# Programação Linear

- Considere o sistema Ax = b e  $x \ge 0$ , onde A é uma matriz  $m \times n$  e  $b \in \mathbb{R}^m$ .
- Suponha que é possível particionar A da forma  $A = [B \ N]$  onde B é uma matriz inversível  $m \times m$  e N é uma matriz  $m \times (n m)$ .
- Uma solução  $\overline{x} = (\overline{x}_B, \overline{x}_N)$  para as equações Ax = b, onde  $\overline{x}_B = B^{-1}b$  e  $\overline{x}_N = 0$  é chamada de solução básica do sistema.
- Uma solução x̄ = (x̄<sub>B</sub>, x̄<sub>N</sub>) para as equações Ax = b, onde
   x̄<sub>B</sub> = B<sup>-1</sup>b ≥ 0 e x̄<sub>N</sub> = 0 é chamada de solução viável básica do sistema.
- A matriz B é chamada matriz básica e N é chamada matriz não-básica.



- As componentes x<sub>B</sub> de x são chamadas variáveis básicas e as componentes x<sub>N</sub> são chamadas variáveis não básicas.
- Se x<sub>B</sub> > 0, então x é chamada de uma solução básica viável não degenerada, e se no mínimo um item de x<sub>B</sub> for igual a zero, então x é chamada uma solução viável básica degenerada.

#### Exemplo

Considere o sistema

$$x_1 + x_2 \le 6$$
$$x_2 \le 3$$
$$x_1, x_2 > 0$$

• Introduzindo as variáveis de folga  $x_3$  e  $x_4$ , o problema é colocado na forma padrão:

$$x_1 + x_2 + x_3 = 6$$
  
 $x_2 + x_4 = 3$   
 $x_1, x_2, x_3, x_4 \ge 0$ 

Assim temos

$$[a_1, a_2, a_3, a_4] = \begin{bmatrix} 1 & 1 & 1 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & 1 \end{bmatrix}$$



#### Exemplo

- Encontrar uma solução viável básica corresponde a encontrar uma base B tal que  $B^{-1}b \ge 0$  e  $x_N = 0$ . Possibilidades:
- Possibilidade 1

$$B = [a_1, a_2] = \left[ \begin{array}{cc} 1 & 1 \\ 0 & 1 \end{array} \right]$$

$$\overline{x}_B = \begin{bmatrix} x_1 \\ x_2 \end{bmatrix} = B^{-1}b = \begin{bmatrix} 1 & -1 \\ 0 & 1 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 6 \\ 3 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 3 \\ 3 \end{bmatrix}$$

$$x_N = \begin{bmatrix} x_3 \\ x_4 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 0 \\ 0 \end{bmatrix}$$



#### Exemplo

Possibilidade 2

$$B = [a_1, a_3] = \left[ \begin{array}{cc} 1 & 1 \\ 0 & 0 \end{array} \right]$$

A matriz B formada pelas colunas 1 e 3 não definem uma base, pois são LD entre entre si.

#### Exemplo

$$B = [a_1, a_4] = \left[ \begin{array}{cc} 1 & 0 \\ 0 & 1 \end{array} \right]$$

$$x_B = \left[ \begin{array}{c} x_1 \\ x_4 \end{array} \right] = B^{-1}b = \left[ \begin{array}{cc} 1 & 0 \\ 0 & 1 \end{array} \right] \left[ \begin{array}{c} 6 \\ 3 \end{array} \right] = \left[ \begin{array}{c} 6 \\ 3 \end{array} \right]$$

$$x_{N} = \left[ \begin{array}{c} x_{2} \\ x_{3} \end{array} \right] = \left[ \begin{array}{c} 0 \\ 0 \end{array} \right]$$

#### Exemplo

$$B = [a_2, a_3] = \begin{bmatrix} 1 & 1 \\ 1 & 0 \end{bmatrix}$$

$$x_B = \left[ \begin{array}{c} x_2 \\ x_3 \end{array} \right] = B^{-1}b = \left[ \begin{array}{cc} 0 & 1 \\ 1 & -1 \end{array} \right] \left[ \begin{array}{c} 6 \\ 3 \end{array} \right] = \left[ \begin{array}{c} 3 \\ 3 \end{array} \right]$$

$$x_{N} = \left[ \begin{array}{c} x_{2} \\ x_{3} \end{array} \right] = \left[ \begin{array}{c} 0 \\ 0 \end{array} \right]$$

#### Exemplo

$$B = [a_2, a_4] = \begin{bmatrix} 1 & 0 \\ 1 & 1 \end{bmatrix}$$

$$x_B = \begin{bmatrix} x_2 \\ x_4 \end{bmatrix} = B^{-1}b = \begin{bmatrix} 1 & 0 \\ -1 & 1 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 6 \\ 3 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 6 \\ -3 \end{bmatrix}$$

$$x_{N} = \left[ \begin{array}{c} x_{1} \\ x_{3} \end{array} \right] = \left[ \begin{array}{c} 0 \\ 0 \end{array} \right]$$

#### Exemplo

$$B = [a_3, a_4] = \left[ \begin{array}{cc} 1 & 0 \\ 0 & 1 \end{array} \right]$$

$$x_B = \left[ \begin{array}{c} x_3 \\ x_4 \end{array} \right] = B^{-1}b = \left[ \begin{array}{cc} 1 & 0 \\ 0 & 1 \end{array} \right] \left[ \begin{array}{c} 6 \\ 3 \end{array} \right] = \left[ \begin{array}{c} 6 \\ 3 \end{array} \right]$$

$$x_{N} = \left[ \begin{array}{c} x_{1} \\ x_{2} \end{array} \right] = \left[ \begin{array}{c} 0 \\ 0 \end{array} \right]$$

#### Exemplo

- Em 1, 3, 4 e 6 temos soluções viável básica,
   (3,3,0,0), (6,0,0,3), (0,3,3,0) e (0,0,6,3).
- O ponto obtido em 5 é uma solução básica, mas não é viável.
- As colunas a<sub>1</sub> e a<sub>3</sub> de 2 não definem uma base, pois são LD entre si.

- Em geral, o número de soluções viável básica é menor ou igual a  $\frac{n!}{m!(n-m)!}$ .
- O método simplex é um algoritmo que utiliza de Algebra Linear para encontrar de forma interativa uma(ou várias) solução(ões) ótima para um PPL.
- O método simplex parte de uma solução viável básica. A partir dessa solução inicial vai identificando novas soluções viável básica com valores melhor ou igual a solução corrente.
- O método simplex vai, basicamente, experimenta uma sequência de soluções viável básica na busca do valor ótimo para a função objetivo, e isso é um dos aspectos que permitem ao método um bom desempenho e a garantia de sua convergência em um número finito de passos.