

## 第五章 数字滤波器结构

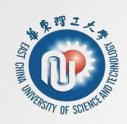
Structures for digital filter



5.1 数字滤波器概述

5.2 IIR数字滤波器结构

5.3 FIR数字滤波器结构



# 第五章 数字滤波器结构

Structures for digital filter

5.2 IIR数字滤波器结构

级联型结构及应用

华东理工大学信息科学与工程学院 万永菁

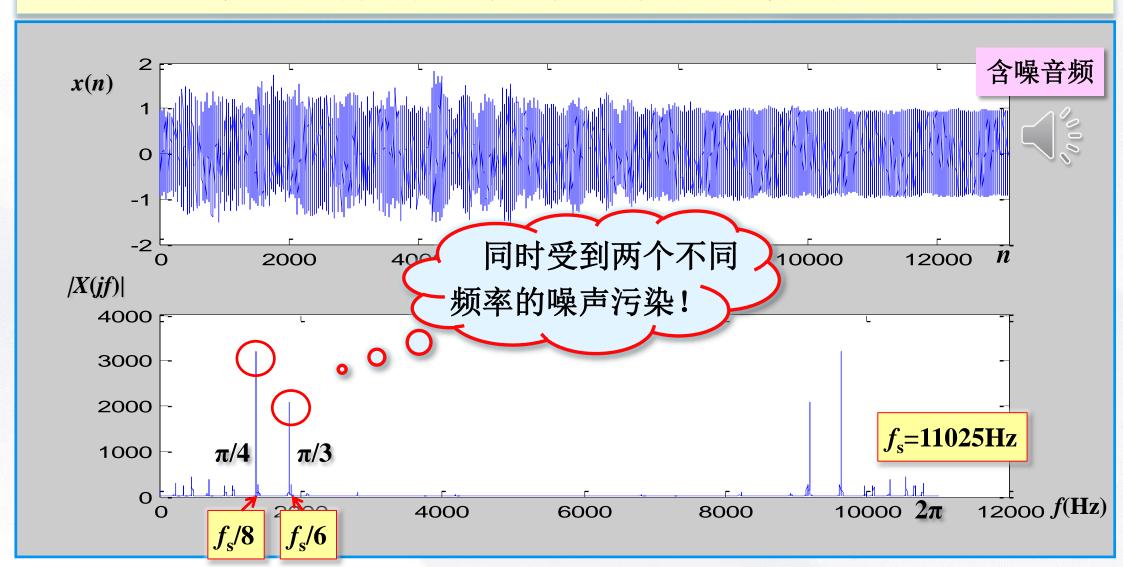




#### > 直接型IIR滤波器存在的问题



下面的音频信号受到了噪声污染,请设计陷波器滤除噪声。



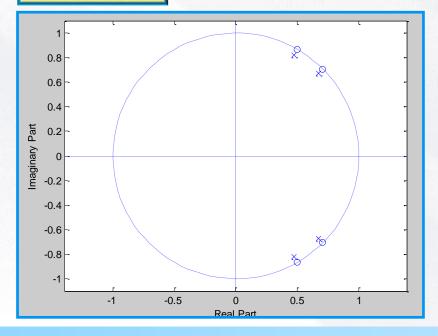




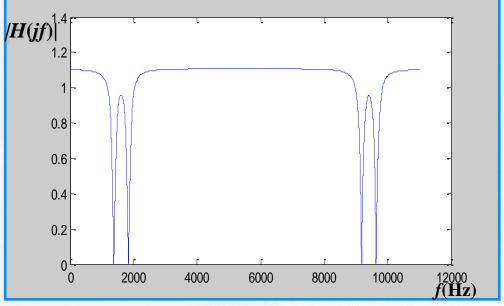
#### > 设计陷波器,滤除两个噪声干扰频率

$$H(z) = \frac{(z - e^{j\frac{\pi}{4}})(z - e^{-j\frac{\pi}{4}})}{(z - re^{j\frac{\pi}{4}})(z - re^{-j\frac{\pi}{4}})} \cdot \frac{(z - e^{j\frac{\pi}{3}})(z - e^{-j\frac{\pi}{3}})}{(z - re^{j\frac{\pi}{3}})(z - re^{-j\frac{\pi}{3}})}$$

#### 零极点图



#### 幅频响应图







系统函数 
$$H(z) = \frac{(z - e^{j\frac{\pi}{4}})(z - e^{-j\frac{\pi}{4}})}{(z - re^{j\frac{\pi}{4}})(z - re^{-j\frac{\pi}{4}})} \cdot \frac{(z - e^{j\frac{\pi}{3}})(z - e^{-j\frac{\pi}{3}})}{(z - re^{j\frac{\pi}{3}})(z - re^{-j\frac{\pi}{3}})}$$

$$r = 0.95$$

$$=\frac{1-2\cos(\pi/4)z^{-1}+z^{-2}}{1-2r\cos(\pi/4)z^{-1}+r^2z^{-2}}\cdot\frac{1-2\cos(\pi/3)z^{-1}+z^{-2}}{1-2r\cos(\pi/3)z^{-1}+r^2z^{-2}}$$

$$= \frac{1 - 2.4142z^{-1} + 3.4142z^{-2} - 2.4142z^{-3} + z^{-4}}{1 - 2.2935z^{-1} + 3.0813z^{-2} - 2.0699z^{-3} + 0.8145z^{-4}}$$

#### 差分方程

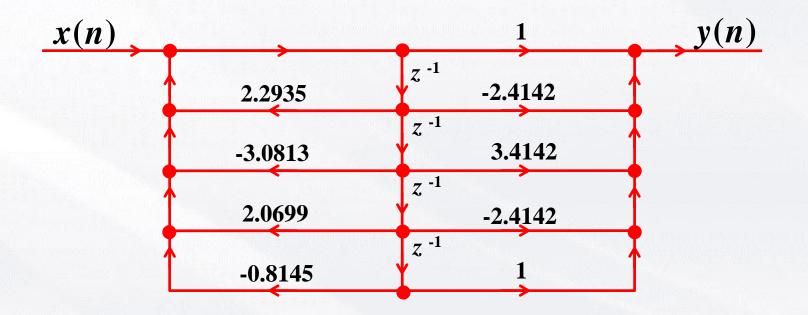
#### 直接II型

$$y(n) = 2.2935y(n-1) - 3.0813y(n-2) + 2.0699y(n-3) - 0.8145y(n-4)$$
$$+ x(n) - 2.4142x(n-1) + 3.4142x(n-2) - 2.4142x(n-3) + x(n-4)$$





$$H(z) = \frac{1 - 2.4142z^{-1} + 3.4142z^{-2} - 2.4142z^{-3} + z^{-4}}{1 - 2.2935z^{-1} + 3.0813z^{-2} - 2.0699z^{-3} + 0.8145z^{-4}}$$



> 直接型滤波器结构的缺点:

不利于系统性能的控制,系数的变化极易改变系统滤波特性。



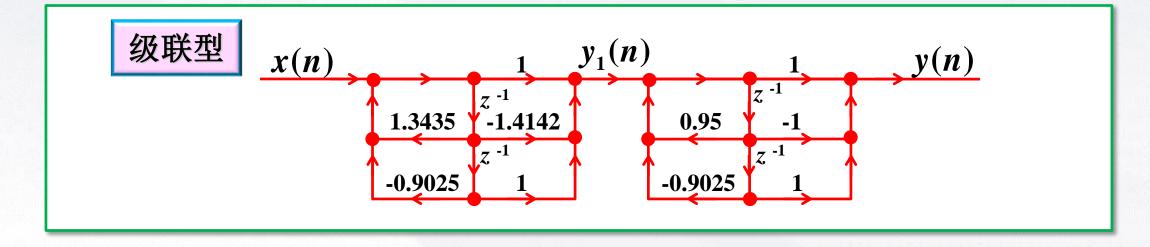


> 级联型 IIR 数字滤波器结构

Cascade Form

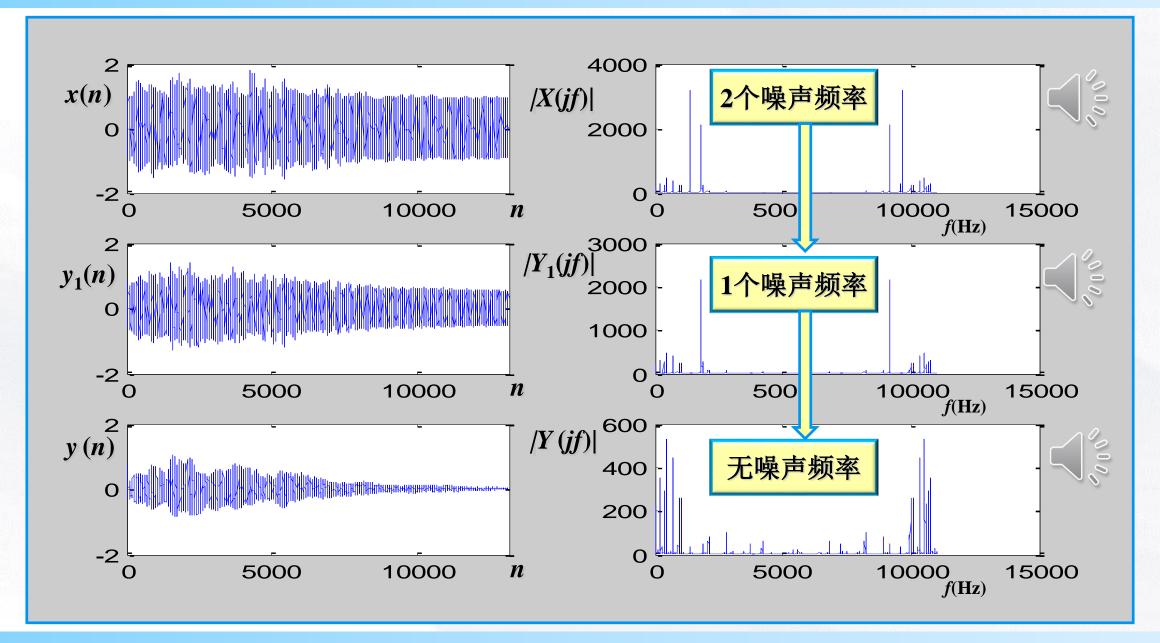
$$H(z) = \frac{1 - 2\cos(\pi/4)z^{-1} + z^{-2}}{1 - 2r\cos(\pi/4)z^{-1} + r^{2}z^{-2}} \cdot \frac{1 - 2\cos(\pi/3)z^{-1} + z^{-2}}{1 - 2r\cos(\pi/3)z^{-1} + r^{2}z^{-2}}$$

$$= \frac{1 - 1.4142z^{-1} + z^{-2}}{1 - 1.3435z^{-1} + 0.9025z^{-2}} \cdot \frac{1 - z^{-1} + z^{-2}}{1 - 0.95z^{-1} + 0.9025z^{-2}}$$



#### 仿真结果









> 级联型IIR数字滤波器系统函数的因式分解

一个N阶系统函数可用它的零、极点来表示,即系统函数的分子、 分母进行因式分解:

$$H(z) = \frac{\sum_{i=0}^{M} b_{i} z^{-i}}{1 - \sum_{i=1}^{N} a_{i} z^{-i}} = A \frac{\prod_{i=1}^{M} (1 - c_{i} z^{-1})}{\prod_{i=1}^{N} (1 - d_{i} z^{-1})}$$

零极点 $c_i$ 和 $d_i$ 通常只有两种情况:

- (1) 实根
- (2) 共轭复根





#### > 系统函数系数分析

$$H(z) = A \frac{\prod_{i=1}^{M} (1 - c_i z^{-1})}{\prod_{i=1}^{N} (1 - d_i z^{-1})} = A \frac{\prod_{i=1}^{M1} (1 - g_i z^{-1}) \prod_{i=1}^{M2} (1 - h_i z^{-1}) (1 - h_i^* z^{-1})}{\prod_{i=1}^{N1} (1 - p_i z^{-1}) \prod_{i=1}^{N2} (1 - q_i z^{-1}) (1 - q_i^* z^{-1})}$$

式中:  $g_i, p_i$ 为实根;  $h_i, q_i$ 为复根。

其中:
$$N_1 + 2N_2 = N$$
;  $M_1 + 2M_2 = M$ 

若将每一对共轭因子合并起来构成一个实系数的二阶因子,则:

$$H(z) = A \frac{\prod_{i=1}^{M1} (1 - g_i z^{-1}) \prod_{i=1}^{M2} (1 + \beta_{1i} z^{-1} + \beta_{2i} z^{-2})}{\prod_{i=1}^{N1} (1 - p_i z^{-1}) \prod_{i=1}^{N2} (1 - \alpha_{1i} z^{-1} - \alpha_{2i} z^{-2})}$$





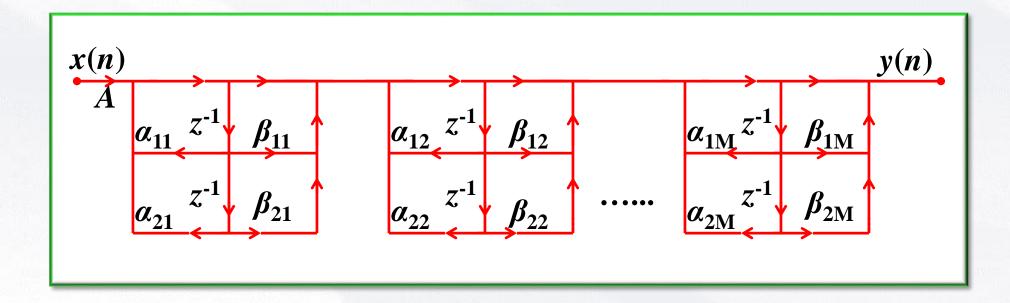
華東習工大學

#### > 用二阶节级联表示的滤波器系统

整个滤波器则是多个二阶节级联:

$$H(z) = A \prod_{i=1}^{M} H_i(z)$$

$$H_{i}(z) = \frac{1 + \beta_{1i}z^{-1} + \beta_{2i}z^{-2}}{1 - \alpha_{1i}z^{-1} - \alpha_{2i}z^{-2}}$$

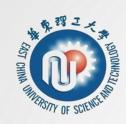






## 级联型IIR数字滤波器结构的特点

- ◆ 每个二阶节系数单独控制一对零点或一对极点 , 有利于控制 频率响应, 滤波器调整方便。
- ◆ 硬件实现中,可采用一个二阶环分时复用;软件实现中,可以调用同一子函数。
- ◆ 对有限字长的敏感程度比直接型低。需要注意的是不同的配对方式具有不同的有限字长敏感程度。



# 第五章 数字滤波器结构

Structures for digital filter

5.2 IIR数字滤波器结构

级联型结构及应用

华东理工大学信息科学与工程学院 万永菁

