强化学习基本原理及编程实现: 概论

郭宪

2019.09.08

人工智能学院 College of Artificial Intelligence









关于本门课

1. 强化学习概述及多臂赌博机(09.08)

第一次实验: 井字游戏和多臂赌博机 (09.12)

2. 马尔科夫决策过程及数学基础(09.22)

3. 从动态规划到强化学习(09.29)

第二次实验: MDP、策略迭代、值迭代 (10.10)

4. 表格型强化学习:蒙特卡洛和时间差分(10.13)

第三次实验:蒙特卡洛方法及时间差分方法 (10.17)

5. 函数逼近方法及深度学习框架介绍(10.20)

第四次实验: ModelArts 实验 (10.24)

6. 基于函数逼近的强化学习方法(10.27)

第五次实验:深度强化学习DQN (10.31)

7. 基于策略梯度的强化学习方法(11.03)

第六次实验:基于策略梯度的方法 (11.07)

8. 基于置信域的强化学习方法(11.10)

9.基于确定性策略的强化学习方法(11. 17)





关于本门课

10. 智能芯片介绍(11.24)

第七次实验:智能硬件上的应用(11.28)

11. 多智能体强化学习(12.01)

第八次实验:多智能体强化学习实验(12.05)

- 12. 基于模型的强化学习方法(12.08)
- 13. 逆向强化学习(12.15)
- 14. 强化学习前沿: 分层强化学习(12.22)
- 15. 强化学习前沿: 元强化学习(12.29)

16. 强化学习前沿:贝叶斯强化学习(01.05)

17. 强化学习前沿: 终身学习(01.12)

参考材料:

R.S Sutton, A.G Barto, Reinforcement Learning: An Introduction

https://github.com/ShangtongZhang/reinforcement-learning-an-introduction

郭宪, 方勇纯, 深入浅出强化学习: 原理入门

郭宪,宋俊潇,方勇纯,深入浅出强化学习:编程实战

(待出版) https://github.com/Teacher-Guo/RL_code

各种公开发表的论文





关于本门课

理论基础:

高等数学(微积分)

概率与数理统计(概率分布,期望,方差)

最优控制(可选,传统控制方法)

编程基础:

数据结构, C(C++), 基本算法, Tensor Flow /pytorch

机器学习基础:

神经网络, 优化算法

平时作业50%, 最后考试50%

持的习情韧外外外外

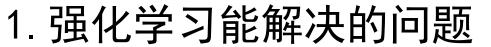




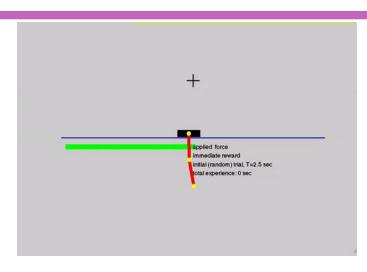
强化学习概述

- 1. 强化学习能解决的问题
- 2. 强化学习与其他学科的联系
- 3. 强化学习如何去解决问题
- 4. 强化学习算法历史
- 5. 强化学习的分类
- 6. 强化学习的发展趋势
- 7. 强化学习课程路线图









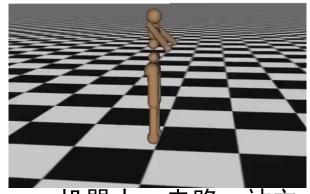
非线性控制



AlphaGo

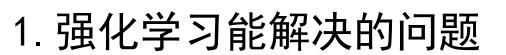


Iteration 0 视频游戏



机器人,走路,站立

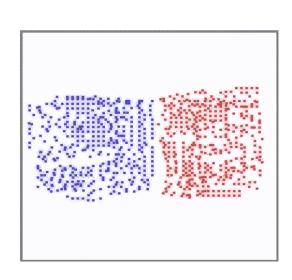






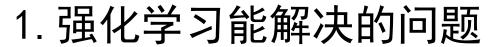


启元世界,多智能体协作(星际)

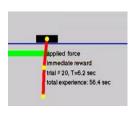


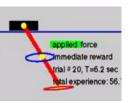
海量智能体(上海交通大学)

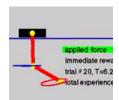


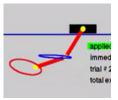


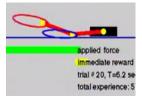


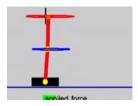










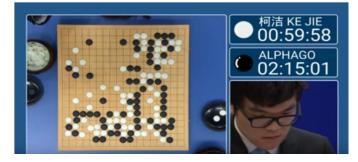


图A非线性系统二级倒立摆









图B AlphaGo与柯洁第二番棋









图C 机器人学习站立





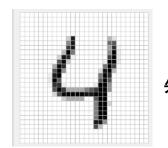
1. 强化学习能解决的问题

除了非线性控制、视频游戏、下棋、机器人、强化学习还可用于人

机对话、无人驾驶、机器翻译、文本序列预测等领域

强化学习针对的是智能决策问题

深度学习针对的是智能感知问题



智能感知



智能决策



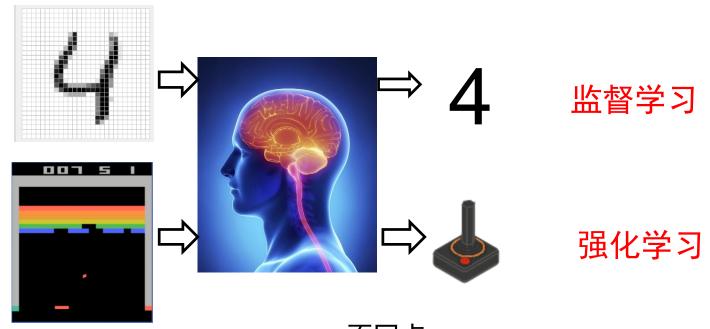
⇒ 4







2. 强化学习与其他机器学习的联系和区别



相同点:

都是从数据中学习,逐步改善性能。

不同点:

- 1. 需要的数据类型不同。监督学习需要标签数据,强化学习需要交互数据。
- 2. 优化目标不同





2. 强化学习与其他优化方法

序贯最优决策的方法:

当状态空间很小时,可利用线性规划,如资源分配,调度等 ───── 通过凸优化

当模型已知,回报函数解析时,可用动态规划(最优控制方法)──── 解HJB方程

状态方程:

$$\dot{\mathbf{X}} = f(t, X, U) \quad X(t_0) = X_0$$

性能指标函数:

$$J\left[x(t_0),t_0\right] = \phi\left[X(t_f),t_f\right] + \int_{t_0}^{t_f} L(x(t),u(t),t)$$

最优控制问题:

$$V(X,t) = \min_{u \in \Omega} \left\{ \phi \left[X(t_f), t_f \right] + \int_{t_0}^{t_f} L(x(t), u(t), t) \right\}$$

$$V(X,t) = \min_{u \in \Omega} \left\{ \phi \left[X(t_f), t_f \right] + \int_{t_0}^{t_f} L(x(t), u(t), t) \right\}$$

$$= \min_{u \in \Omega} \left\{ \int_{t_0}^{t_0 + dt} L(x(\tau), u(\tau), \tau) d\tau + V(X + \Delta X, t + dt) \right\}$$

$$= \min_{u \in \Omega} \left\{ L(x(t), u(t), t) dt + V(X, t) + \frac{\partial V}{\partial X} f dt + \frac{\partial V}{\partial t} dt + \varepsilon \right\}$$

$$-\frac{\partial V}{\partial t} = \min_{u(t) \in U} \left\{ L(x(t), u(t), t) + \frac{\partial V}{\partial X} f \left[x(t), u(t), t \right] \right\}$$





2. 强化学习与其他优化方法

当控制策略简单时,进化算法。── 遗传算法

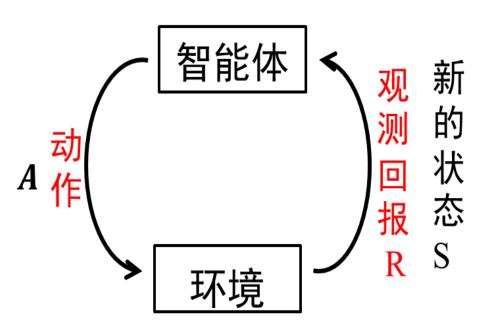
当模型未知或非常复杂,回报函数未知,强化学习算法。

强化学习是基于采样(与环境交互)的方法,学习最优策略 ──── 通过交互的方法





3. 强化学习如何解决问题



状态转移概率 $P(S_{t+1}|S_t,a)$

学习目标: $\pi(\cdot | s): s \mapsto a$

使得长期累积回报(值函数)最大

与环境交互,产生数据流:

$$s_0 \stackrel{a_1}{\longrightarrow} (r_1,s_1) \stackrel{a_2}{\longrightarrow} (r_2,s_2)
ightarrow \cdots$$

智能体利用数据进行学习, 优化自身行为。

强化学习的特征:

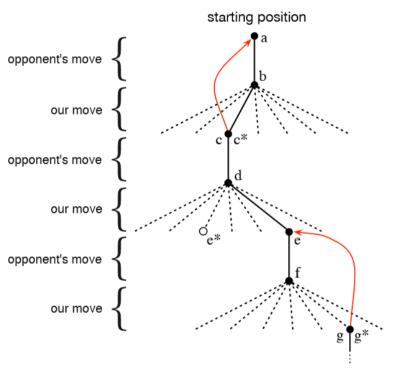
- 1. 试错探索
- 2. 延迟回报

学习过程可以纳入马尔科夫决策过程的框架中





3. 强化学习如何解决问题



采样过程

更新过程: $V(s_t) \leftarrow V(S_t) + \alpha [V(s_{t+1}) - V(s_t)]$

X	0	0
0	X	X
		X

井字游戏





4. 强化学习算法历史

1.1998年前,基本理论框架形成。

回报函数r

Sutton 的书 《Reinforcement Learning An Introduction》

基于值函数的方法

2.1998年到2013年,各种直接策略搜索的方法出现

基于策略梯度的RL

基于EM的RL

基于路径积分(Path Integral)的RL

基于回归的RL

基于模型的RL

3.2013年到现在,深度强化学习火热

深度学习强大的表示能力+强化学习强大的决策能力=强强联合超越人类 DQN, DNC, AlphaGo等





5. 强化学习的分类

根据是否依赖模型分为: 基于模型的强化学习和无模型的强化学习

基于模型的强化学习算法: 用数据先学习系统模型, 然后基于模型得到最优策略

无模型的强化学习算法:直接通过交互数据得到最优策略

根据策略更新方法:基于值函数的强化学习,基于直接策略搜索的

、强化学习,Actor-Critic的方法。

基于值函数的方法: 求出最优值函数, 然后重构出最优策略

基于直接策略搜索的方法:直接在策略空间进行搜索

Actor-Critic方法:同时逼近值函数和最优策略,类似于策略迭代





5. 强化学习的分类

根据回报函数是否已知分为:正向强化学习和逆向强化学习

正向强化学习: 从回报学到最优策略

逆向强化学习:从专家示例中学到回报函数

根据任务大小和多少分为: 分层强化学习、元强化学习、多智能体强

化学习、迁移学习等





6. 强化学习的发展趋势

1. 强化学习算法与深度学习的结合会更加紧密。

DQN的成功离不开CNN----值函数表示

Alpha Zero的成功离不开CNN—策略网络表示

2. 强化学习算法与专业知识结合得将更加紧密。

Alpha Zero 的成功离不开围棋中发展很好的蒙特卡罗树搜索

3. 强化学习算法理论分析会更强,算法会更稳定和高效。

新的探索策略,数据效率的提升。来自统计学的理论知识将会持续发力

4. 强化学习算法跟脑科学、认知神经科学和记忆会更紧密。

大脑的记忆机理,模型和无模型联合机理的利用将飞速提升AI智能





6. 强化学习的发展趋势

1. 贝叶斯强化学习

融合推理能力,可解决POMDP问题

2. 分层强化学习

解决大规模学习问题

3. 元强化学习

解决对任务学习

4. 多智能体强化学习

博弈:合作,竞争,混合



7. 强化学习课程的路线图



1. 搞清楚**马尔科夫决策过程**的概念



2. 抓住强化学习的基本迭代过程:策略评估和策略改善



3. 掌握强化学习最常用的两种方法: 基于值函数的方法和基于直接策略搜索的方法



4. 强化学习的其他方法: AC框架, 基于模型的强化学习, 基于记忆的强化学习等等

第一个强化学习的例子: 多臂赌博机

目的:理解强化学习中动作的评估

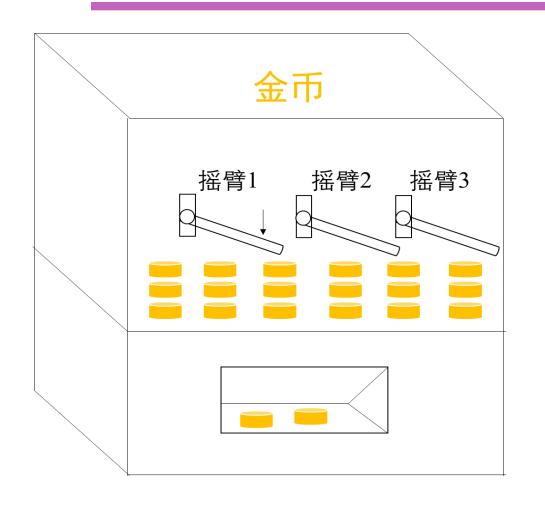
人工智能学院 College of Artificial Intelligence











多臂赌博机:

K个臂

摇动每个臂时,得到不同概略分布的回报

目的:

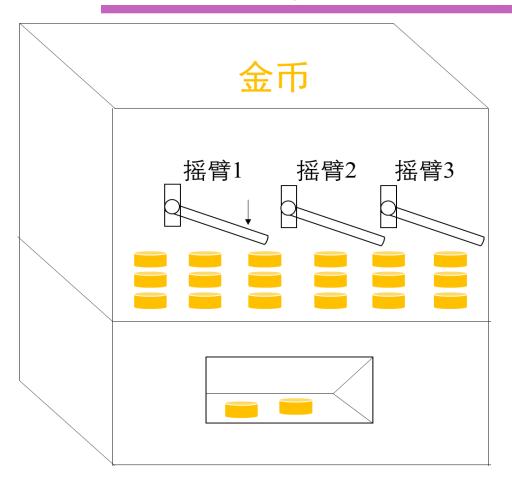
如何摇动N次得到最高的回报

问题:

如何通过学习知道,摇哪个臂能得到最好的回报







动作: a = [0, 1, 2]

立即回报: r, 服从三个不同的回报

状态: s

目标: 在状态s, 最优的动作

定义动作的值: $q_*(a) = \mathbb{E}[R_t | A_t = a]$

强化学习:利用回报r学习最优的动作,学习动作的评估

$$s \xrightarrow[r=0.2]{a=0} s_T$$
 定义每个动作的估计值:

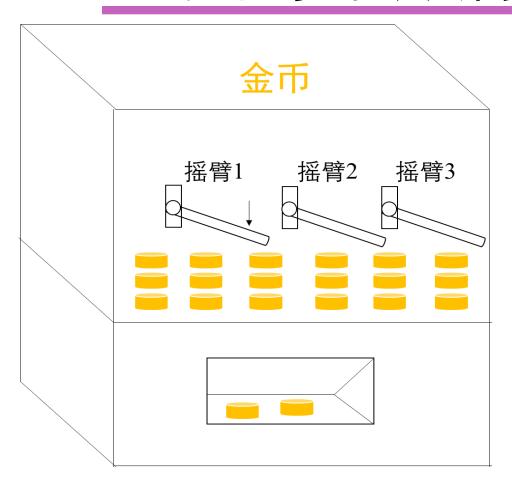
$$s \xrightarrow[r=0.3]{a=1} s_T$$

$$S \xrightarrow[r=0.6]{a=2} S_T$$

$$Q(a) = \frac{\sum_{i=1}^{t-1} R_i \cdot II_{A_i = a}}{\sum_{i=1}^{t-1} II_{A_i = a}}$$







$$s \xrightarrow[T=0.2]{a=0} s_T, \ q[0] = 0.2$$

$$s \xrightarrow[r=0.3]{a=1} s_T, \ q[1]=0.3$$

$$s \xrightarrow[r=0.6]{a=2} s_T, q[2]=0.6$$

在每个杆都试过一次后,你如何选下一个杆?

贪婪策略: $a = \arg \max_{a} q(a)$ exploitation

选择非贪婪动作

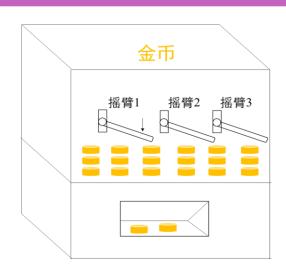
exploration

探索-利用平衡策略与环境进行交互:

$$\varepsilon - greedy : a = \begin{cases} arg \max_a q(a) & \textit{with probability } 1 - \varepsilon \\ a & \textit{random action} & \textit{with probability } \varepsilon \end{cases}$$







A simple bandit algorithm

Initialize, for a = 1 to k:

$$Q(a) \leftarrow 0$$

$$N(a) \leftarrow 0$$

Loop forever:

 $A \leftarrow \left\{ \begin{array}{ll} \operatorname{arg\,max}_a Q(a) & \text{with probability } 1 - \varepsilon \\ \operatorname{a random \ action} & \text{with probability } \varepsilon \end{array} \right. \text{(breaking ties randomly)}$

 $R \leftarrow bandit(A)$

$$N(A) \leftarrow N(A) + 1$$

$$Q(A) \leftarrow Q(A) + \frac{1}{N(A)} [R - Q(A)]$$

增量式计算:

$$Q_{n+1} = \frac{1}{n} \sum_{i=1}^{n} R_{i}$$

$$= \frac{1}{n} \left(R_{n} + \sum_{i=1}^{n-1} R_{i} \right)$$

$$= \frac{1}{n} \left(R_{n} + (n-1) \frac{1}{n-1} \sum_{i=1}^{n-1} R_{i} \right)$$

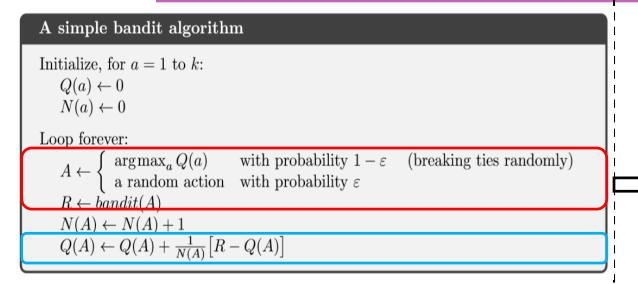
$$= \frac{1}{n} \left(R_{n} + (n-1)Q_{n} \right)$$

$$= \frac{1}{n} \left(R_{n} + nQ_{n} - Q_{n} \right)$$

$$= Q_{n} + \frac{1}{n} [R_{n} - Q_{n}]$$



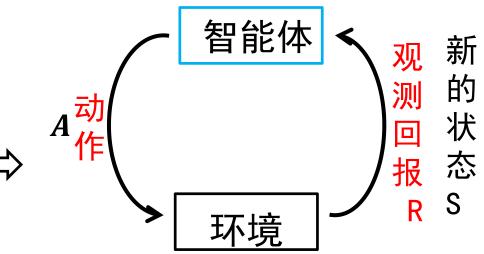




所有强化学习算法包括且只包括两个过程:

采集数据: 利用探索-利用平衡策略进行采集数据

学习: 利用采集到的数据优化当前策略



状态转移概率 $P(S_{t+1}|S_t,a)$





Upper-Confidence-Bound 动作选择

$$A_{t} = \arg\max_{a} [Q_{t}(a) + c\sqrt{\frac{\ln t}{N_{t}(a)}}]$$

不确定性的度量

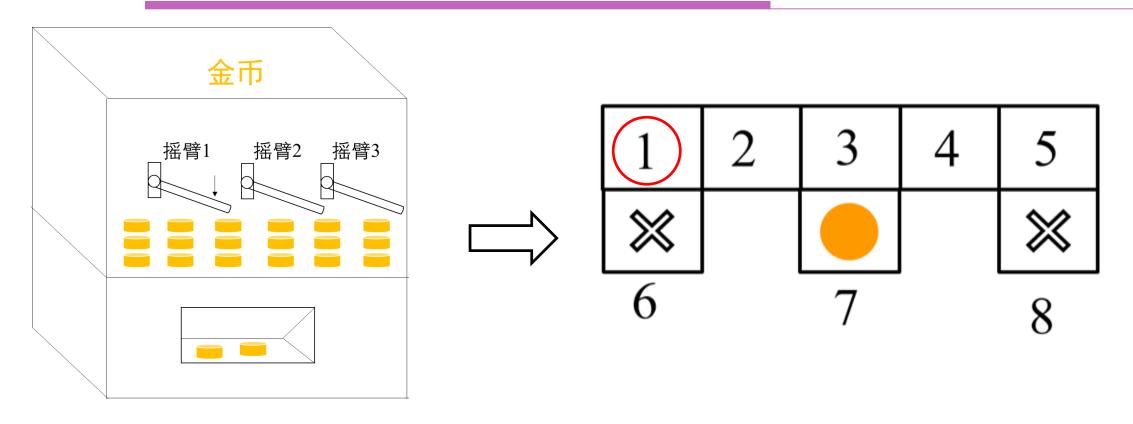
玻尔兹曼分布: 动作选择

$$\Pr\{A_{t} = a\} \doteq \frac{e^{H_{t}(a)}}{\sum_{b=1}^{k} e^{H_{t}(b)}} \doteq \pi_{t}(a)$$





从多臂赌博机到马尔科夫决策过程



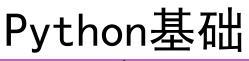
单状态

 $\qquad \Longrightarrow \qquad$

多状态 □□□□

状态与状态之间符合马尔科夫性







```
1. print 语句: print()
  print('hello reinforcement learning')
  1.1 打印字符串: %s
  print ('My name is %s'%('bao zi xian er'))
  1.2 打印整数: %d
  print ("I'm %d years old"%(31))
   1.3 打印浮点数: %f
  print ("I'm %f meters in height"%(1.75))
  1.4 打印浮点数,并保留两位有效数字: %f
  print ("I'm %. 2f meters in height"%1.75)
  1.5 当然也可以打印中文,中英混合
  print("老师how萌傻!")
```

```
| 2. 条件语句: if...else...
  score =700
  if score \geq 700:
      print("上清华或北大!")
  else:
      print("复读")
  score = 600
  if score \geq 700:
      print("上清华")
  elif score\geq =650:
      print("上其他双一流大学")
  elif score \geq 600 or score==600:
      print ("上一本")
  else:
      print("复读")
```





Python基础

3. 循环语句:

3.1. for... in, 依次将list或tuple中的每个元素迭代出来

```
a=[1, 3, 5, 7, 9]
for i in a:
    if i==1:
       print("10以内的奇数为\n%d"%i)
    else:
       print(i)
更多例子:
b=["天","地","玄","黄"]
for i in b:
    print(i)
for i in range (100):
    print(i)
```

```
3.2.While循环,只要条件满足,就一直循环下去
  i=0
  while i<100:
     print(i)
     i += 1
 continue和break应用
  while i<100: 跳出本次循环,不往下继续执行
      if i < 50:
          i += 1
         continue
      print(i)
      i += 1
      if i>80:
                  结束大循环
         break •
```





Python基础

4. 函数定义

利用 def fun(x) 定义函数, 其中fun为定义的函数名, x为参数名。

实例:

```
def step(s, a):
    s_next = s+a*0.01
    return s_next
if __name__ == "__main__":
    print(step(2, 3))
```

5. 类,面向对象,对象为程序的基本单元。类包括成员变量和成员函数

```
class maze:
   def init (self, dt):
       #成员变量用self
       self. dt = dt
    #成员函数
   def step(self, s, a):
       s next = s+a*self.dt
       return s_next
if name =="__main ":
   maze1=maze(dt=0.01)
    s next=maze1. step (2, 3)
   print(s_next)
```



Numpy 基础



1. 创建矩阵

大小: size

```
import numpy as np
from numpy import *
A = np. array([[1, 2, 3], [2, 4, 6]])
```

2. numpy创建的矩阵的属性

```
维数: ndim
print("The dimision of A is %d"%A.ndim)
形状: shape
print("The shape of A is", A.shape)
```

print("The size of A is %d"%A. size)

3. 创建数组

```
B = np. array([1, 2, 3])
将数组变为矩阵(加一个维度):
B=B[np. newaxis,:]
```

4. 创建全零矩阵

```
C = np. zeros((3, 3))
print(C)
```

5. 利用np. arange函数创建整数数组

```
D = np. arange(10)
print(D)
```

6. 利用reshape函数改变数据的形状

```
E= D. reshape (2, 5) print (E)
```







6. 矩阵乘法:

对应元素相乘: print(A*B)

矩阵相乘: print(np. dot(A, b))

7. 矩阵转置:

print(np. transpose(A))

8. 矩阵元素的访问

```
print (A[1, 1])
print (a1[0, :])
print (a1[0, 1:2])
print (a1[0, -1])
```

9. 矩阵的合并

行合并: print(np. hstack((a1, a2)))

列合并: print(np. vstack((a1, a2)))

10. 常用的函数: sin, cos, exp()

```
print (np. sin(1))
print (np. cos(1))
print (np. exp(1))
```







- 1. 阅读sutton书的前两章,并写不少于500字的读书笔记
- 2. 每四人组队,并阅读第1章和第2章的代码
- 3. 在原代码基础上进行修改,每个小组训练4*4的四子游戏,训练时间限制在2个小时内,并进行小组间对抗,根据对抗结果获得本次作业的分数。

作业发到邮箱: 2120180394@mail.nankai.edu.cn

第一次实验: 井字游戏和多臂赌博机(09.12)