Álgebra Lineal II, Grado en Matemáticas

Prueba de Evaluación Continua 2014

Ejercicio 1:

Sea f un endomorfismo de \mathbb{R}^3 cuya matriz respecto a una base ortonormal \mathcal{B} es

$$A = M_{\mathcal{B}}(f) = \begin{pmatrix} \sqrt{2}/2 & 0 & -\sqrt{2}/2 \\ 0 & 1 & 0 \\ \sqrt{2}/2 & 0 & \sqrt{2}/2 \end{pmatrix}$$

Demostrar que es una isometría vectorial y describirla geométricamente.

Solución:

Para demostrar que es una isometría es suficiente comprobar que la matriz A es ortogonal, es decir, que cumple $AA^t = I$.

Para describir f geométricamente, en primer lugar, determinamos el tipo de isometría estudiando la dimensión del conjunto de vectores fijos $V_f = Ker(f - I)$.

$$\dim V_f = 3 - rg(A - I) = 3 - rg\begin{pmatrix} \frac{1}{2}\sqrt{2} - 1 & 0 & -\frac{1}{2}\sqrt{2} \\ 0 & 0 & 0 \\ \frac{1}{2}\sqrt{2} & 0 & \frac{1}{2}\sqrt{2} - 1 \end{pmatrix} = 3 - 2 = 1.$$

Como dim $V_f = 1$, entonces f es un giro, y precisamente el eje de giro es la recta de vectores fijos V_f . Calculamos unas ecuaciones de esta recta:

$$V_f: (A-I)X = 0 \rightarrow V_f: \begin{pmatrix} \frac{1}{2}\sqrt{2} - 1 & 0 & -\frac{1}{2}\sqrt{2} \\ 0 & 0 & 0 \\ \frac{1}{2}\sqrt{2} & 0 & \frac{1}{2}\sqrt{2} - 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x \\ y \\ 7 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}$$

Simplificando se tienen las ecuaciones

$$V_f: (x=0, z=0).$$

Para determinar el ángulo de giro buscamos la matriz J reducida de f (matriz de Jordan real). La base ortonormal $\mathcal{B}' = \{v_1, v_2, v_3\}$ tal que $M_{\mathcal{B}'}(f) = J$ cumplirá $v_1 \in V_f$ y $v_2, v_3 \in V_f^{\perp}$. El subespacio complemento ortogonal de V_f tiene ecuaciones

$$V_f^{\perp} : (y = 0).$$

Así, como \mathcal{B}' nos sirve la misma base canónica pero reordenada con el cuidado de que esté orientada positivamente, es decir, que el giro en el plano V_f^{\perp} se produzca en sentido positivo (antihorario)¹. Para ello, basta con que det $P=1,\ P=C(B',B)$ la matriz de cambio de base, y la podemos construir tomando la base ortonormal de la forma $u,v,u\wedge v$, tal y como se explica en las sesiones de tutoría ST3 y ST4. Tomamos

$$\mathcal{B}' = \{v_1 = (0, 1, 0), \ v_2 = (0, 0, 1), \ v_3 = (1, 0, 0)\}, \ \det P = \det \begin{pmatrix} 0 & 0 & 1 \\ 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \end{pmatrix} = 1.$$

¹Nótese que si tomamos $\mathcal{B}' = \{v_1, v_3, v_2\}$ la base no tiene orientación positiva y el giro en V_f se hará en sentido horario. Obtendremos el ángulo de giro opuesto $\frac{\pi}{4}$.

Así,

$$J = P^{-1}AP = P^{t}AP = \begin{pmatrix} 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \\ 1 & 0 & 0 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} \sqrt{2}/2 & 0 & -\sqrt{2}/2 \\ 0 & 1 & 0 \\ \sqrt{2}/2 & 0 & \sqrt{2}/2 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 0 & 0 & 1 \\ 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \end{pmatrix}$$
$$= \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & \frac{1}{2}\sqrt{2} & \frac{1}{2}\sqrt{2} \\ 0 & -\frac{1}{2}\sqrt{2} & \frac{1}{2}\sqrt{2} \end{pmatrix}$$

Si θ es el ángulo de giro, se tiene $\cos\theta = \frac{\sqrt{2}}{2}$, $\sin\theta = \frac{-\sqrt{2}}{2}$, por lo que $\theta = 2\pi - \frac{\pi}{4} = \frac{7\pi}{4}$. No se descontará nota en la calificación de este ejercicio si se da el ángulo de giro con orientación

No se descontará nota en la calificación de este ejercicio si se da el ángulo de giro con orientación negativa, es decir $\theta = \frac{\pi}{4}$.

Ejercicio 2: Sea f un endomorfismo de \mathbb{C}^n y $A = M_{\mathcal{B}}(f)$ su matriz respecto a una base dada \mathcal{B} . Sabiendo que A es una matriz de rango 1, se pide:

- (a) Demostrar que A tiene como mucho un autovalor $a \in \mathbb{C}$ no nulo.
- (b) Determinar la multiplicidad algebraica del autovalor 0.
- (c) ¿En qué casos es f diagonalizable?
- (d) Determine las posibles formas de Jordan de f.

Solución:

(a) Procedamos por reducción al absurdo y supongamos que A tiene dos autovalores no nulos λ_1 y λ_2 . Consideremos dos autovectores no nulos asociados a dichos autovalores v_1 y v_2 , respectivamente. Estos vectores son linealmente independientes, por lo que podemos formar una base de \mathbb{C}^n de la forma $\mathcal{B}' = \{v_1, v_2, v_3, ..., v_n\}$. Las dos primeras columnas de la matriz de f respecto a dicha base son de la forma

$$B = M_{\mathcal{B}'}(f) = \begin{pmatrix} \lambda_1 & 0 & & \\ 0 & \lambda_2 & & \\ \vdots & 0 & B_{n-2} & \\ \vdots & \vdots & & \\ 0 & 0 & & \end{pmatrix}$$

y como λ_1 y λ_2 son no nulos, entonces el rango de B es mayor o igual que 2. Como el rango es un invariante por cambios de base, entonces también el rango de A es mayor o igual que 2. Una contradicción.

(b) En primer lugar, vemos que $\lambda = 0$ es autovalor ya que

$$\dim V_0 = \dim \ker(f - 0I) = n - rg(A - 0I) = n - rg(A) = n - 1.$$

La multiplicidad geométrica es d=n-1, luego la multiplicidad algebraica es $\alpha \geq d=n-1$.

Dado que el polinomio característico tiene n raíces en \mathbb{C} y $\lambda = 0$ es una raíz de multiplicidad al menos n-1, entonces tenemos dos posibilidades:

- b.1) $\alpha = n$, con lo que $\lambda = 0$ sería el único autovalor, o bien
- b.2) $\alpha = n 1$, con lo que tendríamos dos autovalores:

$$\lambda_1 = 0, \ \alpha_1 = n - 1 = d_1;$$

 $\lambda_2 \neq 0, \ \alpha_2 = 1 = d_2.$

(c) Para que sea diagonalizable tienen que coincidir las multiplicidades algebraicas y geométricas, luego el único caso es (b.2) del apartado anterior. Así f es diagonalizable si y sólo si posee un autovalor no nulo.

(d) Formas de Jordan

Caso b.1: $\lambda=0$ es el único autovalor con multiplicidad algebraica $\alpha=n$ y geométrica d=n-1.No es diagonalizable y su forma canónica de Jordan está formada por d=n-1 bloques de Jordan. Entonces, la única posibilidad es tener 1 bloque de tamaño 2×2 y n-2 bloques de tamaño 1×1 :

$$J = \begin{pmatrix} 0 & 1 & 0 & \cdots & 0 \\ 0 & 0 & 0 & \cdots & 0 \\ \hline 0 & 0 & 0 & \cdots & 0 \\ \vdots & \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ 0 & 0 & 0 & \cdots & 0 \end{pmatrix}.$$

Caso b.2: La matriz es diagonal $J = diag(0, \stackrel{n-1}{\dots}, 0, \lambda_2)$.