

Project 4: SM3 的软件实现与优化

- a) : 与 Project 1 类似, 从 SM3 的基本软件实现出发, 参考付勇老师的 PPT, 不断对 SM3 的软件执行效率进行改进
- b) : 基于 sm3 的实现, 验证 length-extension attack
- c) : 基于 sm3 的实现, 根据 RFC6962 构建 Merkle 树 (10w 叶子节点), 并构建叶子的存在性证明和不存在性证明

一. SM3 基础实现

代码结构

消息填充: 附加比特"1" + 若干"0" + 64 位消息长度, 确保总长度是 64 字节的整数倍

消息扩展: 将 16 个 32 位字扩展为 68 个字 (W) 和 64 个字 (W')

前 16 字直接分块, 后续字通过 P1 置换和循环移位生成:

$$W[j] = P1(W[j-16] \oplus W[j-9] \oplus \text{rotl}(W[j-3], 15)) \oplus \text{rotl}(W[j-13], 7) \oplus W[j-6]$$

轮函数处理:

每轮使用不同的布尔函数 FF/GG 和常量 T

寄存器更新: $(A, B, C, D, E, F, G, H) \leftarrow (TT1, A, \text{rotl}(B, 9), C, P0(TT2), E, \text{rotl}(F, 19), G)$

最终输出:

将 8 个寄存器的值 A-H 与初始向量 IV 异或后拼接为 256 位哈希值。

二. SM3 简单优化

主要使用以下策略对其进行优化

计算层面优化

预计算常量: 将 T_j 等常量预先计算存储, 避免重复运算

循环展开: 手动展开部分循环减少分支判断 (如分 0-15 和 16-63 两阶段处理)

寄存器重用: 通过变量重命名 (如 $D=C$; $C=\text{rotl}(B, 9)$; $B=A$; $A=TT1$) 减少内存访问

内存与 IO 优化

缓冲区管理: 使用 bytearray 替代 bytes 避免频繁内存分配

批量处理: 累积足够数据 (≥ 64 字节) 再触发压缩函数

零拷贝技术: 通过 memoryview 直接操作内存缓冲区

指令级优化

位运算合并: 将多个位移/异或操作合并 (如 $P0(x)=x \oplus \text{rotl}(x, 9) \oplus \text{rotl}(x, 17)$)

局部变量缓存: 将频繁访问的变量 (如 self.V) 缓存在局部变量中

优化效果

==== SM3 性能比较 ====

基础实现 平均耗时：5.170306 秒

优化实现 平均耗时：4.787826 秒

三. 长度扩展攻击

==== Length-Extension 攻击 ====

Length-extension 攻击演示

原始消息哈希：66c7f0f462eedd9d1f2d46bdc10e4e24167c4875cf2f7a2297da02b8f4ba8e0

攻击者追加数据：b'def'

攻击本质

利用 Merkle-Damgård 结构的状态继承性：已知 $H(m)$ 和 $\text{len}(m)$ ，可计算 $H(m\|\text{pad}\|\text{suffix})$ 而不需要知道 m 。

攻击步骤

根据原始消息长度构造合法填充 pad

从 $H(m)$ 解析出内部状态寄存器值 A-H

以 A-H 为初始值继续计算 suffix 的哈希

四. Merkle 树构造

==== Merkle 树构建（10万叶子）性能测试 ====

构建10万叶子节点的Merkle树耗时：101.569 秒

构建步骤

准备数据：将 10 万个数据项作为叶子节点

计算叶子哈希：对每个数据项计算 SM3 哈希值

构建树结构：

第一层：10 万个叶子节点

第二层：每两个相邻叶子节点哈希拼接后计算 SM3 哈希，得到约 5 万个节点

重复此过程直到只剩一个根节点

数学表示

对于节点 N，其哈希计算为：

如果是叶子节点： $H(0x00 \parallel \text{data})$

如果是内部节点： $H(0x01 \parallel \text{left_child_hash} \parallel \text{right_child_hash})$

如果节点数为奇数，最后一个节点直接升级

五. Merkle 树节点存在性和不存在性证明

```
==== Merkle 树测试 (小规模) ====
Merkle 根: 7d766fb3615850c699bbd9bcab320a19b9bcd76a0fe9b768f2fd23e138d655d
叶子3的包含证明: ['cadd6ce69a54bd2945d0dd21519dbdd6bd0b7eb30619e82604b9e30b998b2069', '1e1e5afe77b0c89cfc073050630f49c988f3967a30725e066b']
非包含证明: 非包含证明
```

存在性证明(Proof of Inclusion)

概念

证明某个特定数据项确实存在于 Merkle 树中。

证明构成

目标叶子节点的哈希值

从该叶子到根的路径上所有兄弟节点的哈希值(称为"认证路径")

通过这些哈希值可以重新计算出 Merkle 根，与已知根匹配则证明成立

数学过程

给定叶子节点 L，其认证路径为[h1, h2, ..., hn]:

计算 $current_hash = H(L)$

对于每个 h_i 在路径中:

如果 h_i 是左兄弟: $current_hash = H(h_i || current_hash)$

如果 h_i 是右兄弟: $current_hash = H(current_hash || h_i)$

最终 $current_hash$ 应与 Merkle 根一致

不存在性证明(Proof of Exclusion)

概念

证明某个特定数据项不存在于 Merkle 树中。

证明构成

两个相邻叶子节点的存在性证明，它们按排序应包含目标值

证明这两个叶子节点确实是相邻的

数学过程

假设树中数据按字典序排序，要证明 X 不存在:

找到树中最大的小于 X 的叶子节点 L 和最小的大于 X 的叶子节点 R

提供 L 和 R 的存在性证明

证明 L 和 R 在树中确实是相邻节点(通过展示它们共享某个祖先节点)