Álgebra lineal II, Grado en Matemáticas

Junio 2016, 1^a Semana

No se permite el uso de material impreso (libros, apuntes) ni ningún tipo de calculadora. Todas las soluciones tendrán que darse suficientemente razonadas.

Defina los siguientes conceptos: (2 puntos)

Importante: utilice una única cara para las cuatro definiciones. Si utiliza más espacio no se tendrá en cuenta.

- (a) Multiplicidad algebraica y geométrica de un autovalor.
- (b) Polinomio anulador y polinomio mínimo.
- (c) Forma cuadrática y forma polar.
- (d) Proyección ortogonal de un vector sobre un subespacio vectorial.

Ejercicio 1: (2 puntos)

Dada una forma bilineal simétrica f de un \mathbb{K} –espacio vectorial V y $u \in V$ un vector no autoconjugado, entonces se cumple que el subespacio $L(u)^c$, conjugado de la recta L(u), es un hiperplano y $V = L(u) \oplus L(u)^c$.

Ejercicio 2: (3 puntos)

Sea $\mathcal{B} = \{v_1, v_2, v_3\}$ una base de un \mathbb{K} –espacio vectorial V y f un endomorfismo tal que

$$Ker(f - Id) \equiv \{ x_1 = x_2 \}, \quad Ker(f - 2 Id) \equiv \{ x_1 = 2x_2 = 2x_3 \}$$

- (a) Halle la matriz de f en la base \mathcal{B} .
- (b) Determine los subespacios invariantes irreducibles de f.

Ejercicio 3: (3 puntos)

En el espacio vectorial euclídeo \mathbb{R}^3 , y respecto de la base canónica $\mathcal{B}=\{v_1,v_2,v_3\}$, determine la matriz del giro g de eje la recta $r\equiv\{x+y=0,\ z=0\}$ y ángulo $\alpha=\frac{\pi}{4}$.