

# Ecuación diferencial de segundo orden con coeficientes variables

Profesor del curso:  
Richard Acuña Ortega<sup>1</sup>

<sup>1</sup> Universidad Nacional de Ingeniería, Lima, Perú



7/1/2021



# Tabla de contenidos

- 1 Introducción a las Ecuaciones diferenciales homogéneas con coeficientes variables
- 2 El método de variación de parámetros
- 3 Método de reducción de orden
- 4 Ecuaciones diferenciales lineales con coeficientes variables que pueden ser reducidas a ecuaciones diferenciales lineales con coeficientes constantes



## Teorema 1 (Teorema de Abel)

Si  $y_1(x)$  es una solución no trivial de la ecuación

$$a_2(x)y'' + a_1(x)y' + a_0(x)y = 0 \quad (1)$$

en un intervalo en que  $a_2(x)$  no se anula, entonces

$$y_2(x) = y_1(x) \int \frac{e^{-\int [a_1(x)/a_2(x)]dx}}{[y_1(x)]^2} dx \quad (2)$$

es una solución de la ecuación en cualquier subintervalo de  $I$  en que  $y_1(x) \neq 0$ . Más aún,  $y_2(x)$  es linealmente independiente de  $y_1(x)$ , y la solución general de (1) es

$$y(x) = c_1 y_1(x) + c_2 y_2(x),$$

donde  $c_1$  y  $c_2$  son constantes arbitrarias.



**Ejemplo:** La función  $y_1(x) = 1$  es una solución de la ecuación de segundo orden

$$y'' + (\tan x - 2 \cot x)y' = 0 \quad (3)$$

en cualquier intervalo en que  $\tan x$  y  $\cot x$  están definidas. Aplicando (2) se obtiene una segunda solución

$$\begin{aligned} y_2(x) &= (1) \int \frac{e^{-\int (\tan x - 2 \cot x) dx}}{[1]^2} dx \\ &= \int e^{\ln(\cos x \cdot \sin^2 x)} dx \\ &= \int \sin^2 x \cos x \, dx \\ &= \frac{1}{3} \sin^3 x . \end{aligned}$$



Así, la solución general de (3) es

$$y(x) = c_1 + c_2 \operatorname{sen}^3(x) .$$

**Ejemplo:** Por sustitución directa, se encuentra que  $y_1(x) = 1$  es una solución de la ecuación de segundo orden

$$xy'' + y' = 0 \quad (4)$$

en consecuencia, una segunda solución linealmente independiente puede encontrarse empleando (2), se obtiene



$$\begin{aligned}y_2(x) &= (1) \int \frac{e^{-\int (1/x) dx}}{[1]^2} dx \\&= \int e^{-\ln x} dx \\&= \int x^{-1} dx \\&= \ln x .\end{aligned}$$

Finalmente la solución general de (4) es

$$y(x) = c_1 + c_2 \ln x .$$



# Tabla de contenidos

- 1 Introducción a las Ecuaciones diferenciales homogéneas con coeficientes variables
- 2 El método de variación de parámetros**
- 3 Método de reducción de orden
- 4 Ecuaciones diferenciales lineales con coeficientes variables que pueden ser reducidas a ecuaciones diferenciales lineales con coeficientes constantes



## El método de variación de parámetros.

Nos permite encontrar una solución particular de una ecuación diferencial lineal de segundo orden no homogénea (con coeficientes constantes o variables) siempre que se conozca o calcule la solución general de la ecuación homogénea asociada a ella.

Este método tiene más generalidad que los métodos anteriores y consiste en que los parámetros (constantes)  $c_1$  y  $c_2$  de la solución,  $y_h(x) = c_1 y_1(x) + c_2 y_2(x)$  varíen con  $x$ .

Veámoslo claramente con el siguiente teorema.





## Teorema 2

Dada la ecuación diferencial lineal de segundo orden:

$$y'' + a_1(x)y' + a_0y = f(x) \quad (5)$$

y la solución general de  $y_h$  con:

$$y_h(x) = c_1 y_1(x) + c_2 y_2(x) \quad (6)$$

de la ecuación homogénea asociada a ella. La solución particular  $y_p(x)$  tendrá la forma:

$$y_p(x) = c_1(x)y_1(x) + c_2(x)y_2(x) \quad (7)$$



donde  $c_1(x)$  y  $c_2(x)$  se calculan por medio de:

$$c_1(x) = - \int \frac{f(x)y_2(x)}{W[y_1(x), y_2(x)]} dx ;$$

$$c_2(x) = \int \frac{f(x)y_1(x)}{W[y_1(x), y_2(x)]} dx ; \quad (8)$$

con

$$W[y_1(x), y_2(x)] = \begin{vmatrix} y_1(x) & y_2(x) \\ y_1'(x) & y_2'(x) \end{vmatrix}$$

**Nota:**  $W[y_1(x), y_2(x)]$  es el Wronskiano de  $y_1(x)$  y  $y_2(x)$ .



**Ejemplo:** Resolver:

$$(x^2 D^2 - 2xD + 2)y = x^3 \ln x ; \quad (9)$$

sabiendo que  $y_h(x) = c_1 x + c_2 x^2$  es solución de la ecuación homogénea asociada a ella.

**Resolución:** La ecuación (9) se escribe como:

$$x^2 y'' - 2xy' + 2y = x^3 \ln x ; \quad (10)$$

Está ecuación (10) la escribimos como:

$$y'' - \frac{2}{x}y' + \frac{2}{x^2}y = x \ln x ; \quad (11)$$



$$\text{Además: } y_h(x) = c_1 y_1(x) + c_2 y_2(x) ; \quad (12)$$

$$\text{donde } y_1(x) = x ; y_2(x) = x^2 ;$$

**Cálculo de  $y_p(x)$  de (11):**

$$\text{Sea } y_p(x) = c_1(x)y_1(x) + c_2(x)y_2(x) ; \quad (13)$$

$$f(x) = x \ln x , \quad y$$

$$W[y_1(x), y_2(x)] = W[x, x^2] = \begin{vmatrix} x & x^2 \\ 1 & 2x \end{vmatrix} = x^2 ;$$

Por el teorema 2:

$$c_1(x) = - \int \frac{f(x)y_2(x)}{W[y_1(x), y_2(x)]} dx = - \int \frac{(x \ln x)(x^2)}{x^2} dx = - \int x \ln x \, dx$$



$$c_1(x) = \frac{x^2}{4} - \frac{x^2}{2} \ln x ; \quad (14)$$

también;

$$c_2(x) = \int \frac{f(x)y_1(x)}{W[y_1(x), y_2(x)]} dx = \int \frac{(x \ln x)(x)}{x^2} dx = \int \ln x \, dx$$

entonces:

$$c_2(x) = x \ln x - x ; \quad (15)$$



La solución particular la obtenemos de (14) y (15) en (13):

$$y_p(x) = \left( \frac{x^2}{4} - \frac{x^2}{2} \ln x \right)(x) + (x \ln x - x)(x^2)$$

entonces:

$$y_p(x) = \frac{1}{2}x^3 \ln x - \frac{3}{4}x^3 ;$$

La solución general es:

$$y(x) = c_1 x + c_2 x^2 + \frac{1}{2}x^3 \ln x - \frac{3}{4}x^3 .$$



# Tabla de contenidos

- 1 Introducción a las Ecuaciones diferenciales homogéneas con coeficientes variables
- 2 El método de variación de parámetros
- 3 Método de reducción de orden**
- 4 Ecuaciones diferenciales lineales con coeficientes variables que pueden ser reducidas a ecuaciones diferenciales lineales con coeficientes constantes



## Método de reducción de orden.

La técnica que se emplea a continuación también corresponde al método de variación de parámetros, pero con una salvedad; no se conoce la solución completa de  $y_h(x)$  de la ecuación homogénea asociada a (5). El siguiente ejemplo mostrará el método.

**Ejemplo:** Hallar la solución general de:

$$x(x-1)y'' - (2x-1)y' + 2y = x^2(2x-3); \quad (16)$$

sabiendo que  $y_1(x) = x^2$  es una solución de la ecuación homogénea asociada a ella.





**Resolución:** Sea la solución general:  $y = c(x)y_1(x)$  ;  
entonces:

$$y = c(x).x^2 ;$$

$$y' = c'(x).x^2 + 2c(x).x ;$$

$$y'' = c''(x).x^2 + 4c'(x).x + 2c(x) ;$$

Reemplazando en (16):

$$\begin{aligned} (x^2 - x)[c''(x).x^2 + 4c'(x).x + 2c(x)] - (2x - 1)[c'(x).x^2 + 2c(x).x] \\ + 2c(x).x^2 = x^2(2x - 3) ; \end{aligned}$$



simplificando:

$$(x^4 - x^3)c''(x) + (2x^3 - 3x^2)c'(x) = x^2(2x - 3) ;$$

entonces:

$$c''(x) + \frac{2x-3}{x^2-x}c'(x) = \frac{2x-3}{x^2-x} ; \quad (17)$$

Haciendo el cambio:  $c'(x) = u$ , entonces  $c''(x) = u'$ ,  
reemplazando en (17):

$$u' + \frac{2x-3}{x^2-x}u = \frac{2x-3}{x^2-x} ; \quad (\text{E.D.L.}) \quad (18)$$



Cuyo factor integrante  $\mathcal{F}(x) = e^{\int \frac{2x-3}{x^2-x} dx} = \frac{x^3}{x-1}$ . (19)

de (18) y (19):

$$\left(\frac{x^3}{x-1}\right)u = \int \left(\frac{x^3}{x-1}\right)\left(\frac{2x-3}{x^2-x}\right)dx + c_1$$

resolviendo:

$$u = \frac{x-1}{x} + \frac{x-1}{x^2} + \frac{1}{x^3} + c_1 \frac{(x-1)}{x^3};$$

pero  $u = c'(x)$ , entonces:

$$c'(x) = \frac{x-1}{x} + \frac{x-1}{x^2} + \frac{1}{x^3} + c_1 \frac{(x-1)}{x^3};$$



por lo que:

$$c(x) = \int \left[1 - \frac{1}{x}\right] dx + \int \left[\frac{1}{x} - \frac{1}{x^2}\right] dx + \int \frac{1}{x^3} dx + c_1 \int \left[\frac{1}{x^2} - \frac{1}{x^3}\right] dx + c_2 ;$$

entonces:

$$c(x) = x + \frac{1}{x} - \frac{1}{2x^2} + c_1 \left(\frac{1}{2x^2} - \frac{1}{x}\right) + c_2 ;$$

como la solución general es:  $y = c(x) \cdot y_1(x)$ ;

es decir:  $y(x) = c(x) \cdot x^2$ ;

entonces:

$$y = x^3 + x - \frac{1}{2} + c_1 \left(\frac{1}{2} - x\right) + c_2 x^2 ;$$



finalmente:

$$y = x^3 + c_3(2x - 1) + c_2x^2$$

de donde:

$$y_h(x) = c_3(2x - 1) + c_2x^2 \quad y \quad y_p(x) = x^3 .$$



# Tabla de contenidos

- 1 Introducción a las Ecuaciones diferenciales homogéneas con coeficientes variables
- 2 El método de variación de parámetros
- 3 Método de reducción de orden
- 4 Ecuaciones diferenciales lineales con coeficientes variables que pueden ser reducidas a ecuaciones diferenciales lineales con coeficientes constantes
  - Ecuación lineal de Cauchy
  - Ecuación lineal de Euler (Legendre)



Las ecuaciones que estudiaremos a continuación son unas de las pocas ecuaciones con coeficientes variables que pueden resolver en términos de funciones elementales, en forma cerrada. Estas ecuaciones se denominan de Cauchy-Euler .



## Ecuación lineal de Cauchy.

$$a_n x^n \frac{d^n y}{dx^n} + a_{n-1} x^{n-1} \frac{d^{n-1} y}{dx^{n-1}} + \cdots + a_1 x \frac{dy}{dx} + a_0 y = f(x), \quad (20)$$

donde los coeficientes:  $a_0, a_1, \dots, a_n \in \mathbb{R}$  y  $x \neq 0$ .

**Método de solución.** Hacer el cambio:  $x = e^z$  entonces  $\ln x = z$ .

Poniendo los derivados con respecto a  $z$ :

$$\frac{dy}{dx} = \frac{dy}{dz} \cdot \frac{dz}{dx} \quad (21)$$





## Ecuación lineal de Cauchy

Como  $z = \ln x$  entonces  $\frac{dz}{dx} = \frac{1}{x} = \frac{1}{e^z}$  (22)

(22) en (21):

$$\frac{dy}{dx} = \frac{dy}{dz} \cdot \frac{1}{e^z} \implies e^z \frac{dy}{dx} = \frac{dy}{dz} \implies x \frac{dy}{dx} = \frac{dy}{dz} \quad (23)$$

Llamaremos a

$$\frac{dy}{dz} = Dy \quad (24)$$

(24) en (23):

$$x \frac{dy}{dx} = Dy$$



## Ecuación lineal de Cauchy

Ahora:

$$\frac{d^2 y}{dx^2} = \frac{d}{dx} \left( \frac{dy}{dx} \right) = \frac{d}{dx} \left[ \frac{dy}{dz} \cdot \frac{1}{e^z} \right] = \frac{d}{dz} \left[ \frac{dy}{dz} \cdot \frac{1}{e^z} \right] \cdot \frac{dz}{dx}$$

$$\Rightarrow \frac{d^2 y}{dx^2} = \left[ \frac{d^2 y}{dz^2} \cdot \frac{1}{e^z} + \frac{dy}{dz} \left( -\frac{1}{e^z} \right) \right] \cdot \frac{1}{e^z} = \left[ \frac{d^2 y}{dz^2} - \frac{dy}{dz} \right] \cdot \frac{1}{e^{2z}}$$

$$\Rightarrow e^{2z} \cdot \frac{d^2 y}{dx^2} = \frac{d^2 y}{dz^2} - \frac{dy}{dz}$$

$$\Rightarrow x^2 \frac{d^2 y}{dx^2} = D^2 y - Dy = (D^2 - D)y = D(D - 1)y$$

$$\Rightarrow x^2 \frac{d^2 y}{dx^2} = D(D - 1)y$$



Continuando de esta forma, tenemos que:

$$x^n \frac{d^n y}{dx^n} = D(D-1)(D-2)\dots(D-(n-1))y, \text{ (ley de formación)}$$

La ecuación (20) queda:

$$a_n D(D-1)\dots(D-(n-1))y + a_{n-1} D(D-1)\dots(D-(n-2))y + \dots + a_1 Dy + a_0 y = f(x^z)$$

la cual es una ecuación con coeficientes constantes y cuya solución puede encontrarse con los métodos estudiados anteriormente.



**Ejemplo:** Hallar la solución general de la siguiente ecuación

$$xy'' + 4y' + \frac{2}{x}y = \frac{2}{x} \ln x \quad (25)$$

**Resolución:** Multiplicamos (25) por  $x$ :

$$x^2 y'' + 4xy' + 2y = 2 \ln x \quad (26)$$

Donde (26) es una ecuación de Cauchy. Hacemos el cambio recomendado:

$$x = e^z \implies \ln x = z$$



En (26):

$$\begin{aligned} D(D-1)y + 4Dy + 2y = 2z &\implies [D(D-1) + 4D + 2]y = 2z \\ &\implies (D+2)(D+1)y = 2z \end{aligned} \quad (27)$$

Cálculo de  $y_h$ , de la ecuación:  $(D+2)(D+1)y = 0$

Ecuación característica:

$$\begin{aligned} (r+2)(r+1) = 0 &\implies r_1 = -1, r_2 = -2 \\ \implies y_h = c_1 e^{-z} + c_2 e^{-2z} &\implies y_h = c_1 x^{-1} + c_2 x^{-2} \end{aligned}$$



Cálculo de  $y_p$  de (27). Por coeficientes indeterminados la solución particular  $y_p$  debe ser:

$$y_p = A + Bz$$

luego de hacer los cálculos tenemos:  $A = -\frac{3}{2}$ ,  $B = 1$ ; entonces

$$y_p = -\frac{3}{2} + z \implies y_p = -\frac{3}{2} + \ln x$$

La solución general es:

$$y = \frac{c_1}{x} + \frac{c_2}{x^2} - \frac{3}{2} + \ln x$$



## Ecuación lineal de Euler.

$$a_n(ax + b)^n \frac{d^n y}{dx^n} + a_{n-1}(ax + b)^{n-1} \frac{d^{n-1} y}{dx^{n-1}} + \dots$$

$$+ a_1(ax + b) \frac{dy}{dx} + a_0 y = f(x) \quad (28)$$

donde los coeficientes:  $a, b, a_0, a_1, \dots, a_n \in \mathbb{R}$ , donde  $a \neq 0$

**Método de solución:** Hacer el cambio:  $ax + b = e^z$  entonces

$$\ln(ax + b) = z.$$



Poniendo las derivadas con respecto a  $z$ :

$$\frac{dy}{dx} = \frac{dy}{dz} \cdot \frac{dz}{dx} \quad (29)$$

$$\text{Como } z = \ln(ax + b) \implies \frac{dz}{dx} = \frac{a}{ax + b} = \frac{a}{e^z} \quad (30)$$

De (30) en (29):

$$\frac{dy}{dx} = \frac{dy}{dz} \left( \frac{a}{ax + b} \right) \implies (ax + b) \frac{dy}{dx} = a \frac{dy}{dz} \quad (31)$$





Llamaremos a:  $\frac{dy}{dz} = Dy$  (32)

De (32) en (31):

$$(ax + b) \frac{dy}{dx} = a Dy$$

Ahora:

$$\begin{aligned} \frac{d^2 y}{dx^2} &= \frac{d}{dx} \left( \frac{dy}{dx} \right) = \frac{d}{dx} \left[ \frac{dy}{dz} \left( \frac{a}{ax + b} \right) \right] = \frac{d}{dx} \left[ \frac{dy}{dz} \left( \frac{a}{e^z} \right) \right] \\ &= \frac{d}{dz} \left[ \frac{dy}{dz} \left( \frac{a}{e^z} \right) \right] \cdot \frac{dz}{dx} = \left[ \frac{d^2 y}{dz^2} \cdot \left( \frac{a}{e^z} \right) - \frac{dy}{dz} \cdot \frac{a}{e^z} \right] \frac{a}{e^z} \\ &= \left[ \frac{d^2 y}{dz^2} - \frac{dy}{dz} \right] \left( \frac{a}{e^z} \right)^2 = [D^2 y - Dy] \left( \frac{a}{e^z} \right)^2 = [D^2 - D]y \cdot \left( \frac{a}{e^z} \right)^2 \end{aligned}$$



$$\implies e^{2z} \frac{d^2 y}{dx^2} = D(D-1)y \cdot a^2 \implies (ax+b)^2 \frac{d^2 y}{dx^2} = a^2 D(D-1)y$$

Continuando de esta forma tenemos que:

$$(ax+b)^n \frac{d^n y}{dx^n} = a^n D(D-1) \dots (D-(n-1))y \quad (\text{Ley de formación})$$

La ecuación (28) queda:

$$a_n a^n D(D-1) \dots (D-(n-1))y + a_{n-1} a^{n-1} D(D-1) \dots (D-(n-2))y + \dots \\ + a_1 a Dy + a_0 y = f \left( \frac{e^z - b}{a} \right)$$

la cual es una ecuación con coeficientes constantes y cuya solución puede encontrarse con los métodos estudiados anteriores.



**Ejemplo:** Resolver la siguiente ecuación

$$(3x - 1)^2 y'' + (9x - 3)y' - 9y = \sin[\ln(3x - 1)] , \quad x > \frac{1}{3} . \quad (33)$$

**Resolución:** Se observa que la ecuación (33) es de tipo Euler. Hacemos el cambio recomendado:

$$3x - 1 = e^z \implies \ln(3x - 1) = z$$

En (33):

$$3^2 D(D - 1)y + 3 \cdot 3Dy - 9y = \sin z$$

$$\implies 9D^2 y - 9y = \sin z \quad (34)$$



Cálculo de  $y_h$ , de la ecuación:  $9y'' - 9y = 0$

Ecuación característica:

$$9r^2 - 9 = 0 \implies r^2 = 1 \implies r_1 = 1, r_2 = -1$$

$$\implies y_h = c_1 e^z + c_2 e^{-z} \implies y_h = c_1(3x - 1) + c_2(3x - 1)^{-1}$$

Cálculo de  $y_p$  de (34), por cualquier método desarrollado tenemos

$$y_p = -\frac{1}{18} \operatorname{sen} z \implies y_p = -\frac{1}{18} \operatorname{sen}[\ln(3x - 1)]$$

La solución general es:

$$y = c_1(3x - 1) + c_2(3x - 1)^{-1} - \frac{1}{18} \operatorname{sen}[\ln(3x - 1)]$$

