

Matematik B F2021

Forelæsning 4 (uge 9)

EMEA: 16.6-8

Inverse matricer, Cramers regel mv

I dag:

- **Inverse matricer**

- Definition og grundlæggende resultater (16.6)
- Hvordan bestemmer vi den inverse til en given (invertibel) matrix? (16.7)

2 metoder:

1. En generel formel baseret på “co-faktorer”
2. Metode baseret på rækkeoperationer

- **Lidt mere om lineære ligningssystemer (16.8)**

- “Cramers regel”: en generel formel for entydig løsning til n ligninger med n ubekendte
- Lidt om homogene ligningssystemer

- **Til slut: Øvelse** - del af gammel eksamensopgave

- (så meget der er tid til)

Invers matrix (16.6)

Lad \mathbf{A} være en $n \times n$ matrix

Lad \mathbf{I}_n betegne $n \times n$ identitetsmatricen

Vi siger, at en $n \times n$ matrix \mathbf{X} er en invers til \mathbf{A} hvis:

$$\mathbf{AX} = \mathbf{XA} = \mathbf{I}_n$$

Hvis \mathbf{A} har en invers \mathbf{X} , så er den entydig og vi skriver:

$$\mathbf{X} = \mathbf{A}^{-1}$$

↪ Lad X og Y være inverse til A

Så har vi:
$$\underline{Y} = Y \mathbf{I}_n = Y(\mathbf{A}X) = (YA)X = \mathbf{I}_n X = \underline{X}$$

Eksempler:

$$\mathbf{A} = \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 4 & 2 \end{pmatrix} \text{ har en invers: } \mathbf{A}^{-1} = \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ -2 & \frac{1}{2} \end{pmatrix}$$

$$\underline{AA^{-1} = I_2} \quad \checkmark \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ -2 & \frac{1}{2} \end{pmatrix} \\ \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 4 & 2 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 1 \end{pmatrix}$$

$$\underline{A^{-1}A = I_2} \quad \checkmark \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 4 & 2 \end{pmatrix} \\ \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ -2 & \frac{1}{2} \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 1 \end{pmatrix}$$

$$\mathbf{B} = \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 1 & 0 \end{pmatrix} \text{ har ikke en invers!}$$

$$B \begin{pmatrix} x & y \\ z & w \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} x & y \\ x & y \end{pmatrix} \neq I_2$$

Altså gælder $BX \neq I_2$ for enhver 2×2 matrix X ,
så B har ikke en invers!

Vigtigt resultat (16.6.2), s.645:

$$\mathbf{A} \text{ har en invers} \Leftrightarrow |\mathbf{A}| \neq 0$$

" \Rightarrow " Antag A har
invers X ,
dvs. $AX = I$.
 $|AX| = |I| = 1$
 $|A| \cdot |X|$
Altså må $|A| \neq 0$.

En kvadratisk matrix, der har en invers kaldes:
non-singulær / regulær / invertibel

Check eksempler fra før:

$$\mathbf{A} = \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 4 & 2 \end{pmatrix}$$

$$|A| = 2 \neq 0 \checkmark$$

$$\mathbf{B} = \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 1 & 0 \end{pmatrix}$$

$$|B| = 0 \checkmark$$

Nyttigt at vide...(16.6.4-5), s.646

Lad \mathbf{A} og \mathbf{X} være $n \times n$ matricer. Da gælder:

$$\mathbf{AX} = \mathbf{I}_n \quad \Leftrightarrow \quad \mathbf{XA} = \mathbf{I}_n$$

Hvis vi vil vise, at \mathbf{X} er en invers til \mathbf{A} ,
er det altså nok at checke en af de to ligninger!

" \Rightarrow " Antag $\mathbf{AX} = \mathbf{I}$. Så er $|\mathbf{A}| \cdot |\mathbf{X}| = |\mathbf{AX}| = |\mathbf{I}| = 1$,
og derfor er $|\mathbf{A}| \neq 0$.

Altså har \mathbf{A} invers \mathbf{A}^{-1} .

$$\text{Så er } \underline{\mathbf{X}} = \mathbf{I}\mathbf{X} = (\mathbf{A}^{-1}\mathbf{A})\mathbf{X} = \mathbf{A}^{-1}(\mathbf{AX}) = \mathbf{A}^{-1}\mathbf{I} = \underline{\mathbf{A}^{-1}}$$

$$\text{Dus } \underline{\mathbf{XA}} = \mathbf{A}^{-1}\mathbf{A} = \underline{\mathbf{I}}.$$


" \Leftarrow " Tilsvarende.

Øvelse:

$$\mathbf{A} = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 1 \\ 0 & 2 & 1 \end{pmatrix} \quad \mathbf{B} = \begin{pmatrix} 1 & 3 & 2 \\ 0 & 1 & 1 \\ 1 & 1 & 0 \end{pmatrix}$$

Vis, at kun \mathbf{A} har en invers

Bestem tallene a og b så følgende gælder:

 pingo.coactum.de
(131061)

$$\mathbf{A}^{-1} = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & a & 1 \\ 0 & 2 & b \end{pmatrix}$$

$$\mathbf{A} = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 1 \\ 0 & 2 & 1 \end{pmatrix} \quad \mathbf{B} = \begin{pmatrix} 1 & 3 & 2 \\ 0 & 1 & 1 \\ 1 & 1 & 0 \end{pmatrix} \quad \mathbf{A}^{-1} = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & a & 1 \\ 0 & 2 & b \end{pmatrix}$$

$$|A| = -1 \neq 0 \Rightarrow A \text{ har invers}$$

$$|B| = 0 \Rightarrow B \text{ har ikke en invers.}$$

$$\begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 1 \\ 0 & 2 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & a & 1 \\ 0 & 2 & b \end{pmatrix} = \mathbf{I}$$

4 ligninger:

$$\left. \begin{array}{l} a+2=1 \\ 1+b=0 \\ 2a+2=0 \\ 2+b=1 \end{array} \right\}$$

Entydig løsning:
 $\underline{a = b = -1}$

Dvs den inverse til A er $A^{-1} = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & -1 & 1 \\ 0 & 2 & -1 \end{pmatrix}$.

Regneregler for inverse matricer (Theorem 16.6.1)

Lad \mathbf{A} og \mathbf{B} være invertible $n \times n$ matricer. Da gælder:

→ (a) $(\mathbf{A}^{-1})^{-1} = \mathbf{A}$

→ (b) $(\mathbf{AB})^{-1} = \mathbf{B}^{-1}\mathbf{A}^{-1}$

(c) $(\mathbf{A}')^{-1} = (\mathbf{A}^{-1})'$

(d) $(c\mathbf{A})^{-1} = c^{-1}\mathbf{A}^{-1}$ (for alle tal $c \neq 0$)

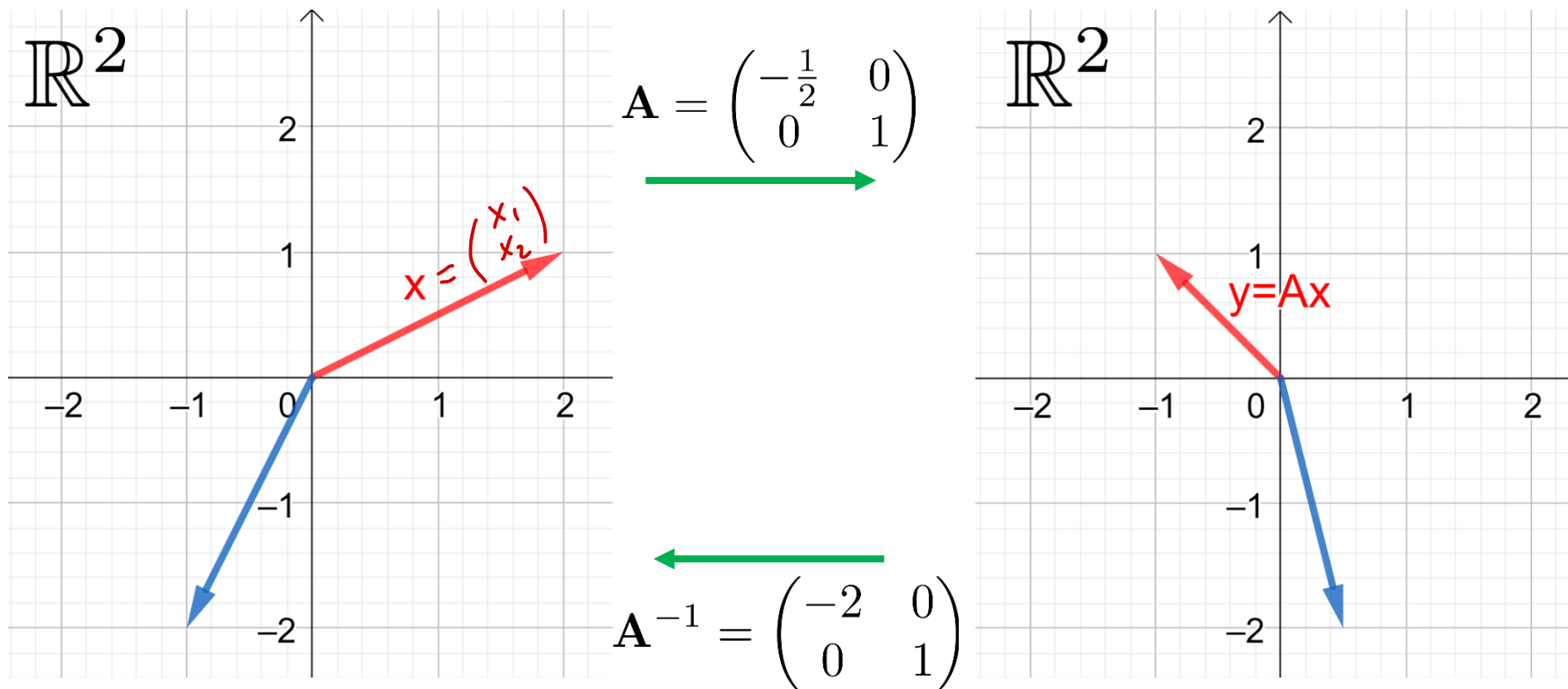
(a) $A^{-1}A = A A^{-1} = I \checkmark$

(b) $(AB)(B^{-1}A^{-1}) = A(BB^{-1})A^{-1} = AIA^{-1} = AA^{-1} = I$

Af resultatet på slide 6 fås så:

$$(AB)^{-1} = B^{-1}A^{-1}$$

Matricer som afbildninger



Mere generelt:

En $n \times n$ matrix A definerer en ("lineær") afbildning fra \mathbb{R}^n ind i \mathbb{R}^n vha matrixmultiplikation

Hvordan finder vi den inverse? (16.7)

Vi vil se på 2 metoder:

1. En generel formel, der involverer de “co-faktorer”, vi definerede i forb. med determinater (uge 8)
2. Vha. rækkeoperationer

Husk definitionen af co-faktorer (for $n \times n$ matrix \mathbf{A}):

$$C_{ij} = (-1)^{i+j} \cdot |\mathbf{A}_{ij}|, \quad \text{dvs} \quad C_{ij} = (-1)^{i+j}$$

$$\begin{bmatrix} a_{11} & \dots & a_{1,j-1} & a_{1j} & a_{1,j+1} & \dots & a_{1n} \\ a_{21} & \dots & a_{2,j-1} & a_{2j} & a_{2,j+1} & \dots & a_{2n} \\ \vdots & & \vdots & \vdots & \vdots & & \vdots \\ a_{i1} & \dots & a_{i,j-1} & a_{ij} & a_{i,j+1} & \dots & a_{in} \\ \vdots & & \vdots & \vdots & \vdots & & \vdots \\ a_{n1} & \dots & a_{n,j-1} & a_{nj} & a_{n,j+1} & \dots & a_{nn} \end{bmatrix}$$

Og centralt resultat:

$$|\mathbf{A}| = \sum_{k=1}^n a_{ik} \cdot C_{ik} = \sum_{k=1}^n a_{kj} \cdot C_{kj}$$

”udvikling efter
 i 'te række/ j 'te søjle”

Co-faktor matrix:

$$\mathbf{C}^+ = (C_{ij}) = \begin{pmatrix} C_{11} & \cdots & C_{1i} & \cdots & C_{1n} \\ \vdots & \ddots & \vdots & & \vdots \\ C_{i1} & \cdots & C_{ii} & \cdots & C_{in} \\ \vdots & & \vdots & \ddots & \vdots \\ C_{n1} & \cdots & C_{ni} & \cdots & C_{nn} \end{pmatrix}$$

Den **adjugerede matrix** (*adjugate matrix*):

$$\text{adj}(\mathbf{A}) = (\mathbf{C}^+)' = \begin{pmatrix} C_{11} & \cdots & C_{i1} & \cdots & C_{n1} \\ \vdots & \ddots & \vdots & & \vdots \\ C_{1i} & \cdots & C_{ii} & \cdots & C_{ni} \\ \vdots & & \vdots & \ddots & \vdots \\ C_{1n} & \cdots & C_{in} & \cdots & C_{nn} \end{pmatrix}$$

Generel formel for den inverse (Theorem 16.7.1)

Lad \mathbf{A} være en $n \times n$ matrix med $|\mathbf{A}| \neq 0$. Da gælder:

$$\mathbf{A}^{-1} = \frac{1}{|\mathbf{A}|} \cdot \text{adj}(\mathbf{A})$$

For 3×3 matricer:

$$\mathbf{A}^{-1} = \frac{1}{|\mathbf{A}|} \begin{pmatrix} C_{11} & C_{21} & C_{31} \\ C_{12} & C_{22} & C_{32} \\ C_{13} & C_{23} & C_{33} \end{pmatrix}$$

For at finde den inverse skal vi altså udregne en determinant af orden 3 og ni determinanter af orden 2

Eksempel fra tidligere:

$$\mathbf{A} = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 1 \\ 0 & 2 & 1 \end{pmatrix}$$

$$\mathbf{A}^{-1} = \frac{1}{|\mathbf{A}|} \begin{pmatrix} C_{11} & C_{21} & C_{31} \\ C_{12} & C_{22} & C_{32} \\ C_{13} & C_{23} & C_{33} \end{pmatrix}$$

$$C_{ij} = (-1)^{i+j} \cdot |\mathbf{A}_{ij}|$$

$$|\mathbf{A}| = -1$$

$$C_{11} = |\mathbf{A}_{11}| = -1, \quad C_{21} = 0, \quad C_{31} = 0$$

$$C_{12} = -|\mathbf{A}_{12}| = 0, \quad C_{22} = 1, \quad C_{32} = -1$$

$$C_{13} = |\mathbf{A}_{13}| = 0, \quad C_{23} = -2, \quad C_{33} = 1$$

$$\mathbf{A}^{-1} = \frac{1}{-1} \begin{pmatrix} -1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & -1 \\ 0 & -2 & 1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & -1 & 1 \\ 0 & 2 & -1 \end{pmatrix}$$

Bestem invers matrix vha rækkeoperationer:

Lad \mathbf{A} være en $n \times n$ matrix

Opstil $n \times (2n)$ matricen $(\mathbf{A} : \mathbf{I}_n)$

Dvs den matrix hvis første n søjler udgøres af \mathbf{A} ,
og hvis sidste n søjler udgøres af \mathbf{I}_n

Omdan ved rækkeoperationer denne matrix til formen $(\mathbf{I}_n : \mathbf{X})$
(Hvis muligt!)

$$(\mathbf{A} : \mathbf{I}_n) \xrightarrow{\text{Rækkeoperationer}} (\mathbf{I}_n : \mathbf{X})$$

Da er $n \times n$ matricen \mathbf{X} den inverse til \mathbf{A} :

$$\mathbf{X} = \mathbf{A}^{-1}$$

Eksempel fra tidligere:

$$\mathbf{A} = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 1 \\ 0 & 2 & 1 \end{pmatrix}$$

Opstil 3×6 matricen $(\mathbf{A} : \mathbf{I}_n)$:

$$\begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 & | & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 1 & | & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 2 & 1 & | & 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} \xrightarrow{\substack{-2 \\ +1}} \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 & | & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 1 & | & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & -1 & | & 0 & -2 & 1 \end{pmatrix} \xrightarrow{+1} \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 & | & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & | & 0 & -1 & 1 \\ 0 & 0 & -1 & | & 0 & -2 & 1 \end{pmatrix} \xrightarrow{* -1} \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 & | & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & | & 0 & -1 & 1 \\ 0 & 0 & 1 & | & 0 & 2 & -1 \end{pmatrix}$$

$\underbrace{\begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}}_{\mathbf{I}} \quad \underbrace{\begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & -1 & 1 \\ 0 & 2 & -1 \end{pmatrix}}_{\mathbf{A}^{-1}}$

Alt i alt $\mathbf{A}^{-1} = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & -1 & 1 \\ 0 & 2 & -1 \end{pmatrix}$

$$\mathbf{A} = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 1 \\ 0 & 2 & 1 \end{pmatrix}$$

Øvelse: Bestem den inverse!

$$\mathbf{A} = \begin{pmatrix} 1 & 2 & 3 \\ 0 & 2 & 2 \\ -1 & 4 & 4 \end{pmatrix}$$

pingo.coactum.de (131061):
Stem på 3. række i den inverse

$$(A : I_3) = \left(\begin{array}{ccc|ccc} 1 & 2 & 3 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 2 & 2 & 0 & 1 & 0 \\ -1 & 4 & 4 & 0 & 0 & 1 \end{array} \right) \sim \left(\begin{array}{ccc|ccc} 1 & 2 & 3 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 2 & 2 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 6 & 7 & 1 & 0 & 1 \end{array} \right) \begin{array}{l} \leftarrow \\ -3 \cdot \text{II} \\ \leftarrow \end{array}$$

$$\sim \left(\begin{array}{ccc|ccc} 1 & 0 & 1 & 1 & -1 & 0 \\ 0 & 2 & 2 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 1 & -3 & 1 \end{array} \right) \begin{array}{l} \leftarrow \\ \leftarrow \\ -2 \cdot \text{III} \end{array} \sim \left(\begin{array}{ccc|ccc} 1 & 0 & 0 & 0 & 2 & -1 \\ 0 & 2 & 0 & -2 & 7 & -2 \\ 0 & 0 & 1 & 1 & -3 & 1 \end{array} \right) \times \frac{1}{2}$$

$$\sim \left(\begin{array}{ccc|ccc} 1 & 0 & 0 & 0 & 2 & -1 \\ 0 & 1 & 0 & -1 & \frac{7}{2} & -1 \\ 0 & 0 & 1 & 1 & -3 & 1 \end{array} \right) \quad A^{-1} = \begin{pmatrix} 0 & 2 & -1 \\ -1 & \frac{7}{2} & -1 \\ 1 & -3 & 1 \end{pmatrix}$$

$$\mathbf{A} = \begin{pmatrix} 1 & 2 & 3 \\ 0 & 2 & 2 \\ -1 & 4 & 4 \end{pmatrix}$$

Lidt om hvorfor metoden virker...

Lad $\mathbf{A} = (a_{ij})_{3 \times 3}$. En invers $\mathbf{X} = (x_{ij})_{3 \times 3}$ skal opfylde:

The diagram illustrates the matrix equation $\mathbf{A} \mathbf{X} = \mathbf{I}$. The matrix \mathbf{A} is a 3×3 matrix with elements a_{11}, a_{12}, a_{13} in the first row, a_{21}, a_{22}, a_{23} in the second row, and a_{31}, a_{32}, a_{33} in the third row. The matrix \mathbf{X} is a 3×3 matrix with elements x_{11}, x_{12}, x_{13} in the first row, x_{21}, x_{22}, x_{23} in the second row, and x_{31}, x_{32}, x_{33} in the third row. The identity matrix \mathbf{I} is a 3×3 matrix with elements 1, 0, 0 in the first row, 0, 1, 0 in the second row, and 0, 0, 1 in the third row. The columns of \mathbf{X} are circled in red, blue, and green, corresponding to the columns of \mathbf{I} . The entire equation is enclosed in a blue box.

$$\begin{pmatrix} a_{11} & a_{12} & a_{13} \\ a_{21} & a_{22} & a_{23} \\ a_{31} & a_{32} & a_{33} \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x_{11} & x_{12} & x_{13} \\ x_{21} & x_{22} & x_{23} \\ x_{31} & x_{32} & x_{33} \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}$$

Kan skrives som 3 ligningssystemer (hver med 3 lign, 3 ubek.):

$$\mathbf{A} \begin{pmatrix} x_{11} \\ x_{21} \\ x_{31} \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} \quad \mathbf{A} \begin{pmatrix} x_{12} \\ x_{22} \\ x_{32} \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix} \quad \mathbf{A} \begin{pmatrix} x_{13} \\ x_{23} \\ x_{33} \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix}$$

Disse kan løses ved Gauss elimination!

Og da de alle har samme koefficientmatrix, kan de løses "i et hug"

Det er netop det, metoden med rækkeoperationer gør

Cramers regel mv. (16.8)

Betragt n ligninger med n ubekendte på matrix-form:

$$\mathbf{Ax} = \mathbf{B}$$

Sidste uge omtalte vi flg resultat:

$$\mathbf{Ax} = \mathbf{B} \text{ har entydig løsning} \iff |\mathbf{A}| \neq 0$$

” \Leftarrow ” kan vi nu vise

Da $|\mathbf{A}| \neq 0$ har \mathbf{A} invers \mathbf{A}^{-1} .
Så får vi et ligningssyst:

$$\mathbf{A}^{-1}\mathbf{Ax} = \mathbf{A}^{-1}\mathbf{B}$$

$\mathbf{x} = \mathbf{I}\mathbf{x}$ Entydig løsn.!

$$\mathbf{x} = \mathbf{A}^{-1}\mathbf{B} = \mathbf{A}^{-1} \begin{pmatrix} b_1 \\ \vdots \\ b_n \end{pmatrix}$$

Betragt igen n ligninger med n ubekendte: $\mathbf{Ax} = \mathbf{B}$

Definér:

$$D_j = \begin{vmatrix} a_{11} & \cdots & a_{1,j-1} & b_1 & a_{1,j+1} & \cdots & a_{1n} \\ a_{21} & \cdots & a_{2,j-1} & b_2 & a_{2,j+1} & \cdots & a_{2n} \\ \vdots & & \vdots & \vdots & \vdots & & \vdots \\ a_{n1} & \cdots & a_{n,j-1} & b_n & a_{n,j+1} & \cdots & a_{nn} \end{vmatrix}$$

j'te søjle

Cramers regel (Theorem 16.8.1)

Antag koefficientmatricen opfylder $|\mathbf{A}| \neq 0$.

Den entydige løsning til ligningssystemet er:

$$x_1 = \frac{D_1}{|\mathbf{A}|}, \quad x_2 = \frac{D_2}{|\mathbf{A}|}, \quad \dots, \quad x_n = \frac{D_n}{|\mathbf{A}|}.$$

Eksempel (forelæsning 2, slide 7-8 og 12-14)

$$x_i = \frac{D_i}{|\mathbf{A}|}$$

$$x_1 + x_2 - x_3 = -1$$

$$2x_1 + 4x_2 = -4$$

$$-x_1 + 3x_2 + 2x_3 = -6$$

$$A = \begin{pmatrix} 1 & 1 & -1 \\ 2 & 4 & 0 \\ -1 & 3 & 2 \end{pmatrix}$$

$$|A| = -6$$

$$D_1 = \begin{vmatrix} -1 & 1 & -1 \\ -4 & 4 & 0 \\ -6 & 3 & 2 \end{vmatrix} = -12, D_2 = \begin{vmatrix} 1 & -1 & -1 \\ 2 & -4 & 0 \\ -1 & -6 & 2 \end{vmatrix} = 12, D_3 = \begin{vmatrix} 1 & 1 & -1 \\ 2 & 4 & -4 \\ -1 & 3 & -6 \end{vmatrix} = -6$$

$$x_1 = \frac{-12}{-6} = 2, \quad x_2 = \frac{12}{-6} = -2, \quad x_3 = \frac{-6}{-6} = 1$$

Homogene lineære lign.systemer

Et lign. syst. kaldes *homogent*,

hvis alle konstanterne på højresiden er nul, fx:

$$\begin{array}{rcl} x_1 + 2x_2 & = & 0 \\ -3x_1 + x_2 & = & 0 \end{array}$$

Matrix form: $\mathbf{Ax} = \mathbf{0} = \begin{pmatrix} 0 \\ \vdots \\ 0 \end{pmatrix}$

Et homogent ligningssystem har altid den *trivielle løsning*:

$$x_1 = x_2 = \dots = x_n = 0$$

Theorem 16.8.2

Betragt et homogent lineært ligningssystem med n ligninger og n ubekendte:

$$\mathbf{Ax} = \mathbf{0}$$

Et sådant ligningssystem har ikke-trivielle løsninger hvis og kun hvis $|\mathbf{A}| = 0$

Øvelse (del af eks.opg fra 2006, tilpasset)

Betragt for ethvert $s \in \mathbb{R}$ matricen: $\mathbf{A}(s) = \begin{pmatrix} 1 & 1 & s \\ 1 & 0 & 0 \\ s & 0 & s \end{pmatrix}$

- (a) Bestem $|\mathbf{A}(s)|$, og afgør for hvilke $s \in \mathbb{R}$ $\mathbf{A}(s)$ er non-singulær
- (b) Bestem $(\mathbf{A}(s))^{-1}$ for ethvert af de $s \in \mathbb{R}$, for hvilke $\mathbf{A}(s)$ er non-singulær
- (c) Løs for ethvert $s \in \mathbb{R}$ ligningssystemet

$$\mathbf{A}(s) \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \\ x_3 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}$$

udvikling efter 2. række

$$(a) |A(s)| = (-1)^3 \cdot 1 \cdot \begin{vmatrix} 1 & s \\ 0 & s \end{vmatrix} = -s$$

$$\text{Altså: } |A(s)| = 0 \Leftrightarrow s = 0$$

$A(s)$ er således non-singulær netop hvis $s \neq 0$.

(b) Lad $s \neq 0$.

Vi bruger "rækkeop.-metoden":

$$\mathbf{A}(s) = \begin{pmatrix} 1 & 1 & s \\ 1 & 0 & 0 \\ s & 0 & s \end{pmatrix}$$

$$(A(s) : \mathbf{I}) = \left(\begin{array}{ccc|ccc} 1 & 1 & s & 1 & 0 & 0 \\ 1 & 0 & 0 & 0 & 1 & 0 \\ s & 0 & s & 0 & 0 & 1 \end{array} \right)$$

$$\sim \left(\begin{array}{ccc|ccc} 1 & 0 & 0 & 0 & 1 & 0 \\ 1 & 1 & s & 1 & 0 & 0 \\ s & 0 & s & 0 & 0 & 1 \end{array} \right) \sim \left(\begin{array}{ccc|ccc} 1 & 0 & 0 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 1 & s & 1 & -1 & 0 \\ 0 & 0 & s & 0 & -s & 1 \end{array} \right)$$

$$\sim \left(\begin{array}{ccc|ccc} 1 & 0 & 0 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & 1 & -1+s & -1 \\ 0 & 0 & s & 0 & -s & 1 \end{array} \right) \times \frac{1}{s} \quad (\text{NB: } s \neq 0)$$

$$\sim \left(\begin{array}{ccc|ccc} 1 & 0 & 0 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & 1 & s-1 & -1 \\ 0 & 0 & 1 & 0 & -1 & \frac{1}{s} \end{array} \right)$$

$\underbrace{\begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}}_{\mathbf{I}} \quad \underbrace{\begin{pmatrix} 0 & 1 & 0 \\ 1 & s-1 & -1 \\ 0 & -1 & \frac{1}{s} \end{pmatrix}}_{(A(s))^{-1}}$

Alt $s \neq 0$: $(A(s))^{-1} = \begin{pmatrix} 0 & 1 & 0 \\ 1 & s-1 & -1 \\ 0 & -1 & \frac{1}{s} \end{pmatrix}$ for ethvert $s \neq 0$.

(c)

For $s \neq 0$ er $|A(s)| \neq 0$ og derfor har det homogene lign. syst kun den trivielle løsn: $(x_1, x_2, x_3) = (0, 0, 0)$

$$A(s) = \begin{pmatrix} 1 & 1 & s \\ 1 & 0 & 0 \\ s & 0 & s \end{pmatrix}$$

(må selv også gerne bare skrives $x_1 = x_2 = x_3 = 0$)
For $s = 0$ løses vha Gauss-elimination

Udvidet koef. matrix:

$$\begin{pmatrix} 1 & 1 & 0 & 0 \\ 1 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \end{pmatrix} \sim \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 & 0 \\ 1 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \end{pmatrix} \sim \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}$$

Heraf ses, at x_3 kan vælges som fri variabel, $(x_3 = t)$,
og at $x_1 = 0$ og $x_2 = 0$.

Altså kan den fuldst. løsning skrives:

$$(x_1, x_2, x_3) = (0, 0, t), \text{ hvor } t \in \mathbb{R}.$$

