

TAREAS	OBSERVACIONES	USUARIOS	
Adafruit		Guido Portillo	Alejandro Montilla
TB6612		Luis Ruiz	Camilo Madroñero
Distancia	Configurar Sensor de distancia		
Movimiento	Configurar Motores		
Pines	Configurar Velocidad Comunicación, Pines Arduino, Shield	Hoyber Chicangana	Alejandro Bolaños
Comm	Comunicación Labview y Arduino		
On/Off	Encender y apagar Robot	Dilan Lopez	Henry Estrella
PID			
Interfaz Labview	Interfaz de usuario	Luis Ruiz	Camilo Madroñero
Manual de Usuario			
Bluetooth			
Documentacion		Aporte individual de cada tarea	