

PERFECTIONNEMENT EN C++

Aspect Objet

- Encapsulation, Polymorphisme
- RAII et Règle du Zero

Aspect Générique

- Fonctions et classes génériques
- Fonction lambda
- Manipulation des types et du code

Contexte

Un langage multi-paradigmes:

- Support du style impératif
- Support du style objet
- Support du style générique
- Support du style fonctionnel

Un langage multi-paradigmes:

- Support du style **impératif**
 - Le code est une simple liste d'instructions
 - Ses éléments fondamentaux sont les fonctions et les structures de données
- Support du style objet
- Support du style générique
- Support du style fonctionnel

Un langage multi-paradigmes:

- Support du style impératif
 - Le code est une simple liste d'instructions
 - Ses éléments fondamentaux sont les fonctions et les structures de données
- Support du style **objet**
 - Le code s'articule autour de la définition d'objets modélisant les éléments du problème
 - Ses éléments fondamentaux sont les classes et les relations entre ces classes
- Support du style générique
- Support du style fonctionnel

Un langage multi-paradigmes:

- Support du style impératif
 - Le code est une simple liste d'instructions
 - Ses éléments fondamentaux sont les fonctions et les structures de données
- Support du style objet
 - Le code s'articule autour de la définition d'objets modélisant les éléments du problème
 - Ses éléments fondamentaux sont les classes et les relations entre ces classes
- Support du style **générique**
 - Le code s'écrit en toute indépendance des types concrets
 - Une partie des calculs sont résolus à la compilation
- Support du style fonctionnel

Un langage multi-paradigmes:

- Support du style impératif
 - Le code est une simple liste d'instructions
 - Ses éléments fondamentaux sont les fonctions et les structures de données
- Support du style objet
 - Le code s'articule autour de la définition d'objets modélisant les éléments du problème
 - Ses éléments fondamentaux sont les classes et les relations entre ces classes
- Support du style générique
 - Le code s'écrit en toute indépendance des types concrets
 - Une partie des calculs sont résolus à la compilation
- Support du style **fonctionnel**
 - Le code est basé sur l'utilisation de fonctions et de valeurs
 - Il n'y a pas de notion de mémoire ou de structure de contrôle

Un langage multi-paradigmes:

- Support du style impératif
- Support du style objet
- Support du style générique
- Support du style fonctionnel

Certains problèmes ont des solutions plus simples en fonction du style

Un langage multi-paradigmes:

- Support du style impératif
- Support du style objet
- Support du style générique
- Support du style fonctionnel

Certains problèmes ont des solutions plus simples en fonction du style

Objectifs

- Vision objet et générique du langage
- Notion de ressources
- Impact sur les choix de design
- Mise en avant des apports de la STD

Programmation Objet en C++

Types Structurés - Agrégats

Forme générale

```
1  struct nom_type
2  {
3      type_membre1 membre_1;
4      type_membre2 membre_2;
5
6      // etc ....
7
8      type_memberN membre_N;
9  };
```

- Les valeurs contenues dans un agrégat sont des données **membres**
- Le nombre et le type de ces membres sont arbitraires
- Le nom de l'agrégat ou de ses membres sont arbitraires
- Un agrégat peut lui-même contenir un ou plusieurs agrégats

Types Structurés - Agrégats

Forme générale

```
1  // Agrégat simple
2  struct point3D
3  {
4      double x; // x est un membre de type double de point3D
5      double y;
6      double z;
7  };
8
9  // Agrégat composite
10 struct point3D_pondere
11 {
12     point3D point; // Notez la réutilisation de point3D
13     int     poids; // poids est une donnée supplémentaire
14 };
```

Construction

```
1  #include <iostream>
2
3  struct point3D
4  {
5      double x,y, z;
6  };
7
8  int main()
9  {
10     // Initilisation de chacun des membres dans l'ordre de leur définition
11     point3D p = { 1.5, -0.654, 2.7 };
12
13     std::cout << p.x << " " << p.y << " " << p.z << "\n";
14 }
```

1.5 -0.654 2.7

Construction

```
1  #include <iostream>
2
3  struct point3D
4  {
5      double x, y, z;
6  };
7
8  int main()
9  {
10     // On peut 'oublier' des membres
11     point3D p = { 9.99 };
12
13     std::cout << p.x << " " << p.y << " " << p.z << "\n";
14 }
```

9.99 0 0

Construction

```
1  #include <iostream>
2
3  struct point3D
4  {
5      double x, y, z;
6  };
7
8  int main()
9  {
10     // On peut 'oublier' tout les membres
11     point3D p = {};
12
13     std::cout << p.x << " " << p.y << " " << p.z << "\n";
14 }
```

0 0 0

Construction

```
1  #include <iostream>
2
3  struct point3D
4  {
5      double x, y, z;
6  };
7
8  int main()
9  {
10     // Attention à ne pas utiliser de variable non initialisée !
11     point3D p;
12
13     std::cout << p.x << " " << p.y << " " << p.z << "\n";
14 }
```

2.07455e-317 2.07444e-317 6.95283e-310

Types Structurés - Agrégats

Construction

```
1  #include <iostream>
2
3  // Reprise des définitions de point3D et point3D_pondere
4
5  int main()
6  {
7      // L'initialisation des agrégats interne se fait via des {}
8      point3D_pondere p{{1,1,1},9};
9
10     std::cout << p.point.x << " " << p.point.y << " " << p.point.z << "\n";
11     std::cout << p.poids << "\n";
12 }
```

```
1 1 1
9
```

Valeurs par défaut

```
1  #include <iostream>
2
3  struct point3D
4  {
5      double x = 1.;
6      double y = 2.;
7      double z = 3.;
8  };
9
10 int main()
11 {
12     point3D p;
13     std::cout << p.x << " " << p.y << " " << p.z << "\n";
14 }
```

1 2 3

De l'agrégat à la structure de données

Limitations du modèle agrégat

- La mission d'un agrégat est d'être un ensemble de valeurs
- La cohésion de ses valeurs ne suffit pas à construire une sémantique claire
- **Un agrégat n'a pas d'invariants**

Notion de classe

- La mission d'une classe est de fournir un service
- Ce service s'appuie potentiellement sur des valeurs
- **Une classe a des invariants qu'elle protège**

Encapsulation

- Force le respect de la sémantique de la classe
- Notion de **visibilité**
- Notion de **membres spéciaux**

Polymorphisme

- Permet de raffiner le comportement d'une classe
- Sélection dynamique du bon comportement
- Notion d'**héritage**
- Notion de **fonction virtuelle**

Principe de l'Encapsulation

Notion d'invariant

- Un invariant est l'ensemble des propriétés mettant en œuvre les données membres d'une classe qui doivent rester vrai tout au long de la durée de vie d'une instance de cette classe.
- Une classe ne respectant plus ces invariants est dite **incohérente**

Support niveau langage

- Modificateurs d'accès : `public`, `protected`, `private`
- Membres spéciaux : construction, affectation, destruction
- Assertion

Membres publics (**public**)

- Accessible depuis le code utilisateur
- Accessible depuis le code des sous-classes
- Accessible depuis le code interne à la classe

Membres privés (**private**)

- Inaccessible depuis le code utilisateur
- Inaccessible depuis le code des sous-classes
- Accessible depuis le code interne à la classe

Cas des **struct**

- Visibilité par défaut: **public**
- Pas d'invariant car le contenu est accessible par tous
- L'important c'est les valeurs

Cas des **class**

- Visibilité par défaut: **private**
- Des invariants existent et sont protégés par le masquage des membres associés
- L'important c'est le comportement

Encapsulation - Que choisir ?

Un membre est **private** si :

- Il fait parti d'un invariant de classe
- Il ne participe qu'au fonctionnement interne de la classe

Un membre est **public** si :

- Il ne participe au maintien d'aucun invariant
- La sémantique de la classe l'impose

Conclusion

- Privilégiez au maximum les membres **public**
- Au moindre invariant, utilisez **private**

Encapsulation - Exemple

Le type `fraction`

- Une fraction se compose de deux entiers ; le numérateur, le dénumérateur
- Le numérateur est un entier relatif arbitraire
- Le dénumérateur est positif et non nul

```
1  struct fraction
2  {
3      int num, denum;
4  };
5
6  fraction f1{-9,10}; // OK
7  fraction f2{200,0}; // Erreur
```

Encapsulation - Exemple

Le type `fraction`

- Une fraction se compose de deux entiers ; le numérateur, le dénominateur
- Le numérateur est un entier relatif arbitraire
- Le dénominateur est positif et non nul

```
1  struct fraction
2  {
3      void num(int n)    { num = n; }
4      void denum(int d) { assert(d > 0); denum = d; }
5
6      private:
7      int num_, denum_;
8  };
9
10 fraction f1, f2;
11 f1.num(3); f1.denum(4);    // OK
12 f2.num(-2); f2.denum(0);  // Erreur au runtime
```

Problématique

- Modifier manuellement un objet post-déclaration est peu pratique
- La durée de vie d'un objet en C++ est bornée
- Si cet objet contient des invariants, ils doivent être vérifiés à la création de l'objet
- Si cet objet contient des invariants, ils doivent être vérifiés à la destruction de l'objet

Solution : Les Membres Spéciaux

- Les constructeurs
- L'opérateur d'affectation
- Le destructeur

Problématique

- La construction directe d'une structure en remplissant ses membres est limitée
- Il se peut qu'un type puisse être construit à partir de différentes valeurs
- Il se peut qu'un ou plusieurs membres doivent être initialisés en dépendant des autres
- Il peut être nécessaire de vérifier certaines propriétés sur les valeurs utilisées

Notion de constructeur

- Un constructeur est un **membre spécial** qui gère l'initialisation d'une instance de structure
- Son identifiant est le nom de la structure
- Certains constructeurs ont un rôle particulier dans le cycle de vie d'une instance
- Si au moins un constructeur est défini, la structure perd sa propriété d'agrégat

Constructeur arbitraire

```
1  struct fraction
2  {
3      private: int num, denum;
4
5      public:
6          // Construit une fraction à partir d'un seul entier
7          // Le dénumérateur vaut alors 1 par défaut.
8          fraction(int n) : num(n), denum(1) {}
9
10         // Construit une fraction à partir d'un couple d'entier
11         fraction(int n, int d) : num{n}, denum{d} { assert(d > 0); }
12     };
```

Constructeur arbitraire

```
1  struct fraction
2  {
3      private: int num, denum;
4
5      public:
6          // Construit une fraction à partir d'un seul entier
7          // Le dénumérateur vaut alors 1 par défaut.
8          //
9          // Les membres de fraction sont construits dans
10         // la liste d'initialisation définit ici
11         //          |
12         //          v
13         fraction(int n) : num(n), denum(1) {}
14
15         fraction(int n, int d) : num{n}, denum{d} { assert(d > 0); }
16     };
```

Constructeur arbitraire

```
1  struct fraction
2  {
3      private: int num, denum;
4
5      public:
6          // Construit une fraction à partir d'un seul entier
7          // Le dénumérateur vaut alors 1 par défaut.
8          //
9          // Chaque membre apparaît dans l'ordre de leur définition
10         // dans la liste des membres de la structure.
11         //          |          |
12         //          v          v
13         fraction(int n) : num(n), denum(1) {}
14
15         fraction(int n, int d) : num{n}, denum{d} { assert(d > 0); }
16     };
```


Constructeur arbitraire

```
1  struct fraction
2  {
3      private: int num, denum;
4
5      public:
6          // Construit une fraction à partir d'un seul entier
7          // Le dénumérateur vaut alors 1 par défaut.
8          //
9          // Chaque membre appelle son propre constructeur
10         // via ( ) ou { } et en passant les valeurs nécessaires.
11         //           |           |
12         //           v           v
13         fraction(int n) : num(n), denum(1) {}
14
15         fraction(int n, int d) : num{n}, denum{d} { assert(d > 0); }
16     };
```

Constructeur arbitraire

```
1  struct fraction
2  {
3      fraction(int n)          : num(n), denum(1) {}
4      fraction(int n, int d) : num{n}, denum{d} { assert(d > 0); }
5      int numerator() const { return num; }
6      int denominator() const { return denum; }
7      private: int num, denum;
8  };
9
10 int main()
11 {
12     fraction f(7), g(7,4);
13     std::cout << f.numerator() << " / " << f.denominator() << "\n";
14     std::cout << g.numerator() << " / " << g.denominator() << "\n";
15 }
```

7 / 1

7 / 4

Constructeur par défaut

- Il s'agit d'un constructeur ne prenant aucun paramètre de manière directe ou indirecte
- Il garantit la valeur d'une instance construite sans valeur d'initialisation
- En général, il est automatiquement fourni par le compilateur
- Il est nécessaire du moment où il existe au moins un constructeur arbitraire

```
1  struct fraction
2  {
3      fraction()           : num(0), denum(1) {} // Constructeur par défaut
4      fraction(int n)      : num(n), denum(1) {}
5      fraction(int n, int d) : num{n}, denum{d} { assert(d > 0); }
6
7      private: int num, denum;
8  };
9
10 fraction f; // f = {0,1}
```

Constructeur par défaut

- Il s'agit d'un constructeur ne prenant aucun paramètre de manière directe ou indirecte
- Il garantit la valeur d'une instance construite sans valeur d'initialisation
- En général, il est automatiquement fourni par le compilateur
- Il est nécessaire du moment où il existe au moins un constructeur arbitraire

```
1  struct fraction
2  {
3      // Ce constructeur n'est pas directement un constructeur par défaut
4      // mais il permet l'appel de fraction f;
5      fraction(int n = 0, int d = 1) : num{n}, denum{d} { assert(d > 0); }
6
7      private: int num, denum;
8  };
9
10 fraction f; // f = {0,1}
```

Constructeur par défaut - Le piège du *Most Vexing Parse*

```
1  struct fraction
2  {
3      fraction(int n = 0, int d = 1) : num{n}, denum{d} { assert(d > 0); }
4      private: int num, denum;
5  };
6
7  fraction g();
8
9  std::cout << g.numerator() << "\n";
```

Constructeur par défaut - Le piège du *Most Vexing Parse*

```
1  struct fraction
2  {
3      fraction(int n = 0, int d = 1) : num{n}, denum{d} { assert(d > 0); }
4      private: int num, denum;
5  };
6
7  fraction g();
8
9  // error: request for member 'numerator()' in 'g', which is of non-class type 'fraction()'
10 std::cout << g.numerator() << "\n";
```

Constructeur par défaut - Le piège du *Most Vexing Parse*

```
1  struct fraction
2  {
3      fraction(int n = 0, int d = 1) : num{n}, denum{d} { assert(d > 0); }
4      private: int num, denum;
5  };
6
7  fraction g();
8
9  // error: request for member 'numerator()' in 'g', which is of non-class type 'fraction()'
10 std::cout << g.numerator() << "\n";
```

- Pour des raisons de rétro-compatibilité, `T f()` n'appelle pas le constructeur par défaut
- Cette notation définit un prototype de fonction locale
- Privilégiez donc la notation `T f{}` pour expliciter l'appel au constructeur par défaut

Constructeur par défaut - Le piège du *Most Vexing Parse*

```
1  struct fraction
2  {
3      fraction(int n = 0, int d = 1) : num{n}, denum{d} { assert(d > 0); }
4      private: int num, denum;
5  };
6
7  fraction g{};
8
9  // OK
10 std::cout << g.numerator() << "\n";
```

- Pour des raisons de rétro-compatibilité, `T f()` n'appelle pas le constructeur par défaut
- Cette notation définit un prototype de fonction locale
- Privilégiez donc la notation `T f{}` pour expliciter l'appel au constructeur par défaut

Constructeur de copie

- Il s'agit d'un constructeur recopiant un autre objet
- En général, il est automatiquement fourni par le compilateur
- Certains usages assez rares peuvent nécessiter sa définition

```
1  struct fraction
2  {
3      fraction(int n = 0, int d = 1) : num{n}, denum{d} { assert(d>0); }
4      fraction(fraction const& other) : num(other.num), denum(other.denum) {}
5
6      private: int num, denum;
7  };
8
9  fraction f{4,7};
10 fraction g{f};
```

Construction par délégation

Problématique

```
1  struct fraction
2  {
3      fraction(int n, int d) : num{n}, denum{d} { assert(d>0); }
4      fraction(int n)        : num(n), denum(1) {}
5      fraction()              : num(0), denum(1) {}
6      private: int num, denum;
7  };
```

- Certaines structures ont des constructeurs très proches en terme de code
- Il est envisageable de vouloir factoriser ces codes
- Nécessité de pouvoir appeler un constructeur depuis un autre constructeur

Construction par délégation

Problématique

```
1  struct fraction
2  {
3      fraction(int n, int d) : num{n}, denum{d} { assert(d>0); } // Constructeur principal
4      fraction(int n)       : fraction(n,1)    {} // Délégation
5      fraction()            : fraction(0,1)    {} // Délégation
6      private: int num, denum;
7
8      // fraction(double n) : fraction{n*1000}, denum(1000) {} // Erreur
9  };
```

- Construire par délégation permet d'appeler un constructeur dans une liste d'initialisation
- Réduit la duplication de code entre les constructeurs
- On ne peut pas mélanger délégation et initialisation pour un même constructeur
- **Attention à ne pas créer de cycle entre les constructeurs**

Constructeurs explicites

Problématique

```
1  struct fraction
2  {
3      fraction(int n, int d) : num{n}, denum{d} { assert(d>0); }
4      fraction(int n)        : fraction(n,1)    {}
5      fraction()              : fraction(0,1)    {}
6      private: int num, denum;
7  };
8
9  void f(fraction f);
10
11 f( fraction{4,7} ); // OK
```

Constructeurs explicites

Problématique

```
1  struct fraction
2  {
3      fraction(int n, int d) : num{n}, denum{d} { assert(d>0); }
4      fraction(int n)        : fraction(n,1)    {}
5      fraction()              : fraction(0,1)    {}
6      private: int num, denum;
7  };
8
9  void f(fraction f);
10
11  f( fraction{4,7} ); // OK
12  f( 9 );             // Compile alors que f(int) n'existe pas ???
```

Problématique

```
1  struct fraction
2  {
3      fraction(int n, int d) : num{n}, denum{d} { assert(d>0); }
4      fraction(int n)        : fraction(n,1)    {}
5      fraction()              : fraction(0,1)    {}
6      private: int num, denum;
7  };
8
9  void f(fraction f);
10
11 f( fraction{4,7} ); // OK
12 f( 9 );             // Compile alors que f(int) n'existe pas ???
```

- L'appel à `f(9)` est compilé sans erreur contrairement à notre intuition
- Cela est dû au fait que le compilateur déduit qu'il peut convertir 9 en `fraction`
- Cette conversion est possible car le constructeur `fraction(int n)` existe

Le mot-clé `explicit`

```
1  struct fraction
2  {
3      fraction(int n, int d) : num{n}, denum{d} { assert(d>0); }
4      explicit fraction(int n)      : fraction(n,1)      {}
5      fraction()                    : fraction(0,1)      {}
6      private: int num, denum;
7  };
8
9  void f(fraction f);
10
11 f( fraction{4,7} ); // OK
12 f( 9 );           // OK - Ne compile plus
13 f( fraction{9} ); // OK
```

- Un constructeur marqué `explicit` ne peut être utilisé dans une conversion implicite
- La conversion vers `fraction` doit être effectuée consciemment

Conclusion sur les Constructeurs

Bonnes pratiques - Constructeurs spéciaux

- Le plus souvent le constructeur de copie fourni par défaut est suffisant.
- Le plus souvent le constructeur par défaut fourni par défaut est suffisant.
- Évitez les comportements complexes pour ces dernier.

Bonnes pratiques - Constructeurs arbitraires

- Pas plus de constructeurs que nécessaires.
- La liste d'initialisation est à utiliser le plus possible.
- Les constructeurs à un seul paramètre doivent être **explicit** le plus souvent possible.
- Évitez les délégations de constructeurs complexes à comprendre

Surcharge d'opérateurs

Opérateur d'affectation

- `T& T::operator=(V v)` est un opérateur permettant d'affecter une valeur à une instance de structure

```
1  struct fraction
2  {
3      // ...
4
5      fraction& operator=(int v)
6      {
7          num = v;
8          denum = 1;
9          return *this;
10     }
11 };
```

Opérateur d'affection

Définition

- `T& T::operator=(T const&)` est l'opérateur d'affection canonique
- Comme les constructeurs, il est considéré comme un membre spécial.

```
1  struct fraction
2  {
3      // ...
4
5      // Ce prototype est considéré comme l'opérateur d'affectation canonique
6      fraction& operator=(fraction const& v)
7      {
8          // Il est souvent inutile de le spécifier car l'operator=
9          // généré par le compilateur procède à cette recopie automatiquement
10         num    = v.num;
11         denum  = v.denum;
12         return *this;
13     }
14 };
```

Destructeur

Principe

```
1  struct fraction
2  {
3      // ...
4
5      // Ce prototype est le destructeur canonique
6      ~fraction()
7      {
8          // Il est inutile de le déclarer 99.99% du temps
9          // car le destructeur généré par le compilateur fait
10         // souvent le travail.
11
12         // Nous verrons plus tard quand ce membre DOIT etre
13         // spécifié.
14     }
15 };
```

Principe du Polymorphisme

Définition

- Le **Polymorphisme** est la capacité de modifier le comportement d'une fonction en fonction du ou des types de ces paramètres
- Il existe plusieurs types de **Polymorphisme** : statique, dynamique, ad hoc, universel.

Le Polymorphisme en Programmation Objet

- Permet de raffiner le comportement d'une classe en la **sous-classant**
- La notion d'**héritage** permet d'explicitier ces relations
- Mise en avant d'une notion de **substituabilité**

Relation d'héritage

- C++ supporte l'héritage public et privé
- Héritage public : mise en place du polymorphisme
- Héritage privé : factorisation de code

Notion de virtualité

- C++ supporte la notion d'appel virtuel et d'appel abstrait
- Contrairement à d'autres langages, les fonctions membres en C++ ne sont pas polymorphe par défaut
- Le mot-clé `virtual` permet d'indiquer les membres participant à l'aspect polymorphe d'une classe

Éléments de syntaxe pour l'héritage

```
1  class point
2  {
3      public:
4      point(int dx = 0, int dy = 0) :x(dx), y(dy) {}
5
6      void display() const
7      {
8          std::cout << "{" << x << ", " << y << "}";
9      }
10
11     int x,y;
12 };
```

Éléments de syntaxe pour l'héritage

```
1  // class A : public B indique que A hérite de B publiquement
2  //
3  class weighted_point : public point
4  {
5      public:
6      weighted_point ( int dx = 0, int dy = 0, float dm = 1.f) : point(dx,dy), m(dm)
7      // Utilisation du constructeur de la classe de base -----^
8      {}
9
10     void display() const
11     {
12         point::display(); // Accès au membre de la classe de base
13         std::cout << "@" << m << " ";
14     }
15
16     float m;
17 };
```

Éléments de syntaxe pour l'héritage

```
1  int main()
2  {
3      point          x{7, 9};
4      weighted_point y{8,3,25.28f};
5
6      x.display();
7      std::cout << "\n";
8      y.display();
9  }
```

{7, 9}

{8, 3}@[25.28]

Polymorphisme - Mise en oeuvre

Activation du polymorphisme

```
1 void display( point const& p )
2 {
3     p.display();
4     std::cout << "\n";
5 }
6
7 int main()
8 {
9     point          x{7, 9};
10    weighted_point y{8,3,25.28f};
11
12    display(x);
13    display(y);
14 }
```

{7, 9}

{8, 3}

Activation du polymorphisme

- Par défaut, les fonctions membres ne sont pas polymorphes
- Le mot-clé **virtual** doit être utilisé pour activer ce comportement
- Une classe avec au moins une fonction virtuelle est dite polymorphe.

Contrôle fin du polymorphisme

- **override**
- **final**

Activation du polymorphisme

```
1  class point
2  {
3      public:
4      point(int dx = 0, int dy = 0) :x(dx), y(dy) {}
5
6      // display() const est désormais polymorphe
7      virtual void display() const
8      {
9          std::cout << "{" << x << ", " << y << "}";
10     }
11
12     int x,y;
13 };
```

Activation du polymorphisme

```
1  // weighed_point hérite de point, elle est aussi polymorphe
2  class weighed_point : public point
3  {
4      public:
5          weighed_point ( int dx = 0, int dy = 0, float dm = 1.f) : point(dx,dy), m(dm)
6          {}
7
8          // override indique que l'on a conscience du caractère surchargée de display()
9          void display() const override
10         {
11             point::display(); // Accés au membre de la classe de base
12             std::cout << "@" << m << " ";
13         }
14
15         float m;
16     };
```

Polymorphisme - Mise en oeuvre

Activation du polymorphisme

```
1 void display( point const& p )
2 {
3     p.display();
4     std::cout << "\n";
5 }
6
7 int main()
8 {
9     point          x{7, 9};
10    weighted_point y{8,3,25.28f};
11
12    display(x);
13    display(y);
14 }
```

```
{7, 9}
{8, 3}@[25.28]
```

Fonction abstraite

- Fonction virtuelle sans implémentation dans la classe de base
- Elle fournit un contrat sans comportement par défaut
- Force ses sous-classes à l'implémenter sous peine d'erreur
- Une classe possédant au moins une fonction abstraite est dite abstraite

Conséquences

- Une classe abstraite n'est pas instantiable
- On nomme **interface** ces classes sans implémentation
- Elles ne font que définir un **contrat** avec l'utilisateur

Activation du polymorphisme

```
1  struct displayable
2  {
3      virtual ~displayable() {}
4      virtual void display() const = 0;
5  };
6
7  class point          : public displayable { /* ... */ };
8  class weighed_point : public point { /* ... */ };
9
10 void display( displayable const& p )
11 {
12     p.display();
13     std::cout << "\n";
14 }
```

SOLID - Liskov Substitution Principle

“ Let $q(x)$ be a property provable about objects of x of type T . Then $q(y)$ should be provable for objects y of type S where S is a subtype of T . ”

— Barbara Liskov, 1999

En pratique

- Un code demandant explicitement le type concret d'une classe polymorphe pour décider de son implémentation est défectueux
- Les classes dérivées ne peuvent que relâcher les préconditions de leur fonctions
- Les classes dérivées ne peuvent que renforcer les post-conditions de leur fonctions
- Les invariants de la classe de base doivent être vérifiées par les classes dérivées

SOLID - Liskov Substitution Principle

Code original

```
1  struct rectangle
2  {
3      virtual void set_h(double hh) { h = hh; }
4      virtual void set_w(double ww) { w = ww; }
5      double area() const { return h*w; }
6
7      private:
8      double h,w;
9  };
10
11 struct square : public rectangle
12 {
13     void set_h(double hh) override { rectangle::set_h(hh); rectangle::set_w(hh); }
14     void set_w(double ww) override { rectangle::set_h(ww); rectangle::set_w(ww); }
15 };
```

SOLID - Liskov Substitution Principle

Code original

```
1 void f(rectangle& r)
2 {
3     r.set_h(20);
4     r.set_w(10);
5
6     assert( r.area() == 200 );
7 }
8
9 int main()
10 {
11     rectangle r;
12     square    s;
13
14     f(r);
15     f(s);
16 }
```

SOLID - Liskov Substitution Principle

Code reformulé par LSP

```
1  struct compute_area { virtual double area() const = 0; };
2
3  struct rectangle : public compute_area
4  {
5      rectangle(double hh, double ww) : h(hh), w(ww) {}
6      double area() const override { return h*w; }
7      private:
8      double h,w;
9  };
10
11 struct square : public compute_area
12 {
13     square(double ee) : edge(e) {}
14     double area() const override { return edge*edge; }
15     private:
16     double edge;
17 };
```

Gestion des Ressources

Notion de catégorie de valeurs

- En plus de son type, une variable est classifiée selon sa catégorie de valeur
- La catégorie de valeur indique comment la durée de vie d'une valeur est gérée

Notion de lvalue

- Une lvalue est une valeur avec un nom, un identifiant
- La durée de vie d'une lvalue est la portée courante

Notion de rvalue

- Une rvalue est une valeur sans identifiant ou littérale
- La durée de vie d'une rvalue est l'expression courante

Pourquoi discriminer lvalues et rvalues ?

- Expliciter les possibilités d'optimisations
- Simplifier la définition de certaines fonctions
- Introduire au sein du langage la notion de durée de vie

Notion de *rvalue reference*

- `int&` : référence vers une **lvalue** de type `int`
- `int const&` : référence vers une **lvalue** de type `int const`
- `int&&` : référence vers une **rvalue** de type `int`

Détection et classification des rvalue/lvalue

```
1  #include <iostream>
2
3  void f(int& )      { std::cout << "lvalue\n"; }
4  void f(int const& ) { std::cout << "lvalue constante\n"; }
5  void f(int&&)      { std::cout << "rvalue\n"; }
6  int g() { return 4; }
7
8  int main()
9  {
10     int i = 1;
11     int const j = 4;
12
13     f(i);
14     f(j);
15     f(3);
16     f(i+j);
17     f(g());
18 }
```

Détection et classification des rvalue/lvalue

```
1  #include <iostream>
2
3  void f(int& )      { std::cout << "lvalue\n"; }
4  void f(int const& ) { std::cout << "lvalue constante\n"; }
5  void f(int&&)      { std::cout << "rvalue\n"; }
6  int g() { return 4; }
7
8  int main()
9  {
10     int i = 1;
11     int const j = 4;
12
13     f(i);    // Affiche `lvalue`
14     f(j);    // Affiche `lvalue constante`
15     f(3);    // Affiche `rvalue`
16     f(i+j);  // Affiche `rvalue`
17     f(g());  // Affiche `rvalue`
18 }
```


Détection et classification des rvalue/lvalue

```
1  #include <iostream>
2
3  void f(int& )      { std::cout << "lvalue\n"; }
4  void f(int const& ) { std::cout << "lvalue constante\n"; }
5  void f(int&&)      { std::cout << "rvalue\n"; }
6  void h(int&& i)     { std::cout << "!!"; f(i); }
7
8  int main()
9  {
10     h(4);
11 }
```

Détection et classification des rvalue/lvalue

```
1  #include <iostream>
2
3  void f(int& )      { std::cout << "lvalue\n"; }
4  void f(int const& ) { std::cout << "lvalue constante\n"; }
5  void f(int&&)      { std::cout << "rvalue\n"; }
6  void h(int&& i)     { std::cout << "!!"; f(i); }
7
8  int main()
9  {
10     h(4); // Affiche 'lvalue'
11 }
```

- **i** a pour type `int&&`
- Mais il a un identifiant, sa catégorie de valeur est donc **lvalue**

Détection et classification des rvalue/lvalue

```
1  #include <iostream>
2
3  void f(int& )      { std::cout << "lvalue\n"; }
4  void f(int const& ) { std::cout << "lvalue constante\n"; }
5  void f(int&&)      { std::cout << "rvalue\n"; }
6  void h(int&& i)     { std::cout << "!!"; f(std::move(i)); }
7
8  int main()
9  {
10     h(4); // Affiche 'rvalue'
11 }
```

- **i** a pour type `int&&`
- `std::move(i)` renvoie `i` sans copie
- `f` reçoit le temporaire valant `i`, c'est bien une **rvalue**

Mise en oeuvre

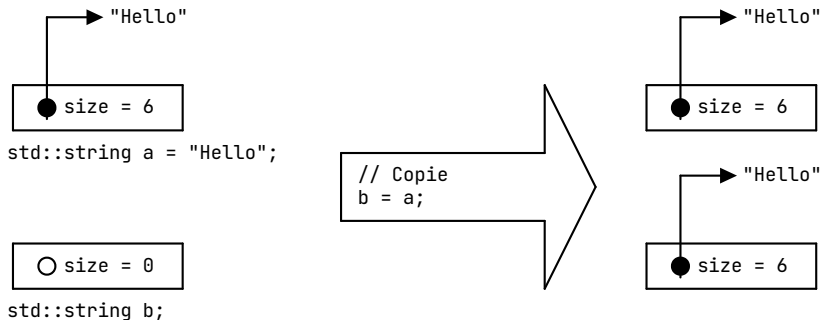
- Copier un objet contenant des ressources est coûteux
- Copier un objet temporaire contenant des ressources est encore plus coûteux car il faut construire puis copier le temporaire
- Peut-on “recycler” ce temporaire ?

Sémantique de transfert

- Un objet temporaire n'a pas d'identité, c'est donc une **rvalue**
- Comme sa durée de vie est limitée, on peut extraire sa ressource et l'affecter à une autre valeur
- Cette sémantique est supportée par tous les composants du standards

Cas de la copie

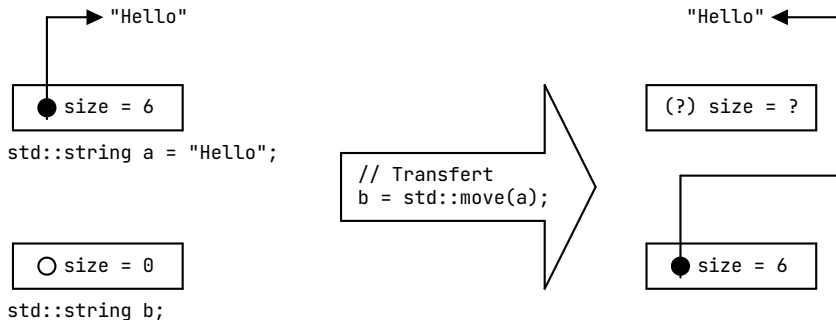
- Duplication des données et des ressources de la source vers la destination
- L'objet original reste inchangé



Sémantique de transfert

Cas du transfert

- Les données et ressources originales sont cédées à l'objet destination
- L'objet original passe dans un état incohérent



Définition

Une classe a une sémantique de valeur si deux instances de cette située à des différentes, mais au contenu identiques, sont considérés égales.

Forme classique

- Possède un opérateur d'affectation
- Est comparable avec $=$ et, optionnellement, $<$
- Peut redéfinir d'autres opérateurs arithmétiques
- Ne peut pas être utilisé comme classe de base

Définition

Une classe a une sémantique d'entité si toutes les instances de cette classe sont nécessairement deux à deux distinctes, même si toutes leurs données membres sont égaux.

Elle modélise un concept d'identité : chaque objet représente un individu unique.

Forme classique

- Les copies se font via une fonction membre explicite
- Ne se compare ni avec $=$ ni $<$
- Ne redéfinit que rarement d'autres opérateurs arithmétiques
- Est le candidat classique pour une classe de base

Définition

Une classe a une sémantique de ressource si sa seule responsabilité consiste à maintenir et interagir avec une ressource système limitée nécessitant une capture et/ou une libération explicite.

Forme classique

- Elle peut être copiable ou uniquement transférable
- Elle implémente la totalité de ses membres spéciaux
- Permet d'exploiter le principe de la RAI

Objectifs

- Assurer la sûreté de la gestion des ressources
- Minimiser la gestion manuelle des ressources
- Simplifier les interactions avec les exceptions

Principes

- Les ressources sont acquises dans le constructeur
- Les ressources sont libérées dans le destructeur
- La portée de l'objet borne la durée de vie de la ressource

Un chronomètre RAII

```
1  #include <chrono>
2
3  class stopwatch
4  {
5      public:
6          using time_t = std::chrono::duration<double, std::milli>;
7
8          stopwatch(time_t& e) : now( std::chrono::steady_clock::now()), elapsed(e) {}
9          ~stopwatch()
10         {
11             auto then = std::chrono::steady_clock::now();
12             elapsed = time_t(then - now);
13         }
14
15         private:
16             std::chrono::time_point<std::chrono::steady_clock> now;
17             std::chrono::duration<double, std::milli>& elapsed;
18     };
```

Un chronomètre RAII

```
1  #include <chrono>
2
3  class stopwatch { /* .. */ };
4
5  int main()
6  {
7      stopwatch::time_t elapsed;
8
9      {
10         // Construction et capture de elapsed
11         stopwatch here(elapsed);
12         usleep(1337);
13     } // destruction et calcul de la durée
14
15     std::cout << elapsed.count() << "\n";
16 }
```

std::shared_ptr

```
1  #include <memory>
2  #include <iostream>
3
4  int main()
5  {
6      auto p1 = std::make_shared<std::string>(4, '-'); // Acquisition de la ressource
7      std::cout << *p1 << "\n";
8
9      {
10         std::shared_ptr<std::string> p2 = p1; // Partage de la ressource
11         p2->append(7, '!');
12     } // Relâchement de la ressource par p2
13
14     auto p3 = p1; // Partage de la ressource
15     p1.reset(); // Relâchement de la ressource par p1
16     std::cout << *p3 << "\n";
17 } // Relâchement de la ressource par p3 et nettoyage
```

std::unique_ptr

```
1  #include <memory>
2  #include <iostream>
3
4  int main()
5  {
6      auto p1 = std::make_unique<std::string>(4, '-'); // Acquisition de la ressource
7      std::cout << *p1 << "\n";
8
9      // Code incorrect à la compilation - unique_ptr n'est pas copiable
10     // std::unique_ptr<std::string> p2 = p1;
11
12     auto p3 = std::move(p1); // Transfert de la ressource
13     p3->append(7, '!');
14     std::cout << *p3 << "\n";
15 }
```

La règle des Trois, la règle des Cinq

La Règle des Trois

“If a class manually manages a ressource (like memory), the destructor, copy assignment operator and copy constructor have to be implemented. If either one of them is implemented, the other two should also be implemented”.

La Règle des Cinq

“If a class has an user-defined destructor, user-defined copy constructor or user defined copy assignment operator, the move constructor and the move assignment operator have to be also implemented to realize the move semantics”.

La probabilité d'oublier un de ces éléments ou de le sur-spécifier est grand.

Special Members

compiler implicitly declares

user declares		default constructor	destructor	copy constructor	copy assignment	move constructor	move assignment
	Nothing	defaulted	defaulted	defaulted	defaulted	defaulted	defaulted
	Any constructor	not declared	defaulted	defaulted	defaulted	defaulted	defaulted
	default constructor	user declared	defaulted	defaulted	defaulted	defaulted	defaulted
	destructor	defaulted	user declared	defaulted	defaulted	not declared	not declared
	copy constructor	not declared	defaulted	user declared	defaulted	not declared	not declared
	copy assignment	defaulted	defaulted	defaulted	user declared	not declared	not declared
	move constructor	not declared	defaulted	deleted	deleted	user declared	not declared
	move assignment	defaulted	defaulted	deleted	deleted	not declared	user declared

“ Classes that declare customs destructors, copy/move constructors, copy/move assignment operators should deals exclusively with ownership. Other classes should not declare custom special members functions. ”

Conséquence

- Privilégiez l'utilisation des objets RAII du standard au lieu des constructions C
- `char*` → `std::string`
- `malloc`, `free` → `std::vector`
- N'utilisez des pointeurs nus que pour de l'observation
- Utilisez les pointeurs à sémantique riche pour clarifier la propriété des ressources

Programmation Générique en C++

Motivation

- Large quantité de surcharges pour une fonction donnée
- Code extrêmement répétitif

```
1 double minimum(double a, double b) { return a<b ? a : b; }
2 float minimum(float a, float b) { return a<b ? a : b; }
3 int minimum(int a, int b) { return a<b ? a : b; }
4 char minimum(char a, char b) { return a<b ? a : b; }
5 short minimum(short a, short b) { return a<b ? a : b; }
```

Ce type de code ne passe pas à l'échelle et est potentiellement une source d'erreur complexe à résoudre *a posteriori*.

Fonctions génériques

Objectifs

- Fournir une syntaxe permettant d'exprimer l'universalité d'une fonction surchargée
- Limiter l'impact sur le code écrit, maintenu et généré

Solutions

- Notion de **patrons de fonctions**
- Syntaxe dite des *templates* de fonctions
- On parle ainsi de **Polymorphisme Statique**

```
1  template<typename Type>
2  Type  minimum(Type  a, Type  b)
3  {
4      return a<b ? a : b;
5  }
```

Principes

- Remplacement des types par des types paramétriques
- L'appel de la fonction force le compilateur à déduire le type effectif de ses paramètres en analysant le type des valeurs passées en paramètres.
- Le code exact est régénéré à partir de cette déduction
- Si cette déduction est impossible, il y a erreur de compilation

```
1  template<typename Type>
2  Type  minimum(Type  a, Type  b)
3  {
4      return a<b ? a : b;
5  }
6
7  // Type est déduit comme `int`
8  auto x = minimum(4, 5);
9
10 // Type est déduit comme `float`
11 auto y = minimum(4.6f, -0.5f);
12
13 // Cas incorrect:
14 // error: no matching function
15 // for call to 'minimum(double, int)'
16
17 auto z = minimum(4.6, 5);
```

Fonctions génériques

Paramètre *template*

- Introduit par la notation `template< ... >`
- Contient au moins un paramètre de type
- Ces paramètres ont un identifiant unique introduit par le mot-clé `typename`

```
1  //      1er param. template
2  //      |      2eme param. template
3  //      |      |      3e param. template
4  //      |      |      |
5  //      v      v      v
6  template<typename Src, typename Dst, typename Size>
7  void copy(Src const& src, Dst& dst, Size qty)
8  {
9      // Utilisation de Size comme type de l'index i
10     for(Size i=0; i<qty; ++i)
11         dst[i] = src[i];
12 }
```

Principes

- Le type de retour des fonctions génériques peut être complexe à exprimer voire impossible à déterminer par le développeur
- Le compilateur a toutes les informations nécessaires à sa détermination exacte
- On introduit une syntaxe pour laisser la main au compilateur pour cette tâche

Eléments de syntaxe

- Mot-clé **auto**
- Mot-clé **decltype**

Modes de fonctionnement

- Explicite : calcul retardé du type de retour
- Implicite : calcul entièrement délégué au compilateur

Inférence du type de retour

Exemple:

```
1  template<typename T1, typename T2>
2  /* QUID ??? */ addition(T1 a, T2 b)
3  {
4      return a + b;
5  }
```

Cas explicite:

```
1  template<typename T1, typename T2>
2  // auto indique que le type va être calculé plus tard
3  // |
4  // v
5  auto addition(T1 a, T2 b)
6      → decltype(a+b) // <--- decltype évalue le type de son paramètre
7  {
8      return a + b;
9  }
```


Inférence du type de retour

Exemple:

```
1  template<typename T1, typename T2>
2  /* QUID ??? */ addition(T1 a, T2 b)
3  {
4      return a + b;
5  }
```

Cas implicite:

```
1  template<typename T1, typename T2>
2  // auto indique que le type va être calculé par le compilateur
3  // |
4  // v
5  auto addition(T1 a, T2 b)
6  {
7      // Le compilateur évalue le type de l'expression renvoyée par return
8      return a + b;
9  }
```

Inférence du type de retour

Cas du retour parfait:

```
1  template<typename T>
2  // auto renvoie une valeur, le retour est donc une copie de a ou de b
3  auto opti_min(T const& a, T const& b)
4  {
5      return (a<b) ? a : b;
6  }
7
8  template<typename T>
9  // decltype(auto) conserve les qualificatifs, on renvoi ici une référence vers a ou b
10 decltype(auto) opti_min(T const& a, T const& b)
11 {
12     return (a<b) ? a : b;
13 }
```

Limitations

- Nécessité d'utiliser une fonction pour spécifier le comportement de l'algorithme
- Problématique de la multiplication de fonctions utilitaires
- Problématique des fonctions utilitaires templates

Solutions

- Fonctions anonymes : équivalent fonctionnel des variables temporaires
- Augmente la localité du code et les performances
- Possibilité d'utiliser des fonctions anonymes comme retour de fonction
- Simplifie l'écriture des fonctions templates dites trampolines

Fonctions anonymes

Mise en place

```
1  bool process_buffer(std::vector<int> const& mems)
2  {
3      return std::any_of( mems.begin(), mems.end()
4                          , [](int i)
5                          {
6                              return i > 3 && i < 10;
7                          }
8                          );
9  }
```

Fonctions anonymes

Mise en place

```
1  bool process_buffer(std::vector<int> const& mems)
2  {
3      return std::any_of( mems.begin(), mems.end()
4                          , [](int i)
5                            // Corps de la fonction
6                            {
7                                return i > 3 && i < 10;
8                            }
9                          );
10 }
```

Fonctions anonymes

Mise en place

```
1  bool process_buffer(std::vector<int> const& mems)
2  {
3      return std::any_of( mems.begin(), mems.end()
4          //          Paramètre de la fonction anonyme
5          //          |
6          //          v
7          , [](int i)
8              // Corps de la fonction
9              {
10                 return i > 3 && i < 10;
11             }
12         );
13 }
```

Fonctions anonymes

Mise en place

```
1  bool process_buffer(std::vector<int> const& mems)
2  {
3      return std::any_of( mems.begin(), mems.end()
4          // Environnement externe de la fonction anonyme
5          //          |      Paramètre de la fonction anonyme
6          //          |      |
7          //          v      v
8          , [](int i)
9              // Corps de la fonction
10             {
11                 return i > 3 && i < 10;
12             }
13         );
14 }
```

Fonctions anonymes

Paramètres templates

```
1
2 bool process_buffer(std::vector<int> const& mems)
3 {
4     return std::any_of( mems.begin(), mems.end()
5         // Paramètre générique de la fonction anonyme
6         //
7         //
8         , [](auto i)
9         {
10             return i > 3 && i < 10;
11         }
12     );
13 }
```


Fonctions anonymes

Paramètres variadiques

```
1 // Le type d'une fonction anonyme n'est pas connu de l'utilisateur
2 auto f = [](auto... args)
3     {
4         return std::make_tuple(args...);
5     };
6
7 // t contient un tuple<int,const char*,float, std::pair<int,int>>
8 auto t = f(4, "4", 3.57f, std::make_pair(5,9));
```

Fonctions anonymes

Environnement de capture

```
1  std::vector<int> data{1,2,3,4,5,6,7};
2
3  int n;
4  std::cin >> n;
5
6  std::transform( data.begin(), data.end()
7                  // n est utilisé au sein de la fonction anonyme mais
8                  // n'apparaît pas dans la liste des paramètres. Il est
9                  // nécessaire de le "capturer" par copie dans l'environnement
10                 // de la fonction anonyme
11                 , [n](auto d) { return n*d; }
12                 );
```

Fonctions anonymes

Environnement de capture

```
1  std::vector<int> data{1,2,3,4,5,6,7};
2
3  int n;
4  std::cin >> n;
5
6  std::transform( data.begin(), data.end()
7                  // n est utilisé au sein de la fonction anonyme mais
8                  // n'apparaît pas dans la liste des paramètres. Il est
9                  // nécessaire de le "capturer" par référence dans l'environnement
10                 // de la fonction anonyme
11                 , [&n](auto d)
12                 {
13                     n++;
14                     return n*d;
15                 }
16                 );
```

Fonctions anonymes

Environnement de capture

```
1 void transform_via_ptr( std::vector<int>&      data
2                        , std::unique_ptr<int>&& ptr
3                        )
4 {
5     std::transform( data.begin(), data.end()
6                    // n est utilisé au sein de la fonction anonyme mais
7                    // n'apparaît pas dans la liste des paramètres. Il est
8                    // nécessaire de le "capturer" dans l'environnement
9                    // met il est nécessaire de l'y transférer
10                   , [local = std::move(ptr)](auto d)
11                   {
12                       return d + *local;
13                   }
14                   );
15 }
```

Fonctions anonymes

Fonction d'ordre supérieur

- Renvoyer une fonction créée de toute pièce depuis une autre fonction

```
1  template<typename F, typename G>
2  auto compose(F f , G g)
3  {
4      return [f,g](auto x)
5          {
6              return f(g(x));
7          };
8  }
9
10 // f_g est la fonction cosf( sqrtf(x) ) et stockable dans une variable
11 auto f_g = compose( cosf, sqrtf );
```

Motivations

- Certaines structures de données sont paramétrables
- Ex: un tableau contenant un type arbitraire
- Les structures génériques permettent de transmettre cette information

Mise en place

- Syntaxe identique à celle des fonctions génériques
- Guide de déduction
- Spécialisation et spécialisation partielle

Conversion vers une structure générique

- Le type des données stockées pourrait être arbitraire
- La quantité de données stockées pourrait être arbitraire

```
1  struct array_of_5reals
2  {
3      float data[5];
4
5      std::size_t size() const { return 5; }
6
7      float operator[](std::ptrdiff_t i) const { return data[i]; }
8      float& operator[](std::ptrdiff_t i)      { return data[i]; }
9  };
10
11  array_of_5reals x = {1.2f, 0.3f, 5f, 7.9f, 8.88f};
```

Conversion vers une structure générique

- Introduction d'un paramètre *template* pour généraliser le type de donnée
- Le code dépendant de `Type` est compilé seulement si il est effectivement utilisé

```
1  // array_of_5 est un patron de structure
2  template<typename Type> struct array_of_5
3  {
4      Type data[5];
5
6      std::size_t size() const { return 5; }
7
8      Type operator[](std::ptrdiff_t i) const { return data[i]; }
9      Type& operator[](std::ptrdiff_t i)      { return data[i]; }
10 };
11
12 // array_of_5<int> est l'instantiation de ce patron pour Type = int
13 array_of_5<int> x = {12,3,57,79,888};
```


Conversion vers une structure générique

- Introduction d'un paramètre *template* pour généraliser la taille du tableau
- Les entiers constants sont des paramètres *template* acceptables

```
1  // array est un patron de structure
2  template<std::size_t N, typename Type> struct array
3  {
4      Type data[N];    // N est utilisable comme une constante entière
5
6      std::size_t size() const { return N; }
7
8      Type  operator[](std::ptrdiff_t i) const { return data[i]; }
9      Type& operator[](std::ptrdiff_t i)      { return data[i]; }
10 };
11
12 // array<3,int> est l'instantiation de ce patron pour Type = int et N = 3
13 array<3,int> x = {12,3,57};
```

Structures Génériques

Conversion vers une structure générique

- Introduction d'un paramètre *template* pour généraliser la taille du tableau
- Les entiers constants sont des paramètres *template* acceptables

```
1  // array est un patron de structure
2  template<std::size_t N, typename Type> struct array
3  {
4      Type data[N];    // N est utilisable comme une constante entière
5
6      static std::size_t size() { return N; } // N ne dépend que du type de array
7
8      Type operator[](std::ptrdiff_t i) const { return data[i]; }
9      Type& operator[](std::ptrdiff_t i)      { return data[i]; }
10 };
11
12 auto s = array<3,int>::size();
```

Spécialisation de structures génériques

- Dans certains cas, le code contenu dans une structure générique peut vouloir varier en fonction d'un ou plusieurs paramètres templates afin de garantir la correction ou les performances du code en général.
- Il est possible de **spécialiser** un structure générique afin de s'assurer de la qualité du code généré.

Spécialisations totales ou partielles

- On parle de **spécialisation totale** si l'on fige la totalité des paramètres templates
- On parle de **spécialisation partielle** si l'on fige une partie des paramètres templates
- Lors de l'instantiation d'une structure générique présentant des spécialisations, le compilateur favorise la version **la plus spécialisée**

Structures Génériques

Exemple de mise en œuvre

- `label` construit une chaîne de caractères contenant la valeur de son paramètre
- Ce code ne fonctionne pas en l'état pour les pointeurs
- Ce code ne fonctionne pas en l'état pour `void`

```
1  template<typename Type> struct label
2  {
3      label(Type v) : content_("valeur: " + std::to_string(v)) {}
4
5      std::string const& value() const { return content_; }
6
7      private:
8          std::string content_;
9  };
10
11  auto s = label(4).value(); // s contient "valeur: 4"
```

Structures Génériques

Spécialisation de structures génériques

- Une spécialisation totale se distingue de son template primaire par la notation `template <>`
- Les types utilisés pour spécialiser la structure apparaissent accolés à sa définition

```
1 // Spécialisation totale    Type utilisé pour spécialiser
2 //          v                v
3 template< > struct label<std::nullptr_t>
4 {
5     label(std::nullptr_t) : content_("nullptr") {}
6     std::string const& value() const { return content_; }
7
8     private:
9         std::string content_;
10 };
11
12 auto s = label(nullptr).value(); // s contient "nullptr"
```

Spécialisation partielle de structures génériques

- Une spécialisation partielle se distingue de son template primaire par un spécificateur template ne contenant que les éléments nécessaire à définir le motif de spécialisation

```
1 // Spécialisation partielle Motif de type
2 //          v                      v
3 template<typename T> struct label<T*>
4 {
5     label(T* v)
6     {
7         std::ostringstream str;
8         str << "pointeur: " << (void*)(v);
9         content_ = str.str();
10    }
11    // ...
12 };
13
14 auto s = label(&f).value(); // s contient "pointeur: 0x7FFF4D88865A4200"
```

Templates Variadiques

Objectifs

- Spécifier un *template* de fonction ou de structure dont le nombre de paramètres est variable
- Introduire une notion de **pack de paramètre** manipulable à la compilation

Applications

- Renforcer le typage de certaines constructions (tuple, etc...)
- Simplifier l'API niveau utilisateur

Syntaxe de base

```
template<typename... Args> void f(Args... args);
```

```
template<typename... Types> struct tuple {};
```

```
template<int... Sizes> struct hull {};
```

Templates Variadiques

Mise en oeuvre - Cas récursif

```
1  // Parametre template classique
2  //      |
3  //      |  typename... introduit un variadic pack
4  //      |  c'est à dire une liste de type à déterminer
5  //      |      |
6  //      v      v
7  template<typename First, typename... Others>
8  auto total_size(First const&, Others const&... args)
9  {
10     return sizeof(First) + total_size(args...);
11 }
```


Templates Variadiques

Mise en oeuvre - Cas récursif

```
1  template<typename First, typename... Others>
2  //      Argument de fonction classique
3  //      |
4  //      |  Other const&... args introduit un parameter pack
5  //      |  c'est à dire une liste d'argument à déterminer
6  //      |          |
7  //      v          v
8  auto total_size(First const&, Others const&... args)
9  {
10     return sizeof(First) + total_size(args...);
11 }
```

Templates Variadiques

Mise en oeuvre - Cas récursif

```
1  template<typename First, typename... Others>
2  auto total_size(First const&, Others const&... args)
3  {
4      // La notation ... déroule le contenu d'une expression
5      // contenant un variadic pack ou un parameter pack pour
6      // chacun des éléments qu'ils contiennent en les séparant
7      // par une virgule syntaxique
8      return sizeof...(First) + total_size(args...);
9  }
```

Templates Variadiques

Mise en oeuvre - Cas récursif

```
1  // L'aspect récursif du traitement de total_size implique
2  // qu'il est nécessaire de fournir un cas terminal
3  // sans template variadique
4  template<typename Type> auto total_size(Type const&)
5  {
6      return sizeof(Type);
7  }
8
9  template<typename First, typename... Others>
10 auto total_size(First const&, Others const&... args)
11 {
12     return sizeof(First) + total_size(args...);
13 }
14
15 auto sz = total_size(1, 'z', 3.); // sz = 4+1+8 = 13
```

Templates Variadiques

Mise en oeuvre - Cas non-récurusif

```
1  template<typename... Others>
2  auto total_size(Others const&...)
3  {
4      // On utilise ici ... sur l'expression sizeof(args)... qui est donc déroulé
5      // pour chaque Others, séparé par une virgule dans un contexte ou cette
6      // syntaxe correspond à la création d'un tableau
7      std::size_t size[] = { sizeof(Others)... };
8      std::size_t r = 0;
9
10     // Le calcul est ensuite exécuté de façon itérative
11     for(auto s : size)
12         r += s;
13
14     return r;
15 }
16
17 auto sz = total_size(1, 'z', 3.); // sz = 4+1+8 = 13
```

Templates Variadiques

Mise en œuvre - Cas non-récurusif C++17

```
1  template<typename... Others>
2  auto total_size(Others const&...)
3  {
4      // A partir de C++ 17, ... peut s'utiliser avec n'importe quel opérateurs
5      // binaires du langage, déroulant ainsi les parameter pack ou les variadic pack
6      // en les séparant par un opérateur arbitraire
7      return (sizeof(Others) + ... + 0ULL);
8  }
9
10 auto sz = total_size(1, 'z', 3.); // sz = 4+1+8 = 13
```

Le Perfect Forwarding

Problématique

- Certaines fonctions sont utilisées comme trampoline vers une ou plusieurs autres fonctions
- Elles doivent pouvoir passer n'importe quel catégorie de paramètres aux fonctions sous-jacentes
- Comment gérer les 3^N cas du à la gestion de N paramètres pouvant être des lvalue, des lvalue immuables ou des rvalue ?

Exemple : La fonction usine

```
1 // Ne fonctionne pas avec les rvalue et les const lvalue
2 template<typename Type, typename... Args>
3 auto instanciate(Args&... args) { return Type(args...); }
4
5 // Ne fonctionne pas avec les lvalue
6 template<typename Type, typename... Args>
7 auto instanciate(Args const&... args) { return Type(args...); }
8
9 auto k = instanciate<std::string>(4, '-');
```

Le Perfect Forwarding

Solution - Les Références Universelles

- Si **T** est un paramètre template, alors **T&&** est une **référence universelle**
- Ce type peut matcher des lvalue, des lvalue constante, des rvalue sans erreurs
- Une fonction **std::forward** permet de transférer proprement ces référence universelles à d'autres fonctions sans perte d'informations

Exemple : La fonction usine

```
1 // Fonctionne pour toutes les catégories de valeurs
2 template<typename Type, typename... Args>
3 auto instanciate(Args &&... args) // /\! Args&& n'est pas une rvalue-reference vers Args
4 {
5     return Type( std::forward<Args>(args)... );
6 }
7
8 auto k = instanciate<std::string>(4, '-');
```

Objectifs

- Fournir un protocole standard pour classifier les types
- Fournir un protocole standard pour générer des types
- Permettre de généraliser du code template

Exemple

- Détection de qualificateur; `&`, `*`, `const`
- Classification par propriétés fondamentales
- Génération de types sécurisée

Principe général

- Un traits = une structure template fournissant un type interne ou valeur constante
- Ce membre interne renvoie un type ou une valeur constante répondant à une question précise
- Accessible via `#include <type_traits>`

Exemples

```
1  template<typename T, typename U>
2  auto f(T t, U u)
3  {
4      if( std::is_same<T,U>::value ) return t+u;
5      else return typename std::common_type<T,U>::type{t};
6  }
```

Principe général

- Un traits = une structure template fournissant un type interne ou valeur constante
- Ce membre interne renvoie un type ou une valeur constante répondant à une question précise
- Accessible via `#include <type_traits>`

Exemples

```
1  template<typename T> auto f(T t)
2  {
3      // Arrête la compilation si la condition est fausse
4      static_assert ( !std::is_pointer<T>::value
5                      , "Cette fonction ne fonctionne pas avec des pointeurs"
6                      );
7
8      return &t;
9  }
```

Stratégie d'implémentation - Spécialisation partielle

```
1  template<typename T>
2  struct is_pointer : std::false_type {};
3
4  template<typename T>
5  struct is_pointer<T*> : std::true_type {};
```

Stratégie d'implémentation - Spécialisation totale

```
1  template<typename T>
2  struct is_void : std::false_type {};
3
4  template<>
5  struct is_void<void> : std::true_type {};
```

Stratégie d'implémentation - Surcharge de fonction

- Utilisation des propriétés de `decltype` pour forcer le choix entre deux surcharge de fonction
- `decltype` est ensuite réutilisé pour calculer le type de retour de la fonction sélectionnée

```
1  template<typename T> struct is_streamable
2  {
3      template<typename U>
4      static auto test(int) → decltype ( std::cout << std::declval<U>()
5                                          , std::true_type{}
6                                          );
7
8      template<typename> static std::false_type test(...);
9
10     static const bool value = decltype(test<T>(0))::value;
11 };
```

Stratégie d'implémentation - Détection par `decltype`

- Utilisation des propriétés de `decltype` pour générer un type invalide si une expression est invalide
- `std::void_t` permet de détecter ces appels incorrects et de générer `void` sinon

```
1  template<typename T, typename Enable = void>
2  struct is_streamable : std::false_type
3  {};
4
5  template<typename T>
6  struct is_streamable<T, std::void_t<decltype(std::cout << std::declval<T>())>
7          : std::true_type
8  {};
```

Problématiques

- Les surcharges de templates permettent de calculer des valeurs ou des types à la compilation
- Ces calculs à la compilation permettent de simplifier des APIs, d'optimiser du code runtime
- Leur maintenance est complexe et peut mener à de la duplication de code

Solution

- Fusionner l'aspect runtime et compile-time des fonctions
- Définir des contextes où des calculs arbitraires peuvent être exécutés à la compilation
- On peut voir ces contextes comme une prise de contrôle du compilateur

Exemple - Calcul de factorielle à la compilation

- Implémentation traditionnelle à base de surcharge
- Beaucoup de bruit syntaxique

```
1  template<int N> struct factorial
2  {
3      static const int value = N * factorial<N-1>::value;
4  };
5
6  template<> struct factorial<0>
7  {
8      static const int value = 1;
9  };
10
11  std::array<int, factorial<7>::value> x; // Tableau de taille 7!
```

Exemple - Calcul de factorielle à la compilation

- Introduction du mot-clé `constexpr`
- La fonction `constexpr` reste utilisable au runtime
- Code plus fluide

```
1  constexpr int factorial(int n)
2  {
3      int r = 1;
4      for(int i=1; i<=n; i++) r *= i;
5      return r;
6  }
7
8  std::array<int, factorial(7)> x; // Tableau de taille 7!
9
10 std::cout << factorial(5) << "\n";
```


Merci de votre attention