# 人工智能基础实验一实验报告

PB19051035周佳豪

### 问题描述

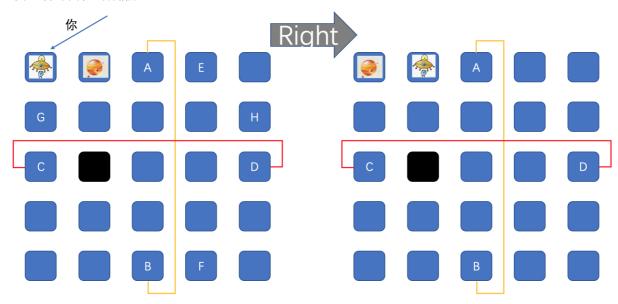
#### 1.1

春日午后,人工智能基础课上,你犯起了春困,不小心就睡着了。。。

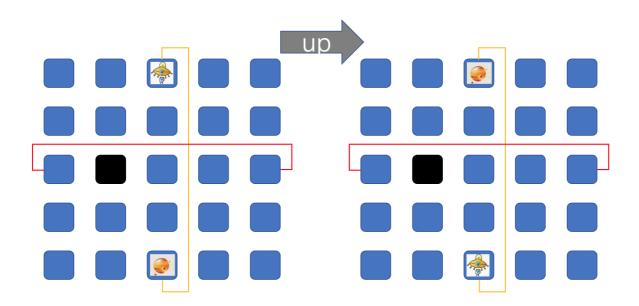
醒来后,你发现自己处在浩瀚的α星系,你的边上都是不同的星球,你拨弄了几下遥控手杆,发现如果你朝某个方向驾驶宇宙飞船,对应位置的星球会受到特定的电磁力和你互换位置,同时,宇宙中存在不可逾越的黑洞,以及神秘的星际通道。 这时指挥部给你下了任务,需要你驾驶宇宙飞船达到某个位置,同时使其他星球呈现某种特定排列。

#### 输入:

我们将宇宙空间简单化为5\*5的方格,其分布所示 每个星球位于其中一个方格内



其中ABCD所在区域存在星际通道(红黄线),表示你在A点往上走可以到达B点,在B点往下走可以到达A点,同理在C点往左走可以到达D点,在D点往右走可以到达C点。而其他边缘方格如GH,EF并无星际通道。黑色方格表示黑洞,为不可行走的区域。 星际通道如下图示意,在左下图的状态下,执行向上(UP)动作,会变成右下图状态:



输入分为初始星球分布和目标星球分布:



#### 初始星球分布 对应input.txt:

```
0 2 3 4 5
1 7 8 9 10
6 12 13 14 11
16 17 18 19 -15
21 22 23 24 20
```

#### 目标星球分布 对应target.txt:

```
1 2 3 4 5
6 7 8 9 10
11 12 13 19 14
16 17 18 24 -15
21 22 23 20 0
```

0 代表飞船, 其他自然数表示不同编号的星球, 黑洞是负数。所有数字互不相同, 且绝对值均在[0-24]之间

### 输出:

输出一串动作系列(字符串形式),如 DDLLDDR。

一共有4种动作,U表示向上,L表示向左,R表示向右,D表示向下。

### 1.2

CSP技术可以用来解决需要满足各种约束的日常生活中的调度问题。考虑下面这个场景,在一个车间中,共有 n 名工人:工人1,工人2, ...,工人n,每个工人根据工作年限都有自己的级别,比如工人1的级别是: senior,工人2的级别是: junior,现在需要 n 名工人设计一个工作表,比如将工人1和工人2安排到星期一,工人3和工人4安排到星期二,...,对于车间的工作安排,有以下5条约束要求:

- 1. 每个工人每周必须休息2天或2天以上
- 2. 每个工人每周不可以连续休息3天(不考虑跨周情况)
- 3. 周六周天也需要有人值班,即一周7天每天都要安排工人值班
- 4. 每天至少要有3个人值班
- 5. 每天至少要有一名级别为 senior 的工人值班

### 下面请大家为以下两个车间设计工作表:

- 1. 车间1: 有7名工人
  - ∘ 工人1: senior
  - ∘ 工人2: senior
  - ∘ 工人3: junior
  - ∘ 工人4: junior
  - 工人4. junior ○ 工人5: junior
  - ∘ 工人6: junior
  - 工人7: junior

由于车间规模较大,需要每天安排至少 4 个人值班,其余约束同上,其中工人1和工人4,工人2和工人3,工人3和工人6不想在同一天工作。

2. 车间2: 有10名工人

○ 工人1: senior ○ 工人2: senior

```
工人3: junior
工人4: junior
工人5: junior
工人6: junior
工人7: junior
工人8: senior
工人9: junior
工人10: senior
```

由于车间规模较大,需要每天安排至少5个人值班,其余约束同上,其中工人1和工人5,工人2和工人6,工人8和工人10不想在同一天工作。

## 算法设计

#### 1.1

以 h1 与 IDAh1 为例讲述算法思想,h2与IDAh2只需要改变启发式函数h,其余均相同。

#### h1

- 设计状态类 state,包含此时的星球分布,目标星期分布,以及如何从上一个状态转变到此时的状态(last\_move),指向前一个状态的指针(方便到达目标状态后递归求得路径),h(启发式函数值),g(已付出的代价),d(h+g),valid(判断此状态是否合法)
- state 状态中包含 state \*move(char direction) 函数,使得从该状态网某一个方向移动飞船,然后得到后继状态。一般情况下,每个状态都有4个后继状态,分别向四个方向move即可得到4个后继状态,但考虑到边界的存在,某些方向不可移动,故使用 valid 来判断某个后继状态是否合法,若合法则加入优先队列,否则舍弃该状态。对于隧道则只需要在边界是特殊考虑一下即可
- 关于优先队列,使用

```
priority_queue<state *, vector<state *>, cmp> open;
struct cmp
{
   bool operator()(state *a, state *b)
   {
      return a->get_h() + a->get_g() > b->get_h() + b->get_g();
   }
};
```

此时队列的头部始终是h+g最小的状态

• 关键代码

```
open.push(start_state);
while (!open.empty())
    state *current = open.top();
    open.pop();
    vector<vector<int>> s = current->get_loaction();
    //判断是否已经到达目标
    if (current->is_over())
        const state *temp = current;
        //cout << "d=" << temp->get_d() << endl;
        while (temp->get_last_state() != NULL)
           close += temp->get_last_move();
           temp = temp->get_last_state();
        for (int i = close.size() - 1; i >= 0; i--)
           cout << close[i]:</pre>
        cout << endl;</pre>
       break;
    //四个后继状态
    state *up_state = current->move('U');
    state *down_state = current->move('D');
    state *left_state = current->move('L');
    state *right_state = current->move('R');
    if (up_state->get_valid())
    {
        open.push(up_state);
    if (down_state->get_valid())
```

```
open.push(down_state);
}
if (left_state->get_valid())
{
    open.push(left_state);
}
if (right_state->get_valid())
{
    open.push(right_state);
}
```

#### IDA h1

- 状态类 state 与 h1 完全一样,不同的地方主要在于关键代码与优先队列
- 伪代码为

## **Algorithm 3** Iterative deepening A\* search (IDA\*)

```
1: \hat{d}_limit \leftarrow \hat{d}(s_0)
 2: while \hat{d}_limit < \infty do
        \text{next}\_\hat{d}\_\text{limit} \leftarrow \infty
 3:
        list \leftarrow \{s_0\}
 4:
        while list is not empty do
            s \leftarrow \text{head(list)}
 6:
            list \leftarrow rest(list)
 7:
            if d(s) > d_limit then
 8:
               \operatorname{next\_d\_limit} \leftarrow \min(\operatorname{next\_d\_limit}, d(s))
 9:
10:
            else
               if s is a goal then
11:
12:
                   return s
13:
               end if
               newstates \leftarrow apply actions to s
14:
               list \leftarrow prepend(newstates, list)
15:
            end if
16:
        end while
17:
        \hat{d}_limit \leftarrow \text{next}_{\hat{d}}_limit
18:
19: end while
20: return fail
```

其中 d(s) 使用 状态s的g+h, 优先队列使用栈

• 关键代码为:

```
state *start_state = new state(start, target, 0);
int d_limit = start_state->get_d();
bool is_end = false;
clock_t start_time, end_time;
start_time = clock();
int is_start = 0;
while (d_limit < INT_MAX)</pre>
        cout << "d_limit: " << d_limit << endl;</pre>
        //每次循环都要清空栈
        while (!open.empty())
            state *current = open.top();
            open.pop();
            delete current;
        if (is_start == 0)
            is_start = 1;
        else
```

```
start_state = new state(start, target, 0);
    int next_d_limit = INT_MAX;
    open.push(start_state);
    while (!open.empty())
        state *current = open.top();
        open.pop();
        //更新next_d_limit
        if (current->get_d() > d_limit)
            next_d_limit = min(next_d_limit, current->get_d());
        }
        else
        {
            //判断是否结束
            if (current->is_over())
                const state *temp = current;
                while (temp->get_last_state() != NULL)
                    close += temp->get_last_move();
                    temp = temp->get_last_state();
                for (int i = close.size() - 1; i >= 0; i--)
                {
                    cout << close[i];</pre>
                cout << endl;</pre>
                end_time = clock();
                cout << "time = " << double(end_time - start_time) / CLOCKS_PER_SEC << "s" << endl;</pre>
                is_end = true;
            }
            //4个后继状态
            state *up_state = current->move('U');
            state *down_state = current->move('D');
            state *left_state = current->move('L');
            state *right_state = current->move('R');
            if (up_state->get_valid())
            {
                open.push(up_state);
            }
            if (down_state->get_valid())
                open.push(down_state);
            if (left_state->get_valid())
            {
                open.push(left_state);
            }
            if (right_state->get_valid())
            {
                open.push(right_state);
            }
        }
    }
    d_limit = next_d_limit;
    if (is_end)
        break;
}
```

### h\_2

使用状态类  $\operatorname{sub\_state}$ ,可以看作是  $\operatorname{state}$  的子类,与  $\operatorname{state}$  总体上完全一样,唯一不同的是启发式函数 h,使用考虑隧道的曼哈顿距离作为启发式函数。规定星际通道所在区域的四个地点分别为A,B,C,D。  $\operatorname{M}(a,b)$ 代表点a与点b的曼哈顿距离, $s_t$  表示星球 s 的目标地点,则  $h = \sum_{s \in stars} \min\{M(s,s_t),\ M(s,A) + 1 + M(A,s_t),\ M(s,B) + 1 + M(B,s_t),\ M(s,C) + 1 + M(C,s_t), M(s,D) + 1 + M(D,s_t),$  很明显h是一个乐观估计,故 h 是可采纳的启发式函数。

h\_2的其余部分和h\_1完全一样,这里不再赘述。

使用状态类 sub\_state,其余与IDA\_h2完全相同,这里不再赘述

#### 1.2

- 设计一个状态类 state ,包含工人数量 num\_workers ,天数 days ,工人某天是否工作 vector<vector<br/>vector<vector<br/>vector<vector<br/>vector<vector<br/>vector<vector<br/>vector<vector<br/>vector<vector<br/>vector<vector<br/>vector<br/>vector<br/>vector<br/>vector<br/>vector<br/>vector<br/>vector<br/>vector<br/>vector<br/>vector<br/>vector<br/>vector<br/>vector<br/>vector<br/>vector<br/>vector<br/>vector<br/>vector<br/>vector<br/>vector<br/>vector<br/>vector<br/>vector<br/>vector<br/>vector<br/>vector<br/>vector<br/>vector<br/>vector<br/>vector<br/>vector<br/>vector<br/>vector<br/>vector<br/>vector<br/>vector<br/>vector<br/>vector<br/>vector<br/>vector<br/>vector<br/>vector<br/>vector<br/>vector<br/>vector<br/>vector<br/>vector<br/>vector<br/>vector<br/>vector<br/>vector<br/>vector<br/>vector<br/>vector<br/>vector<br/>vector<br/>vector<br/>vector<br/>vector<br/>vector<br/>vector<br/>vector<br/>vector<br/>vector<br/>vector<br/>vector<br/>vector<br/>vector<br/>vector<br/>vector<br/>vector<br/>vector<br/>vector<br/>vector<br/>vector<br/>vector<br/>vector<br/>vector<br/>vector<br/>vector<br/>vector<br/>vector<br/>vector<br/>vector<br/>vector<br/>vector<br/>vector<br/>vector<br/>vector<br/>vector<br/>vector<br/>vector<br/>vector<br/>vector<br/>vector<br/>vector<br/>vector<br/>vector<br/>vector<br/>vector<br/>vector<br/>vector<br/>vector<br/>vector<br/>vector<br/>vector<br/>vector<br/>vector<br/>vector<br/>vector<br/>vector<br/>vector<br/>vector<br/>vector<br/>vector<br/>vector<br/>vector<br/>vector<br/>vector<br/>vector<br/>vector<br/>vector<br/>vector<br/>vector<br/>vector<br/>vector<br/>vector<br/>vector<br/>vector<br/>vector<br/>vector<br/>vector<br/>vector<br/>vector<br/>vector<br/>vector<br/>vector<br/>vector<br/>vector<br/>vector<br/>vector<br/>vector<br/>vector<br/>vector<br/>vector<br/>vector<br/>vector<br/>vector<br/>vector<br/>vector<br/>vector<br/>vector<br/>vector<br/>vector<br/>vector<br/>vector<br/>vector<br/>vector<br/>vector<br/>vector<br/>vector<br/>vector<br/>vector<br/>vector<br/>vector<br/>vector<br/>vector<br/>vector<
- 实验采用的算法与 DFS 类似,维护一个栈储存状态,每个状态的后继状态均继续分配一个工人在某一天是否工作(故一个状态的后继状态有两个,分别为工作与休息),并使用前向检验优化此CSP算法,每当生成后继状态时,先判断该后继状态是否满足约束,若满足则入栈,否则舍弃
- 此问题能通过 localsearch 算法,可根据每个状态的违反的约束数量为该状态进行打分,通过某个状态的局部变化得到邻居状态,选择分数最低(违反约束次数最少)的邻居状态,然后循环进行,直至找到不违法约束的状态。并规定最大迭代次数,若超过最大迭代次数,则重新随机一个初始状态,继续上述操作。

伪代码为:

```
int max_search_nums;//规定最大迭代次数
while true:
    int loops=0;
    state = rand_state;//初始随机分配所有工人的工作
    while loops<max_search_nums:
        loops++;
        next_state = find_best_neighbor(state);//寻找违反约束次数最少的邻居
        if(next_state.score==0)
            return true;
        state = next_state;</pre>
```

- 变量集合:  $\{worker[i][j]\}, i = 1, \dots, num\_workers, j = 1, \dots, days\}$
- 值域集合:每个worker[i][j]的取值范围均为 $\{true,false\}$ ,  $\mathbb R$   $\mathsf True$  代表第  $\mathsf True$   $\mathsf True$
- 约束集合:
  - 1. 每个工人每周必须休息2天或2天以上

即对每个工人 i , 在days天中,worker[i][j] = false的次数都要大于等于2

2. 每个工人每周不可以连续休息3天(不考虑跨周情况)

即对每个工人 i,在days天中,都不能出现 worker[i][j] = false, worker[i][j+1] = false, worker[i][j+2] = false的情况,其中 j+2 <= days

3. 周六周天也需要有人值班,即一周7天每天都要安排工人值班

对于每一天 j ,worker[i][j] = true的次数要大于0

4. 每天至少要有 one\_day\_workers 个人值班

对于每一天 j , worker[i][j] = true的次数要大于等于 one\_day\_workers

5. 每天至少要有一名级别为 senior 的工人值班

对于每一天[i], worker[i][j] = true, level[i] = senior的个数要大于等于1

6. 工人m和n不能在同一天工作

对于每一天j,不能出现worker[m][j] = true, worker[n][j] = true的情况

### 实验结果

1.1

h\_1

样例编号	运行时间(单位:s)	移动序列	总步数
0	0.000	DDRUR	5
1	0.000	ULLUULDD	8
2	0.001	DDLUULLURR	10
3	0.002	DLDRRURRRUUURR	14
4	0.007	LUUURULLURDDRDR	15
5	0.030	LLUURRRUURDDDLUURDD	20
6	0.024	DRDLLULUUURDRURDRDRRR	23
7	0.003	URRRRDLLLLDRRRR	25
8	1.065	DRDLULLLDRUUUULDRRRRULDDDRD	27
9	20.771	RDRDLUUURRDRDDRUUULLDRULURR	28
10	2.961	DDRRUUUULLULLLLUURRDDDDRR	30
11	217.123	DRUURDRRDRUULDLULDLDRDLDRURDRURD	32

## IDA\_h1

样例编号	运行时间(单位:s)	移动序列	总步数
0	0.002	DDRUR	5
1	0.002	ULLUULDD	8
2	0.001	DDLUULLURR	10
3	0.003	DLDRRURRRUUURR	14
4	0.013	LUUURULLURDDRDR	15
5	0.025	LLUURRRUURDDDLUURDD	20
6	0.027	DRDLLULUUURDRURDRDRRR	23
7	0.004	URRRRDLLLLDRRRRDLLLLDRRRR	25
8	1.002	DRDLULLLDRUUULDRRRRULDDDRD	27
9	10.344	RRRRDRUUULDLDLLDRDLUUUURRURR	28
10	8.476	DDRRUUUULLULLLLLUURRDDDDRR	30
11	276.608	DRUURDRRDRUULDLULDLDRDLDRURDRURD	32

## h\_2

样例编号	运行时间(单位:s)	移动序列	总步数
0	0.001	DDRUR	5
1	0.001	ULLUULDD	8
2	0.003	DDLUULLURR	10
3	0.005	DLDRRURRRUUURR	14
4	0.003	LUUURULLURDDRDR	15
5	0.005	LLUURRRUURDDDLUURDD	20
6	0.02	DRDLLULUUURDRURDRDRRR	23
7	0.004	URRRRDLLLLDRRRR	25
8	0.012	DRDLULLLDRUUUULDRRRRULDDDRD	27
9	1.104	RRRRDRUUULDLDLLDRDLUUUURRURR	28
10	0.005	DDRRUUUULLULLUURRDDDDRR	30
11	0.434	DRUURDRRDRUULDLULDLDRDLDRURDRURD	32

### IDA\_h2

样例编号	运行时间(单位:s)	移动序列	总步数
0	0.001	DDRUR	5
1	0.001	ULLUULDD	8
2	0.002	DDLUULLURR	10
3	0.003	DLDRRURRRUUURR	14
4	0.005	LUUURULLURDDRDR	15
5	0.004	LLUURRRUURDDDDLUURDD	20
6	0.009	DRDLLULUUURDRURDRDRRR	23
7	0.005	URRRRDLLLLDRRRRDLLLLDRRRR	25
8	0.005	DRDLULLLDRUUUULDRRRRULDDDRD	27
9	0.541	RRRRDRUUULDLDLLDRDLUUUURRURR	28
10	0.005	DDRRUUUULLULLUULLLLUURRDDDDRR	30
11	0.462	DRUURDRRDRUULDLULDLDRDLDRURDRURD	32

## 1.2

## 车间1

```
2 5 6 7
2 4 6 7
1 3 5 7
2 4 6 7
2 4 5 6
1 3 5 7
2 4 5 6
```

## 车间2

5 6 7 9 10			
5 6 7 9 10			
1 2 3 4 8			
5 6 7 9 10			
5 6 7 9 10			
1 2 3 4 8			
5 6 7 9 10			