

운동 동작 분류 AI

2017010715허지혜

01. 개요

운동 동작 분류 AI 경진대회

월간 데이콘 11 | 헬스 데이터 | Logloss | 분류

🏅 상금:100만원

● 2021.01.11 ~ 2021.02.22 17:59 + Google Calendar

3 418팀 ☐ D-28

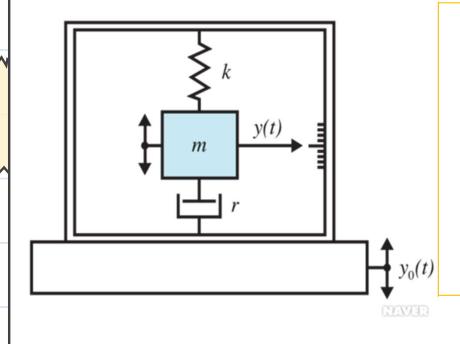


[주제 및 배경] 운동 동작 인식 알고리즘 개발 스마트 헬스케어 산업에 적용 가능한 데이터 분석 방법

[데이터] 3축 가속도계와 3축 자이로스코프를 활용한 센서 데이터

01. 개요

3축 가속도계

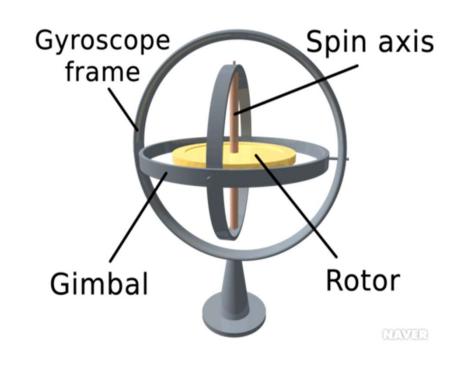


가속도계란? 가속도 측정 센서

가속도 센서가 3축이라고 함은 센서가 3차원에서 움직일 때 x축, y축, z축 방향의 가속도를 측정할 수 있다는 얘기 기본적으로 정지 상태에서 중력 가속도를 감지하므로 z축 방향으로 –값이다.

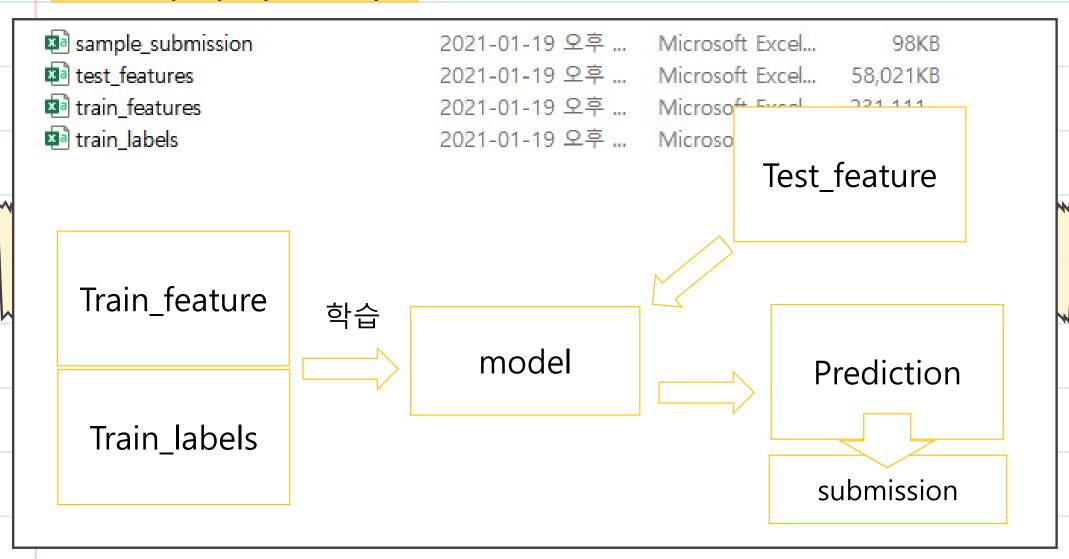
01. 개요

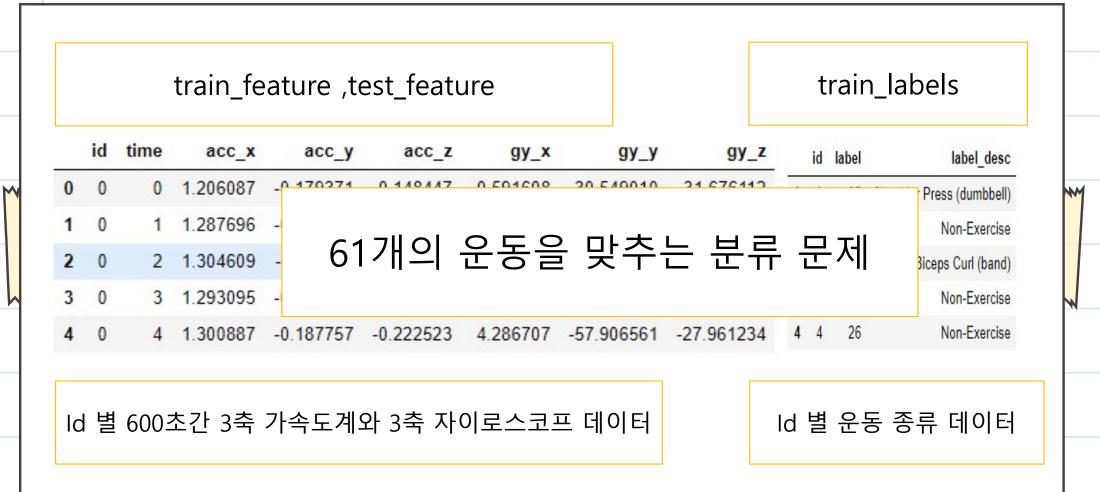
3축 자이로스코프

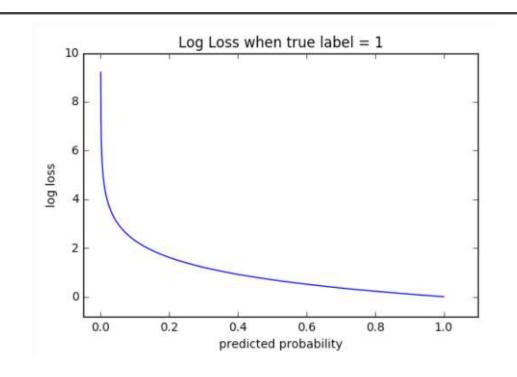


자이로스코프

회전체의 역학적인 운동을 관찰하는 기구 가속도 센서와 달리 각속도를 측정함

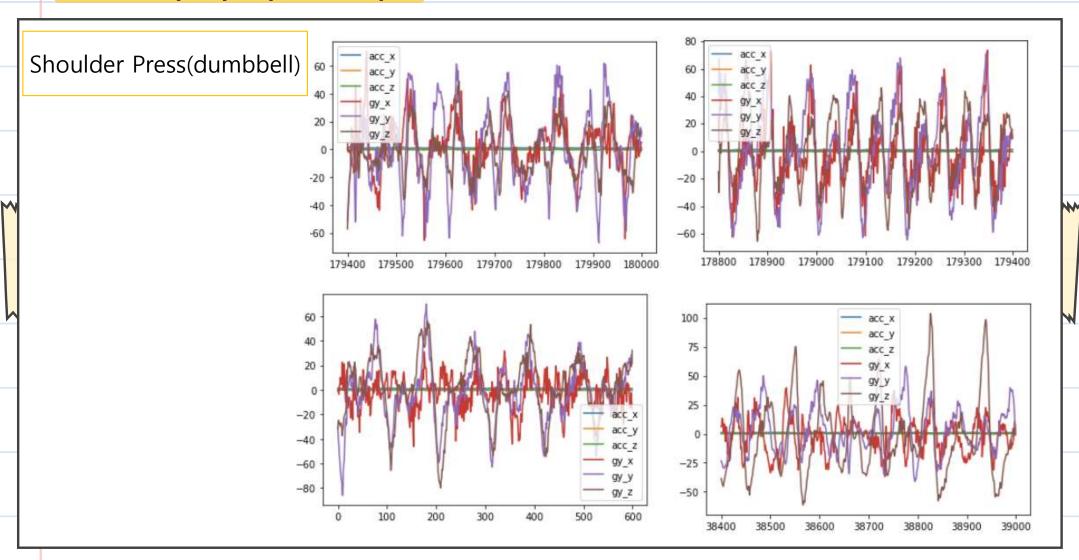


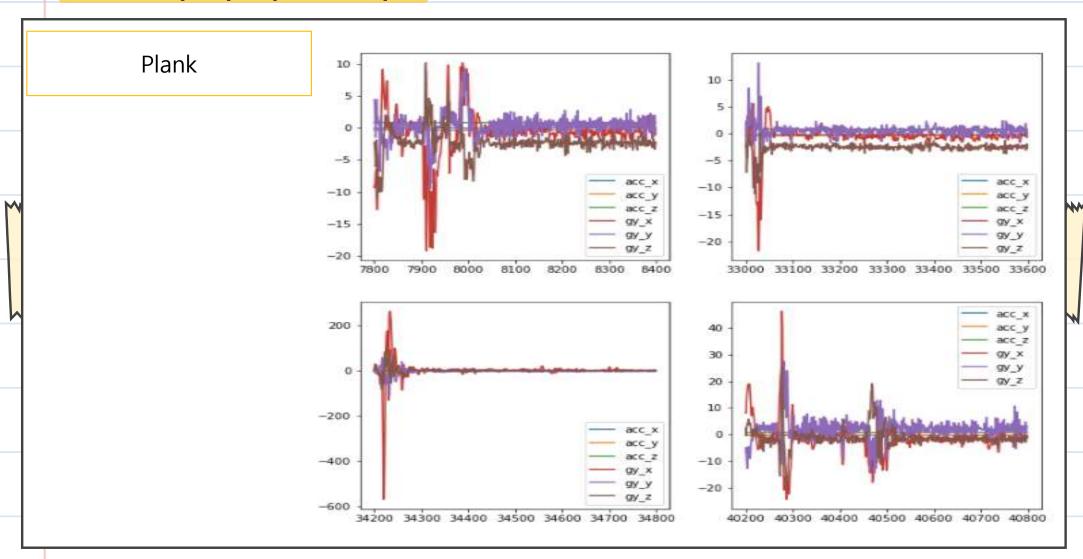


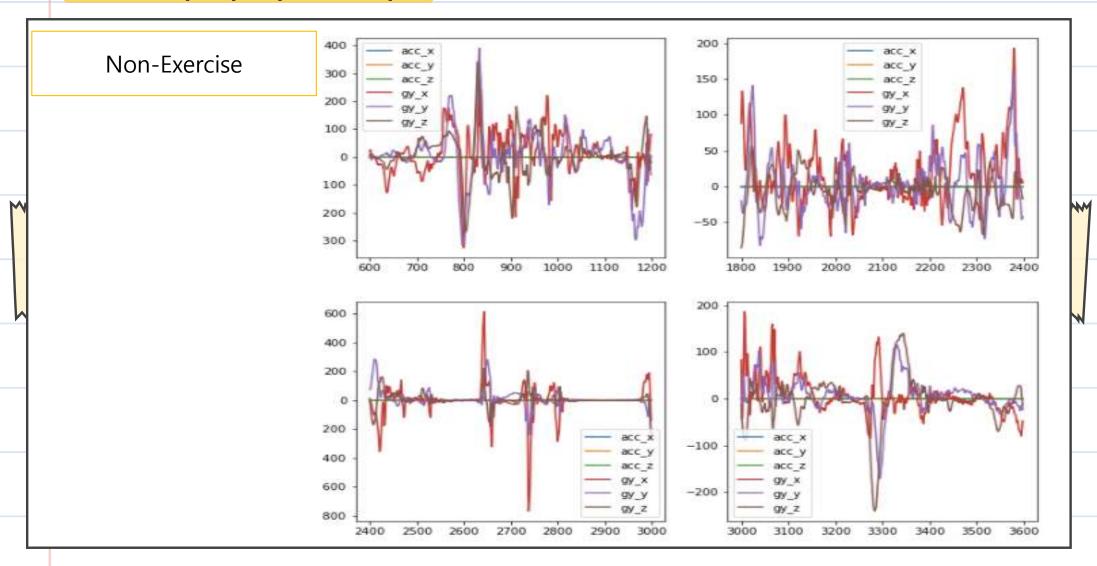


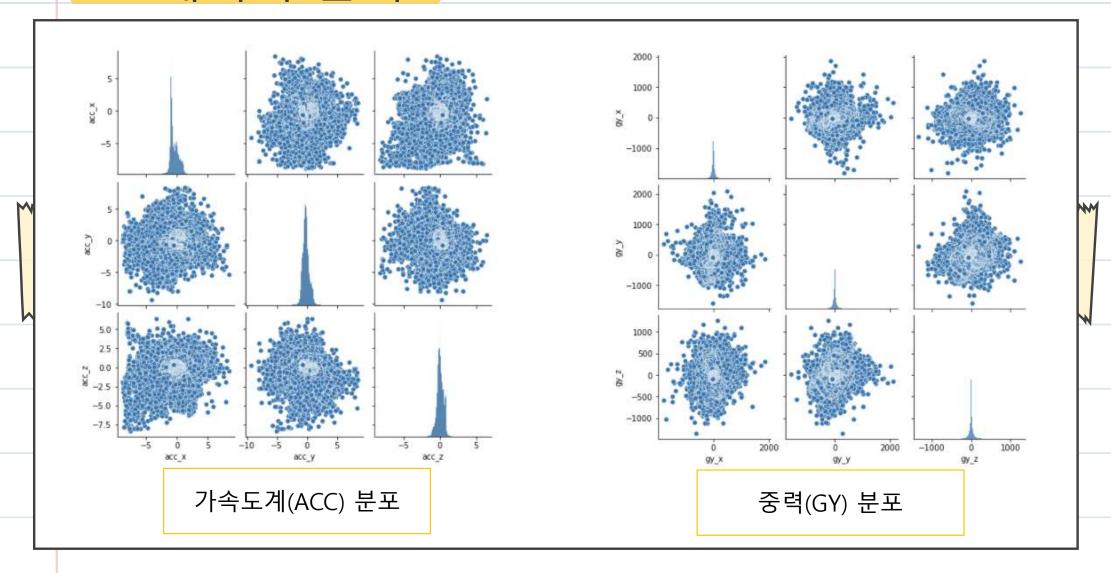
평가 지표 : Log Loss

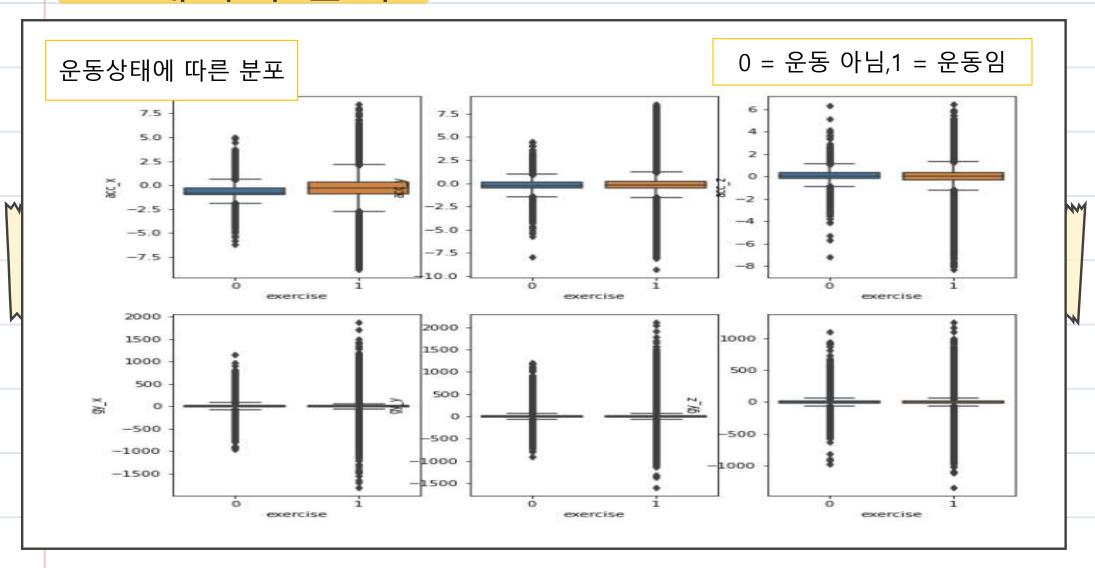
모델 성능 평가 시 사용 가능한 지표로 분류 모델 평가에 사용한다. 확률을 기반으로 하는 분류 지표이다. 로그 손실 값이 낮을수록 더 나은 예측을 의미한다.

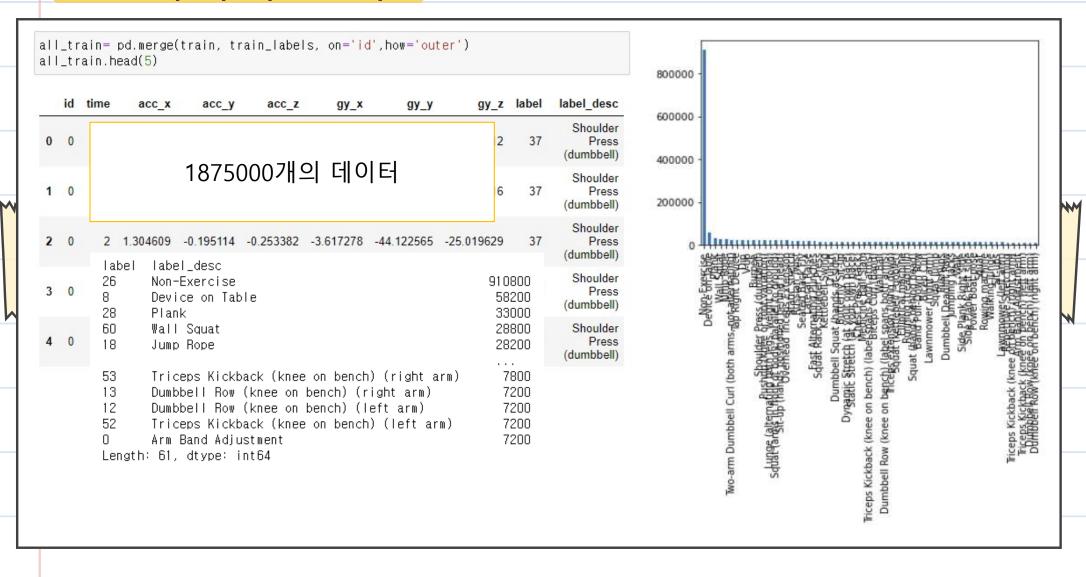












03. 모델링-DNN(Deep Neural Network)

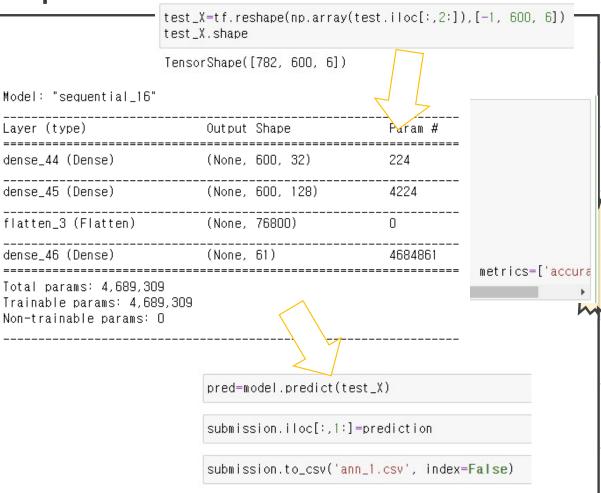
1. train,test 안나누기

```
import tensorflow as tf
X=tf.reshape(np.array(train.iloc[:,2:]),[-1, 600, 6])
X.shape

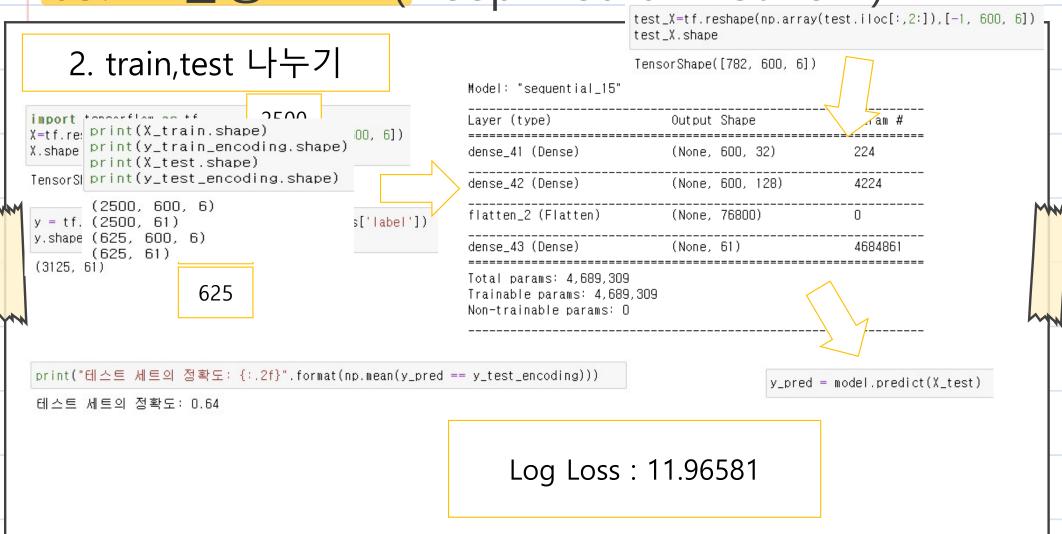
TensorShape([3125, 600, 6])

y = tf.keras.utils.to_categorical(train_labels['label'])
y.shape
(3125, 61)
```

Log Loss: 11.965815

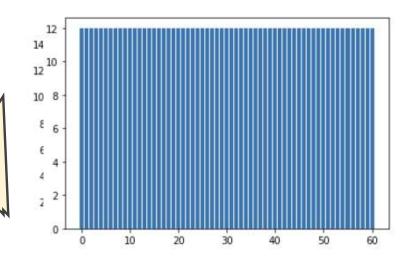


03. 모델링-DNN(Deep Neural Network)



03. 모델링-DNN(Deep Neural Network)

3. 다운 샘플링



Model: "sequential_21"

Layer (type)	Output Shape	Param #
dense_60 (Dense)	(None, 32)	115232
dense_61 (Dense)	(None, 128)	4224
flatten_8 (Flatten)	(None, 128)	0
dense_62 (Dense)	(None, 61)	7869

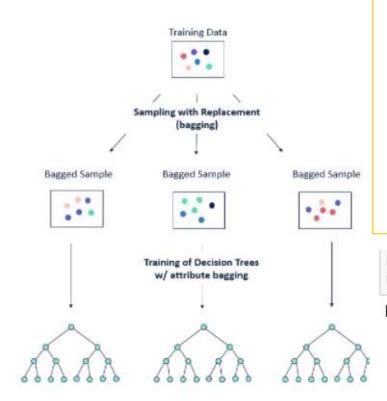
Total params: 127,325 Trainable params: 127,325 Non-trainable params: 0

from imblearn.under_sampling import RandomUnderSampler

X_resampled, y_resampled = RandomUnderSampler(random_state=0).fit_resample(X_1,y)
count_and_plot(y_resampled)

Log Loss: 12.3396

03. 모델링-RandomForest



여러 개의 결정 트리를 활용한 배깅의 대표적인 알고리즘

장) 결정 트리의 쉽고 직관적인 장점을 그대로 가지고 있음 동일한 알고리즘 중 비교적 빠른 수행 속도를 가짐 다양한 분야에서 좋은 성능을 나타냄

단) 파라미터가 많아 튜닝을 위한 시간이 많이 소요됨

model = RandomForestClassifier()
model

RandomForestClassifier(bootstrap=True, class_weight=None, criterion='gini', max_depth=None, max_features='auto', max_leaf_nodes=None, min_impurity_decrease=0.0, min_impurity_split=None, min_samples_leaf=1, min_samples_split=2, min_weight_fraction_leaf=0.0, n_estimators='warn', n_jobs=None, oob_score=False, random_state=None, verbose=0, warm_start=False)

03. 모델링-RandomForest

```
print(X_train.shape)
print(y_train_encoding.shape)
print(X_test.shape)
print(y_test_encoding.shape)

(2500, 600, 6)
(2500, 61)
(625, 600, 6)
(625, 600, 6)
```

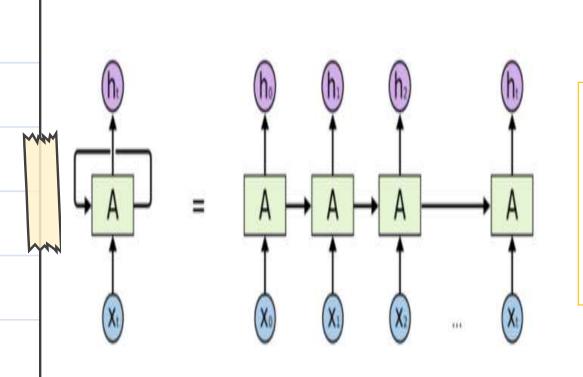
```
X_{train} = X_{train.numpy}()
  X_train = X_train.reshape((2500,-1))
  X_train.shape
  (2500, 3600)
  v train encoding.shape
print(X_train.shape, y_train_encoding.shape)
print(X_test.shape, y_test_encoding.shape)
(2500, 3600) (2500, 61)
(625, 3600) (625, 61)
  (625, 600, 6)
  X_{\text{test}} = X_{\text{test.reshape}}((625, -1))
  X_test.shape
  (625, 3600)
```

03. 모델링-RandomForest

```
from sklearn, ensemble import RandomForestClassifier
import matplotlib, pyplot as plt
forest2 = RandomForestClassifier(random_state=0)
from sklearn.model_selection import GridSearchCV
params ={ 'n_estimators' : [10, 100],
          'max_depth' : [6, 8, 10, 12],
          'min_samples_leaf' : [8, 12, 18],
          'min_samples_split' : [8, 16, 20] }
grid = GridSearchCV(forest2, param_grid=params, cv=5,n_jobs=-1)
grid.fit(X train, v train encoding)
GridSearchCV(cv=5, estimator=RandomForestClassifier(random state=0), n jobs=-1.
            param_grid={'max_depth': [6, 8, 10, 12],
                        'min_samples_leaf': [8, 12, 18],
                        'min_samples_split': [8, 16, 20],
                        'n_estimators': [10, 100]})
print('최적 하이퍼 파라미터: ', grid.best_params_)
print('최고 예측 정확도: {:.4f}'.format(grid.best_score_))
최적 하이퍼 파라미터: {'max_depth': 6, 'min_samples_leaf': 8, 'min_samples_split':
```

8, 'n_estimators': 100} 최고 예측 정확도: 0.4444 Log Loss: 6.4417

03. 모델링-RNN(Recurrent Neural Network)



RNN(Recurrent Neural Networks) : 순환신경망 은닉층의 결과가 다시 은닉층의 입력으로 들어 가도록 연결됨

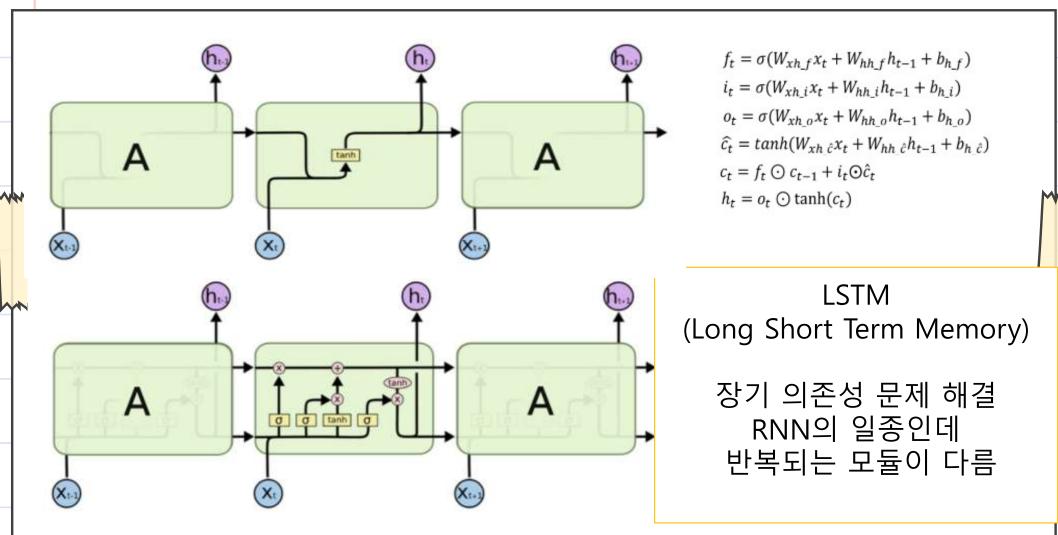
⇒ 순서 또는 시간의 측면을 고려할 수 있음

03. 모델링-RNN(Recurrent Neural Network)

```
from keras, models import Seguential
from keras, layers import SimpleRNN, Dense
np.random.seed(0)
model = Sequential()
model.add(SimpleRNN(32, input_shape=(600.6)))
model.add(Dense(128, activation='relu'))
model.add(Dense(61,activation='softmax'))
model.compile(optimizer='sgd', loss='categorical_crossentropy', metrics=['accuracy']
model.summary()
 Model: "sequential_9"
                          Output Shape
 _____
simple rnn 9 (SimpleRNN)
                        (None, 32)
 dense_14 (Dense)
                        (None, 128)
 dense 15 (Dense)
                        (None, 61)
Total params: 13,341
Trainable params: 13,341
Non-trainable params: 0
```

Log Loss : 2.6568

03. 모델링-LSTM(Long Short Term Memory)



03. 모델링-LSTM(Long Short Term Memory)

from keras, models import Sequential from keras, layers import LSTM, Dense np.random.seed(0) model = Sequential() model.add(LSTM(32, input_shape=(600.6))) model.add(Dense(128, activation='relu')) model.add(Dense(61,activation='softmax')) model.compile(optimizer='rmsprop', loss='categorical_crossentropy', metrics=['accura model.summary() print("테스트 세트의 정확도: {:.2f}".format(np.mean(y_pred == y_test_encoding))) Model: "sequential" 테스트 세트의 정확도: 0.98 Output Shape _____ Istm (LSTM) (None, 32) dense (Dense) (None, 128) dense 1 (Dense) (None, 61) _____ Total params: 17.085 Trainable params: 17,085 Log Loss: 2.47035 Non-trainable params: 0

03. 모델링-LSTM(Long Short Term Memory)

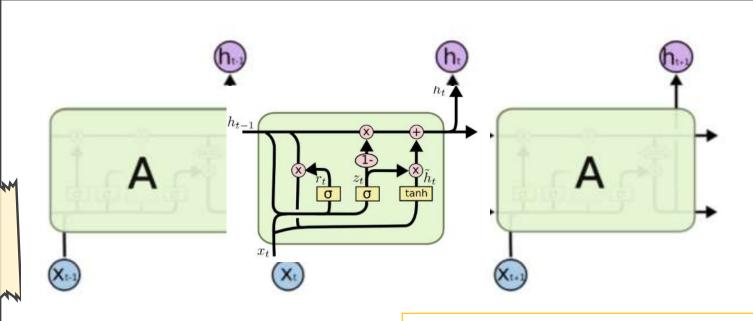
2

BiLSTM(양방향 장단기 기억) 계층은 시계열 또는 시퀀스 데이터의 시간 스텝 간의 양방향 장기 종속성을 학습.

```
Model: "sequential_17"
Laver (type)
                     Output Shape
                     (None, 600, 32)
bidirectional 8 (Bidirection (None. 64)
                                      from tensorflow.keras.models import load_model
                               -----print("테스트 정확도: %.4f" % model.evaluate(X_test, y_test_encoding)[1])
dense 26 (Dense)
                     flatten_11 (Flatten)
                 (None, 128)
                                      0.5360
                     .----- 테스트 정확도: 0.5360
Total params: 37,821
Trainable params: 37,821
Non-trainable params: 0
```

Log Loss: 2.28553

03. 모델링-GRU(The Gated Recurrent Unit)



$$z_t = \sigma\left(W_z \cdot [h_{t-1}, x_t]\right)$$

$$r_t = \sigma\left(W_r \cdot [h_{t-1}, x_t]\right)$$

$$\tilde{h}_t = \tanh\left(W \cdot [r_t * h_{t-1}, x_t]\right)$$

$$h_t = (1 - z_t) * h_{t-1} + z_t * \tilde{h}_t$$

GRU(The Gated Recurrent Unit)

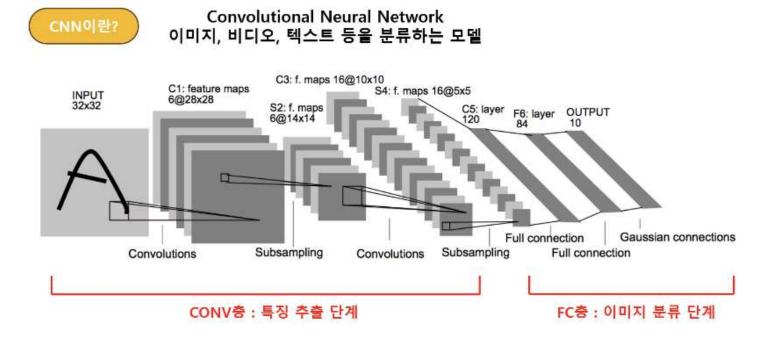
2014년 cho, etal에 의해 소개된
LSTM의 변칙 패턴
Forget gate와 input gate를 하나의 업데이트 gate로 통일하고
cell state와 hidden state를 하나로 합침

03. 모델링-GRU(The Gated Recurrent Unit)

```
from keras.models import Sequential
from keras, layers import GRU, Dense, Dropout
np.random.seed(0)
model = Sequential()
model.add(GRU(500, input shape=(600,6)))
model.add(Dense(1500, activation='relu'))
model.add(Dropout(0.2))
model.add(Dense(350, activation = 'relu'))
model.add(Dense(100, activation = 'relu'))
model.add(Dense(61,activation='softmax'))
model.compile(loss='categorical_crossentropy', optimizer='rmsprop', metrics=['accurd
model.summary()
Model: "sequential 2"
                           Output Shape
(None, 500)
                           (None, 1500)
                                                   751500
dense_4 (Dense)
dropout (Dropout)
                          (None, 1500)
dense_5 (Dense)
                           (None, 350)
dense_6 (Dense)
                          (None, 100)
dense_7 (Dense)
                           (None, 61)
Total params: 2,080,111
Trainable params: 2,080,111
Non-trainable params: 0
```

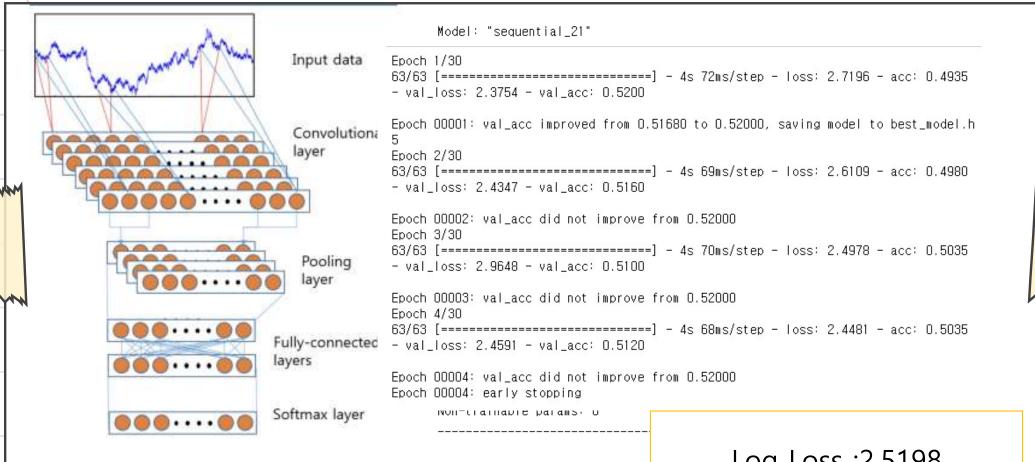
Log Loss: 5.9345

03. 모델링-CNN(Convolution Neural Network)



CNN (Convolution Neural Network) : 합성곱 신경망

03. 모델링-CNN(Convolution Neural Network)



Log Loss :2.5198

04. 결론

 Model: "sequential_17"

 Layer (type)
 Output Shape
 Param #

 Istm_18 (LSTM)
 (None, 600, 32)
 4992

 bidirectional_8 (Bidirection (None, 64)
 16640

 dense_26 (Dense)
 (None, 128)
 8320

 flatten_11 (Flatten)
 (None, 128)
 0

 dense_27 (Dense)
 (None, 61)
 7869

Total params: 37,821 Trainable params: 37,821 Non-trainable params: 0

BILSTM 일 때 가장 logloss가 낮음

94



2.28553

및초전

04. 결론

```
ANN
                          2021-01-24 오후 ... 파일 폴더
cache
                          2021-01-26 오전 ... 파일 폴더
CNN
                          2021-01-26 오전 ... 파일 폴더
                          2021-01-26 오후 ... 파일 폴더
GRU
KNN
                          2021-01-26 오전 ... 파일 폴더
                          2021-01-25 오후 ... 파일 폴더
LSTM
RANDOMFOREST
                          2021-01-26 오전 ... 파일 폴더
                           2021-01-24 오전 ... 파일 폴더
RNN
```

- 1) 다양한 모델링을 시도하면서 공부를 했다.
- 2) 늘 2차원을 다루다가 3차원 데이터를 다뤄서 배울점이 많았다.

아쉬운점

- 1) 파라미터를 많이 조정 못해서 조정을 하면 더 좋은 결과가 나올 수 있을 것 같다.
- 2) 모델 간 LOSS값이 유의미한 차이를 보이 지는 않는다.
- 3) 데이터 전처리 과정을 추가하면 더 좋은 결과를 기대할 수 있을 것이다.

출大

https://dacon.io/competitions/official/235689/overview/

https://wikidocs.net/94748

https://wegonnamakeit.tistory.com/25

https://brunch.co.kr/@chris-song/9

https://m.blog.naver.com/PostView.nhn?blogId=magnking&logNo=221311273459&proxyReferer=https:%2F%2Fwww.google.com%2F

https://ml-cheatsheet.readthedocs.io/en/latest/loss functions.html

https://injo.tistory.com/30



END