

EXÁMENES ANTERIORES

1.- Discutir el sistema en función del valor de a y b . Calcular las soluciones para los valores de a y b que hacen el sistema compatible

Sea la matriz A , entonces

Si $\text{rank}(A) = 3$, entonces el número de incógnitas, el sistema es compatible determinado y se resuelve por Cramer.

Si

Si $\text{rank}(A) = 2$, entonces, el sistema es incompatible.

Si $\text{rank}(A) = 1$, el sistema es compatible indeterminado.

2.- Discutir y calcular las soluciones del sistema de m ecuaciones con n incógnitas

Sistema compatible indeterminado

3.- Sea una matriz de orden . Demostrar que si es impar, (es la matriz identidad) y , entonces .

4.- Sea una matriz de orden . Si , demostrar que .

5.- Sean números reales que a, b, c y consideremos la matriz

i) Probar que la matriz A es simétrica (es decir $A^T = A$), siendo I la matriz identidad de orden 3.

ii) Demostrar que $A^3 = 3A^2 - 3A + I$.

Es muy fácil, ya que

6.- Sean A y B dos matrices $n \times m$ y $m \times n$ respectivamente. Calcular los rangos de ambas sabiendo que $A + B = 0$.

Por la hipótesis, no pueden ser matrices cuadradas. Supongamos por ejemplo $n < m$. Entonces, A y B como son matrices cuadradas de orden n , su rango no es máximo y su determinante es nulo. Por hipótesis entonces, $A + B = 0$ y como A tiene orden n resulta $\text{rang}(A) = \text{rang}(B)$. Pero tanto A como B tienen rango n , luego concluimos que su rango es exactamente n .

7.- Dadas las matrices A y B , calcular el valor de x para que $A + xB$ sea invertible.

Como

entonces

8.- Si dos matrices no necesariamente cuadradas cumplen que $AB = I_n$ (matriz identidad de orden n), demostrar que entonces ambas tienen rango máximo.

Sean ,

Si

Si se procede de forma análoga.

9.- Sean α y β números reales y consideremos los subespacios de \mathbb{R}^n dados por las ecuaciones siguientes (respecto de la base estándar de \mathbb{R}^n)

Calcular las dimensiones de U y V . ¿Existen valores de α y β para los que $U = V$?

Las dimensiones de U y V se calculan como sigue

Como u y v tienen la misma dimensión, la condición $u \wedge v = 0$ equivale a $u = \lambda v$. Por otro lado, una base de W es la formada por los vectores u, v , luego la condición equivale a que esos dos vectores estén en W .

Sustituyendo sus coordenadas en las ecuaciones de W se concluye que eso ocurre si y sólo si

En consecuencia, $u \wedge v = 0$ si y sólo si $u = \lambda v$.

10.- Sea B una base del espacio vectorial V , sea W el subespacio vectorial del que unas ecuaciones implícitas respecto de B son

y sea u . Obtener una base del espacio vectorial cociente V/W y calcular las coordenadas, respecto de dicha base, de la clase $[u]$.

Resolviendo las ecuaciones implícitas de W , obtenemos las paramétricas

de modo que los vectores cuyas coordenadas son (λ, μ, ν) , forman una base de W . Añadiendo los vectores u, v obtenemos una base de V , luego u, v generan un suplementario de W y sus clases $[u], [v]$ son una base del cociente V/W .

Para la segunda parte, las coordenadas buscadas (α, β) cumplen, esto es, $[u] = \alpha[u] + \beta[v]$. Las coordenadas de u respecto de B son

luego u está en el subespacio W si y sólo si esas coordenadas cumplen las ecuaciones implícitas de W .

Resolviendo este sistema obtenemos .

11.- Sea una base de un espacio vectorial y sean: i) el subespacio con ecuaciones respecto de . ii) el subespacio de generado por los vectores , , .

a) Calcular las dimensiones de y .

Dimensión de

b) Calcular las dimensiones de y .

La ecuación implícita de es

, son los vectores de la forma , por lo tanto tiene dimensión , así

12.- Estudiar si es un subespacio vectorial de .

Son los vectores de la forma , como los dos vectores son independientes es un subespacio vectorial de dimensión .

13.- Sea el espacio vectorial de los polinomios en la variable con coeficientes reales. Se considera en los polinomios , , . Estudiar si

forman una base del subespacio vectorial V_2 , de los polinomios reales de grado menor o igual a dos.

Una base la forman

Entonces $\{1, x, x^2\}$ es un sistema generador formado por tres vectores en un espacio vectorial de dimensión tres, luego es una base.

14.- Calcular las bases de los subespacios de V_3 y V_2 , siendo $\{1, x, x^2\}$ y el subespacio vectorial generado por los vectores $\{1, x, x^2, x^3\}$.

Como V_3 , entonces los vectores son de la forma $\{1, x, x^2, x^3\}$, por tanto los vectores $\{1, x, x^2\}$ generan V_3 y son independientes, luego forman una base.

Como V_2 está generado por los vectores de V_3 y no pertenece a V_3 , los vectores anteriores con el $\{1, x, x^2\}$ forman una base de V_2 .

Conocemos que

Puesto que $\{1, x, x^2\}$ forma una base de V_2 .

15.- Sea V_n el espacio vectorial de las matrices cuadradas con coeficientes en \mathbb{R} y sean $\{E_{11}, E_{22}, \dots, E_{nn}\}$. Calcular las bases de los subespacios V_1 y V_2 .

Si escribimos E_{ii} y E_{jj} , entonces es muy fácil demostrar que una base de V_1 es $\{E_{11}\}$ y una base de V_2 es $\{E_{11}, E_{22}\}$. Por lo tanto $\{E_{11}, E_{22}, \dots, E_{nn}\}$ es una base de V_n .

Como el vector E_{ii} , se tiene que $E_{ii}^2 = E_{ii}$ y luego las bases serán las de V_1 y las de V_2 .

16.- Dado el espacio vectorial y los subespacios

a) Estudiar si es igual a .

No lo es, puesto que el pertenece a pero no pertenece a .

b) Estudiar si es suma directa.

No es directa, puesto que pertenece a .

c) Estudiar si es suma directa de y .

Si lo es, ya que y .

**17.- Sean y dos bases de y sea la aplicación lineal tal que , , .
Determinar la matriz asociada a respecto a la base en el espacio de partida y la base en el espacio de llegada.**

Resolviendo el sistema se tiene

La matriz asociada a es