

第四章: 平稳过程的谱分析

陈斌

Tsinghua Shenzhen International Graduate School (SIGS)



Outline

- 1 平稳过程的功率谱密度
- 2 线性系统
- 3 窄带信号
- 4 谱分解及其它

谱分析：确定性信号（函数） \Rightarrow 随机信号（随机过程）

周期函数的Fourier级数：周期为 T

$f(t)$, $f(t) = f(t + T)$, $\int_{-\frac{T}{2}}^{\frac{T}{2}} |f(t)| dt < \infty$, (**绝对可积**) 则：

$$f(t) = \sum_{k=-\infty}^{+\infty} \alpha_k \exp(j\omega_k t), \quad \omega_k = k \cdot \frac{2\pi}{T},$$

$$\alpha_k = \frac{1}{T} \int_{-\frac{T}{2}}^{\frac{T}{2}} f(t) \exp(-j\omega_k t) dt. \quad \text{傅里叶系数}$$

巴塞伐等式： $\frac{1}{T} \int_{-\frac{T}{2}}^{\frac{T}{2}} |f(t)|^2 dt = \sum_{k=-\infty}^{+\infty} |\alpha_k|^2$.

$$\frac{1}{T} \int f(t) \left[\overline{\sum \alpha_k \exp(j\omega_k t)} \right] dt = \sum \overline{\alpha_k} \frac{1}{T} \int f(t) \exp(-j\omega_k t) dt$$

非周期函数的Fourier积分： $[0, T]$ 上的函数，作周期性延拓，然后展成Fourier级数。对于非周期函数 $f(t)$ ，将 $[-\frac{T}{2}, \frac{T}{2}]$ 外截掉，做周期性延拓和展开，然后令 $T \rightarrow +\infty$ （见下页）

令 $F(\omega_k) = T \cdot \alpha_k$, 代入 $f(t)$ 的Fourier级数得:

$$\begin{aligned}
 f(t) &= \lim_{T \rightarrow \infty} \sum_{k=-\infty}^{+\infty} \frac{1}{T} F(\omega_k) \exp(j\omega_k t) \quad \omega_k - \omega_{k-1} = \frac{2\pi}{T} \\
 &= \lim_{T \rightarrow \infty} \frac{1}{2\pi} \sum_{k=-\infty}^{+\infty} F(\omega_k) \exp(j\omega_k t) (\omega_k - \omega_{k-1}) \\
 &= \frac{1}{2\pi} \int_{-\infty}^{+\infty} F(\omega) \exp(j\omega t) d\omega.
 \end{aligned}$$

$F(\omega) = \int_{-\infty}^{+\infty} f(t) \exp(-j\omega t) dt$ 是 $f(t)$ 的Fourier变换。

$$\text{巴塞伐等式: } \int_{-\infty}^{+\infty} |f(t)|^2 dt = \frac{1}{2\pi} \int_{-\infty}^{+\infty} |F(\omega)|^2 d\omega.$$

总能量 \leftrightarrow 能量谱密度

$$\int f(t) \frac{1}{2\pi} \int F(\omega) \exp(j\omega t) d\omega dt = \frac{1}{2\pi} \int F(\omega) \int f(t) \exp(j\omega t) dt d\omega$$

$f(t)$ 展成Fourier积分需要绝对可积, 即 $\int_{-\infty}^{+\infty} |f(t)| dt < \infty$.

Fourier变换性质

$$f(t) = \frac{1}{2\pi} \int_{-\infty}^{+\infty} F(\omega) \exp(j\omega t) d\omega \rightarrow \text{Fourier逆变换}$$

$$F(\omega) = \int_{-\infty}^{+\infty} f(t) \exp(-j\omega t) dt \rightarrow \text{Fourier变换}^1$$

$$f(t) \leftrightarrow F(\omega), \text{ Fourier变换对 } \overline{f(t)} \leftrightarrow \overline{F(-\omega)}$$

① 对性称: $f(t) \leftrightarrow F(\omega) \Leftrightarrow F(t) \leftrightarrow 2\pi f(-\omega)$

$$\text{证明: } \int F(t) \exp(-j\omega t) dt = 2\pi \cdot \frac{1}{2\pi} \int F(t) \exp[jt(-\omega)] dt$$

② 线性: $a_1 f_1(t) + a_2 f_2(t) \leftrightarrow a_1 F_1(\omega) + a_2 F_2(\omega)$

③ 位移: $f(t + t_0) \leftrightarrow F(\omega) \cdot e^{j\omega t_0}$

④ 移频调制: $f(t)e^{j\omega_0 t} \leftrightarrow F(\omega - \omega_0)$

$$\text{例子: } h(t) = \frac{1}{\pi t} \leftrightarrow H(\omega) = -j \cdot \text{sgn}(\omega) = \begin{cases} -j & \omega > 0 \\ j & \omega < 0 \end{cases} \quad (1)$$

¹ 《信号与系统》: <https://www.bilibili.com/video/BV1st411M7QE?p=89>

卷积

卷积: $f(t) * g(t) = \int_{-\infty}^{+\infty} f(\tau)g(t - \tau)d\tau$

卷积定理:

① $f_1(t) * f_2(t) \leftrightarrow F_1(\omega) \cdot F_2(\omega)$

② $f_1(t) \cdot f_2(t) \leftrightarrow \frac{1}{2\pi} F_1(\omega) * F_2(\omega)$

只证明1:

$$\begin{aligned} & \iint f_1(\tau)f_2(t - \tau)d\tau \exp(-j\omega t)dt \\ &= \left(\int f_1(\tau) \exp(-j\omega\tau)d\tau \right) \cdot \left(\int f_2(t - \tau) \exp[-j\omega(t - \tau)]d(t - \tau) \right) \end{aligned}$$

卷积性质:

① $f * g = g * f$

② $(f * (g * h)) = (f * g) * h,$

③ $f * (g + h) = f * g + f * h.$

单位脉冲函数

δ 函数定义 (单位脉冲函数)

$$\textcircled{1} \quad \delta(x) = \begin{cases} 0 & x \neq 0 \\ +\infty & x = 0 \end{cases}$$

$$\textcircled{2} \quad \int_{-\infty}^{+\infty} \delta(x) dx = 1$$

函数性质:

$$\textcircled{1} \quad \int_{-\infty}^{+\infty} f(t) \delta(t - t_0) dt = f(t_0) \quad \text{筛选性}$$

$$\textcircled{2} \quad \delta(at) = \frac{1}{|a|} \delta(t) \quad \text{缩放性}$$

$$\textcircled{3} \quad \delta(t) = \delta(-t) \quad \text{对称性}$$

$$\textcircled{4} \quad \delta(t) \leftrightarrow 1 : \begin{cases} \int_{-\infty}^{+\infty} \delta(t) \exp(-j\omega t) dt = 1 & \text{Fourier 变换} \\ \int_{-\infty}^{+\infty} \exp(j\omega t) d\omega = 2\pi \delta(t) & \text{Fourier 逆变换} \end{cases}$$

$$\textcircled{5} \quad f(t) * \delta(t) = \int_{-\infty}^{+\infty} f(\tau) \delta(t - \tau) d\tau = \int_{-\infty}^{+\infty} f(\tau) \delta(\tau - t) d\tau = f(t)$$

功率谱密度

定义: $S(f) \triangleq \int_{-\infty}^{+\infty} R(\tau) \exp(-j\omega\tau) d\tau$, $\omega \triangleq 2\pi f$.

称 $S(\omega)$ 为 $\xi(t)$ 的功率谱密度, i.e., 自相关函数的功率谱密度
若 $R(\tau)$ **绝对可积**, 则 $S(f)$ 存在。

$$\begin{cases} \text{离散: } \sum_k |R(k)| < \infty, & S(\omega) = \sum_k R(k) \exp(-j\omega k) \\ \text{连续: } \int_R |R(\tau)| < \infty, & S(\omega) = \int_R R(\tau) \exp(-j\omega\tau) d\tau \end{cases}$$

其中

$$r_k \triangleq R(k) = \frac{1}{2\pi} \int_{-\pi}^{+\pi} S(\omega) \cdot \exp(j\omega k) d\omega,$$

$$R(\tau) = \frac{1}{2\pi} \int_R S(\omega) \cdot \exp(j\omega\tau) d\omega.$$

故 $S(\omega)$ 与 $R(\tau)$ 是一对Fourier变换。

功率谱密度性质

- ① $S(\omega) \geq 0$, 非负实函数, 是必要条件!
($R(\tau)$ 非负定, 其Fourier变换为非负实值函数)²
- ② 平均功率: $R(0) = \frac{1}{2\pi} \int_{\mathbb{R}} S(\omega) d\omega$, $S(0) = \int_{\mathbb{R}} R(\tau) d\tau$.

² $\Phi(t)$ 非负定 \Rightarrow 其Fourier变换为非负实值函数。Bochner-Khintchine 定理

功率谱密度性质

- ① $S(\omega) \geq 0$, 非负实函数, 是必要条件!
($R(\tau)$ 非负定, 其Fourier变换为非负实值函数)²
- ② 平均功率: $R(0) = \frac{1}{2\pi} \int_{\mathbb{R}} S(\omega) d\omega$, $S(0) = \int_{\mathbb{R}} R(\tau) d\tau$.
- ③ 若 $\xi(t)$ 实平稳, 则 $S(\omega)$ 为偶函数。

证: 由实平稳可知 $R(\tau)$ 为偶函数

$$\begin{aligned}
 S(\omega) &= \int_{-\infty}^{+\infty} R(\tau) \exp(-j\omega\tau) d\tau \\
 &= \int_{-\infty}^{+\infty} R(\tau) \cos \omega\tau d\tau - j \int_{-\infty}^{+\infty} R(\tau) \sin \omega\tau d\tau \\
 &= \int_{-\infty}^{+\infty} R(\tau) \cos \omega\tau d\tau \quad R(\tau) \text{ 偶函数} \\
 &= 2 \int_0^{+\infty} R(\tau) \cos \omega\tau d\tau, \quad \text{故 } S(\omega) = S(-\omega).
 \end{aligned}$$

² $\Phi(t)$ 非负定 \Rightarrow 其Fourier变换为非负实值函数。Bochner-Khintchine 定理

定理： 若 $S(\omega)$ 为偶函数 $\Rightarrow R(\tau)$ 为偶函数

证明：

$$\begin{aligned} R(-\tau) &= \frac{1}{2\pi} \int_{-\infty}^{\infty} S(\omega) e^{-j\omega\tau} d\omega \\ &= \frac{1}{2\pi} \int_{\infty}^{-\infty} S(-\omega) e^{j\omega\tau} d(-\omega) \\ &= \frac{1}{2\pi} \int_{-\infty}^{\infty} S(\omega) e^{j\omega\tau} d\omega = R(\tau) \end{aligned}$$

例1： 已知随机信号的自相关函数为：

$$R(\tau) = \frac{1}{2} \exp\{-\lambda|\tau|\}, \lambda > 0$$

求其功率谱密度函数？ **注意条件与结论！**

解： 因为

$$\int_{-\infty}^{\infty} |R(\tau)| d\tau = \int_{-\infty}^{\infty} \frac{1}{2} \exp\{-\lambda|\tau|\} d\tau = \int_0^{\infty} \exp\{-\lambda\tau\} d\tau = \frac{1}{\lambda} < \infty$$

故 $|R(\tau)|$ **绝对可积**，可知随机信号的**功率谱密度存在**。

(续上一页：)

$$\begin{aligned}
 S(\omega) &= \int_{-\infty}^{\infty} R(\tau) e^{-j\omega\tau} d\tau = \int_{-\infty}^{\infty} \frac{1}{2} \exp\{-\lambda|\tau|\} e^{-j\omega\tau} d\tau \\
 &= \int_0^{\infty} \frac{1}{2} \exp\{-\lambda\tau - j\omega\tau\} d\tau + \int_{-\infty}^0 \frac{1}{2} \exp\{\lambda\tau - j\omega\tau\} d\tau \\
 &= \frac{1}{2} \left(\frac{1}{\lambda + j\omega} + \frac{1}{\lambda - j\omega} \right) \\
 &= \frac{\lambda}{\lambda^2 + \omega^2}
 \end{aligned}$$

Q: 求 $R(\tau) = \alpha \cdot e^{-\beta|\tau|} - \beta e^{-\alpha|\tau|}$ 的功率谱密度函数?

例2: 已知实的随机信号的自相关函数为:³

$$R(\tau) = a \cos(\omega_0 \tau)$$

求其功率谱密度函数?

解:

$$\begin{aligned} S(\omega) &= \int_{-\infty}^{\infty} a \cos(\omega_0 \tau) e^{-j\omega \tau} d\tau \\ &= \frac{a}{2} \left(\int_{-\infty}^{\infty} \exp\{-j(\omega - \omega_0)\tau\} d\tau + \int_{-\infty}^{\infty} \exp\{-j(\omega + \omega_0)\tau\} d\tau \right) \\ &= \frac{a}{2} (2\pi\delta(\omega - \omega_0) + 2\pi\delta(\omega + \omega_0)) \\ &= a\pi (\delta(\omega - \omega_0) + \delta(\omega + \omega_0)) \end{aligned}$$

³非周期函数才需要验证绝对可积 (充分条件)

综合运用

例3： 已知实的随机信号的自相关函数为：

$$R(\tau) = a^2 \cos(\omega_0 \tau) + b^2 \exp(-c|\tau|), \omega_0 > 0, c > 0$$

求其功率谱密度函数？

解：利用例1和例2的结论可得：

$$S(\omega) = a^2 \pi (\delta(\omega - \omega_0) + \delta(\omega + \omega_0)) + \frac{2cb^2}{c^2 + \omega^2}$$

逆问题：利用功率密度函数计算自相关函数和平均功率

例4： 已知随机信号 $\{X(t), t \in (-\infty, \infty)\}$ 的功率谱密度为

$$S_X(\omega) = \frac{1}{(1 + \omega^2)^2}, \quad -\infty < \omega < \infty$$

求自相关函数和平均功率。

解：利用例3 的结论知：如果一个随机过程 $Y(t)$ 的自相关函数为

$$R_Y(\tau) = \frac{1}{2} \exp\{-|\tau|\}$$

则其功率谱密度为

$$S_Y(\omega) = \frac{1}{1 + \omega^2}$$

于是有

$$S_X(\omega) = (S_Y(\omega))^2$$

由Fourier 变换的性质知：

$$R_X(\tau) = R_Y(\tau) * R_Y(\tau) = \int_{-\infty}^{\infty} \frac{1}{4} \exp(-|x|) \exp(-|\tau - x|) dx$$

(续上一页:)

当 $\tau \geq 0$ 时, 上式可化为

$$\begin{aligned} R_X(\tau) &= \frac{1}{4} \int_{-\infty}^0 \exp(x) \exp(-(\tau - x)) dx + \frac{1}{4} \int_0^{\tau} \exp(-x) \exp(-(\tau - x)) dx \\ &\quad + \frac{1}{4} \int_{\tau}^{\infty} \exp(-x) \exp((\tau - x)) dx \\ &= \frac{1}{4} \left(\frac{1}{2} e^{-\tau} + \pi e^{-\tau} + \frac{1}{2} e^{-\tau} \right) = \frac{1}{4} (e^{-\tau} + \tau e^{-\tau}) \end{aligned}$$

又因为 $S_X(-\omega) = S_X(\omega) \Rightarrow R_X(-\tau) = R_X(\tau)$

所以

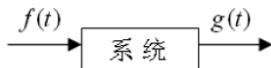
$$R_X(\tau) = \frac{1}{4} (e^{-|\tau|} + |\tau| e^{-|\tau|})$$

其平均功率为 $R_X(0) = \frac{1}{4}$ 。

课后作业:

$$S(\omega) = \frac{\alpha^2}{\alpha^2 + \omega^2} \cdot \frac{2\beta\sigma^2}{\beta^2 + \omega^2} \Rightarrow R(\tau) = \frac{\sigma^2\alpha}{\alpha^2 - \beta^2} [\alpha \cdot e^{-\beta|\tau|} - \beta e^{-\alpha|\tau|}]$$

线性系统



输入信号 (函数) $f(t)$, 激励

输出信号 (函数) $g(t)$, 响应

线性系统: $\rightarrow \begin{cases} \text{输入} & A_1 f_1(t) + A_2 f_2(t) \\ \text{输出} & A_1 g_1(t) + A_2 g_2(t) \end{cases}$

时不变系统: $\rightarrow \begin{cases} \text{输入} & f(t - t_0) \\ \text{输出} & g(t - t_0) \end{cases}$

因果性:

系统在 t_0 时刻的输出, 只与 $t \leq t_0$ 时的输入有关, 因果系统

输入函数在 $t < 0$ 时为 0, 称为因果信号

输入为因果信号, 通过因果系统, 则输出也为因果信号。

瞬时系统：系统在 t_0 时的输出仅依赖于在 t_0 时的输入。

记忆系统：系统在 t_0 时的输出仅依赖于在 $[t_0 - T, t_0]$ 时的输入。
 T 称为记忆时间。

$h(t, \tau) \triangleq$ 系统 τ 时在输入端加以冲激信号 $\delta(t - \tau)$
而在 t 时在输出端的响应

线性时不变系统: $h(t, \tau) = h(t - \tau)$

$$g(t) = \int_{-\infty}^{+\infty} h(t, \tau) f(\tau) d\tau = \int_{-\infty}^{+\infty} h(t - \tau) f(\tau) d\tau.$$

↓
线性

↓
线性时不变

↓
卷积

线性时不变系统

$$g(t) = \int_{\mathbb{R}} h(t - \tau) \cdot f(\tau) d\tau = h(t) * f(t)$$

$h(t)$ 称为系统的**冲激响应函数**或脉冲响应函数。

Fourier变换 $H(j\omega) \triangleq \int_{\mathbb{R}} h(t) \exp(-j\omega t) dt$

称为系统的转移函数(传递函数)或**频率响应函数**。

$$G(\omega) = H(\omega) \cdot F(\omega).$$

例：积分电路的输入端为**平稳过程** $\xi(t)$, $E\xi(t) = 0$.

电路的初始条件为0状态，输出为随机过程 $\eta(t)$ 。

易知，输入输出满足以下微分方程：

$$\eta'(t) + \alpha \cdot \eta(t) = \alpha \cdot \xi(t), \quad \eta(0) = 0., \quad (*)$$

研究 $\eta(t)$ 的特性， 均值？ 相关函数？ $\begin{cases} R_{\eta\eta} \\ R_{\xi\eta} \end{cases}$ 平稳？

方法一(经典方法) $\eta'(t) + \alpha \cdot \eta(t) = \alpha \cdot \xi(t)$

- (*)式两边取均值得 $\mu'_\eta(t) + \alpha\mu_\eta(t) = \alpha\mu_\xi(t) = 0$,
 $\mu_\eta(t)$ 确定性函数, 解常微分方程得 $\mu_\eta(t) = A \cdot \exp(-\alpha t)$.
 由初始条件知 $\mu_\eta(0) = 0 \Rightarrow A = 0 \Rightarrow \mu_\eta(t) = 0$.
- (*)式中令 $t = t_2$, 取共轭, 然后两边同乘 $\xi(t_1)$ 再取均值
 得

$$R'_{\xi\eta}(t_1, t_2) + \alpha R_{\xi\eta}(t_1, t_2) = \alpha R_{\xi\xi}(t_1, t_2),$$

(视 t_1 为参数, 对 t_2 微分, 为常系数一元微分方程)

如果已知 $R_{\xi\xi}(t_1, t_2)$, 解上述微分方程可得 $R_{\xi\eta}(t_1, t_2)$.

- (*)式中令 $t = t_1$, 然后两边同乘 $\overline{\eta(t_2)}$ 再取均值得

$$R'_{\eta\eta}(t_1, t_2) + \alpha R_{\eta\eta}(t_1, t_2) = \alpha R_{\xi\eta}(t_1, t_2),$$

(视 t_2 为参数, 对 t_1 微分, 为常系数一元微分方程)

如果已知 $R_{\xi\eta}(t_1, t_2)$, 解上述微分方程可得 $R_{\eta\eta}(t_1, t_2)$.

例:

$$R(t_1, t_2) = R_{\xi\xi}(t_1, t_2) = \sigma^2 \exp(-\beta|t_2 - t_1|),$$

分 $t_1 \geq t_2$ 和 $t_1 < t_2$ 两种情形可分别求出 $\mu_\eta(t)$, $R_{\xi\eta}$, $R_{\eta\eta}$,

并可以知道 $\eta(t)$ 到达稳态时是平稳随机过程。

(计算过程略, 见教材P351-355)

方法二(时域)

线性时不变系统, 设冲激响应为 $h(t)$,

则 $\eta(t) = \int_{\mathbb{R}} h(t-u)\xi(u)du = \int_{\mathbb{R}} h(u)\xi(t-u)du = h(t) * \xi(t)$.

均值 $E\eta(t) = \int_{\mathbb{R}} h(u)E\xi(t-u)du = \int_{\mathbb{R}} h(u)du \cdot \mu_{\xi}$ 常数

$$\begin{aligned} R_{\xi\eta}(t, t+\tau) &= E\xi(t)\overline{\eta(t+\tau)} = E\xi(t)\overline{\int_{\mathbb{R}} h(u)\xi(t+\tau-u)du} \\ &= \int_{\mathbb{R}} \overline{h(u)}E\xi(t)\overline{\xi(t+\tau-u)}du = \int_{\mathbb{R}} \overline{h(u)}R(\tau-u)du \\ &= (R_{\xi\xi} * \bar{h})(\tau) = R_{\xi\eta}(\tau). \end{aligned}$$

故 $\xi(t), \eta(t)$ 联合平稳, 类似可得

$$R_{\eta\xi}(\tau) = \overline{R_{\xi\eta}(-\tau)} = (\overline{R_{\xi\xi}} * h)(-\tau)$$

故输出 $\eta(t)$ 是平稳过程。

$${}^5R_{\xi\eta}(\tau) = (R_{\xi\xi} * \bar{h})(\tau)$$

时域方法总结:

$\eta(t) = h(t) * \xi(t)$, 令 $h'(t) = h(-t)$, 有如下关系式:

$$E\eta(t) = \mu_{\xi} \cdot \int_R h(u) du \quad \text{常数}$$

$$R_{\xi\eta}(\tau) = (R_{\xi\xi} * \bar{h})(\tau)$$

$$R_{\eta\xi}(\tau) = \overline{R_{\xi\eta}(-\tau)} = (\overline{R_{\xi\xi}} * h)(-\tau)$$

$$R_{\eta\eta}(\tau) = (R_{\xi\eta} * h')(\tau) = (R_{\xi\xi} * \bar{h} * h')(\tau)$$

方法三（频域）：计算

线性时不变系统 $h(t)$, $H(\omega) = \int_{\mathbb{R}} h(t) \exp(-j\omega t) dt$.

输入 $\xi(t)$, 相关函数 $R_{\xi\xi}$, 功率谱密度:

$$\begin{aligned} S_{\xi\xi}(\omega) &= \int_{\mathbb{R}} R_{\xi\xi}(\tau) \exp(-j\omega\tau) d\tau, \\ R_{\xi\xi}(\tau) &= \frac{1}{2\pi} \int_{\mathbb{R}} S_{\xi\xi}(\omega) \exp(j\omega\tau) d\omega. \end{aligned}$$

输出 $\eta(t)$, 相关函数

$$R_{\eta\eta}(\tau) = (R_{\xi\xi} * \bar{h} * h')(\tau) = \int_{\mathbb{R}} \int_{\mathbb{R}} h(u) \overline{h(v)} R_{\xi\xi}(\tau + u - v) du dv.$$

功率谱密度:

$$\begin{aligned} S_{\eta\eta}(\omega) &= \int_{\mathbb{R}} R_{\eta\eta}(\tau) \exp(-j\omega\tau) d\tau \\ &= \int_{\mathbb{R}} \int_{\mathbb{R}} \int_{\mathbb{R}} h(u) \overline{h(v)} R_{\xi\xi}(\tau + u - v) \exp(-j\omega\tau) du dv d\tau \end{aligned}$$

令 $s = \tau + u - v$, 则 $\tau = s - u + v$.

$$\begin{aligned}
 & S_{\eta\eta}(\omega) \\
 &= \int_{\mathbb{R}} \int_{\mathbb{R}} \int_{\mathbb{R}} h(u) \overline{h(v)} R_{\xi\xi}(s) \exp(-j\omega s) \exp(j\omega u) \exp(-j\omega v) du dv ds \\
 &= \int_{\mathbb{R}} h(u) \exp(j\omega u) du \int_{\mathbb{R}} \overline{h(v) \exp(j\omega v)} dv \int_{\mathbb{R}} R_{\xi\xi} \exp(-j\omega s) ds \\
 &= H(-\omega) \cdot \overline{H(-\omega)} \cdot S_{\xi\xi}(\omega) \\
 &= |H(-\omega)|^2 S_{\xi\xi}(\omega).
 \end{aligned}$$

借助频域 $S_{\eta\eta}(\omega)$ 反推时域 $R_{\eta\eta}(\tau)$:

$$\begin{cases} S_{\eta\eta}(\omega) = |H(-\omega)|^2 S_{\xi\xi}(\omega). \\ R_{\eta\eta}(\tau) = \frac{1}{2\pi} \int_{\mathbb{R}} |H(-\omega)|^2 S_{\xi\xi}(\omega) \cdot \exp(j\omega\tau) d\omega. \end{cases}$$

若 $h(t)$ 为实函数, 则 $|H(-\omega)|^2 = |H(\omega)|^2$, $H(-\omega) = \overline{H(\omega)}$.

例⁶:

$$R_{\xi\xi}(\tau) = \sigma^2 \exp(-\beta|\tau|) \Rightarrow S_{\xi\xi}(\omega) = \sigma^2 \cdot \frac{2\beta}{\beta^2 + \omega^2},$$

$$h(t) = \alpha \cdot \exp(-\alpha t), t \geq 0 \Rightarrow H(\omega) = \frac{\alpha}{\alpha + j\omega} = \frac{\alpha(\alpha - j\omega)}{\alpha^2 + \omega^2}.$$

$$\text{故 } S_{\eta\eta} = |H(-\omega)|^2 S_{\xi\xi}(\omega) = \frac{\alpha^2}{\alpha^2 + \omega^2} \cdot \frac{2\beta\sigma^2}{\beta^2 + \omega^2}$$

$$\Rightarrow R_{\eta\eta}(\tau) = \frac{\sigma^2 \alpha}{\alpha^2 - \beta^2} [\alpha \cdot e^{-\beta|\tau|} - \beta e^{-\alpha|\tau|}].^7$$

反推，即课后作业的结果！

⁶ $S_{\xi\xi}(\omega) = \int_{\mathbb{R}} R_{\xi\xi}(\tau) \exp(-j\omega\tau) d\tau, \quad H(\omega) = \int_{\mathbb{R}} h(t) \exp(-j\omega t) dt$

⁷ $R_{\eta\eta}(\tau) = \frac{1}{2\pi} \int_{\mathbb{R}} |H(-\omega)|^2 S_{\xi\xi}(\omega) \cdot \exp(j\omega\tau) d\omega$

定义：联合平稳过程的**互谱密度**

$$S_{\eta\xi}(\omega) \triangleq \int_{\mathbb{R}} R_{\eta\xi}(\tau) \exp(-j\omega\tau) d\tau.$$

为互相关函数 $R_{\eta\xi}(\tau) \triangleq \overline{E\xi(t+\tau)\eta(t)}$ 的 Fourier 变换。

$$R_{\xi\eta}(\tau) \triangleq E\xi(t)\overline{\eta(t+\tau)} = \overline{R_{\eta\xi}(-\tau)} \Rightarrow S_{\xi\eta}(\omega) = \overline{S_{\eta\xi}(\omega)}.$$

$$\text{反变换} \quad \begin{cases} R_{\eta\xi}(\tau) = \frac{1}{2\pi} \int_{\mathbb{R}} S_{\eta\xi}(\omega) \exp(j\omega\tau) d\omega \\ R_{\xi\eta}(\tau) = \frac{1}{2\pi} \int_{\mathbb{R}} S_{\xi\eta}(\omega) \exp(j\omega\tau) d\omega \end{cases}$$

$$\text{令 } \tau = 0, R_{\eta\xi}(0) = \frac{1}{2\pi} \int_{\mathbb{R}} S_{\eta\xi}(\omega) d\omega.$$

$\zeta(t) = \xi(t) + \eta(t)$, 联合平稳过程之和

$$R_{\zeta\zeta}(\tau) = R_{\xi\xi}(\tau) + R_{\eta\eta}(\tau) + R_{\xi\eta}(\tau) + R_{\eta\xi}(\tau)$$

$$\Rightarrow S_{\zeta\zeta}(\omega) = S_{\xi\xi}(\omega) + S_{\eta\eta}(\omega) + S_{\xi\eta}(\omega) + S_{\eta\xi}(\omega) \quad \text{实函数}^8$$

⁸ $S_{\xi\eta}(\omega) = \overline{S_{\eta\xi}(\omega)}$

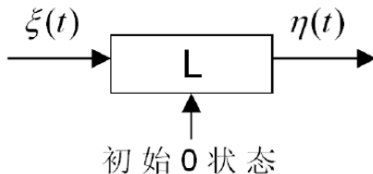
$$\text{线性时不变: } R_{\xi\eta}(\tau) = (R_{\xi\xi} * \bar{h})(\tau) \Rightarrow S_{\xi\eta}(\omega) = S_{\xi\xi} \cdot \overline{H(-\omega)}.$$

$$\begin{aligned} S_{\xi\eta}(\omega) &= \int_{\mathbb{R}} R_{\xi\eta}(\tau) \exp(-j\omega\tau) d\tau \\ &= \int_{\mathbb{R}} \int_{\mathbb{R}} \overline{h(u)} R_{\xi\xi}(\tau - u) du \cdot \exp(-j\omega\tau) d\tau \\ \text{令 } s &= \tau - u, \quad \tau = s + u \\ &= \int_{\mathbb{R}} \int_{\mathbb{R}} \overline{h(u)} R_{\xi\xi}(s) \cdot \exp(-j\omega s) \cdot \exp(-j\omega u) du ds \\ &= \int_{\mathbb{R}} \overline{h(u)} \cdot \exp(-j\omega u) du \int_{\mathbb{R}} R_{\xi\xi}(s) \exp(-j\omega s) ds \\ &= \overline{H(-\omega)} \cdot S_{\xi\xi}(\omega). \end{aligned}$$

$$\begin{aligned} \text{同理} \quad R_{\eta\eta}(\tau) &= (R_{\xi\eta} * h')(\tau) \\ \Rightarrow S_{\eta\eta}(\omega) &= H(-\omega) \cdot S_{\xi\eta}(\omega) \\ &= H(-\omega) \cdot \overline{H(-\omega)} S_{\xi\xi}(\omega) \\ &= |H(-\omega)|^2 S_{\xi\xi}(\omega). \end{aligned}$$

总结

线性时不变系统，初始0状态



方法一：经典状态空间法

均值： 解微分方程

互相关函数 $R_{\xi\eta}, R_{\eta\xi}$ ： 解微分方程

自相关函数 $R_{\eta\eta}$ ： 解微分方程

方法二：时域， $h(t)$ 冲激响应， $h'(t) = h(-t)$

$$\eta(t) = h(t) * \xi(t).$$

$$E\eta(t) = \mu_{\xi} \cdot \int_R h(u) du \text{ 常数},$$

$$R_{\xi\eta}(\tau) = (R_{\xi\xi} * \bar{h})(\tau),$$

$$R_{\eta\xi}(\tau) = \overline{R_{\xi\eta}(-\tau)} = (\overline{R_{\xi\xi} * h})(-\tau),$$

$$R_{\eta\eta}(\tau) = (R_{\xi\eta} * h')\tau = (R_{\xi\xi} * \bar{h} * h')(\tau).$$

方法三：频域， $h(t) \leftrightarrow H(\omega)$

$$R_{\xi\xi} \leftrightarrow S_{\xi\xi}(\omega), \quad R_{\xi\eta}(\tau) \leftrightarrow S_{\xi\eta}(\omega),$$

$$R_{\eta\eta}(\tau) \leftrightarrow S_{\eta\eta}(\omega).$$

$$S_{\xi\eta}(\omega) = \overline{H(-\omega)} \cdot S_{\xi\xi}(\omega) \text{ 互谱密度}$$

$$S_{\eta\xi}(\omega) = \overline{S_{\xi\eta}(\omega)} = H(-\omega) \cdot S_{\xi\xi}(\omega)$$

$$S_{\eta\eta}(\omega) = H(-\omega) \cdot S_{\xi\eta}(\omega) = |H(-\omega)|^2 S_{\xi\xi}(\omega).$$

Laplace变换

Fourier变换要求 $f(t)$ 绝对可积,⁹ 当 $f(t)$ 不满足该条件时, 可引入衰减因子 $e^{-\sigma t}$ 使得 $e^{-\sigma t}f(t)$ 绝对可积, 即

$$F_1(\omega) = \int_0^{+\infty} f(t) \exp[-(\sigma + j\omega)t] dt.$$

令 $s = \sigma + j\omega$ 得

$$F(s) = \int_0^{+\infty} f(t) e^{-st} dt, \quad \text{正变换 } L$$

(单边Laplace变换)

$$f(t) = \frac{1}{2\pi j} \int_{\sigma-j\infty}^{\sigma+j\infty} F(s) e^{st} ds, \quad \text{逆变换 } L^{-1}$$

$f(t)$ 原函数, $F(s)$ 象函数, $F(s)$ 的自变量 s 为复数, 复变函数¹⁰

⁹ $f(t) = 0$, 若 $t < 0$

¹⁰ 傅立叶变换 $F(\omega)$ 中 ω 为实数

Laplace变换的性质

例： 验证 $L\alpha e^{-\alpha t} = \frac{\alpha}{\alpha+s}$

Laplace变换性质：

① 线性

② 微分 $Lf'(t) = sF(s) - f(0)$

$$Lf^{(n)}(t) = s^n F(s) - s^{n-1}f(0) - s^{n-2}f'(0) - \dots - f^{(n-1)}(0)$$

③ 积分 $L\int_0^t f(u)du = \frac{1}{s}F(s)$

④ 平移 $Le^{at}f(t) = F(s-a)$

⑤ 延迟 $Lf(t-\tau) = e^{-s\tau}F(s), L^{-1}e^{-s\tau}F(s) = f(t-\tau)$

⑥ 拉氏变换把卷积变成乘积，拉氏逆变换把乘积变成卷积。

Laplace描述方法

Laplace变换, S域

线性时不变系统, 输入 $\xi(t)$, 输出 $\eta(t)$, 初值/初始状态为0

则可用微分方程描述:

$$\begin{aligned} b_n \eta^{(n)}(t) + \cdots + b_1 \eta'(t) + b_0 \eta(t) \\ = a_m \xi^{(m)}(t) + \cdots + a_1 \xi'(t) + a_0 \xi(t). \end{aligned}$$

$F(s) \leftrightarrow \xi(t)$, Laplace变换对

$$F(s) = \int_{\mathbb{R}} \xi(t) \exp(-st) dt = L\xi(t), \quad \xi(t) = L^{-1}F(s)$$

(积分区域, 单边, 双边)

$$G(s) \leftrightarrow \eta(t), \quad H(s) \leftrightarrow h(t),$$

$$G(s) = H(s) \cdot F(s), \quad H(s) = \frac{a_m s^m + \cdots + a_1 s + a_0}{b_n s^n + \cdots + b_1 s + b_0}.$$

$H(s)$ 为传递函数, $h(t) = L^{-1}H(s)$ 为冲激响应。

$s = j\omega$ 时, $H(j\omega)$ 为频率响应。

例： $\eta'(t) + \alpha\eta(t) = \alpha\xi(t)$ ，求冲击响应 $h(t)$ 。

两边取Laplace变换

$$sG(s) + \alpha \cdot G(s) = \alpha \cdot F(s) \Rightarrow H(s) = \frac{G(s)}{F(s)} = \frac{\alpha}{s+\alpha}.$$

$$\text{故 } h(t) = L^{-1}H(s) = \begin{cases} \alpha e^{-\alpha t}, & t \geq 0 \\ 0, & t < 0 \end{cases}$$

$$\text{频率响应: } H(j\omega) = \frac{\alpha}{j\omega + \alpha}.$$

Z变换：离散时间情形

Z变换：Z域： $\{h_k\}$ 的Z变换 $\rightarrow H(z)$

$$(\text{双边}) H(z) = \sum_{k=-\infty}^{+\infty} h_k z^{-k}, z \text{ 为复变量}$$

对应连续时间系统 $H(\omega)$ 或 $H(j\omega)$

(单边) 因果系统

$$h_k = 0 \quad (k < 0) \quad H(z) = \sum_{k=0}^{+\infty} h_k z^{-k}.$$

例： $h_k = 1, k = 0, 1, 2, \dots$,

$$H(z) = \sum_{k=0}^{+\infty} z^{-k} = \frac{z}{z-1}.$$

离散时间线性时不变系统 (初始0状态)

输入序列: $x_n \leftrightarrow X(z) = \sum x_n z^{-n}$

单位样值响应: $h_n \leftrightarrow H(z) = \sum h_n z^{-n}$

输出序列: $y_n \leftrightarrow Y(z) = \sum y_n z^{-n}$

零状态响应: $y_n = \sum_{k=-\infty}^{+\infty} h_k x_{n-k}, \quad i.e. \quad y_n = h_n * x_n, \quad \text{卷积}$

$y_n = \sum_{k=0}^{+\infty} h_k x_{n-k}, \quad \text{因果系统(单边)}$

$Y(z) = H(z) \cdot X(z).$

线性离散系统可使用“差分方程”进行描述, 方法一
 $\{h_n\}$ “单位样值响应”进行描述, 方法二
 转移函数“ $\{h_n\}$ 的Z变换”进行描述, 方法三

方法二

$x_n \rightarrow \xi_n, y_n \rightarrow \eta_n$, 实平稳随机序列作为输入的激励信号

$$\eta_n = h_n * \xi_n = \sum_k h_k \xi_{n-k}.$$

$$E\eta_n = \mu_\xi \sum_k h_k \quad \text{常数} \quad \sum_k h_k < +\infty.$$

$$\begin{aligned} R_{\xi\eta}(n, n+m) &= E\xi_n \eta_{n+m} = E\xi_n \sum_k h_k \xi_{n+m-k} \\ &= \sum_k h_k E\xi_n \xi_{n+m-k} \\ &\quad \text{其中 } E\xi_n \xi_{n+m-k} = R(m-k) \\ &= h_m * R_{\xi\xi}(m) = R_{\xi\eta}(m) \\ &= R_{\xi\xi}(m) * h_m. \end{aligned}$$

$$\begin{aligned}
R_{\eta\eta}(n, n+m) &= E\eta_n\eta_{n+m} \\
&= E \sum_i h_i \xi_{n-i} \sum_k h_k \xi_{n+m-k} \\
&= \sum_i \sum_k h_i h_k E\xi_{n-i} \xi_{n+m-k} \\
&= \sum_i \sum_k h_i h_k R_{\xi\xi}(m-k+i) \\
&= R_{\xi\xi}(m) * h_m * h'_m = R_{\eta\eta}(m),
\end{aligned}$$

其中 $h'_i = h_{-i}$.

$$R_{\eta\eta}(m) = R_{\xi\xi}(m) * h'_m = R_{\xi\xi}(m) * h_m * h'_m.$$

故输出序列 η_n 平稳且与 ξ_n 联合平稳。

方法三：Z域

离散平稳序列的功率谱密度

$$S(\omega) = \sum_{k=-\infty}^{+\infty} R_{\xi\xi}(k) \exp(-j\omega k), \quad -\pi \leq \omega \leq \pi,$$

$$R_{\xi\xi}(k) = \frac{1}{2\pi} \int_{-\pi}^{\pi} S(\omega) \exp(j\omega k) d\omega.$$

取 $z = e^{j\omega}$ 得 $R_{\xi\xi}(k)$ 的 z 变换

$$\phi_{\xi\xi}(z) = \sum_{k=-\infty}^{+\infty} R_{\xi\xi}(k) z^{-k},$$

逆变换 $\frac{1}{2\pi j} \oint \phi_{\xi\xi}(z) z^{k-1} dz = R_{\xi\xi}(k).$

逆变换及其计算请参见 郑君里等《信号与系统》，高教出版社。

$$\begin{aligned} \phi_{\xi\eta}(z) &= \sum_{m=-\infty}^{+\infty} R_{\xi\eta}(m) \cdot z^{-m} \\ &= \sum_m \sum_k h_k \cdot R_{\xi\xi}(m-k) z^{-m}. \end{aligned}$$

令 $n = m - k$, $m = n + k$

$$\begin{aligned}\phi_{\xi\eta}(z) &= \sum_k \sum_n h_k \cdot R_{\xi\xi}(n) \cdot z^{-(n+k)} \quad (R_{\xi\eta}(m) = R_{\xi\xi}(m) * h_m) \\ &= \sum_k h_k z^{-k} \sum_n R_{\xi\xi}(n) z^{-n} = H(z) \cdot \phi_{\xi\xi}(z).\end{aligned}$$

$$\begin{aligned}\text{同理 } \phi_{\eta\eta}(z) &= \sum_m R_{\eta\eta}^{(m)} z^{(-m)} \quad (R_{\eta\eta}(m) = h_m * h'_m * R_{\xi\xi}(m)) \\ &= \sum_m \sum_k \sum_i h_k h_i R_{\xi\xi}(m - k + i) z^{-m} \\ &\quad \text{令 } m - k + i = n, \quad m = n + k - i \\ &= \sum_k h_k z^{-k} \sum_i h_i z^i \sum_n R_{\xi\xi}(n) z^{-n} \\ &= H(z) \cdot H\left(\frac{1}{z}\right) \cdot \phi_{\xi\xi}(z) \\ &= H\left(\frac{1}{z}\right) \cdot \phi_{\xi\eta}(z), \quad \text{故可由逆变换得到 } R_{\eta\eta}(k).\end{aligned}$$

例: $h_k = \exp(-\alpha k)$, $k \geq 0$ 因果系统

输入信号0均值平稳序列 (白噪声)

$$R_{\xi\xi}(n) = \begin{cases} \frac{N_0}{2}, & (n = 0) \\ 0, & (n \neq 0) \end{cases} \quad \text{输出序列?}$$

解: 转移函数 $H(z) = \sum_k \exp(-\alpha k) \cdot z^{-k} = \frac{e^\alpha}{e^\alpha - z^{-1}}$

$$E\eta_n = \sum h_k \mu_\xi = 0$$

$$\phi_{\xi\xi}(z) = \sum_n R_{\xi\xi}(n) z^{-n} = \frac{N_0}{2}$$

$$\begin{aligned} \phi_{\eta\eta}(z) &= H(z)H\left(\frac{1}{z}\right)\phi_{\xi\xi}(z) \\ &= \frac{e^\alpha}{e^\alpha - z^{-1}} \cdot \frac{e^\alpha}{e^\alpha - z} \cdot \frac{N_0}{2} \end{aligned}$$

$$\text{反变换 } R_{\eta\eta}(n) = \frac{N_0}{2} \cdot \frac{e^{2\alpha}}{e^{2\alpha}-1} \exp(-\alpha|n|), \quad n = 0, \pm 1, \dots$$

反变换如何求？凑出级数形式，观察 z^{-k} 的系数！

$$\begin{aligned}
\phi_{\eta\eta}(z) &= \frac{e^\alpha}{e^\alpha - z^{-1}} \cdot \frac{e^\alpha}{e^\alpha - z} \cdot \frac{N_0}{2} \\
&= \frac{N_0}{2} \cdot \frac{e^{2\alpha}}{e^{2\alpha} - 1} \cdot \frac{e^{2\alpha} - 1}{(e^\alpha - z^{-1})(e^\alpha - z)} \\
&= \frac{N_0}{2} \cdot \frac{e^{2\alpha}}{e^{2\alpha} - 1} \cdot \left(\frac{e^\alpha}{e^\alpha - z^{-1}} + \frac{z}{e^\alpha - z} \right) \\
&= \frac{N_0}{2} \cdot \frac{e^{2\alpha}}{e^{2\alpha} - 1} \cdot \left(\frac{1}{1 - (z \cdot e^\alpha)^{-1}} + \frac{z \cdot e^{-\alpha}}{1 - z \cdot e^{-\alpha}} \right) \\
&= \frac{N_0}{2} \cdot \frac{e^{2\alpha}}{e^{2\alpha} - 1} \cdot \left(\sum_{n=0}^{\infty} e^{-\alpha n} z^{-n} + \sum_{k=1}^{\infty} e^{-\alpha k} z^k \right) \\
&= \frac{N_0}{2} \cdot \frac{e^{2\alpha}}{e^{2\alpha} - 1} \cdot \sum_{n=-\infty}^{+\infty} e^{-\alpha|n|} z^{-n}, \\
R_{\eta\eta}(n) &= \frac{N_0}{2} \cdot \frac{e^{2\alpha}}{e^{2\alpha} - 1} \exp(-\alpha|n|).
\end{aligned}$$

窄带信号的表示方法

信号 $x(t)$, 频谱 $F(\omega) = \int_{\mathbb{R}} x(t) \exp(-j\omega t) dt$.

若 $F(\omega)$ 只在窄的频率范围内异于0, 即:

$\omega_0 - \omega_c < |\omega| < \omega_0 + \omega_c$ 时, $F(\omega) \neq 0$; 其它, $F(\omega) = 0$.

而且 $\omega_c \ll \omega_0$, 则称 $x(t)$ 为**窄带信号**。 $2\omega_c$ 的带宽!

窄带信号 $x(t)$ 可表示为: $x(t) = v(t) \cdot \cos(\omega_0 t + \phi(t))$,

其中 $v(t)$ 称为包络函数, 随 t 慢变化;

$\phi(t)$ 称为相位函数, 随 t 慢变化。

窄带信号

$$\begin{aligned}
 x(t) &= v(t) \cdot \cos(\omega_0 t + \phi(t)) \\
 &= v(t) [\cos \omega_0 t \cos \phi(t) - \sin \omega_0 t \sin \phi(t)] \\
 &= x_c(t) \cos \omega_0 t - x_s(t) \sin \omega_0 t,
 \end{aligned}$$

其中

$$\begin{aligned}
 x_c(t) &\triangleq v(t) \cos \phi(t) && \text{余弦分量} \\
 x_s(t) &\triangleq v(t) \sin \phi(t) && \text{正弦分量}
 \end{aligned}$$

易知: $v(t) = \sqrt{x_c^2(t) + x_s^2(t)}$,

$$\phi(t) = \arctan \frac{x_s(t)}{x_c(t)}.$$

故 $x(t)$ 的两种表示可以相互导出。

Hilbert变换

阶跃函数 $u(t) \triangleq \begin{cases} 1 & t > 0 \\ 0 & t < 0 \end{cases}$ 在跳变点无定义 $\leftrightarrow \pi\delta(\omega) + \frac{1}{j\omega}$

符号函数 $\text{sgn}(t) \triangleq \begin{cases} 1 & t > 0 \\ -1 & t < 0 \end{cases}$ 在跳变点无定义 $\leftrightarrow -\frac{2j}{\omega}$

因果函数 $f(t) \leftrightarrow F(\omega)$ 满足 $f(t) = 0, t < 0$, 即 $f(t) = f(t)u(t)$,

故 $F(\omega) = \frac{1}{2\pi} F(\omega) * U(\omega) = \frac{F(\omega)}{2} + \frac{1}{2\pi j} F(\omega) * \frac{1}{\omega},$

或 $F(\omega) = -\frac{j}{\pi} F(\omega) * \frac{1}{\omega},$

设 $F(\omega) = \hat{x}(\omega)_{\text{实部}} + jx(\omega)_{\text{虚部}}$, 代入并比较两边的实虚部得

$$\hat{x}(\omega) = \frac{1}{\pi} x(\omega) * \frac{1}{\omega} = \frac{1}{\pi} \int_{\mathbb{R}} \frac{x(u)}{\omega - u} du,$$

$$x(\omega) = -\frac{1}{\pi} \hat{x}(\omega) * \frac{1}{\omega} = -\frac{1}{\pi} \int_{\mathbb{R}} \frac{\hat{x}(u)}{\omega - u} du,$$

$x(\omega)$ 和 $\hat{x}(\omega)$ 恰好构成 Hilbert 变换对。

定义: $\hat{x}(t) = \frac{1}{\pi} \int_{\mathbb{R}} \frac{x(u)}{t-u} du$ 称为 $x(t)$ 的 **Hilbert 变换**,

$x(t) = -\frac{1}{\pi} \int_{\mathbb{R}} \frac{\hat{x}(u)}{t-u} du$ 称为 **Hilbert 逆变换**.

$y(t) = x(t) + j\hat{x}(t)$ 称为 $x(t)$ 的解析信号.

一个简单线性系统:

- 冲击响应 $h(t) = \frac{1}{\pi t}$
- 频率响应 $H(j\omega) = -j \cdot \text{sgn}(\omega) = \begin{cases} -j & \omega > 0 \\ j & \omega < 0 \end{cases}$
- 输入 $x(t)$, 输出 $\hat{x}(t) = x(t) * h(t) = \frac{1}{\pi} \int_{\mathbb{R}} \frac{x(u)}{t-u} du$
- 频域表示 $\hat{F}(\omega) = F(\omega) \cdot H(j\omega) = -j \cdot \text{sgn}(\omega) \cdot F(\omega)$

Hilbert 变换对可以看作一个简单线性系统的输入和输出!

设 $x(t)$ 为窄带0均值实平稳过程, 其功率谱密度 $S_x(\omega)$ 只在窄的频率范围内异于0, 即 $\omega_c \ll \omega_0$,

$\omega_0 - \omega_c < |\omega| < \omega_0 + \omega_c$ 时, $S_x(\omega) \neq 0$; 否则 $S_x(\omega) = 0$.

同样 $x(t)$ 可有以下表示:

$$\begin{aligned} x(t) &= v(t) \cos(\omega_0 t + \phi(t)) \\ &= x_c(t) \cos \omega_0 t - x_s(t) \sin \omega_0 t \end{aligned}$$

$$\begin{aligned} \text{计算可知: } \hat{x}(t) &= x_c(t) \sin \omega_0 t + x_s(t) \cos \omega_0 t \\ &= v(t) \sin(\omega_0 t + \phi(t)) \end{aligned}$$

$$\text{故 } x_c(t) = x(t) \cos \omega_0 t + \hat{x}(t) \sin \omega_0 t$$

$$x_s(t) = \hat{x}(t) \cos \omega_0 t - x(t) \sin \omega_0 t$$

$$\text{另一种方法: 令 } x_c(t) \triangleq x(t) \cos \omega_0 t + \hat{x}(t) \sin \omega_0 t$$

$$x_s(t) \triangleq \hat{x}(t) \cos \omega_0 t - x(t) \sin \omega_0 t$$

$$\text{则 } x(t) = x_c(t) \cos \omega_0 t - x_s(t) \sin \omega_0 t$$

$$\hat{x}(t) = x_c(t) \sin \omega_0 t + x_s(t) \cos \omega_0 t$$

$$x(t) = x_c(t) \cos \omega_0 t - x_s(t) \sin \omega_0 t \quad (*)$$

研究问题： 该表示下 $x_c(t)$ 与 $x_s(t)$ 的性质

平稳？均值？相关函数？谱密度？联合平稳？

方法：利用Hilbert变换！

频域角度可得 $x(t)$ 与 $\hat{x}(t)$ 的关系：

$$\begin{aligned} x(t) &\rightarrow \text{线性系统} \rightarrow \hat{x}(t) & \begin{aligned} x(t) &: S_x(\omega) \\ \hat{x}(t) &: S_{\hat{x}}(\omega) \end{aligned} \\ & & H(\omega) = -j \cdot \text{sgn}(\omega), \quad h(t) = \frac{1}{\pi t} \end{aligned}$$

$$S_{\hat{x}}(\omega) = |H(\omega)|^2 S_x(\omega) = S_x(\omega) \quad \text{实系数方程 } H(-\omega) = \overline{H(\omega)}$$

$$\begin{aligned} \text{故 } R_x(\tau) &= R_{\hat{x}}(\tau) \\ S_{x\hat{x}}(\omega) &= \overline{H(-\omega)} S_x(\omega) = -j \cdot \text{sgn}(\omega) S_x(\omega) \\ S_{\hat{x}x}(\omega) &= \overline{S_{x\hat{x}}(\omega)} = j \cdot \text{sgn}(\omega) S_x(\omega) = -S_{x\hat{x}}(\omega) \\ \text{故 } R_{\hat{x}x}(\tau) &= -R_{x\hat{x}}(\tau). \end{aligned}$$

研究思路:

$$\begin{aligned}
 S_{\hat{x}}(\omega) &= S_x(\omega) \\
 S_{\hat{x}x}(\omega) &= -S_{x\hat{x}}(\omega) \\
 &\Downarrow \\
 R_{\hat{x}}(\tau) &= R_x(\tau) \\
 R_{\hat{x}x}(\tau) &= -R_{x\hat{x}}(\tau) \\
 &\Downarrow \\
 R_{x_s}(\tau) &= R_{x_c}(\tau) \\
 R_{x_c x_s}(\tau) &= -R_{x_s x_c}(\tau) \\
 &\Downarrow \\
 S_{x_c}(\omega) &= S_{x_s}(\omega) \\
 &= \begin{cases} S_x(\omega - \omega_0) + S_x(\omega + \omega_0) & |\omega| < \omega_c \\ 0 & \text{其它} \end{cases} \\
 S_{x_c x_s}(\omega) &= -S_{x_s x_c}(\omega) \\
 &= \begin{cases} j \cdot [S_x(\omega - \omega_0) - S_x(\omega + \omega_0)] & |\omega| < \omega_c \\ 0 & \text{其它} \end{cases}
 \end{aligned}$$

$$Ex(t) = 0 \Rightarrow E\hat{x}(t) = \frac{1}{\pi} \int_{\mathbb{R}} \frac{Ex(u)}{t-u} du = 0,$$

由: $x_c(t) = x(t) \cos \omega_0 t + \hat{x}(t) \sin \omega_0 t$, $x_s(t) = \hat{x}(t) \cos \omega_0 t - x(t) \sin \omega_0 t$
故 $Ex_c(t) = Ex_s(t) = 0$.

$$\begin{aligned} R_{x_c}(t, t+\tau) &= Ex_c(t)x_c(t+\tau) \\ &= E[x(t) \cos \omega_0 t + \hat{x}(t) \sin \omega_0 t] \\ &\quad [x(t+\tau) \cos(\omega_0 t + \omega_0 \tau) + \hat{x}(t+\tau) \sin(\omega_0 t + \omega_0 \tau)] \\ &= R_x(\tau) \cos \omega_0 t \cos(\omega_0 t + \omega_0 \tau) + R_{\hat{x}}(\tau) \sin \omega_0 t \sin(\omega_0 t + \omega_0 \tau) \\ &\quad R_{x\hat{x}}(\tau) \cos \omega_0 t \sin(\omega_0 t + \omega_0 \tau) + R_{\hat{x}x}(\tau) \sin \omega_0 t \cos(\omega_0 t + \omega_0 \tau) \\ &= {}^{11}R_x(\tau) \cos \omega_0 \tau + R_{x\hat{x}}(\tau) \sin \omega_0 \tau = R_{x_c}(\tau). \end{aligned}$$

同理

$$R_{x_s}(t, t+\tau) = R_x(\tau) \cos \omega_0 \tau + R_{x\hat{x}}(\tau) \sin \omega_0 \tau = R_{x_c}(\tau).$$

故 $X_c(t), X_s(t)$ 为0均值平稳过程。

¹¹ $R_x(\tau) = R_{\hat{x}}(\tau), R_{\hat{x}x}(\tau) = -R_{x\hat{x}}(\tau)$

$$\begin{aligned}
& \text{功率谱密度 } S_{x_c}(\omega) = S_{x_s}(\omega) = \int_{\mathbb{R}} R_{x_c}(\tau) \exp(-j\omega\tau) d\tau \\
&= \int_{\mathbb{R}} [R_x(\tau) \cos \omega_0\tau + R_{x\hat{x}}(\tau) \sin \omega_0\tau] \exp(-j\omega\tau) d\tau \\
&= \int_{\mathbb{R}} \left[R_x(\tau) \frac{e^{j\omega_0\tau} + e^{-j\omega_0\tau}}{2} + R_{x\hat{x}}(\tau) \frac{e^{j\omega_0\tau} - e^{-j\omega_0\tau}}{2j} \right] e^{-j\omega\tau} d\tau \\
&= \frac{S_x(\omega - \omega_0) + S_x(\omega + \omega_0)}{2} + \frac{S_{x\hat{x}}(\omega - \omega_0) - S_{x\hat{x}}(\omega + \omega_0)}{2j} \\
&= {}^{12} \frac{S_x(\omega - \omega_0) + S_x(\omega + \omega_0)}{2} \\
&\quad + \frac{-j \operatorname{sgn}(\omega - \omega_0) S_x(\omega - \omega_0) + j \operatorname{sgn}(\omega + \omega_0) S_x(\omega + \omega_0)}{2j} \\
&= \frac{1}{2} [1 - \operatorname{sgn}(\omega - \omega_0)] S_x(\omega - \omega_0) + \frac{1}{2} [1 + \operatorname{sgn}(\omega + \omega_0)] S_x(\omega + \omega_0) \\
&= \begin{cases} S_x(\omega - \omega_0) + S_x(\omega + \omega_0) & |\omega| < \omega_c \\ 0 & \text{其它} \end{cases} .
\end{aligned}$$

¹² $S_{x\hat{x}}(\omega) = -j \cdot \operatorname{sgn}(\omega) S_x(\omega)$

$$\begin{aligned}
& \text{互相关函数 } R_{x_s x_c}(t, t + \tau) = E x_s(t) x_c(t + \tau) \\
&= E[\hat{x}(t) \cos \omega_0 t - x(t) \sin \omega_0 t] \\
&\quad [x(t + \tau) \cos(\omega_0 t + \omega_0 \tau) + \hat{x}(t + \tau)(\omega_0 t + \omega_0 \tau)] \\
&= R_{\hat{x}x}(\tau) \cos \omega_0 t \cos(\omega_0 t + \omega_0 \tau) + R_{\hat{x}}(\tau) \cos \omega_0 t \sin(\omega_0 t + \omega_0 \tau) \\
&\quad - R_x(\tau) \sin \omega_0 t \cos(\omega_0 t + \omega_0 \tau) - R_{x\hat{x}} \sin \omega_0 t \sin(\omega_0 t + \omega_0 \tau) \\
&= R_x \sin \omega_0 \tau + R_{\hat{x}x}(\tau) \cos \omega_0 \tau \\
&= R_{x_s x_c}(\tau)
\end{aligned}$$

$$\begin{aligned}
\text{同理 } R_{x_c x_s}(t, t + \tau) &= -R_x \sin \omega_0 \tau - R_{\hat{x}x} \cos \omega_0 \tau \\
&= R_{x_c x_s}(\tau) = -R_{x_s x_c}(\tau)
\end{aligned}$$

故 $x_c(t)$ 与 $x_s(t)$ 是联合平稳的。

$$\text{互谱密度 } S_{x_c x_s}(\omega) = -S_{x_s x_c}(\omega) = \int_{\mathbb{R}} R_{x_c x_s}(\tau) \exp(-j\omega\tau) d\tau$$

$$\overline{{}^{13}S_{x\hat{x}}(\omega)} = -j \cdot \text{sgn}(\omega) S_x(\omega)$$

由功率谱密度计算相关函数:

$$\text{由 } S_{x_c}(\omega) = S_{x_s}(\omega) = \begin{cases} S_x(\omega - \omega_0) + S_x(\omega + \omega_0) & |\omega| < \omega_c \\ 0 & \text{其它} \end{cases} \text{ 可得:}$$

$$\begin{aligned} R_{x_c}(\tau) &= R_{x_s}(\tau) = \frac{1}{2\pi} \int_{-\omega_c}^{\omega_c} [S_x(\omega - \omega_0) + S_x(\omega + \omega_0)] \exp(j\omega\tau) d\omega \\ &= \frac{1}{2\pi} \int_{-\omega_c - \omega_0}^{\omega_c - \omega_0} S_x(\omega) \exp[j(\omega + \omega_0)\tau] d\omega + \frac{1}{2\pi} \int_{-\omega_c + \omega_0}^{\omega_c + \omega_0} S_x(\omega) \exp[j(\omega - \omega_0)\tau] d\omega \\ &= \frac{1}{2\pi} \int_{\omega_c + \omega_0}^{\omega_0 - \omega_c} S_x(-\omega) \exp[j(-\omega + \omega_0)\tau] d(-\omega) + \frac{1}{2\pi} \int_{-\omega_c + \omega_0}^{\omega_c + \omega_0} S_x(\omega) \exp[j(\omega - \omega_0)\tau] d\omega \\ &= \frac{1}{2\pi} \left\{ \int_{\omega_0 - \omega_c}^{\omega_0 + \omega_c} \int_0^{\omega_0 + \omega_c} S_x(\omega) \exp[j(-\omega + \omega_0)\tau] d\omega + \int_{-\omega_c + \omega_0}^{\omega_c + \omega_0} S_x(\omega) \exp[j(\omega - \omega_0)\tau] d\omega \right\} \\ &= \frac{1}{2\pi} \int_{\omega_0 - \omega_c}^{\omega_0 + \omega_c} S_x(\omega) \{ \exp[j(-\omega + \omega_0)\tau] + \exp[j(\omega - \omega_0)\tau] \} d\omega \\ &= \frac{1}{\pi} \int_{\omega_0 - \omega_c}^{\omega_0 + \omega_c} S_x(\omega) \cos(\omega\tau - \omega_0\tau) d\omega \end{aligned}$$

同理由

$$S_{x_c x_s}(\omega) = -S_{x_s x_c}(\omega) = \begin{cases} j \cdot [S_x(\omega - \omega_0) - S_x(\omega + \omega_0)] & |\omega| < \omega_c \\ 0 & \text{其它} \end{cases}$$

可得:

$$\begin{aligned} R_{x_c x_s}(\tau) &= -R_{x_s x_c}(\tau) = \frac{j}{2\pi} \int_{-\omega_c}^{\omega_c} [S_x(\omega - \omega_0) - S_x(\omega + \omega_0)] e^{j\omega\tau} d\omega \\ &= \frac{1}{\pi} \int_{\omega_0 - \omega_c}^{\omega_0 + \omega_c} S_x(\omega) \sin(\omega\tau - \omega_0\tau) d\omega \\ &= \frac{1}{\pi} \int_0^{+\infty} S_x(\omega) \sin(\omega\tau - \omega_0\tau) d\omega. \end{aligned}$$

总结:

$$\begin{aligned} R_{x_c}(\tau) &= R_{x_s}(\tau) = \frac{1}{\pi} \int_0^{+\infty} S_x(\omega) \cos(\omega\tau - \omega_0\tau) d\omega \\ R_{x_c x_s}(\tau) &= -R_{x_s x_c}(\tau) = \frac{1}{\pi} \int_0^{+\infty} S_x(\omega) \sin(\omega\tau - \omega_0\tau) d\omega \end{aligned}$$

在上式中令 $\tau = 0$,

$$R_{x_c}(0) = R_{x_s}(0) = \frac{1}{\pi} \int_0^{+\infty} S_x(\omega) d\omega = R_x(0),$$

$$R_{x_c x_s}(0) = -R_{x_s x_c}(0) = 0,$$

或 $E x_c^2(t) = E x_s^2(t) = E x^2(t)$, $E x_c(t) x_s(t) = E x_s(t) x_c(t) = 0$.

综上, $x_c(t), x_s(t), x_c(t + \tau), x_s(t + \tau)$ 的相关矩阵如下:

$$R = \begin{pmatrix} R_x(0) & 0 & R_{x_c}(\tau) & -R_{x_c x_s}(\tau) \\ 0 & R_x(0) & R_{x_c x_s}(\tau) & R_{x_c}(\tau) \\ R_{x_c}(\tau) & R_{x_c x_s}(\tau) & R_x(0) & 0 \\ -R_{x_c x_s}(\tau) & R_{x_c}(\tau) & 0 & R_x(0) \end{pmatrix}$$

均值0 \Rightarrow 相关函数 = 协方差函数

平稳 \Rightarrow 不依赖于 t

实 \Rightarrow 对称

平稳过程的谱分解

例: $\xi(t) = \sum_{n=-\infty}^{+\infty} \eta_n e^{j\omega_n t}$, η_n 随机序列, 均值为0, 不相关,

$$\sum_{n=-\infty}^{+\infty} E|\eta_n|^2 < \infty, \quad \omega_n \text{ 任取一实数列}, \quad \sigma_n^2 \triangleq E|\eta_n|^2.$$

$$E\xi(t) = 0, \quad E\xi(t)\overline{\xi(t+\tau)} = \sum_n \sigma_n^2 e^{-j\omega_n \tau}, \quad \text{故} \xi(t) \text{ 平稳}.$$

$\xi(t)$ 可看作具有随机振幅的简谐振动叠加!

例: $\xi(t) = \sum_{n=1}^N (\xi_n \cos \omega_n t + \eta_n \sin \omega_n t)$, $t \in \mathbb{R}$.

ξ_n, η_n 不相关实随机序列, 均值0, ω_n 正实数列。

$$E\xi(t) = 0, \quad E\xi(t)\overline{\xi(t+\tau)} = \sum_{n=1}^N \sigma_n^2 \cos \omega_n \tau, \quad \text{故} \xi(t) \text{ 平稳}.$$

$\xi(t)$ 可看作具有随机振幅的简谐振动叠加!

Problem: 是否所有平稳过程都可有类似的分解呢?

定理： 设 $\{\xi(t)\}$ 为均方连续0 均值平稳过程，

则 $\xi(t) = \int_{-\infty}^{+\infty} \exp(j\omega t) d\eta(\omega)$ ，其中 $\eta(\omega)$ 满足

① 0均值

② $\eta(\omega)$ 正交增量过程

③ $\eta(\omega) \stackrel{m.s.}{=} \lim_{T \rightarrow \infty} \frac{1}{2\pi} \int_{-T}^T \frac{e^{-j\omega t} - 1}{-jt} \xi(t) dt$

④ $E|\eta(\omega_2) - \eta(\omega_1)|^2 = F(\omega_2) - F(\omega_1)$ ，其中 $F(\omega)$ 是 $\xi(t)$ 的功率谱分布， $R(\tau) = \frac{1}{2\pi} \int_{-\infty}^{+\infty} e^{j\omega\tau} dF(\omega)$ 。

称 $\eta(\omega)$ 为 $\xi(t)$ 的随机谱函数。

均方意义下的 *Rieman - Stieltjes*积分 (R-S积分)

$$\int_{\mathbb{R}} \exp(j\omega t) d\eta(\omega) = \lim_{\Delta\omega \rightarrow 0} \sum_{n=-\infty}^{+\infty} \exp(j\omega_n t) \cdot [\eta(\omega_n + \Delta\omega) - \eta(\omega_n)]$$

R-S积分有两种形式: $\int_a^b f(t) d\xi(t)$ 与 $\int_a^b \xi(t) df(t)$

要求 $\xi(t)$ 为二阶矩过程且 $f(t)$ 为有界变差函数, 即

$$\sum_i |f(t_{i+1}) - f(t_i)| < \infty.$$

详细内容请参见《随机过程理论及其应用》俞钟琪等 §4.6

Shannon采样定理

$\{\xi(t), t \in R\}$ 为零均值平稳过程, 功率谱密度

$$S(f) = S(\omega) = \int_{\mathbb{R}} R(\tau) \exp(-j\omega\tau) d\tau, \quad \omega = 2\pi f$$

限于 $(-f_c, f_c)$ 之间, 即 $|f| > |f_c|$ 时, $S(f) = 0$.

抽样间隔 $\leq \frac{1}{2f_c} \triangleq t_0$, 即抽样频率 $\geq 2f_c$.

则可从抽样中恢复原连续信号, 即

$$\begin{aligned} \xi(t) &= \sum_{n=-\infty}^{+\infty} \xi\left(\frac{n}{2f_c}\right) \frac{\sin[\omega_c(t - \frac{n}{2f_c})]}{\omega_c(t - \frac{n}{2f_c})}, \quad \omega_c = 2\pi f_c \\ &= \sum_{n=-\infty}^{+\infty} \xi(nt_0) \frac{\sin \omega_c(t - nt_0)}{\omega_c(t - nt_0)}, \quad t_0 = \frac{1}{2f_c} \end{aligned}$$

故对于有限带宽的平稳随机信号, 采样定理也同样适用。

线性微分方程

考虑线性系统所对应的线性微分方程：

$$a_0(t)y^{(n)}(t) + \cdots + a_{n-1}(t)y^{(1)}(t) + a_n(t)y(t) = x(t).$$

设 $x(t)$ 为输入信号(激励), $y(t)$ 为输出信号(响应)。

设系统的初始条件/初始状态为 $y(0), y^{(1)}(0), \cdots y^{(n-1)}(0)$ 。

(1) 若初始条件为0, 方程的解为 $y(t) = \int_0^t h(t, u)x(u)du$ (因果系统),

若系统还是时不变的, 则 $h(t, u) = h(t - u)$, $y(t) = h(t) * x(t)$, 其中 $h(t, u)$ 为系统的冲击响应, 即在初始状态为0的条件下, 在时刻 u 时系统输入一个冲击 (δ 函数), 而在时刻 t 时系统输出的响应。

对于线性时不变系统, 在0初始状态下, 我们已研究了输入信号为平稳过程的情形。

(2) 若初始条件不为 0, 方程的解为:

$$y(t) = y_0(t) + \int_0^t h(t, u)x(u)du.$$

↓

0输入响应

↓

0状态响应

0 输入线性: 激励 $x(t) = 0$ 时, $y_0(t)$ 对初始条件线性;

0 状态线性: 初始条件为0时, 0状态响应对激励 $x(t)$ 线性;

但初始条件非0时，完全响应 $y(t)$ 对激励 $x(t)$ 不一定线性。

冲击响应 $h(t, u)$ 为齐次方程 $a_0(t)y^{(n)}(t) + \cdots + a_n(t)y(t) = 0$ 在初始条件 $(0, \cdots, 0, \frac{1}{a_0(t)})$ 下的解。

设 $z_0(t), \dots, z_{n-1}(t)$ 是齐次方程在初始条件分别为 $(1, 0, \dots, 0), \dots, (0, \dots, 0, 1)$ 时的解。

$$0 \text{ 输入线性} \Rightarrow y_0(t) = y(0)z_0(t) + \cdots + y^{(n-1)}(0)z_{n-1}(t).$$

故响应（方程的解） $y(t) = \sum_{k=0}^{n-1} y^{(k)}(0)z_k(t) + \int_0^t h(t,u)x(u)du.$

确定性信号 \rightarrow 随机信号 $x(t)$ 二阶矩过程

(3) 初始条件 $(y(0), \dots, y^{(n-1)}(0))$ 为随机向量 (该随机向量不随 t 变化)

$$\text{令 } y_s(t) = \sum_{k=0}^{n-1} y^{(k)}(0) z_k(t) \quad 0 \text{ 输入解, 奇分量}$$

$$y_r(t) = \int_0^t h(t, u) x(u) du \quad 0 \text{ 状态解, 规则分量}$$

$$\text{则 } y(t) = y_s(t) + y_r(t).$$

假定 $x(t)$ 与随机向量独立, 且 $Ex(t) = 0$, 即 $Ey_r(t) = 0$.

响应 $y(t)$ 的均值

$$\begin{aligned} Ey(t) &= \sum_{k=0}^{n-1} z_k(t) Ey^{(k)}(0) + \int_0^t h(t, u) Ex(u) du \\ &= \sum_{k=0}^{n-1} z_k(t) Ey^{(k)}(0). \end{aligned}$$

响应 $y(t)$ 的相关函数

$$\begin{aligned}
 R_y(t_1, t_2) &\triangleq E y(t_1) y(t_2) = E[y_s(t_1) + y_r(t_1)] \cdot [y_s(t_2) + y_r(t_2)] \\
 &= E y_s(t_1) y_s(t_2) + E y_r(t_1) y_r(t_2) + \underbrace{E y_s(t_1) y_r(t_2)}_{\text{独立}} + \underbrace{E y_r(t_1) y_s(t_2)}_{\text{独立}} \\
 &= R_{y_s}(t_1, t_2) + R_{y_r}(t_1, t_2).
 \end{aligned}$$

$$\begin{aligned}
 R_{y_s}(t_1, t_2) &\triangleq E y_s(t_1) y_s(t_2) = E \sum_k y^{(k)}(0) z_k(t_1) \sum_i y^{(i)}(0) z_i(t_2) \\
 &= \sum_k \sum_i z_k(t_1) z_k(t_2) E y^{(k)}(0) y^{(i)}(0) \\
 &= (z_0(t_1), \dots, z_{n-1}(t_1)) \\
 &\quad \cdot \begin{pmatrix} E y^{(0)}(0) y^{(0)}(0) & \dots & E y^{(0)}(0) y^{(n-1)}(0) \\ \vdots & & \vdots \\ E y^{(n-1)}(0) y^{(0)}(0), & \dots & E y^{(n-1)}(0) y^{(n-1)}(0) \end{pmatrix} \begin{pmatrix} z_0(t_2) \\ \vdots \\ z_{n-1}(t_2) \end{pmatrix} \\
 &\triangleq Z_1^T Y Z_2.
 \end{aligned}$$

$$R_{y_s}(t_1, t_2) = Z_1^T Y Z_2,$$

$$Z_1 = \begin{pmatrix} z_0(t_1) \\ \vdots \\ z_{n-1}(t_1) \end{pmatrix}, \quad Z_2 = \begin{pmatrix} z_0(t_2) \\ \vdots \\ z_{n-1}(t_2) \end{pmatrix},$$

$$Y = \begin{pmatrix} Ey^{(0)}(0)y^{(0)}(0) & \cdots & Ey^{(0)}(0)y^{(n-1)}(0) \\ \vdots & & \vdots \\ Ey^{(n-1)}(0)y^{(0)}(0), & \cdots & Ey^{(n-1)}(0)y^{(n-1)}(0) \end{pmatrix}$$

$$= E \begin{pmatrix} y^{(0)}(0) \\ \vdots \\ y^{(n-1)}(0) \end{pmatrix} (y^{(0)}(0), \dots, y^{(n-1)}(0)).$$

$$\begin{aligned}R_{y_r}(t_1, t_2) &= Ey_r(t_1)y_r(t_2) \\&= E \int_0^{t_1} h(t_1, u)x(u)du \int_0^{t_2} h(t_2, v)x(v)dv \\&= \int_0^{t_1} \int_0^{t_2} h(t_1, u)h(t_2, v)Ex(u)x(v)dudv \\&= \int_0^{t_1} \int_0^{t_2} h(t_1, u)h(t_2, v)R_{xx}(u, v)dudv.\end{aligned}$$

$$R_y(t_1, t_2) = R_{y_s}(t_1, t_2) + R_{y_r}(t_1, t_2).$$