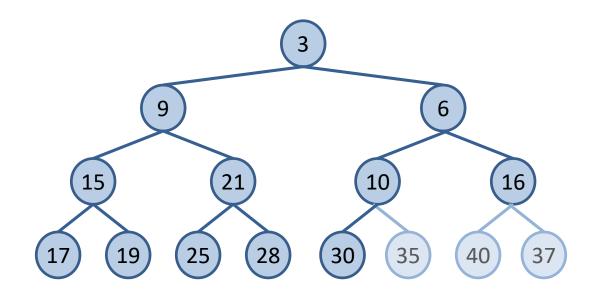
Estructuras de Datos no Lineales 1.6. Árboles parcialmente ordenados (montículos)

José Fidel Argudo Argudo José Antonio Alonso de la Huerta Mª Teresa García Horcajadas



Árboles parcialmente ordenados

• Un árbol completo es un árbol con todos sus niveles llenos, con la posible excepción del nivel más bajo, al cuál sólo le pueden faltar nodos por la derecha.



• Un árbol binario completo de altura h tiene entre $1 + \sum_{i=1}^{h-1} 2^i = 2^h$ y $\sum_{i=1}^h 2^i = 2^{h+1} - 1$ nodos. Esto implica que un árbol binario completo de n nodos tiene una altura $h = log_2 n$.

Árboles parcialmente ordenados

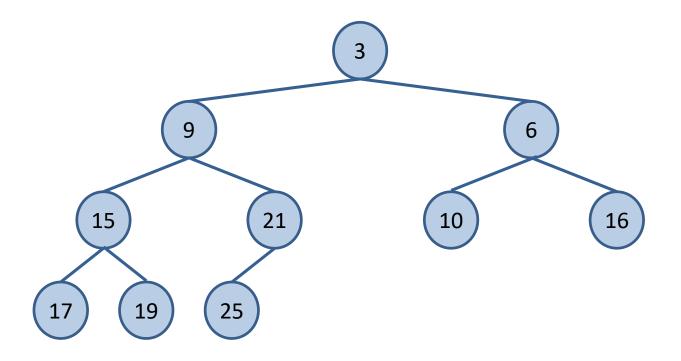
Un árbol parcialmente ordenado (o montículo) es un árbol completo en el que el valor de cualquier nodo es menor o igual que el de todos sus descendientes. Por tanto, para todo nodo x de un APO el valor en el padre de x es menor o igual que el valor en x (con excepción de la raíz, que no tiene padre).

Operaciones básicas: acceso al mínimo, inserción y eliminación

- El mínimo se puede obtener en un tiempo O(1), puesto que se encuentra en la raíz.
- La propiedad de completitud implica que la altura menor posible de un APO de n nodos es $h = log_2 n$.
- La propiedad de orden de un APO permite efectuar las inserciones y eliminaciones de nodos en un tiempo O(h) en el peor caso.
- En consecuencia, las inserciones y eliminaciones en un APO son O(log₂ n).

Principal aplicación: representación de colas con prioridad.

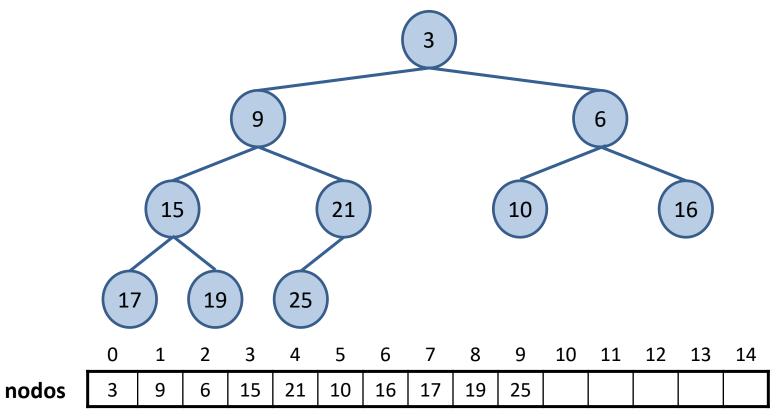
Árboles parcialmente ordenados



Altura = 3

Número de nodos (n): $2^3 \le n \le 2^4 - 1$

Representación de un APO mediante un vector de posiciones relativas

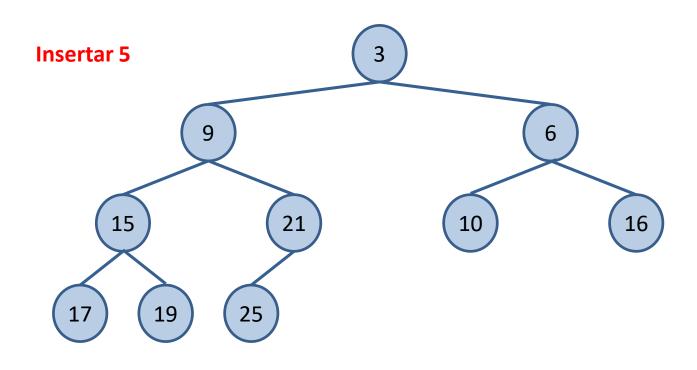


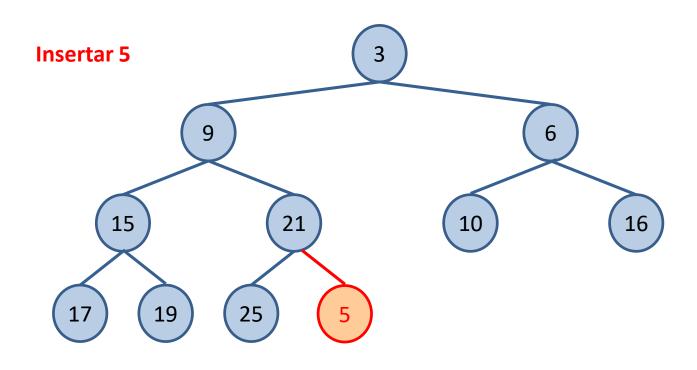
maxNodos = 15

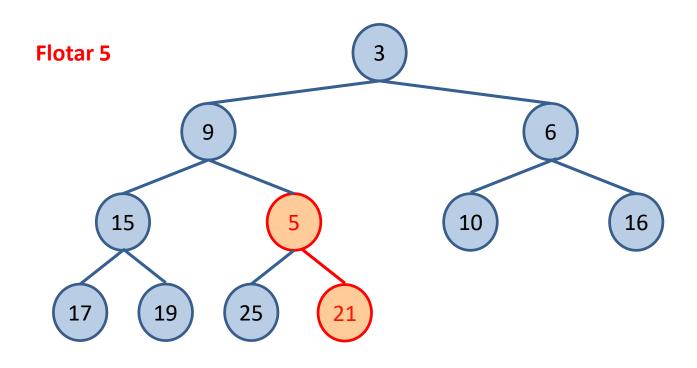
```
#ifndef APO H
#define APO H
#include <cassert>
template <typename T> class Apo {
public:
  void insertar(const T& e);
  void suprimir();
  const T& cima() const;
  bool vacio() const;
  Apo (const Apo<T>& A);
                                    // ctor. de copia
  Apo<T>& operator = (const Apo<T>& A); // asignación de apo
  ~Apo();
                                    // destructor
private:
  typedef size t nodo; // indice del vector
                      // entre 0 y maxNodos-1
  T* nodos:
           // vector de nodos
  size t maxNodos; // tamaño del vector
  size t numNodos; // último nodo del árbol
```

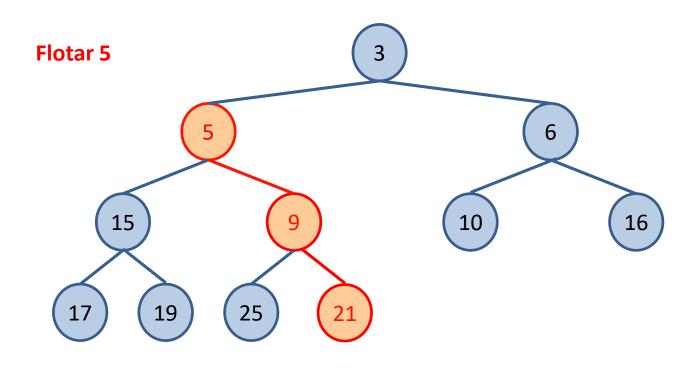
```
nodo padre(nodo i) const { return (i-1)/2; }
nodo hIzq(nodo i) const { return 2*i+1; }
nodo hDer(nodo i) const { return 2*i+2; }
void flotar(nodo i);
void hundir(nodo i);
};
```

```
template <typename T>
inline Apo<T>::Apo(size t maxNodos) :
   nodos(new T[maxNodos]),
  maxNodos (maxNodos) ,
   numNodos(0) // Apo vacío.
{ }
template <typename T>
inline const T& Apo<T>::cima() const
{
   assert(numNodos > 0); // Apo no vacío.
   return nodos[0];
template <typename T>
inline bool Apo<T>::vacio() const
   return (numNodos == 0);
}
```







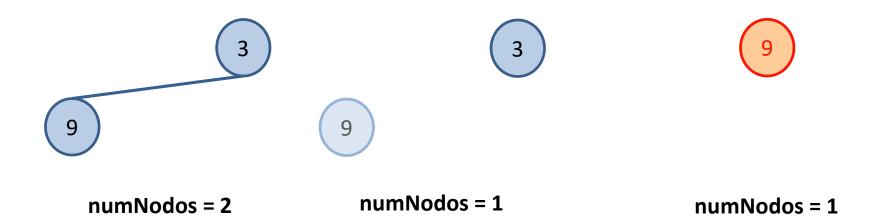


```
template <typename T>
inline void Apo<T>::insertar(const T& e)
   assert(numNodos < maxNodos); // Apo no lleno.</pre>
   nodos[numNodos] = e;
   if (++numNodos > 1)
      flotar(numNodos-1); // Reordenar.
template <typename T>
void Apo<T>::flotar(nodo i)
   T = nodos[i];
   while (i > 0 \&\& e < nodos[padre(i)])
      nodos[i] = nodos[padre(i)];
      i = padre(i);
   nodos[i] = e;
```

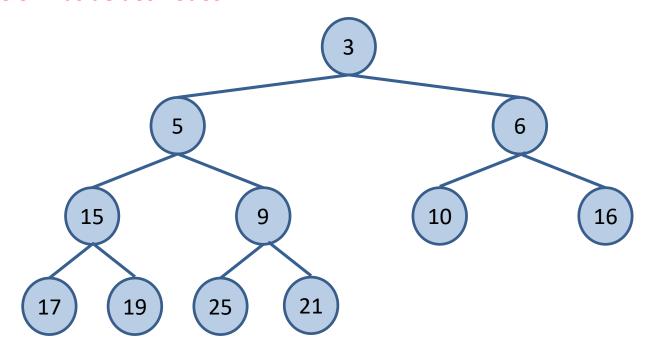
Caso 1: Un nodo



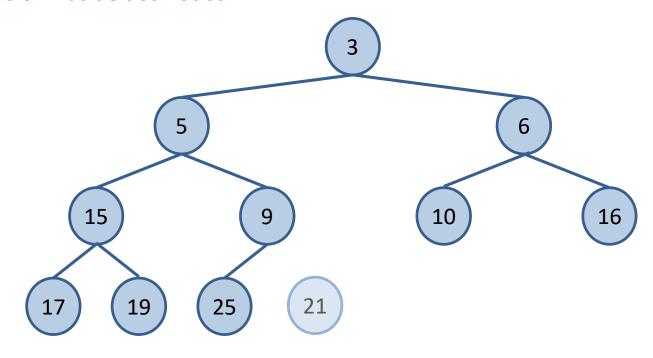
Caso 2: Dos nodos



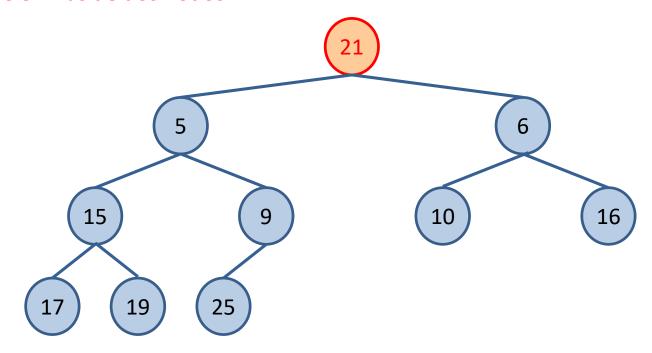
Caso 3: Más de dos nodos



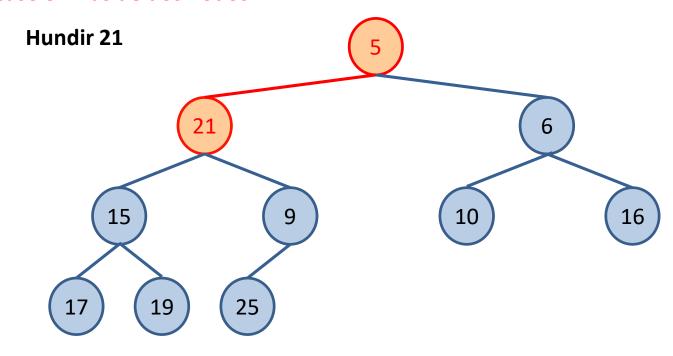
Caso 3: Más de dos nodos



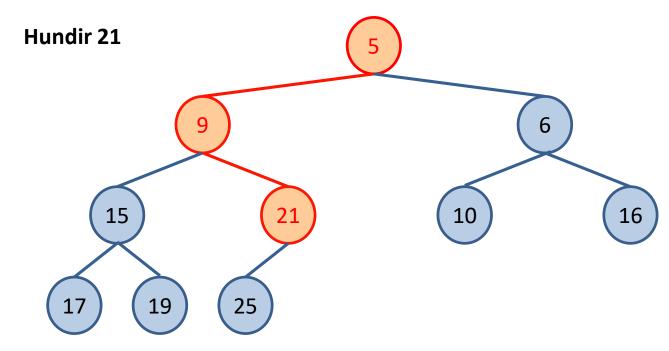
Caso 3: Más de dos nodos



Caso 3: Más de dos nodos



Caso 3: Más de dos nodos



```
template <typename T>
inline void Apo<T>::suprimir()
{
  assert(numNodos > 0); // Apo no vacío.
  if (--numNodos > 0) // Apo no queda vacío.
  {
     nodos[0] = nodos[numNodos];
     if (numNodos > 1) // Quedan dos o más elementos.
        hundir(0); // Reordenar.
```

```
template <typename T>
void Apo<T>::hundir(nodo i)
   bool fin = false;
   T e = nodos[i];
   while (hIzq(i) < numNodos && !fin) // Hundir e.
      nodo hMin; // Hijo menor del nodo i.
      if (hDer(i) < numNodos && nodos[hDer(i)] < nodos[hIzq(i)])</pre>
         hMin = hDer(i);
      else
         hMin = hIzq(i);
      if (nodos[hMin] < e) { // Subir el hijo menor.</pre>
         nodos[i] = nodos[hMin];
         i = hMin;
      else // e <= nodos[hMin]</pre>
         fin = true;
   nodos[i] = e; // Colocar e.
```

```
template <typename T>
inline Apo<T>::~Apo()
   delete[] nodos;
template <typename T>
Apo<T>::Apo(const Apo<T>& A) :
   nodos(new T[A.maxNodos]),
   maxNodos(A.maxNodos),
   numNodos (A.numNodos)
   // Copiar el vector.
   for (nodo n = 0; n < numNodos; n++)
      nodos[n] = A.nodos[n];
```

```
template <typename T>
Apo<T>& Apo<T>::operator = (const Apo<T>& A)
   if (this != &A) // Evitar autoasignación.
   { // Destruir el vector y crear uno nuevo si es necesario.
      if (maxNodos != A.maxNodos)
         delete[] nodos;
         maxNodos = A.maxNodos;
         nodos = new T[maxNodos];
      numNodos = A.numNodos;
      // Copiar el vector
      for (nodo n = 0; n < numNodos; n++)
         nodos[n] = a.nodos[n];
   return *this;
#endif // APO H
```