Fahrzeugmechatronik II Beobachterentwurf

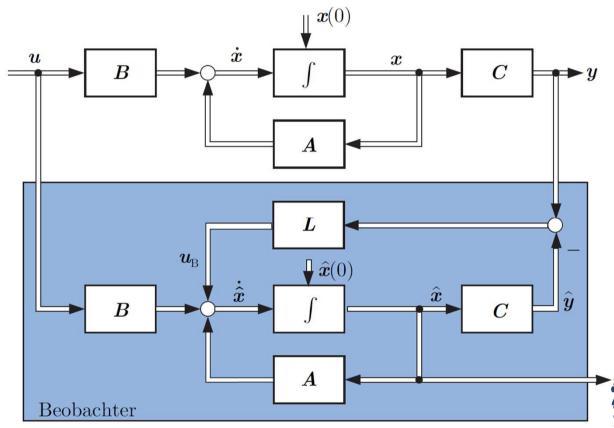


Prof. Dr.-Ing. Steffen Müller M.Sc. Osama Al-Saidi

Fachgebiet Kraftfahrzeuge • Technische Universität Berlin

Seite 2

Luenberger Beobachter Wiederholung: Struktur



Regelsbroke どけし 生とけけるいけ) #(+) = C, x(+) x(0) = x. Beobachhe SHI= A S(H) + By(+) + 48H) 94)= C(2(4) 2(0)=20 四日(十一日(日十十日(日) Dann folgt

X(+) = A X(+)+ By(+)+LG(x+)-x+1)

Enhantsantgale: Wie enciden win unt L, dass 2(+) -0x(+)?

Seite 3

Beobachterentwurf Störverhalten des Beobachters

Seite 4

Störverhalten des Beobachters Impulsförmige Störungen

Seite 5

Störverhalten des Beobachters Sprungförmige Störungen

Seite 6

Störverhalten des Beobachters Stochastische Störungen

Störgrößenbeobachter Wiederholung: Störgrößenaufschaltung

Für

$$\dot{\mathbf{x}}(t) = \mathbf{A}\mathbf{x}(t) + \mathbf{B}\mathbf{u}(t) + \mathbf{E}\mathbf{d}(t) \quad \mathbf{x}(0) = \mathbf{x}_0$$

$$\mathbf{y}(t) = \mathbf{C}\mathbf{x}(t) \quad \mathbf{u}(t) = -\mathbf{K}\mathbf{x}(t) - \mathbf{K}_d\mathbf{d}(t)$$

erhält man

Die Störung wird unterdrückt, falls

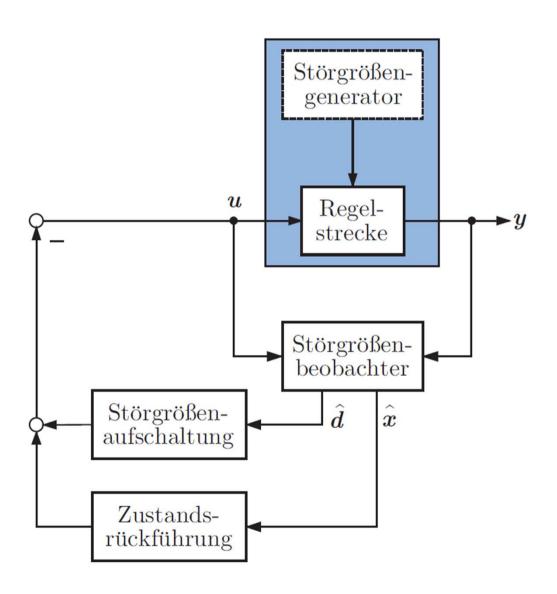
Seite 8

Störgrößenbeobachter Regelstrecke mit Störgrößenmodell

Seite 9

Störgrößenbeobachter Anwendung Prinzip des Zustandsbeobachters

Störgrößenbeobachter Zustandsrückführung mit Störgrößenaufschaltung



Seite 11

Vielen Dank für Ihre Aufmerksamkeit!