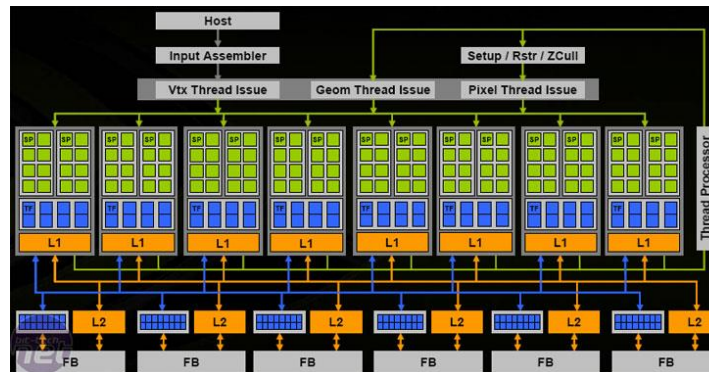


Informatique Graphique 3D & Réalité Virtuelle

Synthèse d'Images

Processeurs Graphiques

Tamy Boubekour

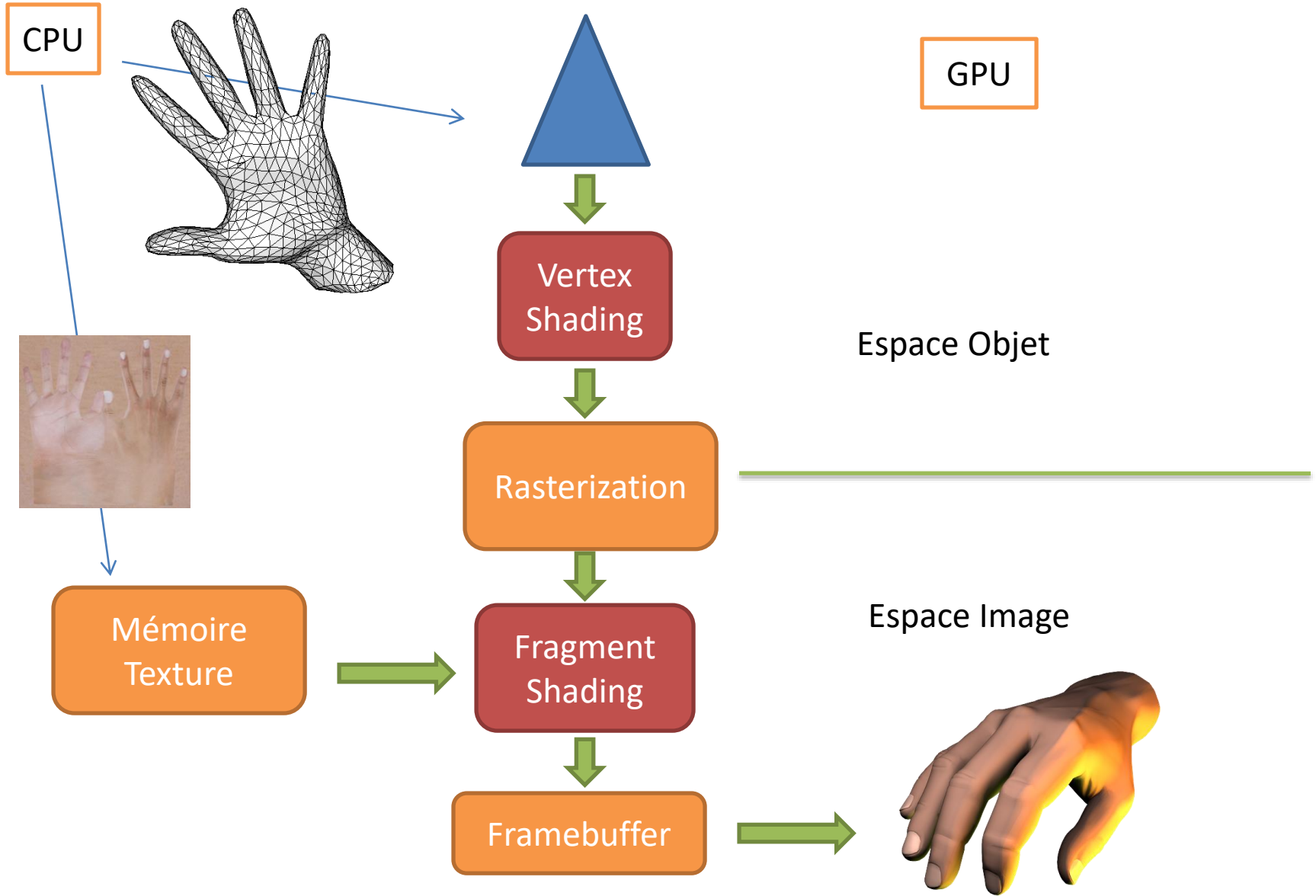


PROGRAMMATION GPU

GPU

- Graphics Processor Unit
- Conçu pour le calcul 3D en synthèse d'image
- Optimisé pour le rendu par *rasterization*
- Poussé par le marché des jeux vidéo

Rendu GPU par *Rasterization*



Architecture Many-Core

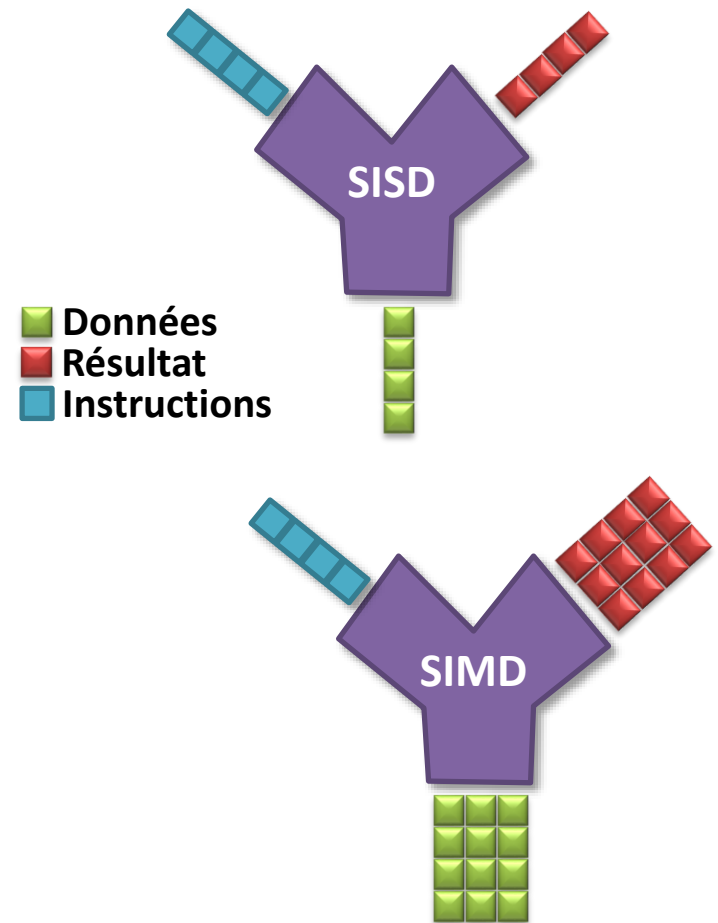
- Point de convergence CPU/GPU

Défis :

- Techniques
 - Coût de production
 - Coût énergétique
- Scientifiques
 - Algorithmique parallèle et calcul distribué
 - Machine hybrides : effets NUMA, flexibilité vs performances
- Pédagogiques
 - Difficile à enseigner en général
 - Cas particulier de la programmation GPU « de base » : *shaders*, GPU Computing (CUDA/OpenCL/Compute Shaders)

Machine Massivement Multi-Threads

- GPU = centaines de cœurs
- Architecture **SIMD**
 - **Single Instruction / Multiple Data**
- Cœurs limités :
 - Pas d'allocation dynamique de mémoire
 - Pas de pile > pas de récursion
- Hiérarchie de mémoire
 - Effets NUMA
- Bien adapté au calcul intensif
« naturellement parallèle »
- Algèbre linéaire efficace



GPU vs Multi-cœur CPU

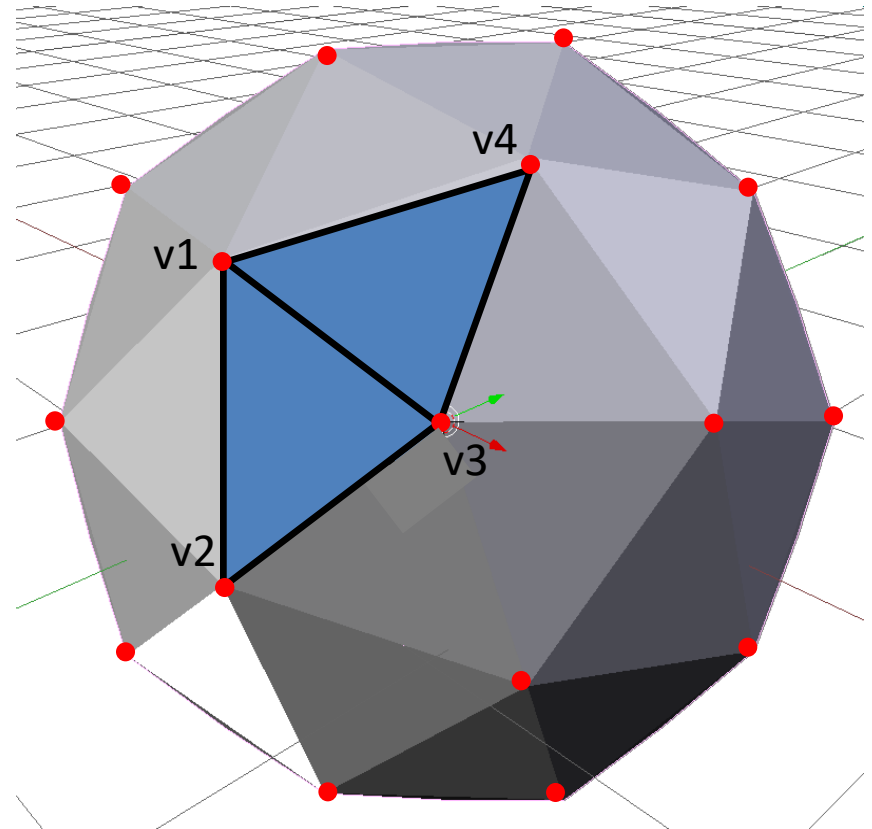
	CPU (Core i7-965)	GPU (Tesla S1070)
Nombre de cœurs	4	4x240
Puissance brute	70 GFlops	3.73-4.14 TFlops
Bande passante	18	408

GPU : Données en entrée

- **Maillage polygonal** : approximation de la surface d'un objet à l'aide d'un ensemble de polygones
 - **Soupe de Polygones** : suites de n-uplets de coordonnées 3D correspondants aux polygones
 - **Maillages indexés** : graphe avec géométrie et topologie séparés
 - Une liste de sommets (V)
 - Une liste de relation topologique:
 - Arêtes (Edge, E)
 - Faces (F)
- En pratique, {V,F} (exemple : OpenGL)

Exemple

- Ensemble de sommets (géométrie)
 - $v1 (x, y, z)$
 - $v2 (x, y, z)$
 - $v3 (x, y, z)$
 - $v4 (x, y, z)$
- Ensemble de faces (topologie)
 - $(v1, v2, v3)$
 - $(v1, v3, v4)$

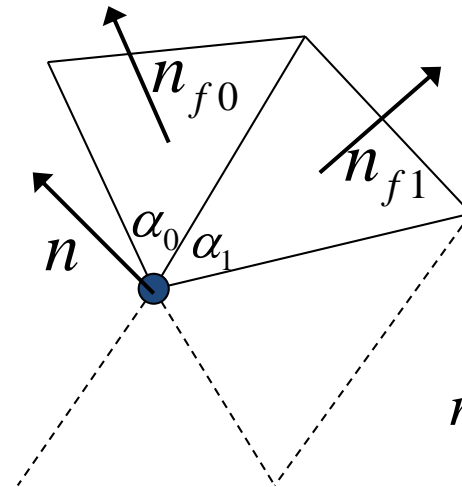
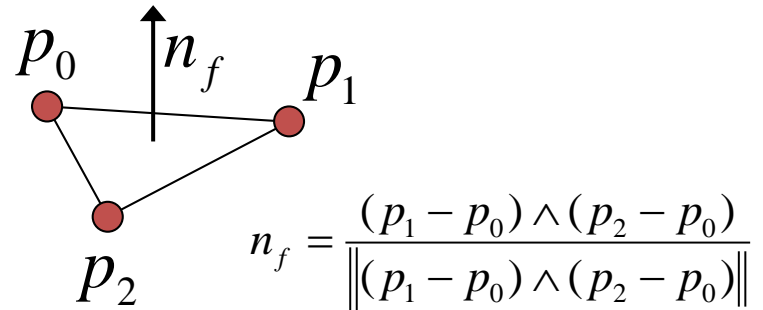


Attributs

- **Définition** : propriétés associées aux sommets (le plus souvent), arêtes ou faces
- Attributs de sommets :
 - Position (« p »)
 - Vecteur normal (« n »)
 - Coordonnées paramétrique (« (u,v) »)
 - Apparence : couleur, indice de matériel, etc
 - Paramètres physiques pour la simulation
 - Etc
- Arêtes :
 - Plis vif (discontinuité du gradient)
- Faces :
 - Couleur

Normales

- **Essentielles pour le rendu**
 - BRDF
- Stockées par sommets
- Utiles pour certains traitement géométrique
 - Simplification
- Calcul :
 - Moyennes des normales des faces incidentes
 - Moyennes pondérée par les angles des arêtes incidentes
 - Plus robustes pour les distributions de triangles non uniformes



$$\dot{n} = \frac{\sum_i \alpha_i n_i}{\sum_i \alpha_i}$$
$$n = \frac{\dot{n}}{\|\dot{n}\|}$$

Coordonnées paramétriques

$$(u, v) \in \mathbb{R}^2 \quad \text{par convention:} \quad (u, v) \in [0,1]^2$$

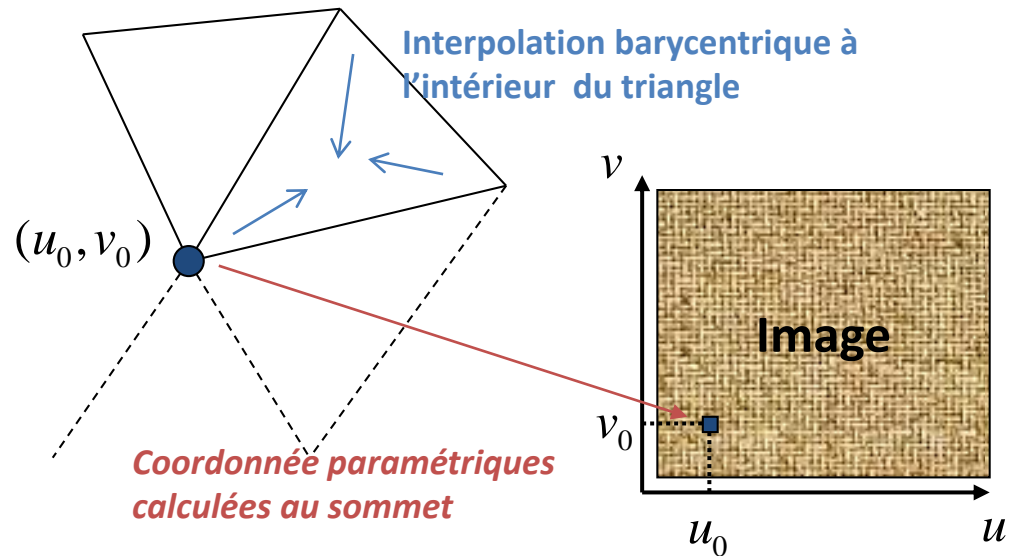
Définition d'une propriété de surface à partir d'une fonction bi-variée:

$f :$

$$\mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}^n$$

$$u, v \rightarrow c$$

Exemple : valeur d'un pixel dans une image (« texture mapping »)



Définition de coordonnées paramétriques continues sur l'ensemble des sommets d'un maillage : **Paramétrisation**

Pipeline Graphique Moderne

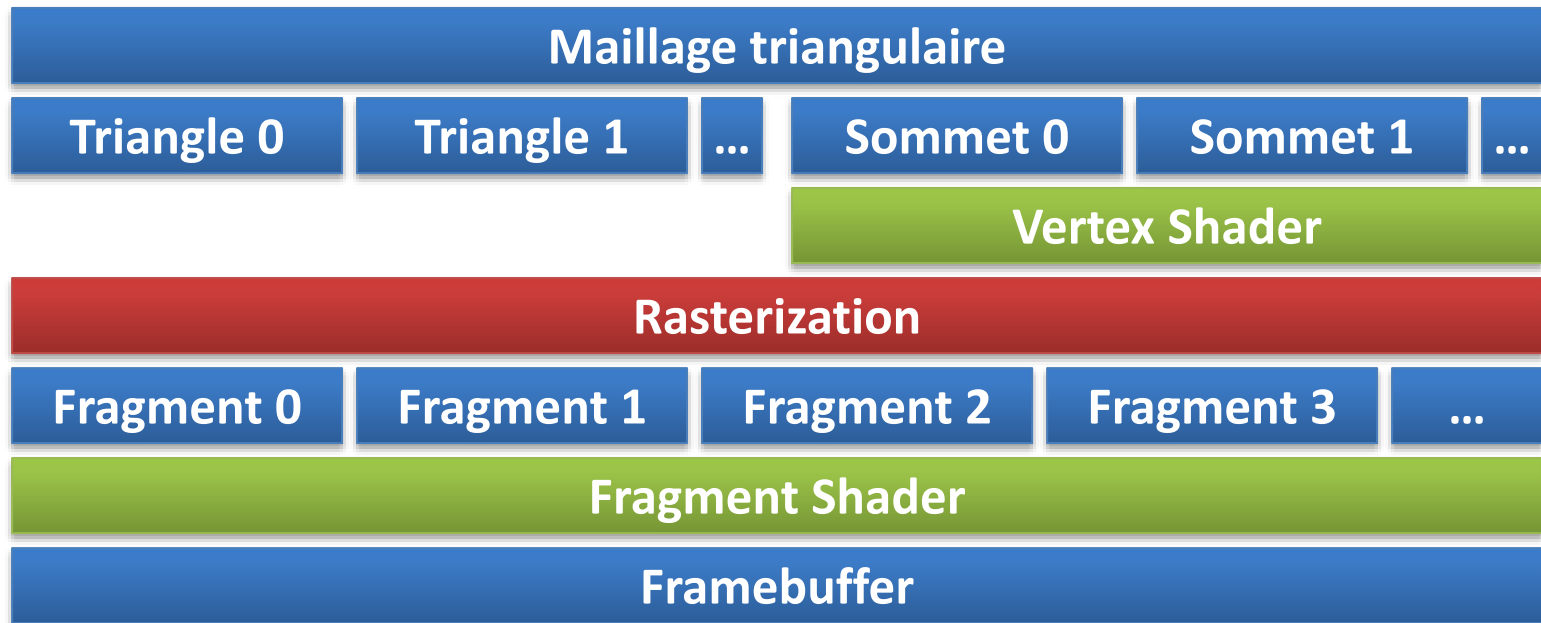
- Direct3D 11 / OpenGL 4.x
- Vue API
- Collaboration GPGPU possible (CUDA/OpenCL)
- Implémentation sur processeurs de flux génériques
- Compute Shaders : calcul non graphique de support par texture interposée



 Programmable  Configurable  Fixe

Etages majeurs

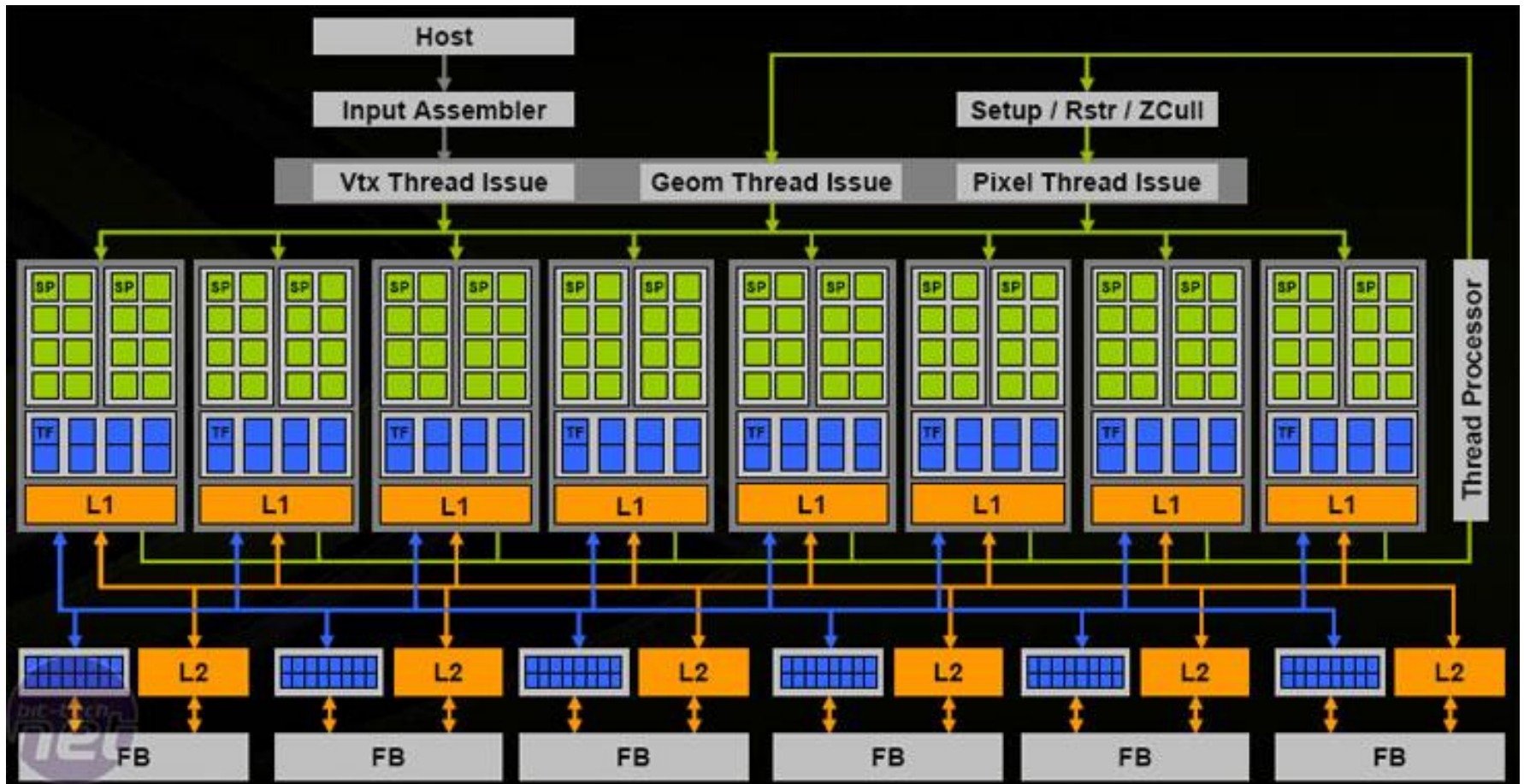
- Calcul en flux



- Intégralement parallèle
 - Chaque sommet traité indépendamment
 - Chaque fragment traité indépendamment

Architecture Vue Matérielle

(NVIDIA G80)

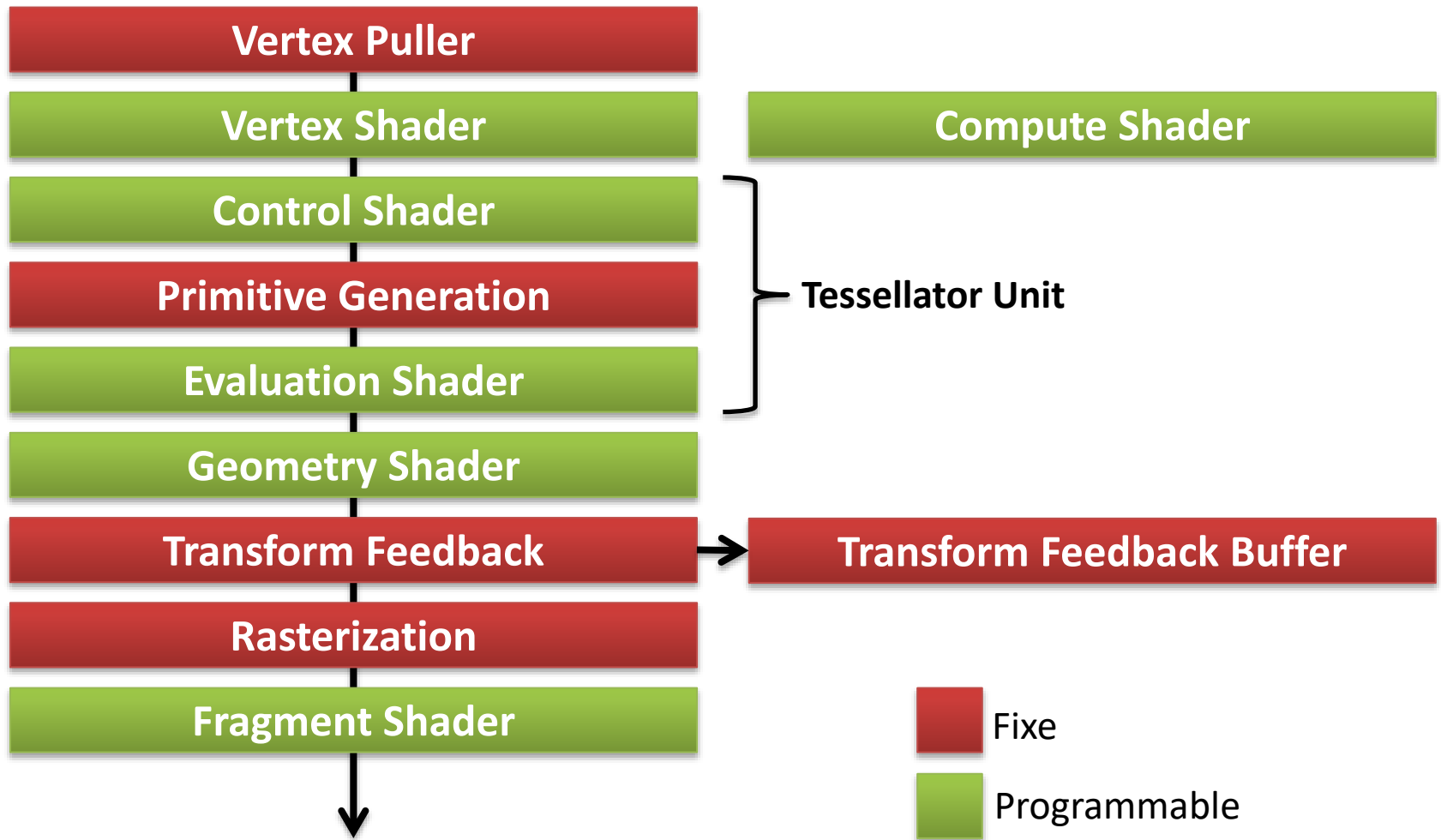


API 3D

- **OpenGL**
 - Maintenue par Khronos Group (consortium)
 - Multiplateforme
 - Robuste (CAD)
 - Evolution lente, *suiveur*
- **Direct 3D**
 - Développé par Microsoft
 - Standard sous MS Windows (PC, XBOX, PocketPC)
 - Evolue très vite
 - Dicte la marche à suivre aux constructeurs de GPUs
 - Drame du *Géométrie Shader*
 - Futurs drames possibles : Tessellator Unit, Raytracing

Pipeline Moderne

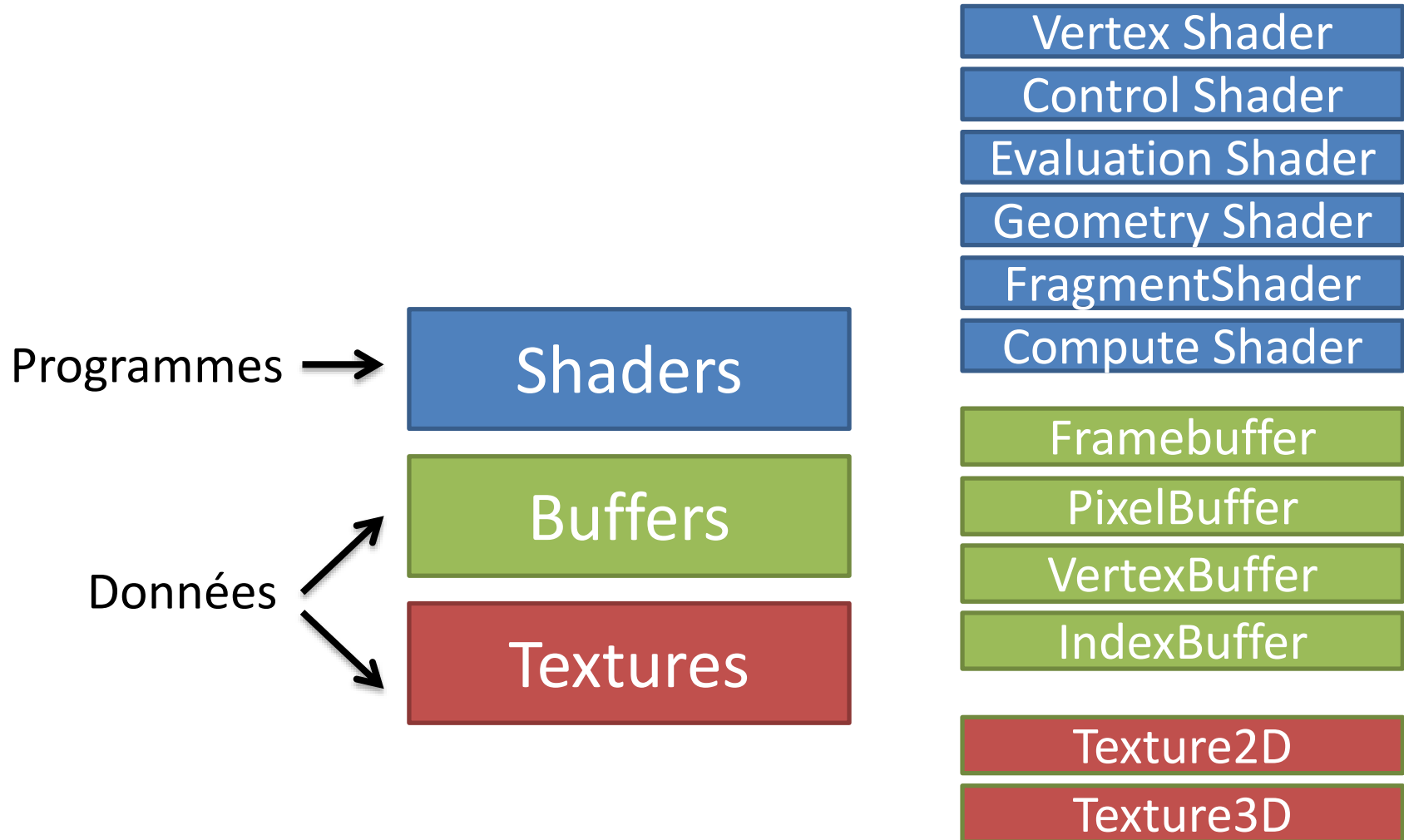
OpenGL 4.3



OpenGL

- OpenGL classique (v1)
 - Pas de programmation GPU, pipeline fixe
- OpenGL programmable (v2,v3)
 - Programmation shaders, entrées-sorties formatées
- **OpenGL moderne (v4)**
 - Shaders graphiques et shaders calcul, entrées sorties redéfinissables.

OpenGL Moderne



Shaders

- **Vertex**
 - **Control**
 - **Evaluation**
 - **Geometry**
 - **Fragment**
 - ***Compute***
- **Pipeline**
 - Synchronisation I/O
 - Faiblement dynamique
 - Geometry Shader :
 - Très Flexible
 - Faible amplification
 - Tessellation :
 - Peu flexible
 - Grande amplification

Langages de Shaders

- Premiers langages développés pour la programmation GPU
- « Types de bases »
 - Sommets, vecteurs, matrices, textures, pixel (fragment), couleur, etc
- De plus en plus flexibles
 - Boucles, branchements conditionnels, macros, structures
- Exemples :
 - Cg (nVidia)
 - HLSL (Direct3D/Microsoft)
 - **GLSL** (OpenGL)
 - tous relativement équivalents
- *Premier succès populaire de la programmation parallèle*

GLSL I

- OpenGL Shading Language
- Complète OpenGL
 - Programmation des différents étages de rendu
 - 2009 : Vertex, Geometry, Fragment
 - 2011 : Control, Evaluation (Tessellator)
 - 2012 : Compute
- Structure similaire à C/C++

GLSL II

- Types spécifiques au calcul graphique
 - vec3, vec4, Texture Sampler
- Construction standard :
 - *Boucles*
 - *Branchements*
 - *Fonctions à retour de valeur*
- Variables globales spécifiques
 - Définit au niveau du code application (C/C++/Java/Python + OpenGL)
 - Position des sources de lumières, propriétés de matériaux, matrice de transformation « model-vue »
 - Accès mémoire : texture (lecture seulement)
- Primitives de synchronisation (barrier ()) pour geometry shader et compute shader.
- Limitations :
 - Pas de récursion
 - Pas d'allocation

GLSL III

OpenGL v2/3: Entrées-sortie formatées, spécialisées à l'étage

Etage	Entrée	Sortie
Vertex	<ul style="list-style-type: none">•Un sommet•Matrice de transformation•Propriétés par sommets : position (glVertex), normale (glNormal), etc	Un sommet transformé et colorié (e.g. éclairage)
Geometry	Une primitive (line , triangle , etc)	Plusieurs primitives (nombre borné et petit)
Fragment	<ul style="list-style-type: none">•Coordonnée image x,y•Couleur et coordonnées de texture par sommet interpolée au fragment•Option : toute variable de type « varying » spécifiée aux étages supérieurs	<ul style="list-style-type: none">•Un fragment RGBA•MRT : plusieurs fragment pour les même coordonnées

Vertex Shader (GL2)

Valeur sera
interpolée par
fragment

`varying vec4 P;`

`varying vec3 N;`

Vecteur 4D,
type de base du
langage

`void main (void)`

`{`

`P = gl_Vertex;`

`N = gl_Normal;`

Position du sommet courant,
correspond à la valeur passée à
glVertex3f coté application CPU

Position du sommet
transformé
Couleur du sommet
transformé

`gl_Position = ftransform ();`

`}`

*Sortie du
vertex shader*

Fragment Shader (GL2)

Evaluation de la BRDF de Phong par pixel

```
uniform float diffuseRef;
uniform float specRef;
uniform float shininess;

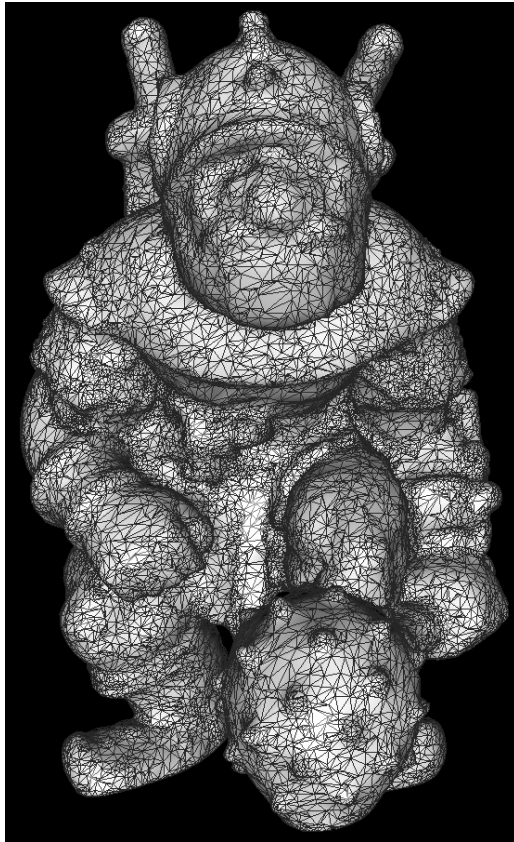
varying vec4 P;
varying vec3 N;

void main (void) {
    gl_FragColor = vec4 (0.0, 0.0, 0.0, 1);
    for (int i = 0; i < 8; i++) {
        vec3 p = vec3 (gl_ModelViewMatrix * P);
        vec3 n = normalize (gl_NormalMatrix * N);
        vec3 l = normalize
            (gl_LightSource[i].position.xyz - p);
        vec3 v = normalize (-p);
        float fd= max (dot (l, n), 0.0);

        vec3 r = reflect (-l, n);
        float fs= pow (max(dot(r, v), 0.0), shininess);
        vec3 colorResponse =
            diffuseRef * fd* gl_LightSource[i].diffuse.rgb
            + specRef * fs* gl_LightSource[i].specular.rgb;
        gl_FragColor.rgb += colorResponse;
    }
}
```

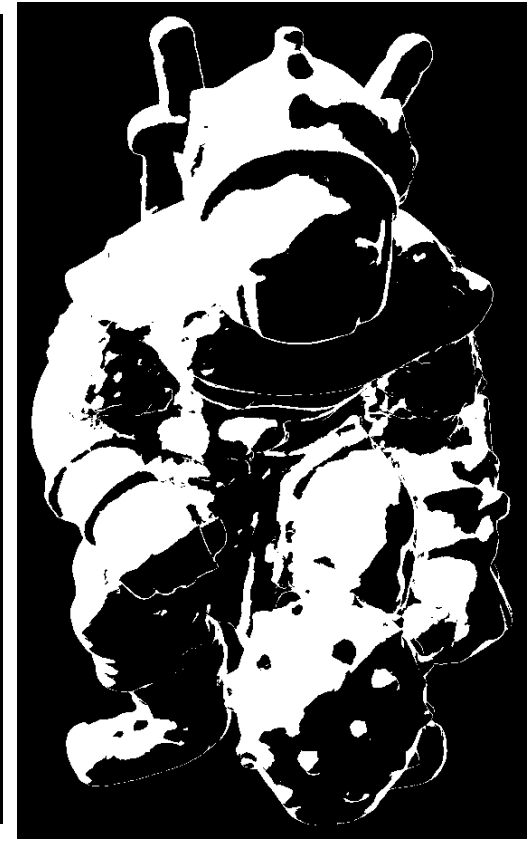
Fragment Shader

Rendu binaire style « Sin City »



Maillage

```
//-----  
// GLSL Fragment Shader  
// for "Frank Miller's Shading"  
// Author: Tamy Boubekeur  
// Version: 0.01  
//-----  
  
varying vec4 P;  
varying vec3 N;  
  
void main (void) {  
    gl_FragColor = vec4 (0.0, 0.0, 0.0, 1);  
  
    int light = 0;  
  
    vec3 p = vec3 (gl_ModelViewMatrix * P);  
    vec3 n = normalize (gl_NormalMatrix * N);  
    vec3 c = gl_LightSource[light].position;  
    vec3 l = normalize (c - p);  
    vec3 r = reflect (-l, n);  
    vec3 v = normalize (-p);  
  
    float spec = max(dot(r, v), 0.0);  
    spec = pow (spec, 16.0);  
    spec = max (0.0, spec);  
  
    float sil = dot (v, n);  
  
    if (spec > 0.0 || sil < 0.3)  
        gl_FragColor = vec4 (1,1,1,1);  
}
```



Rendu

Vertex Shader (GL4)

```
Uniform mat4 u_matMVP;
```

```
in vec4 i_vPosition;
```

```
out vec4 o_vPosition;
```

```
void main () {
```

```
    // sans tessellation:
```

```
    gl_Position = u_matMVP * i_vPosition;
```

```
    // avec tessellation:
```

```
    o_vPosition = i_vPosition;
```

```
}
```

Tessellation Control Shader (GL4)

```
layout( vertices = 3 ) out;    // Sommets de contrôle
```

```
in vec4 v_vPosition[];
```

```
out vec4 tc_vPosition[];
```

```
uniform float u_fTessLevelInner;
```

```
uniform float u_fTessLevelOuter;
```

```
void main () {
```

```
    tc_vPosition[gl_InvocationID]=v_vPosition[gl_InvocationID];
```

```
    if (gl_InvocationID == 0 ) {
```

```
        gl_TessLevelInner[ 0 ] = u_fTessLevelInner;
```

```
        gl_TessLevelOuter[ 0 ] = u_fTessLevelOuter;
```

```
        gl_TessLevelOuter[ 1 ] = u_fTessLevelOuter;
```

```
        gl_TessLevelOuter[ 2 ] = u_fTessLevelOuter;
```

```
    }
```

```
}
```

Tessellation Evaluation Shader (GL4)

```
layout (triangles, fractional_odd_spacing, ccw ) in;
```

```
in vec4 tc_vPosition[];
```

```
uniform mat4 u_matMVP;
```

```
void main () {
```

```
    vec3 vtePosition = vec3( 0.0 );
```

```
    // simple tessellation linéaire :
```

```
    vtePosition += gl_TessCoord.x * tc_vPosition[0].xyz;
```

```
    vtePosition += gl_TessCoord.y * tc_vPosition[1].xyz;
```

```
    vtePosition += gl_TessCoord.z * tc_vPosition[2].xyz;
```

```
    gl_Position = u_matMVP * vec4( vtePosition, 1 );
```

```
}
```

Geometry Shader (GL4)

```
#version 400
```

```
#extension GL_EXT_geometry_shader4 : enable
```

```
layout( triangles )           in;  
layout( triangle_strip, max_vertices = 3 ) out;
```

```
void main()  
{  
    for (int i = 0; i < 3; i++) {  
        gl_Position = gl_in[ i ].gl_Position;  
        EmitVertex();  
    }  
    EndPrimitive();  
}
```

Fragment Shader (GL4)

```
#version 400
```

```
out vec4 FragColor;
```

```
void main()
```

```
{
```

```
    FragColor = vec4( 1.0, 0.0, 0.0, 1.0 );
```

```
}
```


Compute Shader (GL4.3)

CUDA	Compute Shader
<code>__syncthreads()</code>	<code>barrier()</code> <code>groupMemoryBarrier()</code>
<code>__shared__</code>	<code>shared</code>
<code>threadIdx</code>	<code>gl_LocalInvocationID</code>
<code>blockIdx</code>	<code>gl_WorkGroupID</code>
<code>__threadfence()</code>	<code>memoryBarrierShared()</code>

Compute Shader : simple copie

```
#version 430

#define TILE_WIDTH 16
#define TILE_HEIGHT 16

const ivec2 tileSize = vec2( TILE_WIDTH, TILE_HEIGHT );
layout( binding=0, rgba8 ) uniform image2D input_image;
layout( binding=1, rgba8 ) uniform image2D output_image;
layout( local_size_x = TILE_WIDTH,
        local_size_y = TILE_HEIGHT ) in;

void main()
{
    const ivec2 tile_xy = ivec2(gl_WorkGroupID);
    const ivec2 thread_xy = ivec2(gl_LocalInvocationID);
    const ivec2 pixel_xy = tile_xy*tileSize + thread_xy;
    vec4 pixel = imageLoad(input_image, pixel_xy);
    imageStore(output_image, pixel_xy, pixel);
}
```

Tampons GPU

- *Buffer Objects*
 - *Frame buffer*
 - *Pixel buffer (transactions CPU pour le calcul en flux)*
 - *Texture buffer (accès de haut niveau)*
 - *Vertex buffer*
 - *Géométrie*
 - *Topologie*

Vertex Buffer (VBO)

- Stocke la géométrie des objets
- Peut-être
 - Entrelacé (interleaved) : un unique tableau d'attributs par primitive
 - e.g. (x0, y1, z0, nx0, ny0, nz0, x1, y1, ...)
 - Séparé : un tableau par attribut
 - E.g., VBO position: (x0, y0, z0, x1, y1, ...), VBO normal: (nx0, ny0, nz0, nx1,...)
- Type de primitive : points, triangle, lignes, etc
- Sous le drivers : « triangle strips »
- Cache critique
 - Réordonnancement de maillages [Sanders 2006]
 - Compression

Index Buffer (IBO)

- Stocke une géométrie indexée sur un VBO
- Tableau d'entier non signé, interprété selon le type courant de primitive utilisé (e.g., triangle)
- Cache critique
 - Réordonnancement de maillages [Sanders 2006]
 - Compression

Vertex Array (VAO)

- Un unique objet OpenGL liant
- un IBO
- un VBO (interleaved) ou un ensemble de VBOs (attributs séparés)

Framebuffer (FBO)

- Tableau/image 2D
- Sortie du pipeline GPU
- Contexte de la programmation GPU
 - FBOs non affichés
 - Rendu multi-passes et calcul multipass
 - Tampon de stockage intermédiaire
 - Calcul de chaque passe encapsulé dans les shaders
 - *1 pixel = 1 thread*

Framebuffer (FBO)

Concept OpenGL:

```
Texture          g_ActiveTextures[8];
```

```
struct FBO {  
    Texture          m_Stencil;  
    Texture          m_Depth;  
    Texture          m_RenderTargets[8];  
};
```

C++:

```
Texture tex;
```

```
/*... charger les données */
```

```
int iTextureSlot = 0;
```

```
glActiveTexture (GL_TEXTURE0 + iTextureSlot);
```

```
tex.Use ();
```

```
m_Program.SetUniform1i (iTexLocation, iTextureSlot);
```

```
iTextureSlot++;
```


Références

- OpenGL Red Book
- GPU Gems Séries
- GPU Pro Series
- developer.nvidia.com
- developer.amd.com
- Modern OpenGL