

# Mémoire M2

Wei ZHOU

11 septembre 2016

# 1 Introduction

Dans ce mémoire, nous allons étudier les interfaces dans le modèle de percolation dans le réseau  $(\mathbb{Z}^2, \mathbb{E}^2)$  avec une méthode dynamique.

## 2 Modèle

Nous présentons le modèle sur lequel nous allons travailler dans ce mémoire. Pour commencer, nous présentons des notations que nous allons utiliser.

**Configuration.** Soit un réel  $p \in [0, 1]$ ,  $\Omega = \{0, 1\}^{\mathbb{E}^2}$ ,  $\mathcal{F} \subset \mathcal{P}(\Omega)$  la tribu cylindrique. Nous disons que  $\omega = \{\omega(e), e \in \mathbb{E}^2\} \in \Omega$  est une configuration pour le réseau  $\mathbb{Z}^2$  et que l'arête  $e$  est ouverte si  $\omega(e) = 1$  et fermée si  $\omega(e) = 0$ . Chaque configuration correspond à un sous graph de  $\mathbb{Z}^2$  si nous considérons uniquement les arêtes ouvertes.

**La probabilité de percolation.** Sur l'espace  $(\Omega, \mathcal{F})$ , nous considérons la probabilité produit  $P_p = (p\delta_1 + (1-p)\delta_0)^{\mathbb{E}^2}$ . Plus intuitivement, une configuration s'obtient en fermant indépendamment chaque arête du réseau  $\mathbb{Z}^2$  avec une probabilité  $1 - p$ .

**Boîte  $\Lambda(l, h)$ .** Nous notons  $\Lambda(l, h)$  le rectangle  $[-l, l] \times [-h, h]$ ; nous notons aussi les bords  $T(l, h)$  le bord supérieur de  $\Lambda(l, h)$ , c'est à dire les sommets de  $\mathbb{Z}^2$  sur le segment  $[-l, l] \times (0, h)$ , nous notons aussi  $B(l, h)$  le bord inférieur les sommets dans  $[-l, l] \times (0, -h)$  et enfin les deux bords verticaux de la boîte que nous notons  $V(l, h)$ .

**Chemin.** Soit  $x$  et  $y$  deux sommets dans  $\mathbb{Z}^2$ , nous notons  $x \xleftrightarrow[\omega]{} y$  s'ils sont reliés par un chemin ouvert, i.e.

$$\exists(x_0, \dots, x_n), \forall 0 \leq i \leq n-1, \langle x_i, x_{i+1} \rangle \in \mathbb{E}^2, \omega(\langle x_i, x_{i+1} \rangle) = 1,$$

nous notons  $x \xleftrightarrow[\omega]{} y$ , si ce n'est pas le cas. Nous enlèverons  $\omega$  dans la notations si cela ne créer pas de confusion. De plus, soit  $B$  un sous ensemble de  $\mathbb{E}^2$ , nous notons  $x \xleftrightarrow[B]{} y$  si  $x$  et  $y$  sont reliés par des arêtes contenant dans  $B$ .

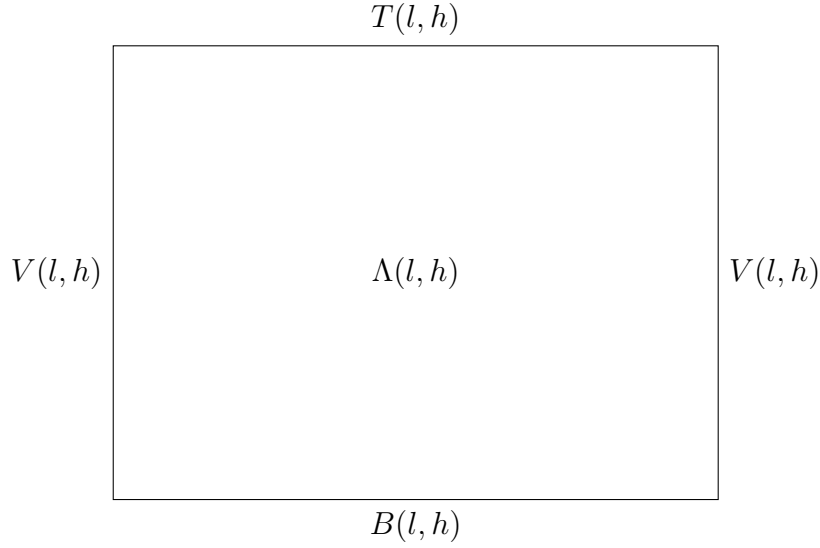


FIGURE 1 – La boîte  $\Lambda(l, h)$

**Graphe dual.** Nous rappelons qu'un graphe dual d'une percolation sur le réseau  $\mathbb{Z}^2$  est un réseau sur  $\mathbb{Z}^2 + (\frac{1}{2}, \frac{1}{2})$ , dont une arête  $e^*$  est ouverte ssi l'arête  $e$  dans  $\mathbb{Z}^2$  qui l'intersecte est ouverte. Désormais, les objets dans le graphe dual seront notés avec une  $*$ .

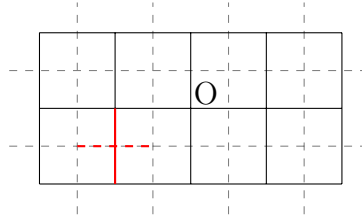


FIGURE 2 – un réseau  $\mathbb{Z}^2$  et son dual (pointillée)

**Ensemble séparant.** Nous introduisons la notion d'un ensemble séparant, soit  $A, B$  deux sous ensemble de  $\mathbb{Z}^2$ , nous disons qu'un ensemble d'arête  $S \subset \mathbb{E}^2$  sépare  $A$  et  $B$  si pour tout sommet  $x \in A$  et tout sommet  $y \in B$ ,  $x \xrightarrow{\mathbb{E}^2 \setminus S} y$ .  $S$  est appelé un ensemble séparant pour  $A$  et  $B$ .

Nous disons que  $S$  est un ensemble séparant minimal de  $A, B$  si  $S$  sépare  $A, B$  et pour tout arête  $e$  de  $S$ , il existe  $x \in A, y \in B$  tel que  $x \xrightarrow{\mathbb{E}^2 \setminus (S \setminus \{e\})} y$ .

### 3 La percolation dynamique

Nous définissons d'abord le processus la percolation dynamique dans un réseau  $(\mathbb{Z}^2, E^2)$ . Il s'agit d'un processus  $(X_t)_{t \geq 0}$  à temps continu à valeurs dans l'espace des configurations de percolation.

Si  $e$  est une arête et  $t \geq 0$ , alors  $X_t(e) \in \{0, 1\}$  est l'état de l'arête  $e$  au temps  $t$ .

La loi du processus  $(X_t)_{t \geq 0}$  est définie de la manière suivante. Les processus  $(X_t(e))_{t \geq 0, e \in E^2}$  sont i.i.d.. Pour une arête  $e$  fixée, le processus  $(X_t(e))_{t \geq 0}$  est un processus markovien de sauts à deux états  $\{0, 1\}$ , qui saute de 0 vers 1 à taux  $p$  et de 1 vers 0 à taux  $1 - p$ .

**Construction graphique.** Nous allons construire la percolation dynamique sur un espace de probabilité qui nous permettra de réaliser des coupages.

Nous commençons avec un espace de probabilité  $(\Omega, \mathcal{F}, P)$  sur lequel sont définis les objets suivants :

- Une famille iid  $(N_t(e))_{t \geq 0, e \in E^2}$  de processus de Poissons de paramètre 1 ;
- Une famille de variable aléatoire iid  $U_n(e)_{n \geq 1}$  de loi uniforme sur  $[0, 1]$ .

Soit  $e$  une arête de  $E^2$ , notons  $(T_i(e))_{i \geq 1}$ , les instants des sauts du processus de Poisson  $(N_t(e))_{t \geq 0}$  associé à  $e$ . A l'instant  $T_i(e)$ , nous retirons l'état de l'arête à l'aide de la *v.a.*  $U_i(e)$ .

Plus précisément, l'arête  $e$  ne peut changer d'état qu'aux instants  $(T_i(e))_{i \geq 1}$ , et nous posons

$$X_{T_i(e)}(e) = \begin{cases} 1 & U_i(e) < p \\ 0 & U_i(e) > p \end{cases}$$

Nous pouvons aussi définir  $(\tau_i)_{i \geq 0}$  la suite des instants de changement de configuration par récurrence dans une boîte finie  $\Lambda(l, h)$  : soit

$$\begin{aligned} \tau_0 &= 0 \\ \forall i \in \mathbb{N}, \tau_{i+1} &= \inf\{t > \tau_i, \exists e_{i+1} \in \Lambda(l, h), X_t(e) \neq X_{\tau_i}(e)\} \end{aligned} \quad ,$$

et nous appelons la suite  $(e_{i+1})_{i \in \mathbb{N}}$  la suite des arêtes modifiées.

## 4 L'interface

Nous définissons l'interface  $\mathcal{I}$  à l'aide de la percolation dynamique. Nous définissons d'abord un couplage suivant :

Soit  $X_t$  le processus de percolation dynamique de paramètre  $p$  dans  $\Lambda_{l,h}$  qui satisfait  $T \xleftrightarrow{X_0} B$  et  $(\tau_i)_{i \geq 0}$  sa suite des instants de changement de configuration, soit  $Y_t$  un processus à valeurs dans  $\{0,1\}^E$ . Nous déterminons  $Y_t$  par récurrence sur  $i$  :  $Y_0 = X_0$  ; soit  $i \geq 0$ , pour tout  $s \in [\tau_i, \tau_{i+1}[$ ,  $Y_s = Y_{\tau_i}$ , soit  $\bar{Y}_i$  la configuration où nous remplaçons  $Y_{\tau_i}(e_{i+1})$  par  $Y_{\tau_{i+1}}(e_{i+1})$  dans  $Y_{\tau_i}$ , nous déterminons  $(X_{\tau_{i+1}}, Y_{\tau_{i+1}})$  ainsi :

$$(X_{\tau_{i+1}}(e), Y_{\tau_{i+1}}(e)) = \begin{cases} (X_{\tau_{i+1}}(e), X_{\tau_{i+1}}(e)) & e \neq e_{i+1} \\ (X_{\tau_{i+1}}(e_{i+1}), X_{\tau_{i+1}}(e)_{i+1}) & e = e_{i+1}, T \xleftrightarrow{\bar{Y}_i} B \\ (1, 0) & e = e_{i+1}, T \xleftrightarrow{\bar{Y}_i} B \end{cases}.$$

Nous remarquons d'abord qu'une arête  $e$  devient différente dans les deux configurations à l'instant  $\tau_i$  si et seulement si  $e$  devient ouverte à  $\tau_i$  mais cette ouverture induit une connexion entre  $T$  et  $B$  dans la configuration  $\bar{Y}_{i-1}$  ; dans ce cas, l'arête  $e$  reste fermée dans la configuration  $Y_t$ .

La chaîne de Markov  $(X_{\tau_i})_{i \geq 0}$  est irréductible et à l'espace d'états fini donc elle admet une probabilité invariante qui est la probabilité de la percolation Bernoulli de paramètre  $p$ . La chaîne  $(Y_{\tau_i})_{i \geq 0}$  est aussi irréductible car toute configuration de  $(Y_{\tau_i})_{i \geq 0}$  est reliée à la configuration où toutes les arêtes sont fermées. En effet, pour toute arête  $e$  dans  $\Lambda(l, h)$ , et à toute instant de saut  $(T_i(e))_{i \geq 0}$ , on peut choisir de fermer  $e$  avec probabilité  $1-p$  qui est strictement positive. Le théorème suivant décrit la probabilité invariante de  $Y$ .

**Théorème 1.** *Soit  $Z_n$  une chaîne de Markov à valeurs dans un ensemble  $E$  fini, irréductible de probabilité invariante  $\pi$ , soit  $A \subset E$ , nous définissons  $Z_n^A$  par sa probabilité de transition :*

$$p^A(x, y) = \begin{cases} p(x, y) & y \in A, x \neq y \\ 0 & y \notin A \\ 1 - \sum_{y \neq x} p^A(x, y) & x = y \end{cases}$$

*alors  $Z^A$  admet une probabilité invariante qui est  $\frac{\mathbf{1}_A(\cdot)\pi(\cdot)}{\pi(A)}$  soit la probabilité invariante de la chaîne conditionnée à rester dans  $A$ .*

Nous appliquons le théorème à  $(Y_{\tau_i})_{i \geq 0}$  avec  $A$  l'ensemble des configuration qui satisfont  $T \leftrightarrow B$ . Nous obtenons la probabilité invariante qui est la

loi de la percolation Bernoulli de paramètre  $p$  conditionnée par l'événement  $T \leftrightarrow B$ .

**Définition 1.** Soit  $(X_t, Y_t)_{t \geq 0}$  un couplage défini précédemment, nous appelons une interface dans  $\Lambda(l, h)$  notée  $\mathcal{I}_t(l, h)$  l'ensemble aléatoire des arêtes qui sont ouvertes dans  $X_t$  et fermé dans  $Y_t$  :

$$\mathcal{I}_t(l, h) = \{e \in E : X_t(e) = 1, Y_t(e) = 0\}.$$

## 5 Condition aux bords

Nous allons étudier l'influence de  $l$  sur la loi de l'interface dans la boîte  $\Lambda(l, h)$ . Nous introduisons la notion de conditions aux bords. Pour instant, nous traitons uniquement le cas où seulement  $l$  varie. Nous fixons alors un entier  $h$  et nous introduisons l'ensemble  $\{top, bot, null\}$ . Nous notons  $\partial^{in} \Lambda(l, h)$  le bord intérieur de  $\Lambda(l, h)$ , soit

$$\partial^{in} \Lambda(l, h) = \{x \in \Lambda(l, h), \exists y \notin \Lambda(l, h), \langle x, y \rangle \in E^2\}.$$

Une condition aux bord  $\Pi_{l,h}$  est une application de  $\partial^{in}$  à  $\{top, bot, null\}$  qui se définit en deux étapes. Nous posons d'abord la condition aux bords sur les bords horizontaux  $T(l, h)$  et  $B(l, h)$  :

$$\forall t \geq 0, \forall x \in T \cup B, \Pi_t^{l,h}(x) = \begin{cases} top & x \in T \\ bot & x \in B \end{cases}$$

et nous appelons une condition aux bords nulle si

$$\forall y \in V(l, h) \setminus \{(\pm l, \pm h)\}, \Pi(y) = null.$$

Soit  $t \geq 0$ , pour un sommet  $x$  sur le bord vertical  $V(l, h)$ , nous déterminons  $\Pi_{l,h}(x)$  à l'aide une boîte plus grande de condition aux bords nulle. Plus précisément, une condition aux bords  $\Pi_{l,h}$  est une application tel qu'il existe  $m > l$  un entier naturel et une boîte  $\Lambda(m, h)$  de condition aux bords nulle qui contient la boîte  $\Lambda(l, h)$  de configuration  $X$  qui vérifie :

$$\forall x \in V(l, h), \Pi_{l,h}(x) = \begin{cases} top & \Leftrightarrow x \xrightarrow[\Lambda(m,h) \setminus \Lambda(l,h)]{X} T \\ bot & \Leftrightarrow x \xrightarrow[\Lambda(m,h) \setminus \Lambda(l,h)]{X} B \\ null & \Leftrightarrow x \xrightarrow[\Lambda(m,h) \setminus \Lambda(l,h)]{X} T \cup B \end{cases},$$

la notation  $x \xleftrightarrow{\Lambda(m,h) \setminus \Lambda(l,h)} T(\text{resp. } B)$  signifie que le sommet  $x$  est relié à  $T(\text{resp. } B)$  uniquement par un chemin ouvert dont les arrêtes sont dans l'ensemble  $(\Lambda(m,h) \setminus \Lambda(l,h)) \cup \partial^{in} \Lambda(l,h)$ .

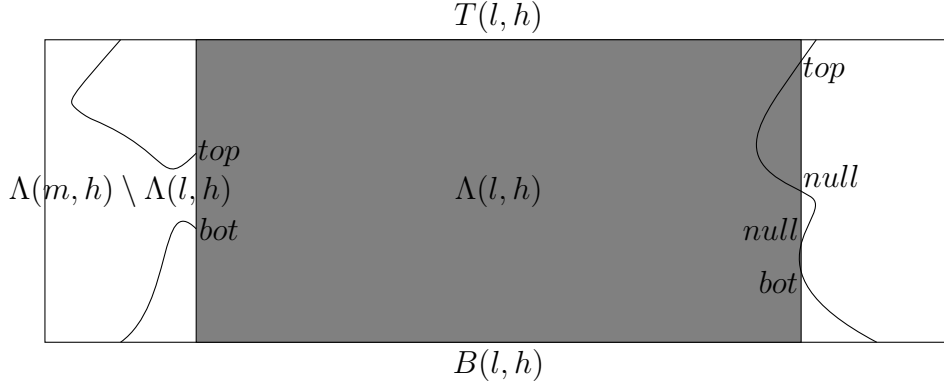


FIGURE 3 – Exemples d'une condition aux bords

Nous pouvons aussi déterminer la condition aux bords d'une boîte  $\Lambda(l,h)$  induite par une boîte  $\Lambda(m,h)$  de configuration  $X$  avec une condition aux bords  $\Pi_{m,h}$  non nulle. Soit  $x$  un sommet dans  $V(l,h)$ ,

$$\Pi_{l,h}(x) = \begin{cases} top & \exists y \in \partial^{in} \Lambda(m,h), \Pi_{m,h}(y) = top, x \xleftrightarrow{\Lambda(m,h) \setminus \Lambda(l,h)} y \\ bot & \exists y \in \partial^{in} \Lambda(m,h), \Pi_{m,h}(y) = bot, x \xleftrightarrow{\Lambda(m,h) \setminus \Lambda(l,h)} y \\ null & \forall y \in \partial^{in} \Lambda(m,h), \Pi_{m,h}(y) \neq null, x \xleftrightarrow{\Lambda(m,h) \setminus \Lambda(l,h)} y \end{cases}.$$

Nous généralisons désormais l'événement  $T \leftrightarrow B$  avec la condition aux bords. Nous disons  $T \leftrightarrow B$  s'il existe une connexion entre un sommet  $x$  tel que  $\Pi_{l,h}(x) = top$  (resp.  $bot$ ) et  $B(l,h)$  (resp.  $T(l,h)$ ), de plus nous disons  $T \leftrightarrow B$  s'il existe une connexion entre deux sommets  $x, y$  tels que  $\Pi_{l,h}(x) = top, \Pi_{l,h}(y) = bot$ .

## 6 Quelques résultats géométriques

Nous nous intéressons à la probabilité qu'une arrête fixée soit dans l'interface. Nous considérons désormais le régime surcritique, qui correspond au cas  $p > \frac{1}{2}$  en dimension 2. Soit  $e_0$  l'arrête qui joint  $(0,0)$  et  $(1,1)$ , notre objectif

est de montrer que à  $t$  fixé la probabilité  $\mathbb{P}(e_0 \in I_t^l)$  converge lorsque  $l$  tend vers l'infini.

Intuitivement, nous imaginons que l'influence d'une condition aux bords disparaît quand la taille de la boîte grandit.

Soit  $\Lambda(l, h)$  une boîte dans  $\mathbb{Z}^2, E^2$  munis de deux conditions aux bords  $\Pi_{l,h}, \Pi'_{l,h}$  qui diffèrent à un seul sommet  $v_0$ . Nous considérons  $(X_t)_{t \geq 0}$  un processus de percolation dynamique dans  $\Lambda(l, h)$  et deux couplage  $(X, Y)$  et  $(X, Y')$  conditionnés par  $T \leftrightarrow B$  avec les deux conditions aux bords.

**Proposition 1.** *Soit  $\theta > 0$  premier instant où  $e_0$  diffère dans les deux configurations, alors il existe un entier aléatoire  $N \in \mathbb{N}$ , une suite d'arêtes aléatoires  $e_1, \dots, e_N$  et des instants aléatoires  $0 < \theta_1 < \theta_2 < \dots < \theta_N = t$  qui vérifient les conditions suivantes :*

1. *à l'instant  $\theta_1$ ,  $e_1$  diffère dans les deux configurations. Il existe deux chemins fermés  $p_1^*, \rho_1^*$  disjoints qui relient  $e_1^*$  et le dual du bord contenant  $v_0$  ;*
2. *pour tout  $i > 1$ , l'arête  $e_i$  devient différente à  $\theta_i$  et il existe deux chemins fermés  $\gamma_i^*, \rho_i^*$  disjoints qui relient  $e_{i-1}^*$  et  $e_i^*$ .*
3. *pour tout  $i \geq 1$ , à l'instant  $\theta_i$ , il existe un ensemble d'arêtes fermées  $S_i$  qui sépare  $T(l, h)$  et  $B(l, h)$  et un chemin fermé  $c_i^*$  disjoint de  $S_i$  tel que  $c_i^* \subset (\gamma_i^* \cup \rho_i^*)$  et  $|c_i^*| \geq \frac{1}{2}|\gamma_i^* \cup \rho_i^*|$*

*Démonstration.* Nous notons  $\tau_0 = 0$ ,  $\tau_i = \inf\{s > \tau_{i-1}, \exists e \in \Lambda(l, h), Y_{s-}(e) = Y'_s(e), Y_s(e) \neq Y'_s(e)\}$ . Nous considérons maintenant la première arête  $e_1$  qui devient différente dans les deux boîtes. Par symétrie, nous pouvons supposer que  $v_0$  soit dans le bord gauche et que  $e_1$  soit fermée dans  $\Lambda'_l$ .

Cette arête devient différente car il si elle était ouverte dans la configuration  $Y'$ , il existerait un chemin ouvert entre  $T$  et  $B$  et pas dans la configuration  $Y$ . Il existe alors un chemin ouvert entre  $e_1$  et le sommet  $v_0$  au bord. Sans perte de généralité, nous supposons que  $\Pi'_l(v_0) = T$ , il existe alors dans  $Y_{\tau_1}$  et  $Y'_{\tau_1}$  un chemin identique qui relie une extrémité de  $e_0$  et  $B$ . Nous considérons maintenant le cluster ouvert de ce chemin dans la configuration  $Y'_{\tau_1}$ , il n'est pas connecté à  $B$  par la condition  $T \leftrightarrow B$  dans  $Y'_{\tau_1}$ , de plus, il n'est pas connecté à  $T$  car s'il l'était,  $T \longleftrightarrow B$  dans la configuration  $Y_{\tau_1}$  où  $e_0$  est ouverte. Il existe donc dans le graphe dual un contour fermé  $C_1^*$  qui sépare ce cluster de  $T$  et de  $B$ . L'arête  $e_1^*$  sépare donc ce contour en deux parties disjointes (voir Figure 4).



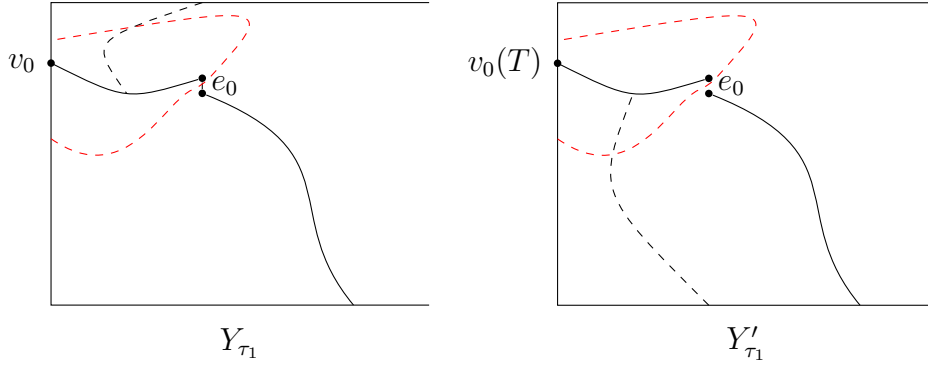


FIGURE 4 – La configuration dans les deux boîtes quand  $e_1$  devient différente et le contour  $C_1$  en rouge

Nous considérons maintenant une arête  $e_i$  qui devient différente à cause des autres arêtes qui sont déjà différentes. Par symétrie, nous supposons que  $e_i$  est ouverte dans  $Y_{\tau_i}$  et fermée dans  $Y'_{\tau_i}$  et que dans les deux boîtes  $e_i$  est reliée à  $B$ .

Nous pouvons choisir une arête  $e_j$  avec  $j < i$  qui est devenue différente avant  $\tau_i$  et qui est restée différente entre  $\tau_j$  et  $\tau_i$ . En plus, il existe un chemin ouvert qui les relie. En effet, nous considérons le cluster ouvert  $C_i$  dans  $Y_{\tau_i}$  du sommet qui est séparé de  $B$  par l'arête  $e_i$ . Nous considérons  $R_i$  l'ensemble suivant :

$$R_i = \left\{ e = \langle x, y \rangle, x \in C_i, y \notin C_i, y \xleftrightarrow{Y'_{\tau_i}} T \cup \Pi_{l,h}^{-1}(top), Y_{\tau_i}(e) \neq Y'_{\tau_i}(e) \right\}.$$

Cet ensemble n'est pas vide, car  $e_i \xleftrightarrow{Y'_{\tau_i}} T$ , mais pas dans  $Y_{\tau_i}$ , donc il existe un tel  $\langle x, y \rangle$  sur le bord extérieur de  $C_i$  qui diffère dans les deux configurations. Nous pouvons ordonner cet ensemble avec l'ordre lexicographique de  $\mathbb{Z}^2$  et nous prenons  $e_j$  la première arête de  $R_i$ .

Comme pour la première arête  $e_0$ , il y a un chemin ouvert qui relie  $e_i$  et  $e_j$ . Sans perte de généralité, nous supposons que  $e_j$  est reliée à  $T$ . Nous pouvons considérer le cluster ouvert du chemin  $c$  entre  $e_i, e_j$  dans  $Y'_{\tau_i}$  arrêté à  $e_j$  et  $e_i$ . Ce cluster n'est pas connecté à  $T$  car  $e_i$  est ouverte, il n'est pas connecté à  $B$  dans  $Y'_{\tau_i}$  car  $e_j$  est ouverte. Nous pouvons donc trouver un ensemble  $S_i$  d'arêtes fermées qui sépare ce chemin de  $T$  dans  $Y_{\tau_i}$  et un ensemble  $S'_i$  qui le sépare de  $B$  dans  $Y'_{\tau_i}$ . Nous pouvons supposer que  $S_i \cap S'_i \neq \emptyset$ , sinon, nous avons deux ensembles qui séparent  $T$  et  $B$  dans  $\Lambda(l, h)$  qui est de probabilité inférieure à  $e^{-\lambda l}$  et nous avons le résultat voulu. Nous pouvons désormais considérer un ensemble  $S^*$  formé par des arêtes qui sont soit fermées dans

l'une des deux configurations et qui sépare le chemin  $c$  de  $T$  et de  $B$ . Quitte à prendre l'ensemble minimal, nous pouvons supposer que  $S^*$  est un circuit qui relie  $e_i$  et  $e_j$ . Les deux arêtes  $e_i$  et  $e_j$  coupent cet ensemble en deux chemins fermés  $\gamma_i^*, \rho_i^*$ .

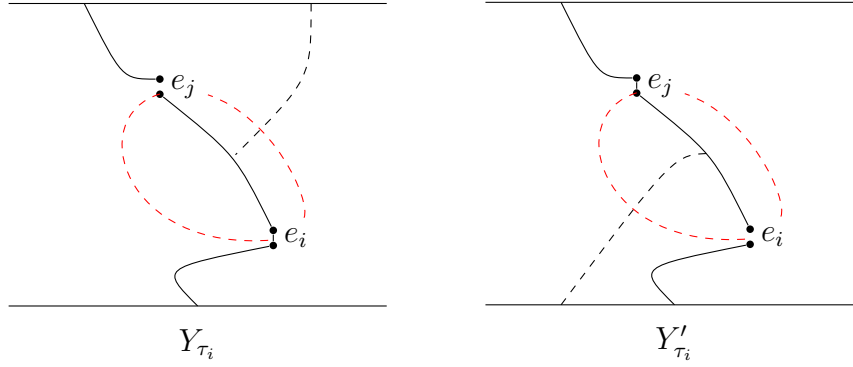


FIGURE 5 – La configuration dans les deux boîtes quand  $e_i$  devient différente avec le contour  $C_i$  en rouge

Enfin, pour obtenir la suite  $(e_i)_{i \geq 1}$  dans l'énoncé, nous partons de l'instant  $t$  pour trouver l'arête qui a causé la différence à  $e_0$ , ensuite nous répétons ce procédé à l'instant où cette arête est devenue différente jusqu'à arriver au bord. Comme chaque ouverture ou fermeture d'une arête est donnée par une horloge exponentielle, il y a presque sûrement un nombre fini d'arêtes qui sont devenues différentes avant  $t$ . Nous pouvons donc trouver une suite finie d'arêtes  $e_0, e_1, \dots, e_N$  avec  $e_N = e_0$  et des instants  $\theta_1 < \dots < \theta_N = t$  qui vérifient les deux premiers points de l'énoncé.

Nous considérons le contour fermé formé par  $\gamma_i^1$  et  $\gamma_i^2$ , la condition  $T \leftrightarrow B$  impose qu'il existe un ensemble séparant  $K_i$  qui contient  $e_i$  dans la configuration où elle est fermée. Quitte à ouvrir les arêtes de  $K_i$  qui ne sont pas pivotes, nous pouvons supposer  $K_i$  minimal. Nous considérons le dual de  $K_i$ , qui est un chemin fermé simple de gauche à droite. Nous pouvons numéroté les arêtes de  $K_i$  de la façon suivante :

- nous posons  $e_i^* = k_0$  ;
- si  $e_i^*$  est horizontale, nous posons  $k_{-1}$  l'arête qui partage le sommet gauche de  $e_i^*$  et  $k_1$  l'arête qui partage le sommet droit. S'il  $e_i^*$  est verticale, nous posons  $k_{-1}$  l'arête en bas et  $k_1$  celle en haut.
- Nous nous éloignons de  $e_i$ , jusqu'à avoir numéroté toutes les arêtes. Dans la direction négative, nous diminuons l'indice de 1 à chaque pas et nous augmentons de 1 par pas dans la direction positive.

Nous considérons maintenant l'arête minimale et l'arête maximale de l'ensemble  $K_i \cap (\gamma_i^1 \cup \rho_i^2)$  que nous notons  $k_{min}$  et  $k_{max}$ . Les deux arêtes  $k_{min}$  et  $k_{max}$  coupe  $K_i$  en 3 parties disjointes :  $C_i^g$  un chemin entre le bord gauche et  $k_{min}$  ;  $C_i^d$  un chemin entre le bord droite et  $k_{max}$  ; l'union d'un chemin entre  $k_{min}$  et  $k_{max}$  et ces deux arêtes. De plus, les deux sommets qui séparent ces trois parties coupent le contour  $\gamma_i^1 \cup \rho_i^2$  en deux chemins disjoints  $c_i^1$  et  $c_i^2$ . Quitte à échanger les numéros, nous supposons que  $|c_i^1| \geq |c_i^2|$ .

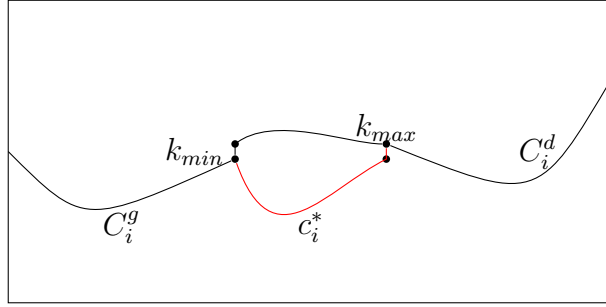


FIGURE 6 – construction d'un chemin fermé disjoint d'un cut

Enfin nous posons  $S_i^* = C_i^g \cup C_i^d \cup c_i^2$  un chemin fermé du bord gauche au bord droite dans le graphe dual et  $c_i^* = c_i^1$ . Nous posons  $S_i$  le dual de  $S_i^*$  qui est un cut. Or  $|c_i^1| \geq |c_i^2|$ , nous obtenons  $|c_i^*| \geq \frac{1}{2}|\gamma_i^1 \cup \rho_i^2|$ . Par construction,  $S_i$  et  $c_i^*$  sont disjoints.  $\square$

## 7 Quelques inégalités préliminaires

Nous allons énoncer quelques inégalités pour la suite de notre étude. Nous commençons par une inégalité de type BK adaptée au problème. Nous commençons par généraliser la notion de l'occurrence disjointe.

Nous considérons  $A$  un événement croissant qui dépend d'un nombre fini d'arêtes à l'instant  $s$ , et  $B$  un événement croissant qui dépend d'un nombre fini d'arête à l'instant  $t$ . Nous notons  $K(\omega) = \{e : e = 1\}$  l'ensemble d'arêtes ouvertes dans une configuration  $\omega$ . Nous définissons l'occurrence disjointe ainsi :

**Définition 2.** Soit  $A, B$  définis précédemment, l'occurrence disjointe de  $A$  et  $B$  noté par  $A \circ B$  par :

- si  $s = t$ ,  $A \circ B = \{\omega : \exists \omega_1 \in A, \exists \omega_2 \in B, K(\omega_1) \cap K(\omega_2) = \emptyset, K(\omega_1) \cup K(\omega_2) \subset K(\omega)\}$  ;

- si  $s < t$ ,  $A \circ B = \{\omega : \exists \omega_1 \in A, \exists \omega_2 \in B, K(\omega_1) \cup K(\omega_2) \subset K(\omega), \forall e \in (\omega_1) \cap K(\omega_2), \exists r \in [s, t], e(r) \neq e(s)\}$ .

Nous énonçons l'inégalité de BK pour la percolation dynamique :

**Proposition 2.** *Soit  $\Lambda(l, h)$  une boîte de longueur  $l$ ,  $0 < s \leq t$ , soit  $A$  l'événement  $x \longleftrightarrow y$  à l'instant  $s$ ,  $B$  l'événement  $u \longleftrightarrow v$  à l'instant  $t$ , alors  $P(A \circ B) \leq P(A)P(B)$  quand  $p$  est assez proche de 1.*

*Démonstration.* Pour le premier cas, c'est l'inégalité de BK classique. Nous traitons uniquement le deuxième cas où les instants sont différents. Soit  $\Gamma = \{f : [s, t] \rightarrow \{0, 1\} \text{ càdlàg}\}^{|\Lambda(l, h)|}$ . Nous introduisons deux espaces de probabilité identiques  $S_1 = (\Gamma_1, \mathcal{F}_1, P_1)$ ,  $S_2 = (\Gamma_2, \mathcal{F}_2, P_2)$ , nous définissons  $S$  l'espace produit de  $S_1, S_2$ . Nous écrivons  $x \times y$  un point de  $\Gamma_1 \times \Gamma_2$ . Nous notons  $A' = A \times \Gamma_2$ ,  $B'_k = \{x \times y : (y_1, \dots, y_k, x_{k+1}, \dots, x_{|\Lambda(l, h)|}) \in B\}$ . Nous notons  $P_{12}$  la probabilité produit de  $P_1, P_2$ . Nous avons bien que  $P(A \circ B) = P_{12}(A' \circ B'_0)$  et  $P_{12}(A' \circ B'_{|\Lambda(l, h)|}) = P(A)P(B)$ . Nous montrons maintenant :

$$\forall k > 0, P_{12}(A' \circ B'_{k-1}) \leq P_{12}(A' \circ B'_k)$$

.

Soit  $e \in \mathbb{E}^2$  une arête,  $\omega \in \Omega$ , nous définissons les notations suivantes :

$$\begin{aligned} \omega^e &= \omega^e(f) = \begin{cases} \omega(f) & f \neq e \\ 1 & f = e \end{cases} \\ \omega_e &= \omega_e(f) = \begin{cases} \omega(f) & f \neq e \\ 0 & f = e \end{cases} \end{aligned}$$

qui correspondent à des configurations où  $e$  est ouverte ou fermée. Soit  $M$  un événement, nous disons que  $e$  est pivot pour  $M$  si  $(\omega^e \in M, \omega_e \notin M)$  ou  $(\omega^e \notin M, \omega_e \in M)$ , c'est à dire un changement de l'arête  $e$  change l'occurrence de  $M$  dans la configuration  $\omega$ . Nous notons  $e \triangleright M$  si  $e$  est pivot pour  $M$ .

Nous considérons d'abord le cas où  $e_k$  n'est pas pivot pour  $B$ . Nous vérifions facilement que

$$P_{12}(x \times y \in A' \circ B'_{k-1}, e_k \not\triangleright B) \leq P_{12}(x \times y \in A' \circ B'_k, e_k \not\triangleright B)$$

car il suffit de poser  $y_k$  une copie indépendante de  $x_k$  qui réalise  $A \circ B_{k-1}$  pour obtenir  $A \circ B_k$ .

Nous considérons maintenant le cas  $e_k$  pivot pour  $B$  mais pas pour  $A$ . Par symétrie nous pouvons supposer  $\omega^{e_k} \in B$ . Il nous faut  $x_k(t) = 1$  réaliser pour

$A \circ B_{k-1}$  et  $y_k(t) = 1$  pour réaliser  $A \circ B_k$ . Or  $x_k$  et  $y_k$  sont de même loi, nous avons  $P_{12}(x_k(t) = 1) = P_{12}(y_k(t) = 1)$ . D'où :

$$P_{12}(x \times y \in A' \circ B'_{k-1}, e_k \not\triangleright A, e_k \triangleright B) = P_{12}(x \times y \in A' \circ B'_k, e_k \not\triangleright A, e_k \triangleright B)$$

Il reste le cas où l'arête  $e_k$  est pivot pour  $A$  et  $B$ . Quitte à changer  $p$  en  $(1 - p)$ , nous pouvons supposer que  $\omega^{e_k} \in A$ , il faut donc distinguer deux cas :

- Si  $\omega^{e_k} \in A, \omega^{e_k} \in B$ , nous devons avoir  $x_k(s) = 1, x_k(t) = 1, \exists r \in [s, t], x_k(r) = 0$  pour  $A \circ B_{k-1}$ . Pour  $A \circ B_k$ , il faut  $x_k(s) = 1$  et  $y_k(t) = 1$ . Nous montrons que

$$P(x_k(s) = 1, x_k(t) = 1, \exists r \in [s, t], x_k(r) = 0) \leq P(x_k(s) = 1, y_k(t) = 1).$$

Nous considérons la première instant de saut de  $x_k$ , soit

$$T = \inf\{r > s, x_k(r) = 0\}$$

et nous conditionnons la première probabilité par  $\{T = r\}$ , et nous utilisons la propriété de Markov forte qui donne :

$$\begin{aligned} & P(x_k(s) = 1, x_k(t) = 1, \exists r \in [s, t], x_k(r) = 0) \\ &= E[\mathbf{1}_{x_k(s)=1} \mathbf{1}_{x_k(t)=1} \mathbf{1}_{T < t}] \\ &= E[E[\mathbf{1}_{x_k(s)=1} \mathbf{1}_{x_k(t)=1} \mathbf{1}_{T < t} | T = r]] \\ &= E[\mathbf{1}_{x_k(s)=1} \mathbf{1}_{T=r} E[\mathbf{1}_{x_k(t)=1} | T = r]] \\ &= E[\mathbf{1}_{x_k(s)=1} \mathbf{1}_{T < t} P_0(x'_k(t-r) = 1)] \\ &\leq E[\mathbf{1}_{x_k(s)=1} \mathbf{1}_{T < t}] P(y_k(t-r) = 1) \\ &= P(x_k(s) = 1, T < t) P(y_k(t) = 1) \\ &\leq P(x_k(s) = 1, y_k(t) = 1). \end{aligned}$$

Avec  $x'_k$  le processus démarré à  $T$ . Nous avons  $P_0(x'_k(t-r) = 1) \leq P(y_k(t-r) = 1)$  car  $\{x_k(t-r) = 1\}$  est un événement croissant. Nous avons  $P(y_k(t-r) = 1) = P(y_k(t) = 1)$  car  $y_k$  est stationnaire à l'équilibre.

- Si  $\omega^{e_k} \in A, \omega^{e_k} \in B$ , nous devons avoir  $x_k(s) = 1, x_k(t) = 0$  pour réaliser  $A \circ B_{k-1}$  et  $x_k(s) = 1, y_k(t) = 0$  pour réaliser  $A \circ B_k$ . Or l'événement  $x_k(t) = 1$  est un événement croissant, nous avons

$$P_0(x_k(t-s) = 1) \leq P(x_k(t-s) = 1).$$

Par la propriété de Markov forte, nous avons :

$$\begin{aligned} P(x_k(s) = 0, x_k(t) = 1) &= E[\mathbf{1}_{x_k(s)=0} P_0(x_k(t-s) = 1)] \\ &\leq P(x_k(s) = 0) P(y_k(t) = 1) \end{aligned}$$

Nous obtenons l'inégalité voulu en combinant les deux cas précédents :

$$P_{12}(A \circ B_{k-1}, e_k \triangleright A, e_k \triangleright B) \leq P_{12}(A \circ B_k, e_k \triangleright A, e_k \triangleright B).$$

Enfin, nous en déduisons l'inégalité de BK en effectuant une récurrence sur  $k$ .  $\square$

Nous avons déjà qu'un chemin fermé admet la propriété de décroissance exponentielle en fonction de son cardinal dans la phase surcritique, nous montrons maintenant une propriété similaire pour la percolation dynamique sur son comportement temporel :

**Proposition 3.** *Soit  $p > \frac{1}{2}$ ,  $c$  un chemin fermé à l'instant  $s$  de cardinal  $m$ , soit  $P_{c,c'}$  la probabilité qu'il ne soit pas disjoint d'un chemin  $c'$  à l'instant  $t > s$ , nous avons  $P_{c,c'} \leq me^{-\gamma(t-s)}$  avec  $\gamma$  une constante indépendante de  $c$  et de  $c'$ .*

*Démonstration.* nous considérons une arête  $(x, y)$  fermé et une modification locale  $M$  pour l'ouvrir suivante : nous fermons deux arêtes perpendiculaires de même côté qui contiennent respectivement un sommet  $x, y$  et l'arête qui relie ces deux arêtes ; ensuite nous ouvrons l'arête  $(x, y)$ . Chaque étape de la modification est déterminée par une horloge exponentielle et elle respecte la condition de  $T \leftrightarrow B$ . Entre  $[0, 1]$ , cette modification a une probabilité positive  $r$  pour se réaliser. Nous en déduisons qu'il existe une constante  $\gamma$  pour qu'entre  $[s, t]$ , la probabilité que cette modification ne se réalise pas est inférieur à  $e^{-\gamma(t-s)}$ .

Nous considérons maintenant deux arêtes  $e, e'$  voisines, nous pouvons choisir les arêtes que nous modifions pour que  $e, e'$  soient modifiées indépendamment. En effet, si les  $e, e'$  sont colinéaires alors nous effectuons les modifications à différents côtés ; si  $e, e'$  sont perpendiculaires, alors nous effectuons la modification à l'extérieur de l'angle formé par  $e, e'$ , voir figure 7.

Nous avons donc

$$\begin{aligned} P(c \amalg c') &\geq P(\forall e \in c, M \text{ se réalise sur } e) \\ &\geq (1 - e^{-\gamma(t-s)})^m \geq 1 - me^{-\gamma(t-s)} \end{aligned}$$

$\square$

Nous introduisons la notion de space-time chemin, en prolongeant la connexion dans le temps, c'est-à-dire si une arête  $e = (x, y)$  reste ouverte (resp. fermée)

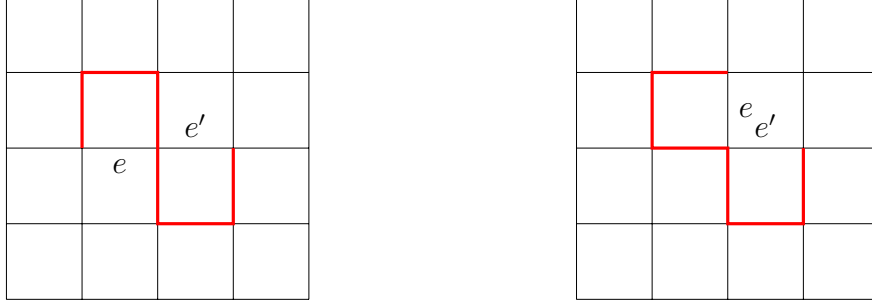


FIGURE 7 – deux arêtes voisines et les arêtes à modifier en rouge

entre  $s$  et  $t$  alors  $(x, s) \longleftrightarrow (y, t)$  par un space-time chemin ouvert (resp. fermé). Nous montrons aussi une décroissance exponentielle avec les space-time chemin.

**Proposition 4.** Soit  $n \in \mathbb{N}$ ,  $t > 0$ ,  $p > \frac{1}{2}$ , soit  $A(n, t)$  l'événement  $(O, 0) \leftrightarrow (n\mathbf{e}_1, t)$  par un space-time chemin fermé où  $\mathbf{e}_1 = (1, 0)$ , alors  $\exists \gamma(p, t)$ , une constante qui dépend de  $p, t$  tel que  $P(A(n, t)) \leq e^{-\gamma(p, t)n}$ .

*Démonstration.* Nous montrons cette équivalence par le lemme sous-additif. En fait,

$$\begin{aligned} P((O, 0) \leftrightarrow ((n + m)\mathbf{e}_1, s + t)) \\ &\geq P((O, 0) \leftrightarrow (n\mathbf{e}_1, s))P((n\mathbf{e}_1, s) \leftrightarrow ((m + n)\mathbf{e}_1, s + t)) \\ &\geq P((O, 0) \leftrightarrow (n\mathbf{e}_1, s))P((O, 0) \leftrightarrow (m\mathbf{e}_1, t)) \end{aligned}$$

Car nous avons l'invariance par translation. La suite  $(-\ln P(A(n, t)))_{n \in \mathbb{N}}$  est sous-additive. Par le lemme sous-additif, nous obtenons :

$$\lim_n -\frac{1}{n} \ln P(A(n, t)) = \inf_n -\frac{1}{n} \ln P(A(n, t)) = \gamma(p, t)$$

Nous avons donc

$$\forall n, -\frac{1}{n} \ln P(A(n, t)) \geq \gamma(p, t).$$

□

## 8 La probabilité d'une influence du bord

Nous montrons maintenant que la probabilité d'avoir une influence du bord sur une arête à l'intérieur de la boîte.

**Théorème 2.** Soit  $p \geq \frac{1}{2}$ ,  $\bar{e}$  l'arête au centre de la boîte  $\Lambda(l, h), \Lambda(l, h)'$  décrit dans la proposition 1, il existe une constante  $\lambda > 0$  tel que  $P(Y(\bar{e}) \neq Y'(\bar{e})) \leq e^{-\lambda} P(T \leftrightarrow B \text{ entre } [0, t])$ .

*Démonstration.* Nous utilisons les notations de la proposition 1 et son corollaire. D'après la proposition 1, nous savons qu'il existe une suite d'arêtes  $e_1, e_n$  qui sont reliées l'une après l'autre à différents instants. Nous notons  $x_i, y_i$  les extrémités de  $c_i^*$  chemin fermé dans le graphe dual et de  $C_i$  le cut, nous notons aussi  $k_i$  le cardinal de  $p_i^1 \cup p_i^2$ . Nous séparons la suite en différentes sous suites selon l'indépendance, plus précisément, si  $c_j^*$  et  $c_{j+1}^*$  est de l'occurrence disjointe, alors nous coupons la suite à l'indice  $j$ . Ainsi, nous obtenons les indices  $j_1, \dots, j_r$  telles que  $\forall 1 \leq u \leq r, c_{j_u}^*$  et  $c_{j_u+1}^*$  sont disjoints,  $\forall j_k \leq v \leq j_{k+1}, c_k^*$  et  $c_{k+1}^*$  ne sont pas disjoints.

$$\begin{aligned} P(Y(\bar{e}) \neq Y'(\bar{e})) &= P(\exists e_1, \dots, e_n, \forall i, \exists p_i^1, p_i^2, e_{i-1} \xrightarrow{p_i^1, p_i^2} e_i) \\ &\leq P(\exists x_1, \dots, x_n, y_1, \dots, y_n, c_1^*, \dots, c_n^*, C_1, \dots, C_n) \\ &\leq \sum_{j_1, \dots, j_r} \prod_{1 \leq k \leq r} P \left( \begin{array}{c} \exists x_{j_{k-1}+1}, \dots, x_{j_k}, \\ y_{j_{k-1}+1}, \dots, y_{j_k}, \\ c_{j_{k-1}+1}, \dots, c_{j_k}^*, \\ C_{j_{k-1}+1}, \dots, C_{j_k} \text{ cut}, \\ \forall j_{k-1} + 1 \leq m \leq j_k, x_m \xrightarrow{c_m^*} y_m, c_m^* \circ C_m \end{array} \right) \end{aligned}$$

Nous utilisons la proposition 4 pour majorer chaque terme du produit. Or les  $\forall j_{k-1} + 1 \leq c_m^* \leq j_k$ , les  $c_m^*$  ne sont pas d'occurrence disjointe, nous avons un space-time chemin  $\sigma_k$  qui relie  $x_{j_{k-1}+1}$  et  $y_{j_k}$ . Donc elle est bornée par

$$|\sigma_k|^4 e^{-\gamma(p, \theta_{j_k} - \theta_{j_{k-1}+1})|\sigma_k|} P(\exists C_{j_{k-1}+1}, \dots, C_{j_k} \text{ cut})$$

car  $x_{j_{k-1}+1}$  et  $y_{j_k}$  sont dans un carré de taille inférieure à  $|\sigma_k|$ . Or  $\exists \delta > 0$  tel que  $\forall x > 1, x^4 e^{-x} \leq e^{-\delta x}$ , nous avons

$$|\sigma_k|^4 e^{-\gamma(p, \theta_{j_k} - \theta_{j_{k-1}+1})|\sigma_k|} \leq |\sigma_k|^4 e^{-\gamma(p, t)|\sigma_k|} \leq e^{-\delta \gamma(p, t)|\sigma_k|}$$

Nous partons de  $\bar{e}$ ,  $x_{j_{n-1}+1}$  est de distance inférieure à  $2|\sigma_r|$  de  $\bar{e}$ , nous avons



donc

$$\begin{aligned}
& \sum_{1=j_1 < \dots < j_r = n} \prod_{1 \leq k \leq r} e^{-\delta\gamma(p,t)|\sigma_k|} P(\exists C_{j_{k-1}+1}, \dots, C_{j_k} \text{ cut}) \\
& \leq P(\exists C_1, \dots, C_n \text{ cut}) \sum_{1=j_1 < \dots < j_{r-1}} 4|\sigma_r|^2 e^{-\delta\gamma(p,t)|\sigma_r|} \prod_{1 \leq k \leq r-1} e^{-\delta\gamma(p,t)|\sigma_k|} \\
& \leq P(\exists C_1, \dots, C_n \text{ cut}) \sum_{1=j_1 < \dots < j_{r-1}} 4e^{-\delta^2\gamma(p,t)|\sigma_r|} \prod_{1 \leq k \leq r-1} e^{-\delta\gamma(p,t)|\sigma_k|} \\
& \leq 4^r e^{-\delta^2\gamma(p,t) \sum_1^r |\sigma_k|} P(\exists C_1, \dots, C_n \text{ cut})
\end{aligned}$$

Enfin,  $r$  est borné par une variable aléatoire de loi de Poisson de paramètre  $l^2(1-p)t$ , nous avons le résultat.  $\square$