中山大学数据科学与计算机学院 操作系统实验课程

实验报告

教	师	凌应标
学	号	17341035
姓	名	傅畅
实验名称		实验四(异步事件编程)

实验四异步事件编程

姓名: 傅畅 学号: 17341038

邮箱: fuch8@mail2.sysu.edu.cn

实验时间:周五(3-4节)

目录

– ,	实验要求	2	
(—	一) 利用时钟中断,在右下角轮流显示转轮	2	
(_	工) 编写键盘中断响应程序	2	
(=	E) 编写软中断服务程序	2	
二、实验配置			
(-	一) 实验支撑环境	2	
三、	x86 保护模式学习	2	
(—	一) 使用选择子访存	2	
(_	L) 分页机制	2	
(=	E) 中断选择子	2	
四、	实验代码设计	2	
(—	一) 从软盘到使用硬盘启动	2	
(_	mbr.asm	3	
(=	(E) core.asm	8	
(四	user.asm	18	
(五	 疑难问题解决 	19	
五、	实验结果及分析	19	
六、	实验总结	23	

一、实验要求

(一) 利用时钟中断, 在右下角轮流显示转轮

操作系统工作期间,利用时钟中断,在屏幕 24 行 79 列位置轮流显示' | '、'/'和'\',适当控制显示速度,以方便观察效果。

(二) 编写键盘中断响应程序

编写键盘中断响应程序,原有的你设计的用户程序运行时,键盘事件会做出有事反应: 当键盘有按键时,屏幕适当位置显示"OUCH!OUCH!"。

(三) 编写软中断服务程序

在内核中,对 33 号、34 号、35 号和 36 号中断编写中断服务程序,分别在屏幕 1/4 区域内显示一些个性化信息。再编写一个汇编语言的程序,作为用户程序,利用 int 33、int 34、int 35 和 int 36 产生中断调用你这 4 个服务程序。

二、实验配置

- (一) 实验支撑环境
- 硬件: 个人计算机
- 主机操作系统: Linux 4.18.0-16-generic 17-Ubuntu
- 虚拟机软件: Bochs 2.6.9

三、 x86 保护模式学习

(一) 使用选择子访存

选择子在

- (二) 分页机制
- (三) 中断选择子

四、实验代码设计

(一) 从软盘到使用硬盘启动

由于使用空间比较大,从实验四开始,我决定使用硬盘作为主要存储方式, bochs 的配置修改如下

```
1 ata0-master: type=disk, mode=flat, translation=auto, path="h.img", cylinders=2, heads=16, spt=64, biosdetect=auto, model="Generic 1234"
```

3 boot: disk

代码 1: bochs 硬盘配置参数

为了方便地制作硬盘镜像,我编写了批处理写二进制文件的脚本。在 linux 下,使用 cat 命令可以将二进制文件追加至指定文件末尾;至于'0'字符可以由 linux 中的特殊 0 字符设备/dev/zero 提供,即:从/dev/zero 读取任意长度的都是 0 的字符,然后追加到指定文件末

```
fil=h.img
1
2
   make
3
   cat cmbr.bin > $fil # clear and cat in
4
5
   cat ccore.bin >> $fil
6
   len = \{[10*512 - \{(stat -c \%s " \} fil")]\}
   dd if=/dev/zero count=$len bs=1 | cat>> $fil
7
   cat c1.bin >> $fil
9
10
   len = \{[2*16*64*512 - \{(stat -c \%s " \} fil")]\}
   dd if=/dev/zero count=$len bs=1 | cat>> $fil
11
```

代码 2: make diskimg.sh

(二) mbr.asm

4.2.1 加载内核与用户程序

- 1) 这部分内容有两个程序,一个是读取一个硬盘扇区,到目的物理地址;
- 2) 另一个是根据程序程序头来确定程序长度并整个地读完程序。
- 3) 受别人代码的启发,我规定被加载程序头保留 2 个双字,分别表示目标程序长度与目标程序期望被加载的线性地址

```
1
  Load_program:;以下加载程序,
2
            ; 栈中的第一个参数为被加载程序的目的物理地址,第二个参数为程序在硬盘
               中的起始扇区
3
     pushad
            mov edi, [esp+40]
4
5
6
            mov eax, [esp+36]
7
            mov ebx, edi
                                         ;起始地址
8
            call read_hard_disk_0
                                         ;以下读取程序的起始部分(一个扇
               |\vec{X}|
9
            ;以下判断整个程序有多大
10
                                         ;核心程序尺寸
            mov eax, [edi]
11
```

```
12
              xor edx, edx
13
              mov ecx,512
                                              ;512字节每扇区
14
              div ecx
15
              or edx, edx
16
              jnz @1
                                              ;未除尽,因此结果比实际扇区数少1
17
              dec eax
                                              ;已经读了一个扇区,扇区总数减1
18
19
      @1:
                                              ;考虑实际长度≤512个字节的情况
20
              or eax, eax
                                                         ;EAX=0 ?
21
              jz endLoad program
22
              ;读取剩余的扇区
23
                                              ;32位模式下的LOOP使用ECX
24
              mov ecx, eax
25
              mov eax, [esp+36]
26
              inc eax
                                              ;从下一个逻辑扇区接着读
      @2:
27
28
              call read_hard_disk_0
29
              inc eax
                                              ;循环读,直到读完整个内核
              loop @2
30
31
32
          endLoad program:
33
          popad
34
          r e t
```

代码 3: Load_progam

其中, read hard disk 将逻辑扇区号的一个扇区加载到目标地址

```
1
   read_hard_disk_0:
2
                ;从硬盘读取一个逻辑扇区
3
                ;EAX=逻辑扇区号
                ;DS:EBX=目标缓冲区地址
4
5
                ;返回: EBX=EBX+512
6
       push eax
7
       push ecx
8
       push edx
9
10
       push eax
11
       mov dx, 0x1f2
12
13
       mov al,1
14
       out dx, al
                                            ;读取的扇区数
15
       inc dx
                                            ;0x1f3
16
17
       pop eax
       out dx, al
                                            ;LBA地址7~0
18
19
                                            ;0 \times 1 f4
20
       inc dx
```

```
21
        mov c1,8
22
        shr eax, cl
        out dx, al
                                              ;LBA地址15~8
23
24
        inc dx
25
                                              ;0x1f5
        shr eax, cl
26
        out dx, al
                                              ;LBA地址23~16
27
28
        inc dx
29
                                              ;0x1f6
        shr eax, cl
30
        or al,0xe0
                                              ; 第一硬盘 LBA地址 27~24
31
        out dx, al
32
33
34
        inc dx
                                              ;0x1f7
35
        mov a1,0x20
                                              ;读命令
        out dx, al
36
37
38
        . waits:
        in al, dx
39
        and a1,0x88
40
        cmp al, 0x08
41
        jnz . waits
                                              ;不忙,且硬盘已准备好数据传输
42
43
        mov ecx, 256
                                              ;总共要读取的字数
44
45
        mov dx, 0x1f0
46
        . readw:
47
        in ax, dx
        mov [ebx], ax
48
        add ebx,2
49
50
        loop .readw
51
52
        pop edx
        pop ecx
53
54
        pop eax
55
56
        r e t
```

代码 4: read_hard_disk_0

4.2.2 安装 GDT

- 1) 跳进保护模式前,需要手动配置代码段和栈段和选择子
- 2) 为了方便,我这次实验中只使用两个选择子,一个表示数据段,一个表示 代码段,两者的段界限都是 4GB。以后的 ds, ss 都使用同一选择子进行访存

3) 设置完毕之后需要使用 lgdt, sgdt, 命令直接保存或修改 gdtr, 然后打开控制寄存器 cr0 的 PE 位, 开启保护模式

```
; 计算GDT所在的逻辑段地址
1
2
         mov eax, [cs:pgdt+0x02]
                                       ;GDT的32位物理地址
3
         xor edx, edx
4
         mov ebx, 16
5
         div ebx
                                       ;分解成16位逻辑地址
6
                                       ;令DS指向该段以进行操作
7
         mov ds, eax
8
         mov ebx, edx
                                       ;段内起始偏移地址
9
10
         ;跳过0#号描述符的槽位
         ;创建1#描述符,保护模式下的代码段描述符
11
         mov dword [ebx+0x08],0x0000ffff ;基地址为0,界限0xFFFFF,DPL=00
12
                                       ;4KB粒度,代码段描述符,向上扩展
         mov dword [ebx+0x0c], 0x00cf9800
13
14
         ;创建2#描述符,保护模式下的数据段和堆栈段描述符
15
         mov dword [ebx+0x10], 0x0000ffff
                                      ;基地址为0,界限0xFFFFF,DPL=00
16
         mov dword [ebx+0x14],0x00cf9200 ;4KB粒度,数据段描述符,向上扩展
17
18
19
         : 初始化描述符表寄存器GDTR
20
          mov word [cs: pgdt],23
                                        ;描述符表的界限
2.1
22
          lgdt [cs: pgdt]
23
          in al,0x92
                                        ;南桥芯片内的端口
24
          or al,0000 0010B
25
          out 0x92, al
26
                                        ; 打开A20
27
                                        ;中断机制尚未工作
28
          cli
29
30
          mov eax, cr0
31
          or eax,1
          mov cr0.eax
                                        ;设置PE位
32
33
          ;以下进入保护模式... ...
34
                                        ;16位的描述符选择子: 32位偏移
35
          jmp dword 0x0008: flush
                                        ;清流水线并串行化处理器
36
```

4.2.3 开启分页

- 1) 本次使用分页,我只是使用一张目录和一张页表,因为程序只使用到物理 低端 1MB 的地址
- 2) 初始建立页表的时候,必须有恒等映射作为过渡,否则刚刚开启页表后的 访存操作会由于对错误的线性地址操作而是失效
 - 3) 同时手动修改部分寄存器,使其线性地址指向高端(物理地址不变)

```
1
2
         ;准备打开分页机制.
3
         ; 创建系统内核的页目录表PDT
4
         mov ebx, 0x00020000
                                     ;页目录表PDT的物理地址
5
6
7
         ;在页目录内创建指向页目录表自己的目录项
8
         mov dword [ebx+4092],0x00020003
9
10
         mov edx, 0x00021003
         ;在页目录内创建与线性地址0x0000000对应的目录项
11
         mov [ebx+0x000], edx
                                      ;写入目录项(页表的物理地址和属性)
12
                                      ;此目录项仅用于过渡。
13
         ;在页目录内创建与线性地址0x80000000对应的目录项
14
15
         mov [ebx+0x800], edx
                                     ;写入目录项(页表的物理地址和属性)
16
         ;创建与上面那个目录项相对应的页表, 初始化页表项
17
18
         mov ebx, 0x00021000
                                     ;页表的物理地址
19
                                      ;起始页的物理地址
         xor eax, eax
20
         xor esi, esi
   .b1:
21
22
         mov edx, eax
23
         or edx, 0x00000003
24
         mov [ebx+esi*4], edx
                                     ;登记页的物理地址
25
         add eax, 0x1000
                                      ;下一个相邻页的物理地址
         inc esi
26
                                     ; 仅低端1MB内存对应的页才是有效的
27
         cmp esi,256
28
         jl .b1
```

代码 6: 手动完善页目录和页表

安装号页目录和页表之后,修改 cr3 和 cr0 寄存器就可以正式开启分页了

```
1 ;令CR3寄存器指向页目录,并正式开启页功能
2 mov eax,0x00020000 ;PCD=PWT=0
3 mov cr3,eax
```

```
5
          ;将GDT的线性地址映射到从0x80000000开始的相同位置
6
          sgdt [pgdt]
7
          mov ebx, [pgdt+2]
8
          add dword [pgdt+2],0x80000000
                                      ;GDTR也用的是线性地址
9
          lgdt [pgdt]
10
11
          mov eax, cr0
          or eax, 0x80000000
12
                                           ; 开启分页机制
          mov cr0, eax
13
```

代码 7: 开启 paging

(三) core.asm

core 是内核代码段,主要负责中断处理的配置并跳转到用户程序,其内容包括

- 1) 安装 IDT,包括键盘、时钟中断和 4 个软中断
- 2) 初始化 8259A 芯片,包括其中的我重点使用的时钟中断硬件 RTC
- 3) 编写中断处理例程

4.3.1 安装 idt

本次中断我都使用中断门来实现,特权级都设为0。

除了实验要求的 6 个中断,其余 250 个中断(包括异常中断处理)我都设置为空处理的例程。

```
1
          mov eax, general_exception_handler ;门代码在段内偏移地址
                                      ; 门代码所在段的选择子
2
          mov bx, flat_4gb_code_seg_sel
3
          mov cx, 0 x8e00
                                         ;32位中断门,0特权级
          call\ flat\_4gb\_code\_seg\_sel: make\_gate\_descriptor
4
5
6
          mov ebx, idt_linear_address ;中断描述符表的线性地址
7
          xor esi, esi
    . idt0:
8
9
          mov [ebx+esi*8], eax
10
          mov [ebx+esi*8+4], edx
11
          inc esi
12
          cmp esi,19
                                         ;安装前20个异常中断处理过程
          jle .idt0
13
14
15
          ;其余为保留或硬件使用的中断向量
16
          mov eax, general_interrupt_handler ;门代码在段内偏移地址
17
          mov bx, flat_4gb_code_seg_sel ;门代码所在段的选择子
          mov cx, 0x8e00
                                         ;32位中断门,0特权级
18
```

```
19
           call flat_4gb_code_seg_sel:make_gate_descriptor
20
                                               ;中断描述符表的线性地址
21
           mov ebx, idt linear address
    .idt1:
22
23
           mov [ebx+esi*8], eax
24
           mov [ebx+esi*8+4], edx
           inc esi
2.5
           cmp esi,255
                                               ;安装普通的中断处理过程
26
           jle .idt1
27
28
           ;设置实时时钟中断处理过程
29
30
           mov eax, rtm 0x70 interrupt handle ;门代码在段内偏移地址
                                               ;门代码所在段的选择子
31
           mov bx, flat 4gb code seg sel
           mov cx, 0 x8e00
                                               ;32位中断门,0特权级
32
33
           call flat_4gb_code_seg_sel:make_gate_descriptor
34
                                               ;中断描述符表的线性地址
35
           mov ebx, idt_linear_address
           mov [ebx+0x70*8], eax
36
           mov [ebx+0x70*8+4], edx
37
38
           ; set the keyboard interruption
39
           mov eax, keyboard interrupt handle
40
           mov bx, flat 4gb code seg sel
41
           mov cx, 0x8e00
42
43
           call flat 4gb code seg sel: make gate descriptor
44
45
           mov ebx, idt_linear_address
           mov [ebx+0x21*8], eax
46
           mov [ebx+0x21*8+4], edx
47
48
49
           ; set personal interrupt1
           mov eax, personall interrupt handle
50
           mov\ bx\,,\ flat\_4gb\_code\_seg\_sel
51
           mov cx, 0x8e00
52
53
           call flat 4gb code seg sel: make gate descriptor
54
55
           mov ebx, idt linear address
56
           mov [ebx+0x11*8], eax
57
           mov [ebx+0x11*8+4], edx
58
           ; set personal interrupt2
59
           mov eax, personal2 interrupt handle
60
61
           mov bx, flat_4gb_code_seg_sel
           mov cx, 0x8e00
62.
63
           call flat_4gb_code_seg_sel:make_gate_descriptor
64
65
           mov ebx, idt_linear_address
```

```
mov [ebx+0x12*8], eax
66
            mov [ebx+0x12*8+4], edx
67
68
            ; set personal interrupt3
69
            mov eax, personal3_interrupt_handle
70
            mov\ bx\,,\ flat\_4gb\_code\_seg\_sel
            mov cx, 0x8e00
71
            call flat_4gb_code_seg_sel:make_gate_descriptor
72
73
            mov ebx, idt linear address
74
            mov [ebx+0x13*8], eax
75
            mov [ebx+0x13*8+4], edx
76
77
            ; set personal interrupt4
            mov eax, personal4 interrupt handle
78
79
            mov\ bx\,,\ flat\_4gb\_code\_seg\_sel
80
            mov cx, 0x8e00
81
            call flat_4gb_code_seg_sel:make_gate_descriptor
82
            mov ebx, idt linear address
83
            mov [ebx+0x14*8], eax
84
            mov [ebx+0x14*8+4], edx
85
            ;准备开放中断
86
            mov word [pidt],256*8-1
                                                 ;IDT的界限
87
            mov dword [pidt+2], idt_linear_address
88
                                                 ;加载中断描述符表寄存器IDTR
89
            lidt [pidt]
```

代码 8: 安装 IDT

4.3.2 初始化 8259A

```
;设置8259A中断控制器
1
2
           mov al, 0 x 11
                                               ;ICW1: 边沿触发/级联方式
3
           out 0x20, al
           mov al, 0 x 20
4
                                               ;ICW2: 起始中断向量
5
           out 0x21, al
6
           mov al, 0 x 04
7
           out 0x21, al
                                               ;ICW3: 从片级联到IR2
           mov al, 0x01
8
9
           out 0x21, a1
                                               ;ICW4: 非总线缓冲,全嵌套,正常EOI
10
11
12
           mov al, 0 x 11
                                               ;ICW1: 边沿触发/级联方式
13
           out 0xa0, al
           mov al, 0 x 70
14
                                               ;ICW2: 起始中断向量
           out 0xa1, a1
15
           mov al, 0 x 04
16
           out 0xa1, a1
                                               ;ICW3: 从片级联到IR2
17
```

```
18
          mov al, 0 x 01
          out 0xa1, a1
19
                                          :ICW4: 非总线缓冲,全嵌套,正常EOI
20
2.1
22
          ;设置和时钟中断相关的硬件
          mov al,0x0b
                                          ;RTC寄存器B
23
          or al,0x80
                                          ;阻断NMI
24
          out 0x70, a1
2.5
                                          ;设置寄存器B,禁止周期性中断,开放更
          mov a1,0x12
26
          out 0x71, al
                                          ;新结束后中断,BCD码,24小时制
27
28
                                          ;读8259从片的IMR寄存器
29
          in al,0xa1
30
          and al,0xfe
                                          ;清除bit 0(此位连接RTC)
          out 0xa1, al
                                          ;写回此寄存器
31
32
          mov al,0x0c
33
34
          out 0x70, al
                                          ; 读RTC寄存器C, 复位未决的中断状态
          in al,0x71
35
36
                                          ; 开放硬件中断
37
          sti
```

代码 9: 初始化 8259A

4.3.3 中断处理例程编写

时钟中断处理过程,我先向 8259A 发送 End Of Interrupt 信号并读取寄存器 C 之后,便可以执行其他代码了。

整个处理程序除了按中断显示风火轮,还重新显示当前的时间;后者只需要向0x70端口发送0x80,0x82,0x84就可以从0x71读取秒、分、时了。

向 0xb8000 写入输出信息,只需要利用平坦 4gb 选择子即可直接写入。

```
;实时时钟中断处理过程
         rtm 0x70 interrupt handle:
1
2
3
         pushad
4
                                       ;中断结束命令EOI
5
         mov a1,0x20
         out 0xa0, al
                                       ;向8259A从片发送
6
7
         out 0x20, al
                                       ;向8259A主片发送
8
9
         mov al,0x0c
                                       ;寄存器C的索引。且开放NMI
10
         out 0x70, al
         in al,0x71
                                       ;读一下RTC的寄存器C,否则只发生一次
11
             中断
12
                                       ;此处不考虑闹钟和周期性中断的情况
```

```
13
            ;转动风火轮,并在右下角显示
14
            xor ebx, ebx
15
16
            mov\ bx\ ,\ [\,curcyc\,]
          ; shr bx , 10
17
            and bx , 0x3
18
            add ebx , message_cyc
19
            mov cl , [ebx]
20
            mov ch, 0x7
21
            mov [VideoSite+0x0f9e], cx
                                             ; (24*80+79)*2
22
23
24
            mov bx , [curcyc]
25
            inc bx
26
            mov [curcyc], bx
27
28
29
          mov ebx, timestrLim; timestr+len-1, the last is '\setminus 0'
30
          mov byte [ebx],0
                                       显示当前时间
31
32
                                       按照秒、分、时的顺序从后往前, 从低到高位构造
                                    时间字符串
33
          xor al, al
34
          or al, 0x80
35
36
          out 0x70, al
37
          in al, 0x71
38
          mov cl, al
39
          and cl, 0x0f
          add cl, '0'
40
41
          dec ebx
42
          mov [ebx], cl
          shr al, 4
43
          add al, '0'
44
          dec ebx
45
          mov [ebx], al
46
47
          dec ebx
48
          mov byte [ebx], ':'
49
          mov al, 2
50
51
          or al, 0x80
52
          out 0x70, a1
          in al, 0x71
53
54
          mov cl, al
55
          and cl, 0x0f
56
          add cl, '0'
57
          dec ebx
58
          mov [ebx], cl
```

```
59
          shr al, 4
60
          add al, '0'
61
          dec ebx
62
          mov [ebx], al
63
          dec ebx
64
          mov byte [ebx], ':'
65
          mov al, 4
66
          or al, 0x80
67
          out 0x70, al
68
          in al, 0x71
69
70
          mov cl, al
          and cl, 0x0f
71
72
          add cl, '0'
73
          dec ebx
          mov [ebx], cl
74
75
          shr al, 4
76
          add al, '0'
          dec ebx
77
          mov [ebx], al
78
79
          push ebx
80
          mov ax, 0x7c6;
                               显示位置定位(24, 70)
81
          shl eax, 16
82
83
          mov ax, 0x2
84
          push eax
85
          call flat_4gb_code_seg_sel:simple_puts
          add esp ,8
86
87
            popad
88
89
            iretd
```

代码 10: 时钟中断处理

键盘中断显示的 Ouch! 和时钟中断类似,同样需要记得读取端口以清空阻塞并发送 EOI

```
1
        keyboard_interrupt_handle:
                                    ;键盘中断处理例程
        ;通过判断Scan Set 1 code的最高位,判断这次中断是按下还是弹起
2
3
  pushad
4
  mov al, 0x20
5
  out 0xa0, al
  out 0x20, al
6
7
8
  in al, 0x60
                        ; 一定要把端口里的数给读出来,不然下次中断不会被触
     发
9
```

```
mov ch, al
   xor ch, 0x80
11
                            ;最高位为0时按下,此时颜色代码为0x4
12
  shr ch , 7
         ;最高位为1时弹起,此时颜色代码0x0
13
14
  shl ch, 2
   mov cl, 'O'
15
  mov [VideoSite+1998], cx; (12*8+39)*2
16
  mov cl, 'u'
17
   mov [VideoSite+2000], cx
18
   mov cl, 'c'
19
   mov [VideoSite+2002], cx
  mov cl, 'h'
   mov [VideoSite+2004], cx
23 mov c1, '!'
24
   mov [VideoSite+2006], cx
25
26 popad
27
  iretd
```

代码 11: 键盘中断处理例程

接下来就是要实现四个软中断例程。第一个我用于显示一个个人信息的字符串;第二个到第四个我用于执行实验一中的弹跳小球,只不过通过修改左上框的基地址分别在三个象限各执行一段时间,然后结束。

```
personall interrupt handle:
                                          ; 第一个自定义中断例程, 放在0x11处,
       用于显示
2
       pushad
                                       ; 发送EOI
3
      mov al, 0x20
4
       out 0xa0, al
5
       out 0x20, al
6
7
       push id_info
8
       xor eax, eax
                                       ; 先压入字符串地址, 再压入坐标颜色
       mov ax, 1*80+0
9
10
       shl eax, 16
11
      mov ax, 0x09
12
       push eax
13
       call flat_4gb_code_seg_sel:simple_puts
       add esp , 8
14
15
16
       popad
17
       iretd
18
                                        ; 第二个中断历程, 在程序起始时持续显
   personal2_interrupt_handle:
      示弹跳小球
19
       push eax
      mov\ al\ ,\ 0x20
20
```

```
21
       out 0xa0, al
22
       out 0x20, al
23
24
25
       push 0x0
       push 0x0
                             ; BaseX Y
                                            该历程只需要压入弹跳框的左上角基地址
26
       call flat_4gb_code_seg_sel:block_stone
27
28
       add esp, 8
29
       pop eax
30
       iretd
   personal3 interrupt handle:
                                              ;中断例程3 4 同2,改换基地址再运行几
31
       次
32
       push eax
33
       mov al, 0x20
34
       out 0xa0, al
       out 0x20, al
35
36
37
       push 0
       push 40
                           ; BaseX Y
38
39
       call flat_4gb_code_seg_sel:block_stone
40
       add esp, 8
       pop eax
41
42
       iretd
   personal4_interrupt_handle:
43
44
               push eax
       mov al, 0x20
45
46
       out 0xa0, al
47
       out 0x20, al
48
49
       push 12
50
       push 40
                            ; BaseX Y
51
       call flat_4gb_code_seg_sel:block_stone
52
       add esp, 8
53
       pop eax
54
        iretd
55
```

代码 12: 四个软中断例程

其中的 block stone 代码如下

```
1 block_stone:
2 pushad
3 mov eax, [esp+44]
4 mov [BaseX], al
5 mov eax, [esp+40]
6 mov [BaseY], al
7 mov ecx, ShowTime ; 限定运动次数
```

```
8
                                                ; 以下过程同实验一
9
        . show:
10
                 push ecx
11
12
                 mov eax, 0x0
                 mov ebx, 0x0
13
                 mov ecx, 0x0
14
                 mov edx, 0x0
15
                 mov al, [posx]
16
                 mov cl, [BaseX]
17
                 add al, cl
18
19
                 mov bl, [posy]
20
21
                 mov cl, [BaseY]
22
                 add bl, cl
23
                 mov cx, 0x50
                 mul cx
24
25
26
27
                 add ax, bx
                 shl eax, 1
28
                 mov ebx, VideoSite
29
30
                 add ebx, eax
31
32
                 mov byte [ebx], '*'
33
                 mov cl, [esp]
34
                 and cl, 0x7
35
                 inc cl
                 mov byte [ebx+0x1], cl
36
37
38
                 mov ecx, [delay]
39
        . sleeploop:
40
                 loop .sleeploop
41
42
                 mov byte [ebx], 0x0
                 mov byte [ebx+0x1], 0x0
43
44
        .slide:
45
                 mov dl, [posx]
46
                 mov dh, [posy]
47
                 mov al, [dir]
                 xor ebx, ebx
48
49
                 mov bl, al
                 mov al, [delx+ebx]
50
51
                 mov ah, [dely+ebx]
52
                 add dl, al
53
                 add dh, ah
54
```

```
; add bl, '0'
56
    ; mov [VideoSite+4], bl
    ; mov byte [VideoSite+5], 0x07
57
58
    ; sub bl, '0'
59
60
    ; add al, '0'
     ; mov [VideoSite+6], al
61
     ; mov byte [VideoSite+7], 0x07
62
63
     ; sub al, '0'
                  mov cl, bl
64
                  cmp dl, 0xff
65
66
                  jne . Endjudge1
                           xor\ cl\ ,\ 0x02
67
68
                           mov [dir], cl
                           jmp near .slide
69
70
                  . Endjudge1:
71
72
                  cmp dl, LimX
                  jne . Endjudge2
73
74
                           xor\ cl\ ,\ 0x02
75
                           mov [dir], cl
                           jmp near .slide
76
                  . Endjudge2:
77
78
79
                  cmp dh, 0xff
80
                  jne . Endjudge3
81
                           xor \ c1 \ , \ 0x01
82
                           mov [dir], cl
83
                           jmp near .slide
84
                  . Endjudge3:
85
                  cmp dh, LimY
86
                  jne . Endjudge4
87
                           xor cl, 0x01
88
89
                           mov [dir], cl
90
                           jmp near .slide
91
                  . Endjudge4:
92
93
                  mov [dir], cl
94
                  mov [posx], dl
95
                  mov [posy], dh
96
97
                  pop ecx
98
                  dec ecx
99
                  cmp\ ecx\ ,\ 0x0
100
                  jne . show
101
```

```
102 popad
103 retf
```

代码 13: stone v3

中断处理程序1中的简单字符串输出程序如下

```
simple puts:
2
   pushad
                        ; 简单的输出字符串, 不涉及光标移动
3
                           ; arg1 is string pointer
                           ; arg2 的低16位表示颜色, 高16为表示显示的启示位置, 即x
4
                              *80+y (col, xy)
5
6
   mov ebx , [esp+0x28] ; from 40
7
   xor eax, eax
8
   mov ax, bx
9
   shr ebx , 15
                      ; shr 16 ,, shl 1
10
   mov ebp , [esp+0x2c] ; from 44
11
12
   . enumchar:
13
           mov cl,[ebp]
           cmp c1, 0x0
14
                         ; 字符串默认以0结尾,
15
           je .endenum
16
           mov [VideoSite+ebx], cl
17
           inc ebx
18
           mov [VideoSite+ebx], al
19
           inc ebx
20
           inc ebp
21
           jmp .enumchar
22
   . endenum:
23
   popad
24
   retf
```

代码 14: simple print string

(四) user.asm

4.4.1 用户程序软中断调用

```
[bits 32]
1
2
       user0_length dd user0_end-user0_start
       user0_entry dd user0_start
3
  [section user0 vstart=0x80040500]
4
5
   user0 start:
       int 0x12
                                               ; 依次调用自定义的软中断
6
7
       int 0x13
8
       int 0x14
9
       int 0x11
```

```
10
      mov c1, '#'
11
12
      mov ch, 0x07
13
   userloop:
      mov ebx, 0x800b8004
14
                                       ; 主过程不断反色地显示一个'#'字符,
15
      mov [ebx],cx
                                       ; 观察其与时钟中断的并行程度
16
      xor ch, 0x1
17
      jmp userloop
18
19
   user0\_end:
```

代码 15: user0 asm

(五) 疑难问题解决

• 1

五、实验结果及分析

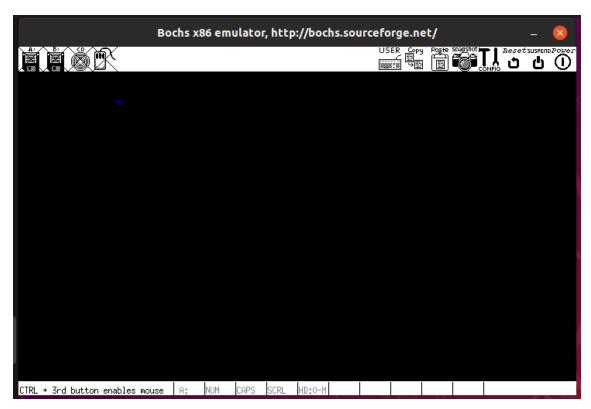
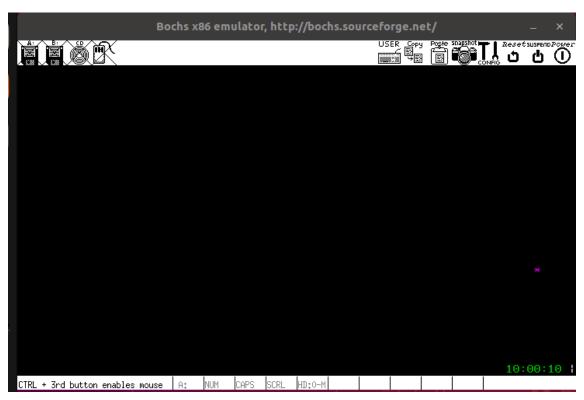


图 1: 软中断 0x12



图 2



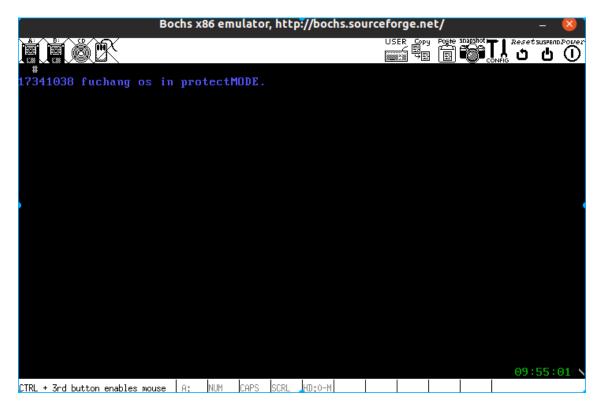


图 4



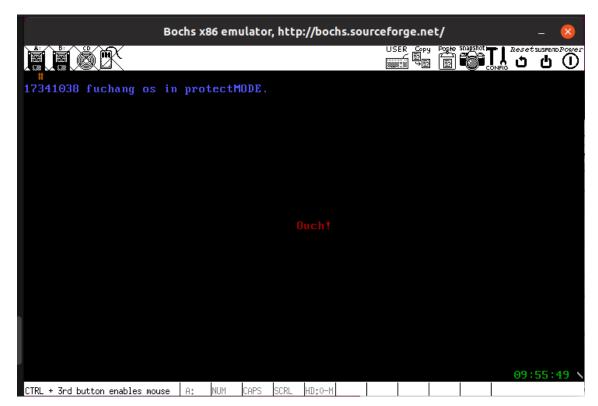
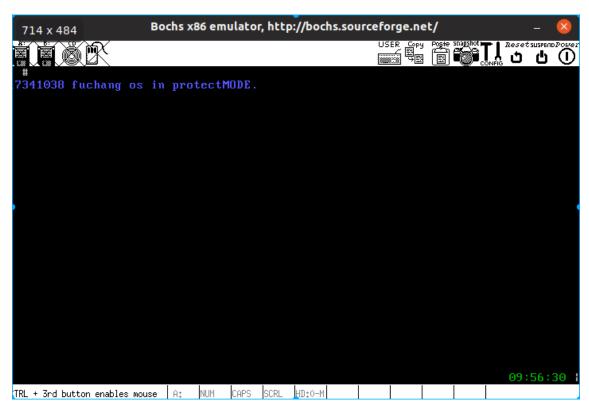


图 6



六、实验总结