

## 6.4 赋权匹配的有效算法—1

### 一、引言

**权：**给定一个图  $G=(V,E)$ ， $\forall [v_i,v_j] \in E$ ，给定一个数  $w_{ij} \geq 0$ ，称  $w_{ij}$  为边  $[v_i,v_j]$  的权。

**最大权匹配：**求  $G$  的一个匹配，使得匹配中的权之和最大。

在最大权匹配中，可以假设：

- (1)  $G$  是完全图；
- (2)  $G$  有偶数个点；
- (3) 对于二部图，是完全的，且两组节点相等；
- (4) 最优解是一个完美匹配；
- (5) 转化为最小权匹配问题： $c_{ij} = W - w_{ij}$ ，其中  $W = \max\{w_{ij}\}$ 。

### 二、二部图的赋权匹配问题

二部图的赋权匹配问题，又称为指派问题。

(i) 用最小费用流算法求解二部图的赋权匹配问题

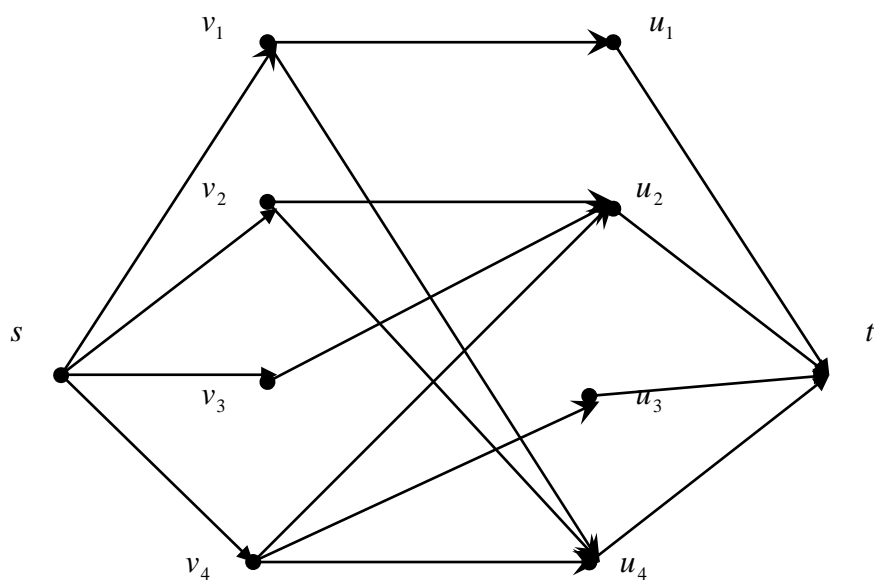
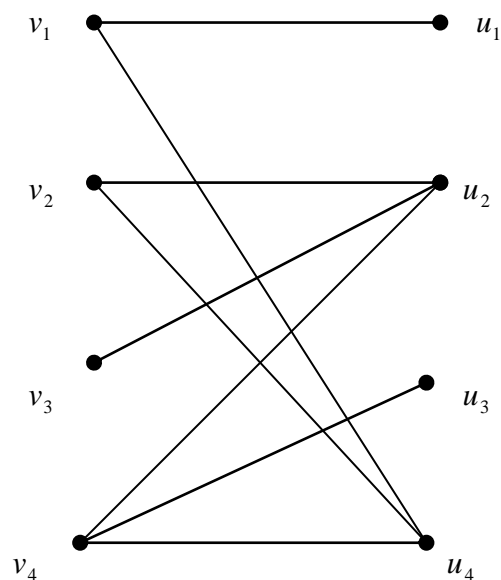
——直接将二部图的匹配问题化成最小费用流问题，然后用最小费用流的原始对偶算法（圈算法或迭加算法）求解，从而得到二部图的匹配问题的有效算法。

将二部图的匹配问题归结为简单网络上的最大流问题。给定一个二部图  $B=(V,U,E)$ ，定义一个单位容量的网络  $N(B)=(s,t,W,A)$ ，其中  $s,t$  是新增的两个特殊节点， $W=\{s,t\} \cup V \cup U$ ，且  $A$  由下述三种类型的弧组成：

- (1)  $\forall v \in V, (s,v)$  弧；
- (2)  $\forall u \in U, (u,t)$  弧；
- (3) 对  $\forall v \in V, u \in U, (v,u) \in E$ ，弧  $(v,u)$ 。

其中 (1) 和 (2) 两类弧的容量为 1，费用为 0。第 (3) 类弧的容量为 1，费用为  $c_{ij}$ 。

如：



## (ii) 二部图的赋权匹配问题的匈牙利算法

匈牙利算法 1955 年由 Kuhn 利用匈牙利数学家 D.Konig (康尼格) 的一个定理构造了这个算法, 被称之为匈牙利算法。

## (iii) 直接用原始一对偶算法求解二部图的赋权匹配问题

二部图的赋权匹配问题是 Hitchcock 问题的一个特殊情形, 可以用 Hitchcock 问题的原始一对偶算法求解。

### 1. 二部图的赋权匹配问题的数学规划模型

记  $n = |V| = |U|$ ,  $B = (V, U, E)$  为完全二部图。设:

$$x_{ij} = \begin{cases} 1: & \text{边}[v_i, u_j] \text{是匹配边} \\ 0: & \text{边}[v_i, u_j] \text{不是匹配边} \end{cases}$$

显然，表示一个完美匹配的  $x_{ij}$  的值必须满足：

$$\begin{aligned} \sum_{j=1}^n x_{ij} &= 1, \quad i = 1, 2, \dots, n \\ \sum_{i=1}^n x_{ij} &= 1, \quad i = 1, 2, \dots, n \\ x_{ij} &\geq 0 \end{aligned}$$

数学规划模型为：

$$\begin{aligned} \min \quad & \sum_{i,j} c_{ij} x_{ij} \\ \sum_{j=1}^n x_{ij} &= 1, \quad i = 1, 2, \dots, n \quad (1) \\ \sum_{i=1}^n x_{ij} &= 1, \quad i = 1, 2, \dots, n \quad (2) \\ x_{ij} &\geq 0 \end{aligned} \quad (\text{BLP})$$

注：

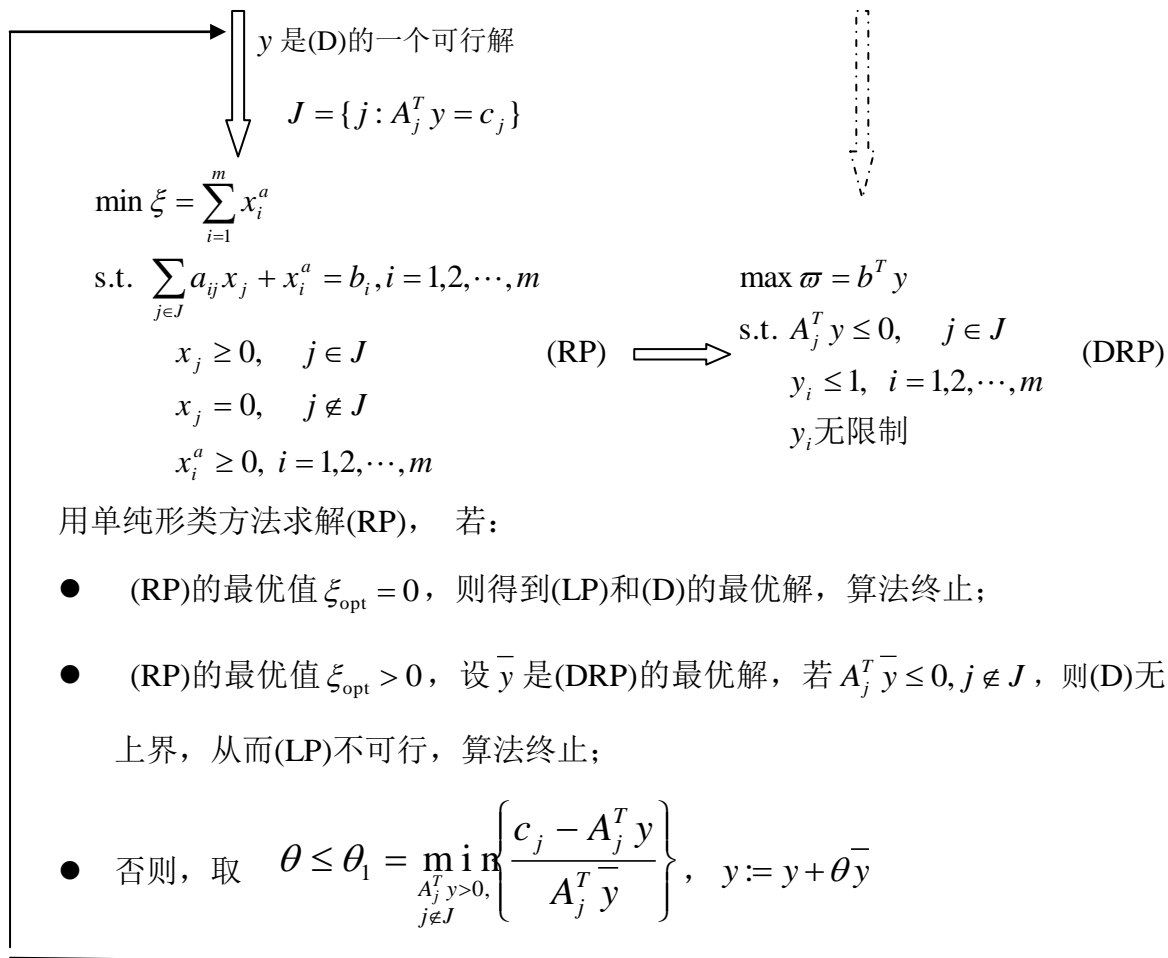
- (1) 上述模型中没有限制  $x_{ij}$  的值必须取 0 或 1。因此，这个规划很可能有分数最优解，而分数最优解将不对应任何可行的匹配。
- (2) 分数最优解决不可能是该规划的基可行解。
- (3) 用单纯形类方法求解该问题，得到的解必然是整数解，从而它对应一个匹配。
- (4) 总存在一个最优解，它对应一个完美匹配。

## 2. 原始-对偶算法

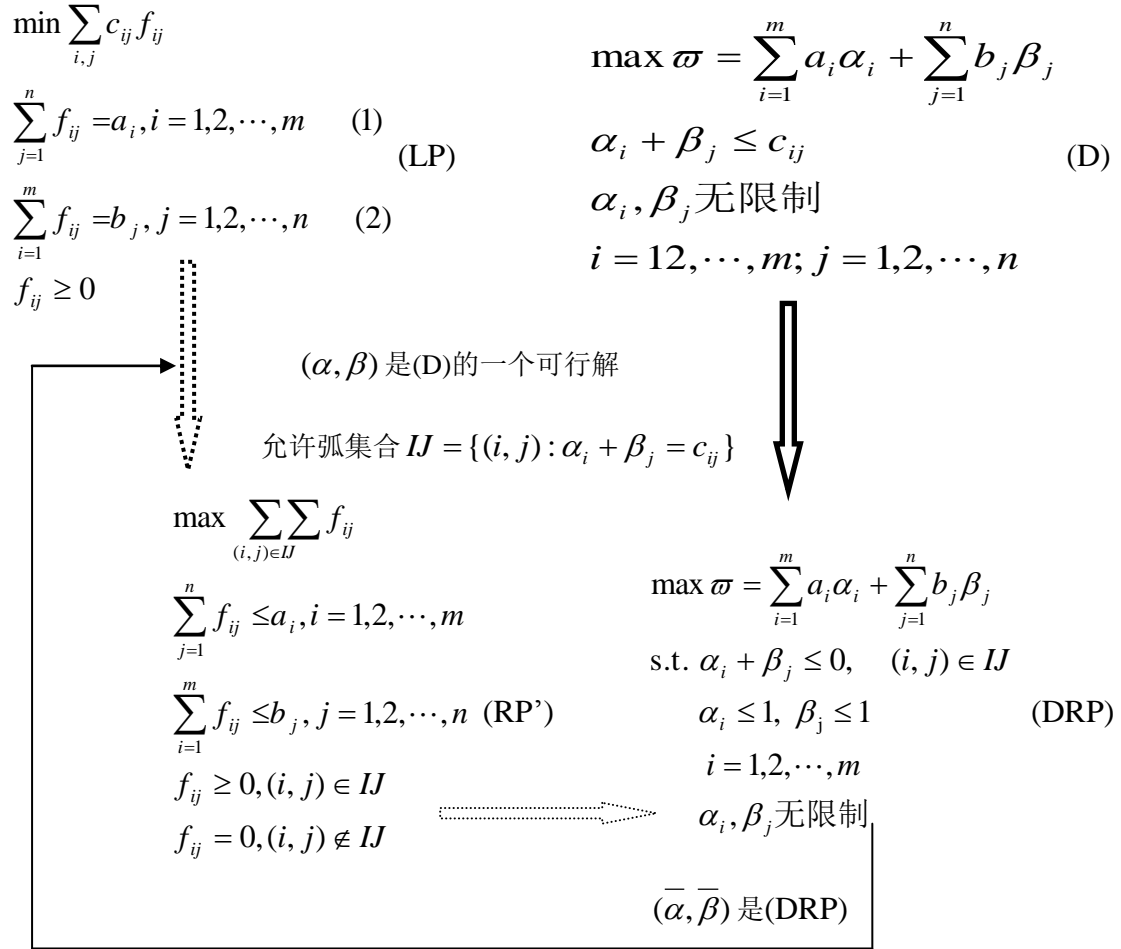
(1) 一般线性规划的原始-对偶算法

$$\begin{aligned} \min z &= c^T x \\ \text{s.t. } Ax &= b \geq 0 \quad (\text{LP}) \\ x &\geq 0 \end{aligned}$$

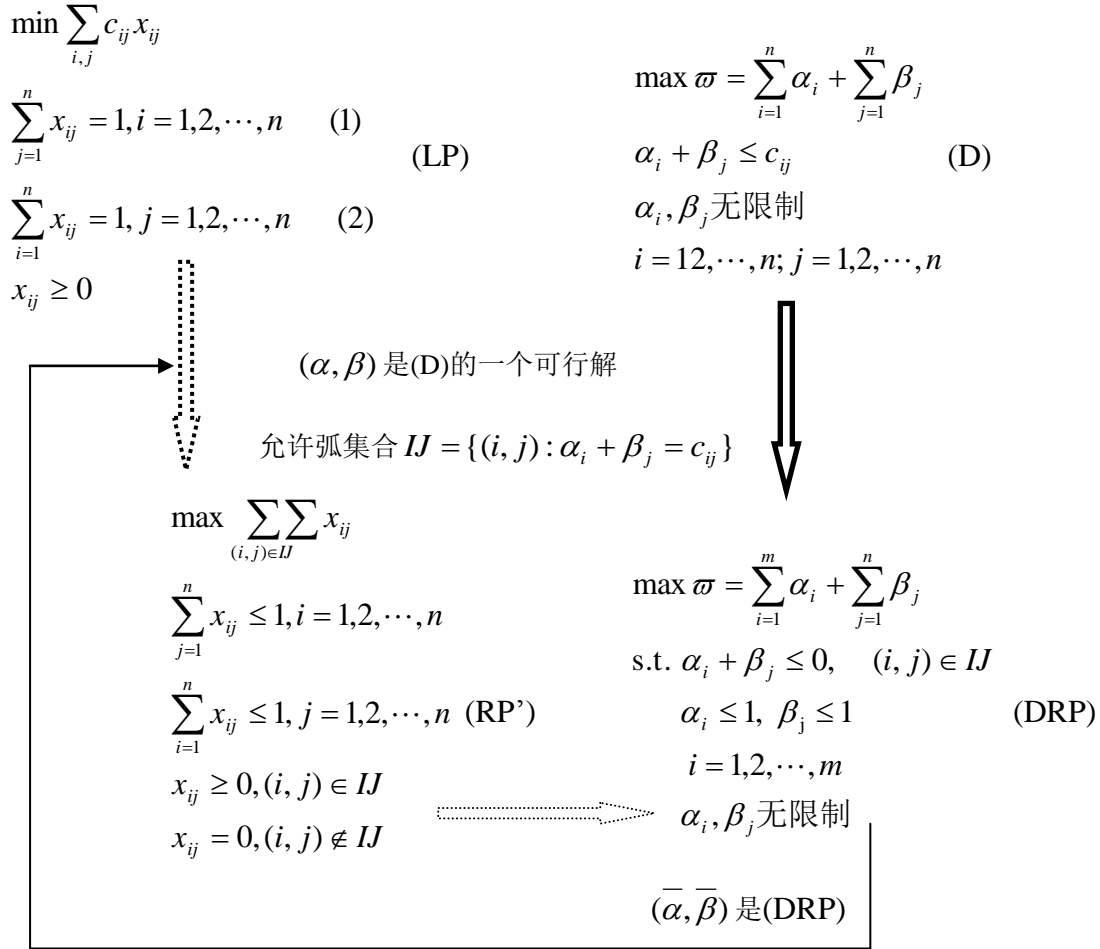
$$\begin{aligned} \max w &= b^T y \\ \text{s.t. } A^T y &\leq c \\ y &\text{无限制} \end{aligned} \quad (\text{D})$$



(2) Hitchcock 问题的原始-对偶算法—— $\alpha\beta$  算法



### (3) 指派问题的原始-对偶算法—— $\alpha\beta$ 算法



求解(RP')和(DRP)的方法:

(RP')是一个最大流问题的数学规划模型。虚拟一个超级发点  $s$  和超级收点  $t$ , 当  $(i, j) \in IJ$  时, 自  $i$  到  $j$  有一条弧, 其容量为  $\infty$ , 它保证仅当弧  $(i, j)$  是允许弧时,  $x_{ij}$  才可以大于 0。

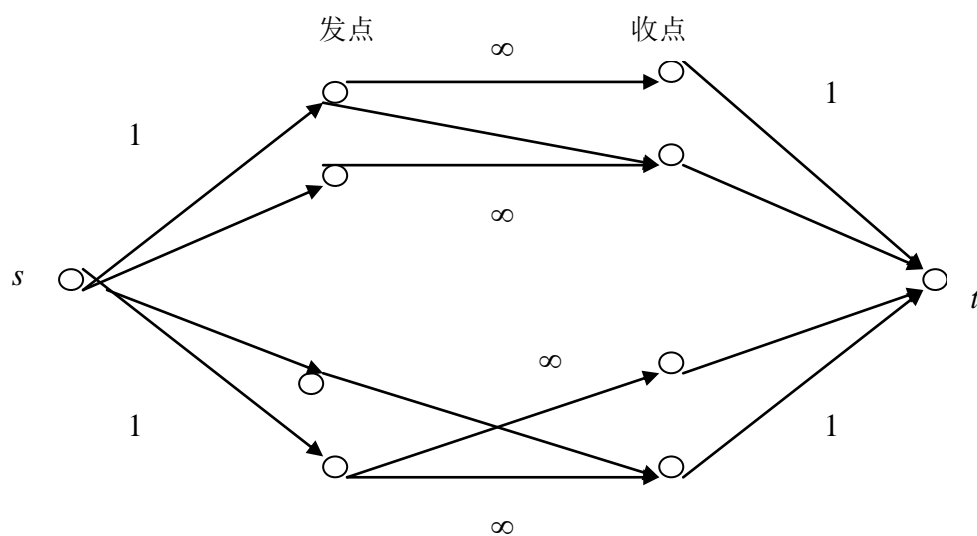


图 1 . (RP')对应的最大流问题

显然，(RP')对应的最大流问题，实际上是由当前的允许弧集合  $IJ = \{(i, j) : \alpha_i + \beta_j = c_{ij}\}$  构成的二部图的基数匹配，可以用增广路的方法求解上述二部图的最大基数匹配问题。

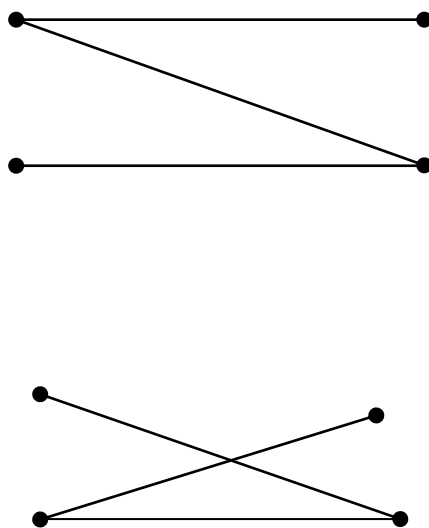


图 2. (RP')对应的由允许边集合构成的二部图的最大基数匹配问题

- 当搜索增广路失败时,说明当前的允许边集合中不含有增广路,得到(RP')和(DRP)的最优解,调整对偶可行解  $(\alpha, \beta) := (\alpha, \beta) + \theta(\bar{\alpha}, \bar{\beta})$ , 使得新的边变为允许边, 得到新的(RP'), 继续求解(RP')。

- 一旦找到一条增广路，则利用它增广匹配，并且以新的匹配重新开始搜索增广路，直到得到(RP')的最优解为止。

用搜索算法求解(RP')对应的由允许边集合构成的二部图的最大基数匹配问题，搜索算法结束时，得到最大匹配，同时得到对应于(DRP)的最优解  $(\bar{\alpha}, \bar{\beta})$ 。

$$\theta_1 = \min_{\substack{i \in I^* \\ j \notin J^*}} \left( \frac{c_{ij} - \alpha_i - \beta_j}{2} \right)$$

其中  $I^*$  和  $J^*$  表示得到匹配时：

$$I^* = \{i : i \text{ 为已标号的 } V \text{ 中的点}\}, \quad J^* = \{j : j \text{ 为已标号的 } U \text{ 中的点}\}$$

所以新的对偶可行解  $(\alpha, \beta) := (\alpha, \beta) + \theta_1(\bar{\alpha}, \bar{\beta})$ ，其中

$$\alpha_i := \begin{cases} \alpha_i + \theta_1, & i \in I^* \\ \alpha_i - \theta_1, & i \notin I^* \end{cases}, \quad \beta_j := \begin{cases} \beta_j - \theta_1, & j \in J^* \\ \beta_j + \theta_1, & j \notin J^* \end{cases}$$

在一个阶段（对偶可行解的一次调整）中：

- 在允许边构成的二部图中，交替搜索增广路（求解 RP'）；
- 调整对偶变量，使允许边集合不断发生变化，构造新的 RP' 对应的允许边构成的二部图。

求  $\theta_1$  的计算量：  $O(n^2)$ 。

为了降低计算复杂度，保存和不断修改两个数组：

$$slack[u_j] = \min_{i \in I^*} \{c_{ij} - \alpha_i - \beta_j\} \quad (j = 1, 2, \dots, n)$$

$$nhbor[u_j] = \arg \min_{i \in I^*} \{c_{ij} - \alpha_i - \beta_j\} \quad (j = 1, 2, \dots, n)$$

$slack[u_j]$  表示对一切标号点  $v_i$ ，  $c_{ij} - \alpha_i - \beta_j$  的最小值；

$nhbor[u_j]$  表示使  $slack[u_j]$  达到最小的  $v_i$ 。

所以：  $slack[u_j] = 0 \Rightarrow [nhbor[u_j], u_j]$  是一条允许边，

或者：  $slack[u_j] > 0 \Rightarrow [nhbor[u_j], u_j]$  不是一条允许边

所以：

$$\theta_1 = \min_{\substack{i \in I^* \\ j \notin J^*}} \left( \frac{c_{ij} - \alpha_i - \beta_j}{2} \right) = \frac{1}{2} \min_{slack[u_j] > 0} \{slack[u_j]\}$$



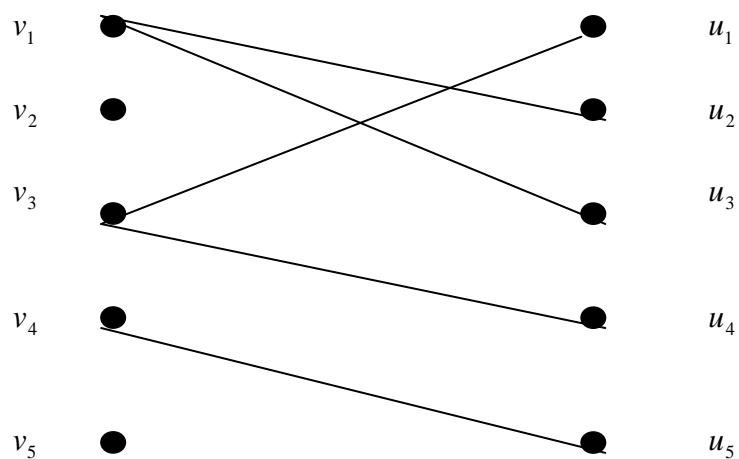
初始对偶可行解:  $\alpha_i = 0, i = 1, 2, \dots, n, \quad \beta_j = \min\{c_{ij} : 1 \leq i \leq n\}$

允许边集合:  $IJ = \{(v_i, u_j) : \alpha_i + \beta_j = c_{ij}\}$

具体算法见【参考资料 2】。

例如: 用矩阵表示的指派问题:

		$u_1$	$u_2$	$u_3$	$u_4$	$u_5$
$\beta$		3	2	1	1	2
$\alpha$						
$v_1$	0	7	②	①	9	4
$v_2$	0	9	6	9	5	5
$v_3$	0	③	8	3	①	8
$v_4$	0	7	9	4	2	②
$v_5$	0	8	4	7	4	8



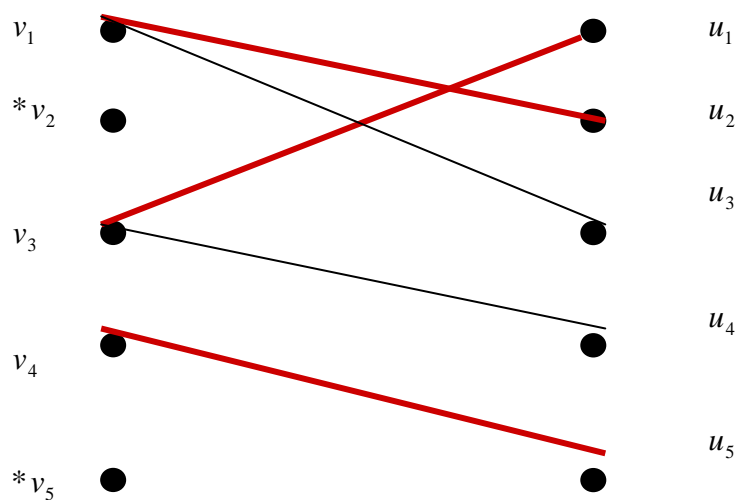
允许边集合对应的二部图

开始搜索允许边集合对应的二部图的增广路：前三次得到三条匹配边，下一次搜索如下图， $I^* = \{v_2, v_5\}$

$slack[u_j]$  表示对一切标号点  $v_i$ ， $c_{ij} - \alpha_i - \beta_j$  的最小值；

$nhbor[u_j]$  表示使  $slack[u_j]$  达到最小的  $v_i$ 。

		$u_1$	$u_2$	$u_3$	$u_4$	$u_5$
	$\beta$	3	2	1	1	2
	$\alpha$					
$v_1$	0	7	②	①	9	4
$v_2$	0	9	6	9	5	5
$v_3$	0	③	8	3	①	8
$v_4$	0	7	9	4	2	②
$v_5$	0	8	4	7	4	8
slack:		8-3=5	4-2=2	7-1=6	4-1=3	5-2=3
nhbor:		5( $v_5$ )	5( $v_5$ )	5( $v_5$ )	5( $v_5$ )	2( $v_2$ )



允许边集合对应的二部图

此时不存在增广路，从而已经得到最大匹配，需要调整对偶变量。

$$\theta_1 = \frac{1}{2} \min_{slack[u_j] > 0} \{slack[u_j]\} = \frac{1}{2} slack[u_2] = 1$$

$$\alpha_i := \begin{cases} \alpha_i + \theta_1, i \in I^* \\ \alpha_i - \theta_1, i \notin I^* \end{cases} \quad \beta_j := \begin{cases} \beta_j - \theta_1, j \in J^* \\ \beta_j + \theta_1, j \notin J^* \end{cases}$$

		$u_1$	$u_2$	$u_3$	$u_4$	$u_5$
	$\beta$	4	3	2	2	3
	$\alpha$					
$v_1$	-1	7	②	①	9	4
$v_2$	1	9	6	9	5	5
$v_3$	-1	③	8	3	①	8
$v_4$	-1	7	9	4	2	②
$v_5$	1	8	④	7	4	8

**定理 6.12** 上述求完全二部图  $B = (V, U, E)$  的最小权匹配算法是正确的，且其计算复杂度为  $O(n^3)$ 。

**证明：**上述算法是 Hitchcock 问题的  $\alpha\beta$  算法用于求解求完全二部图  $B = (V, U, E)$  的最小权匹配问题，必然得到该问题的线性规划模型(BLP)的最优解，且该问题的最优解是具有单位容量限制的一个最大流问题的解，所以最优解的每个分量  $x_{ij} = 0$  或者 1，从而对应一个匹配，所以，算法是正确的。

容易验证：

所需要的阶段数为：  $O(n)$

每个阶段的计算复杂度为：  $O(n^2)$

从而计算复杂度为  $O(n^3)$ 。