$$Y_t = K_t^{\alpha} \left(A_t L_t \right)^{1-\alpha}, \quad 0 < \alpha < 1 \tag{1}$$

$$K_{t+1} - K_t = sY_t - \delta K_t, \quad 0 < s < 1, \quad 0 < \delta < 1$$
 (2)

$$L_{t+1} = (1+n) L_t, \quad n > 0$$
 (3)

$$A_{t+1} = (1+g) A_t, \quad g > 0$$
 (4)

2.1

Opstiller virksomhedens maksimeringsproblem.

Først findes r_t

$$\begin{split} \pi &= K_t^{\alpha} A^{1-\alpha} L_t^{1-\alpha} - w_t L_t - r_t K_t \\ \frac{d\pi}{dK_t} &= \alpha K_t^{\alpha-1} A_t^{1-\alpha} L_t^{1-\alpha} = r_t \end{split}$$

Dividerer med den omvendte potens

$$\alpha \left(\frac{K_t}{A_t L_t}\right)^{\alpha - 1} = r_t$$
$$r_t = \alpha \widetilde{k_t^{\alpha - 1}}$$

Herefter findes w_t

$$\begin{aligned} \pi &= K_t^{\alpha} A^{1-\alpha} L_t^{1-\alpha} - w_t L_t - r_t K_t \\ \frac{d\pi}{dL} &= (1-\alpha) K_t^{\alpha} K_t^{\alpha} A_t^{1-\alpha} L_t^{-\alpha} = w_t \\ (1-\alpha) \left(\frac{K_t}{A_t L_t}\right)^{\alpha} A_t &= w_t \\ (1-\alpha) \widetilde{K_t^{\alpha}} A_t &= w_t \end{aligned}$$

Indkomstandelene gives ved:

$$\frac{w_t L_t}{Y_t} = \frac{(1 - \alpha) K_t^{\alpha} A_t^{1 - \alpha} L_t^{1 - \alpha}}{K_t^{\alpha} A_t^{1 - \alpha} L_t^{1 - \alpha}} = (1 - \alpha)$$

$$\frac{r_t K_t}{Y_t} = \frac{(\alpha K_t^{\alpha} (A_t L_t)^{1 - \alpha})}{K_t^{\alpha} A_t^{1 - \alpha} L_t^{1 - \alpha}} = \alpha$$

En mulig værdi for α er $\frac{1}{3}$, da det generelt er antaget, at $\frac{2}{3}$ af indkomsten går til arbejderne.

2.2

$$K_{t+1} = sY_t + (1-\delta)K_t$$

$$\frac{(K_{t+1})}{L_{t+1}A_{t+1}} = \frac{sY_t + (1-\delta)K_t}{A_t(1+g)L_t(1+n)}$$

$$\widetilde{k_{t+1}} = \frac{s\widetilde{y_t} + (1-\delta)\widetilde{k_t}}{(1+n)(1+g)}$$
 Vi ved at $\widetilde{y_t} = \widetilde{k_t}$, fordi
$$\frac{Y_t}{A_tL_t} = \frac{(\kappa_t^{\alpha}(A_tL_t)^{1-\alpha})}{A_tL_t}$$

$$\widetilde{y_t} = \left(\frac{K_t}{L_tA_t}\right)^{\alpha} \cdot \left(\frac{A_tL_t}{A_tL_t}\right)^{1-\alpha}$$

$$\widetilde{y_t} = \widetilde{k_t^{\alpha}} \cdot 1$$

$$\widetilde{y_t} = \widetilde{k_t^{\alpha}}$$

Dette indsættes i transitionsligningen:

$$\widetilde{k_{t+1}} = \frac{1}{(1+n)(1+g)} \left(s\widetilde{k_t^{\alpha}} + (1-\delta)\widetilde{k_t} \right)$$

Ved at trække $\widetilde{k_t}$ fra på begge sider fås.

$$\widetilde{k_{t+1}} - \widetilde{k_t} = \frac{1}{(1+n)(1+g)} \left(s\widetilde{k_t^{\alpha}} + (1-\delta)\widetilde{k_t} \right) - \frac{(1+n)(1+g)}{(1+n)(1+g)} \widetilde{k_t}$$

$$\widetilde{k_{t+1}} - \widetilde{k_t} = \frac{1}{(1+n)(1+g)} \left(s\widetilde{k_t^{\alpha}} + (1-\delta)\widetilde{k_t} - (1+n)(1+g)\widetilde{k_t} \right)$$

$$\widetilde{k_{t+1}} - \widetilde{k_t} = \frac{1}{(1+n)(1+g)} \left(s\widetilde{k_t^{\alpha}} - (n+g+\delta+ng)\widetilde{k_t} \right)$$

2.3

Ud fra Solow-ligningen kan man udlede konvergens, hvis k=0, det bekræfter de 4 INNADA betingelser.

Udleder SS-værdierne og isolerer k, y, og z.

Sætter alle værdier af k lig hinanden. (Alle variabler er tilde)

$$k - k = \frac{1}{(1+n)(1+g)} (sk^{\alpha} - (n+g+\delta + ng)k)$$

$$(k-k) \frac{1}{(1+n)(1+g)} = (sk^{\alpha} - (n+g+\delta + ng)k) = 0 \cdot \frac{1}{(1+n)(1+g)} = sk^{\alpha} - (n+g+\delta + ng)k$$

$$k(n+g+\delta + ng) = sk^{\alpha}$$

$$k^{1-\alpha} = \frac{s}{(n+g+\delta + ng)}$$

$$k^{stjerne} = \left(\frac{s}{(n+g+\delta + ng)}\right)^{\frac{1}{1-\alpha}}$$

Udleder y. Det vides at

 $\widetilde{y}_t = \widetilde{k_t^{\alpha}}$

Derfor:

$$y^{stjerne} = \left(\frac{s}{(n+g+\delta+ng)}\right)^{\frac{\alpha}{1-\alpha}}$$

Ved at differentiere kan konvergens påvises.

$$\frac{d^2 k_{t+1}}{dk_t} = \left(\frac{1}{(1+n)(1+g)} \left(s\widetilde{k_t^{\alpha}} + (1-\delta)\widetilde{k_t}\right)\right)''$$

$$\frac{d^2 k_{t+1}}{dk_t} = \left(\frac{1}{(1+n)(1+g)} \left(\alpha s k_t^{\alpha-1} + (1-\delta)\right)' > 0\right)$$

$$\frac{d^2 k_{t+1}}{dk_t} = \frac{1}{(1+n)(1+g)} (\alpha(\alpha-1)s k_t^{\alpha-2}) < 0$$

Når $\frac{d^2k_{t+1}}{dk_t}$ < 0, er funktionen konkav og derfor konvergerer den mod et enkelt punkt. Da k indgår i både y og z er disse også konkave og konvergerer derfor.

Herefter kan z udledes.

efter kan z udledes.
$$z = \frac{\left(\frac{S}{(n+g+\delta+ng)}\right)^{\frac{1}{1-\alpha}}}{\left(\frac{S}{(n+g+\delta+ng)}\right)^{\frac{\alpha}{1-\alpha}}} = \left(\frac{S}{(n+g+\delta+ng)}\right)^{\frac{1}{1-\alpha}} \cdot \left(\frac{S}{(n+g+\delta+ng)}\right)^{-\frac{\alpha}{1-\alpha}}$$

$$z = \left(\frac{S}{(n+g+\delta+ng)}\right)^{\frac{1-\alpha}{1-\alpha}}$$

$$z^{stjerne} = \frac{S}{n+g+\delta+ng}$$
 sentter man realistiska verdier for parametrone, kan der gives et hud på z

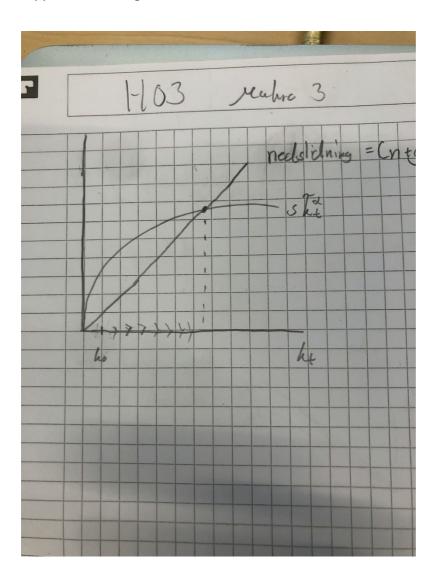
Indsætter man realistiske værdier for parametrene, kan der gives et bud på z. $s=0.2, \delta=0.05, n=0.015, g=0.01$ som vi har arbejdet med tidligere, og passer overens med en økonomi ligende den danske.

$$\frac{0.2}{0.015 + 0.01 + 0.05 + 0.01 \cdot 0.025} = \frac{0.2}{0.07525} \approx 2.657807$$

Dette giver et kapital/output-forhold på ca. 2.7

2.4

$$z_t = \tilde{k}_t^{1-\alpha}$$
 Vi ved fra tidligere, at $\widetilde{y_t} = \widetilde{k_t^\alpha}$ samt at $z_t = \frac{\widetilde{k_t}}{\widetilde{y_t}}$
$$z_t = \frac{\widetilde{k_t}}{\widetilde{y_t}} = \frac{\widetilde{k_t}}{\widetilde{k_t^\alpha}} = \widetilde{k_t^{1-\alpha}}$$



Det kan ses, at $\widetilde{k_t}$ konverger opad mod $\widetilde{k}^{stjerne}$. Derfor må kapital per effektiv arbejder stige gennem hele perioden.

Ud fra $(1-\alpha)\widetilde{k_t^\alpha}A_t=w_t$ ud fra ligningen kan man se at reallønnen vokser, da både A_t og $\widetilde{k_t}$. Dette er givet pga. $k_t=A_t\widetilde{k_t}$.

Det vides fra 2.1, at indkomstandelene gennem hele perioden er stabile på α og $(1-\alpha)$. Ud fra dette kan det konkluderes at reallejesatsen er faldende, pga. $r_t = \frac{\frac{1}{3} \tilde{k}_t^{\alpha}}{\widetilde{k}_t}$. Hvilket bliver mindre, når k vokser.

Piketty mener, at over et længere tidstræk vil lønandelen være faldende. Dette modstrider Solow-modellen. I 2.1 udeledtes lønandelen til at være faste gennem hele perioden. Dog beskriver Piketty en ændring i kapital/output-forholdet, z, ved ændrede parametre værdier. Dette stemmer overens med udledningen i 2.3, som kan ændres ved andre værdier.

2.5

Indsætter man ovenstående værdier i Solow-modellens konvergensrate $(1-\alpha)(n+g+\delta)$

$$Konvergensrate = \left(1 - \frac{1}{3}\right)(0.015 + 0.01 + 0.05)$$

$$Konvergensrate = \frac{2}{3} \cdot 0.075 \approx 0.05$$

Dette betyder, hvor mange % af afstanden fra k_t til $k^{stjerne}$, der tilbagelægges hver periode, fx 1 år. Ganges dette med ti. $5procent \cdot 10 = 50\%$. Derfor kan der sagtens gå over et årti før at SS rammes. En konvergensrate på 5 per år, er dog meget højt sat, og den vil oftest svinge mellem 1-2% alt efter stød til økonomien. Derfor tager det derfor flere årtier at nå steady state.

Dette stemmer overens med Pikettys teser angående stigende z efter anden verdenskrig, da man kan se dette som konvergens mod et nyt steady state for vesten.

2.6

Bruttoinvesteringer, s, ændres til nettoinvesteringerne, s'.

$$K_{t+1} - K_t = s'Y_t - \delta K_t$$

Dette ændrer dog ikke modellen på nogen mærkbar måde. Solow-ligningen bliver:

$$\widetilde{k_{t+1}} - \widetilde{k_t} = \frac{1}{(1+n)(1+g)} \left(s' \widetilde{k_t^{\alpha}} - (n+g+ng) \widetilde{k_t} \right)$$

Og steady state-værdierne bliver

$$k^{stjerne} = \left(\frac{s'}{(n+g+ng)}\right)^{\frac{1}{1-\alpha}}$$

$$y^{stjerne} = \left(\frac{s'}{(n+g+ng)}\right)^{\frac{\alpha}{1-\alpha}}$$

$$z^{stjerne} = \frac{s'}{n+g+ng}$$
Even bruttoinvesteringerne ændr

Vi ved fra antagelserne, at selvom bruttoinvesteringerne ændres til nettoinvesteringerne, vil ovenstående skitse vise sammenhængen for både s og s'. For selvom investeringerne ændres, så er (n+g+ng)>0. Hvilket betyder, at selv med s' vil vi ende i SS, som er udledt i starten af spg. 2.6.

Yderligere kan det siges, hvis n+g bliver lavere, vil tælleren blive mindre, og derfor både $z^{stjerne}$ og $z^{stjerne'}$ blive større. Dette kan blandt andet ses, at hvis nævneren går mod nul, så vil $z^{stjerne}$ og $z^{stjerne'}$ gå mod uendelig.

Piketty nævner blandt andet to verdenskrige, hvilket både har haltet den teknologiske udvikling og befolkningstilvæksten. Altså kommer vi længere fra steady state-værdierne, der går mod uendelig. Modsat efter krigen lukkes gappet til SS-værdierne i og med teknologisk vækst og befolkningstilvæksten tager til, som gør SS-værdierne mindre. Dette kan hentyde til parametre ændringerne, Piketty henviser til.

2.7

$$Y_{t} = \left(\alpha K_{t}^{\frac{\sigma-1}{\sigma}} + (1-\alpha) \left(A_{t}L_{t}\right)^{\frac{\sigma-1}{\sigma}}\right)^{\frac{\sigma}{\sigma-1}}, \quad 0 < \alpha < 1, \quad \sigma > 0, \neq 1$$

$$\frac{w_{t}L_{t}}{Y_{t}} = \frac{1-\alpha}{\alpha \tilde{k}_{t}^{\frac{\sigma-1}{\sigma}} + (1-\alpha)}$$

$$CES1$$

$$z_{t} = \left(\alpha + (1-\alpha) \tilde{k}_{t}^{-\frac{\sigma-1}{\sigma}}\right)^{-\frac{\sigma}{\sigma-1}}$$

$$\tilde{k}_{t+1} - \tilde{k}_{t} = \frac{1}{(1+n)(1+g)} \left(s \left[\alpha \tilde{k}_{t}^{\frac{\sigma-1}{\sigma}} + (1-\alpha)\right]^{\frac{\sigma}{\sigma-1}} - (n+g+\delta+ng) \tilde{k}_{t}\right)$$

$$\tilde{k}^{*} = \left(\frac{(1-\alpha) s^{\frac{\sigma-1}{\sigma}}}{(n+g+\delta+ng)^{\frac{\sigma-1}{\sigma}} - \alpha s^{\frac{\sigma-1}{\sigma}}}\right)^{\frac{\sigma}{\sigma-1}}$$

$$(CES4)$$

$$z^{*} = \frac{s}{n+g+\delta+ng}$$

$$(CES5)$$

Det vides, CES modellen udviser monoton konvergens af $\widetilde{k_t}$ mod $k_t^{\widetilde{stjerne}}$ Hvis $\sigma < 1$, er begge eksponenter positive, og derfor vil z vokse, fordi k gør det. Hvis $\sigma > 1$, er begge eksponenter negative, hvilket betyder, en voksende værdi af k, også vil lade z vokse. Derfor må konklusionen være, at en forøgelse af k giver større ødelæggelse af kapital jf. Solow-ligningen, og derfor øges kapital-outputforholdet.

$$\begin{split} \text{Lønandelen findes ved at sætte udtrykket for k ind i} & \frac{w_t L_t}{Y_t} = \frac{1-\alpha}{\alpha \widetilde{k_t} - \frac{\sigma-1}{\sigma} + (1-\alpha)} \\ & \frac{w_t L_t}{Y_t} = \frac{1-\alpha}{\alpha \left(\left(\frac{(1-\alpha)s\frac{\sigma-1}{\sigma}}{(n+g+\delta+ng)\frac{\sigma-1}{\sigma} - \alpha s\frac{\sigma-1}{\sigma}} \right)^{\frac{\sigma-1}{\sigma}} \right)^{\frac{\sigma-1}{\sigma}} + (1-\alpha)} \\ & \frac{w_t L_t}{Y_t} = \frac{1-\alpha}{\alpha (1-\alpha)s\frac{\sigma-1}{\sigma} + (1-\alpha)\left((n+g+\delta+ng)\frac{\sigma-1}{\sigma} - \alpha s\frac{\sigma-1}{\sigma} \right)} \\ & \frac{(n+g+\delta+ng)\frac{\sigma-1}{\sigma} - \alpha s\frac{\sigma-1}{\sigma}}{(n+g+\delta+ng)\frac{\sigma-1}{\sigma} - \alpha s\frac{\sigma-1}{\sigma}} \\ & \frac{w_t L_t}{Y_t} = \frac{(1-\alpha)\left((n+g+\delta+ng)\frac{\sigma-1}{\sigma} - \alpha s\frac{\sigma-1}{\sigma} \right)}{(1-\alpha)\left((n+g+\delta+ng)\frac{\sigma-1}{\sigma} \right)} \\ & \frac{w_t L_t}{Y_t} = 1-\alpha\left(\frac{s}{n+g+\delta+ng} \right)^{\frac{\sigma-1}{\sigma}} \\ & \frac{w_t L_t}{V} = 1-\alpha(z^{stjerne})^{\frac{\sigma-1}{\sigma}} \end{split}$$