

Prueba de evaluación continua de Geometrías Lineales

Curso 2020/21

Sea E un espacio euclidiano de dimensión 4 y \mathcal{R} un sistema de referencia euclidiano de E .

Consideremos dos planos M y N en E cuyas ecuaciones respecto al sistema de referencia \mathcal{R} son:

$$M : \left. \begin{array}{l} x_2 = 0 \\ x_3 - x_4 = 0 \end{array} \right\}, N : \left. \begin{array}{l} x_1 - x_2 = 0 \\ x_3 - x_4 = -1 \end{array} \right\}$$

1. Obtener una base para el subespacio vectorial de \vec{E} : $(\vec{M} + \vec{N})^\perp$.
2. Calcular $d(M, N)$.
3. Encontrar una matriz de una isometría $f : E \rightarrow E$ tal que $f(M) = N$ y $f(N) = M$. Indicación: usar

$$\vec{f}((\vec{M} + \vec{N})^\perp + (\vec{M} \cap \vec{N})) = (\vec{M} + \vec{N})^\perp + (\vec{M} \cap \vec{N}).$$

Solución.

1. Por un lado, $\vec{M} : \left. \begin{array}{l} x_2 = 0 \\ x_3 - x_4 = 0 \end{array} \right\}$ con base $((1, 0, 0, 0), (0, 0, 1, 1))$ y entonces \vec{M}^\perp tiene por base: $((0, 1, 0, 0), (0, 0, 1, -1))$.

Para $\vec{N} : \left. \begin{array}{l} x_1 - x_2 = 0 \\ x_3 - x_4 = 0 \end{array} \right\}$ con base $((1, 1, 0, 0), (0, 0, 1, -1))$, entonces \vec{N}^\perp tiene por base: $((1, -1, 0, 0), (0, 0, 1, -1))$.

Como $(\vec{M} + \vec{N})^\perp = \vec{M}^\perp \cap \vec{N}^\perp$ una base es $((0, 0, 1, -1))$.

Otro método: Las ecuaciones de $\vec{M} \cap \vec{N}$ son $\left. \begin{array}{l} x_1 = x_2 = 0 \\ x_3 - x_4 = 0 \end{array} \right\}$, luego $\dim \vec{M} \cap \vec{N} = 1$. Por tanto $\dim \vec{M} + \vec{N} = \dim \vec{M} + \dim \vec{N} - \dim \vec{M} \cap \vec{N} = 3$, es decir un hiperplano. Una ecuación de $\vec{M} + \vec{N}$ es $x_3 - x_4 = 0$ (pues es común a las ecuaciones de \vec{M} y \vec{N}). Como $\dim(\vec{M} + \vec{N})^\perp = 4 - \dim \vec{M} + \vec{N} = 1$ y de la ecuación $x_3 - x_4 = 0$ se tiene $(0, 0, 1, -1) \in (\vec{M} + \vec{N})^\perp$, luego $((0, 0, 1, -1))$ es una base.

2. Por la Proposición 9.3 del texto base, para calcular la distancia entre M y N hemos de encontrar $p \in M$ y $q \in N$ tal que $\vec{pq} \in (\vec{M} + \vec{N})^\perp$.

Para ello tomamos un punto genérico de M : $p = (\alpha, 0, \beta, \beta)$ y ahora tenemos que exigir que p sea tal que $p + (\vec{M} + \vec{N})^\perp$ corte a N . En nuestro caso hemos de exigir: $q = p + \lambda(0, 0, 1, -1) \in N$. Como

$$q = p + \lambda(0, 0, 1, -1) = (\alpha, 0, \beta + \lambda, \beta - \lambda)$$

Para que $q \in N$ debe ser: $\left. \begin{array}{l} x_1 - x_2 = 0 \\ x_3 - x_4 = -1 \end{array} \right\}$; luego: $\left. \begin{array}{l} \alpha = 0 \\ 2\lambda = -1 \end{array} \right\}$, por tanto $\lambda = -\frac{1}{2}$ y como $\vec{pq} = \lambda(0, 0, 1, -1) = -\frac{1}{2}(0, 0, 1, -1)$, tenemos que:

$$d(M, N) = d(p, q) = \|\vec{pq}\| = \frac{\sqrt{2}}{2}$$

3. Por una parte $\vec{M} \cap \vec{N}$ tiene por ecuaciones: $\left. \begin{array}{l} x_1 = x_2 = 0 \\ x_3 - x_4 = 0 \end{array} \right\}$ y por otra $(\vec{M} + \vec{N})^\perp$ tiene por ecuaciones $\left. \begin{array}{l} x_1 = x_2 = 0 \\ x_3 + x_4 = 0 \end{array} \right\}$, de donde $(\vec{M} + \vec{N})^\perp + (\vec{M} \cap \vec{N})$ es $x_1 = x_2 = 0$.

Por ser

$$\vec{f}((\vec{M} + \vec{N})^\perp + (\vec{M} \cap \vec{N})) = (\vec{M} + \vec{N})^\perp + (\vec{M} \cap \vec{N}).$$

se tiene que $\vec{f}(0, 0, x_3, x_4) = (0, 0, x'_3, x'_4)$, con lo cual la matriz de \vec{f} tiene

la forma: $\begin{bmatrix} * & * & 0 & 0 \\ * & * & 0 & 0 \\ * & * & * & * \\ * & * & * & * \end{bmatrix}$, y por ser matriz ortogonal: $\begin{bmatrix} * & * & 0 & 0 \\ * & * & 0 & 0 \\ 0 & 0 & * & * \\ 0 & 0 & * & * \end{bmatrix}$.

Sea la siguiente matriz la de una isometría como la buscada:

$$\begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ x & a & b & 0 & 0 \\ y & c & d & 0 & 0 \\ z & 0 & 0 & a' & b' \\ t & 0 & 0 & c' & d' \end{bmatrix}$$

Por la condición $f(M) = N$, se tiene:

$$\begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ x & a & b & 0 & 0 \\ y & c & d & 0 & 0 \\ z & 0 & 0 & a' & b' \\ t & 0 & 0 & c' & d' \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 1 \\ \alpha \\ 0 \\ \beta \\ \beta \end{bmatrix} \in N$$

de donde tenemos:

$$\left. \begin{aligned} x + a\alpha - (y + c\alpha) &= x - y + (a - c)\alpha = 0 \\ z + a'\beta + b'\beta - (t + c'\beta + d'\beta) &= z - t + [a' + b' - (c' + d')]\beta = -1 \end{aligned} \right\}$$

para todo $\alpha, \beta \in \mathbb{R}$. Luego:

$$\begin{aligned} x - y &= 0, \quad a - c = 0 \\ z - t &= -1, \quad a' + b' - (c' + d') = 0 \end{aligned}$$

Vamos ahora a imponer $f(N) = M$:

$$\begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ x & a & b & 0 & 0 \\ x & a & d & 0 & 0 \\ z & 0 & 0 & a' & b' \\ z+1 & 0 & 0 & c' & d' \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 1 \\ \alpha \\ \alpha \\ \beta \\ \beta+1 \end{bmatrix} \in M$$

Luego:

$$\left. \begin{aligned} x + a\alpha + d\alpha &= 0 \\ z + a'\beta + b'(\beta+1) - (z+1 + c'\beta + d'(\beta+1)) &= 0 \end{aligned} \right\}$$

para todo $\alpha, \beta \in \mathbb{R}$. Entonces:

$$\begin{aligned} x &= 0, \quad d = -a \\ b' - d' - 1 &= 0, \quad a' + b' - (c' + d') = 0 \end{aligned}$$

De donde tenemos que la matriz tiene la forma:

$$\begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & a & b & 0 & 0 \\ 0 & a & -a & 0 & 0 \\ z & 0 & 0 & a' & b' \\ z+1 & 0 & 0 & c' & b'-1 \end{bmatrix}$$

Como las columnas de la matriz de \overrightarrow{f} son las coordenadas de una base ortonormal, se tiene que $a = \pm \frac{\sqrt{2}}{2}$, $b = a = \pm \frac{\sqrt{2}}{2}$. Además $(0, 0, b', b' - 1)$, tiene módulo 1, de donde $b' = 1$ o $b' = 0$. Si $b' = 1$, como $a' + b' - (c' + d') = 0$ y al ser (a', c') ortogonal a $(0, 1)$, $a' = 0$ y $c' = 1$. Finalmente si $b' = 0$, se tiene $a' = -1$, $c' = 0$.

Por tanto las (infinitas) soluciones posibles son:

$$\begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & a & a & 0 & 0 \\ 0 & a & -a & 0 & 0 \\ z & 0 & 0 & 0 & 1 \\ z+1 & 0 & 0 & 1 & 0 \end{bmatrix}$$

$$\begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & a & a & 0 & 0 \\ 0 & a & -a & 0 & 0 \\ z & 0 & 0 & -1 & 0 \\ z+1 & 0 & 0 & 0 & -1 \end{bmatrix}$$

donde $a = \pm \frac{\sqrt{2}}{2}$ y z es un número real.

Nota: No se pedían todas las soluciones, bastaba con obtener una.