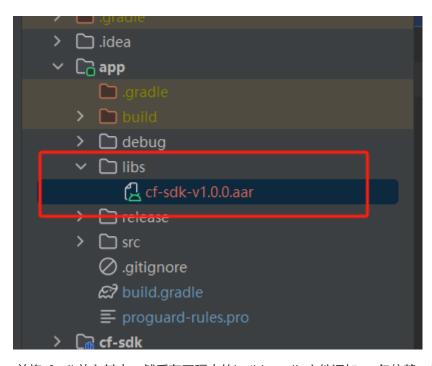
# cf-sdk使用手册

## 概述

cf-sdk是用于Android系统下集成BLE蓝牙、串口、USB、TCP/IP通讯方式的UHF Reader的开发工具包,开发者通过接入cf-sdk可快速集成并使用相关硬件的功能。支持Android 5 . 0 以上系统

## 使用方法

### 1、引入sdk



如上图所示新建libs文件夹,并将cf-sdk放入其中,然后在工程中的build.gradle文件添加aar包依赖,如下图所示。

完成上述步骤,刷新工程即可。

### 2、使用sdk

使用sdk前需对sdk进行初始化,调用*CfSdk.load()*或*CfSdk.load(ExecutorService pExecutorService)*(注意! 传入线程池,为了SDK功能的正常运作线程池线程个数应大于等于2个)接口既可完成sdk的初始化,完成初始化动作后,通过调用*CfSdk.get(Class pClass)*接口获取相关的通讯对象,其中入参有*SdkC.BLE、SdkC.IP\_CONN、SdkC.UART、SdkC.USB*;分别对应BLE蓝牙、TCP/IP、串口和USB的通讯方式,开发者根据不同的硬件设备,按需获取通讯对象即可。

## 1、BleCore: BLE蓝牙设备操作类

```
/**
* 初始化
* @param pContext 上下文
public void init(Context pContext);
/**
* 是否支持蓝牙模块
* @return true: 表示支持, 反之
public boolean isSupportBt();
/**
* 蓝牙是否打开
* @return true: 表示已经打开, 反之
public boolean isEnabled();
/**
* 是否在连接
* @return true表示在连接, false断开连接
public boolean isConnect();
/**
* 开始扫描ble设备
* @param pIBtScanCallback 扫描结果回调接口,扫描到的ble设备,通过该接口返回
public void startScan(IBtScanCallback pIBtScanCallback);
/**
* 停止扫描ble设备
public void stopScan();
/**
* 连接设备
* @param pDevice要连接的ble设备* @param pContext上下文对象
* @param pAutoConnect 是否自动连接, true表示断开后自动连接, false表示不自动连接
* @return 返回 {@link BluetoothGatt}对象
 */
```

```
public BluetoothGatt connectDevice(BluetoothDevice pDevice, Context pContext, boolean pAutoConnect);
/**
* 获取当前连接的ble device
* @return
public BluetoothDevice getConnectedDevice();
/**
* 打开或关闭通知
* @param pServiceUuid 服务uuid
* @param pNotifyUuid 通知uuid
                true: 打开通知,false: 关闭通知
* @param pOpen
* @return 返回Boolean值, true表示操作执行成功, false表示操作执行失败
*/
public boolean setNotifyState(UUID pServiceUuid, UUID pNotifyUuid, boolean pOpen);
/**
* 打开或关闭通知
* @param pServiceUuid 服务uuid
* @param pNotifyUuid 通知uuid
* @param pOpen
                 true: 打开通知, false: 关闭通知
* @param pCallback 打开结果回调
* @return 返回Boolean值, true表示操作执行成功, false表示操作执行失败
public boolean setNotifyState(UUID pUuid, UUID pNotifyUuid, boolean pOpen, IOnNotifyCallback
pCallback);
/**
* 设置通知回调, ble设备上报的数据通过IOnNotifyCallback回调,
* 置空则为注销回调
* @param pCallback {@link IOnNotifyCallback}
public void setOnNotifyCallback(IOnNotifyCallback pCallback);
/**
* ble设备断开连接回调,置空则为注销回调
* @param pIBleDisConnectCallback {@link IBleDisConnectCallback}
public void setIBleDisConnectCallback(IBleDisConnectCallback pIBleDisConnectCallback);
/**
* 连接完成回调,置空则为注销回调
* @param pIConnectDoneCallback {@link IConnectDoneCallback}
*/
public void setIConnectDoneCallback(IConnectDoneCallback pIConnectDoneCallback);
```

```
/**
* 写数据
*
* @param pServiceUuid
                     服务uuid
* @param pCharacteristicUuid 写特征uuid
* @param pCmd
                           数据数组
* @return true: 执行成功, 反之
*/
public boolean writeData(UUID pServiceUuid, UUID pCharacteristicUuid, byte[] pCmd);
/**
* 读取数据
* @param pServiceUuid 服务uuid
* @param pCharacteristicUuid 要读取数据的特征udid
* @return true: 表示操作执行成功,反之
public boolean readData(UUID pServiceUuid, UUID pCharacteristicUuid);
/**
* 断开已连接的设备
public synchronized void disconnectedDevice();
```

#### BleCore回调接口说明

```
/**
* 扫描ble设备回调接口
public interface IBtScanCallback {
   /**
    * 扫描结果
    * @param pResult 扫描结果
   void onBtScanResult(ScanResult pResult);
   /**
    * 扫描失败,默认实现有需要的开发者自行实现
    * @param pErrorCode 错误码
   default void onBtScanFail(int pErrorCode) {
   }
}
/**
* ble设备断开连接回调,当BLE蓝牙和设备断开连接后,会触发该回调
public interface IBleDisConnectCallback {
  void onBleDisconnect();
}
```

```
/**
* 设备连接成功回调
public interface IConnectDoneCallback {
    * @param pB true: 为连接成功,反之连接失败
   void onConnectDone(boolean pB);
}
/**
* ble设备应答回调接口
public interface IOnNotifyCallback {
    * 指令解析后返回接口,改指令解析只适用于
    * 我司设备的返回指令的解析处理,其他厂商
    * 设备返回的数据,需开发者自行解析处理
    * @param pCmdType 指令类型
    * @param pBleData 数据集
   void onNotify(int pCmdType, BleData pBleData);
   /**
    * 默认实现,有需要的开发者可自行实现并处理BLE蓝牙返回的原数据
    * @param pBytes ble应答原始数据
   default void onNotify(byte[] pBytes) {
   }
}
```

# 2、IpCore: TCP/IP设备操作类

```
*/
@workerThread
public boolean writeData(byte[] pBytes);

/**

* 子线程接收数据,

*

* @param pCallback 数据回调接口{@link ISocketDataCallback}

*/
public synchronized void receiveData;

/**

* 断开连接

*/
public void disConnect();
```

IpCore回调接口说明

```
/**

* socket数据回调

*/
public interface ISocketDataCallback {
    /**
    * @param pBytes socket返回数据
    */
    void onDataCallback(byte[] pBytes);
}
```

发现设备类UdpFounder,通过发送udp广播进行局域网内设备发现,通过调用UdpFounder.get()函数获取该实例

```
/**
* 发送单次广播
* @param pData 广播数据
* @param pPort 目标端口号
public void sendBroadcast(String pData, int pPort);
/**
* 发送广播
* @param pData 广播数据
* @param pTargetPort 目标端口号
* @param pTimeOut 发送超时
*/
public void sendBroadcast(byte[] pData, int pTargetPort, int pTimeOut);
/**
* 停止发送关播
*/
public void stopSendBroadcast();
```

```
/**

* 接收目标端口号数据

*

* @param pPort 目标端口号

*/
public synchronized void receiveData(int pPort);

/**

* 设置udp广播数据回调,置空为注销回调

*

* @param pIUdpDataCallback udp数据返回接口

*/
public void setIUdpDataCallback(IUdpDataCallback pIUdpDataCallback);

/**

* 释放

*/
public void release();
```

#### UdpFounder接口回调说明

## 3、UartCore: 串口设备操作类

#### UartCore串口数据回调说明

```
/**

* 串口数据回调

*/
public interface ISerialDataCallback {
    /**

    * @param pBytes 串口数据

    */
    void onDataCallback(byte[] pBytes);
}
```

### 4、UsbCore: USB设备操作类

```
/**
 * 初始化
 *
 * @param pContext 上下文对象
 */
public void init(Context pContext);

/**
 * 获取所有usb设备的pid和vid
 *
 * @return 所有设备的pid和vid设备列表
 */
public ArrayList<Pair<Integer, Integer>> getAllDevicePidAndvid();

/**
 * 根据提供的pid和vid寻找目标设备
 *
 * @param pPid
 * @param pvid
 * @param pvid
 * @return 返回命中的usb设备,否则返回null
 */
public UsbDevice findTargetDevice(int pPid, int pvid);
```

```
/**
* 连接设备
*
* @param pContext 上下文对象
* @param pUsbDevice 连接的目标
                       连接的目标设备
* @param pIUsbConnectDone usb设备连接完成回调
public void connectDevice(Context pContext, UsbDevice pUsbDevice, IUsbConnectDone pIUsbConnectDone);
/**
* 写数据
* @param pData 要发送数据byte数组
* @param pTimeOUt 超时单位ms
* @return true: 写出成功, 反之写出失败
*/
public boolean writeData(byte[] pData, int pTimeOUt);
/**
* 同步获取usb数据
* @param pTimeOut 获取数据超时
* @return 返回usb读取的数据
*/
public byte[] readDataSync(int pTimeOut);
/**
* 异步读取usb数据
* @param pTimeOut 单次读取数据超时
public synchronized void readDataAsync(int pTimeOut);
/**
* 设置usb设备数据回调,置空则为注销回调
* @param pIReadDataCallback
public void setIReadDataCallback(IReadDataCallback pIReadDataCallback);
/**
* 释放usb设备
*/
public void release();
```

#### UsbCore回调接口说明

```
/**

* usb读取数据回调

*/
public interface IReadDataCallback {
    /**
```

```
  * @param pBytes usb设备返回的数据
  */
  void onDataBack(byte[] pBytes);
}

/**
  * usb连接完成回调
  */
public interface IUsbConnectDone {
    /**
    * @param pB true: 表示连接成功,反之连接失败
    */
    void onUsbConnectDone(boolean pB);
}
```

# 指令构建和指令类型

### 1、指令构建: 通过CmdBuilder构建相应指令

```
/**
* 获取初始化模块指令
public static byte[] buildModuleInitCmd();
/**
* 获取恢复出厂设置指令
public static byte[] buildRebootCmd();
/**
* 获取设置射频输出功率指令
* @param pPower 输出功率,单位为: dBm, 取值范围为: [0, 26]dBm, 大于26 dBm均为26dBm。
* @param pResv 系统预留字段,默认0x00;
*/
public static byte[] buildSetPwrCmd(byte pPower, byte pResv);
/**
* 设置/读取 模块支持的 RF 协议标准
* @param pOption 命令控制选项
              0x01:设置,其后接1Byte长度的RFID;
              0x02: 读取, 其后不接RFID;
              其他值:无效;
* @param pRfid 协议选项, 0x00: ISO 18000-6C; 0x01: GB/T 29768; 0x02: GJB 7377.1; 当前仅支持 ISO 18000-
6C。
* @return
*/
public static byte[] buildSetOrGetRfidCmd(byte pOption, byte pRfid);
/**
* 获取设置所有可配置参数指令
```

```
* @param pBean 可配置参数bean类,该类通过发送获取所有参数指令,解析可得
public static byte[] buildSetAllParamCmd(AllParamBean pBean);
/**
* 获取所有可配置参数
*/
public static byte[] buildGetAllParamCmd();
/**
* 获取电池电量指令
public static byte[] buildGetBatteryCapacityCmd();
/**
* 设置/获取蓝牙设备名称指令
* @param pOption 命令控制选项
              0x01:设置,其后接1Byte长度的RFID;
              0x02: 读取, 其后不接RFID;
*
              其他值:无效;
* @param pBtName 蓝牙名称
* @return
*/
public static byte[] buildSetOrGetBtNameCmd(byte pOption, String pBtName);
/**
* 构建设置蓝牙输出模式指令
* @param pMode 0x00: 蓝牙HID输出; 0x01: 蓝牙透传输出
*/
public static byte[] buildSetOutputModeCmd(byte pMode)
/**
* 构建获取蓝牙输出模式指令
* @return
*/
public static byte[] buildGetOutputModeCmd()
/**
* 该命令上报按键动作开始结束状态。
* @param pKeyState 0x01: 开始;
                0x02: 结束;
                其它值:无效。
* @return
public static byte[] buildReportKeyStateCmd(byte pKeyState);
/**
```

```
* 设置设备读取模式。
*
* @param pReadMode 扫描使能参数, 1Byte。
               0x01: 扫描头模式;
*
                0x00: RFID模式:
*
                其他值:无效;
* @param pRecev 保留, 7Bytes
* @return
*/
public static byte[] buildSetReadModeCmd(byte pReadMode, byte[] pRecev);
/**
* 获取设备读取模式
* @return
*/
public static byte[] buildGetReadModeCmd();
/**
* @param pInvType 盘点方式:
                0x00: 按时间盘点标签,在执行指定时间后停止盘点或接收到停止盘点命令后停止盘点;
*
                0x01: 按照循环次数盘点,在执行指定次数的轮询后或者接到停止盘点指令后停止盘点;
* @param pInvParam 盘点方式参数:
                1. 若InvType为0x00:
*
                InvParam表示盘点时间,单位为: 秒,如果该值为0,则表示持续盘点标签,直到接收到停止盘点命令;
*
                2.若InvType为0x01:
                InvParam表示盘点次数,单位为:次,该值必须大于0;
*/
public static byte[] buildInventoryISOContinueCmd(byte pInvType, int pInvParam);
/**
* 停止盘点
* @return
public static byte[] buildStopInventoryCmd();
/**
* 获取设备信息
* @return
*/
public static byte[] buildGetDeviceInfoCmd();
/**
* 构建选择标签指令
* @param pMask 掩码,指标签的EPC号码
* @return
public static byte[] buildSelectMaskCmd(byte[] pMask);
/**
```

```
* 读取标签数据
*
* @param pAccPwd 访问口令,用于标签进入安全态,默认0x000000000;
* @param pMemBank 所要读取标签的存储区,值列表如下:
                0x00: Reserved; 0x01: EPC; 0x02: TID; 0x03: User;
* @param pwordPtr 指向逻辑存储区的读取起始地址(字);
* @param pwordCount 需要读取的字个数,不能为0,默认为4,取值范围[1,120]
*/
public static byte[] buildReadISOTagCmd(
byte[] pAccPwd,
byte pMemBank,
byte[] pwordPtr,
byte pWordCount
);
/**
* 写入标签数据
* @param pAccPwd 访问口令,用于标签进入安全态,默认0x00000000:
* @param pMemBank 所要读取标签的存储区,值列表如下:
               0x00: Reserved; 0x01: EPC; 0x02: TID; 0x03: User;
* @param pwordPtr 指向逻辑存储区的读取起始地址(字);
* @param pwordCount 需要写入标签的数据字个数(1个字为两个字节),必须大于0;
* @param pData   需要写入标签的数据,长度必须为字的整数倍,长度为1 ~ WordCount个字
* @return
public static byte[] buildWriteISOTagCmd(
byte[] pAccPwd,
byte pMemBank,
byte[] pWordPtr,
byte pwordCount,
byte[] pData
);
/**
* 锁定标签数据
* @param pAccPwd 访问口令,用于标签进入安全态,默认0x00000000
* @param pArea 需要锁定的区域,值列表如下:
              0x00: 灭活密码区; 0x01: 访问密码区; 0x02: EPC; 0x03: TID; 0x04: User;
* @param pAction 锁定操作类型,值列表如下:
              0x00: 开放; 0x01: 永久开放; 0x02: 锁定; 0x03: 永久锁定;
*/
public static byte[] buildLockISOTagCmd(byte[] pAccPwd, byte pArea, byte pAction);
/**
* 灭活标签
* @param pKLENIPwd 四个字节的灭活密钥
* @return
*/
public static byte[] buildKlenlISOTagCmd(byte[] pKLENIPwd);
```

```
/**

* 获取权限参数

*

* @return

*/
public static byte[] buildGetPermissionParamCmd();

/**

* 设置权限参数

*

* @param pBean 权限参数bean类

* @return

*/
public static byte[] buildSetPermissionParamCmd(PermissionParamBean pBean);
```

## 2、指令类型:通过CmdType类,进行指令类型引用

```
/**
* 盘点标签
*/
public static final int TYPE_INVENTORY = 0x0001;
* 停止盘点标签
*/
public static final int TYPE_STOP_INVENTORY = 0x0002;
/**
* 读取标签
*/
public static final int TYPE_READ_TAG = 0x0003;
/**
* 写标签
*/
public static final int TYPE_WRITE_TAG = 0x0004;
/**
* 锁定标签
*/
public static final int TYPE_LOCK_TAG = 0x0005;
/**
* 灭活标签
*/
public static final int TYPE_KILL_TAG = 0x0006;
/**
* 选定标签
*/
public static final int TYPE_SELECT_MASK = 0x0007;
/**
* 模块初始化
public static final int TYPE_MODULE_INIT = 0x0050;
/**
* 恢复出厂设置
```

```
*/
public static final int TYPE_REBOOT = 0x0052;
/**
* 网络参数接口参数
public static final int TYPE_REMOTE_NET_PARA = 0x005F;
/**
* 获取设备信息
public static final int TYPE_GET_DEVICE_INFO = 0x0070;
/**
* 设置所有参数
public static final int TYPE_SET_ALL_PARAM = 0x0071;
/**
* 获取所有参数
public static final int TYPE_GET_ALL_PARAM = 0x0072;
* 设置或获取权限参数
public static final int TYPE_GET_OR_SET_PERMISSION = 0x0076;
/**
* 获取电池信息
public static final int TYPE_GET_BATTERY_CAPACITY = 0x0083;
* 设置或获取设备名称
public static final int TYPE_SET_OR_GET_BT_NAME = 0x0086;
/**
* 输出模式
public static final int TYPE_OUT_MODE = 0x0088;
/**
* 按键状态
public static final int TYPE_KEY_STATE = 0x0089;
```

# 指令解析返回类

#### 1、CmdData

接口返回的数据都通过这个类返回,通过调用getDataType()函数知道返回的数据类型

```
/**

* CmdData所包含的数据类型

*/
private GeneralBean mGeneralBean;
private TagInfoBean mTagInfoBean;
private AllParamBean mAllParamBean;
private BatteryCapacityBean mBatteryCapacityBean;
```

```
private DeviceNameBean mDeviceNameBean;
private DeviceInfoBean mDeviceInfoBean;
private OutputModeBean mOutputModeBean;
private PermissionParamBean mPermissionParamBean;
private TagOperationBean mTagOperationBean;
private KeyStateBean mKeyStateBean;
private RemoteNetParaBean mRemoteNetParaBean;
/**
* 通过调用getDataType()获取当前赋值数据的类型
* @return 返回当前数据类型对象
*/
public Object getData()
/**
* 获取数据类型
* @return 返回数据类型的class对象
public Class<?> getDataType()
```

#### 2、GeneralBean

指令状态通用类,用于记录应答状态和应答信息

```
/**
    * 状态码
    */
public int mStatus;
/**
    * 状态信息
    */
public String mMsg;
```

#### 3. AllParamBean

所有参数类,通过该类获取和设置所有配置参数

```
/**
 * 设备的通信地址,默认为0x00。这个地址不能为0xFF。如果设置为0xFF,则读写模块将返回参数出错信息。
 */
public byte mAddr;

/**
 * 设备射频RFID的协议标准规范,
 * 0x00: ISO 18000-6C;
 * 0x01: GB/T 29768; 0x02:
 * GJB 7377.1;
 * 当前仅支持 ISO 18000-6C。
```

```
*/
public byte mRFIDPRO;
/**
* 设备的工作模式,默认值0
* 0 应答模式
* 1 主动模式
* 2 触发模式
*/
public byte mWorkMode;
/**
* 设备的通信接口,默认值0x80,具体释义如下:
* 0x80 RS232
* 0x40 RS485
* 0x20 RJ45
* 0x10 WiFi
* 0x01 USB
* 0x02 keyboard
* 0x04 CDC COM
public byte mInterface;
/**
* 串口波特率,默认值为4,具体释义如下:
* 0 9600bps
* 1 19200 bps
* 2 38400 bps
* 3 57600 bps
* 4 115200 bps
public byte mBaudrate;
* 韦根数据输出接口的配置参数,默认值0x00,具体释义如下:
* WGSet Bit7 Bit6 Bit5 Bit4 Bit3 Bit2 Bit1 Bit0
* Bit位释义 0: 关闭韦根输出 0: wg26 0: 低位在前 备用 备用 备用 备用 备用
* -----1: 开启韦根输出 1: wg34 1: 高位在前
*/
public byte mWGSet;
* 设备所有的天线号,按位表示选择使用的天线,对应Bit位值为1则表示使用该天线,值为0则表示不使用该天线;
* 从低位开始, 第0位表示1号天线, 第1位表示2号天线, 以此类推, 最多能表示8个天线;
* 不同模块支持不同个天线, 视具体情况而定;
* 默认值0x01,表示1号天线。
*/
public byte mAnt;
/**
* 设备的RFID频率相关参数,用于选择频段及各频段中的上限频点和下限频点,长度8Bytes
*/
public RfidFreq mRfidFreq;
```

```
/**
* 设备的RFID输出功率,单位为: dBm,取值范围为: [0, 33]dBm,其他无效。
*/
public byte mRfidPower;
* 设备要访问标签的存储区区域。
* 0x00: 保留区:
* 0x01(默认): EPC存储区;
* 0x02: TID存储区;
* 0x03: USER存储区;
* 0x04: EPC+TID:
* 0x05: EPC+USER;
* 0x06: EPC+TID+USER;
* 其它值保留。若命令中出现了其它值,将返回参数出错的消息。
*/
public byte mInquiryArea;
/**
* 询查EPC标签时使用的初始Q值,
* Q值的设置应为场内的标签数量约等于2Q。
* Q值的默认值为4,Q值的范围为0~15,
* 若命令中出现了其它值,将返回参数出错的消息。
*/
public byte mQValue;
/**
* 询查EPC标签时使用的Session值,
* 默认为0,取值范围[0,3],其它值,
* 将返回参数出错的消息。
* 0 Session使用S0
* 1 Session使用S1
* 2 Session使用S2
* 3
    Session使用S3
*/
public byte mSession;
/**
* 设备要访问标签存储区的起始地址,单位: Byte,
* 默认值: 0x00:
* 访问EPC区时, 0x00表示访问EPC区除CRC和PC段的EPC号码段起始地址;
* 访问其他存储区时, 0x00表示该存储区的起始地址。
*/
public byte mAcsAddr;
/**
* 设备要访问标签存储区的数据长度,单位: Byte, 默认值: 0x00.
public byte mAcsDataLen;
/**
* 过滤时间,在读取成功一张标签数据后的该值时间内,
```

```
* 过滤掉有相同数据的标签。单位为: S,
 * 取值范围为: [0, 255], 其他无效; 默认值为0, 没有过滤。
public byte mFilterTime;
/**
 * 设备收到触发信号后的询查时长,单位为: S,默认值为1,取值范围为: [0, 255],其他无效。
public byte mTriggerTime;
/**
 * 设备执行成功后蜂鸣器鸣叫时长,单位为: 10ms,
 * 取值范围为: [0, 255], 其他无效; 默认为1,
 * 当为0时,表示蜂鸣器不鸣叫。
public byte mBuzzerTime;
/**
 * 询查间隔时间,单位为: 10ms,取值范围为: [0, 255],其他无效,默认为1。
 */
public byte mPollingInterval;
/**
 * 各国频段范围:
 * 0x00: 用户根据需求自定义;
 * 0x01: US [902.75~927.25]
 * 0x02: Korea [917.1~923.5]
 * 0x03: EU [865.1~868.1]
 * 0x04: JAPAN [952.2~953.6]
 * 0x05: MALAYSIA [919.5~922.5]
 * 0x06: EU3 [865.7~867,5]
 * 0x07: CHINA_BAND1 [840.125~844.875]
 * 0x08: CHINA_BAND2 [920.125~924.875]
 */
public byte mREGION;
/**
 * 长度两位
 * 兆赫兹起始频率的整数部分; 如920.125MHz, STRATFREI = 920 = 0x0398, 高字节=0x03, 低字节=0x98;
public byte[] mSTRATFREI;
/**
 * 长度两位
 * 兆赫兹起始频率的小数部分; 如 920.125MHz, STRATFRED =125, 高字节=0x00, 低字节=0x7D
 */
public byte[] mSTRATFRED;
/**
 * 长度两位
 * 频率步进(KHz),需参考各频段计算公式;如125KHz,STEPFRE =125,高字节=0x00,低字节=0x7D;
 */
public byte[] mSTEPFRE;
```

```
/**
 * 信道数;
 */
public byte mCN;
```

# 4、BatteryCapacityBean

电池电量类, 获取设备电量信息

```
/**

* 电池电量百分比

*/
public byte mBatteryCapacity;
```

#### 5、DeviceInfoBean

设备信息类, 获取设备信息

```
/**
* 硬件版本
public String mHwVer;
/**
* 固件版本
public String mFirmVer;
/**
* 序列号
*/
public String mSn;
/**
* RFID模块版本
public String mRFIDModeVer;
/**
* RFID模块名称
public String mRFIDModeName;
/**
* RFID模块序列号
public String mRFIDModeSn;
```

## 6. DeviceNameBean

设备名称类

```
/**
        * 操作类型
        * 0x01: 设置
        * 0x02: 读取
        */
public byte mOption;
/**
        * 设备名称
        */
public String mDeviceName;
```

# 7、KeyStateBean

按键状态类

```
/**
    * 按键状态
    * 0x01: 开始;
    * 0x02: 结束;
    */
public byte mKeyState;
```

# 8. OutputModeBean

输出模式类

```
/**
        * 操作类型
        * 0x01 设置
        * 0x02 获取
        */
public byte mOption;
/**
        * 输出模式
        * 0x00: 蓝牙HID输出
        * 0x01: 蓝牙透传输出
        */
public byte mMode = -1;
```

### 9、PermissionParamBean

权限参数类

```
/**
 * 命令控制选项, 0x01设置, 0x02 读取, 其它值无效。
 */
public byte moption;
/**
 * :密码功能使能参数, 长度1字节。0x01启用, 0x00 不启用。默认0x00。
 */
```

```
public byte mCodeEN;
/**
* 标签的访问密码,长度4字节。默认[0x00,0x00,0x00,0x00]。
*/
public byte[] mCodes;
/**
* 掩码功能使能参数,长度1字节。0x01启用,0x00 不启用。默认0x00。
public byte mMaskEN;
/**
* 掩码起始地址,长度1字节,单位字节。默认0x00。
*/
public byte mStartAdd;
/**
* 掩码长度,长度1字节,单位字节,最大12。默认 0x00。
*/
public byte mMaskLen;
/**
* 掩码数据,长度 31字节,掩码长度不足 31字节时,后面字节数据以0补充。
* 默认数据都为0x00。
public byte[] mMaskData;
/**
*:掩码条件,长度1字节。
* 0x00:密码或者掩码符合;
* 0x01:密码和掩码同时符合。
* 默认0x00。
*/
public byte mMaskCondition;
```

#### 10. RemoteNetParaBean

局域网设备发现,应答数据类

```
/**
* 操作项
* 0x01: 设置; 0x02: 获取
*/
public byte mOption;
/**
* 4个字节
* 设备IP地址, 若IP地址为192.168.1.1则数据为[0xC0,A8,0x01,0x01]
*/
public byte[] mIpAddr;
/**
* 6个字节
* Mac地址,如果多个设备在同一现场工作,请使用不同的MAC地址;
* 例如: mac[6]={0x00,0x08,0xdc,0x11,0x11,0x11}, mac地址为00-08-DC-11-11-11
public byte[] mMacAddr;
/**
* 2个字节
```

```
* 监听端口,取值为[0,65536],默认为5000;

*/
public byte[] mPort;
/**

* 4个字节

* 子网掩码,默认为[0xFF,0xFF,0xO0]

*/
public byte[] mNetMask;
/**

* 4个字节

* 默认网关,默认为[0xC0,0xA8,0x01,0x01]

*/
public byte[] mGateWay;
```

### 11、TagInfoBean

标签信息类

```
/**
    * 标签ACK响应的RSSI,单位为dBm,带符号数,负数使用补码格式;
    */
public int mRSSI;
/**
    * 从哪个天线端口接收到的标签数据,值范围为: 1~4,分别表示1~4号天线
    */
public int mAntenna;
/**
    * 从哪个信道接收到的标签数据,值从0开始,0表示0信道,1表示1信道,以此类推;
    */
public int mChannel;
/**
    * 标签的EPC号码长度(字节);
    */
public int mEPCLen;
/**
    * 标签的EPC号码;
    */
public byte[] mEPCNum;
```

### 12、TagOperationBean

标签操作应答类

```
/**
 * 标签状态
 */
public byte mTagStatus;
/**
 * 从哪个天线端口接收到的标签数据,值范围为: 1~4,分别表示1~4号天线
 */
public byte mAntenna;
/**
```

```
* 2个字节
 * 标签响应数据中的CRC数据
public byte[] mCRC;
/**
 * 2个字节
 * 标签响应数据中的PC数据
public byte[] mPC;
 * 标签的EPC号码长度(字节)
public byte mEPCLen;
/**
 *标签的EPC号码;
public byte[] mEPCNum;
//以下两个字段, 只有读标签时才有值
* 成功读取到的标签数据字个数;
public byte mWordCount;
/**
 * N个字节
 * 成功读取到的标签数据,长度为WordCount×2个字节
public byte[] mData;
```

# 附录

# 附录A. STATUS的定义

STATUS	错误描述
0x00	执行成功(此处只表示模块成功接收到标签响应数据,如果标签响应中有标签执行状态,则还应该进一步判断标签执行状态是否正确)
0x01	参数值错误或越界,或者模块不支持该参数值
0x02	由于模块内部错误导致的命令执行失败 (设置频率或者设置功率)
0x03	保留
0x12	整个盘点命令执行完成
0x13	没有盘点到标签
0x14	标签响应超时
0x15	解调标签响应错误
0x16	协议认证失败

STATUS	错误描述
0x17	口令错误
0xFF	没有更多数据了