Proteus (Isis, Ares)

Muitos conhecem este poderoso software, ou já escutaram falar, ou já viram exemplos de circuitos simulados nele. Realmente no mundo da simulação de circuitos eletrônicos é de tirar o chapéu para software como este.

Aos amigos do forum: http://www.forumnow.com.br/vip/foruns.asp?forum=41935, que aconteceu uma oportunidade de alguns que não conhecem este poderoso software. A eles que gostam de programar microcontroladores e tirar suas duvidas é que foi dedicado esta página ...

Textos de Arturo Sandoval Bermúdez

Créditos para a amiga **Prof. Joana** pela tradução e correções, e sua dedicação de elevar nossos conhecimentos nesta área da tecnologia

Todos os exemplos foram tirados da versão **6.2**, que não difere muitos dos mais novos, ótima oportunidade de conhecer um pouco mais sobre este software . .. Boa leitura !

Introdução.

O software de desenho e simulação Proteus VSM é uma ferramenta útil para estudantes e profissionais que desejam acelerar e melhorar suas habilidades para do desenvolvimento de aplicações analógicas e digitais.

Ele permite o desenho de circuitos empregando um entorno gráfico no qual é possível colocar os símbolos representativos dos componentes e realizar a simulação de seu funcionamento sem o risco de ocasionar danos aos circuitos.

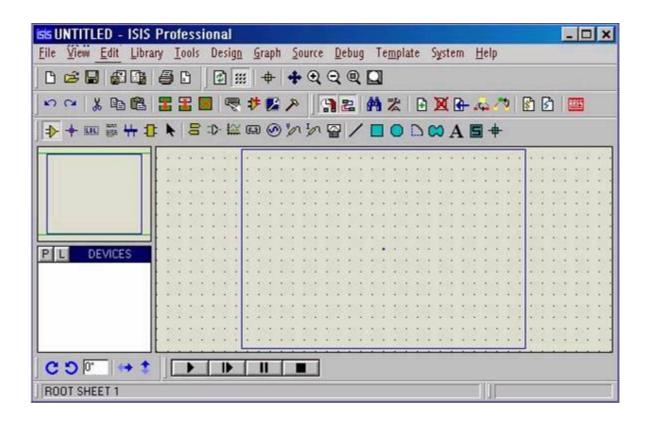
A simulação pode incluir instrumentos de medição e a inclusão de gráficas que representam os sinais obtidos na simulação.

O que mais interesse despertou é a capacidade de simular adequadamente o funcionamento dos microcontroladores mais populares (PICS, ATMEL-AVR, Motorola, 8051, etc.)

Também tem a capacidade de passar o desenho a um programa integrado chamado ARES no qual se pode levar a cabo o desenvolvimento de placas de circuitos impressos.

Procedimento de Arranque do programa:

1.- Início -> Programas -> Proteus 6 Professional -> ISIS 6 Professional.



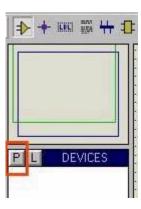
2.- A forma curta é dar um duplo click no ícone do programa que se localizado no desktop.

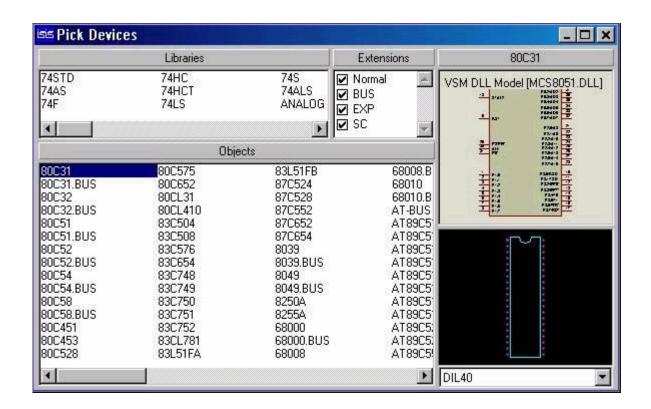


CIRCUITOS BÁSICOS

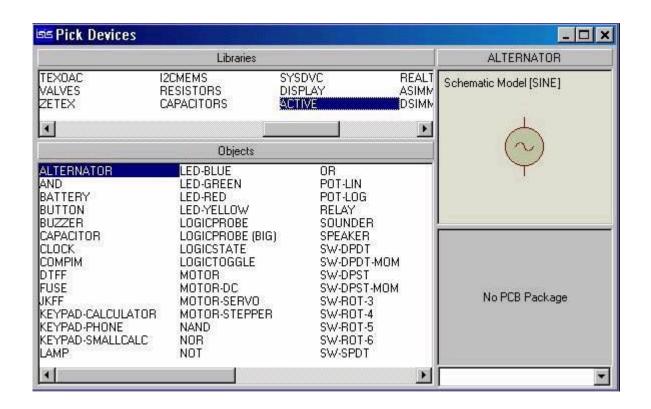
B.- Circuito Básico # 1 (Desenvolvimento) - Alimentação de um Lâmpada de corrente alterna.

1.- Dar um click no botão **Pick Devices** localizado na parte esquerda da tela debaixo da tela de exploração do diagrama para abrir a forma do mesmo nome.

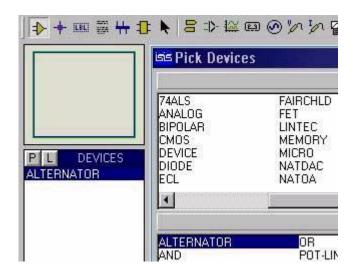




2.- Na janela Libraries (Parte superior esquerda) procurar a biblioteca ATIVE, e dar um click sobre ela.

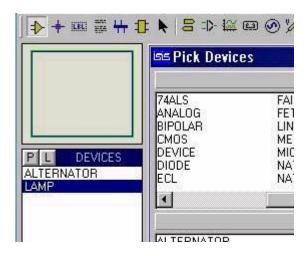


3.- Na janela **Objects** escolher o componente **ALTERNATOR** dando duplo click sobre o nome.

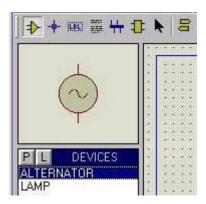


pode-se observar que na janela **DEVICES** aparece o nome do componente eleito. Se for o único componente que vai se escolher se pode fechar a forma Pick Devices, mas se for necessário mais de um, pode-se continuar escolhendo os componentes necessários para nosso desenho

4.- Na mesma biblioteca **ATIVE** dar duplo click sobre o componente **LAMP**.



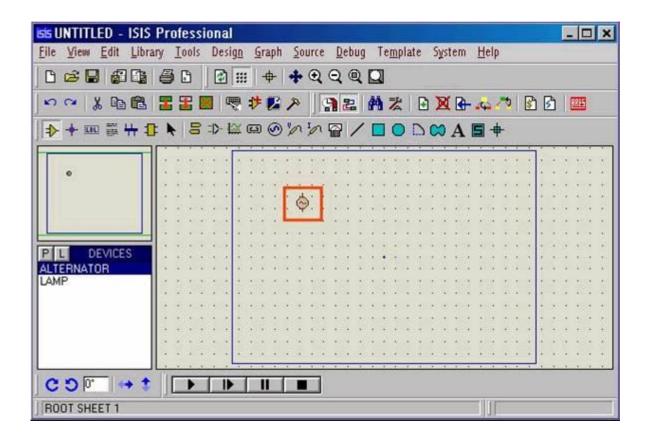
- 5.- Fechar a Forma **Pick Devices** no botão padrão. (A cruz na esquina superior direita)
- 6.- Dar um click na palavra **ALTERNATOR** da janela **DEVICES** e observar que aparece o componente na tela de exploração do circuito.



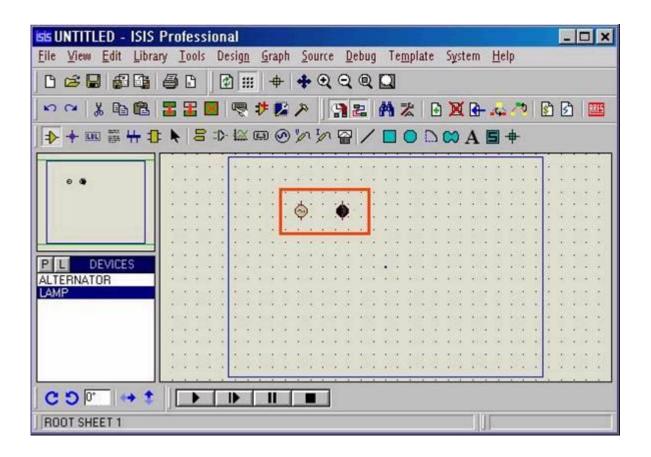
7.- Explorar as funções de orientação do componente, parte inferior esquerda da tela.



- 8.- Começando pela esquerda pressionar cada um dos botões de orientação.
- 9.- No quadro de texto se pode introduzir um ângulo mas só aceita valores de (0°, +/-90°, +/-180°, +/-270°), por isso é melhor dirigir a orientação por meio dos botões. Este mesmo quadro de texto mostra o ângulo atual obtido ao pressionar os botões.
- 10.- Deixar o componente na posição inicial.
- 11.- Com o componente selecionado dar um click na área de trabalho, com o que se consegue colocar o componente na área de trabalho.

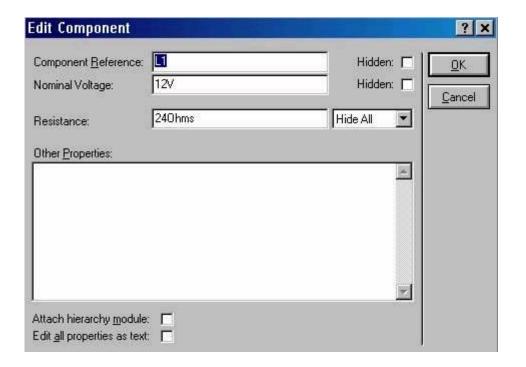


12.- Repetir o procedimento anterior com o componente LAMP.



- 13.- Configurar os componentes da seguinte maneira.
- A.- Dar um click com o botão direito sobre o componente **ALTERNATOR**. Notar que seu contorno troca para vermelho.

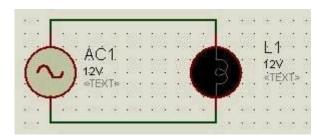
B Dar um click agora com o botão esquerdo para abrir a forma Edit Component.
C Dar um nome ao componente no campo Component Reference (AC1), Pôr o valor do componente no Component Value (12V), Modificar o valor da amplitude para (12V) e a frequência para 0.5Hz.
d Pressionar o botão OK.
E Verificar os valores do componente LAMP e se o valor da voltagem corresponder com o do ALTERNATOR , não é necessário realizar nenhuma modificação. Pressionar OK.



- 14.- Realizar a conexão dos componentes da seguinte forma:
- A.- Colocar o ponteiro do mouse no extremo superior do ALTERNATOR. Aparece uma cruz no extremo da flecha.
- B.- Dar um click para habilitar a conexão por meio de cabo.
- C.- Deslocar o mouse (desaparece a cruz) até o extremo superior do componente LAMP e obter que volte a aparecer a cruz no extremo da flecha.
- d.- Dar outro click para realizar a conexão.

E.- Repetir os passos anteriores para a pare inferior dos componentes.

Resultado:



Este é o procedimento padrão para conectar qualquer componente com o que se trabalhe no programa.

15.- Provar o funcionamento do circuito pressionando o botão play que se encontra na parte inferior da tela.

16.- Para aproximar o circuito e poder observar melhor a simulação se pode recorrer aos controles de zoom.



Começando da esquerda para a direita temos:

A.- Re-centrar a tela.

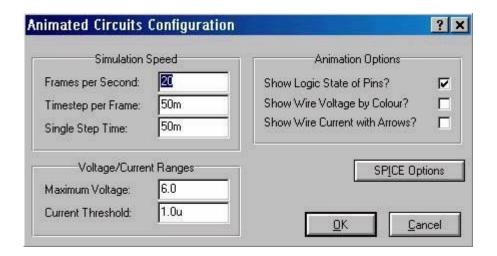
- B.- Incrementar a aproximação.
- C.- Decrementar a aproximação.
- d.- Ver a folha completa.
- E.- Ver uma área selecionada

Usar a ferramenta para ver uma área selecionada dando um click

Usando o cursor modificado pressionar o botão esquerdo no extremo superior esquerdo do circuito armado e sem soltar o botão formar um retângulo que contenha todo o circuito, por último soltar o botão.

Este procedimento se pode usar para aproximar partes de um circuito de maior tamanho.

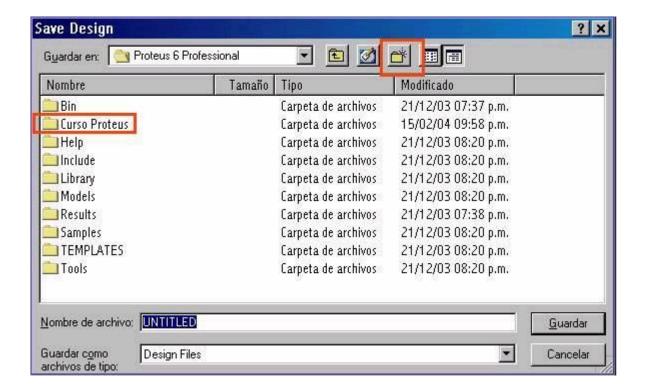
- 17.- Habilitar as cores de voltagem e as flechas de corrente do circuito para completar as simulação.
- A.- Ingressar no menu System e selecionar **Set Animation Options...** para abrir a forma **Animated Circuits Configuration**.



- B.- Habilitar as casinhas Show Wire Voltagem by Colour? e Show Wire Current with Arrows?.
- C.- Pressionar OK.
- 18.- Voltar a simular o circuito e observar o que ocorre.
- 19.- Salvar o circuito.
- A.- Selecionar a ferramenta Save current design.



B.- Dar um click no botão criar uma nova pasta e lhe dar o nome de Curso Proteus.



C.- Ingressar na pasta proteus e criar dentro desta, uma pasta com o nome Exercício 1.



d.- No campo Nome de arquivo nomear ao arquivo como Exercício 1.

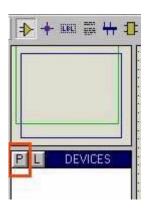
dar um click no botão salvar ou pressionar a tecla ENTER.

C.- Circuito Básico #2 (Desenvolvimento) - Bateria - Interruptor - Lampada.

1.- Dar um click em Create a New Design.



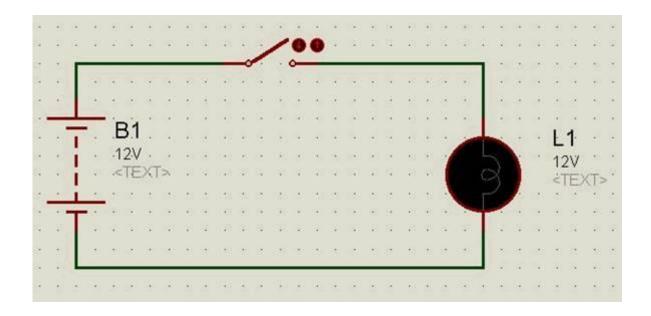
2. Presionar el botón Pick Devices.



- 3.- Da janela **Libraries** selecionar ATIVE e na janela Objects escolher os componentes:
- BATTERY
- LAMP
- SWITCH



4.- Armar o seguinte circuito:



Modificar os valores dos componentes se for necessário.

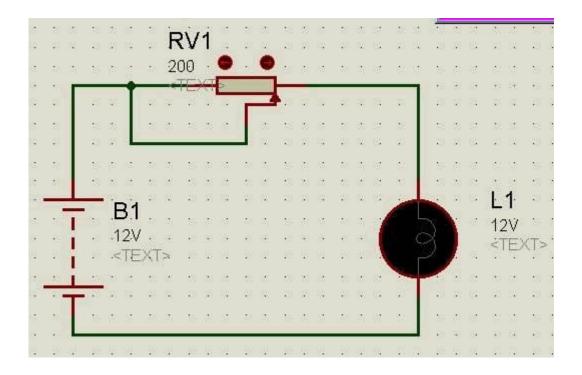
- 5.- Executar a simulação do circuito e testar o funcionamento do interruptor. Dando clicks com o botão esquerdo nas flechas acima abaixo do interruptor.
- 6.- Salvar o arquivo.
- A.- Pressionar Save current design.
- B.- Sair da pasta do Exercício 1. (Subir um nível)
- C.- dentro da pasta de Curso Proteus, criar uma nova pasta com o nome Exercício 2.
- d.- Ingressar na pasta Exercício 2 e dentro dela salvar o arquivo com o nome Exercício 2.

D.- Circuito Básico #3 (Desenvolvimento) - Bateria - Potenciometro - Lampada.

- 1.- Dar um click em Create a New Design.
- 2. Pressionar o botão Pick Devices.
- 3.- Da janela **Libraries** selecionar ATIVE e na janela Objects escolher os componentes:
- BATTERY
- LAMP
- POT-LIN



4.- Armar o seguinte circuito:



- 5.- Executar a simulação do circuito e provar o funcionamento do potenciometro. Com o ponteiro do mouse dar click nas flechas para aumentar ou diminuir a resistência.
- 6.- Salvar o arquivo.
- A.- Pressionar Save current design.
- B.- Sair da pasta do Exercício 2. (Subir um nível)
- C.- dentro da pasta de Curso Proteus, criar uma nova pasta com o nome Exercício 3.
- d.- Ingressar na pasta Exercício 3 e dentro dela salvar o arquivo com o nome Exercício 3.

E.- Adicionar instrumentos de medida a um circuito.

Usando o circuito anterior fazer o seguinte:

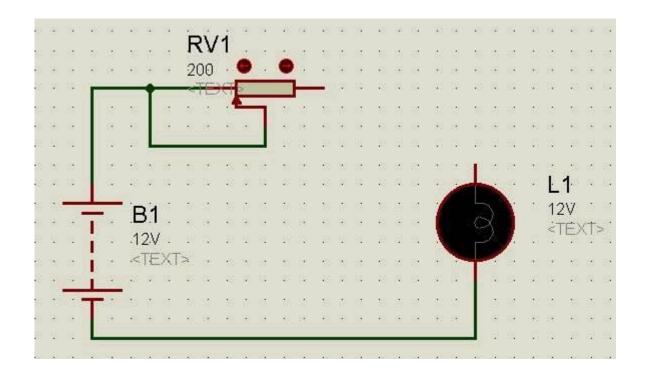
A.- Da barra superior de ferramentas selecionar Virtual Instruments.



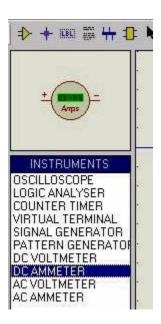
B.- Dar duplo click com o botão no cabo que une o potenciometro e a lampada para deixar espaço a um amperímetro. Se for necessário mover um pouco a lampada para a direita.

NOTA: Para mover um componente na área de trabalho se realizam os seguintes passos:

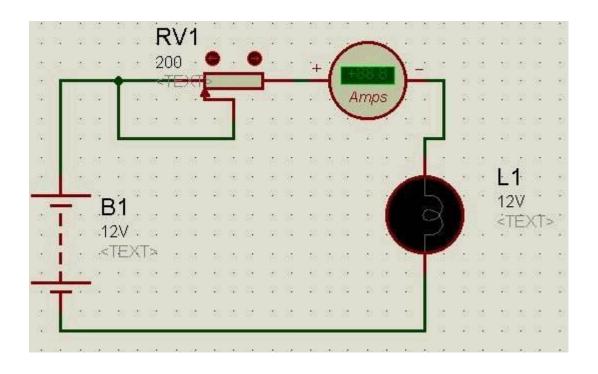
- I.- Dar um click com o botão direito sobre o componente que se deseja mover.
- iI.- Pressionar o botão esquerdo sobre o componente e sem soltar arrastar o componente à posição desejada.

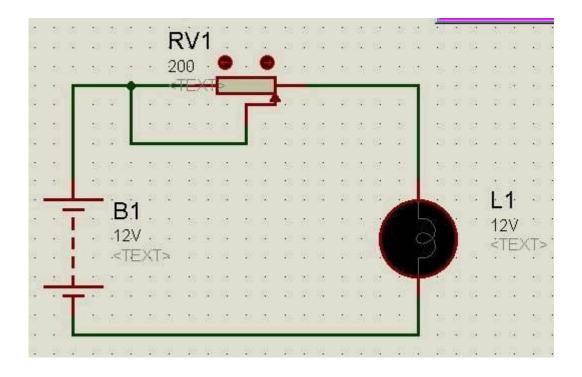


C.- Da janela INSTRUMENTS ao lado esquerdo da tela selecionar com um click esquerdo o instrumentoDC AMMETER.

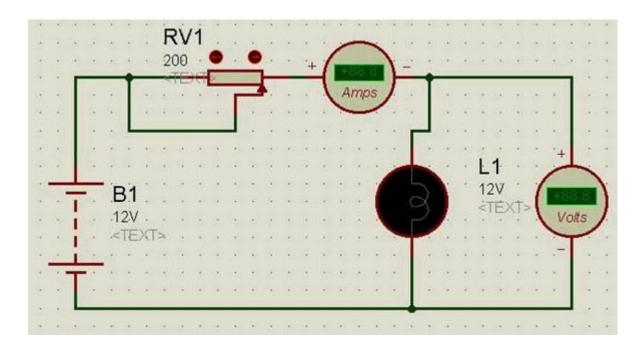


d.- Dar um click na área de trabalho entre o potenciômetro e a lâmpada, e conectar os componentes para obter o seguinte circuito.

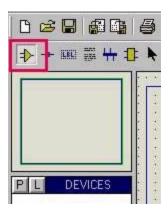




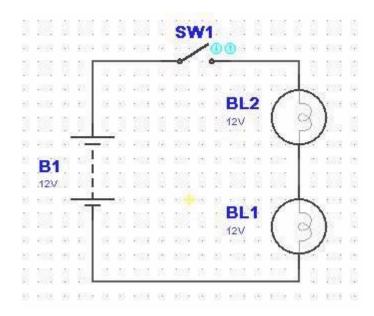
- E.- Selecionar o instrumento **DC VOLTMETER** da janela **INSTRUMENTS**.
- F.- Colocar na área de trabalho da mesma forma que o instrumento anterior para obter o seguinte circuito.



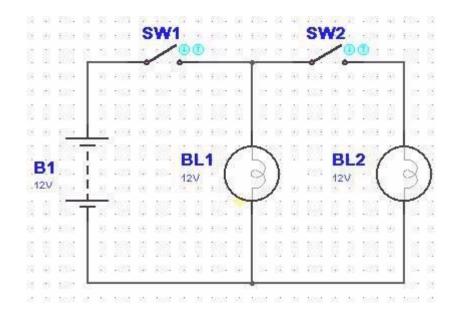
- G.- Executar a simulação do circuito.
- H.- Salvar o circuito. Como já tinha sido salvando o arquivo já não é necessário trocar de diretório ou nomear o arquivo. NOTA: para voltar há habilitar a janela **DEVICES** pressionar, na barra de ferramentas, **Component.**



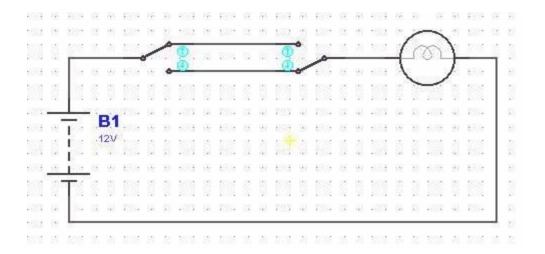
F.- Circuito Básico #4 - Circuito Serie.



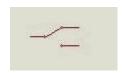
G.- Circuito Básico #5 - Circuito Paralelo.



 $\textbf{H.- Circuito B\'asico}~\# \textbf{6--Circuito com dois interruptores para controle em duas direç\~oes.}$

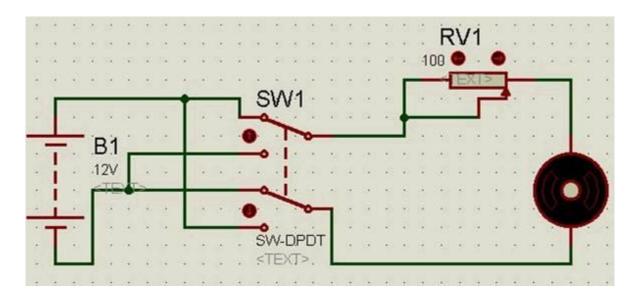


NOTA: Usar o componente **SW-SPDT** da biblioteca **ATIVE**.



PROTEUS VSM 2

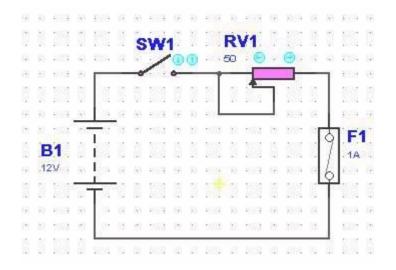
I.- Circuito Básico #7 - Controle de direção de um motor CD.



O motor se encontra na biblioteca ATIVE e terá que selecionar o que só tem o nome MOTOR.

Os interruptores também se encontram na biblioteca ATIVE e seu nome é SW-DPDT.

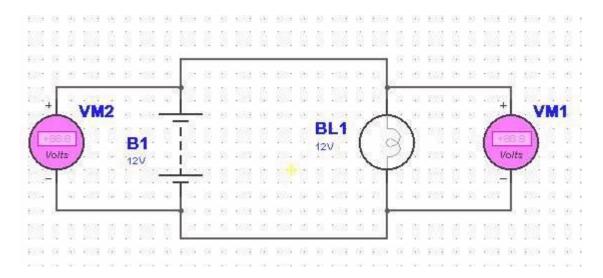
J.- Circuito Básico #8 - Uso de Fusíveis.

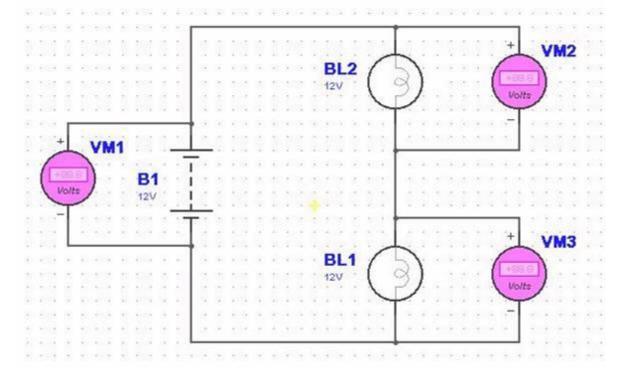


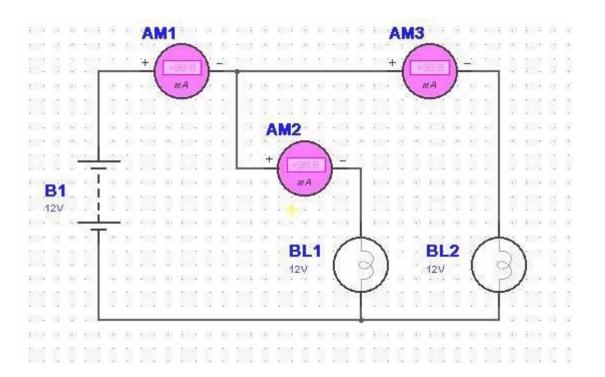
O fusível se encontra dentro da biblioteca ATIVE baixo o nome do FUSE.

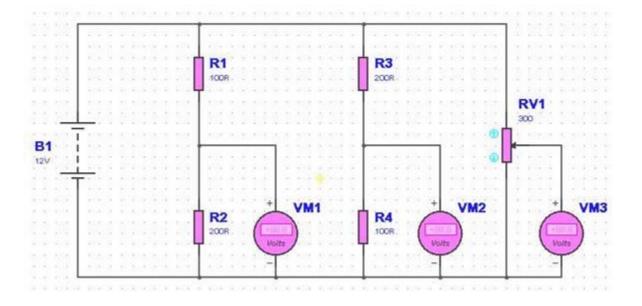
- •□□□□ Modificar este circuito lhe adicionando um amperímetro.
 - Modificar o circuito do motor adicionando um amperímetro e um vóltmetro.

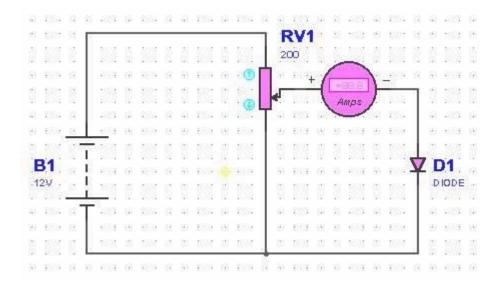
K.- Exercícios:



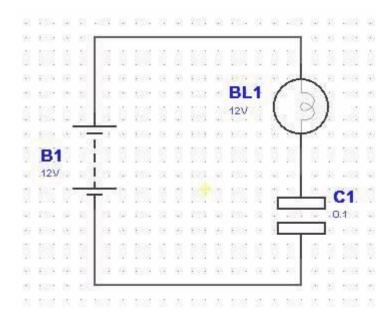




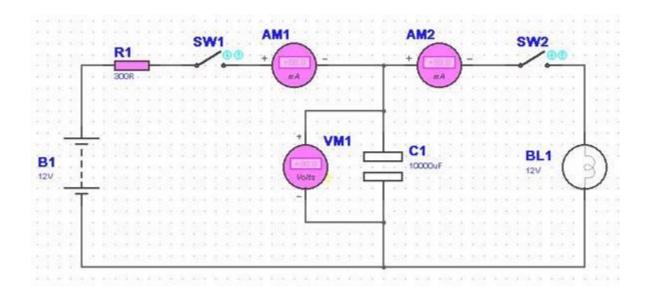




O Diodo se encontra na biblioteca DEVICE baixo o nome DIODE.

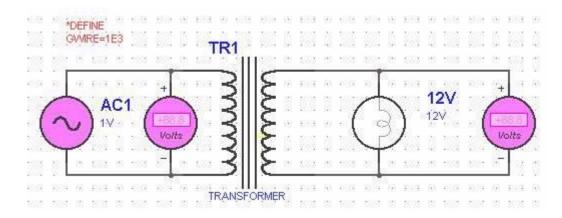


O capacitor se encontra na livraria ATIVE abaixo do nome CAPACITOR.



L.- Exercícios 2:

A.- Uso de um transformador.

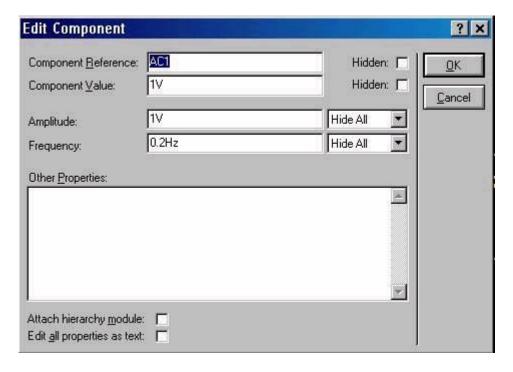


TRANSFORMER = LIBRER'IA (DEVICE) - TRAN-2P2S

*DEFINE

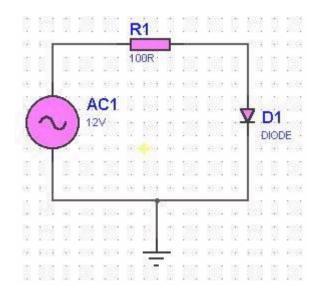
GWIRE=1E3

Configuração do ALTERNATOR



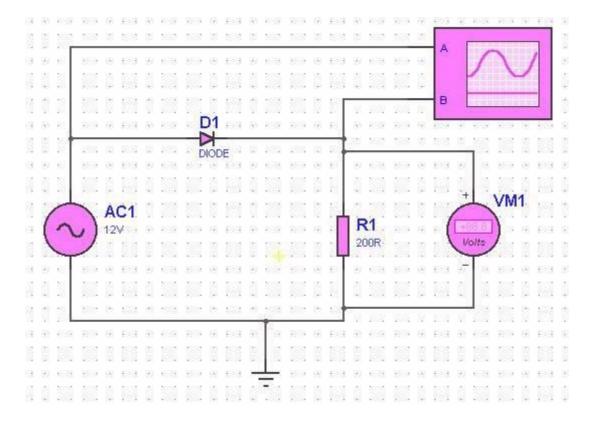
Configuração do TRAN-2P2S

B.- Diodo com uma fonte alternada.

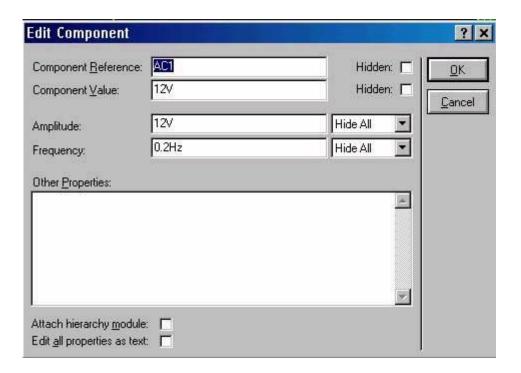


Resistência = DEVICE (RES) Diodo = DEVICE (DIODE)

B.- Retificador de Meia Onda.

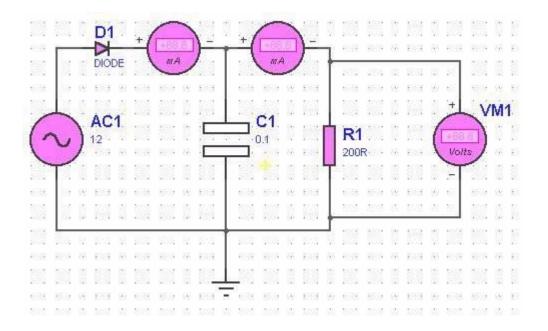


Usar o ALTERNATOR com a seguinte configuração inicial.



Para poder observar a saída no osciloscopio trocar a Freqüência a 60Hz.

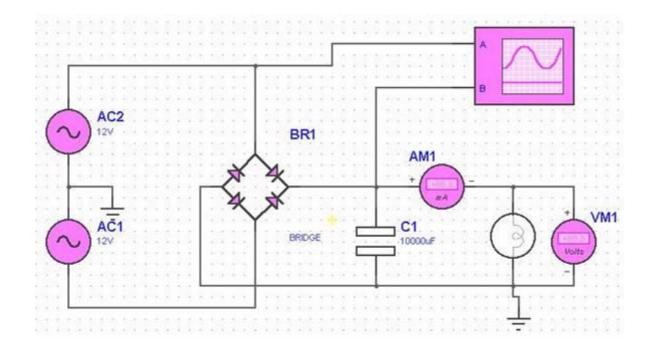
*** Adicionar amperímetros e capacitor.



CAPACITOR = ACTIVE (CAPACITOR)

Trocar as características dos amperímetros ao MA. E provar a resolução com as outras filas.

C.- Retificador de onda completa usando uma Ponte Retificadora.



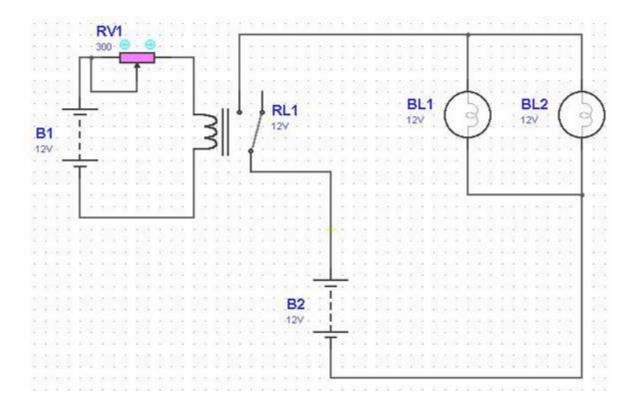
PONTE RETIFICADORA = DEVICE (BRIDGE)

***Configuração ALTERNATOR.

Edit Component			? ×
Component Reference:	ACI 12V	Hidden:	<u>O</u> K Cancel
Amplitude:	12V 60Hz	Hide All	
Other Properties:			
		_	
Attach hierarchy <u>m</u> odule Edit <u>all</u> properties as text			

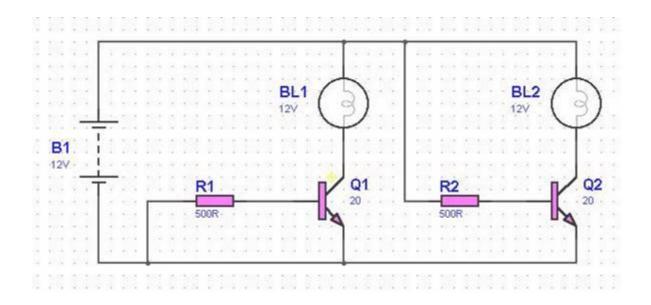
d.- Uso de reles.

Rele = ACTIVE (RELAY)

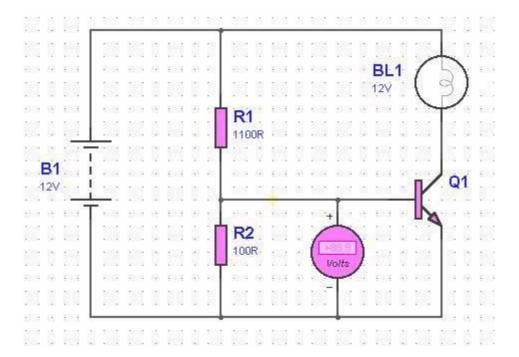


E.- Uso de transístores.

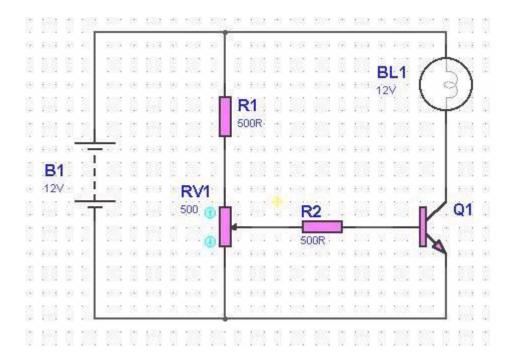
***Ativação Direta.



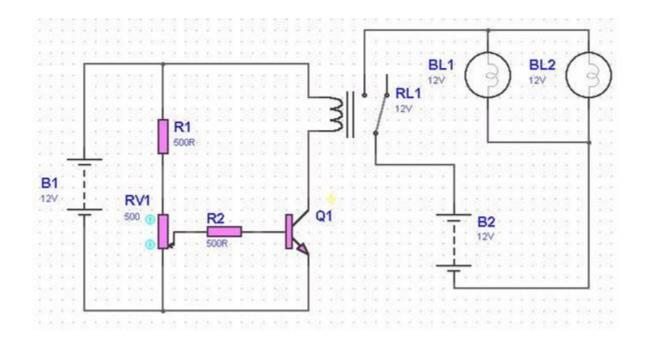
*** Usando um divisor de tensão.



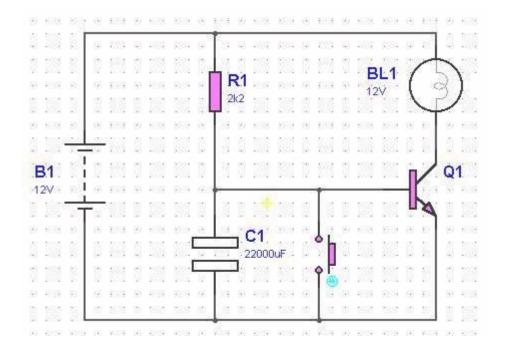
*** Com um Potenciometro.



*** Ativando um Rele.



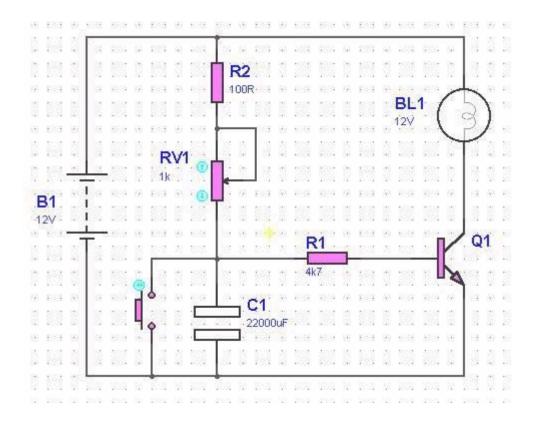
*** Usando um capacitor e resistor para criar um retardo de tempo, assim como um botão como reset do circuito.



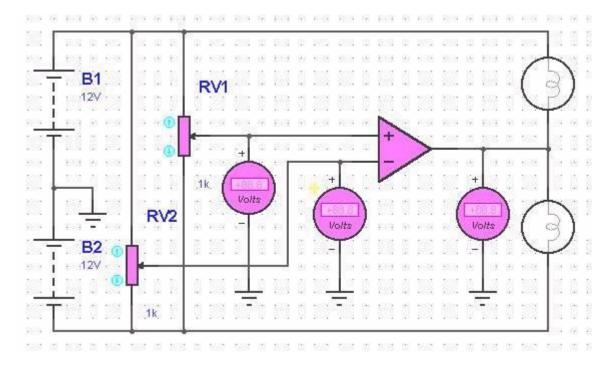
Botão = ACTIVE (BUTTON)

*** Provar o seguinte circuito e observar a mudança.

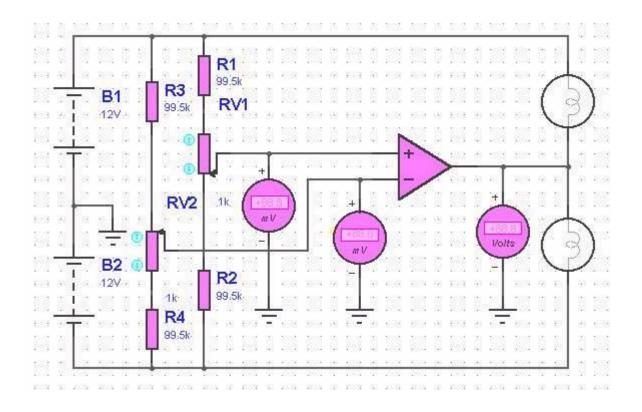
*** Circuito com retardo de aceso variável.



F.- Uso de operacionais.

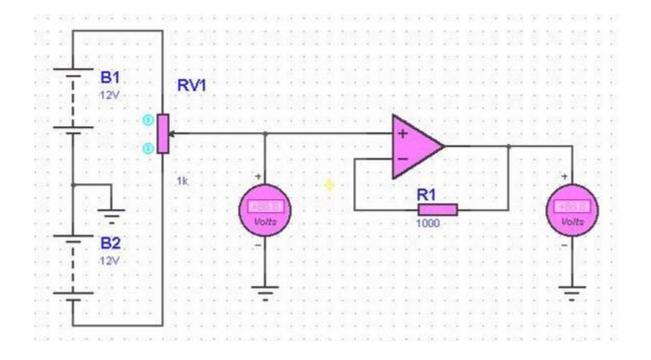


*** Circuito de controle de intensidade de cada lâmpada.

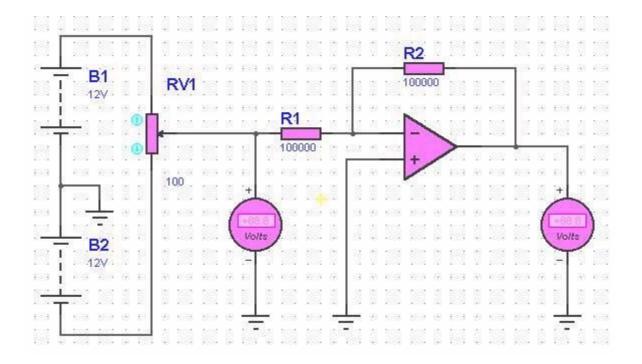


*** Exercícios com amplificadores operacionais.:

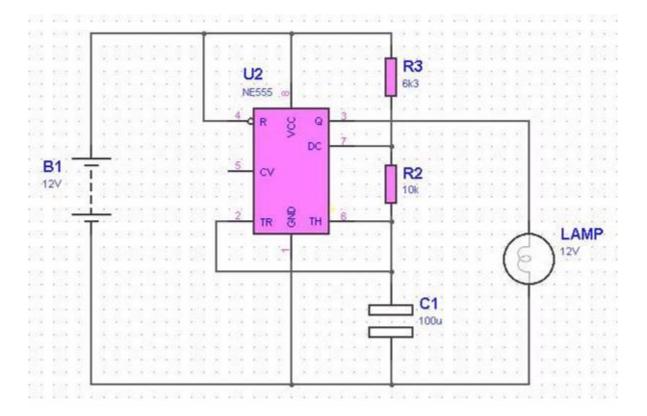
Circuito NÃO Inversor



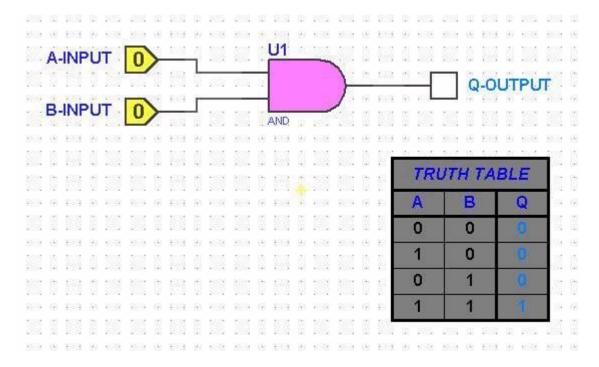
Circuito Inversor



g.- Uso do Circuito Integrado 555



*** Porta AND.



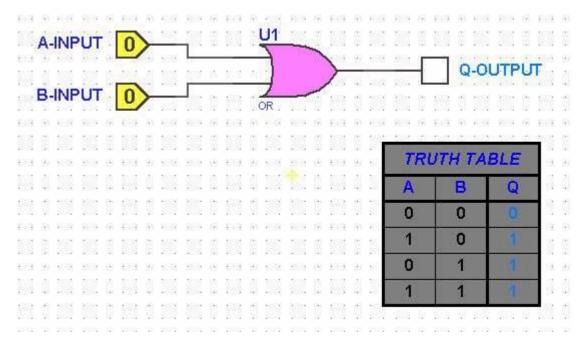
A-INPUT = ACTIVE (LOGICSTATE)

B-INPUT = ACTIVE (LOGICSTATE)

Q-OUTPUT = ACTIVE(LOGICPROBE(BIG))

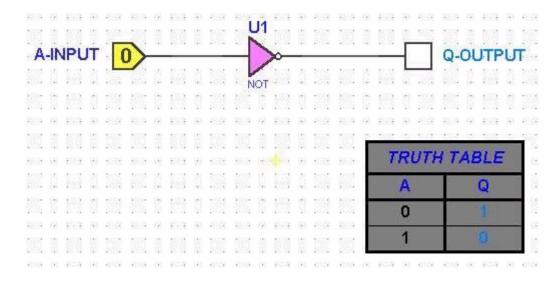
AND = ACTIVE (AND)

*** Porta OR. (Armar no mesmo circuito)



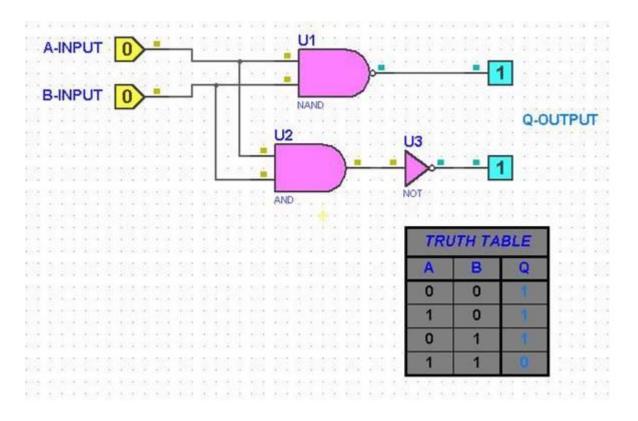
OR = ACTIVE(OR)

*** Pora NOT. (Armar no mesmo circuito)



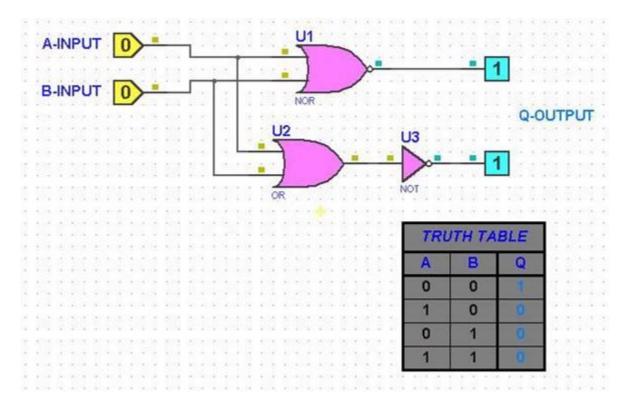
NOT = ACTIVE (NOT)

*** Pota NAND. (Armar no mesmo circuito)



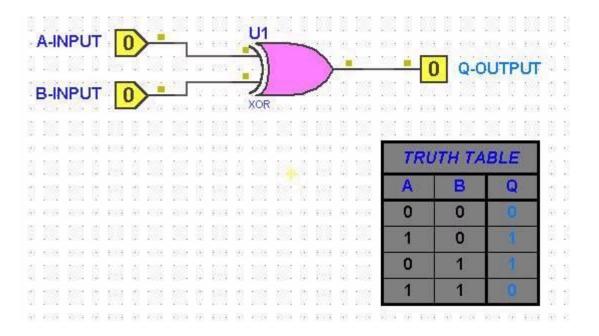
NAND = ACTIVE (NAND)

*** Porta NOR (Armar no mesmo circuito)



NOR = ACTIVE (NOR)

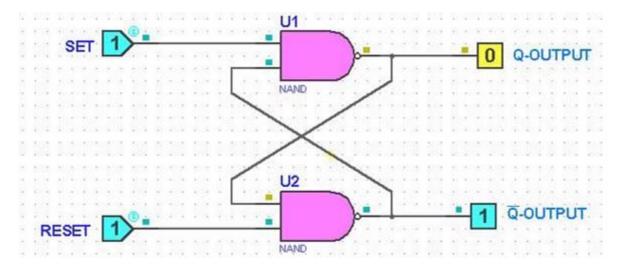
*** Porta XOR. (Armar no mesmo circuito)



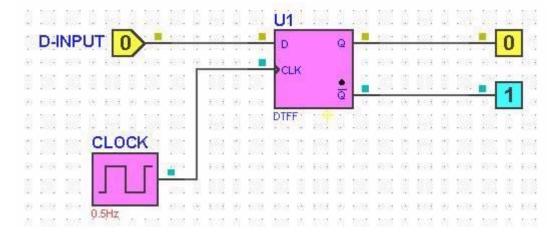
XOR = ACTIVE(XOR)

I.- Lógica Sequencial.

*** FLIP-FLOP (RS)



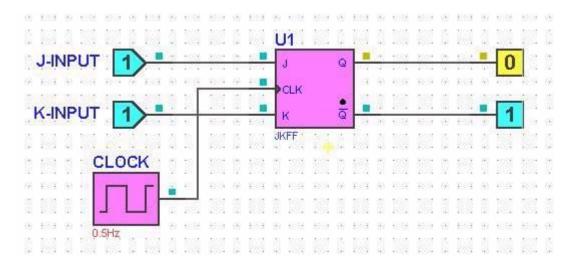
*** FLIP-FLOP (D)



DTFF = ACTIVE (DTFF)

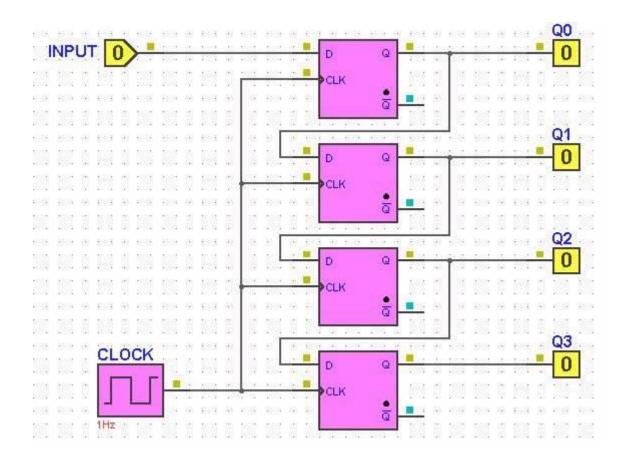
CLOCK = ACTIVE (CLOCK)

*** FLIP-FLOP (JK)

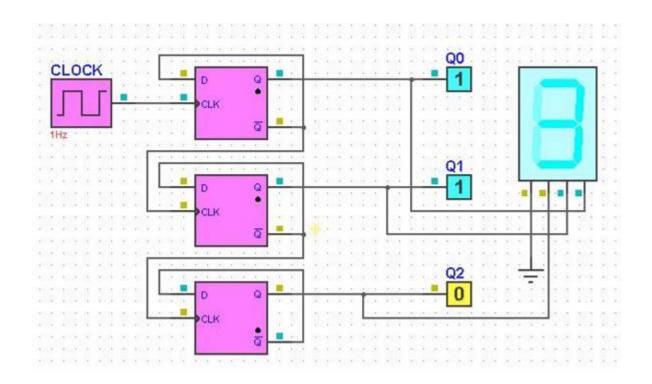


JKFF = ACTIVE (JKFF)

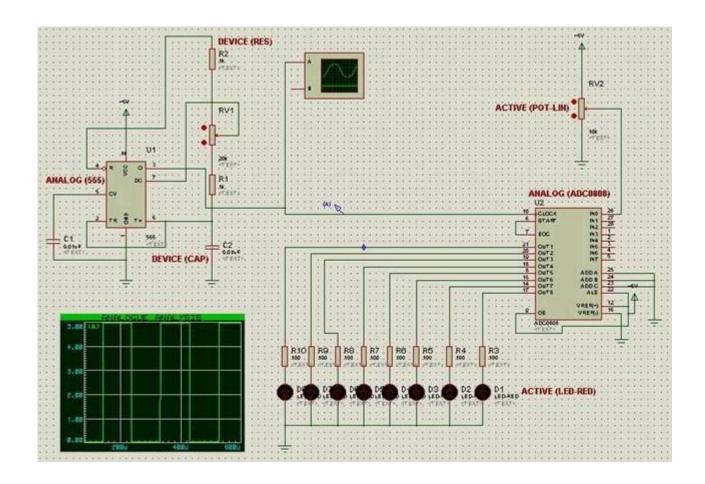
*** REGISTRO DE DESLOCAMENTO



*** CONTADOR BINÁRIO c/ DISPLAY 7 SEGMENTOS = DISPLAY (7SEG-BCD)

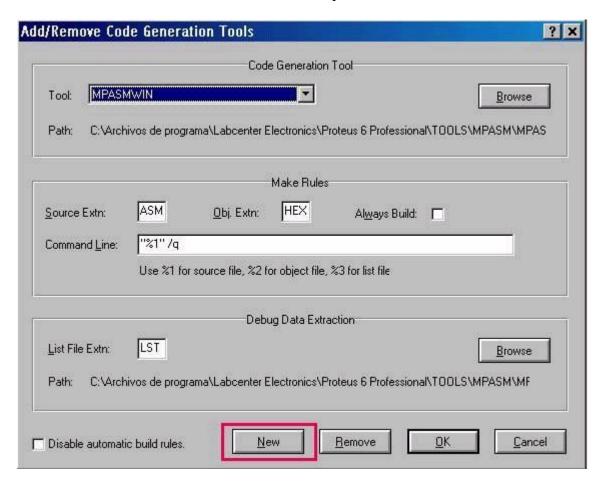


.- Uso do Conversor Analógico Digital.

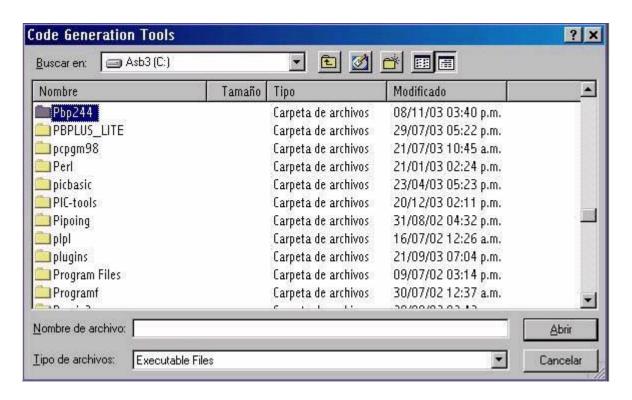


K.- Habilitação do compilador PIC BASIC PRO.

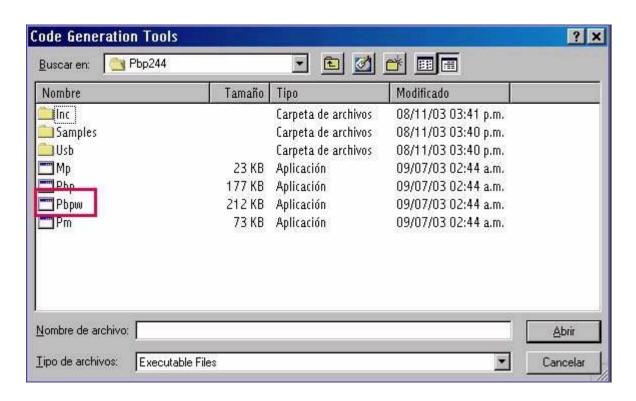
- I.- Ingressar no menu Source.
- II.- Selecionar Define Code Generation Tools... e pressionar o botão NEW.



III.- Procurar a pasta na raiz de "C" com o nome Pbp244.



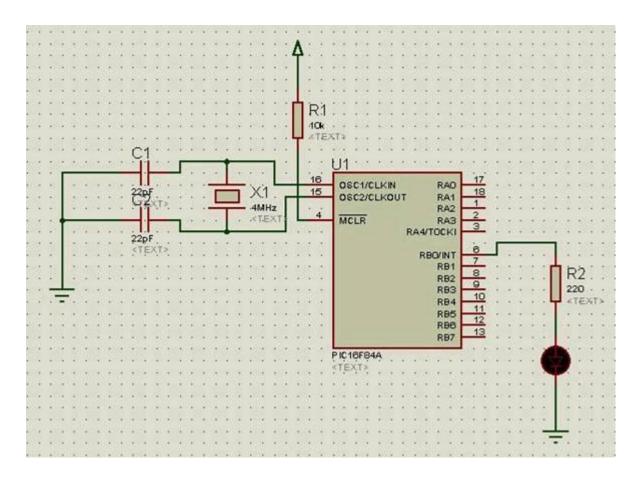
IV.- Ingressar na pasta Pbp244 e selecionar o arquivo Pbpw.



V.- Completar a forma como se mostra na seguinte figura e pressionar OK.

L.- Prova de funcionamento do programa BLINK. faz-se piscar um led conectado a PORTB.0

I.- Criar o seguinte circuito.



DEVICE (CAP)

DEVICE (CRYSTAL)

DEVICE (RES)

MICRO (PIC16F84A)

ACTIVE (LED-RED)

II.- Salvar o circuito em uma pasta com o nome Blink e nomear ao arquivo Blink.

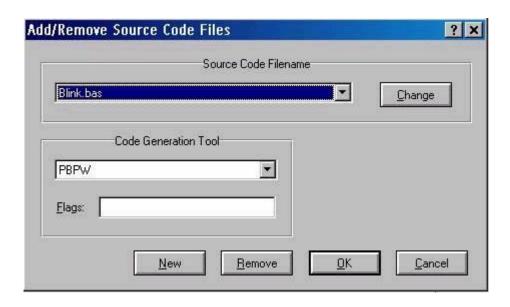
III.- Copiar o seguinte texto ao NOTEPAD do Windows e salva-lo em uma arquivo de texto com o nome Blink.bas dentro da pasta Blink.

'Programa 'cada segundo	de	exemplo	que	faz	piscar	a	um	LED	conectad	lo a	PORTB.0
loop: Pause		High 500		PORTI 'Retard			'Acen de	ide	.5)	LED segundos
Low Pause		PORTB.0 500		'Apaga 'Retardo		de		o .5		LED segundos	
Goto 'piscando.	loop	'Re	etorna	ao)	loop		e	O	LED	fica

End

IV.- Ingressar no menu Source.

V.- Selecionar Add/Remove Source Code Files...



VI.- No Code Generation Tools escolher PBPW.

VII.- Pressionar o botão NEW.

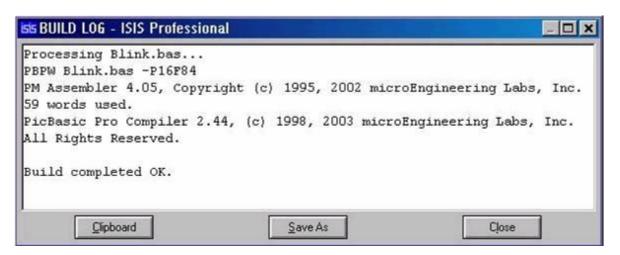
VIII.- Selecionar o arquivo Blink.bas.

IX. Pressionar OK.

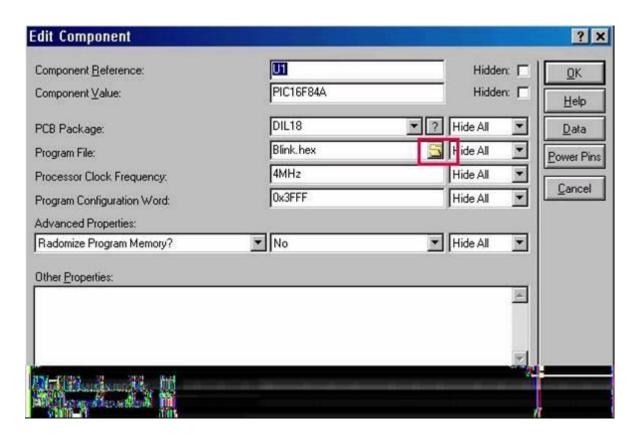
NOTA: Para que funcione todo o anterior deve haver-se incluído no PATH do sistema Windows a rota à pasta C:\PBP244, isto se consegue editando o arquivo AUTOEXEC.BAT, no que se adiciona ao final do PATH existente.

Para o Windows 2000 e XP o procedimento é diferente. tem-se que ingressar na forma System, selecionar Opções Avançadas e terá que declarar uma nova variável de entorno. Este pendente verificar estes passos.

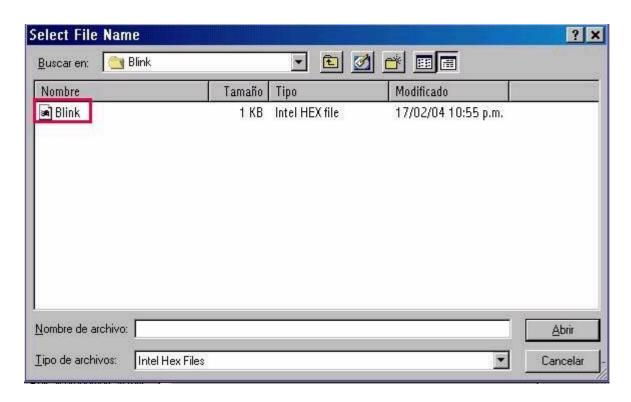
X.- Não menu Source escolher Build All. Se tudo esta correto deve aparecer a seguinte janela a qual se pode fechar pressionando CLOSE.



XI.- Dar click com o botão direito sobre o microcontrolador e depois outro com o esquerdo para abrir a forma de configuração.



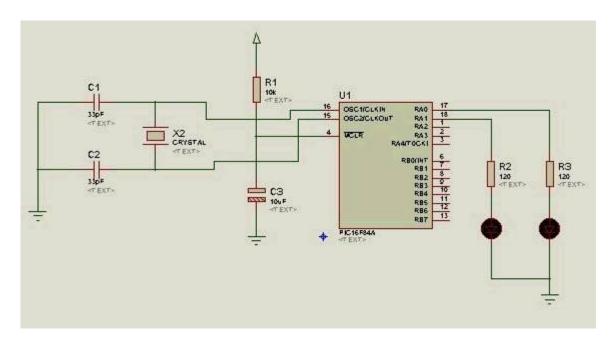
XII.- Dar um click com o botão esquerdo no ícone que mostra uma pasta aberta (que marca o retângulo vermelho). XIII.- Selecionar o arquivo Blink.hex.



- XIV.- Ajustar a freqüência do relógio a 4MHz no campo Processor Clock Frecuency.
- XV.- Pressionar OK.
- XVI.- Executar a simulação.

PROTEUS VSM 4

- M.- Exemplos com microcontroladores Pic da MICROCHIP.
- I.- Microcontrolador PIC16F84 com dois LEDS.

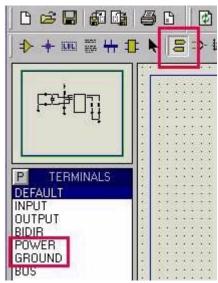


Componentes:

- **DEVICE** (CAP) = 33pF
- DEVICE (CRYSTAL) = 4MHz
- DEVICE (RES) = 10k, 120, 120

- DEVICE (CAP-ELEC) = 10uF
- MICRO (PIC16F84A)
- ACTIVE (LED-GREEN)
- ACTIVE (LED-RED)

A alimentação e o terra para este circuito se encontre dentro do Inter-Sheet Terminal da barra de ferramentas.



Programa:

TRISA = 0

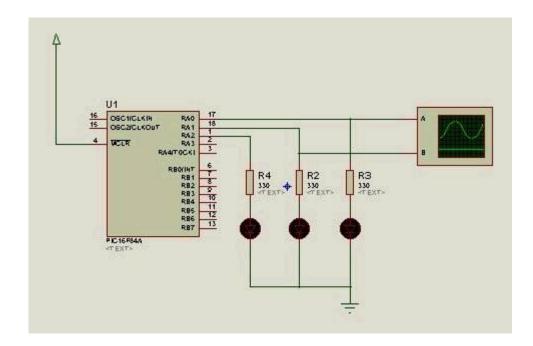
PORTA.0 = 1

PORTA.1 = 0

ASB: TOGGLE PORTA.0 TOGGLE PORTA.1 PAUSE 500 GOTO ASB

END

*** Provar o seguinte circuito:



Programa:

TRISA = 0 LOW PORTA.0 HIGH PORTA.1 LOW PORTA.2

ASB:

TOGGLE PORTA.0 TOGGLE PORTA.1 TOGGLE PORTA.2 PAUSE 1000 GOTO ASB

END

iI.- Circuito com interruptores de 2 posições.

Programa:

TRISB = %11111111TRISA = 0

SWS VAR BYTE

 $OPTION_REG = 0$

ASB:

SWS = PORTB & %00001110

SELECT CASE SWS

CASE %1110

LOW PORTA.0

CASE %1100

HIGH PORTA.0

CASE %1010

HIGH PORTA.0

CASE %1000

LOW PORTA.0

CASE %0110

HIGH PORTA.0

CASE %0100

LOW PORTA.0

CASE %0010

LOW PORTA.0

CASE %0000

HIGH PORTA.0

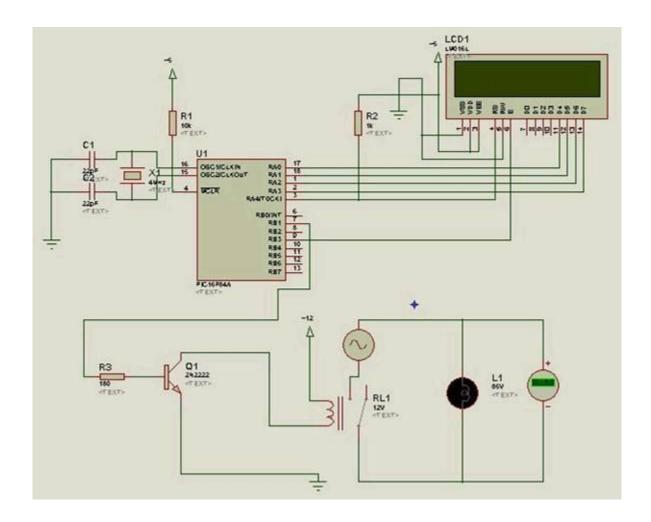
END SELECT

PAUSE 100

GOTO ASB

END

iII.- Uso do LCD Alfanumérico e ativação de uma carga de corrente alterna por meio de um transistor e um rele.



Componentes:

- **BIPOLAR** (2N2222)
- DISPLAY (LM016L)

Programa:

'Set LCD Data port

DEFINE LCD_DREG PORTA

'Set starting Data bit (0 or 4) if 4-bit bus

DEFINE LCD DBIT 0

'Set LCD Register Select port

DEFINE LCD_RSREG PORTA

'Set LCD Register Select bit

DEFINE LCD_RSBIT 4

'Set LCD Enable port

DEFINE LCD_EREG PORTB

'Set LCD Enable bit

DEFINE LCD_EBIT 3

'Set LCD bus size (4 or 8 bits)

DEFINE LCD_BITS 4

'Set number of lines on LCD

DEFINE LCD_LINES 2

'Set command delay time in us

DEFINE LCD_COMMANDUS 2000

'Set data delay time in us

DEFINE LCD_DATAUS 50

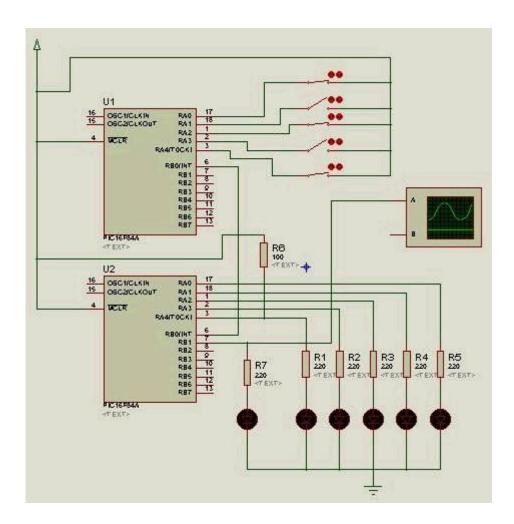
TRISB.1 = 0

ASB: LCDOUT \$FE, 1, "HOLA ALUMNO"

PAUSE 1000

LCDOUT \$FE, \$C0, "PROTEUS" PAUSE 1000 TOGGLE PORTB.1 GOTO ASB END

 $iV.\hbox{-} Comunicação serial entre dois microcontroladores PIC16F84. \\$



Programas:

[Picuno.bas]

INCLUDE "modedefs.bas"

TRISA = 255

ASB:

SEROUT PORTB.0, T9600, ["OKy",PORTA] GOTO ASB

END

[Picdos.bas]

INCLUDE "modedefs.bas"

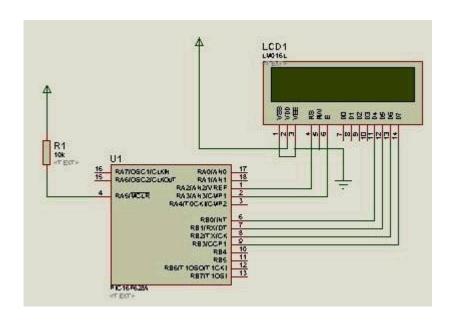
TRISA = 0

ASB:

SERIN PORTB.0, T9600, ["OKy"], PORTA TOGGLE PORTB.1 GOTO ASB

END

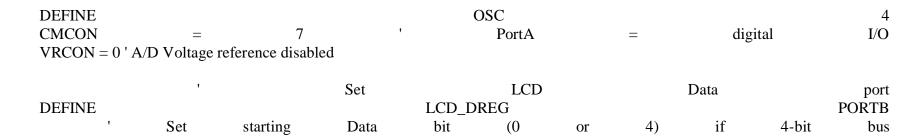
V Uso do microcontrolador PIC16F628								
NOTA: modificar o micro utilizado em Define Code Generation Tools dentro do menu Source.								
Circuito:								



Componentes:

• MICRO (PIC16F628A)

Programa:



DEFINE		LCD_DBIT								
	1		Set	LCD		Register	S	elect	port	
DEFINE			LCD_RSREG						PORTA	
	•		Set	LCD		Register	,	Select	bit	
DEFINE		LCD_RSBIT								
		•		Set LCD			Enable			
DEFINE			LCD_EREG							
		' Set			LCD			Enable		
DEFINE		LCD_EBIT							3	
	•	Set	LCD	bus	size	(4	or	8	bits)	
DEFINE		LCD_BITS								
	1	Set		number	of	lines		on	LCD	
DEFINE		LCD_LINES								
	'	Set		command	dela	y t	ime	in	us	
DEFINE		LCD_COMMANDUS								
	'	Se	et	data	delay	tin	ne	in	us	

DEFINE LCD_DATAUS 50

PAUSE 20

LCDOUT \$FE, 1, "NOMBRE"

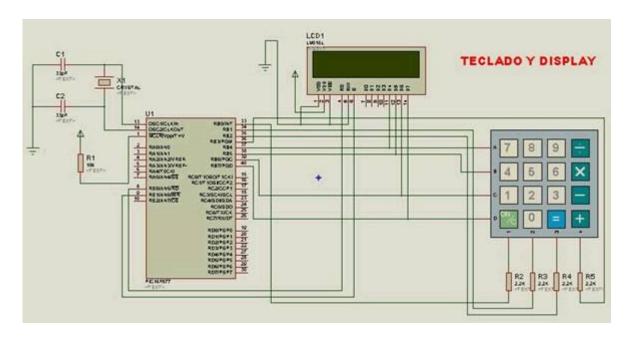
ASB:

GOTO ASB

END

vi.- Uso do Display Alfanumérico e Teclado.

Trocar o tipo de micro da mesma forma que o circuito anterior para -P16F877



Componentes:

ACTIVE (KEYPAD-SMALLCALC)

Programa:

DEFINE OSC 20
'DEFINE LOADER_USED 1
ADCON1 = 7
TRISE = 0
TRISB = %00001111
OPTION_REG = %00010101
'INTCON2 = %00000000

DEFINE LCD_DREG PORTB
DEFINE LCD_DBIT 4
DEFINE LCD_RSREG PORTE
DEFINE LCD_RSBIT 0
DEFINE LCD_EREG PORTE
DEFINE LCD_EBIT 1
DEFINE LCD_BITS 4
DEFINE LCD_LINES 2
DEFINE LCD_COMMANDUS 2000
DEFINE LCD_DATAUS 50

Tecla var byte FLAG VAR BIT

L1 CON %01110000 L2 CON %10110000 L3 CON %11010000 L4 CON %11100000

PAUSE 20

LCDOUT \$FE, 1,"Listo" 'Clear display and show "Preparado"

Rastreo:

PORTB = L1
SELECT CASE PORTB & \$0F
CASE %1110
LCDOUT \$FE, 1,"ON/C"
FLAG = 1
CASE %1101
LCDOUT \$FE, 1,"0"
FLAG = 1
CASE %1011
LCDOUT \$FE, 1,"="
FLAG = 1
CASE %0111
LCDOUT \$FE, 1,"+"
FLAG = 1

PORTB = L2 SELECT CASE PORTB & \$0F CASE %1110 LCDOUT \$FE, 1,"1" FLAG = 1 CASE %1101 LCDOUT \$FE, 1,"2" FLAG = 1

END SELECT

CASE %1011 LCDOUT \$FE, 1,"3" FLAG = 1 CASE %0111 LCDOUT \$FE, 1,"-" FLAG = 1 END SELECT

PORTB = L3
SELECT CASE PORTB & \$0F
CASE %1110
LCDOUT \$FE, 1,"4"
FLAG = 1
CASE %1101
LCDOUT \$FE, 1,"5"
FLAG = 1
CASE %1011
LCDOUT \$FE, 1,"6"
FLAG = 1
CASE %0111
LCDOUT \$FE, 1,"X"
FLAG = 1
END SELECT

PORTB = L4 SELECT CASE PORTB & \$0F CASE %1110 LCDOUT \$FE, 1,"7" FLAG = 1 CASE %1101 LCDOUT \$FE, 1,"8" FLAG = 1 CASE %1011 LCDOUT \$FE, 1,"9" FLAG = 1 CASE %0111 LCDOUT \$FE, 1,"/" FLAG = 1 END SELECT

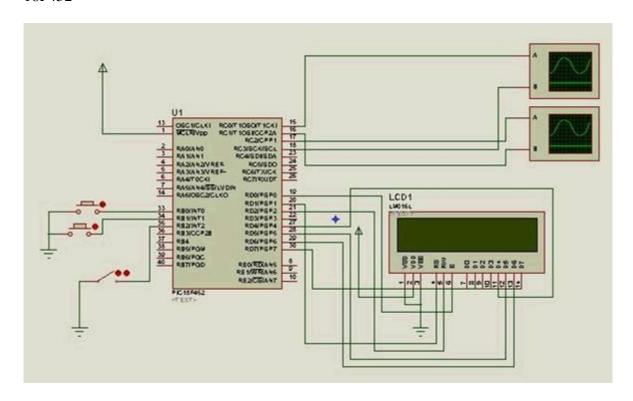
IF FLAG = 1 THEN PAUSE 150 FLAG = 0 ENDIF

GOTO Rastreo

PROTEUS VSM 5

N.- Uso do PICC com o Proteus.

- □ □ □ Armar o seguinte circuito:
- •□□□□□ Este circuito se utilizou como controle de um inversor monofásico de múltiplos pulsos, com freqüência e voltagem variável.



Componentes:

- MICRO (PIC18F452)
- DISPLAY (LM016L)
- ACTIVE (BUTTON)

- ACTIVE (SWITCH)
- •□□□□ Salvar o circuito em uma nova pasta só para o circuito. Nesta pasta se deve salvar também o código fonte gerado com o PICC.
- •□□□□ Pegar o seguinte programa em um novo arquivo usando PICC.

Programa:

```
// Inversor 05 "Final"
#include <18F452.h>
#use delay(clock=20000000)
#fuses HS,PUT,BROWNOUT,NOWDT,NOPROTECT,NOLVP, BORV20, STVREN
#use fast io(C)
#use fast_io(B)
#include <lcd.c>
int16 delta = 0, d1 = 0, delta\_back, d1\_back;
int8 volfrec = 0, cuenta = 0, periodo = 0;
int1 inicio = 0, arranque = 0, flag1 = 0, flag2 = 0;
void cambio();
#INT EXT
void modo()
if (inicio == 0)
inicio = 1;
flag1 = 1;
lcd_gotoxy(5,2); lcd_putc("000");
```

```
lcd_gotoxy(14,2); lcd_putc("000");
else
if (input(PIN_B2) == 1)
if (volfrec <= 11)
volfrec += 1;
else
if (volfrec > 0)
volfrec -= 1;
cambio();
#INT_EXT1
void motor()
disable_interrupts(INT_EXT1);
inicio = 0;
arranque = 1;
volfrec = 3;
```

```
cambio();
#INT_TIMER0
void mot_arr()
if (volfrec <= 11)
set_timer0(26473);
volfrec += 1;
cambio();
if (volfrec == 12)
disable_interrupts(INT_TIMER0);
setup_timer_0(RTCC_OFF);
#INT TIMER1
void carga_delta()
SET_TRIS_C(0x00);
SET_TRIS_B(0xFF);
output_{C}(0x00);
disable_interrupts(INT_EXT);
disable_interrupts(INT_TIMER1);
setup_timer_1(T1_DISABLED|T1_DIV_BY_1);
```

```
set_timer3(d1_back);
setup_timer_3(T3_INTERNAL|T3_DIV_BY_2);
enable_interrupts(INT_TIMER3);
periodo += 1;
cuenta += 1;
if (cuenta == 5)
cuenta = 0;
if (flag2 == 0)
flag2 = 1;
else
flag2 = 0;
output_low(PIN_C0);
output_low(PIN_C1);
enable_interrupts(INT_EXT);
#INT_TIMER3
void carga_d1()
disable_interrupts(INT_EXT);
disable_interrupts(INT_TIMER3);
```

```
setup_timer_3(T3_DISABLED|T3_DIV_BY_2);
set_timer1(delta_back);
setup_timer_1(T1_INTERNAL|T1_DIV_BY_1);
if (flag2 == 0)
output_high(PIN_C0);
else
output_high(PIN_C1);
enable_interrupts(INT_TIMER1);
void main()
port_b_pullups(TRUE);
setup_adc_ports(NO_ANALOGS);
setup_adc(ADC_OFF);
setup_psp(PSP_DISABLED);
setup_spi(FALSE);
setup_timer_2(T2_DISABLED,0,1);
disable_interrupts(INT_TIMER1);
disable_interrupts(INT_TIMER3);
setup_timer_0(RTCC_OFF);
```

```
ext_int_edge(H_TO_L);
lcd_init();
lcd_putc('\f');
lcd_gotoxy(2,1); lcd_putc("INVERSOR ITA");
lcd_gotoxy(1,2); lcd_putc("VOL:OFF FREC:OFF");
setup_timer_1(T1_DISABLED|T1_DIV_BY_1);
set_timer1(0x0001);
setup_timer_3(T3_DISABLED|T3_DIV_BY_2);
set_timer3(0x0001);
setup_timer_0(RTCC_OFF);
set_timer0(0x0001);
enable_interrupts(GLOBAL);
enable_interrupts(INT_EXT);
enable_interrupts(INT_EXT1);
while(TRUE)
if (inicio == 1)
if (periodo == 10)
periodo = 0;
flag1 = 0;
if (flag1 == 0)
```

```
delta_back = delta;
d1_back = d1;
flag1 = 1;
set_timer3(d1_back);
setup_timer_3(T3_INTERNAL|T3_DIV_BY_2);
enable_interrupts(INT_TIMER3);
else
if (arranque == 1)
disable_interrupts(INT_EXT1);
set_timer0(26473);
setup_timer_0(RTCC_INTERNAL|RTCC_DIV_128);
enable_interrupts(INT_TIMER0);
arranque = 0;
inicio = 1;
flag1 = 0;
void cambio()
switch (volfrec)
```

```
case 0: disable_interrupts(INT_TIMER1);
disable_interrupts(INT_TIMER3);
enable_interrupts(INT_EXT1);
output_low(PIN_C0);
output_low(PIN_C1);
flag1 = 1;
lcd_gotoxy(5,2); lcd_putc("000");
lcd_gotoxy(14,2); lcd_putc("000");
break;
case 1: flag1 = 0;
disable_interrupts(INT_EXT1);
delta = 65227;
d1 = 15690;
lcd_gotoxy(5,2); lcd_putc("010");
lcd_gotoxy(14,2); lcd_putc("005");
break;
case 2: delta = 64919;
d1 = 40845;
lcd_gotoxy(5,2); lcd_putc("020");
lcd_gotoxy(14,2); lcd_putc("010");
break;
case 3: delta = 64610;
d1 = 49332;
lcd_gotoxy(5,2); lcd_putc("030");
lcd_gotoxy(14,2); lcd_putc("015");
break;
```

```
case 4: delta = 64301;
d1 = 53653;
lcd_gotoxy(5,2); lcd_putc("040");
lcd_gotoxy(14,2); lcd_putc("020");
break;
case 5: delta = 63993;
d1 = 56308;
lcd_gotoxy(5,2); lcd_putc("050");
lcd_gotoxy(14,2); lcd_putc("025");
break;
case 6: delta = 63684;
d1 = 58129;
lcd_gotoxy(5,2); lcd_putc("060");
lcd_gotoxy(14,2); lcd_putc("030");
break;
case 7: delta = 63376;
d1 = 59473;
lcd_gotoxy(5,2); lcd_putc("070");
lcd_gotoxy(14,2); lcd_putc("035");
break;
case 8: delta = 63067;
d1 = 60521;
lcd_gotoxy(5,2); lcd_putc("080");
lcd_gotoxy(14,2); lcd_putc("040");
break;
```

```
case 9: delta = 62758;
d1 = 61369;
lcd_gotoxy(5,2); lcd_putc("090");
lcd_gotoxy(14,2); lcd_putc("045");
break;
case 10: delta = 62450;
d1 = 62079;
lcd_gotoxy(5,2); lcd_putc("100");
lcd_gotoxy(14,2); lcd_putc("050");
break;
case 11: delta = 62141;
d1 = 62688;
lcd_gotoxy(5,2); lcd_putc("110");
lcd_gotoxy(14,2); lcd_putc("055");
break;
case 12: delta = 61832;
d1 = 63221;
lcd_gotoxy(5,2); lcd_putc("120");
lcd_gotoxy(14,2); lcd_putc("060");
break;
```

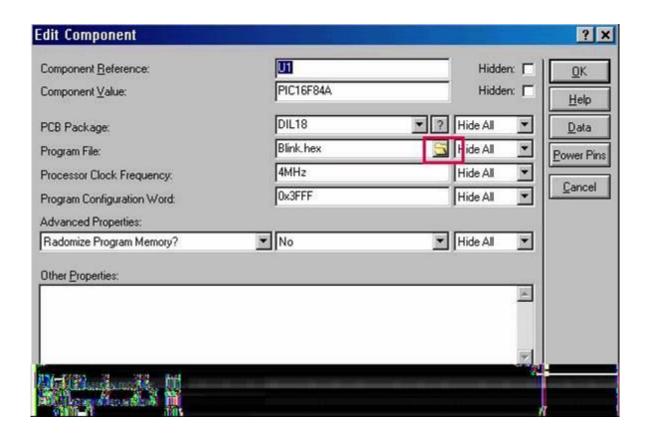
NOTA: recomenda-se tabular o	programa anterior para	que seja mais fácil sua leitura.
110 171: Tecomena se tabalar o	programa anterior para	que se la mais facil sua feitura.

- •□□□□□ Salvar o arquivo na mesma pasta em que se salvou o circuito.
- Compilar o arquivo.

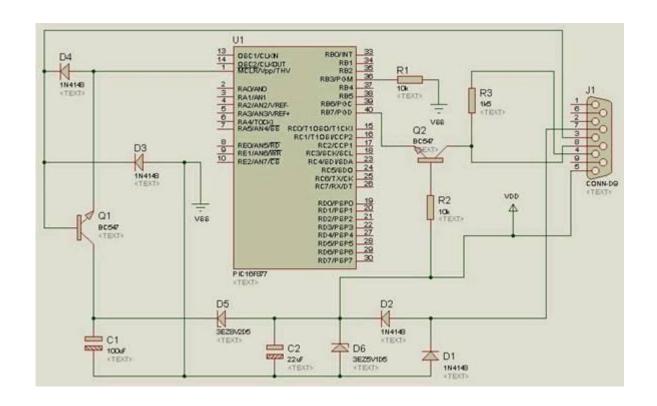
Para que o programa anterior funcione corretamente é necessário editar o arquivo LCD.C que vem com o PICC, substituindo a instrução delay_cycles(1) por delay_us(1). Este arquivo se encontra em:

C:\Archivos de programa\PICC\Drivers

•□□□□ Carregar o arquivo *.HEX gerado pelo PICC, como se realizou para os microcontroladore PIC16F84 e 877. A freqüência do relógio deve ser trocada para 20MHz.



I.- Usando ISIS montar o seguinte circuito:



Componentes:

DIODE (1N4148)

BIPOLAR (BC547)

DEVICE (CAP-ELEC)

DIODE (3EZ8V2D5)

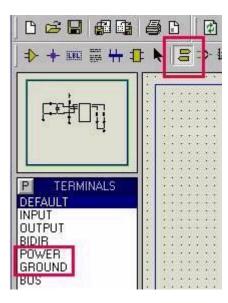
DIODE (3EZ5V1D5)

DEVICE (RES)

DEVICE (CONN-D9)

MICRO (PIC16F877)

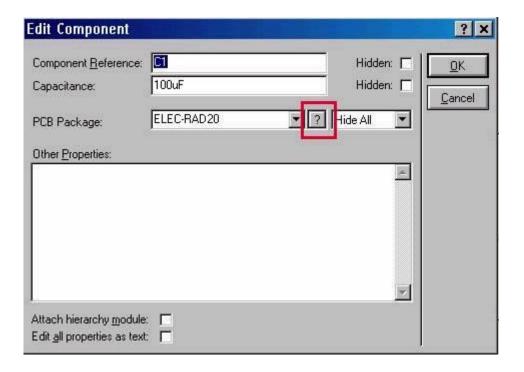
A alimentação e o terra para este circuito se encontram dentro do Inter-Sheet Terminal da barra de ferramentas.



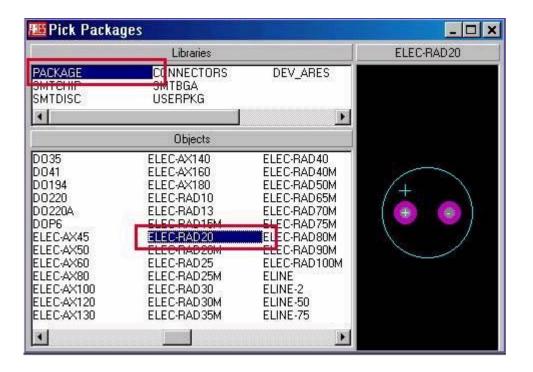
É necessário etiquetar o POWER como VDD e o GROUND como VSS, para que se realize a conexão adequada com o PIC. As duas terras devem ter a mesma etiqueta.

Também se requer modificar o emcapsulamento do capacitor de 100uF, o que se realiza da seguinte forma:

Dar click direito sobre o componente CAP-ELEC (100uF) "C1" e depois com o esquerdo para abrir sua forma de configuração.



Dar um click no símbolo de interrogação.



Procurar o Objeto (ELEC-RAD20) da biblioteca PACKAGE dando um duplo click sobre o nome do objeto.

Pressionar OK na forma de edição do componente.

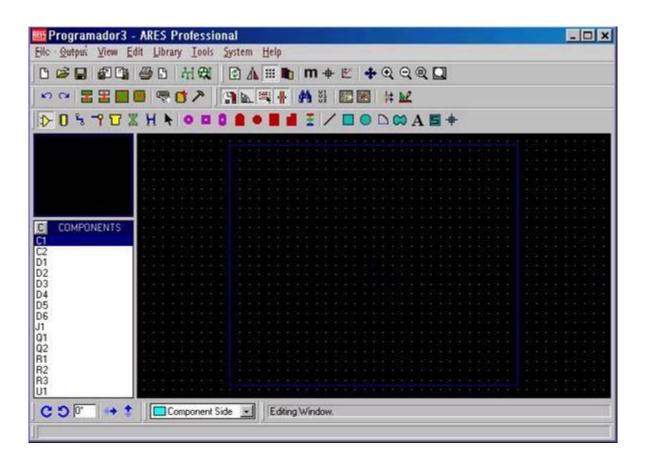
Salvar o circuito.

Ir ao menu Tools e pressionar Netlist Compiler.

No mesmo menu pressionar Netlist to ARES.

Também se pode pressionar o ícone de ARES que se encontra na barra de ferramentas. O qual gera a Netlist e a exporta a ARES.

abre-se a tela de trabalho do ARES.

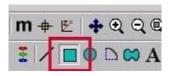


Os componentes aparecem do lado esquerdo da tela, ao parecer não serve de nada o ter conectado os componentes no ISIS, mas o que acontece é que é necessário colocar os componentes dentro de uma área que represente o tamanho da placa que queremos criar.

Ao ir colocando os componentes se vão conectando automaticamente.

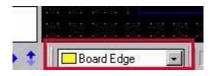
O processo de colocação manual só é necessário para aqueles componentes que requerem um colocação especial na placa, já que outros componentes se podem colocar em forma automática usando o Auto Placer, que se verá mais adiante.

realiza-se a criação do borde que representa o tamanho da placa a gerar. utiliza-se a ferramenta 2D Graphics Box.



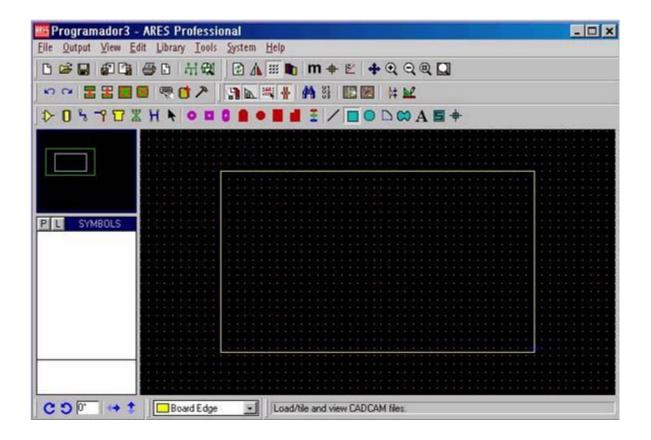
Ao dar click sobre esta ferramenta é possível desenhar uma figura retangular usando o botão esquerdo do mouse dando um click dentro da área de trabalho e sem soltar desenhar o retângulo do tamanho desejado.

antes de realizar o anterior é necessário especificar em que Layer queremos desenhar o retângulo. Isto se especifica na parte inferior da tela e se deve selecionar "Board Edge".



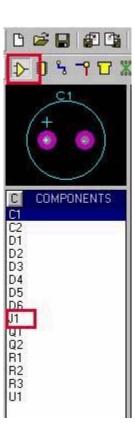
Com isto se obtém que o programa ARES possa identificar a área de trabalho especifica em que se têm que colocar os componentes e aonde se tem que levar a cabo o AUTO ROUTER.

A cor deste tipo de retângulo é amarelo.



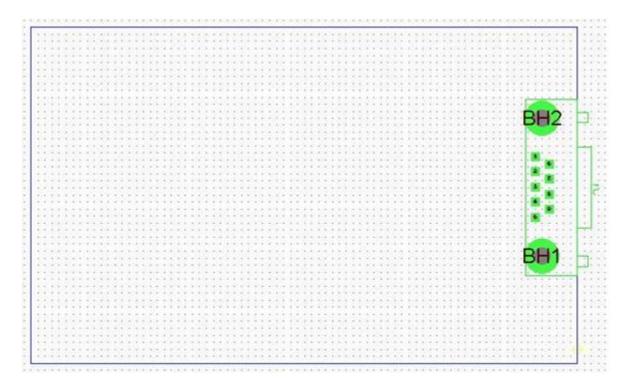
O único componente que é necessário colocar em forma manual é o DB-9 (Conector série), já que este deve estar no bordo da placa e se o fizermos em forma automática será colocado em qualquer parte.

Para selecioná-lo voltar a habilitar a janela de componentes pressionando Component placement and editing.

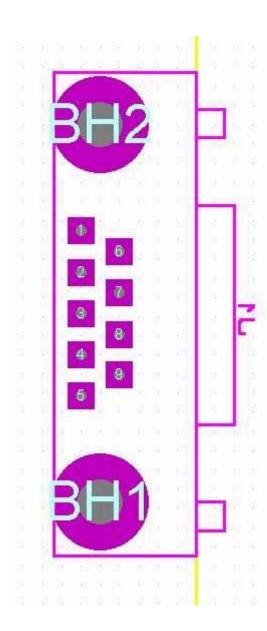


Este componente está identificado como "J1"

Colocar este componente no borde direito, como se mostra a seguir.



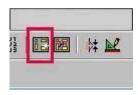
A numeração do componente se pode apreciar melhor na seguinte aproximação:



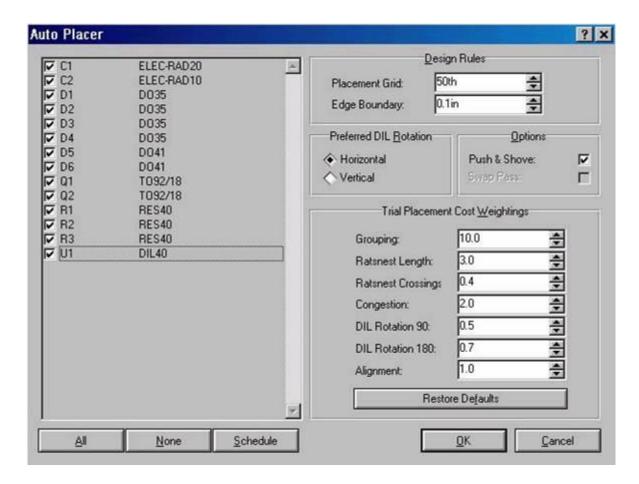
Para a colocação correta do componente é necessário usar as ferramentas de giro e espelho



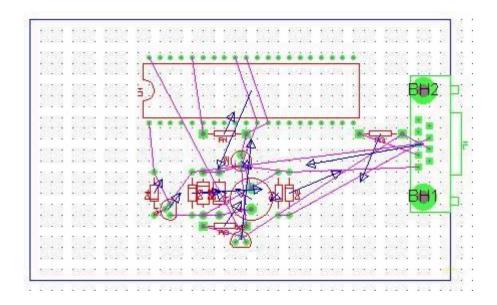
O Auto Placer se ativa ao dar um click sobre o ícone desta ferramenta.



Aparece a seguinte forma em que terá que pressionar OK.



Com o que se obtém o seguinte resultado:

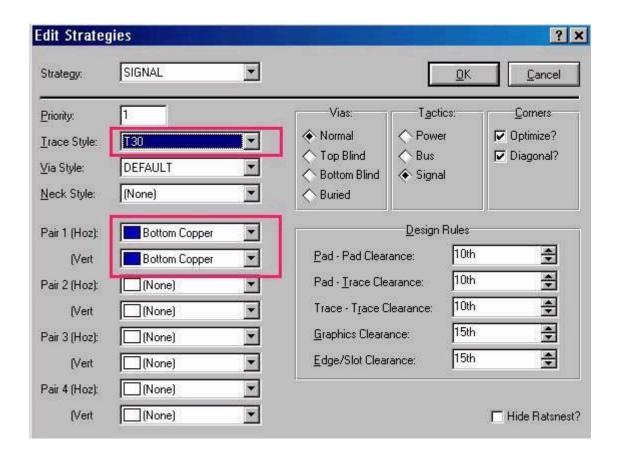


Na figura anterior se pode ver que já se realizaram as conexões, mas ainda não se criaram as pistas correspondentes, só parecem unidas com um cabo direto.

Outra ferramenta que facilita o trabalho é a possibilidade de gerar as pistas de forma automática, utilizando o AUTO RUTER. antes de poder utilizar esta ferramenta é necessário modificar como vão se criar as pistas, principalmente a grossura e em que lado da placa vão aparecer.

Para trocar estas características se acessa ao menu System e se seleciona Set Strategies...

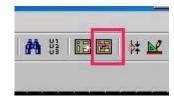
A forma deve ficar da seguinte forma, para obter um largo de pista aceitável e que só o faça de um lado da placa. A figura seguinte é para a Strategy Power.



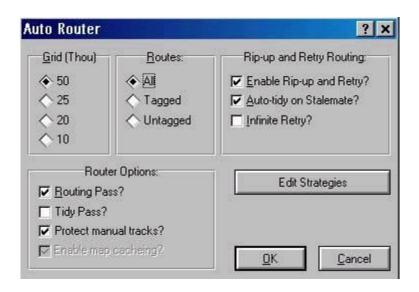
^{***} Se aparecer uma Strategy POWER se devem pôr os mesmos valores que se observam na forma anterior, com o fim de usar sozinho um lado da placa.

aceitam-se os valores pressionando OK.

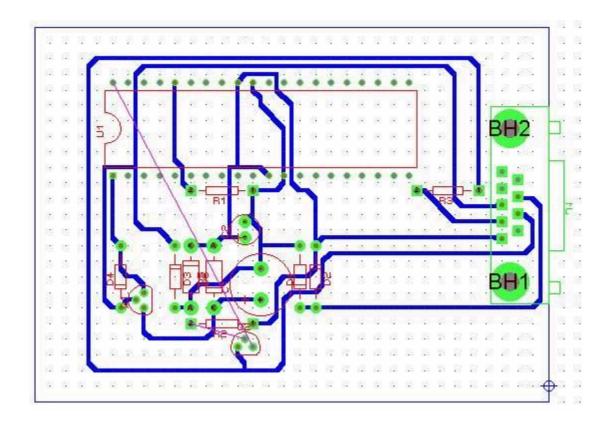
Para executar o AUTO ROUTER se dá um click sobre a seguinte ferramenta.



Aparece a seguinte forma e se pressiona OK.

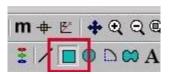


obtém-se o seguinte resultado.



Cabe mencionar que os resultados são variáveis e dependem da grossura das pistas, o tamanho da placa escolhida e se se executar novamente o auto router se pode chegar a obter outro resultado se ainda apresentar pontes (cabos diretos).

Para tratar de reduzir o número de pistas não criadas se pode ampliar o tamanho da placa. Para poder fazê-lo é necessário voltar a selecionar a ferramenta 2D Graphics Box e ter na parte inferior da tela selecionado BOARD EDGE.



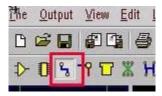


seleciona-se o quadro com o botão direito e ao trocar a cor para branco aparecem uns pequenos quadros que se utilizam para modificar o tamanho da placa, o que se realiza utilizando o botão esquerdo sobre estes quadros pressionando e sem soltar realizar a modificação de tamanho.

depois disto se pode voltar a tentar o AUTO-ROUTER.

Para desfazer o AUTO-ROUTER se realiza o seguinte:

1.- Escolher a ferramenta Track placement and editing dando um click sobre ela.



2.- Depois utilizando o botão direito selecionar toda a placa e por último pressionar SUPR ou DELETE no teclado.

Se queremos tirar todos os componentes se tem que escolher Component placement and editing.

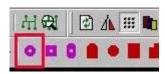


Se não querermos apagar o borde da placa se tem que realizar a seleção dentro desta, já que se selecionarmos toda a placa, esta também se apagará. depois de realizada a seleção se pressiona SUPR ou DELETE.

Cabe mencionar que os componente são retornados à janela COMPONENTS do lado esquerdo da tela, com o qual podemos realizar o processo novamente até obter um resultado adequado.

Se queremos adicionar umas perfurações nas esquinas da placa se realiza o seguinte:

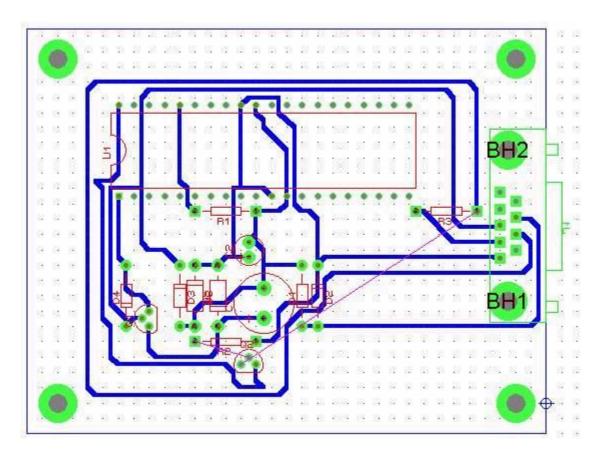
1.- Escolher a ferramenta Round through-hole pad placement.



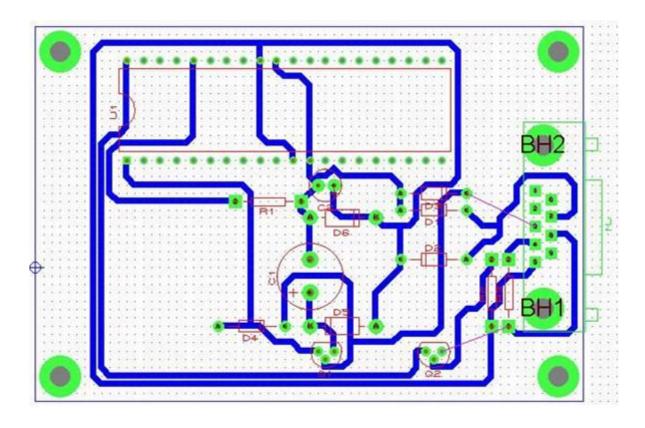
2.- Escolher o pad adequado as nossas necessidades.



- 3.- Dar um click no que se necessite, para poder realizar a colocação nas quatro esquinas da placa utilizando o botão esquerdo.
- 4.- Placa final obtida (Não está otimizada)



*** Placa final obtida (Otimizada)



NOTA: Esta placa não foi fabricada e provada, só se utiliza neste curso como exemplo do funcionamento do programa ARES, por isso se aconselha que seja feito uma revisão antes de levar a cabo sua fabricação.