



Εθνικό Μετσόβιο Πολυτεχνείο
Σχολή: Ηλεκτρολόγων Μηχανικών & Μηχανικών
Υπολογιστών
Συστήματα Μικροϋπολογιστών (6^ο εξάμηνο)
3^η Ομάδα Ασκήσεων

Δημήτριος Καλαθάς - el18016
Δημήτριος Καλέμης - el18152

Ασκήσεις Προσομοίωσης

Άσκηση 1

Πρόγραμμα 1 σε Assembly	
<code>MVI C,06H</code>	<code>;COUNTER</code>
<code>IN 10H</code>	
MAIN:	
<code>LXI H,0A00H</code>	
CLEAR:	
<code>MVI M,10H</code>	<code>;CLEAR THE SCREEN WITH SPACE</code>
<code>INX H</code>	
<code>DCR C</code>	
<code>JNZ CLEAR</code>	
<code>MVI A,0DH</code>	<code>;ENABLE 6,5 RST</code>
<code>SIM</code>	
<code>EI</code>	
INF:	
<code>LXI H,0A02H</code>	
<code>MVI M,00H</code>	
<code>INX H</code>	
<code>MVI M,00H</code>	
WAIT:	
<code>CALL DISP</code>	<code>;SHOW 00 IN SCREEN</code>
<code>JMP WAIT</code>	<code>;WAIT UNTIL INTERAPT</code>
INTR_ROUTINE:	<code>;INTERAPT ROUTINE START</code>
<code>MVI E,3CH</code>	<code>;SET TIMER(E) = 60</code>
<code>LXI B,0064H</code>	<code>;(BC) = 100, 100 ms</code>

EI

INIT:

MVI D,0AH ;(D) = 10, (D)*(BC) = 1 sec

CALL NEXT_SEC ;COUNT SEC

MVI A,00H

STA 3000H ;OPEN LEDS LED

L1: CALL DISP ;SHOW IN SCREEN

CALL DELB ;DELAY 100 ms

DCR D

JNZ L1 ;Total delay = 1 sec

L2: CALL DISP

DCR D ;EXTRA DELAY

JNZ L2

DCR E

;60..0SEC

JNZ INIT

MVI A,FFH

STA 3000H

JMP INF

NEXT_SEC:

PUSH PSW

PUSH B

PUSH H

MVI B,FFH

MOV A,E

L3:

INR B

SUI 0AH

JNC L3 ;μέχρι να γίνει αρνητικό

ADI 0AH

;προσθέτουμε 10. Τώρα:

;(B) = δεκάδες

;(A) = μονάδες

LXI H,0A02H

MOV M,A

;1ο 7-seg-disp = μονάδες

INX H

MOV M,B

;2ο 7-seg-disp = δεκάδες

```
POP H
POP B
POP PSW
RET
```

DISP:

```
PUSH PSW
PUSH D
LXI D,0A00H           ;GO TO block 0A00H - 0A05H
```

```
CALL STDM
CALL DCD
POP D
POP PSW
RET
```

```
END
```

Άσκηση 2

Πρόγραμμα 2 σε Assembly

```
MAIN:      IN 10H
           MVI A,0DH
           SIM           ;RST 6,5 ONLY ENABLE
           EI

           MVI B,06H
           LXI H,0A00H

CLEAR:     ;CLEAR SCREEN

           MVI M,10H
           INX H
           DCR B
           JNZ CLEAR

           MVI D,32H     ;K1
           MVI E,50H     ;K2

           PUSH D        ;SAVE D
           LXI D,0A00H   ;6 SPACE IN SCREEN
           CALL STDM
           POP D
           CALL DCD
```

WAIT:	JMP WAIT	;WAIT INTERRUPT
INTR_ROUTINE:	CALL KIND	;PUT LSB A
	STA 0A00H	
	MOV B,A	
	CALL KIND	;PUT MSB A
	STA 0A01H	
	RLC	
	RLC	
	RLC	
	RLC	
	ADD B	;THE WHOLE NUMBER
		;NUMBER<=32H
	CMP D	
	JZ DOWN32	
	JC DOWN32	
	JMP CHECK50	
DOWN32:		;3RD LSB
	MVI A,04H	
	JMP END	
CHECK50:		;32H<NUMBER<=50H
	CMP E	
	JZ DOWN50	
	JC DOWN50	
	JMP OTHER	
DOWN50:		;2ND LSB
	MVI A,02H	
	JMP END	
OTHER:		;50H<NUMBER
	MVI A,01H	;1ST LSB
	JMP END	
END:		
	CMA	
	STA 3000H	;OPEN 1 LED
	PUSH D	
	LXI D,0A00H	;READ FROM HERE
	CALL STDM	
	POP D	
	EI	

```
SCREEN:                                ;NUMBER IN SCREEN  
    CALL DCD  
    JMP SCREEN  
  
    END
```

Θεωρητικές Ασκήσεις

Άσκηση 3

A)

```
SWAP Nible MACRO Q  
    PUSH PSW  
    MOV A,Q  
    RLC  
    RLC  
    RLC  
    RLC  
    MOV Q,A  
  
    MOV A,M  
    RRC  
    RRC  
    RRC  
    RRC  
    MOV M,A  
    POP PSW  
ENDM
```

B)

```
FILL MACRO RP, X, K  
    PUSH PSW  
    PUSH H  
  
    MOV A,X  
    LXI H,RP  
START:  
    MVI M,K  
    INR M  
    DCR A  
    JNZ START
```

```
        POP H
        POP PSW
ENDM
```

г)

```
RHLR MACRO n
    PUSH PSW
    PUSH B

    MVI A,n
    CPI 00H
    JZ FINISH
    MVI B,n
START:
    MOV A,L
    RAR
    MOV L,A
    MOV A,H
    RAR
    MOV H,A
    DCR B
    JNZ START
FINISH:
    POP B
    POP PSW
ENDM
```

Άσκηση 4

Η διακοπή συμβαίνει στο μέσο της εντολής **CALL 0880H**, άρα θα ολοκληρωθεί η εκτέλεση της τρέχουσας εντολής: η τρέχουσα τιμή του μετρητή προγράμματος (**0800H**) αποθηκεύεται στην στοίβα, ο δείκτης στοίβας ανεβαίνει 2 θέσεις πάνω και στον μετρητή προγράμματος καταχωρείται η διεύθυνση **0880H**. Έπειτα σώζεται η τιμή του μετρητή προγράμματος και η κατάσταση του 8085 και εκτελείται η ρουτίνα εξυπηρέτησης της διακοπής RST 7.5. Αυτό σημαίνει ότι η τιμή του μετρητή προγράμματος (**0880H**) αποθηκεύεται ξανά στην στοίβα, ο δείκτης στοίβας ανεβαίνει άλλες 2 θέσεις πάνω και στον μετρητή προγράμματος καταχωρείται η διεύθυνση της διακοπής για να εκτελεστεί η σχετική ρουτίνα. Όταν ολοκληρωθεί η εκτέλεση της ρουτίνας εξυπηρέτησης της διακοπής, η διεύθυνση που βρίσκεται στην κορυφή της στοίβας (**0880H**) επανέρχεται στον μετρητή προγράμματος, ο δείκτης στοίβας κατεβαίνει 2 θέσεις κάτω και εκτελείται η ρουτίνα που αρχίζει από τη διεύθυνση **0880H**, σύμφωνα με την εντολή **CALL 0880H**. Όταν ολοκληρωθεί η εκτέλεση και της τελευταίας ρουτίνας, η διεύθυνση στην κορυφή της στοίβας (**0800H**) επαναφέρεται στον μετρητή προγράμματος, ο δείκτης στοίβας κατεβαίνει άλλες 2 θέσεις κάτω και συνεχίζεται η εκτέλεση του προγράμματος από τη διεύθυνση **0801H**.

Η όλη διαδικασία φαίνεται σχηματικά στον παρακάτω πίνακα, όπου δίνονται τα περιεχόμενα του μετρητή προγράμματος και της στοίβας αρχικά (1), μετά την εκτέλεση της εντολής **CALL 0880H** (2), μετά την πραγματοποίηση της διακοπής RST 7.5 (3), μετά την εκτέλεση της ρουτίνας εξυπηρέτησης της διακοπής (4) και μετά την εκτέλεση της ρουτίνας που καλεί η εντολή **CALL 0880H** (5).

1		2		3		4		5	
PC	0800H	PC	0880H	PC	(RST 7.5)	PC	0880H	PC	0800H
SP	00H	SP	00H	SP	80H	SP	00H	SP	00H
SP+1	30H	SP+1	08H	SP+1	08H	SP+1	08H	SP+1	30H
		SP+2	00H	SP+2	00H	SP+2	00H		
		SP+3	30H	SP+3	08H	SP+3	30H		
				SP+4	00H				
				SP+5	30H				

Άσκηση 5

A.

```
PORT_IN EQU 20H
MVI A,0DH                ;Αρχικοποίηση μάσκας διακοπών
SIM
LXI H,0000H
MVI C,64D
EI

ADDR:
MOV A,C                  ;LOOP UNTIL READ ALL DATA
CPI 00H                  ;
JNZ ADDR                 ;infinite loop
DI                       ;DISABLE ANY FUTURE INTERRUPTS
DAD H                   ;3 ολισθήσεις αριστερά και παίρνουμε το
DAD H                   ;ακέραιο μέρος του μέσου όρου στον H, ενώ
DAD H                   ;το δεκαδικό μέρος του μ.ο. στον L

HLT

0034:
JMP INT_6.5

INT_6.5:
PUSH PSW                ;store flags and accumulator in stack
MOV A,C
ANI 00000001B           ;check for odd interrupt
JPO READ_MSB            ;if odd interrupt go to READ_MSB
IN PORT_IN
ANI 00001111B           ;Get only X0-X3
MOV B,A
JMP READ_LSB

READ_MSB:
IN PORT_IN
ANI 00001111B           ;Get only X0-X3
RLC                     ;Convert them to MSB of total number
RLC                     ;
RLC                     ;
RLC                     ;
ORA B                   ;get whole number (add 4 LSBs to 4 MSBs)
MVI D,00H
MOV E,A
DAD D                   ;add number to total sum stored in HL

READ_LSB:
DCR C                   ;reduce counter by 1
POP PSW                 ;restore accumulator and flags
EI
RET                     ;go to infinite loop
```


B.

```
PORT_IN EQU 20H
LXI H,0000H
MVI C,64D

A1:                                ;loop while PORT_IN = 0
    IN PORT_IN
    MOV B,A
    RLC
    JNC A1

A2:                                ;loop while PORT_IN = 1
    IN PORT_IN
    RLC
    JC A2

READ:                              ;Read number only when Data Ready goes from
                                ; 0 to 1 and again 0
                                ;check if C gets zero and go to FINISH if so
    MOV A,C
    CPI 00H
    JZ FINISH
    PUSH PSW                    ;store flags and accumulator in stack
    MOV A,C
    ANI 00000001B              ;check for odd interrupt
    JPO READ_MSB               ;if odd interrupt go to READ_MSB
    IN PORT_IN
    ANI 00001111B              ;Get only X0-X3
    MOV B,A
    JMP READ_LSB

READ_MSB:                          ;Get only X0-X3
    IN PORT_IN                 ;Convert them to MSB of total number
    ANI 00001111B              ;
    RLC                        ;
    RLC                        ;
    RLC                        ;
    RLC                        ;
    ORA B                      ;get whole number (add 4 LSBs to 4 MSBs)
    MVI D,00H
    MOV E,A
    DAD D                      ;add number to total sum stored in HL

READ_LSB:                          ;reduce counter by 1
    DCR C                     ;restore accumulator and flags
    POP PSW
    JUMP A1

FINISH:                            ;3 ολισθήσεις αριστερά και παίρνουμε το
    DAD H                     ;ακέραιο μέρος του μέσου όρου στον H, ενώ
    DAD H                     ;το δεκαδικό μέρος του μ.ο. στον L
    DAD H

    HLT
```