Web Retrieval & Web Mining Programming HW2

By: Wu-Jun Pei (B06902029)

Definition / Settings

Platform

- Python 3.8.2
- torch==1.5.0
- numpy==1.18.4

Common

- M_I : interaction matrix。維度是 (N,M),其中 N 是 user 數量、M 是 item 數量。在這個 task 中 N=4454、M=3260。
- \mathbf{u}_i : user vector。user i 有與哪些 item 互動過的 binary vector,即為 M_I 的第 i 個 row。 $\tilde{\mathbf{u}}_i$ 為 \mathbf{u}_i 過 matrix factorization 的 F 為 embedded vector。
- \mathbf{i}_j : item vector。item j 有與哪些 user 互動過的 binary vector,即為 M_I 的第 j 個 column。 $\tilde{\mathbf{i}}_i$ 為 \mathbf{i}_i 過 matrix factorization 的 F 為 embedded vector。

Matrix Factorization

- Weight 是一個 (K,F) 的矩陣,一開始從 $\mathcal{N}(0,1)$ 產生而成。
- input —個 user / item vector,output —個 F 維的 embedded vector。

Data Processing

Negative Sampling

採取以下兩種方式:

- 1. fixed : 固定選取一定數量的 uninteracted items 作為 negative examples。
- 2. sample : 將剩餘的所有的 uninteracted items 作為 negative examples。

Train / Validation Split

固定選取 0.8 的 positive / negative example 作為 training data,剩下 0.2 作為 validation data。

§ Q1

Describe your MF with BCE (e.g. parameters, loss function, negative sample method and MAP score on Kaggle public scoreboard)

Dataset

- 若為 fixed
 將所有 positive / negative example 當作 dataset 下去 train。
- 若為 sample
 - 1. 決定 $r = \frac{\# \text{negative}}{\# \text{positive}}$
 - 2. 一個 epoch 總共選取所有的 positive example 以及 sample $(r \cdot \# positive)$ 個 negative examples。

後來皆使用 fixed ,因為 sample 會無法 train 起來……

Loss Function

$$BCELoss = \sum_{(u,i,y) \in \mathcal{D}} -[y\log(ilde{\mathbf{u}}_u^T ilde{\mathbf{i}}_i) + (1-y)\log(1- ilde{\mathbf{u}}_u^T ilde{\mathbf{i}}_i)]$$

Model Parameters

• Latent Dimension *F*: **128**

• Gradient Descent Optimizer: Adam

• Learning rate: 5e-3

• Weight decay (l2 regularization): 1e-5

o Learning rate scheduler: ReduceLROnPlateau

• #Epochs: 100 (大概 70 個 epoch 就收斂了)

Result

Model	MF-BCE-128	
Validation MAP	0.12756	

Kaggle Public Score	0.03991
Kaggle Private Score	0.03971

Reference

PyTorch - Binary Cross Entropy

§ Q2

Describe your MF with BPR (e.g.parameters, loss function, negative sample method and MAP score on Kaggle public scoreboard)

Dataset

因為 BPR 要選取所有 user、該 user 的 positive example、negative example。如果只考慮原始的 train.csv 的話,總共會有 <u>977,680,643</u> 筆資料,要全部跑完實在是不太可能。因此,我採用的方法是:

- Uniformly sample (user, pos) 的 example,之後在從該 user 的 negative items 中 uniformly sample 一個 neg。
- 每個 epoch sample 其中 <u>1,000,000</u> 筆 (user, pos, neg)。

Loss Function

$$BPRLoss = \sum_{(u,p,n) \in \mathcal{D}} \log(2 - \sigma(ilde{\mathbf{u}}_u^T \mathbf{i}_p - ilde{\mathbf{u}}_u^T \mathbf{i}_n))$$

我發現助教投影片上面的 loss function 是錯誤的,因為 positive 的分數和 negative 的分數就是要越大越好,而 sigmoid 和 log 都是遞增的函數,所以要加上負號才能 gradient descent。加上 2 是為了讓 log 的定義域在 (1,2) 之間,這樣 loss 都會是正的、越靠近 0 越好,方便觀察結果。

Model Parameters

• Latent Dimension F: 64

Gradient Descent Optimizer: <u>Adam</u>

Learning rate: <u>1e-3</u>

• Weight decay (l2 regularization): 1e-4

Learning Rate Scheduler: <u>ReduceLROnPlateau</u>

Result

Model	MF-MPR-64		
Validation MAP	0.34533		
Kaggle Public Score	0.05692		
Kaggle Private Score	0.05331		

Reference

• BPR: Bayesian Personalized Ranking from Implicit Feedback

§ Q3

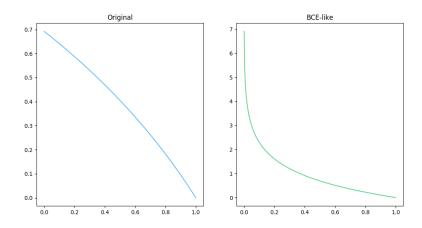
Compare your results of Q1 and Q2. Do you think the BPR loss benefits the performance? If do, write some reasons of why BPR works well; If not, write some reasons of why BPR fails.

我認為 BPR 對於 MAP 的幫助很大,因為 BCE 只有看一個 (user, item) 這樣的 pair 是不是 positive (有 interacted),這樣有點把每個不同的 item 當成獨立的物品,並幫他們評一個「分數」,但那個分數可能並沒有那麼有意義。相較於 BCE,BPR 更關注在兩個物品的「比較」,因此他的排名做得比較好也是情有可原的!

我覺得我目前的 loss function 並沒有訂得很好,後來有想到一個與 BCE 比較像的 loss function 有一樣的功用:

$$BPRLoss' = \sum_{(u,p,n) \in \mathcal{D}} -\log(\sigma(\tilde{\mathbf{u}}_u^T \mathbf{i}_p - \tilde{\mathbf{u}}_u^T \mathbf{i}_n))$$

這個 loss function 其實就是 BCE 把 y 永遠設成 1 的版本(邏輯上來說也說得通,因為要讓分數拉越開越好,即 sigmoid 後越接近 1 越好)。他有一個很好的性質-凹向上,在做 gradient descent 時應該會有比較好的表現。然而因為時間的因素我沒有辦法時做出這個版本並比較差異 QQ



§ Q4

Plot the MAP curve on testing data (Kaggle) for hidden factors d = 16, 32, 64, 128 and describe your finding.

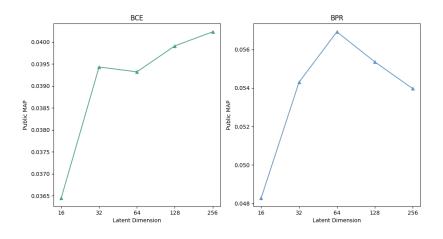
BCE

使用和上面一樣的參數,只有改變 latent dimension。

BPR

使用和上面一樣的參數,只有改變 latent dimension。

Result



Findings

• BCE 在同樣的參數下,16維表現得真的差蠻多的,而整體的走勢有越來越好的趨

勢,或許 BCE 這樣的 Model 有更多的 latent dimension 可以表現得再更好一點。

BPR

在同樣的參數下,大概 64 維的表現最好,可能是因為 16/32 維的 latent dimension 不夠多,導致 underfitting 的情形,而 128/256 為甚至更多維的時候 過於 overfitting,或許調整 12 regularization 等其他參數可以改善也說不定。

§ Q5

Change the ratio between positive and negative pairs, compare the results and discuss your finding. (Bonus 10%)

因為 BPR 的 dataset 是使用 sample 的方式跑的,所以這邊只做 BCE 的不同 negative sampling 的比例。

Sampling 方法

- 選取所有的 positive example, 依照比例決定 negative example 的數量並 sample。
- 這樣可能會導致每個不同比例的 dataset 大小不一。

Result

Pos: Neg	Training Accu. at last epoch	Validation Accu. at last epoch	Validation MAP	Kaggle Public MAP	Kaggle Private MAP
1: 0.25	0.8957	0.8711	0.09975	0.03580	0.03532
1:0.5	0.8530	0.8418	0.11654	0.03895	0.03999
1:1	0.8533	0.8360	0.12916	0.04077	0.04121
1:2	0.8682	0.8454	0.13254	0.04143	0.04118
1:4	0.8729	0.8663	0.13403	0.04033	0.04119

Findings

在1:1的情形時, validation accuracy 是最低的;而在比例比較懸殊時,
 validation accuracy 反而是比較高的。這個原因可能是因為 dataset 的某個 label

數量過多,而導致 model 傾向回答那個 label,此時 accuracy 自然就會高。

● 可以發現 validation MAP 的表現是從上而下單調遞增。我覺得可能的原因是因為 看過比較多 negative example 的 model 可以學到比較多的資訊。且這個 ranking 的 task 只需要區分前 50 名的先後順序,不像一般的 classification 問題,就算大 家的分數普遍 ≤ 0.5 也沒有關係,排出名次來就可以有比較好的表現。