AI HW1

姓名: 許哲安 學號: 40871107H

1.

macOS Big Sur Version 11.6.4

MacBook Pro (15-inch, 2019)

Processor: 2.3 GHz 8-Core Intel Core i9 Memory: 16 GB 2400 MHz DDR4 Graphics: Radeon Pro 560X 4 GB

Intel UHD Graphics 630 1536 MB

電話:0905235578

當初選擇這台電腦是因為剛好開學,學校旁的電腦店有配合開學優惠,平常對於蘋果產品較熟悉,也剛好有特價,所以就購買了。

2.

(1)會,根據自己的實驗情況,將訓練次數調整為 625000 次,並在訓練次數為 200, 1000, 5000, 25000, 125000, 625000 時,印出誤差,計算誤差的方式為 train_out 與 train_sol 的差,再取絕對值,以下為誤差圖表, column 是訓練次數, row 是 train data

誤差表

	200	1000	5000	25000	125000	625000
Train Data 1	6.10268E-02	2.768871E-02	1.233986E-02	5.49879E-03	2.45411E-03	1.09639859E-03
Train Data 2	1.0103035E-01	4.356035E-02	1.907765E-02	8.44302E-03	3.75721E-03	1.67645994E-03
Train Data 3	2.785303E-02	7.62706E-03	2.1692E-03	6.3276E-04	1.8702E-04	5.56314209E-05
Train Data 4	2.290194E-02	6.37242E-03	1.82409E-03	5.3358E-04	1.5791E-04	4.69958271E-05
Train Data 5	8.419804E-02	3.661281E-02	1.608587E-02	7.12836E-03	3.17399E-03	1.41658166E-03

(2)會,根據網路上的資料與我的理解,learning rate 是針對在調整 weights 時,決定調整幅度多大的一個值,訓練類神經網路的目標是找到一組 weights 使得誤差為最小值,假如 learning rate 太大,可能一不小心調整過頭; learning rate 太小,可能調整幅度過小,造成訓練次數需提高,才能得到最小誤差值。

實驗設計:分別在 learning rate 為 $0.00001 \cdot 1 \cdot 10$ 的情況下,訓練次數為 625000,並在訓練次數為 200, 1000, 5000, 25000, 125000, 625000 時,印出誤差(誤差計算方式與上小題相同),learning rate 0.00001 與 10 是參考 tensorflow playground learning rate 的最小值與最大值,而 1 是我自己設定的。

Learning Rate=0.00001誤差表

	200	1000	5000	25000	125000	625000
Train Data 1	7.0690138E-01	7.0614152E-01	7.023215E-01	6.8273819E-01	5.7845576E-01	2.73353E-01
Train Data 2	2.6904506E-01	2.6927989E-01	2.7045868E-01	2.7646223E-01	3.0813907E-01	3.9114903E-01
Train Data 3	3.6371362E-01	3.6356585E-01	3.6282862E-01	3.5918886E-01	3.4285094E-01	2.8265633E-01
Train Data 4	7.6221404E-01	7.6158196E-01	7.5839865E-01	7.4191838E-01	6.477534E-01	2.9306884E-01
Train Data 5	6.7363356E-01	6.7327026E-01	6.714458E-01	6.6212341E-01	6.1086743E-01	4.0331117E-01

Learning Rate=1 誤差表

	200	1000	5000	25000	125000	625000
Train Data 1	6.10268E-02	2.768871E-02	1.233986E-02	5.49879E-03	2.45411E-03	1.09639859E-03
Train Data 2	1.0103035E-01	4.356035E-02	1.907765E-02	8.44302E-03	3.75721E-03	1.67645994E-03
Train Data 3	2.785303E-02	7.62706E-03	2.1692E-03	6.3276E-04	1.8702E-04	5.56314209E-05
Train Data 4	2.290194E-02	6.37242E-03	1.82409E-03	5.3358E-04	1.5791E-04	4.69958271E-05
Train Data 5	8.419804E-02	3.661281E-02	1.608587E-02	7.12836E-03	3.17399E-03	1.41658166E-03

Learning Rate=10誤差表

	200	1000	5000	25000	125000	625000
Train Data 1	1.929295E-02	8.68332E-03	3.88145E-03	1.73413123E-03	7.75051170E-04	3.4650484E-04
Train Data 2	3.005253E-02	1.33745E-02	5.95047E-03	2.65315675E-03	1.18474983E-03	5.29462279E-04
Train Data 3	4.32692E-03	1.2671E-03	3.7353E-04	1.10862945E-04	3.30339645E-05	9.86258267E-06
Train Data 4	3.62809E-03	1.06711E-03	3.1519E-04	9.36293496E-05	2.79098335E-05	8.33420255E-06
Train Data 5	2.530437E-02	1.128511E-02	5.02545E-03	2.24161070E-03	1.00115380E-03	4.47448844E-04

實驗結果:發現 learning rate 越大,調整的幅度越大,以 Train Data 1 為例,learning rate 為 0.00001 時,訓練 1000 次的誤差比 200 次少約 0.008;learning rate 為 1 時,訓練 1000 次的誤差比 200 次少約 3.4; learning rate 為 10 時,訓練 1000 次的誤差比 200 次少約 11,在多 800 次的訓練下,learning rate 越大,調整幅度越大,誤差越小。另外發現一個比較出乎預料的點,在 learning rate 為 0.00001 的 Train Data 2,隨著訓練次數增加,誤差竟然越來越大。

程式碼:

from numpy import *

 $train_in = array([[0, 2, 0], [0, 0, 1], [0, 1, 1], [1, 0, 1], [1, 1, 1]])$ $train_sol = array([[0, 0, 0, 1, 1]]).T$

initialize nn_weights random.seed(1)

```
nn_weights = 2 * random.random((3, 1)) - 1
# train the network
for i in range(625001):
 # Calculate the outputs for each training examples
 train out = 1/(1+\exp(-(dot(train in, nn weights))))
 if i in [200, 1000, 5000, 25000, 125000, 625000]:
  error = absolute(train_sol - train_out)
  print(f"error with trained cases {i} = ")
  print(error)
 # Run the NN adjustments
 # LR means Learning Rate
 LR = 0.00001
 nn weights += dot(train in.T, (train sol-train out)*train out*(1-train out)) * LR
# unknown test input
test_in = array([1, 0, 0])
# print the result for our unknown test input
print("\nThe final prediction is ", 1/(1+exp(-(dot(test_in, nn_weights)))))
```

3.

在訓練類神經網路時,有種現象叫做 overfitting, 意指在訓練過程中表現很好(誤差小),但在測試時卻表現很差(誤差大),可以說是把簡單的問題複雜化,產生過多不必要的參數,造成 overfitting 的原因可能是訓練資料過少、feature 選擇過多…等,而 Regularization 的動作是幫助 overfitting 的模型,退回到較簡單的模型。 Regularization 的方式有兩種

(1) L1 (Lasso)

主要是修改模型中 weight 的值,將沒有用的 feature 的 weight 設為 0,留下較重要的權重,換句話說,透過 L1 Regularization,可以減少 feature 的種類,使得原本複雜的模型(feature 多)簡單化(留下重點 feature,捨去相較不太重要的 feature)。

(2) L2 (Ridge)

也是修改模型中 weight 的值,但與 L1 不同的地方是, L2 不會將沒有用的 feature 其 weight 設為 0,而是保留所有的 weight 且降低 weight 的值,weight 值越大,降低 越多,換句話說是削弱所有 weight,但依然保留用處較少的 feature。

4.

大於 0 為藍色,小於 0 為橘色,接近 0 為白色。

(1)X1

X1 是以 x 軸做區分,中間白色部分為 x=0 的線,於此線右方為 x>0 的部分,顯示為藍色,左方為 x<0 的部分,顯示為橘色。

(2)X2

X2 是以 y 軸為區分,中間白色部分為 y = 0 的線,於此線上方為 y > 0 的部分,顯示為藍色,下方為 y < 0 的部分,顯示為橘色。

$(3)X1^2$

 $X1^2$ 為將 X1 的圖乘上 X1,中間白色部分為 $x^2 = 0$ 的線,於此線的左右方都為 $x^2 > 0$ 的部分,顯示為藍色,在 X1 圖中中間白線的右方為正,正數乘積依然是正數,中間白線左方為負,負數乘積為正,所以說明 $X1^2$ 左右兩方都大於 $X1^2$ 0,顯示為藍色。

$(4)X2^2$

 $X2^2$ 為將 X2 的圖乘上 X2 ,中間白色部分為 $y^2 = 0$ 的線,於此線的上下方都為 $y^2 > 0$ 的部分,顯示為藍色,在 X2 圖中中間白線的上方為正,正數乘積依然是正數,中間白線下方為負,負數乘積為正,所以說明 $X2^2$ 上下兩方都大於 0,顯示為藍色。

(5)X1*X2

X1*X2 為將 X1 的圖乘上 X2,中間白色部分為 x*y=0 的部分,假設此圖為一個 xy 座標,第一象限為 X1 與 X2 都是正數,乘積為正,顯示為藍色,第二象限為 X1 是負數, X2 是正數,乘積為負,顯示為橘色,第三象限為 X1 與 X2 都是負數,乘積為正,顯示為藍色,第四象限為 X1 是正數,X2 是負數,乘積為負,顯示為橘色。

$(6)\sin(X1)$

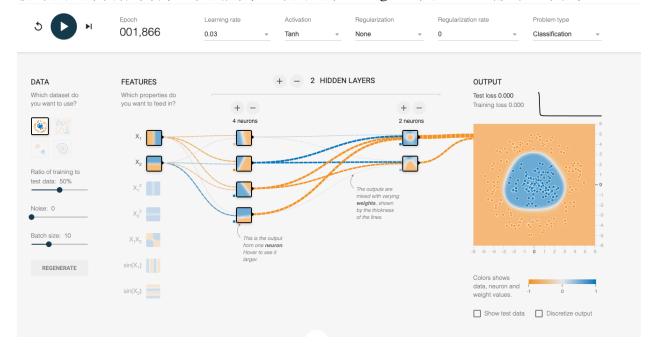
Sin(X1)為 y=sin(x)的值

$(7)\sin(X2)$

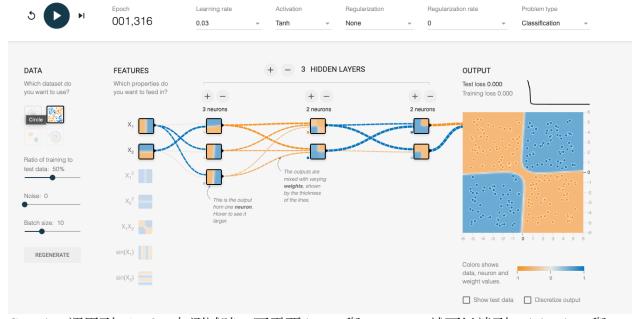
Sin(X2)為 x=sin(y)的值

依我的了解,在測試時會輸入 testing data 不同的特徵進入訓練好的模型,而這些 features 在測試時輸入的部分會用到,至於哪些在測試有用?這會與起初不同的問題有不同的 feature 選擇,進而在測試時只用到那些一開始選擇的 feature。

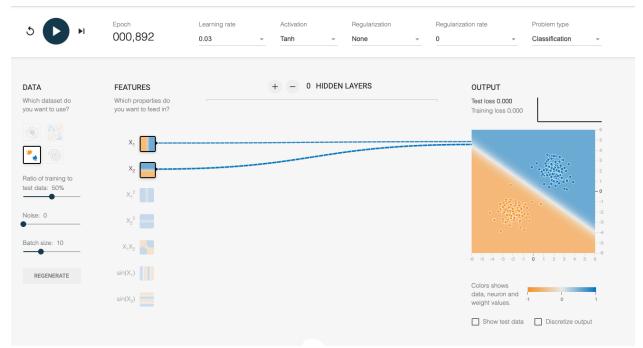
Circle: 運用到 x1, x2, 至於為何只用到 x1, x2, 我其實不太清楚, 因為我都是測試不同 feature 組合去訓練, 但我猜測是 circle 此問題沒有很複雜, 只需要運用的最基本的 feature 就可以達到不錯的效果, 在測試時,可以達到 training loss 與 test loss 都為 0 的結果。



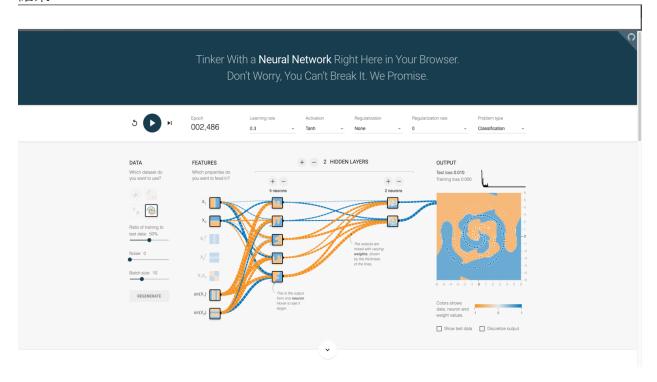
XOR:運用到 x1, x2, 在測試時,可以達到 training loss 與 test loss 都為 0 的結果



Gaussian:運用到 x1, x2, 在測試時,不需要 layers 與 neurons,就可以達到 training loss 與 test loss 都為 0 的結果



Spiral:運用到 x1, x2, sin(x1), sin(x2), 在測試時,可以達到 training loss 0.01 與 test loss 為 0 的結果



5.

機器學習的任務是找到一個函式,使得輸入經過函式後等於輸出,而輸出的東西會依據問題的不同而有不同 type 的輸出,其中包含 Regression 和 Classification

Regression 是函式輸出一個數值,例如有一個機器學習的任務是預測某個籃球員下一場 比賽的得分,假設輸入此球員前一場比賽得分…..等,透過函式會輸出一個數值,例如 12,表示模型預測此球員下一場得 12 分,以上這種類型的任務會歸類為 Regression 任 務。

而 Classification 是在有限的選項裡,輸出一個選項,例如有個任務是要判斷輸入的 email 是否為垃圾郵件,而輸出只會有是與否兩種選項,但選項的個數也不侷限只有兩種, 像是 alphago 的輸出也是在有限的選項(棋盤的所有位置)中,輸出其中一個選項,以上類型的任務會歸類為 Classification 任務。

6.

(1)Sigmoid

可以將輸入值轉換為0與1之間的數值,輸入值越大,輸出越接近1,反之輸入值越小,輸出越接近0。

用處:由於輸出值得範圍是0到1之間,處理預測機率適合使用。 缺點:在深層神經網路做 Backpropagation 時,會有梯度消失的問題。

(2)Tanh

可以將輸入值轉換為-1 與 1 之間的數值,輸入值越大,輸出越接近 1,反之輸入值 越小,輸出越接近-1

用處:適合使用處理 classification。

缺點:在深層神經網路做 Backpropagation 時,會有梯度消失的問題。

(3)ReLu

此函式輸出為 $\max(0, 輸入值)$,也就是輸入值大於 0 輸出等於輸入,反之輸入值小於等於 0,輸出為 0

用處:目前最廣為使用的 缺點:在 x=0 時,無法微分

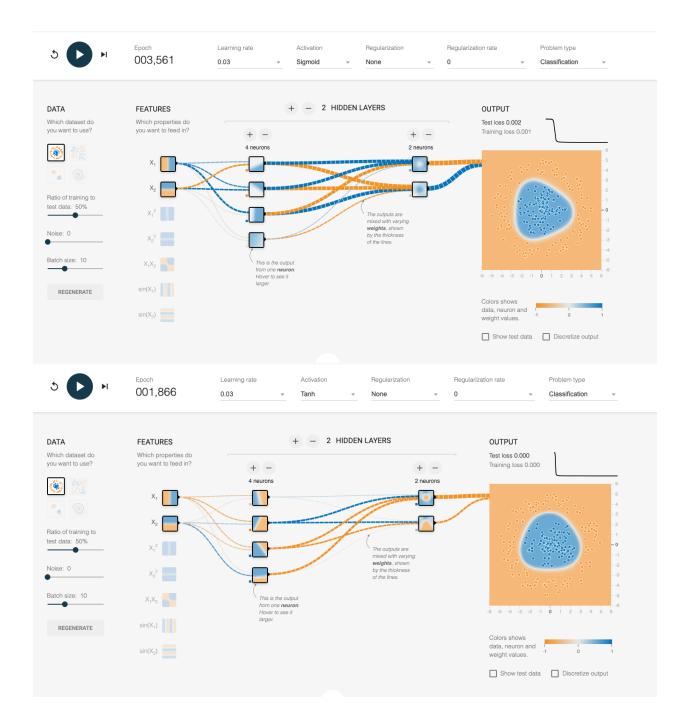
(4)Linear

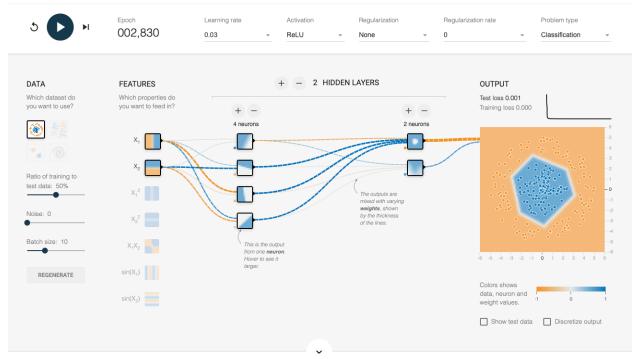
輸出值等於輸入值 用處:目前較少使用

缺點:無法針對非線性關係的問題做學習

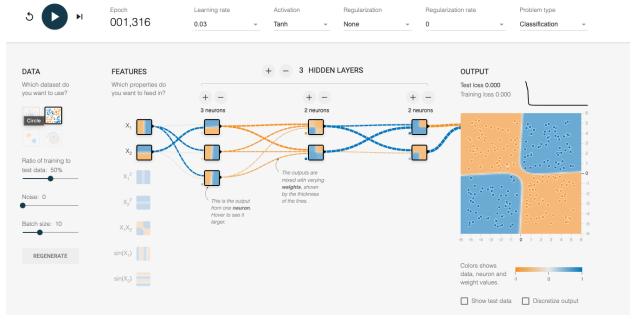
以下測試均以第 4 題假設為準,只更改 activation function 去測試。

Circle: 適合 Sigmod, Tanh, ReLu, Linear 不適合因為此問題為非線性關係

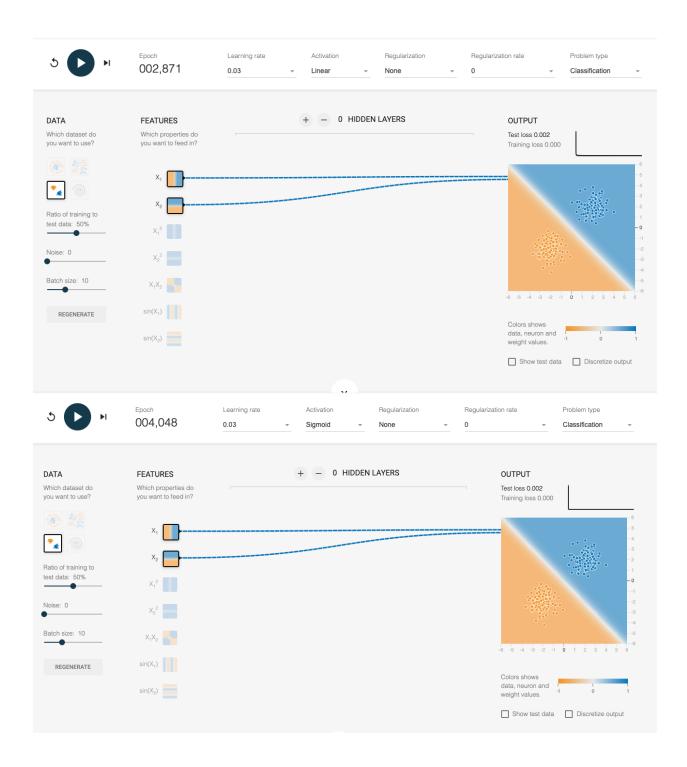


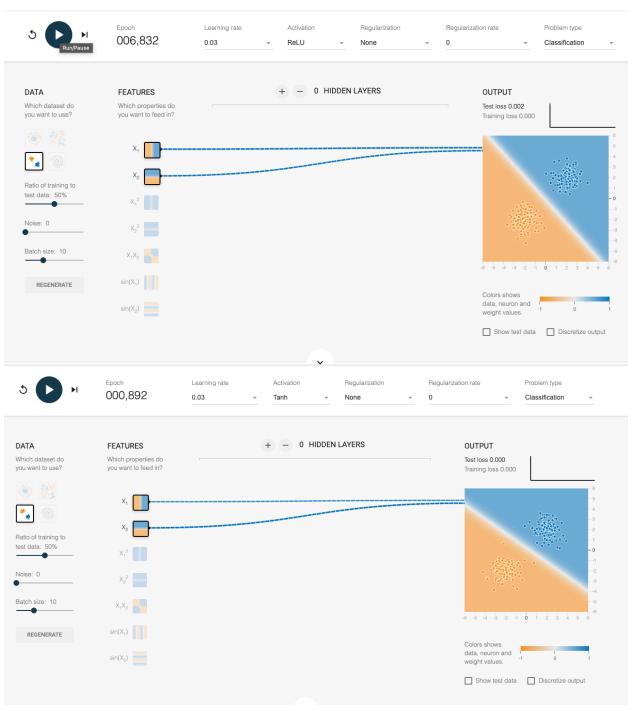


XOR:適合 Tanh,其餘 activation function 測試後的 loss 與 Tanh 的相比有些差距

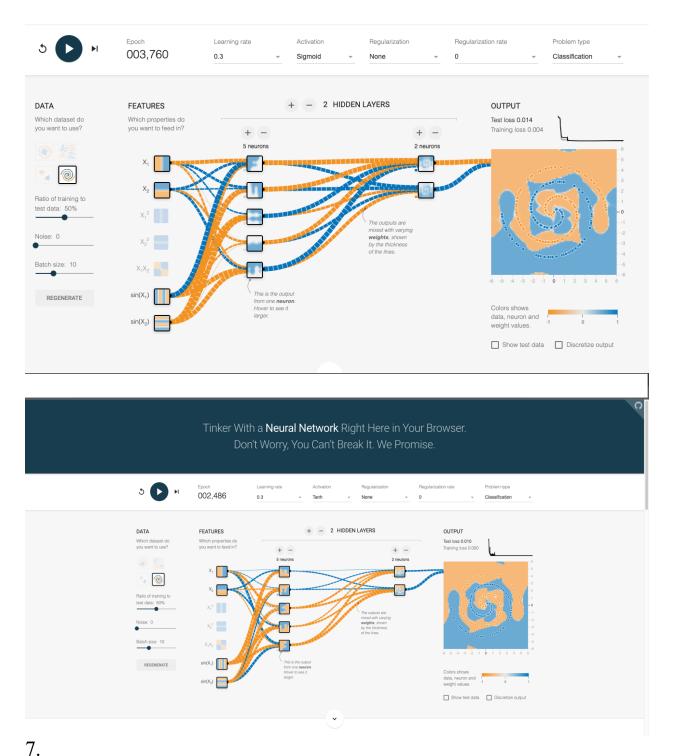


Gaussian: 四種 activation function 都適合



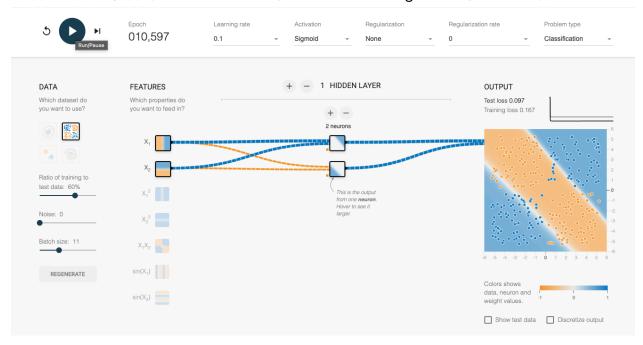


Spiral: 適合 Sigmod, Tanh



起初在測試時,是直接依照網站預設的值去訓練,再來是更改 training rate 測試一下,發現 trainig rate 為 0.1 時適合此問題,再來是更改權重,權重的選擇參考講義的權重,但是數值是除以 100,因為參考 Tensorflow playground 最後 output 有個隱藏 bias

為 0.1,所以做此決定,另外也調整了 Test data、Noise 和 Batch Size 的數值,觀察訓練後的差異,最後訓練出 Test Loss 為 0.097 與 Training Loss 為 0.167 的模型。



正確率的差異,我都是看 Test Loss 與 Training Loss 的數值,依我的想法,在正常的情況下,兩者數值越低且非常接近,表示此模型的訓練效果越好,而我最後訓練出 Test Loss 為 0.097 與 Training Loss 為 0.167 的模型,發現 Test Loss 比 Training Loss 還小,不確定是否為 underfitting 的情況?

此訓練結果跑了 10597 個 Epoch 的訓練,因為發現誤差圖形沒有降低的趨勢,所以停在 10597。

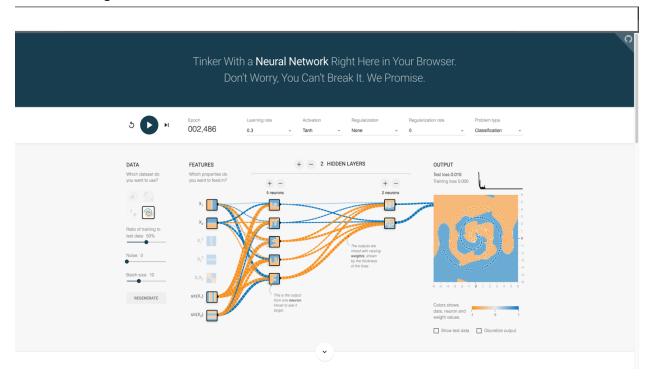
我認為可以做到誤差在更低的結果,不過需要測試各個參數之間的關係,這也是深度學習最困難的一個項目與目標。

8.

起初對於問題感受較少,所以直接先全選 features,並且用了 3 層 layers,分別各 4 個 neurons,發現雖然 Test Loss 為 0.122,Trainig Loss 為 0.07,但所用的 features 有點多,Layers 與 Neurons 似乎也有減少的空間,在 Feature 部分,我將 X1^2、X2^2 與 X1*X2 不選,前兩個不選的原因是此螺旋狀有負數,不是完全都是正數,而不選 X1*X2 的原因是看螺旋狀的分佈,也不太符合左上與右下是負,右上與左下是正的圖形,而 Layers 改為 2 層,各有 4 個 neurons,最後 Test Loss 為 0.087,Trainig Loss

為 0,有了大幅度的進步,這似乎也說明了在訓練 model 時,不是 features 選越多、layers、neurons 選越多,就會有好的結果。

之後基本上都是 2 層 layers, 只在各 layers 的 neurons 數做調整測試,最後在眾多訓練中表現最好的是第一層 5 個 neurons,第二層 2 個 neurons 的 model, Test Loss 為 0.01, Trainig Loss 為 0。



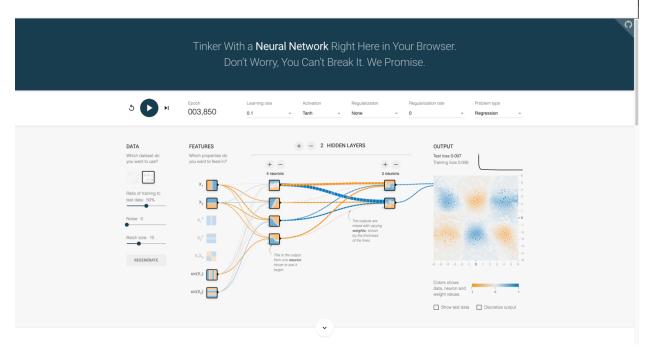
訓練時間運用了 2486 個 epoch,其實在大約 1000 多 epoch 的時候,Loss 的數值就沒再改變了,時間方面不太需要太長。

我認為結果蠻不錯的,如果要選擇在精進的部分,可能是 neurons 的數目有機會再少一點,但此調整可能也會影響到 layer 的數目。

9.

這次訓練與第 8 題的方式比較不同,不是先全選 features,而是直接選擇我認為有用到的 features,一樣不選擇 X1^2、X2^2 與 X1*X2,而 layers 與 neurons 都是 default,2 層 layers,第一層 4 個 neurons,第二層 2 個 neurons,learning rate 與 activation function 也是 default,最後 Test Loss 為 0.013,Trainig Loss 為 0.011,表現蠻出乎預料的,尤其在第一次訓練,之後也只更動 learning rate 與 activation function 下,在

learning rate 為 0.1, activation function 為 Tanh, 訓練出 Test Loss 為 0.007, Trainig Loss 為 0.006 的 model。

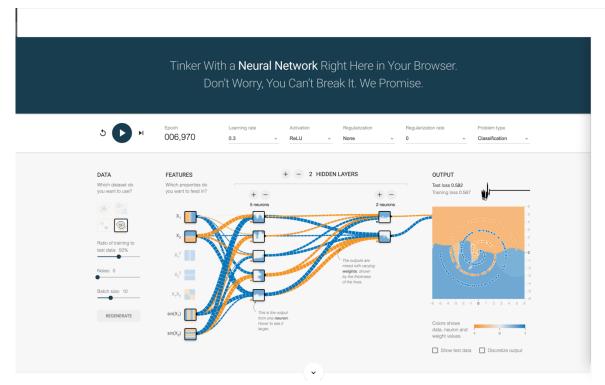


之後測試都是在以降低 layers 或 neurons 數目下,能否得到此表現或表現更佳?但測試的結果,我目前沒有找到表現更好或有相同表現的 layers 與 neurons 數的組合。正確率的部分是參照 Training Loss 與 Test Loss 的數值,我自己是沒有計算。此訓練跑了 3850 個 Epoch,一樣沒有利用到很長的時間。我認為應該可以再降低誤差。

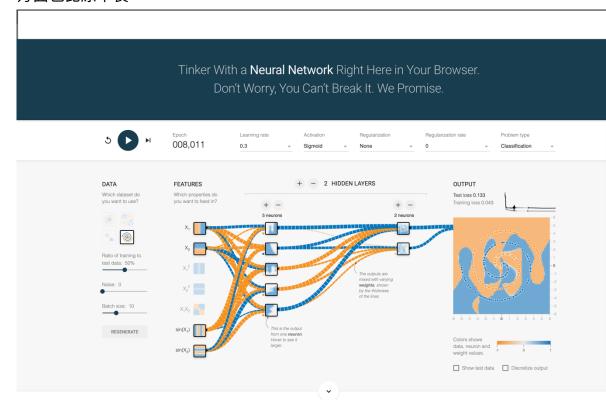
10.

分類問題:在所有設定不變下,只更改 activation function

(1) ReLu: Test Loss 為 0.582, Training Loss 為 0.567, 跑了 6970 個 epoch,與原本相比,時間不但變長,Loss 還不減反增

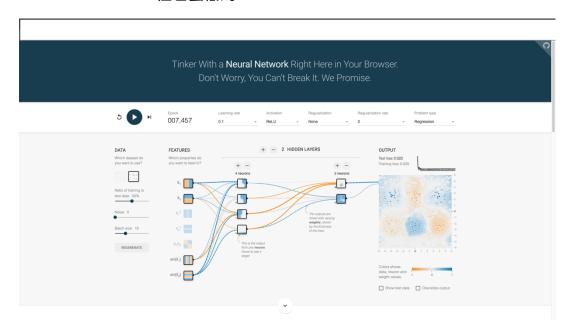


(2) Sigmod: Test Loss 為 0.133,Training Loss 為 0.043,跑了 8011 個 epoch,model 表現雖然沒有原本的出色,但也是蠻低的,訓練時間 方面也比原本長

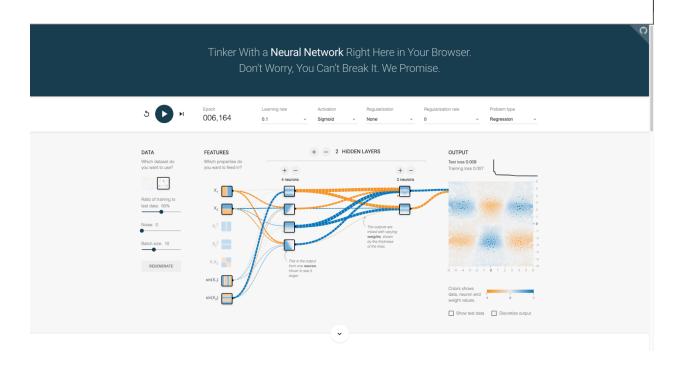


迴歸問題:

(1) ReLu: Test Loss 為 0.023, Training Loss 為 0.02, 跑了 7457 個 epoch,與原本相比,時間變長,Loss 雖然增加,但也蠻低的



(2)Sigmod: Test Loss 為 0.009, Training Loss 為 0.007, 跑了 6164 個 epoch,與原本的相比,表現不相上下。



11. 最主要的困難是對於之前沒學過的東西,必須自己查資料並試著理解,在過程中時常 又出現沒聽過的詞,又得再去查資料,過程中也不確定自己理解的到底是不是正確的,必 須利用網路上的資源多方查證。

12.

2. [Day 33] Deep learning -- 訓練技巧 (i) - iT 邦幫忙::一起幫忙解決難題,拯救 IT 人的一天 (ithome.com.tw)

How to Configure the Learning Rate When Training Deep Learning Neural Networks (machinelearningmastery.com)

Learning Rate in a Neural Network explained - YouTube

3. <u>Fighting Overfitting With L1 or L2 Regularization: Which One Is Better? - neptune.ai</u> What is Overfitting? | IBM

林軒田機器學習基石筆記-第十四講、第十五講-HackMD

什麼是機器學習中的正則化(Regularization) - 每日頭條 (kknews.cc)

機器學習基石 學習筆記 (4):機器可以怎麼學得更好? - YC Note (ycc.idv.tw)

機器學習-正規化(Regularization) | MaDi's Blog (dysonma.github.io)

- 5. 【機器學習2021】預測本頻道觀看人數 (上) 機器學習基本概念簡介 YouTube
- 6. Activation Functions in Neural Networks | by SAGAR SHARMA | Towards Data Science How to choose best Activation Function for you model | by Siddharth Choudhary | Medium How to Choose an Activation Function for Deep Learning (machinelearningmastery.com)
- 7. 使用 TensorFlow 了解 overfitting 與 underfitting | by Airwaves | 手寫筆記 | Medium