frac{a^2-4a+4}{2(a-2)(a-1)} + \frac{16(a^2-1)}{3(a-2)(a^2-1)} - \frac{a^4}{(a-2)(a^2-1)} = 0 \\ -3a^3+7a^2-4 + 3(a+1)(a^2-4a+4) + 32(a^2-1) - 6a^4 = 0 \\ -6a^4 + 30a^2 - 24 = 0 \\ -6a^4 + 30a^2 - 24 = 0 \Rightarrow a = -2, a = 2, a = -1, a = 1 \\ \text{Entonces se consigue exactitud 4 si } \boxed{a = -2} \end{cases}$$

Se resuelve más sencillo si a este ecuación le restamos la primera del sistema anterior y queda

$$15\alpha_2 + (a^4-1)\alpha_3 = 0$$

$$15 \frac{1}{3(a-2)} + (a^4-1) \frac{1}{(a-2)(a^2-1)} = 0$$

$$\frac{5}{a-2} - \frac{a^2+1}{a-2} = 0 \Rightarrow a^2+1 = 5 \Rightarrow a^2 = 4 \Rightarrow \boxed{a = -2}$$

Entonces, el máximo grado de exactitud es 4 y la fórmula queda:

$$\alpha_0 = -\frac{3(-2)+2}{6(-1)} = -\frac{2}{3}$$

$$\alpha_1 = \frac{-4}{2(-3)} = \frac{2}{3}$$

$$\alpha_2 = \frac{1}{3(-4)} = -\frac{1}{12}$$

$$\alpha_3 = -\frac{1}{-4-3} = \frac{1}{12}$$

$$f'(0) = -\frac{2}{3} f(-1) + \frac{2}{3} f(1) - \frac{1}{12} f(2) + \frac{1}{12} f(-2) + R(f)$$

$$c) E(x) = f[-2, -1, 1, 2, x] \underbrace{(x+1)(x-1)(x+2)(x-2)}_{(x^2-1)(x^2-4)}$$

$$R(f) = E'(0)$$

$$E'(x) = f[-2, -1, 1, 2, x, x] (x+1)(x-1)(x+2)(x-2) \\ + f[-2, -1, 1, 2, x] \left(\cancel{(x-1)(x+2)(x-2)} + \cancel{(x+1)(x+2)(x-2)} \right. \\ \left. + \cancel{(x+1)(x-1)} \right) \\ \left(2x(x^2-4) + 2x(x^2-1) \right)$$

$$E'(0) = 4f[-2, -1, 1, 2, 0, 0] = 4 \frac{f^{(5)}(\xi)}{5!}$$

$$\text{donde } \xi \in [-2, 2]$$

Es necesario que f sea de clase 5 en $[-2, 2]$

$$d) f(x) = x e^{x^2+1}$$

$$f'(0) \approx -\frac{2}{3} (-e^2) + \frac{2}{3} e^2 - \frac{1}{12} \cdot 2 e^5 + \frac{1}{12} (-2 e^5)$$

$$f'(0) \approx \frac{4}{3} e^2 - \frac{1}{3} e^5 \quad (\approx -39.649)$$

$$f'(0) = 2.74828 \quad (\text{error muy grande})$$

3) b) utilizando polinomios de Lagrange $x_0 = -1$ $x_1 = 1$ $x_2 = 2$
 $x_3 = a$

$$l_0(x) = \frac{(x-1)(x-2)(x-a)}{(-1-1)(-1-2)(-1-a)} = \frac{(x-1)(x-2)(x-a)}{-6(a+1)}$$

$$l_1(x) = \frac{(x+1)(x-2)(x-a)}{(1+1)(1-2)(1-a)} = \frac{(x+1)(x-2)(x-a)}{-2(1-a)} = \frac{(x+1)(x-2)(x-a)}{2(a-1)}$$

$$l_2(x) = \frac{(x+1)(x-1)(x-a)}{(2+1)(2-1)(2-a)} = \frac{(x+1)(x-1)(x-a)}{3(2-a)}$$

$$l_0'(x) = -\frac{1}{6(a+1)} [(x-2)(x-a) + (x-1)(x-a) + (x-1)(x-2)]$$

$$l_0'(0) = -\frac{1}{6(a+1)} [2a + a + 2] = \boxed{-\frac{3a+2}{6(a+1)} = \alpha_0}$$

$$l_1'(x) = \frac{1}{2(a-1)} [(x-2)(x-a) + (x+1)(x-a) + (x+1)(x-2)]$$

$$l_1'(0) = \frac{1}{2(a-1)} [2a - a - 2] = \boxed{\frac{a-2}{2(a-1)} = \alpha_1}$$

$$l_2'(x) = \frac{1}{3(2-a)} [(x-1)(x-a) + (x+1)(x-a) + (x+1)(x-1)]$$

$$l_2'(0) = \frac{1}{3(2-a)} [a - a - 1] = \boxed{-\frac{1}{3(2-a)} = \alpha_2}$$

$$l_3(x) = \frac{(x+1)(x-1)(x-2)}{(a+1)(a-1)(a-2)}$$

$$l_3'(x) = \frac{1}{(a+1)(a-1)(a-2)} [(x-1)(x-2) + (x+1)(x-2) + (x+1)(x-1)]$$

$$l_3'(0) = \frac{1}{(a+1)(a-1)(a-2)} [2 - 2 - 1] = \boxed{\frac{-1}{(a+1)(a-1)(a-2)} = \alpha_3}$$