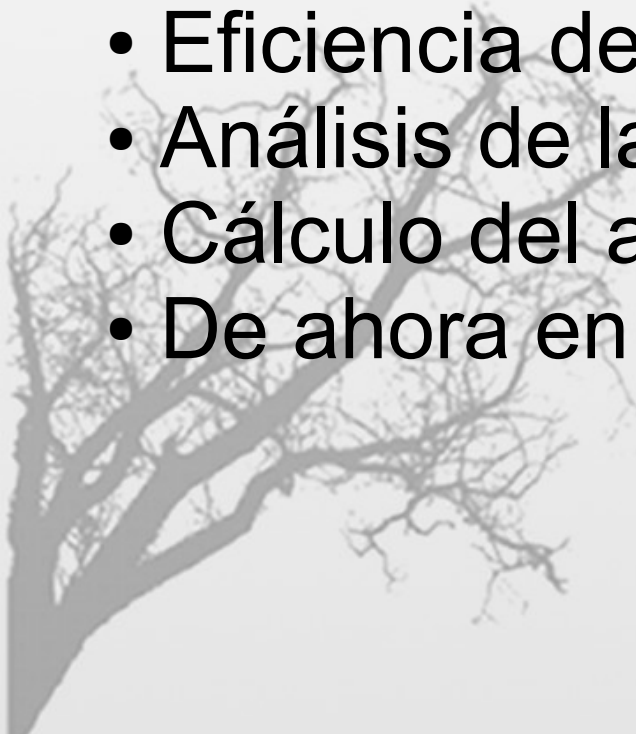


Lección 2:

Contenedores y Tipos



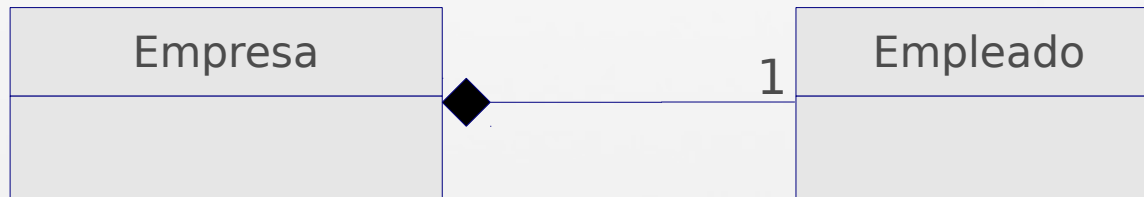
- Motivación
- Definiciones
- Clasificación de las EEDD
- Eficiencia de las EEDD
- Análisis de la eficiencia
- Cálculo del análisis de la eficiencia
- De ahora en adelante....



Motivación



Alberto tiene una pequeña empresa, tiene un empleado llamado Ramiro

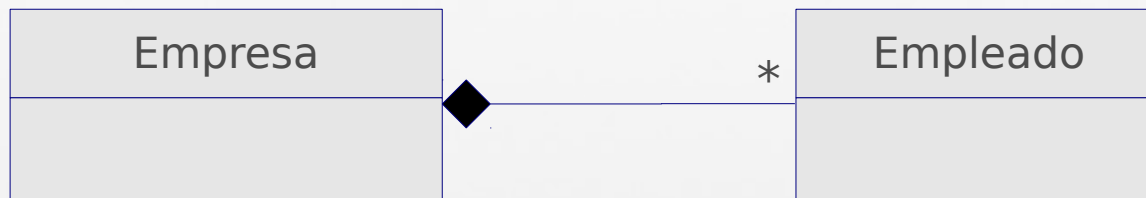


```
class Empresa{
    Empleado Ramiro;
Public:
    Empresa (Empleado &r);
    ...
};
```

Motivación



Pero la empresa de Elías tiene 25 empleados y piensa ampliar pronto la plantilla.



Necesita una estructura de datos para almacenar **muchos** datos

```
class Empresa{
    vector<Empleado> empleados;
public:
    Empresa ():empleados();
    nuevoEmpleado (Empleado &e);
    ...
};
```

Definiciones



Las siguientes definiciones son afines:

- Una **estructura de datos** es una forma particular de guardar y organizar la información en un ordenador de forma que pueda ser usado eficientemente.
- Un **contenedor** es una estructura de datos que sirve para guardar colecciones de otros objetos.
- Un **tipo de dato abstracto (TDA)** es un modelo matemático para una estructura de datos definida indirectamente por las operaciones que la manejan.
- Una **clase de objetos** es la representación de un TDA que se hace en un lenguaje orientado a objetos.

Clasificación de las EEDD



Las estructuras de datos pueden clasificarse de muy distintos modos.

- Atendiendo al tipo de acceso:
 - Acceso directo: **vectores, matrices, pilas, colas, etc.**
 - Acceso secuencial: **listas, matrices dispersas, etc.**
 - Acceso por clave: **árboles, tablas hash, etc.**
- Atendiendo a su estructura interna:
 - Lineales: **vectores, listas, pilas, matrices, etc.**
 - No lineales: **heap, árbol AVL, quadtree, grafos.**

Clasificación de las EEDD



- Atendiendo al manejo de memoria
 - Estáticas: **vectores estáticos, matrices estáticas, etc.**
 - Dinámicas: **listas, vectores dinámicos, árboles.**
- Atendiendo a su ubicación:
 - Memoria: **vectores, listas, pilas, etc.**
 - Fichero: **árboles B, ficheros dispersos, etc.**
 - Mixtos: **índices simples, índices secundarios, etc.**
- Atendiendo a su dimensionalidad:
 - Unidimensionales: **vectores, listas, pilas, etc.**
 - Bi/Multi-dimensionales: **matrices, grafos, quadtrees, etc.**

Clasificación de las EEDD



La elección de una estructura de datos depende del tipo de algoritmo que resuelve el problema:

- Búsqueda eficiente para grandes cantidades de datos:
 - Se usa un campo para la búsqueda: **árboles avl, tablas hash, eedd en ficheros, etc.**
 - Se organizan por dos (o más) campos: **quadtree, mallas regulares, etc.**
- Acceso específico según el problema:
 - El dato buscado siempre está en una misma ubicación: **pilas, colas, colas con prioridad, etc.**
 - Problemas de caminos: **grafos**

Eficiencia de las EEDD



La biblioteca de la universidad tiene más de 30.000 libros, cómo puedo organizarlos para localizarlos de forma **eficiente** por ISBN? Posible opciones:

- Búsqueda lineal: uno por uno hasta 30.000 libros.
- En un array ordenado: búsqueda binaria o dicotómica con unos 15 accesos.

... 32...56 32...18 32...22 32...89 32...10 32...05 32...12 32...40 ...

ARRAY DESORDENADO

... 32...05 32...10 32...12 32...18 32...22 32...40 32...56 32...89 ...

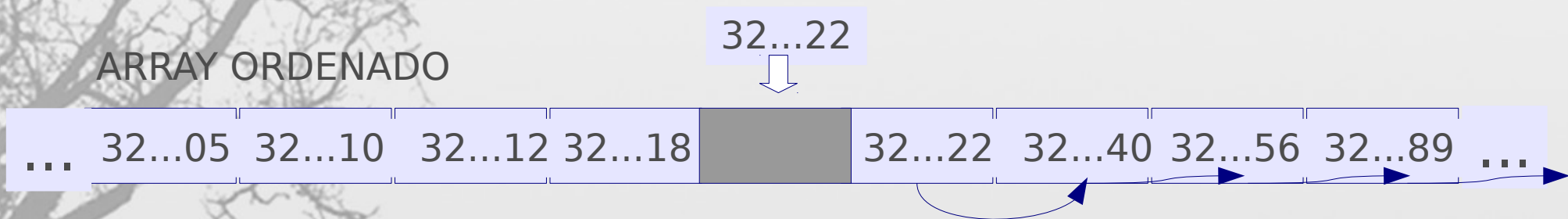
ARRAY ORDENADO

Eficiencia de las EEDD



El tiempo que tarda en ejecutarse un algoritmo depende de ***n***, el tamaño de los datos a procesar

- En el ejemplo $n=30.000$
- En el primer caso se tarda un tiempo proporcional a ***n*** para realizar la búsqueda
- En el segundo caso es proporcional a **$\log_2 n$**
- Pero insertar un nuevo dato necesitaría ***n*** accesos. Ninguna solución es eficiente



Eficiencia de las EEDD



Es muy importante elegir la estructura de datos más adecuada en cada caso:

- Para el ejemplo de la biblioteca lo ideal es utilizar un **contenedor asociativo o de acceso por clave** que permita búsquedas en tiempo logarítmico e inserciones también eficientes
- Nuestro objetivo en el curso es buscar la estructura de datos **más adecuada** para cada problema
- Las estructuras de datos y los algoritmos están íntimamente relacionados a la hora de resolver un problema

Análisis de eficiencia



- El tiempo de ejecución de un programa puede depender de:
 - el número de datos **n** ,
 - lo rápido que sea el ordenador,
 - la secuencia de los datos de entrada,
 - la calidad del diseño del algoritmo.
- Se expresa como **$T(n)$** el tiempo que tarda en ejecutarse un programa **P**
- Un problema puede resolverse con dos algoritmos distintos, uno tardará **$T_1(n)$** y el otro **$T_2(n)$** . Si **$T_1(n) < T_2(n)$** entonces el primero es más eficiente

Análisis de eficiencia



- Un algoritmo se ejecuta en tiempo $T_1(n) = 4 \log_2 n$
- Pero otra secuencia de datos del mismo programa tarda $T_2(n) = 2n$
- La mejor ejecución resultó ser $T_3(n) = 2 \log_2 n$

Para hacer la medición independiente de la ejecución, se emplea la complejidad en **sentido asintótico**, es decir, para un tamaño muy grande (tendiendo a infinito)

- $T(n) = O(f(n)) \rightarrow$ **peor caso o notación O grande**
 - Si y sólo si existen dos valores reales C y C_0 t.q.:
 $T(n) \leq C f(n)$ para todo $C > C_0$
 - Lo que indica que $f(n)$ es una **cota superior** y cualquier ejecución está por debajo de este valor.

Análisis de eficiencia



- En el ejemplo anterior como la peor ejecución fue $T(n)=5n$, decimos que $T(n) = O(n)$.

La notación O grande es la más usada por ser la cota superior, pero también se puede estudiar el mejor caso:

- $T(n)=\Omega(f(n)) \rightarrow$ **mejor caso** o Gran Omega
 - Si y sólo si existen dos valores reales C y C_0 t.q.:
 $T(n) \geq C f(n)$ para todo $C > C_0$
 - Lo que indica que $f(n)$ es una **cota inferior** y cualquier ejecución está por encima de este valor.
- Esta notación es útil porque a veces se prevé que un algoritmo se comportará de forma óptima

Análisis de eficiencia



Si $T(n)=c_1n^2+c_2n$ para c_1 y $c_2 > 0$, entonces:

$$|c_1n^2+c_2n| \geq |c_1n^2| \geq c_1 |n^2|$$

Por lo tanto, $T(n)$ está en $\Omega(n^2)$.

- Las funciones suelen simplificarse y las constantes obviarse en las notaciones asintóticas
- Cuando la cota superior e inferior coinciden se usa otra notación: $T(n)= \Theta(f(n))$
 - Si un problema se resuelve en tiempo $\Theta(f(n))$, sabemos que hemos encontrado la solución óptima, no se puede mejorar asintóticamente

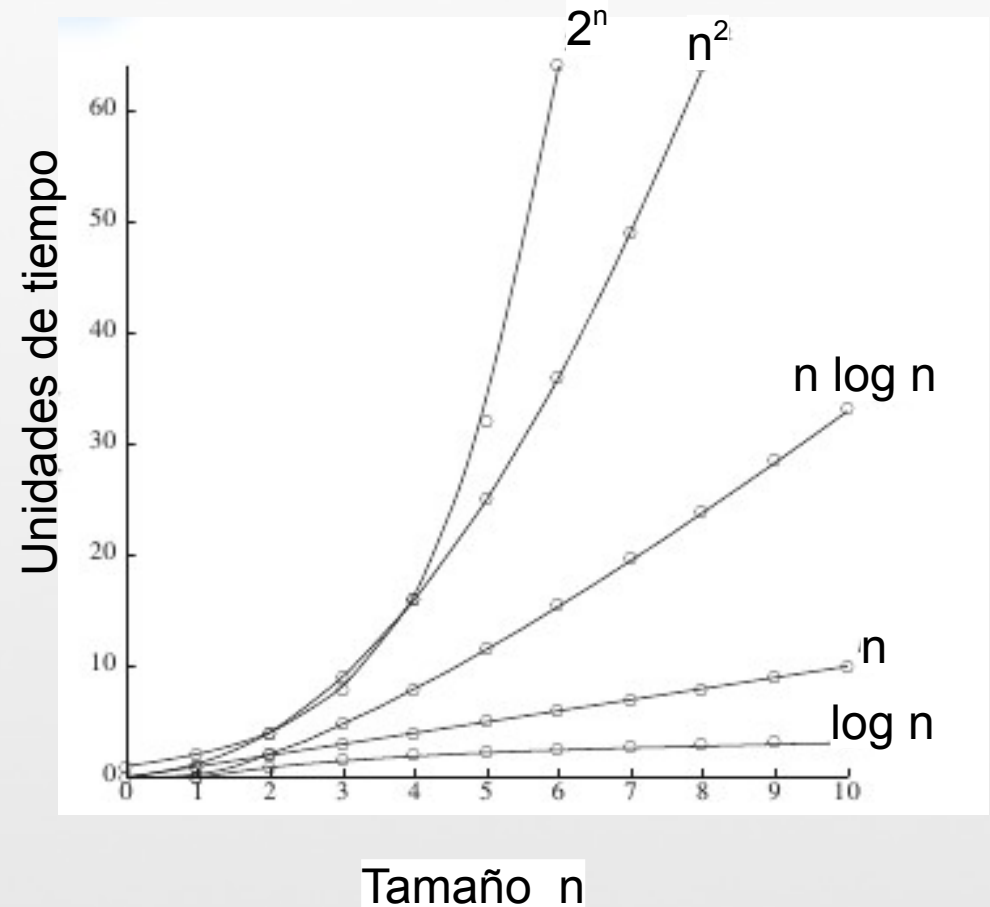
Análisis de eficiencia



Lectura de órdenes

- $O(1)$ constante
- $O(\log n)$ logarítmico
- $O(n)$ lineal
- $O(n \log n)$
- $O(n^2)$ cuadrático
- $O(n^a)$ polinomial
- $O(a^n)$ ($a > 2$) exponencial
- $O(n!)$ ($a > 2$) factorial

En este contexto **log** siempre es en base 2



Análisis de eficiencia



- En general **$O(1) < O(\log n) < O(n) < O(n \log n) < O(n^2)$**
- Pero no siempre la mejor solución asintótica es más rápida para un conjunto pequeño de datos.
- Las constantes obviadas son importantes para tamaños no elevados de los datos de entrada
- Pero un algoritmo debe diseñarse para cualquier n

Por ejemplo, para $n=100$:

- $5n < 200 \log n$
- $2n \log n < 30n$
- $n^2 < 25 n \log n$
- $n^3 < 125n^2$

Cálculo del análisis de eficiencia

```
if (a>b) {  
    revisarTodo();  
} else {  
    revisarAlgo();  
}
```

- La función revisarTodo() es $O(n^2)$
- La función revisarAlgo() es $O(n)$
- El fragmento completo es $\max(n, n^2)$, por tanto $O(n^2)$

```
void granProblema(1,n){  
...  
    if (n<3) {  
        resuelvo()  
    } else {  
        a=granProblema(1,n/2)  
        b=granProblema(n/2+1,n)  
        c=unirSoluciones(a,b)  
    }  
}
```

- $\text{resuelvo()} = \text{constante}$
- $\text{unirSoluciones} = cn$
- $T(n) = 2T(n/2) + cn =$
 $= 2(2T(n/4) + cn/2) + cn = 4T(n/4) + 2c$
 $= 4(2T(n/8) + cn/4) + 2cn$
 $= 8T(n/8) + 3cn \dots\dots = nT(1) + cn \log_2 n$
 $= O(n \log n)$

Cálculo del análisis de eficiencia

```
sum=0;
for(i=0; i<n; i++)
    sum += n;
```

- ♦ La primera línea es $O(1)$.
- ♦ El ciclo “for” es repetido n veces.
 - ♦ La tercera línea también es $O(1)$
- ♦ El fragmento completo es $O(n)$.

```
sum=0;
for(j=0; j<n; j++)
    for(i=0; i<j; i++)
        sum++;
for(k=0; k<n; k++)
    A[k]= k-1;
```

- ♦ La primera línea es $O(1)$.
- ♦ Los dos primeros bucles anidados son $O(n^2)$
- ♦ El último bucle es $O(n)$
- ♦ El fragmento completo es $O(n^2)$.

De ahora en adelante....



- Para cada estructura de datos consideraremos el tiempo que necesitan para:
 - Insertar/borrar
 - Buscar
 - Ordenar (en su caso)
- En base a esto se adaptarán mejor o peor a la solución de un problema.
- En muchas ocasiones la elección de la EEDD correcta determina directamente la eficiencia global del algoritmo