

## Basics

**Mitternachtsformel**  $x = \frac{-b \pm \sqrt{b^2 - 4ac}}{2a}$

**Polynomdivision**

$$\frac{P(x)}{q(x)} = S(x) + \frac{r(x)}{q(x)} \quad P, q, S, r \text{ Polynome}$$

! Vorzeichen von Nullstellen umdrehen.

$$\begin{array}{rcl} (x^3 - 2x^2 - 5x - 6) : (x - 1) & = & x^2 - x - 6 \\ - (x^3 - x^2) & & | -x^2 : x = -x \\ \hline -x^2 - 5x & & \\ - (x^2 - x) & & | -6x : x = -6 \\ \hline -(-6x + 6) & & \end{array}$$

Eine Polynomfunktion vom Grad  $n$  hat höchstens  $n$  reelle Nullstellen.

$$f(x) = a_n \cdot (x - x_1) \cdot (x - x_2) \cdot \dots \cdot (x - x_n)$$

**Grenzwert Berechnen Tricks**

- " $\frac{\infty}{\infty}$ " Trick: Erweitern mit  $\frac{1}{n^k}$  ( $k$ : grösster Exponent)

$$\lim_{n \rightarrow \infty} \frac{2n^6 - n^3}{7n^6 + n^5 - 3} \cdot \frac{1}{n^6} = \frac{2}{7}$$

- " $\frac{\infty}{\infty}$ " Trick: Erweitern mit  $\frac{1}{a^k}$  ( $a$ : grösste Basis,  $k$ : kleinster Exponent)  $\lim_{n \rightarrow \infty} \frac{7^{n-1} + 2^{n+1}}{7^n + 5} \cdot \frac{1}{7^{n-1}} = \frac{1}{7}$

- " $\infty - \infty$ " Trick: Erweitern mit  $\sqrt{\dots} + \sqrt{\dots}$

$$\lim_{n \rightarrow \infty} (\sqrt{n^2 + n} - \sqrt{n^2 + 1}) = 1/2$$

- Kettenfunktionen: Trick Stetigkeit von  $f(x)$  ausnutzen  $\Rightarrow$  zuerst  $\lim_{n \rightarrow \infty} a_n$  berechnen, danach  $f(x)$  (ohne nochmals  $\lim$ ) anwenden.

- e-like...: Trick: umformen zu  $\left(1 + \frac{1}{x}\right)^x \Rightarrow e^a$

**Rechnen mit Grenzwerten von Funktionen**

- $\lim_{x \rightarrow x_0} (f + g)(x) = \lim_{x \rightarrow x_0} f(x) + \lim_{x \rightarrow x_0} g(x)$
- $\lim_{x \rightarrow x_0} (f \cdot g)(x) = \lim_{x \rightarrow x_0} f(x) \cdot \lim_{x \rightarrow x_0} g(x)$
- Sei  $f \leq g$ , so ist  $\lim_{x \rightarrow x_0} f(x) \leq \lim_{x \rightarrow x_0} g(x)$
- Falls  $g_1 \leq f \leq g_2$  und  $\lim_{x \rightarrow x_0} g_1(x) = \lim_{x \rightarrow x_0} g_2(x)$ , so existiert  $\lim_{x \rightarrow x_0} f(x) = \lim_{x \rightarrow x_0} g_1(x)$

**l'Hospital Kettenregel Trick** Seien  $f, g : ]a, b[ \rightarrow \mathbb{R}$  differenzierbar mit  $g'(x) \neq 0 \quad \forall x \in ]a, b[$ . Falls  $\lim_{x \rightarrow b^-} f(x) = 0$ ,  $\lim_{x \rightarrow b^-} g(x) = 0$  und  $\lambda := \lim_{x \rightarrow b^-} \frac{f'(x)}{g'(x)}$  existiert, folgt

$$\lim_{x \rightarrow b^-} \frac{f(x)}{g(x)} = \lim_{x \rightarrow b^-} \frac{f'(x)}{g'(x)}$$

Nur für  $\lim_{x \rightarrow 0} \frac{f(x)}{g(x)} = \frac{0}{0}$  oder  $\frac{\infty}{\infty}$  erlaubt.

## Trigonometrie

ungerade  $\sin x = \sum_{n=0}^{\infty} \frac{(-1)^n x^{2n+1}}{(2n+1)!} = x - \frac{x^3}{3!} + \frac{x^5}{5!} \dots$  stetig

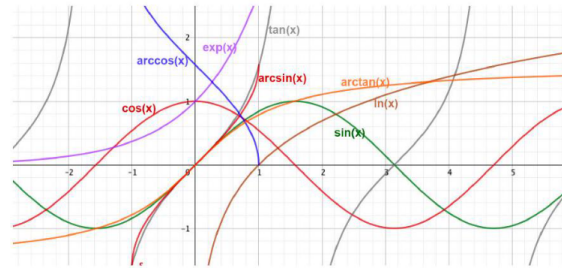
gerade  $\cos x = \sum_{n=0}^{\infty} \frac{(-1)^n x^{2n}}{(2n)!} = 1 - \frac{x^2}{2!} + \frac{x^4}{4!} \dots$  stetig

$\tan x = \frac{\sin x}{\cos x} \quad \cot x = \frac{\cos x}{\sin x}$

$\pi$ : kleinste strikt positive Nullstelle von  $\sin$ .

$\cos(x) = \sin\left(x + \frac{\pi}{2}\right)$

Grad	0°	30°	45°	60°	90°	120°	135°	150°	180°
$\varphi$	0	$\frac{\pi}{6}$	$\frac{\pi}{4}$	$\frac{\pi}{3}$	$\frac{\pi}{2}$	$\frac{2\pi}{3}$	$\frac{3\pi}{4}$	$\frac{5\pi}{6}$	$\pi$
$\sin(\varphi)$	0	$\frac{1}{2}$	$\frac{\sqrt{2}}{2}$	$\frac{\sqrt{3}}{2}$	1	$\frac{\sqrt{3}}{2}$	$\frac{\sqrt{2}}{2}$	$\frac{1}{2}$	0
$\cos(\varphi)$	1	$\frac{\sqrt{3}}{2}$	$\frac{\sqrt{2}}{2}$	$\frac{1}{2}$	0	$-\frac{1}{2}$	$-\frac{\sqrt{2}}{2}$	$-\frac{\sqrt{3}}{2}$	-1
$\tan(\varphi)$	0	$\frac{\sqrt{3}}{3}$	1	$\sqrt{3}$	$\pm\infty$	$-\sqrt{3}$	-1	$-\frac{\sqrt{3}}{3}$	0

**Eigenschaften sin/cos**

1.  $\exp ix = \cos(x) + i \sin(x) \quad \forall x \in \mathbb{C}$
2.  $\cos x = \cos(-x)$  und  $\sin(-x) = -\sin x \quad \forall x \in \mathbb{C}$
3.  $\sin(x + y) = \sin(x) \cos(y) + \cos(x) \sin(y)$
4.  $\cos(x + y) = \cos(x) \cos(y) - \sin(x) \sin(y)$
5.  $\cos^2(x) + \sin^2(x) = 1 \quad \forall x \in \mathbb{C}$
6.  $\sin x = \frac{e^{iz} - e^{-iz}}{2i}, \quad \cos x = \frac{e^{iz} + e^{-iz}}{2}$

**Winkelverdopplung**

$$\sin(2x) = 2 \sin(x) \cos(x) \quad \cos(2x) = \cos^2(x) - \sin^2(x)$$

**Potenz der Winkelfunktion**

$$\sin^2(x) = \frac{1 - \cos(2x)}{2} \quad \cos^2(x) = \frac{1 + \cos(2x)}{2}$$

**Eigenschaften mit  $\pi$** 

1.  $e^{i\pi} = -1, \quad e^{2i\pi} = 1$
2.  $\sin\left(x + \frac{\pi}{2}\right) = \cos(x), \quad \cos\left(x + \frac{\pi}{2}\right) = -\sin(x)$
3.  $\sin(x + \pi) = -\sin(x), \quad \sin(x + 2\pi) = \sin(x)$
4.  $\cos(x + \pi) = -\cos(x), \quad \cos(x + 2\pi) = \cos(x)$

**Nullstellen von trigonometrischen Funktionen**

1. Nullstellen Sinus =  $\{k \cdot \pi : k \in \mathbb{Z}\}$   
 $\sin(x) > 0 \quad \forall x \in ]2k\pi, (2k+1)\pi[, \quad k \in \mathbb{Z}$   
 $\sin(x) < 0 \quad \forall x \in [(2k+1)\pi, (2k+2)\pi[, \quad k \in \mathbb{Z}$
2. Nullstellen Cosinus =  $\left\{\frac{\pi}{2} + k \cdot \pi : k \in \mathbb{Z}\right\}$   
 $\cos(x) > 0 : \forall x \in \left]-\frac{\pi}{2} + 2k\pi, -\frac{\pi}{2} + (2k+1)\pi\right[, \quad k \in \mathbb{Z}$   
 $\cos(x) < 0 : \forall x \in \left]-\frac{\pi}{2} + (2k+1)\pi, -\frac{\pi}{2} + (2k+2)\pi\right[, \quad k \in \mathbb{Z}$

Für  $\tan(x)$  gilt  $x \notin \frac{\pi}{2} + \pi \cdot \mathbb{Z}$  Für  $\cot(x)$  gilt  $x \notin \pi \mathbb{Z}$

## Logarithmen

**Rechnen mit Logarithmen**

1. Für  $a > 0$  ist  $]0, \infty[ \rightarrow ]0, \infty[ \quad x \mapsto x^a$  eine stetige, streng monoton wachsende Bijektion.
  2. Für  $a < 0$  ist  $]0, \infty[ \rightarrow ]0, \infty[ \quad x \mapsto x^a$  eine stetige, streng monoton fallende Bijektion.
  3.  $\ln(a \cdot b) = \ln a + \ln b \quad \forall a, b \in ]0, \infty[$
  4.  $\ln(a \div b) = \ln a - \ln b \quad \forall a, b \in ]0, \infty[$
  5.  $\ln(x^a) = a \ln(x) \quad \forall a \in \mathbb{R}, \forall x > 0$
  6.  $x^a \cdot x^b = x^{a+b} \quad a, b \in \mathbb{R}, \forall x > 0$
  7.  $(x^a)^b = x^{a \cdot b} \quad \forall a, b \in \mathbb{R}, \forall x > 0$
- Im Allgemeinen gilt:  $\log_b(a) = \frac{\ln(a)}{\ln(b)}$

$$\ln(1+x) = \sum_{n=1}^{\infty} \frac{(-1)^{n-1} x^n}{n} \quad \text{für } |x| < 1$$

## Relle Exponentialfunktion

$$\exp(z) := \sum_{n=0}^{\infty} \frac{z^n}{n!}$$

**Eigenschaften**  $\exp : \mathbb{R} \rightarrow ]0, \infty[$  ist streng monoton wachsend, stetig und surjektiv.

Aber nicht:  $\exp(z) > 0 \quad \forall z \in \mathbb{C}$

$$\begin{array}{l} \exp(-x) \exp(x) = 1 \\ \exp(x) > 0 \quad \forall x \in \mathbb{R} \\ \exp(x) > 1 \quad \forall x > 0 \\ \exp(a+b) = \exp(a) \cdot \exp(b) \\ \exp(a-b) = \exp(a) \div \exp(b) \end{array} \quad \begin{array}{l} \exp(z) > \exp(y) \quad \forall z > y \\ \exp(x) \geq 1 + x \quad \forall x \in \mathbb{R} \\ e^{\alpha x} = \sum_{n=0}^{\infty} \frac{\alpha^n x^n}{n!} \end{array}$$

$$\exp(z) = \exp(y + (z - y)) = \exp(y) \exp(z - y)$$

$$\exp(x) = \lim_{n \rightarrow \infty} \left(1 + \frac{x}{n}\right)^n$$

$$\begin{array}{l} \exp(\ln a + \ln b) = \exp(\ln a) \cdot \exp(\ln b) \\ \exp(\ln a) \exp(\ln b) = ab = \exp(\ln ab) \\ \exp(\ln a + \ln b) = \exp(\ln ab) \\ \ln a + \ln b = \ln(ab) \end{array}$$

$$x^a := \exp(a \ln x)$$

Ableitungsregeln

- Summenregel

f(x) = g(x) + h(x) → f'(x) = g'(x) + h'(x)

- Differenzregel

f(x) = g(x) - h(x) → f'(x) = g'(x) - h'(x)

- Faktorregel

f(x) = a · g(x) → f'(x) = a · g'(x)

- Produktregel

f(x) = g(x) · h(x) → f'(x) = g'(x) · h(x) + g(x) · h'(x)

- Quotientenregel

f(x) = g(x)/h(x) → f'(x) = (g'(x) · h(x) - g(x) · h'(x))/h^2(x)

- Kettenregel

f(x) = g(h(x)) → f'(x) = g'(h(x)) · h'

Tangentengleichung

y = f'(x\_0) · (x - x\_0) + f(x\_0)

Differentialrechnung Tricks

- Überall differenzierbar: Einheitliche Tangente (Ableitung 0 setzen) und dh: Grenzwerte müssen denselben Wert ergeben
- Zwei Funktionskurven berühren sich (aww): bedeutet dass sie an einer Stelle x\_0 den gleichen Funktionswert und die gleiche Ableitung haben
- Tangente bestimmen (Linearisierung): f(x\_0) + f'(x\_0)(x - x\_0)

Trick Gerade/Ungerade

Für ungerade Funktionen gilt ∫\_{-a}^{+a} f(x) dx = 0.

- Summe/Komposition: ungerade und ungerade
- Produkt/Quotient: ungerade und gerade
- Ableitung: gerade → ungerade

Bsp ungerade: f(x) = -x, x, sin(x), tan(x), Polynomfunktionen mit ungeradem Exponent

gerade: 1, x^2, cos(x), sec(x), Polynomf. mit geradem Exponent

beides: f(x) = 0

Berechne ∫\_{-∞}^{+∞} sin(x) exp(-x^2) dx

Wir wissen für die Funktionen:  
sin(x) → ungerade und exp(-x^2) → gerade  
Das Produkt einer ungeraden und geraden Funktion ist eine ungerade Funktion.  
Für ungerade Funktionen gilt ∫\_{-a}^{+a} f(x) dx = 0. Daraus folgt:  
∫\_{-∞}^{+∞} sin(x) exp(-x^2) dx = 0

Integraltabelle

Funktion   f(x)	Ableitung   f'(x)	Integral   F(x)
1	0	x + C
x	1	1/2 x^2 + C
1/x	-1/x^2	ln  x  + C
x^a with a ∈ ℝ	ax^{a-1}	x^{a+1}/(a+1) + C
sin(x)	cos(x)	-cos(x) + C
cos(x)	-sin(x)	sin(x) + C
tan(x)	1 + tan^2(x) = 1/cos^2(x)	-ln  cos(x)  + C
cot(x)	-1 - cot^2(x) = -1/sin^2(x)	ln(sin(x)) + C
e^x	e^x	e^x + C
a^x	ln(a) · a^x	a^x/ln(a) + C
ln(x)	1/x	x ln(x) - x + C
log_a(x)	1/(x ln(a))	x log_a(x) - x/ln(a) + C
arcsin(x)	1/√(1-x^2)	x arcsin(x) + √(1-x^2) + C
arccos(x)	-1/√(1-x^2)	x arccos(x) - √(1-x^2) + C
arctan(x)	1/(1+x^2)	x arctan(x) - 1/2 ln(1+x^2) + C

f(x)	f'(x)
c	0
x^a	a · x^{a-1}
a^{cx}	a^{cx} · c ln a
x^x	x^x · (1 + ln x) x > 0
x^{(x^x)}	(x^x)^x (x + 2x ln(x)) x > 0
1/(a+1) x^{a+1}	x^a
1/f(x)	-f'(x)/(f(x))^2
1/(a · (n+1)) (ax + b)^{n+1}	(ax + b)^n
x^{α+1}/(α+1)	x^α, α ≠ -1
1/√x	1/(2√x)
1/√[n]{x}	1/n x^{1/n - 1}
2/3 x^{3/2}	√x
n/(n+1) x^{1/n + 1}	1/√[n]{x}
e^x	e^x
ln( x )	1/x
log_a x	1/(x ln a) = log(e)^{1/x}
sin(x)	cos(x)
cos(x)	-sin^2(x)
tan(x)	1/cos^2(x) = 1 + tan^2(x)
cot(x)	-1/sin^2(x)
arcsin(x)	1/√(1-x^2)
arccos(x)	-1/√(1-x^2)
arctan(x)	1/(1+x^2)
ln(x + √(x^2 ± a^2))	1/√(x^2 ± a^2)
1/2 (x - sin(x) cos(x))	sin^2(x)
1/2 (x + sin(x) cos(x))	cos^2(x)
tan(x) - x	tan^2(x)
-cot(x) - x	cot^2(x)
x arcsin(x) + √(1-x^2)	arcsin(x)
x arccos(x) - √(1-x^2)	arccos(x)
x arctan(x) - 1/2 ln(1+x^2)	arctan(x)
ln(cosh(x))	tanh(x)
ln f(x)	f'(x)/f(x)
x · (ln x  - 1)	ln x
1/(n+1) (ln x)^{n+1} n ≠ -1	1/x (ln x)^n
1/(2n) (ln x^n)^2 n ≠ 0	1/x ln x^n
ln ln x  x > 0, x ≠ 1	1/(x ln x)
1/(b ln a) a^{bx}	a^{bx}
(cx-1)/c^2 · e^{cx}	x · e^{cx}
x^{n+1}/(n+1) (ln x - 1/(n+1)) n ≠ -1	x^n ln x
sin^2(x)/2	sin(x) cos(x)



Die unendliche Geometrische Reihe

$$S = \sum_{k=1}^\infty Aq^{k-1} = \frac{A}{1-q}$$

Bedingung

$$|q| < 1$$

Beispiel Unendliche Geometrische Reihe

$$a_k = \frac{7}{2^{k-1}} = 7 + \frac{7}{2} + \frac{7}{4} + \frac{7}{8} \dots = 14$$

- $q = \frac{1}{2} \rightarrow$  Die Reihe konvergiert
- $S = \frac{A}{1-q} = \frac{7}{1-\frac{1}{2}} = 14$

Reihen - Funktionen

$$\sum_{k=1}^n k = \frac{n \cdot (n+1)}{2}$$
$$\sum_{k=1}^n 2k - 1 = n^2$$
$$\sum_{k=1}^n 2k = n(n+1)$$
$$\sum_{k=1}^n k^2 = \frac{n \cdot (n+1) \cdot (2n+2)}{6}$$

$$\sum_{k=1}^n (2k-1)^2 = \frac{n \cdot (4n^2-1)}{3}$$
$$\sum_{k=1}^n k^3 = \left(\frac{n \cdot (n+1)}{2}\right)^2$$
$$\sum_{k=1}^n \frac{1}{k(k+1)} = \frac{n}{n+1}$$

Wichtige Grenzwerte von Funktionen

Harmonische Folge:

$$\lim_{n \rightarrow \infty} \frac{1}{n} = 0$$

Geometrische Folge:

$$\lim_{n \rightarrow \infty} q^n = 0 \quad (q < 1)$$

n-te Wurzel:

$$\lim_{n \rightarrow \infty} \sqrt[n]{a} = 1$$

Eulerzahl:

$$\lim_{n \rightarrow \infty} \left(1 + \frac{1}{n}\right)^n = e$$

## Integralrechnen

### Integralregeln

- Addition/Subtraktion:  $\int f(x - k)dx = F(x - k) + C$
- Multiplikation:  $\int f(x \cdot k)dx = \frac{1}{k}F(x \cdot k) + C$
- Skalarmultiplikation:  $\int \lambda_1 f(x) + \lambda_2 g(x)dx = \lambda_1 F(x) + \lambda_2 G(x) + C$

### Integrale von Linearkombinationen

Gegeben:

$$\int f(x)dx = F(x) + C, \quad \int g(x)dx = G(x) + C$$

Das unbestimmte Integral der Linearkombination  $\lambda_1 f(x) + \lambda_2 g(x)$  ist:

$$\int (\lambda_1 f(x) + \lambda_2 g(x)) = \lambda_1 F(x) + \lambda_2 G(x) + C \quad (\lambda_1, \lambda_2 \in \mathbb{R})$$

### Integral von verschobenen Funktionene

Gegeben:

$$\int f(x)dx = F(x) + C$$

Das unbestimte integral um Betrag k in x-Richtung verschoben ist:

$$\int f(x - k)dx = F(x - k) + C \quad (k \in \mathbb{R})$$

### Integrale von gestreckten Funktionen

Gegeben:

$$\int f(x)dx = F(x) + C$$

Das unbestimmte Integral um Faktor k in x-Richtung gestreckt ist:

$$\int f(k \cdot x)dx = \frac{1}{k}F(k \cdot x) + C \quad (k \neq 0)$$

### Strategie zur Berechnung von Integralen

#### Bruchform:

1. Vereinfache, so dass ein einfacher Nenner entsteht
2. Partialbruchzerlegung
3.  $\frac{u'}{2\sqrt{u}}$  oder  $\frac{u'}{u}$  erkennen  $\Rightarrow \sqrt{u}$  oder  $\log|u|$

#### Produktform:

1. Partielle Integration anwenden (evtl. mehrmals)
2. Kettenregel verwenden

#### Potenzen:

$\int_a^b f(x)^c dx$  umformen in  $\int_a^b (f(x)^c \cdot 1) dx$  oder  $\int_a^b (f(x)^{c-1} \cdot f(x)) dx$  um dann partielle Integration anzuwenden

#### Exponentenform:

$e/\log$  Trick verwenden, wenn Variabel im Exponenten ist.

#### Produkt mit e, sin, cos

Mehrmals partielle Integration anwenden, wobei sin, cos immer  $g'$  und immer  $f$  ist.

#### Summe im Integral:

Summe aus dem Integral herausziehen (dafür muss die Reihe gleichmässig konvergieren)

## Integrationsmethoden

### Partielle Integration

#### Partielle Integration

Seien  $a < b$  reelle Zahlen und  $f, g : [a, b] \rightarrow \mathbb{R}$  stetig differenzierbar. Dann gilt

$$\int_a^b f(x)g'(x)dx = f(b)g(b) - f(a)g(a) - \int_a^b f'(x)g(x)dx$$

bzw. für unbestimmte Integrale

$$\int (f(x) \cdot g'(x))dx = f(x) \cdot g(x) - \int (f'(x) \cdot g(x))dx$$

$\uparrow$  1 falls arc- oder log-Funktion vorkommt,  $x^n, \frac{1}{1-x^2}, \frac{1}{1+x^2}$

$\downarrow x^n, \arcsin(x), \arccos(x), \arctan(x),$

#### Prioritäten

Für die partielle Integration  $f(x)$  nach folgender Priorität auswählen:

- |                       |                       |                |
|-----------------------|-----------------------|----------------|
| 1. $\log_e, \log_a$   | 3. $x^2, 5x^3$        | 5. $e^x, 5a^x$ |
| 2. $\arcsin, \arccos$ | 4. $\sin, \cos, \tan$ |                |

### Substitution

#### Substitution

Die Substitution ist die Umkehrung der Kettenregel. D.h. wir wollen Substitution vorallem verwenden, wenn wir innere Funktionen haben.

$$\int_{g(b)}^{g(a)} f(x)dx = \int_a^b f(g(t))g'(t)dt$$

bzw. für unbestimmte Integrale

$$\int f(g(t)) \cdot g'(t)dt = \int f(x)dx \Big|_{x=g(t)}$$

#### Nützliche Substitutionen

- $e^x, \sinh(x), \cosh(x)$ , subst:  $t = e^{ax}, dx = \frac{dt}{at}$  Dann  $\sinh = \cosh = \frac{t^2-1}{2t}$
- $\log(x)$  subst:  $t = \log(x), x = e^t, dx = e^t dt$
- für gerade  $n : \cos^n(x), \sin^n(x), \tan(x)$  Sub:  $t = \tan(x), dy = \frac{1}{1+t^2} dt, \sin^2(x) = \frac{t^2}{1+t^2}, \cos^2(x) = \frac{1}{1+t^2}$
- für ungerade  $n : \cos^n(x), \sin^n(x)$ , Sub:  $t = \tan(x/2), dy = \frac{2}{1+t^2} dt, \sin(x) = \frac{2t}{1+t^2}, \cos(x) = \frac{1-t^2}{1+t^2}$
- $\int \sqrt{1-x^2} dx$  sub:  $x = \sin(x)$  oder  $\cos(x)$
- $\int \sqrt{1+x^2} dx$  sub:  $x = \sinh(x)$

Bsp.  $\int \frac{x}{\sqrt{9-x^2}} dx$  substitution mit  $t = \sqrt{9-x^2}$ .

$$\Rightarrow x = \sqrt{9-t^2} \Rightarrow x' = \frac{-2t}{2\sqrt{9-t^2}} \Rightarrow dx = \frac{-t \cdot dt}{\sqrt{9-t^2}}$$

$$\int -dt = -t \text{ rücksubstitution} \Rightarrow -\sqrt{9-x^2}$$

## Substitution unbestimmtes Integral

- Aufstellen und Ableiten der Substitutionsgleichungen:

$$u = g(x), \quad \frac{du}{dx} = g'(x), \quad dx = \frac{du}{g'(x)}$$

- Durchführen der Substitution  $u = g(x)$  und  $dx = \frac{du}{g'(x)}$  in das integral  $\int f(x)dx$ :

$$\int f(x)dx = \int r(u)du$$

- Berechnen des Integrals mit Variable u:

$$\int r(u)du = R(u) + C$$

- Rücksubstitution:

$$R(u) + C = R(g(x)) + C$$

## Substitution bestimmtes Integral

- Aufstellen und Ableiten der Substitutionsgleichungen:

$$u = g(x), \quad \frac{du}{dx} = g'(x), \quad dx = \frac{du}{g'(x)}$$

- Durchführen der Substitution  $u = g(x)$  und  $dx = \frac{du}{g'(x)}$  in das integral  $\int f(x)dx$ :

$$\int_a^b f(x)dx = \int_{g(a)}^{g(b)} r(u)du$$

- Berechnen des Integrals mit Variable u:

$$\int_{g(a)}^{g(b)} r(u)du = R(u) + C \Big|_{g(a)}^{g(b)}$$

- Rücksubstitution:

$$R(u) + C \Big|_{g(a)}^{g(b)} = R(g(x)) + C \Big|_{g(a)}^{g(b)}$$

### Nützliche Regeln für Partialbruchzerlegung

Sei  $I \subseteq \mathbb{R}$  ein Intervall und  $f : I \rightarrow \mathbb{R}$  stetig.

- Seien  $a, b, c \in \mathbb{R}$ , sodass das abgeschlossene Intervall mit den Endpunkten  $a + c, b + c$  in  $I$  enthalten ist. Dann gilt

$$\int_{a+c}^{b+c} f(x) dx = \int_a^b f(t+c) dt$$

- Seien  $a, b, c \in \mathbb{R}$  mit  $c \neq 0$ , sodass das abgeschlossene Intervall mit Endpunkten  $ac, bc$  in  $I$  enthalten ist. Dann gilt

$$\int_a^b f(ct) dt = \frac{1}{c} \int_{ac}^{bc} f(x) dx$$

Symmetrie ungerader Funktionen beachten:  $\int_{-\frac{\pi}{2}}^{\frac{\pi}{2}} \underbrace{(\sin x)^7 \cos x}_{\text{ungerade}} dx = 0$

### Partialbruchzerlegung

- Bestimmung der Nullstellen  $x_1, x_2, \dots, x_n$  des Nennerpolynoms  $q(x)$  mit Vielfachheiten (einfache Nullstelle, doppelte usw)

$$\text{Beispiel Integral: } \int \frac{1}{x^2 - 1} dx$$

- Zuordnen der Nullstellen  $x_k$  vom  $q(x)$  zu einem Partialbruch mit unbekannten Koeffizienten  $A, B_1, B_2, \dots, 1 \leq k \leq n$ :

$$f(x) = \underbrace{\frac{A}{x - x_1}}_{\text{einfache Nullstelle } x_1} + \underbrace{\frac{B_1}{x - x_2} + \frac{B_2}{(x - x_2)^2} + \dots}_{\text{doppelte Nullstelle } x_2} + \dots$$

$$\text{Beispiel: } \frac{1}{x^2 - 1} = \frac{A}{x - 1} + \frac{B}{x + 1}$$

- Bestimmung der Koeffizienten: alles auf den Hauptnenner bringen, geeignete x-Werte einsetzen

$$\text{Beispiel: } \frac{1}{x^2 - 1} = \frac{A(x+1) + B(x-1)}{x^2 - 1}$$

$$\text{Beispiel: } 1 = A(x+1) + B(x-1) \quad x = 1 \text{ bzw. } x = -1$$

$$B = -\frac{1}{2} \quad A = \frac{1}{2}$$

- Werte in Partialbruch einsetzen

$$\frac{1}{2} \cdot \frac{1}{x-1} - \frac{1}{2} \cdot \frac{1}{x+1}$$

- Integral der Partialbrüche berechnen

$$\int \frac{1}{x^2 - 1} dx = \frac{1}{2} \cdot \int \frac{1}{x-1} dx - \frac{1}{2} \cdot \int \frac{1}{x+1} dx$$

$$\int \frac{1}{x^2 - 1} dx = \frac{1}{2} \cdot \ln|x-1| - \frac{1}{2} \cdot \ln|x+1| + C = \frac{1}{2} \cdot \ln \left| \frac{x-1}{x+1} \right| + C$$

### Bemerkung

Falls die rationale Funktion  $f(x) = \frac{r(x)}{s(x)}$  unecht gebrochen-rational ist, d.h.  $\rightarrow \deg(r(x)) \geq \deg(s(x))$  gilt: Zuerst  $f(x)$  in der Form:

$$f(x) = n(x) + r(x)$$

wobei  $n(x)$  ein Polynom und  $r(x) = \frac{\tilde{s}(x)}{\tilde{t}(x)}$  eine echt gebrochene-rationale Funktion ist, d.h.  $\deg(\tilde{s}(x)) < \deg(\tilde{t}(x))$

Berechne  $\int \frac{x+1}{x^3+x^2-6x} dx$  mittels PBZ.

$$\begin{aligned} \frac{x+1}{x^3+x^2-6x} &= \frac{x+1}{x(x-2)(x+3)} = \frac{A}{x} + \frac{B}{x-2} + \frac{C}{x+3} \\ \Rightarrow A+B+C &= 0 \quad A+3B-2C=1 \quad -6A=1 \end{aligned}$$

Daraus folgt:  $A = -\frac{1}{6}, B = \frac{3}{10}, C = -\frac{2}{15}$

$$\begin{aligned} \int \frac{x+1}{x^3+x^2-6x} dx &= -\frac{1}{6} \int \frac{1}{x} dx + \frac{3}{10} \int \frac{1}{x-2} dx - \frac{2}{15} \int \frac{1}{x+3} dx \\ &= -\frac{1}{6} \log|x| + \frac{3}{10} \log|x-2| - \frac{2}{5} \log|x+3| + C \end{aligned}$$

Bsp.

$$\int \frac{x^2 - x + 2}{x^3 - x^2 + x - 1} dx$$

Wir finden die erste Nullstelle  $(x-1)$  durch ausprobieren. Danach führen wir Polynomdivision (durch  $x-1$ ) aus und erhalten damit die zweite Nullstelle  $(x^2+1)$ , Da  $x^2+1$  eine komplexe Nullstelle ist, nehme wir dafür  $A+Bx$

$$\begin{aligned} \frac{A+Bx}{x^2+1} + \frac{C}{x-1} &= \frac{x^2 - x + 2}{(x^2+1)(x-1)} \\ \Rightarrow x^2 - x + 2 &= (A+C) \cdot x^2 + (B-A)x + (C-B) \cdot 1 \\ \Rightarrow B=0, A=-1, C=1 \\ \Rightarrow \int \frac{1}{x-1} + \frac{-1}{x^2+1} &= \ln(x-1) - \arctan(x) + C \end{aligned}$$

### Flächeninhalt bei wechselndem Vorzeichen von $f(x)$

- $[a, b]$  = Intervall
- $x_1, x_2, \dots, x_n$  = Nullstellen

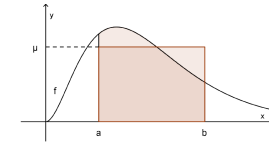
$$\left| \int_a^{x_1} f(x) dx \right| + \left| \int_{x_1}^{x_2} f(x) dx \right| + \dots + \left| \int_{x_n}^b f(x) dx \right|$$

### Flächeninhalt zwischen zwei Kurven $f(x)$ und $g(x)$

- $[a, b]$  = Intervall
- $x_1, x_2, \dots, x_n$  = Schnittpunkte

$$\left| \int_a^{x_1} (f(x) - g(x)) dx \right| + \left| \int_{x_1}^{x_2} (f(x) - g(x)) dx \right| + \dots + \left| \int_{x_n}^b (f(x) - g(x)) dx \right|$$

### Mittelwert einer Funktion



Definition des Mittelwert  $\mu$  der Funktion  $f(x)$  auf  $[a, b]$ : Höhe des Rechtecks, das

- eine Grundlinie der Länge  $b-a$  hat
- der Flächeninhalt des Rechtecks der Fläche unter der Kurve  $f(x)$  im Intervall  $[a, b]$  entspricht

$$\mu = \frac{1}{b-a} \int_a^b f(x) dx$$

### Rotationsvolumen

$$V = \pi \int_a^b (f(x))^2 dx$$

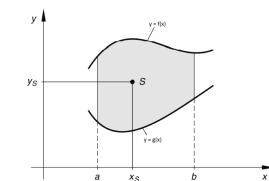
### Bogenlänge

$$L = \int_a^b \sqrt{1 + (f'(x))^2} dx$$

### Mantelfläche

$$M = 2\pi \int_a^b f(x) \cdot \sqrt{1 + (f'(x))^2} dx$$

### Schwerpunkt ebener Fläche



Schwerpunkt  $S = (x_s; y_s)$  einer ebenen Fläche mit Flächeninhalt A, eingegrenzt von Kurven  $y = f(x)$  und  $y = g(x)$  sowie den Geraden  $x = a$  und  $x = b$ :

$$x_s = \frac{1}{A} \int_a^b x \cdot (f(x) - g(x)) dx$$

$$y_s = \frac{1}{2A} \int_a^b x \cdot (f(x)^2 - g(x)^2) dx$$

Berechnen von A ebenfalls durch ein Integral:

$$A = \int_a^b f(x) - g(x) dx$$

### Schwerpunkt Rotationskörper

Die x-Koordinate des Schwerpunkts  $S = (x_s; 0; 0)$  eines Rotationskörpers mit Volumen  $V$ , geformt durch Rotation von  $y = f(x)$  zwischen  $[a, b]$  um x-Achse mit  $a < b$  und  $f(x) \geq 0$  für alle  $a \leq x \leq b$ :

$$x_s = \frac{\pi}{V} \int_a^b x \cdot f(x)^2 dx$$

**Integrieren von Flächen** Nullstellen bestimmen: => Fläche oberhalb x Achse, + Fläche evtl unterhalb x Achse...

## Uneigentliche Integrale

**Definition Uneigentlich Integral** Ein uneigentliches Integral ist ein Integral vom Typ:

$$\int_a^\infty f(x)dx, \quad \int_{-\infty}^b f(x)dx, \quad \int_{-\infty}^\infty f(x)dx \quad (f(x) \text{ ist stetig})$$

oder vom Typ:

$$\int_a^b f(x)dx \quad (f(x) \text{ hat einen Pol im Intervall } [a, b])$$

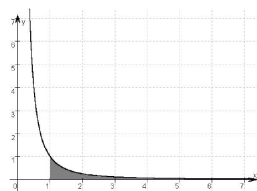
## Uneigentliche Integrale erster Art

### Definition

Uneigentliche Integrale mit unendlichem Integrationsintervall, vom Typ:

$$I = \int_a^\infty f(x)dx$$

Graphische Darstellung:



### Berechnung

- Rechnen mit endlichem Intervall  $[a, \lambda]$  mit  $\lambda \geq a$  anstelle von unendlichem Integral  $[a, \infty)$

$$I(\lambda) = \int_a^\lambda f(x)dx$$

- Das unendliche Intervall  $[a, \infty)$  ergibt sich aus  $\lim_{\lambda \rightarrow \infty} I(\lambda)$ :

$$I = \int_a^\infty f(x)dx = \lim_{\lambda \rightarrow \infty} I(\lambda) = \lim_{\lambda \rightarrow \infty} \left( \int_a^\lambda f(x)dx \right)$$

- Falls Grenzwert  $\lim_{\lambda \rightarrow \infty}$  existiert, heisst das uneigentliche Integral  $\int_a^\infty f(x)dx$  **konvergent**, andernfalls **divergent**

Variante 1:

- Uneigentliche Integrale mit unendlichem Integrationsintervall:

$$I = \int_{-\infty}^b f(x)dx$$

- Rechnen mit endlichem Intervall  $[\lambda, b]$  mit  $\lambda \leq b$  anstelle von unendlichem Integral  $(-\infty, b]$

$$I(\lambda) = \int_\lambda^b f(x)dx$$

- Das unendliche Intervall  $(-\infty, b]$  ergibt sich aus  $\lim_{\lambda \rightarrow -\infty} I(\lambda)$ :

$$I = \int_{-\infty}^b f(x)dx = \lim_{\lambda \rightarrow -\infty} I(\lambda) = \lim_{\lambda \rightarrow -\infty} \left( \int_\lambda^b f(x)dx \right)$$

- Falls Grenzwert  $\lim_{\lambda \rightarrow -\infty}$  existiert, heisst das uneigentliche Integral  $\int_{-\infty}^b f(x)dx$  **konvergent**, andernfalls **divergent**

Variante 2:

- Uneigentliche Integrale mit beidseitig unendlichen Integrationsintervall:

$$I = \int_{-\infty}^\infty f(x)dx$$

- Einfügen einer künstlichen Zwischengrenze  $c \in \mathbb{R}$  typischerweise  $c = 0$

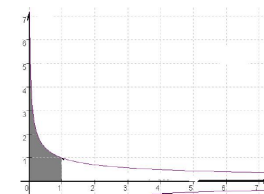
$$\int_{-\infty}^\infty f(x)dx = \int_{-\infty}^c f(x)dx + \int_c^\infty f(x)dx$$

- Beide Teilintegrale wie oben berechnen
- Das Integral heisst **konvergent** falls beide Teilintegrale konvergent sind.

## Uneigentliche Integrale zweiter Art

### Definition

Uneigentlich Integrale auf Intervall  $[a, b]$  mit einem Pol von  $f(x)$  bei  $x = a$  heisst,  $f(a) \rightarrow \infty$ , und Stetigkeit auf  $(a, b]$  Graphische Darstellung:



### Berechnung

- Statt über  $[a, b]$  integrieren, integrieren über  $a + \epsilon, b$  für beliebige  $\epsilon > 0$ :

$$I(\epsilon) = \int_{a+\epsilon}^b f(x)dx$$

- Das Integral über  $[a, b]$  ergibt sich aus  $\lim_{\epsilon \rightarrow 0} I(\epsilon)$ :

$$I = \int_a^b f(x)dx = \lim_{\epsilon \rightarrow 0} I(\epsilon) = \lim_{\epsilon \rightarrow 0} \left( \int_{a+\epsilon}^b f(x)dx \right)$$

- Das Integral heisst **konvergent**, falls der Limes  $\lim_{\epsilon \rightarrow 0} I(\epsilon)$  existiert.
- Diese spezielle Variante ist nötig, weil beim Integralrechnen der Integral auf dem ganzen Intervall stetig sein muss. Dies ist nicht der Fall wenn ein Pol existiert.

## Taylorreihen

### Definition Potenzreihen

- Eine Potenzreihe ist eine unendliche Reihe vom Typ:

$$p(x) = a_0 + a_1x + a_2x^2 + \dots = \sum_{k=0}^{\infty} a_k x^k$$

Die reellen Zahlen  $a_0, a_1, \dots$  sind die Koeffizienten der Potenzreihe

- Allgemein können Potenzreihen mit einer Verschiebung von  $x_0$  beschrieben werden, somit ist es eine Potenzreihe mit Zentrum  $x_0$ :

$$p(x) = a_0 + a_1(x - x_0) + a_2(x - x_0)^2 + \dots = \sum_{k=0}^{\infty} a_k (x - x_0)^k$$



Definition Taylorreihe

- Die Taylorreihe oder Taylorentwicklung einer Funktion  $y = f(x)$  and der Stelle  $x_0$  ist die Potenzreihe:

$$t_f(x) = \sum_{k=0}^\infty a_k(x-x_0)^k$$

welche die gleiche Ableitung an der Stelle  $x_0$  für alle  $k \in \mathbb{N}$  hat wie die Funktion  $f(x)$

Definition Taylorpolynom

- Ein Taylorpolynom ist eine Taylorreihe  $t_f(x)$  welche nach  $n$ -ter Ordnung abgebrochen wird. Somit erhält man das Taylorpolynom  $n$ -ter Ordnung von  $f(x)$  an der Stelle  $x_0$ :

$$p_n(x) = \sum_{k=0}^n a_k(x-x_0)^k$$

- Bemerkung: Die Tangente der Funktionskurve  $y = f(x)$  an der Stelle  $x_0$  ist exakt das Taylorpolynom 1. Ordnung von  $f(x)$  an der Stelle  $x_0$

Vorgehen Berechnen Taylorreihe

- Die Taylorreihe einer beliebig oft differenzierbaren Funktion  $t(x)$  an der Stelle  $x_0$  ist:

$$t_f(x) = \sum_{k=0}^\infty \frac{f^{(k)}(x_0)}{k!} \cdot (x-x_0)^k$$

Formel für Taylorkoeffizienten

- Formel für  $k$ -ten Taylorkoeffizientn der Taylorreihe  $t_f(x)$  von  $f(x)$  an der Stelle  $x_0 \in \mathbb{R}$ :

$$a_k = \frac{f^{(k)}(x_0)}{k!} \quad (k \in \mathbb{N})$$

Taylorreihen wichtiger Funktionen

$$f(x) = e^x \text{ mit } x_0 = 0,$$

$$t_f(x) = \sum_{k=0}^\infty \frac{x^k}{k!} = 1 + x + \frac{x^2}{2!} + \frac{x^3}{3!} \dots$$

$$f(x) = \sin(x) \text{ mit } x_0 = 0,$$

$$t_f(x) = \sum_{k=0}^\infty (-1)^k \frac{x^{2k+1}}{(2k+1)!} = x - \frac{x^3}{3!} + \frac{x^5}{5!} - \dots$$

$$f(x) = \cos(x) \text{ mit } x_0 = 0,$$

$$t_f(x) = \sum_{k=0}^\infty (-1)^k \frac{x^{2k}}{(2k)!} = 1 - \frac{x^2}{2!} + \frac{x^4}{4!} - \dots$$

$$f(x) = \ln(x) \text{ mit } x_0 = 1,$$

$$t_f(x) = \sum_{k=1}^\infty \frac{(-1)^{k+1}}{k} (x-1)^k = (x-1) - \frac{(x-1)^2}{2} + \frac{(x-1)^3}{3} - \dots$$

Symetrie von Potenzreihen und Taylorreihen

Symetrie von Funktionen Repetition

- Gerade Funktion: Funktion für die gilt:  $f(-x) = f(x)$  für alle  $x \in \mathbb{R} \rightarrow$  Funktion ist achsensymmetrisch bzgl.  $y$ -Achse
- Ungerade Funktion: Funktion für die gilt:  $f(-x) = -f(x)$  für alle  $x \in \mathbb{R} \rightarrow$  Funktion ist punktsymmetrisch bzgl. des Ursprungs

Symetrie von Potenzreihen

- Eine Potenzreihe

$$y = \sum_{k=0}^\infty a_k x^k = a_0 + a_1 x + a_2 x^2 + \dots$$

ist eine gerade bzw. ungerade Funktion, falls sie nur gerade bzw. nur ungerade Potenzen enthält.

Symetrie von Taylorreihen

- Falls die Funktion eine gerade Funktion ist, enthält die Taylorreihe von  $f(x)$  an der Stelle  $x_0 = 0$  nur Potenzen mit geraden Exponenten,d.h. se gilt  $a_{2k+1} = 0$  für alle  $k \in \mathbb{N}$
- Falls die Funktion eine ungerade Funktion ist, enthält die Taylorreihe von  $f(x)$  an der Stelle  $x_0 = 0$  nur Potenzen mit ungeraden Exponenten,d.h. se gilt  $a_{2k} = 0$  für alle  $k \in \mathbb{N}$

Bernuolli- de l'Hospital

Regel von Bernoulli- de l'Hospital

- Wenn die Funktionen  $f(x)$  und  $g(x)$  an der Stelle  $x_0$  stetig differenzierbar sind aber der Grenzwert auf die Form  $\frac{0}{0}$  oder  $\frac{\infty}{\infty}$  führt, kann der Limes der Ableitung beider Funktionen ausgewertet werden:

$$\lim_{x \rightarrow x_0} \frac{f(x)}{g(x)} = \lim_{x \rightarrow x_0} \frac{f'(x)}{g'(x)}$$

- Dies kann beliebig oft Wiederholt werden, es gibt jedoch Fälle wo die Regel versagt, dann müssen andere Methoden verwendet werden.

Varianten von l'Hospital

- Wenn ein Grenzwert  $\lim_{x \rightarrow x_0} f(x) \cdot g(x)$  von der Form  $0 \cdot \infty$  ist, schreiben wir:

$$f(x) \cdot g(x) = \frac{f(x)}{\frac{1}{g(x)}}$$

und wenden die Regel an.

- Wenn ein Grenzwert  $\lim_{x \rightarrow x_0} (f(x) - g(x))$  von der Form  $\infty - \infty$  ist, schreiben wir:

$$f(x) - g(x) = \frac{\frac{1}{\frac{1}{g(x)}} - \frac{1}{f(x)}}{\frac{1}{f(x) \cdot g(x)}}$$

und wenden die Regel an.

Genauigkeit von Approximationen

Genauigkeit der Approximation

Nicht prüfungsrelevant

- Die Approximation ist im allgemeinen nicht Perfekt, d.h.  $p_n(x) \neq f(x)$  für  $x \neq x_0$ . Für die Abschätzung des Fehlers bzw. Restglieds  $R_n(x) = f(x) - p_n(x)$  gilt:
- Ist die Funtion  $f:\mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}$  mindestens  $(n+1)$ -mal stetig differenzierbar, und ist  $p_n(x)$  das Taylorpolynom  $n$ -ten Grades von  $f(x)$  an der Stelle  $x_0$ . Dann gibt es ein  $\xi$  zwischen  $x_0$  und  $x$  so dass für das Restglied  $R_n(x)$  gilt:

$$|R_n(x)| \leq \left| \frac{f^{(n+1)}(\xi)}{(n+1)!} (x-x_0)^{n+1} \right|$$

Binomialkoeffizienten

Binomialkoeffizienten

- Zeil: Taylorreihe von Potenzen mit beliebigen (nicht-natürlichen) Exponenten bestimmen, d.h. Funktionen vom Typ  $f(x = x^\alpha)$  mit  $\alpha \in \mathbb{R}$
- Untersuchen der Funktion bei  $f(x) = (1+x)^\alpha$  an der Stelle  $x_0 = 0$
- Falls  $\alpha \in \mathbb{N}$  ist  $f(x) = (1+x)^\alpha$  ein Polynom (binomische Formel):

$$(1+x)^n = \sum_{k=0}^n \binom{n}{k} x^k, \quad \binom{n}{k} = \frac{n!}{k!(n-k)!} \quad (0 \leq k \leq n)$$

- In diesem fall ist die binomische Formel auch die Taylorreihe, es gilt:

$$a_k = \frac{f^{(k)}(0)}{k!} = \binom{n}{k}$$

- Falls  $\alpha \in \mathbb{R}$ :  
Taylorkoeffizienten:

$$\frac{f^{(k)}(0)}{k!} = \frac{\alpha \cdot (\alpha-1) \cdot \dots \cdot (\alpha-k+1)}{k!} = \binom{\alpha}{k} \quad (\alpha \in \mathbb{R}, k \in \mathbb{N})$$

Taylorreihe:

$$t_f(x) = 1 + \binom{\alpha}{1} x + \binom{\alpha}{2} x^2 + \binom{\alpha}{3} x^3 + \dots = \sum_{k=0}^\infty \binom{\alpha}{k} x^k$$

Auch bekannt als Binomialreihe



## Konvergenz von Potenzreihen

### Konvergenzradius

- Der Konvergenzradius  $\rho$  einer Potenzreihe  $p(x) = \sum_{k=0}^{\infty} a_k(x-x_0)^k$  ist eine Zahl mit folgenden Eigenschaften:
  - Für alle  $x \in \mathbb{R}$  mit  $|x-x_0| < \rho$  konvergiert die Reihe  $p(x)$
  - Für alle  $x \in \mathbb{R}$  mit  $|x-x_0| > \rho$  divergiert die Reihe  $p(x)$
- Es existieren folgende Extremfälle:
  - Konvergenzradius  $\rho = 0$ : Dann konvergiert die Reihe  $p(x)$  nur für  $x = x_0$ .
  - Konvergenzradius  $\rho = \infty$ : Dann konvergiert die Reihe  $p(x)$  für alle  $x \in \mathbb{R}$ .

### Konvergenzradius Formel

Für die Potenzreihe  $p(x) = \sum_{k=0}^{\infty} a_k(x-x_0)^k$  ist der Konvergenzradius:

$$\rho = \lim_{k \rightarrow \infty} \left| \frac{a_k}{a_{k+1}} \right| \quad \text{oder} \quad \rho = \lim_{k \rightarrow \infty} \frac{1}{\sqrt[k]{|a_k|}}$$

### Konvergenzbereich Formel

Der Konvergenzbereich in dem die Approximation der Funktion gilt ist definiert durch:

$$(x_0 - \rho, x_0 + \rho)$$

## Differentialgleichungen

## Differentialgleichungen

### Definition Differentialgleichung

- Eine Differentialgleichung  $n$ -ter Ordnung ist eine Gleichung von der Form:

$$F(x, y, y', y'', \dots, y^{(n)}) = 0$$

für eine gesuchte Funktion  $y = y(x)$ , in der Ableitungen von  $y(x)$  bis zur  $n$ -ten Ordnung auftreten.

- Falls die DGL nach  $y^{(n)}$  aufgelöst ist, nennt man sie explizit, ansonsten implizit. Oft können implizite DGL durch einfaches Umformen in explizite DGL umgewandelt werden.

### Arten von DGL

- Eine DGL heisst separierbar, falls  $F(x, y)$  als Produkt eines  $x$ - und eines  $y$ -Anteils geschrieben werden kann, d.h. es hat die Form:

$$y' = g(x) \cdot h(y)$$

für irgendwelche Funktionen  $g(x)$  und  $h(y)$

- Eine DGL heisst autonom, falls  $F(x, y)$  nur von  $y$  abhängt, d.h. es hat die Form:

$$y' = f(y)$$

- Eine DGL heisst linear, falls die Variable welche abgeleitet wird nur in der ersten Potenz vorkommt und nicht multipliziert miteinander oder mit der unabhängigen Variable wird.

### Definition Anfangswertproblem

- Eine DGL mit Anfangsbedingung ist ein Anfangswertproblem.
- Ein Anfangswertproblem  $n$ -ter Ordnung ist:

$$\begin{cases} F(x, y, y', y'', \dots, y^{(n)}) = 0, & (x, y, \dots, y^{(n)}) \in \Omega \\ y(x_0) = y_0 \\ y'(x_0) = y_1 \\ \vdots \\ y^{(n-1)}(x_0) = y_{n-1} \end{cases}$$

- Anfangswertproblem für explizite DGL 1. Ordnung:

$$\begin{cases} y' = G(x, y), & (x, y, y') \in \Omega \subseteq \mathbb{R} \times \mathbb{R}^2 \\ y(x_0) = y_0 \end{cases}$$

- Die Menge aller Lösungen einer DGL nennt man die allgemeine Lösung der DGL.
- Die Lösung eines Anfangswertproblems nennt man eine spezielle bzw. partikuläre Lösung der DGL.

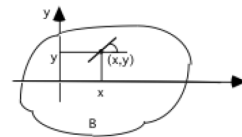
## Richtungsfelder

### Definition Richtungsfeld

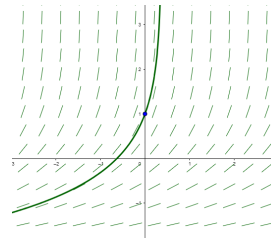
- Ein Richtungsfeld ist ein geometrisches Verständnis von expliziten DGL 1. Ordnung, d.h. DGL der Form:

$$y' = f(x, y)$$

- $f(x, y)$  gibt also die Steigung der Lösungskurve am Punkt  $(x, y)$  an:

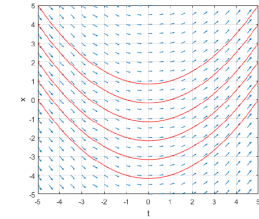


- Jeder Punkt ist somit die Tangente einer spezifischen Lösungskurve

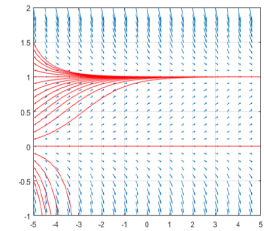


### Richtungsfelder von Speziellen DGL

- Unbestimmtes Integral:  $y' = f(x)$ , das Richtungsfeld ist unabhängig von  $y$  die verschiedenen Lösungen unterscheiden sich nur durch eine Verschiebung in  $y$ -Richtung durch die Konstante  $C$ .



- Autonome DGL:  $y' = f(y)$ , das Richtungsfeld ist unabhängig von  $x$  die verschiedenen Lösungen gehen durch Verschiebung in  $x$ -Richtung in einander über.



### Lösen von Separierbaren Differentialgleichungen

- DGL:

$$\frac{dy}{dx} = g(x) \cdot h(y)$$

- Falls  $h(y_0) = 0$ , ist  $y = y_0$  eine Lösung der DGL.
- Trennung aller  $x$ - und  $y$ -Terme:

$$\frac{1}{h(y)} \cdot dy = g(x) \cdot dx$$

- Integration auf beiden Seiten:

$$\int \frac{1}{h(y)} dy = \int g(x) dx$$

- Auflösen nach  $y$ , Anfangsbedingungen einsetzen:

$$\int_{y_0}^y \frac{1}{h(s)} ds = \int_{x_0}^x g(t) dt$$

### Formel für inhomogene Differentialgleichungen

- Die allgemeine Lösung der inhomogenen Differentialgleichung:

$$y' + f(x)y = g(x)$$

ist gegeben durch:

$$y = e^{-F(x)} \cdot \int g(x)e^{F(x)} dx$$

wobei  $F(x)$  eine Stammfunktion von  $f(x)$  ist.

### Lösung von Anfangswertproblemen mit separierbaren DGL

- Sind  $g(x)$  und  $h(y)$  stetige Funktionen und  $(x_0, y_0) \in \mathbb{R}^2$  mit  $h(y_0) \neq 0$ , hat das Anfangswertproblem:

$$\begin{cases} y' &= g(x)h(y) \\ y(x_0) &= y_0 \end{cases}$$

genau eine Lösung. Sie kann gefunden werden, indem beide Seiten von

$$\int_{y_0}^y \frac{1}{h(s)} ds = \int_{x_0}^x g(t) dt$$

berechnet werden und nach  $y$  aufgelöst werden.

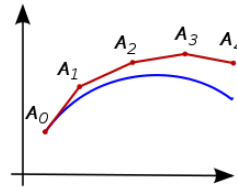
## Numerische Verfahren

### Eulerverfahren

- Gleichung einer beliebigen Geraden mit Steigung  $m$  am Punkt  $(x_k, y_k)$ :

$$y = y_k + m \cdot (x - x_k)$$

Graphisch:



DGL am Punkt  $(x_k, y_k)$ :

$$y = y_k + f(x_k, y_k) \cdot (x - x_k)$$

- Für  $k = 0$  und  $x = x_0$ :

$$\underbrace{y_1}_{\approx y(x_1)} = y_0 + f(x_0, y_0) \cdot \underbrace{(x_1 - x_0)}_{=h}$$

- Algorithmus für beliebige  $k$ :

$$\begin{cases} x_k &= x_0 + k \cdot h \\ y_{k+1} &= y_k + h \cdot f(x_k, y_k) \end{cases}$$

- Problem: Die Steigung wird nur am linken Ende des Intervalls berücksichtigt!
- Lösung: Verbesserte numerische Verfahren!