

Sistemas Embebidos

Curso 2012 – 2er. Cuatrimestre

TP 06 – Motores

1. Arme una placa con dos puentes H que sea comandada desde el microcontrolador.
2. Utilice uno de los puentes H para controlar sentido y velocidad de un motor de corriente continua.
3. Utilice los dos puentes H para controlar un motor paso a paso.