

TEMA 9. FÓRMULA DE TAYLOR Y EXTREMOS RELATIVOS DE FUNCIONES DE VARIAS VARIABLES

9.1. Derivadas parciales de orden superior. Matriz Hessiana. Polinomio de Taylor. Fórmula de Lagrange del resto

Derivadas parciales de orden superior

Definiciones

Sea $f : R^n \rightarrow R$ una función ($n \geq 2$),
sea $i \in \{1, 2, \dots, n\}$

La función i -ésima derivada parcial o derivada parcial respecto a la i -ésima variable de la función f es la función:

$$D_i : R^n \rightarrow R, D_i(a_1, a_2, \dots, a_n) = \frac{\partial f}{\partial x_i}(a_1, a_2, \dots, a_n)$$

Estas funciones pueden admitir, a su vez, derivadas parciales que se llaman **derivadas parciales segundas (o de segundo orden) de f** :

$$D_{ij}f(a_1, a_2, \dots, a_n) = D_j(D_i f)(a_1, a_2, \dots, a_n), \quad 1 \leq i, j \leq n$$

o:

$$\frac{\partial^2 f}{\partial x_i \partial x_j}(a_1, a_2, \dots, a_n) = \frac{\partial}{\partial x_j} \left(\frac{\partial f}{\partial x_i} \right) (a_1, a_2, \dots, a_n)$$

Notación: cuando $i = j$: $\frac{\partial^2 f}{\partial x_i \partial x_i} = \frac{\partial^2 f}{\partial x_i^2}$

De manera análoga, se definen las derivadas parciales terceras, cuartas, etc.

Una función real de n variables reales tiene n derivadas parciales de primer orden, n^2 derivadas parciales de segundo orden, n^3 derivadas parciales de tercer orden, ... n^k derivadas parciales de orden k .

Ejemplo

Sea $f : R^3 \rightarrow R$ definida por $f(x, y, z) = x^2y \cos xz + xe^{yz} - 7z^3$. En el tema anterior calculamos sus derivadas parciales de primer orden:

$$\frac{\partial f}{\partial x} = 2xy \cos(xz) - x^2yz \sin(xz) + e^{yz}$$

$$\frac{\partial f}{\partial y} = x^2 \cos(xz) + xze^{yz}$$

$$\frac{\partial f}{\partial z} = -x^3y \sin(xz) + xye^{yz} - 21z^2$$

Cada una de estas derivadas parciales de primer orden tiene a su vez tres derivadas parciales, que serán las nueve derivadas parciales de segundo orden de f :

$$\begin{aligned} \frac{\partial^2 f}{\partial x^2} &= 2y \cos(xz) - 2xyz \sin(xz) - 2xyz \sin(xz) - x^2y z \cos(xz) = \\ &= 2y \cos(xz) - 4xyz \sin(xz) - x^2y z \cos(xz) \end{aligned}$$

$$\frac{\partial^2 f}{\partial x \partial y} = \frac{\partial}{\partial y} \left(\frac{\partial f}{\partial x} \right) = 2x \cos(xz) - x^2z \sin(xz) + ze^{yz}$$

$$\begin{aligned} \frac{\partial^2 f}{\partial x \partial z} &= \frac{\partial}{\partial z} \left(\frac{\partial f}{\partial x} \right) = -2x^2y \sin(xz) - x^2y \sin(xz) - x^3yz \cos(xz) + ye^{yz} = \\ &= -x^2y \sin(xz) - x^3yz \cos(xz) + ye^{yz} \end{aligned}$$

$$\cdots \frac{\partial^2 f}{\partial y \partial x}, \frac{\partial^2 f}{\partial y^2}, \frac{\partial^2 f}{\partial y \partial z}, \frac{\partial^2 f}{\partial z \partial x}, \frac{\partial^2 f}{\partial z \partial y}, \frac{\partial^2 f}{\partial z^2}$$

Definición

Sea $f : R^n \rightarrow R$ una función ($n \geq 2$),

sea $k \geq 1$

Sea $A \subseteq \text{Dom } f$

La función f es **de clase C^k en A** cuando f tiene derivadas parciales hasta el orden k y estas derivadas parciales son continuas en A :

$$f \in C^k(A)$$

La función f es **de clase C^∞ en A** cuando f tiene derivadas parciales de todos los órdenes y estas derivadas parciales son continuas en

$$A : f \in C^\infty(A)$$

Teorema de Schwarz

Sea $f : R^n \rightarrow R$ una función ($n \geq 2$),

Sea $A \subseteq \text{Dom } f$

Si $f \in C^k(A) \Rightarrow$

$$\frac{\partial^2 f}{\partial x_i \partial x_j}(a) = \frac{\partial^2 f}{\partial x_j \partial x_i}(a) \quad \forall a \in A \quad \forall i, j \in \{1, 2, \dots, n\}$$

Matriz Hessiana

Sea $f : R^n \rightarrow R$ una función ($n \geq 2$),

sea $a = (a_1, a_2, \dots, a_n) \in \text{int}(\text{Dom } f)$

Si f admite todas las derivadas parciales de segundo orden en a , la matriz Hessiana de f en a ($Hf(a)$) es la matriz $n \times n$ cuyos elementos son las derivadas parciales de segundo orden de f en a .

La primera fila está formada por las derivadas parciales de $\frac{\partial f}{\partial x_1}$ puestas en orden y en el punto a :

$$\frac{\partial^2 f}{\partial x_1^2}(a) \quad \frac{\partial^2 f}{\partial x_1 \partial x_2}(a) \quad \dots \quad \frac{\partial^2 f}{\partial x_1 \partial x_n}(a)$$

La segunda fila está formada por las derivadas parciales de $\frac{\partial f}{\partial x_2}$ puestas en orden y en el punto a :

$$\frac{\partial^2 f}{\partial x_2 \partial x_1}(a) \quad \frac{\partial^2 f}{\partial x_2^2}(a) \quad \dots \quad \frac{\partial^2 f}{\partial x_2 \partial x_n}(a)$$

.....

La n -ésima fila está formada por las derivadas parciales de $\frac{\partial f}{\partial x_n}$ puestas en orden y en el punto a :

$$\frac{\partial^2 f}{\partial x_n \partial x_1}(a) \quad \frac{\partial^2 f}{\partial x_n \partial x_2}(a) \quad \dots \quad \frac{\partial^2 f}{\partial x_n^2}(a)$$

Si f es de clase C^2 en un entorno del punto a entonces la matriz $Hf(a)$ es una matriz simétrica (por el teorema de Schwarz).

Polinomio de Taylor de una función de dos variables y fórmula de Lagrange del resto

Sea $f : R^2 \rightarrow R$, $(x,y) \mapsto f(x,y)$ una función de dos variables.

Sea $(a,b) \in \text{int}(\text{Dom } f)$

1. Sea f de clase C^2 en el punto (a,b) .

El **polinomio de Taylor de grado 2 de f en (a,b)** es:

$$\begin{aligned} P_{2,f,(a,b)}(x,y) &= f(a,b) + \frac{\partial f}{\partial x}(a,b) \cdot (x-a) + \frac{\partial f}{\partial y}(a,b) \cdot (y-b) + \\ &+ \frac{1}{2!} \left(\frac{\partial^2 f}{\partial x^2}(a,b) \cdot (x-a)^2 + 2 \frac{\partial^2 f}{\partial x \partial y}(a,b)(x-a)(y-b) + \frac{\partial^2 f}{\partial y^2}(a,b) \cdot (y-b)^2 \right) \\ &= f(a,b) + \frac{\partial f}{\partial x}(a,b) \cdot (x-a) + \frac{\partial f}{\partial y}(a,b) \cdot (y-b) + \\ &+ \frac{1}{2!} \left(\frac{\partial f}{\partial x}(c,d) \cdot (x-a) + \frac{\partial f}{\partial y}(c,d) \cdot (y-b) \right)^2 \end{aligned}$$

La **forma de Lagrange del resto del polinomio de Taylor de grado 2 de f en (a,b)** es:

$$R_{2,f,(a,b)}(x,y) = \frac{1}{3!} \left(\frac{\partial f}{\partial x}(c,d) \cdot (x-a) + \frac{\partial f}{\partial y}(c,d) \cdot (y-b) \right)^3$$

siendo (c,d) un punto del segmento que une (x,y) con (a,b)

2. Sea f de clase C^k en el punto (a,b) .

El **polinomio de Taylor de grado k de f en (a,b)** es:

$$\begin{aligned} P_{k,f,(a,b)}(x,y) &= f(a,b) + \frac{\partial f}{\partial x}(a,b) \cdot (x-a) + \frac{\partial f}{\partial y}(a,b) \cdot (y-b) + \\ &+ \frac{1}{2!} \left(\frac{\partial f}{\partial x}(a,b) \cdot (x-a) + \frac{\partial f}{\partial y}(a,b) \cdot (y-b) \right)^2 + \\ &+ \frac{1}{3!} \left(\frac{\partial f}{\partial x}(a,b) \cdot (x-a) + \frac{\partial f}{\partial y}(a,b) \cdot (y-b) \right)^3 + \\ &+ \dots + \frac{1}{k!} \left(\frac{\partial f}{\partial x}(a,b) \cdot (x-a) + \frac{\partial f}{\partial y}(a,b) \cdot (y-b) \right)^k \end{aligned}$$

La forma de Lagrange del resto del polinomio de Taylor de grado k de f en (a, b) es:

$$R_{k,f,(a,b)}(x,y) = \frac{1}{(k+1)!} \left(\frac{\partial f}{\partial x}(c,d) \cdot (x-a) + \frac{\partial f}{\partial y}(c,d) \cdot (y-b) \right)^{k+1}$$

siendo (c, d) un punto del segmento que une (x, y) con (a, b)

Polinomio de Taylor de una función de n variables y fórmula de Lagrange del resto

Sea $f : R^n \rightarrow R$ una función ($n \geq 2$),

sea $a = (a_1, a_2, \dots, a_n) \in A \subseteq \text{int}(\text{Dom } f)$,

sea $k \geq 0$ y sea $f \in C^k(A)$

El polinomio de Taylor de grado k de f en a es:

$$\begin{aligned} P_{k,f,(a_1,a_2,\dots,a_n)}(x_1,x_2,\dots,x_n) = & f(a) + \frac{\partial f}{\partial x_1}(a) \cdot (x_1 - a_1) + \frac{\partial f}{\partial x_2}(a) \cdot (x_2 - a_2) + \dots + \frac{\partial f}{\partial x_n}(a) \cdot (x_n - a_n) \\ & + \frac{1}{2!} \left(\frac{\partial f}{\partial x_1}(a) \cdot (x_1 - a_1) + \frac{\partial f}{\partial x_2}(a) \cdot (x_2 - a_2) + \dots + \frac{\partial f}{\partial x_n}(a) \cdot (x_n - a_n) \right)^2 + \\ & \frac{1}{3!} \left(\frac{\partial f}{\partial x_1}(a) \cdot (x_1 - a_1) + \frac{\partial f}{\partial x_2}(a) \cdot (x_2 - a_2) + \dots + \frac{\partial f}{\partial x_n}(a) \cdot (x_n - a_n) \right)^3 + \\ & + \dots + \frac{1}{k!} \left(\frac{\partial f}{\partial x_1}(a) \cdot (x_1 - a_1) + \frac{\partial f}{\partial x_2}(a) \cdot (x_2 - a_2) + \dots + \frac{\partial f}{\partial x_n}(a) \cdot (x_n - a_n) \right)^k \end{aligned}$$

La forma de Lagrange del resto del polinomio de Taylor de grado k de f en a es:

$$\begin{aligned} R_{k,f,(a_1,a_2,\dots,a_n)}(x_1,x_2,\dots,x_n) = & \frac{1}{(k+1)!} \left(\frac{\partial f}{\partial x_1}(c) \cdot (x_1 - a_1) + \frac{\partial f}{\partial x_2}(c) \cdot (x_2 - a_2) + \dots + \frac{\partial f}{\partial x_n}(c) \cdot (x_n - a_n) \right)^{k+1} \end{aligned}$$

siendo $c = (c_1, c_2, \dots, c_n)$ un punto del segmento que une

(x_1, x_2, \dots, x_n) con (a_1, a_2, \dots, a_n)

9.2. Puntos críticos. Condición necesaria para la existencia de un extremo relativo. Condición suficiente para la existencia de un extremo relativo. Cálculo de extremos.

Definiciones

Sea $f : R^n \rightarrow R$ una función,

sea $a = (a_1, a_2, \dots, a_n) \in \text{int}(\text{Dom } f)$,

Se dice que f tiene un **máximo relativo o local** en a cuando

$$\exists r > 0 \quad \forall (x_1, x_2, \dots, x_n) \in B_r(a_1, a_2, \dots, a_n) \quad f(x_1, x_2, \dots, x_n) \leq f(a_1, a_2, \dots, a_n).$$

Se dice que f tiene un **mínimo relativo o local** en a cuando

$$\exists r > 0 \quad \forall (x_1, x_2, \dots, x_n) \in B_r(a_1, a_2, \dots, a_n) \quad f(x_1, x_2, \dots, x_n) \geq f(a_1, a_2, \dots, a_n).$$

Sea $f : R^n \rightarrow R$ una función,

sea $a = (a_1, a_2, \dots, a_n) \in \text{int}(\text{Dom } f)$,

sea f de clase C^1 en un entorno del punto a

Se dice que f tiene un **punto crítico** en a cuando

$$\nabla f(a) = \left(\frac{\partial f}{\partial x_1}(a), \frac{\partial f}{\partial x_2}(a), \dots, \frac{\partial f}{\partial x_n}(a) \right) = (0, 0, \dots, 0)$$

Condición necesaria para la existencia de un extremo relativo

Proposición

Sea $f : R^n \rightarrow R$ una función,

sea $a = (a_1, a_2, \dots, a_n) \in \text{int}(\text{Dom } f)$,

sea f de clase C^2 en un entorno del punto a ,

f tiene un extremo relativo en el punto $a \Rightarrow f$ tiene un punto crítico en el punto a .

Pero esta condición no es suficiente:

Definición

Sea $f : R^n \rightarrow R$ una función,
sea $a = (a_1, a_2, \dots, a_n) \in \text{int}(\text{Dom } f)$,

Se dice que f tiene un **punto de silla** en el punto a cuando f tiene un punto crítico en el punto a pero f no tiene un extremo relativo en el punto a .

Condición suficiente para la existencia de un extremo relativo funciones de dos variables

Proposición

Sea $f : R^2 \rightarrow R$ una función,
sea $(a, b) \in \text{int}(\text{Dom } f)$,
sea f de clase C^2 en un entorno del punto (a, b) ,
supongamos que $\nabla f(a, b) = (\frac{\partial f}{\partial x}(a, b), \frac{\partial f}{\partial y}(a, b)) = (0, 0)$
Sea $Hf(a)$ la matriz Hessiana de f en el punto (a, b) ,

Entonces:

1. Si $\det(Hf(a)) < 0$, f tiene un punto de silla en el punto (a, b) .
2. Si $\det(Hf(a)) > 0 \wedge \frac{\partial^2 f}{\partial x^2}(a, b) > 0$, f tiene un mínimo relativo en el punto (a, b) .
3. Si $\det(Hf(a)) > 0 \wedge \frac{\partial^2 f}{\partial x^2}(a, b) < 0$, f tiene un máximo relativo en el punto (a, b) .
4. Si $\det(Hf(a)) = 0$, para clasificar el punto crítico se ha de hacer un estudio local de f entorno al punto (a, b) .