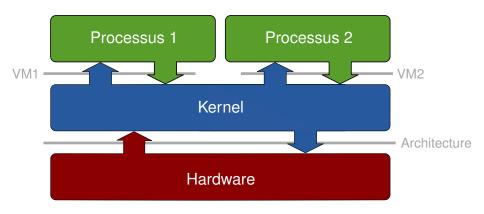
Partage du temps et ordonnancement

Guillaume Salagnac

Insa de Lyon – Informatique

2021-2022

Résumé des épisodes précédents: noyau vs userland



Le processus vu comme une «machine virtuelle»

- un processeur pour moi tout seul: «CPU virtuel»
- une mémoire pour moi tout seul: «mémoire virtuelle»

Plan

- 1. Introduction: rappels sur la notion de processus
- 2. Multitâche par commutation de contextes d'exécution
- 3. Ordonnancement: formulation du problème
- 4. Ordonnancement: les stratégies classiques
- 5. Évaluation de politiques d'ordonnancement

Définitions: Multitasking vs Multiprocessing

Multitraitement, en VO Multiprocessing, multi-core computing

Utilisation simultanée de plusieurs CPU dans un même système



٧S



Multiprogrammation = multitâche

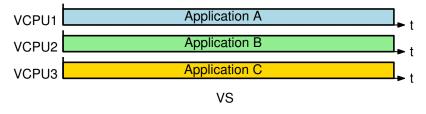
ou en VO multiprogramming = multitasking

Faculté d'exécuter plusieurs programmes «à la fois»

▶ en général: nombre de CPU << nombre de processus

Pseudo-parallélisme et entrelacement

Abstraction = 1 VCPU / application



Implementation = CPU time-sharing



Remarque: L'entrelacement doit être assez fin pour ne pas se voir

Le «Degré de multiprogrammation»

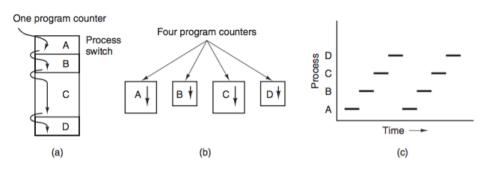


Figure 2-1. (a) Multiprogramming four programs. (b) Conceptual model of four independent, sequential processes. (c) Only one program is active at once.

Définition: degré de multiprogrammation

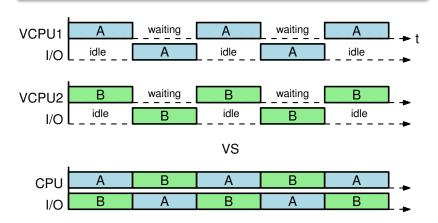
nombre de processus actuellement chargés en mémoire

source: Tanenbaum. Modern Operating Systems (4th ed, 2014). page 87

Pourquoi la multiprogrammation ?

Loi empirique

L'exécution d'un programme alterne entre des phases de calcul (en VO CPU burst) et des phases d'entrées-sorties (I/O burst)



La multiprogrammation: remarques

Vous avez dit «des phases d'entrées-sorties» ?

- latence d'accès au matériel: disque, réseau...
- lenteur de l'utilisateur d'un programme interactif
- synchronisation avec d'autres programmes

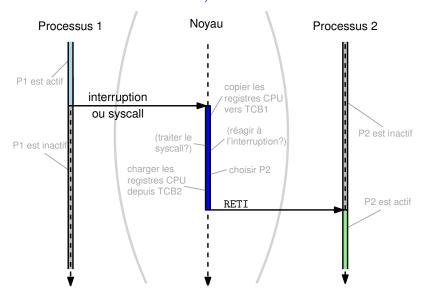
Mauvaise solution: attente active (polling)

- difficile pour le programmeur d'application
- temps processeur gâché à attendre

Bonne solution: attente passive

- plus facile pour le développeur
- meilleur taux d'utilisation du CPU
 - masquage (= recouvrement) des latences
- besoin d'un mécanisme pour se partager le processeur

Commutation de contexte, ou en VO context switch



Context switch: remarques

- dispatcher = implémentation du context switch
 - exécuté très souvent ➤ doit être bref (dispatch latency)
- scheduler = choix du processus à qui rendre la main
 - possible que P2 = P1, par exemple gettimeofday()...
 - possible que P2 ≠ P1, par ex. read() ➤ appel bloquant

Structures de données du noyau:

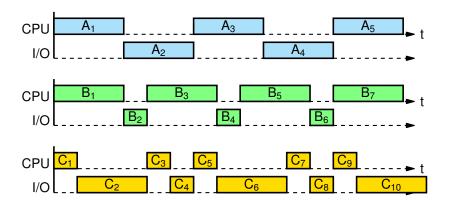
- Process Control Block = PCB
 - représente un processus et son état d'exécution (données...)
 - contient PID, fichier exécutable, permissions, etc (priorité...)
 - contient un TCB
- Thread Control Block = TCB
 - représente un VCPU, aussi appelé contexte d'exécution
 - contient une copie du contenu du CPU: registres, PC, SR...

vocabulaire: (dans ce chapitre) «processus» == «thread»

Plan

- 1. Introduction: rappels sur la notion de processus
- 2. Multitâche par commutation de contextes d'exécution
- 3. Ordonnancement: formulation du problème
- 4. Ordonnancement: les stratégies classiques
- 5. Évaluation de politiques d'ordonnancement

Quel processus exécuter après un context switch?



Question: étant donnés ces trois processus et un seul CPU, comment les organiser dans le temps «au mieux» ?

Ordonnancement naïf

Première idée: exécuter A, B et C à tour de rôle



plutôt bien pour A, moins bien pour B, et médiocre pour C

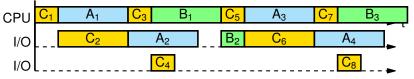
Ordonnancement naïf

Première idée: exécuter A, B et C à tour de rôle



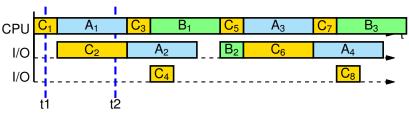
plutôt bien pour A, moins bien pour B, et médiocre pour C

Deuxième idée: exécuter C aussi souvent que possible



beaucoup mieux pour C, et presque aussi bien pour A et B

Tous les processus ne sont pas en permanence candidats à l'exécution



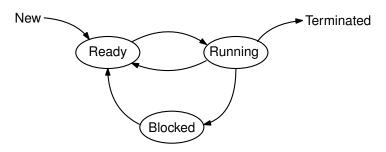
à l'instant t1:

- C est en train de s'exécuter
- A et B attendent de pouvoir s'exécuter

à l'instant t2:

- A est en train de s'exécuter
- C attend que son opération d'entrée-sortie se termine
- B attend de pouvoir s'exécuter

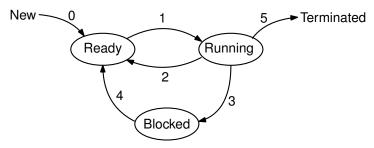
Diagramme état-transitions (1)



État du processus (mémorisé dans son Process Control Block)

- New: en cours de création par le noyau
- Running = actif: actuellement exécuté par le processeur
- Ready = activable: attend qu'on lui donne la main
- Blocked = endormi = suspendu: en attente d'un évènement
- Terminated = fini: en cours de nettoyage par le noyau

Diagramme état-transitions (2)



Transitions:

- 0 le noyau a fini de créer le processus
- 1 le dispatcher charge le processus sur le CPU
- 2 une IRQ / un syscall interrompt l'exécution du programme
- 3 le programme fait un syscall bloquant
 - par ex: entrée-sortie read(), délai passif sleep(), etc...
- 4 l'évènement attendu se produit
 - par ex: donnée disponible, délai écoulé, etc...
- 5 le programme se termine (volontairement ou non)

Problème d'ordonnancement: formulation

Ordonnancement CPU, ou en VO process scheduling

- étant donné K processus ready = prêts à s'exécuter,
 - et connaissant «leurs caractéristiques»
- étant donné N ≥ 1 processeurs disponibles,

décider quel processus exécuter sur chaque processeur

Remarque: à quels instants cette question se pose-t-elle?

- lors d'une transition running → blocked (3), par ex. sleep()
- lors de la terminaison (5) d'un processus
- lors d'une transition blocked → ready (4)
- lors d'une transition running → ready (2)
 - par ex. sur réception d'une interruption du system timer
- lors de la création (0) d'un nouveau processus

Ordonnancement préemptif vs coopératif

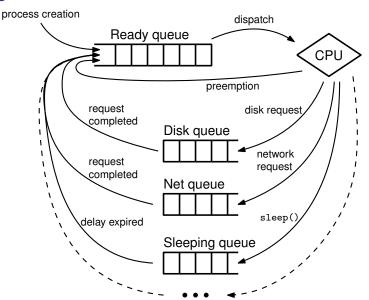
Ordonnanceur non-préemptif: appelé seulement sur (3) et (5)

- les applications rendent explicitement la main au noyau
 - appels système bloquants
 - + un appel système yield() pour lâcher le CPU
- plus efficace mais suppose de faire confiance aux applications

Ordonnanceur préemptif: sur (3), (5) et aussi (0), (2) et (4)

- permet au noyau de garder le contrôle de la machine
 - interruptions de timer régulières pour assurer la préemption
- coûteux mais tous les OS grand public font ça

Organisation des PCB en files d'attente



Organisation des PCB en files: remarques

Les PCB des processus prêts forment la Ready Queue

• aussi appelée Run Queue

Rôle du scheduler: choisir un PCB parmi la Ready Queue

Processus bloqués ▶ transférés dans une autre file d'attente

- une Device Queue par périphérique d'entrées-sorties
- une file d'attente pour les processus endormis
- ... une file pour chaque autre raison d'être Blocked

Plan

- 1. Introduction: rappels sur la notion de processus
- 2. Multitâche par commutation de contextes d'exécution
- 3. Ordonnancement: formulation du problème
- 4. Ordonnancement: les stratégies classiques
- 5. Évaluation de politiques d'ordonnancement

Ordonnancement = planification de tâches

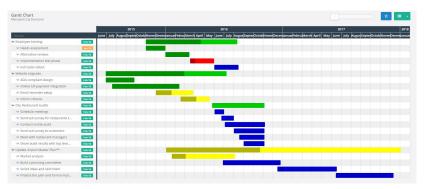
Ordonnancement a priori: projets, usine, etc

Entrées: ensemble de «tâches» avec durées et dépendances

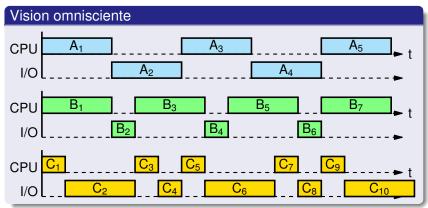
(+ ensemble de «ressources» disponibles)

Sorties: une date de début pour chaque tâche

(+ affectation des ressources)



Ordonnancement a priori vs processus infinis



VS

Vision de l'ordonnanceur à t=0

La Ready Queue contient A, B et C. Le CPU est libre.

comment décider qui exécuter ? rien pour les départager

Ordonnancement FCFS: First Come First Served aussi appelé FIFO (First In First Out)

Politique d'ordonnancement FCFS: principe

choisir la tâche qui est arrivée le plus tôt dans la ready queue

Dans notre exemple:



Remarques:

- inspiré par les files d'attente FIFO de la vie réelle
- ordonnancement non préemptif
- convoy effect, en VF effet de convoi, effet d'accumulation
 - «petites» tâches risquent d'être désavantagées, par ex. C
- plutôt équitable ; aucun risque de famine

Le risque de famine, en VO starvation

Définition: famine = privation

Situation dans laquelle une tâche, bien que prête, se retrouve à attendre indéfiniment avant de pouvoir s'exécuter

Remarques:

- ordonnanceur non-préemptif + 1 tâche infinie = famine
 - hypothèse: pas de tâches de durée infinie
- ordonnanceur préemptif + malchance = famine
 - malchance, ou malveillance (par ex. déni de service)

Risque de famine vs absence garantie de famine en VO: non-starvation, bounded waiting

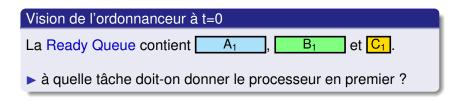
25/39

Découpage de l'exécution en «bursts» (en VF: rafales)

Hypothèse de travail:

 pour chaque processus dans la ready queue, le noyau a un moyen pour connaître la durée de sa prochaine CPU-burst

Remarque: en pratique, les «tâches» orchestrées par un scheduler d'OS sont ces CPU-bursts, et non pas les processus



Différents goulots d'étranglement

Un processus est qualifié de *«compute-bound»* (VF «limité par le calcul») si sa performance dépend beaucoup de la vitesse du CPU

activité = surtout des CPU-bursts

Un processus est qualifié de *«I/O-bound»* (VF «limité par les E-S») si sa performance dépend beaucoup de la vitesse des E-S

activité = surtout des I/O-bursts

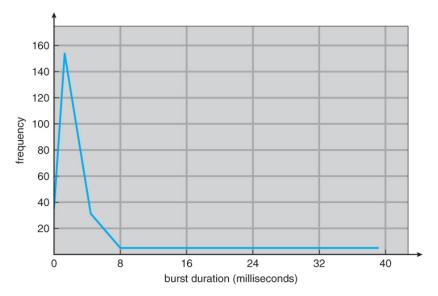
Loi empirique

En pratique, tout processus peut être considéré *soit* comme étant plutôt compute-bound *soit* comme étant plutôt I/O-bound.

Remarques:

- processus A dans notre exemple: pas réaliste
- certains processus changent de comportent à certains moments

Beaucoup de bursts courts, peu de bursts longs



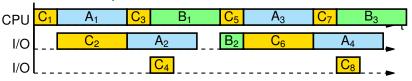
source: Silberschatz Operating Systems Concepts Essentials (2011). p 177

Ordonnancement SJF: Shortest Job First

Politique d'ordonnancement SJF: principe

choisir la tâche la plus courte dans la ready queue

Dans notre exemple:



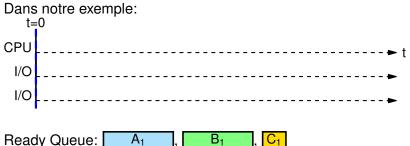
Remarques

- avantageux pour les processus IO-bound...
- ...sans être réellement pénalisant pour les CPU-bound
- mais: risque de famine

Politique d'ordonnancement SRTF: principe

chaque fois qu'une nouvelle tâche arrive dans la ready queue, lancer la tâche la plus courte de la ready queue

▶ variante *préemptive* de SJF



Politique d'ordonnancement SRTF: principe

chaque fois qu'une nouvelle tâche arrive dans la ready queue, lancer la tâche la plus courte de la ready queue

▶ variante préemptive de SJF

Dans notre exemple:

t=1

CPU C₁

I/O --
I/O ---

Ready Queue: A₁, B₁

Politique d'ordonnancement SRTF: principe

chaque fois qu'une nouvelle tâche arrive dans la ready queue, lancer la tâche la plus courte de la ready queue

▶ variante *préemptive* de SJF



Ready Queue: B₁, C₃

Politique d'ordonnancement SRTF: principe

chaque fois qu'une nouvelle tâche arrive dans la ready queue, lancer la tâche la plus courte de la ready queue

▶ variante *préemptive* de SJF

```
Dans notre exemple:

t=5

CPU C<sub>1</sub> A<sub>1</sub> C<sub>3</sub>

I/O C<sub>2</sub> A<sub>2</sub>

I/O
```

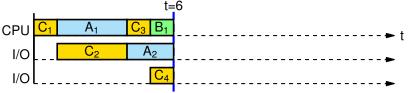
Ready Queue: B₁

Politique d'ordonnancement SRTF: principe

chaque fois qu'une nouvelle tâche arrive dans la ready queue, lancer la tâche la plus courte de la ready queue

▶ variante *préemptive* de SJF

Dans notre exemple:



Ready Queue: B₁, C₅

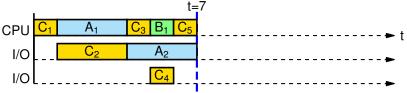
▶ Préemption de la tâche active (B₁) au profit de la tâche C₅

Politique d'ordonnancement SRTF: principe

chaque fois qu'une nouvelle tâche arrive dans la ready queue, lancer la tâche la plus courte de la ready queue

▶ variante *préemptive* de SJF

Dans notre exemple:



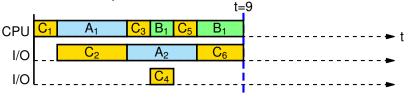
Ready Queue: A₃, B₁

Politique d'ordonnancement SRTF: principe

chaque fois qu'une nouvelle tâche arrive dans la ready queue, lancer la tâche la plus courte de la ready queue

▶ variante *préemptive* de SJF

Dans notre exemple:



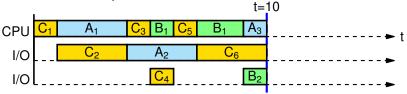
Ready Queue: A₃

Politique d'ordonnancement SRTF: principe

chaque fois qu'une nouvelle tâche arrive dans la ready queue, lancer la tâche la plus courte de la ready queue

variante préemptive de SJF

Dans notre exemple:



Ready Queue: A₃, B₃, C₇

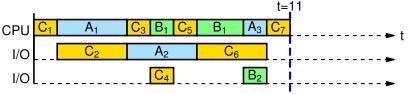
▶ Préemption de la tâche active (A₃) au profit de la tâche C₇

Politique d'ordonnancement SRTF: principe

chaque fois qu'une nouvelle tâche arrive dans la ready queue, lancer la tâche la plus courte de la ready queue

▶ variante *préemptive* de SJF

Dans notre exemple:



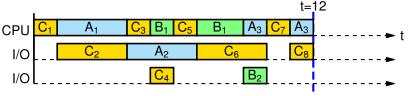
Ready Queue: A₃, B₃

Politique d'ordonnancement SRTF: principe

chaque fois qu'une nouvelle tâche arrive dans la ready queue, lancer la tâche la plus courte de la ready queue

variante préemptive de SJF

Dans notre exemple:



Ready Queue: A₃, B₃, C₉

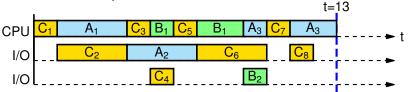
C est prêt mais A garde le CPU

Politique d'ordonnancement SRTF: principe

chaque fois qu'une nouvelle tâche arrive dans la ready queue, lancer la tâche la plus courte de la ready queue

▶ variante *préemptive* de SJF

Dans notre exemple:



Ready Queue: B₃, C₉

Politique d'ordonnancement SRTF: principe

chaque fois qu'une nouvelle tâche arrive dans la ready queue, lancer la tâche la plus courte de la ready queue

variante préemptive de SJF

Dans notre exemple:



Remarques:

- ordonnancement préemptif: plus réactif que SJF
- mais famine toujours possible

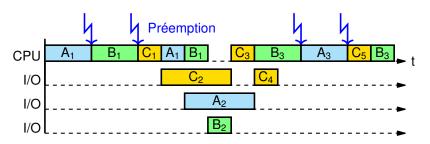
Ordonnancement RR: Round Robin (en VF: tourniquet)

Politique d'ordonnancement Round Robin: principe

- donner le CPU à tour de rôle à chaque tâche...
- ... pour une durée maximale q (en VO time quantum)
- préemption lorsqu'une tâche dépasse son quantum

variante préemptive de FCFS

Dans notre exemple, ordonnancé en RR avec q = 2



Ordonnancement Round Robin: remarques

- Variante préemptive de FCFS
 - nouvelles tâches prêtes toujours ajoutées en fin de file
 - ready queue traitée comme une file d'attente FIFO
 - famine impossible
- Préemption grâce à IRQ du system timer
 - si IRQ à fréquence constante ➤ notion de kernel tick
 - · quantum exprimé en nombre de ticks
 - si IRQ flexibles = tickless kernel
 - quantum exprimé en millisecondes
- Compromis entre durée du quantum et latence du dispatcher
 - si quantum trop long ➤ manque de réactivité
 - si quantum trop court ➤ surcoût en performance

La vraie vie: ordonnancement à priorités

Ordonnancement à priorités: principe

- maintenir plusieurs ready queues distinctes
- les examiner par ordre de priorité décroissante
- chaque file applique une politique différente: RR, SRTF...

Variantes:

- priorités fixes > ordonnancement temps-réel
- priorités variables > temps partagé (AKA best-effort)
 - exemple: Multi-Level Feedback Queues Scheduling (MLFQ)
 - on se donne des critères pour changer un processus de file

Exemple de MLFQ:

- priorité haute: RR q=5ms ➤ processus «interactifs»
- priorité moyenne: RR q=50ms ➤ processus I/O-bound
- priorité basse: SRTF ➤ CPU-bound en tâche de fond

Plan

- 1. Introduction: rappels sur la notion de processus
- 2. Multitâche par commutation de contextes d'exécution
- 3. Ordonnancement: formulation du problème
- 4. Ordonnancement: les stratégies classiques
- 5. Évaluation de politiques d'ordonnancement

Évaluation de politiques d'ordonnancement

Méthodologies d'évaluation

- simulation déterministe: sur un scénario donné
 - · dérouler les algorithmes, à la main ou sur machine
- modélisation stochastique
 - théorie des files d'attente, chaînes de markov...
- instrumentation de système réel: benchmarking
 - interférences de performances, choix de la workload

Nous = simulation à la main

- 1 «tâche» = 1 CPU-burst
- paramètres = durée d'exécution et date d'arrivée

| tâche | durée | |
|-------|-------|--|
| T1 | 6 | |
| T2 | 8 | |
| Т3 | 3 | |

| tâche | arrivée | durée |
|-------|---------|-------|
| T1 | 0 | 8 |
| T2 | 1 | 4 |
| Т3 | 2 | 9 |
| T4 | 3 | 5 |

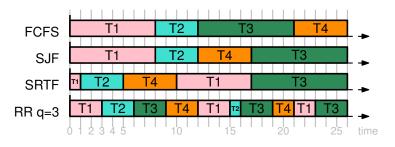
Critères d'évaluation

- CPU utilization rate: fraction du temps où le CPU est productif
 - i.e. occupé à exécuter du code applicatif (vs noyau, ou CPU idle)
- Throughput = débit: nombre de tâches terminées par unité de temps
 - attention: n'a de sens que si les «tâches» peuvent «terminer»
- Non-Starvation: absence garantie de risque de famine
 - propriété «qualitative» en VF: non-privation, équité
- Turnaround time (tps de séjour): durée entre arrivée et terminaison
 - n'a de sens que si les «tâches» peuvent «terminer»
- Waiting time (temps d'attente): durée passée dans la ready queue
 - aussi: «missed time» en VF: temps d'attente
- Response time: durée entre arrivée et «réponse»
 - attention: il faut définir ce qu'on appelle «réponse»

Exemple

Soit le scénario suivant:

| tâche | arrivée | durée |
|-------|---------|-------|
| T1 | 0 | 8 |
| T2 | 1 | 4 |
| Т3 | 2 | 9 |
| T4 | 3 | 5 |



Pour SRTF: TT =
$$\frac{(17-0)+(5-1)+(26-2)+(10-3)}{4} = 13$$

WT= $\frac{(10-1)+0+(17-2)+(5-3)}{4} = 6.5$

Plan

- 1. Introduction: rappels sur la notion de processus
- 2. Multitâche par commutation de contextes d'exécution
- 3. Ordonnancement: formulation du problème
- 4. Ordonnancement: les stratégies classiques
- 5. Évaluation de politiques d'ordonnancement

À retenir

Policy vs Mechanism

- Multitasking vs Multiprocessing
- Virtual CPU vs context switch + scheduling

Concepts importants:

 Dispatcher, Scheduler, Process Control Block, Préemption, CPU-burst / IO-burst, États d'un processus, Ready Queue...

Stratégies d'ordonnancement (en VO scheduling policies)

- First Come First Served
- Shortest Job First et Shortest Remaining Time First
- Round Robin avec un certain quantum
- Ordonnancement à priorités fixes ou dynamiques
 - dont Multi-Level Feedback Queue

Évaluation: Turnaround Time, Waiting Time...