



Montaxe e posta en marcha do Escornabot singularis como ferramenta metodolóxica.

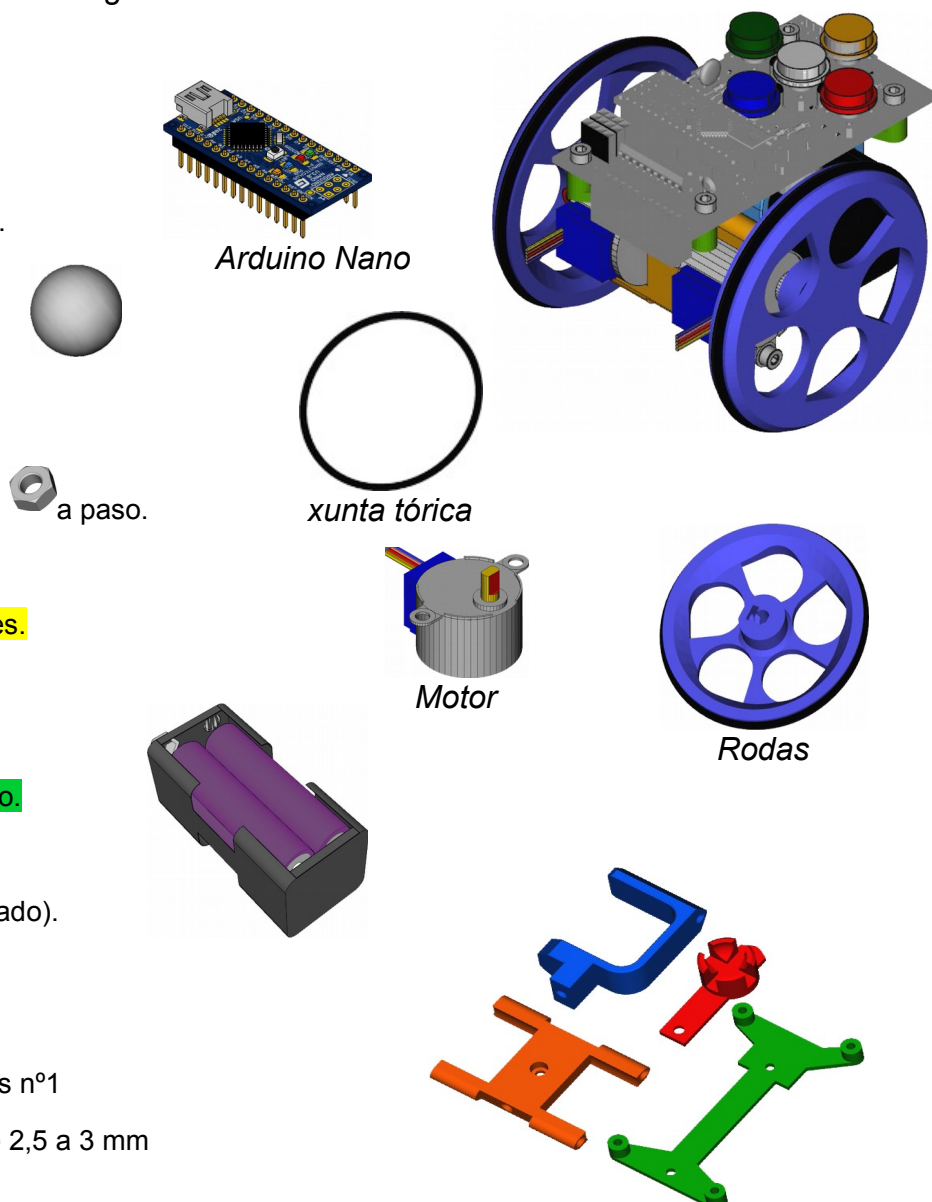
- Inventario de compoñentes

- Arduino Nano.
- Dous (2) xuntas tóricas.
- Cinco (5) botóns.
- Bola.
- Quince (15) parafusos.
- Dúas (2) porcas.
- Dous (2) motores paso a paso.
- Dous (2) rodas.
- Soporte para os motores.
- Soporte batería.
- Soporte bola tola.
- Soporte circuito impreso.
- Porta baterías.

- Circuito impreso (pre-montado).
- Catro baterías AA

- Ferramentas necesarias.

- Desaparafusador philips nº1
- Desaparafusador plano 2,5 a 3 mm



Para para imprimir as pezas podes baixarte os STL de : goo.gl/ZbBKFh



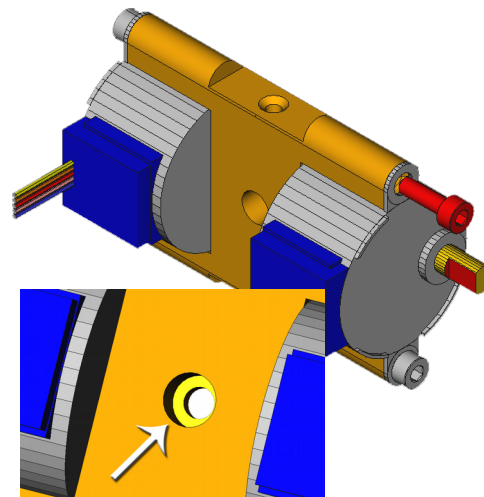


- Montaxe.

- Monta-los motores no soporte:

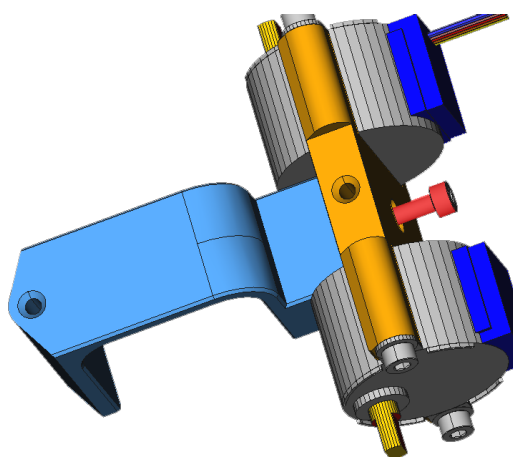
- Precisas catro (4) parafusos.

- Presta atención o orientar a peza, fíxate no espazo para a cabeza del parafuso.



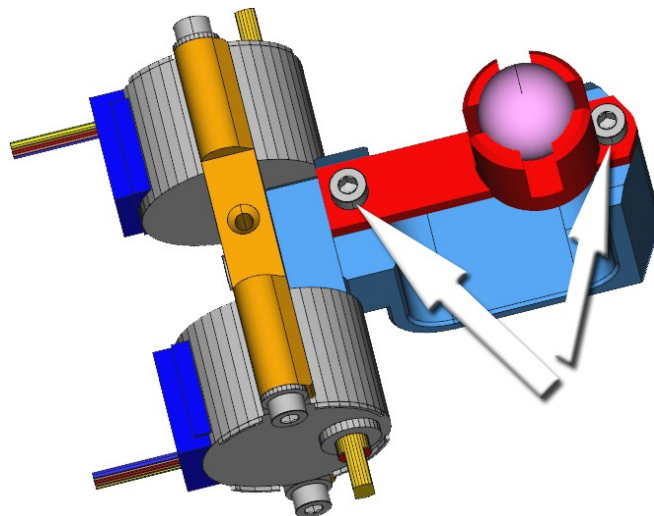
- Acopla o soporte do porta-pilas.

- Precisas un (1) parafuso.



- Monta a porta roda-tola:

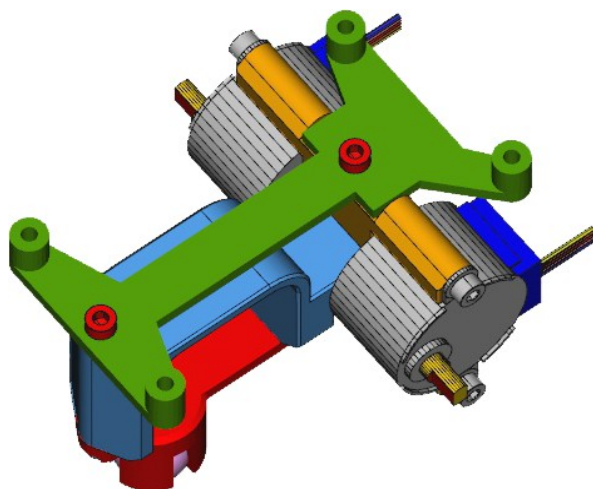
- Precisas dous (2) parafusos



- Precisas del soporte del circuito impreso.

- Necesitas dos (2) parafusos.

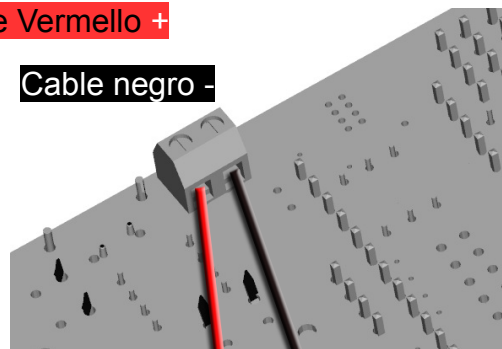
- Enrola los cables dos motores



- Conecta os cables das pilas no conector do circuito

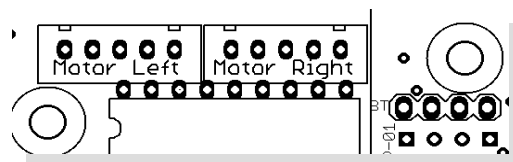
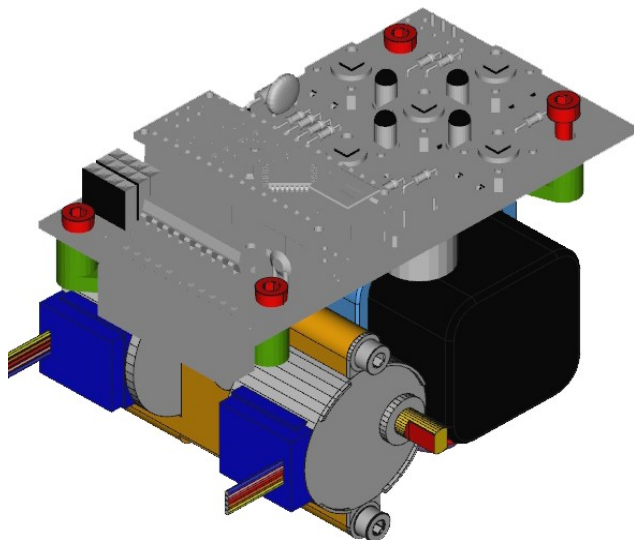
- **Cable Vermello +**

- **Cable negro -**

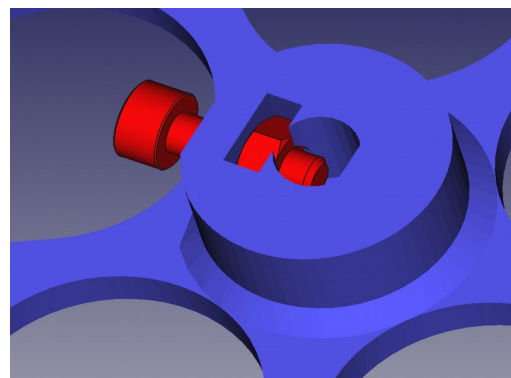




- Agora podes por as pilas no porta-pilas
- Montaxe do circuío impreso.
 - Precisas cuarto (4) parafusos.
 - Conecta os cables dos motores, ten coidado que os motores esquerdo e dereito queden no conector correspondente.

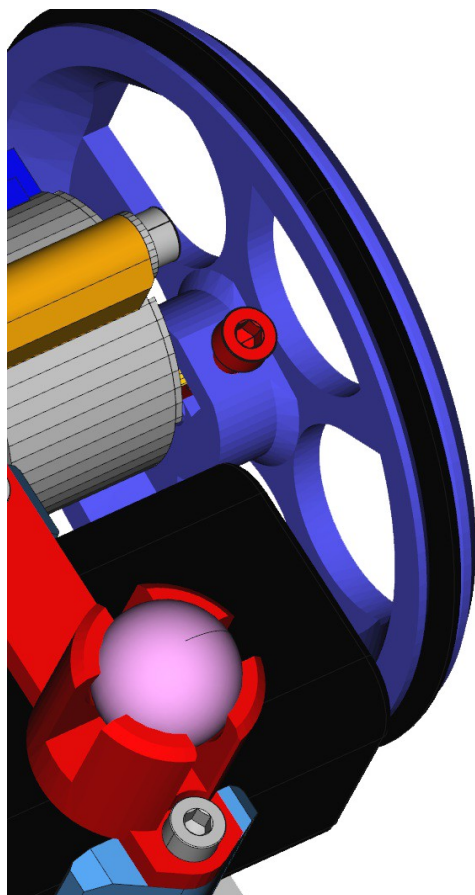


- Coloca as porcas nas rodas.
 - Precisas dúas (2) porcas e (2) parafusos M3
- Coloca a porca como se indica na fig.
- Abocar o parafuso na porca.
- Calza as rodas cas xuntas tóricas.

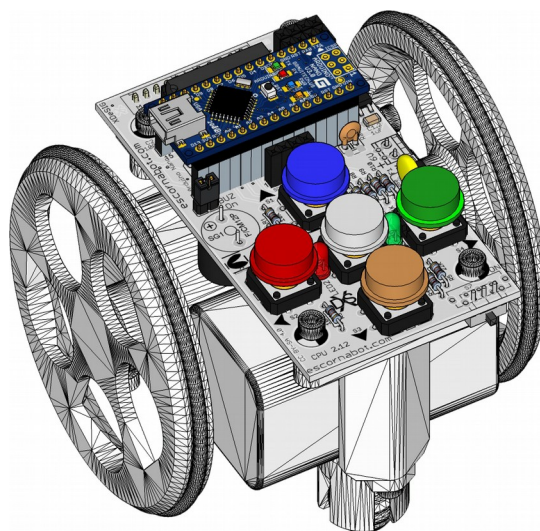




- Pon as rodas nos eixos dos motores
 - Axusta os parafusos (non é preciso facer forza).



- Só queda pinchar o Arduino e os botóns nos pulsadores.



- Programar o Arduino (usando o IDE de Arduino)

- <https://www.arduino.cc/en/Main/Software>

Home Buy Download Products Learning Forum Support Blog

DOWNLOAD

Download the Arduino Software

ARDUINO 1.6.6

The open-source Arduino Software (IDE) makes it easy to write code and upload it to the board. It runs on Windows, Mac OS X, and Linux. The environment is written in Java and based on Processing and other open-source software. This software can be used with any Arduino board. Refer to the [Getting Started](#) page for installation instructions.

- Windows installer
- Windows ZIP file for manual installation
- Mac OS X 10.7 Lion
- Linux 32 bits
- Linux 64 bits
- Release Notes
- Source Code
- Checksums



- Baixar o firmware para o Escornabot. <https://goo.gl/Yfwwf7>

Latest release

v1.4.3

3cf1ae2

v1.4.3

 rafacouto released this on 15 Dec 2017 · 1 commit to stable since this release

Assets

 [Source code \(zip\)](#)

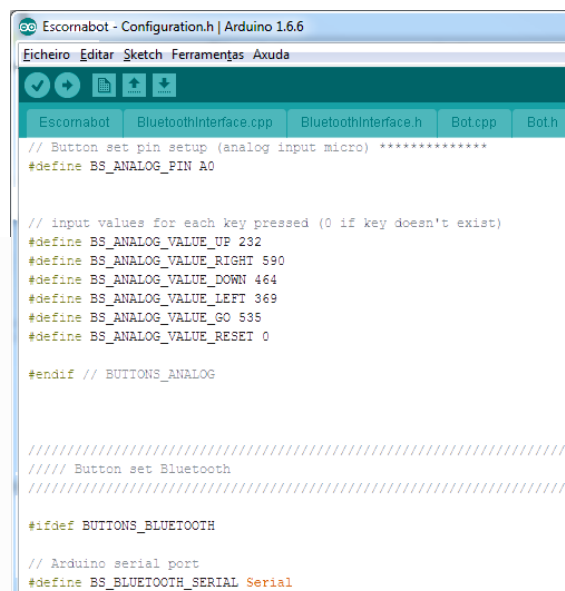
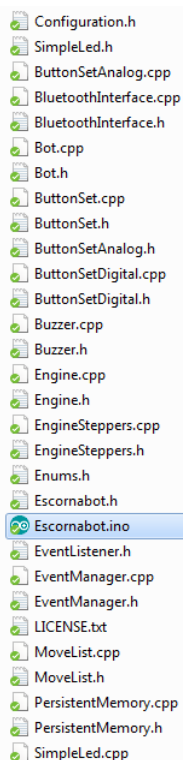
 [Source code \(tar.gz\)](#)



- Cargar o escornabot.ino no I.D.E.

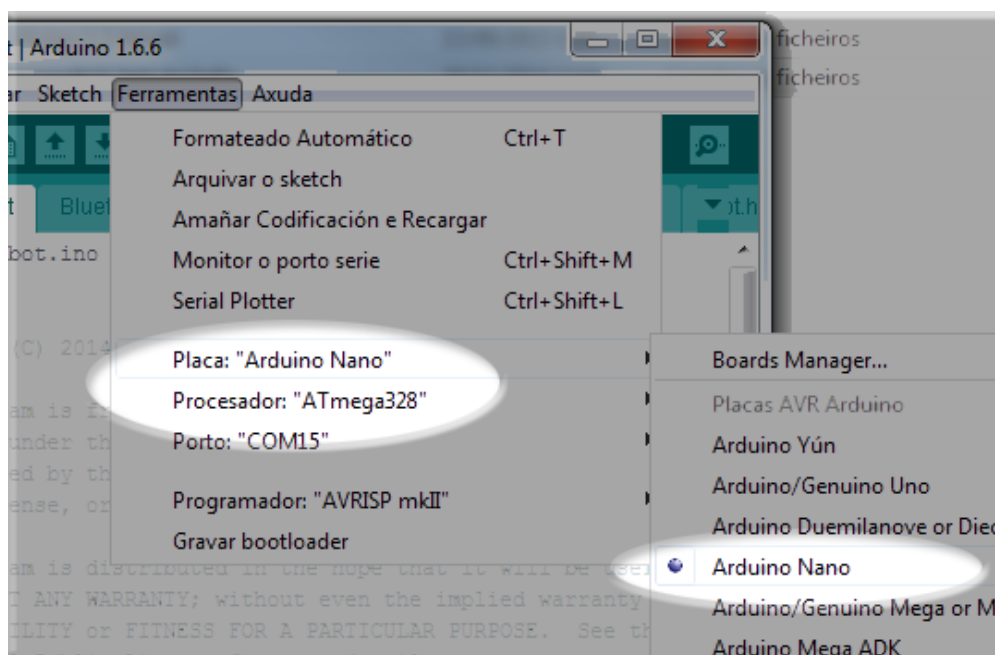
- Axustes que podemos facer.

- Tipo de teclado.
- Valores analóxicos dos pulsadores.
- Para recoller os valores usar o programa:
- <https://goo.gl/xjlqWg>
- Pasos dos motores:
Para o avance na cuadrícula de xogo.
- Para los xiros de 90°, 60°. (dispoñible por teclado en la versión 1.5.x)
- Configuración bluetooth, etc...





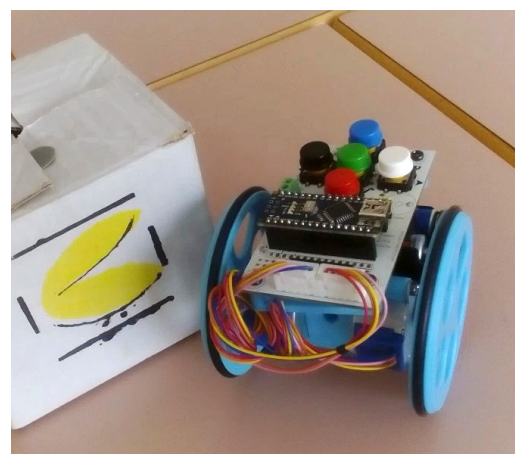
- Unha vez configurado pasa o programa o ArduinoNano.
 - Importante elixir a placa correcta:



- Se te confundes non queimas o arduino.

- Para manexalo tes tres opcións

A. Mediante o teclado.



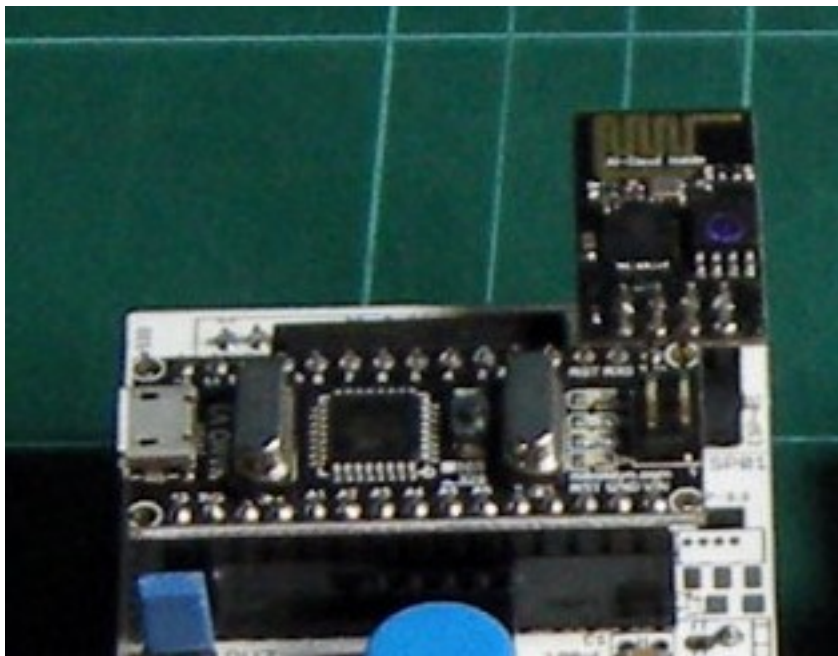
B . Podemos conectar un Adaptador Bluetooth e precisaremos da APP de @lobotic <https://goo.gl/BknBBE>





C. Utilizando un adaptador WiFi ESP-01, programado co firmware de @mgesteiro.

Non é necesaria ningunha aplicación, so una tableta, tlf...
(Compatible multi-OS) conéctate a Escornabot e listo



<https://github.com/escornabot/esp-muwi>

Agora a xogar.:

- E a inventar xogos.

