

Joakim Flatby

Oblig 5

FYS-MEK 1110

a)

Mekanisk energi er bevart:

$$mgh_0 = \frac{1}{2}mv_0^2$$

$$gh_0 = \frac{1}{2}v_0^2$$

$$v_0 = \sqrt{2gh_0}$$

b)

Både mekanisk energi og
bevegelsesmengde er bevart,
dermed har vi:

$$\text{I } \cancel{mv_0^2} = mv_1^2 + mv_2^2$$

Og:

$$\text{II } \cancel{mv_0} = mv_1 + mv_2$$

$$\text{I } V_o^a = V_i^a + V_i^b$$

$$\text{II } V_o^a = V_i^a + V_i^b$$

$$\text{II } V_i^a = V_o^a - V_i^b$$

$$\text{I } V_o^a = (V_o^a - V_i^b)^2 + V_i^b^2$$

$$\text{I } V_o^a = V_o^a - 2V_o^a V_i^b + V_i^b^2 + V_i^b^2$$

$$\text{I } 2V_i^b^2 = 2V_o^a V_i^b$$

$$\text{I } \underline{V_i^b} = V_o^a$$

$$\text{II } V_o^a = V_i^a + V_o^a$$

$$\text{II } V_i^a = V_o^a - V_o^a$$

$$\underline{V_i^a = 0}$$

Ball b fortsetter med hastighet V_o^a ,
og ball a forbli i ro etter støtet.

Dette stemmer med en Newtons cradle.

c) $\frac{1}{2} m v_i^2 = m g h,$

$$\frac{1}{2} v_i^2 = g h, \quad | v_i = v_0 = \sqrt{2gh_0}$$

$$\cancel{\frac{1}{2}} \cdot 2gh_0 = gh,$$

$$\underline{h_0 = h_i}$$

d)

$$m_a v_0^a + m_b v_0^b = (m_a + m_b) v_i$$

$$m v_0^a + m v_0^b = 2m v_i$$

$$v_0^a + \underbrace{v_0^b}_0 = 2v_i$$

$$v_i = \frac{v_0^a}{2}$$

$$\frac{1}{2} V_i^2 = g h,$$

$$\frac{1}{2} \left(\frac{V_o^a}{2} \right)^2 = g h, \quad | \quad V_i = \frac{V_o^a}{2}$$

$$\frac{1}{2} \cdot \frac{1}{4} \cdot V_o^a{}^2 = g h,$$

$$\frac{1}{8} \cdot 2 g h_o = g h, \quad | \quad V_o^a = \sqrt{2 g h_o}$$

$$h_i = \frac{1}{4} h_o$$

e) I $V_i^b - V_i^a = r V_o^a$

II $V_o^a = V_i^a + V_i^b$

III $V_i^b = V_o^a - V_i^a$

I $V_o^a - V_i^a - V_i^a = r V_o^a$

I $-2 V_i^a = r V_o^a - V_o^a$

I $V_i^a = \frac{-r V_o^a + V_o^a}{2} = \frac{V_o^a(1-r)}{2}$

$$\text{II } v_i^b = v_0^a - \frac{v_0^a(1-r)}{2}$$

$$\text{II } 2v_i^b = 2v_0^a - v_0^a + v_0^a r$$

$$\text{II } 2v_i^b = v_0^a + v_0^a r$$

$$\text{II } v_i^b = \frac{v_0^a(1+r)}{2}$$

f) $v_0^a = v_0$

$$v_i^b = v_0^a = v_0 \quad | \text{ fra oppg. b)}$$

$$v_2^c = v_i^b = v_0^a = v_0$$

After first collision

$$v_i^a = 0$$

$$v_i^b = v_0$$

$$v_i^c = 0$$

After second collision

$$v_2^a = 0$$

$$v_2^b = 0$$

$$v_2^c = v_0$$

Der $v_0 = \sqrt{2gh_0}$

g)

$$m v_0^a = m v_i^a + m v_i^b + m v_i^c$$

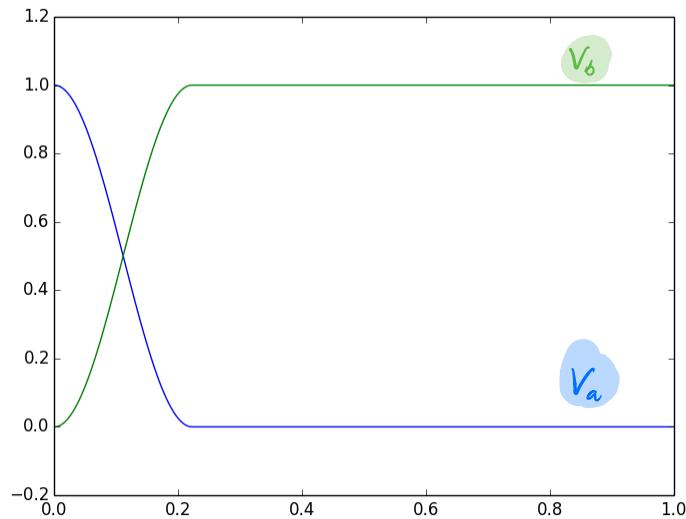
$$\text{I } v_0^a = v_i^a + v_i^b + v_i^c$$

$$\text{II } \frac{1}{2} v_0^a{}^2 = \frac{1}{2} v_i^a{}^2 + \frac{1}{2} v_i^b{}^2 + \frac{1}{2} v_i^c{}^2$$

Her har vi to likninger med 3 ukjente,
så de kan ikke løses.

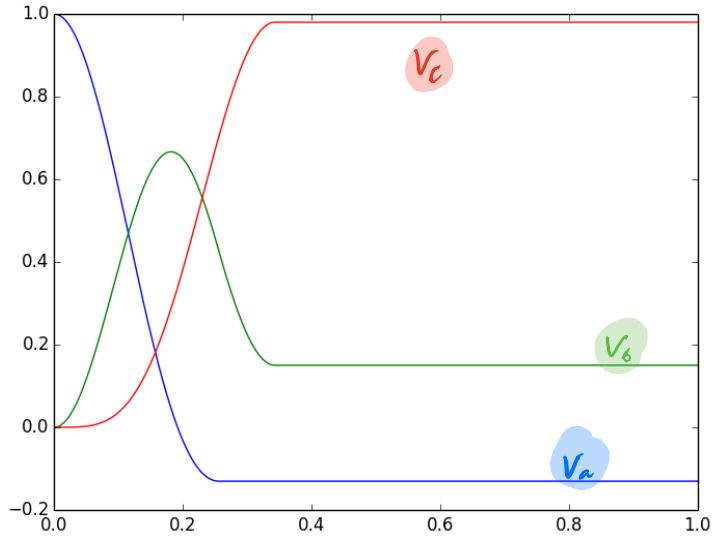
h)

Vi ser at all bevegelsesmengden overføres fra ball *a* til ball *b*,
og dette stemmer med hva som forventes.



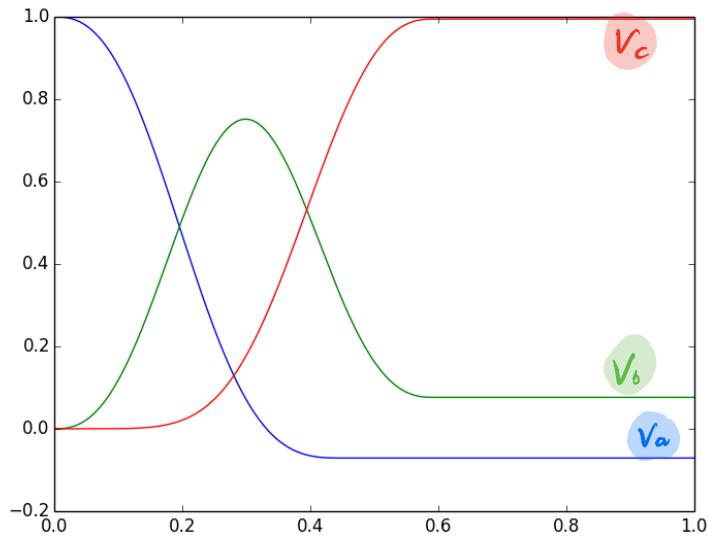
i)

Vi ser at $v_c = v_o^a$, og
 $v_i^b = -v_i^a$



Dette stemmer med Newtons cradle
fordi vi bare simulerer selve
støtet, og v_a og v_b vil miste fast
seire.

j) Når α er sat til $\frac{3}{2}^\circ$ så
varer statet litt lengre, og
 V_a og V_b er nærmere 0.



k)

Når q settes til 4 er
både V_a og V_b (tilnærmet) lik 0
etter støtet.

