

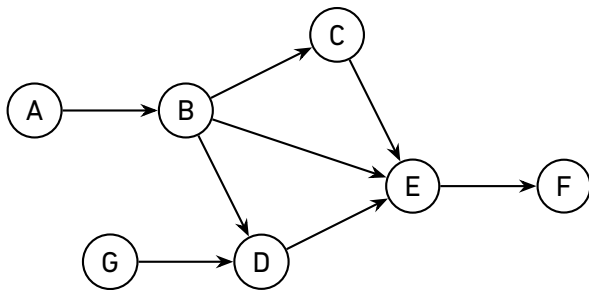
#7 최단 경로 알고리즘

2019 가을 중급 스터디

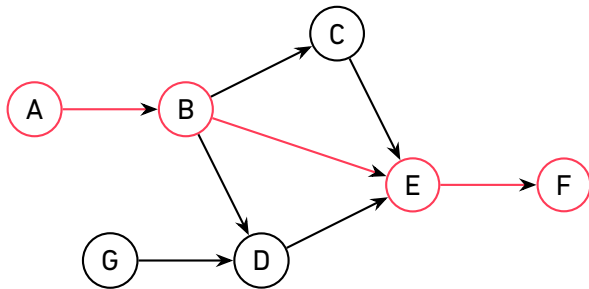
서강대학교 컴퓨터공학과 박수현

me@shiftpsh.com

그래프

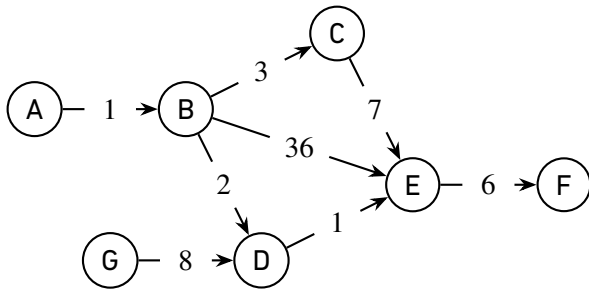


그래프



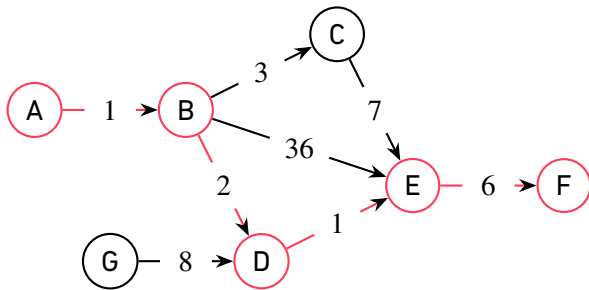
최단 경로: 모든 경로를 확인하지 않고도 BFS로 빠르게 찾을 수 있다

그래프



가중치 그래프 weighted graph

그래프



이 때는 최단 경로를 BFS/DFS만으로 찾으려면 모든 경로를 다 확인해야...

최단 경로 알고리즘

한 개의 정점에서 시작해 모든 정점으로 가는 최단 경로 찾기

- ▶ 데이크스트라 알고리즘 Dijkstra's algorithm - $\mathcal{O}(\|E\| \log \|E\|)$
- ▶ 벨만-포드 알고리즘 Bellman-Ford algorithm - $\mathcal{O}(\|V\| \|E\|)$

모든 정점에서 모든 정점으로 가는 최단 경로 찾기

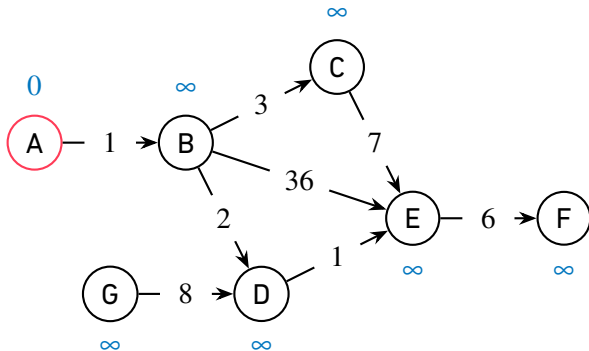
- ▶ 플로이드-와샬 알고리즘 Floyd-Warshall algorithm - $\mathcal{O}(\|V\|^3)$

데이크스트라 알고리즘

한 개의 정점에서 시작해 모든 정점으로 가는 최단 경로를 찾는 알고리즘, 단 가중치가 음수인 간선이 있으면 안 됨

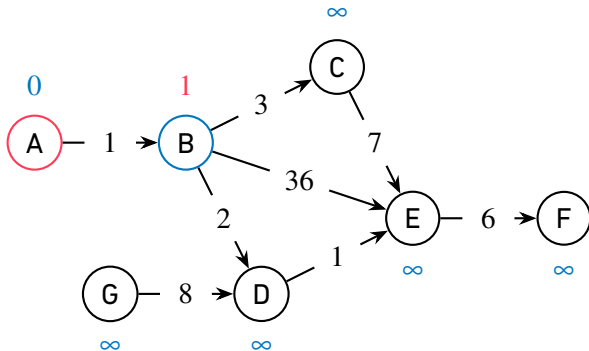
- ▶ 아직 확인하지 않은 정점들 중 시작점으로부터의 최단 거리가 가장 짧은 정점 u 에 대해
- ▶ u 에 인접한 정점 v 들의 최단 거리를 갱신해 준다
- ▶ 그러면 u 는 확인이 끝난다
- ▶ 이를 반복

데이크스트라 알고리즘



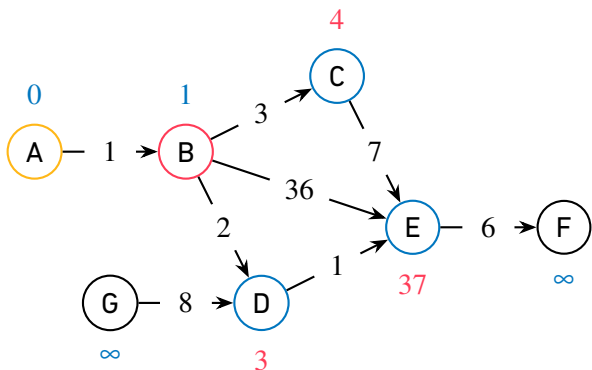
A에서 시작: $A \rightarrow A$ 의 최단거리는 0

데이크스트라 알고리즘



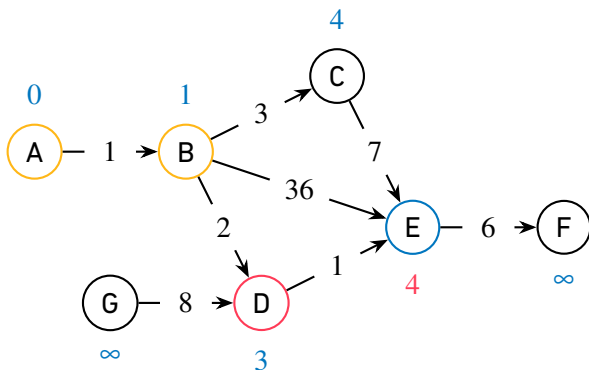
A에 인접한 B의 최단 거리 갱신 후 종료

데이크스트라 알고리즘



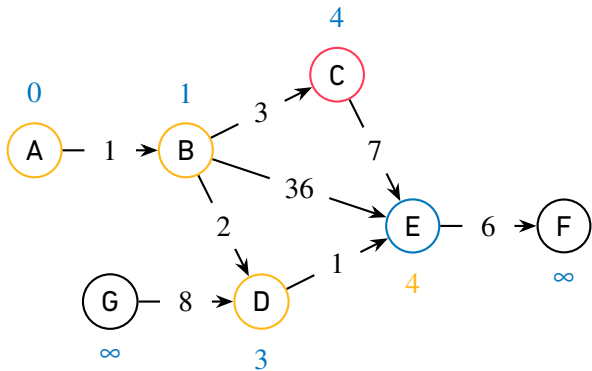
남은 노드 중 A에서의 거리가 가장 짧은 노드는 B: 인접한 C, D, E의
최단 거리 갱신 후 종료

데이크스트라 알고리즘



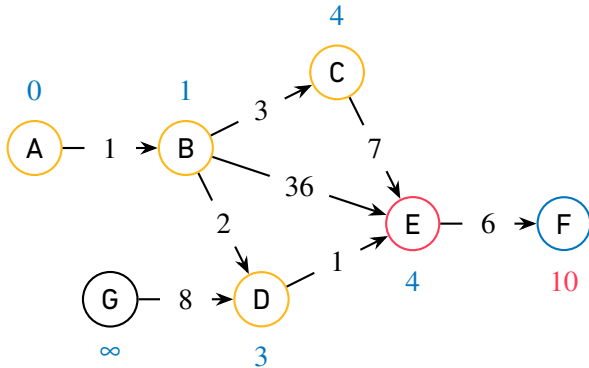
남은 노드 중 A에서의 거리가 가장 짧은 노드는 D: 인접한 E의 최단 거리 갱신 후 종료

데이크스트라 알고리즘



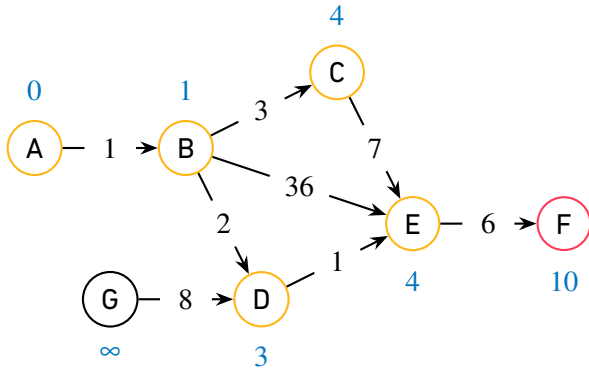
남은 노드 중 A에서의 거리가 가장 짧은 노드는 C와 E가 있는데,
아무거나 골라도 상관없다. 먼저 C를 고르고 인접한 E의 최단 거리
갱신 후 종료

데이크스트라 알고리즘



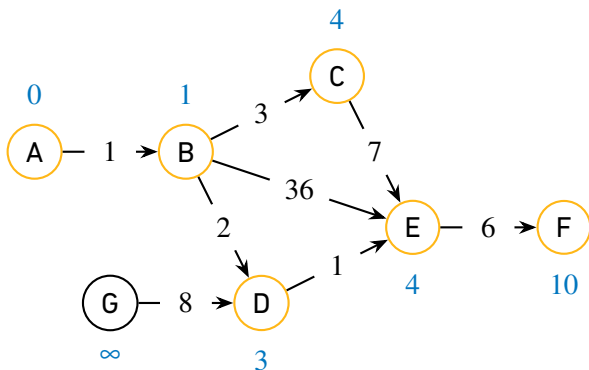
E를 고르고 인접한 F의 최단 거리 갱신 후 종료

데이크스트라 알고리즘



F는 고르긴 했으나 인접한 정점이 없으므로 바로 종료

데이크스트라 알고리즘



A에서 A-F로 가는 최단 거리가 모두 계산되었다. A→G의 경로는 없으므로 ∞

데이크스트라 알고리즘

매번 최소 거리 정점을 효율적으로 찾으려면

- ▶ 최소 힙(우선순위 큐) 사용!
- ▶ $(\text{시작점} \rightarrow u \text{의 최단 거리}) + (u \rightarrow v \text{의 거리})$ 들을 전부 최소 힙에 집어넣고, 다음에 확인할 정점을 판단하기 위해 매번 최소 힙에서 꺼낸다

데이크스트라 알고리즘

```
1 #include <iostream>
2 #include <vector>
3 #include <algorithm>
4 #include <functional>
5 #include <queue>
6 using namespace std;
7 using pii = pair<int, int>;
8
9 int inf = 987654;
10 int dist[20001];
11 vector<pii> graph[20001]; // destination, cost
```

최단 거리들을 저장하는 배열을 만들어 둔다

데이크스트라 알고리즘

```
13 int main() {  
14     fill(dist, dist + 20001, inf);  
15  
16     int n, m, k;  
17     cin >> n >> m >> k; // vertices, edges, start node index  
18  
19     dist[k] = 0;  
20  
21     while (m--) {  
22         int u, v, w; // (u -> v), cost = w  
23         cin >> u >> v >> w;  
24         graph[u].emplace_back(pii(v, w));  
25     }
```

최단 거리는 전부 ∞ (충분히 큰 수)로 초기화해 둔다

데이크스트라 알고리즘

```
27 priority_queue<pii, vector<pii>, greater<>> pq; // minimum heap; cost, destination
28 pq.emplace(pii(0, k));
29
30 while (pq.size()) {
31     int d = pq.top().first, u = pq.top().second;
32     pq.pop();
33     if (dist[u] < d) continue;
34     for (pii v : graph[u]) {
35         if (dist[u] + v.second >= dist[v.first]) continue;
36         dist[v.first] = dist[u] + v.second;
37         pq.emplace(pii(dist[v.first], v.first));
38     }
39 }
```

현재 확인하는 노드 u 에 대해 힙에 들어있는 거리가 계산한 최단 거리보다 크다면 확인하지 않고 무시해버린다

데이크스트라 알고리즘

```
27 priority_queue<pii, vector<pii>, greater<>> pq; // minimum heap; cost, destination
28 pq.emplace(pii(0, k));
29
30 while (pq.size()) {
31     int d = pq.top().first, u = pq.top().second;
32     pq.pop();
33     if (dist[u] < d) continue;
34     for (pii v : graph[u]) {
35         if (dist[u] + v.second >= dist[v.first]) continue;
36         dist[v.first] = dist[u] + v.second;
37         pq.emplace(pii(dist[v.first], v.first));
38     }
39 }
```

인접한 노드 v 에 대해 (시작점 $\rightarrow u$ 의 최단 거리) + ($u \rightarrow v$ 의 거리) 를 갱신하고, 갱신되었다면 이 거리를 힙에 넣는다

데이크스트라 알고리즘

```

41     for (int i = 1; i <= n; i++) {
42         if (dist[i] == inf) {
43             cout << "INF\n";
44         } else {
45             cout << dist[i] << '\n';
46         }
47     }
48
49     return 0;
50 }

```

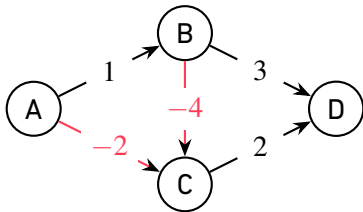
이 과정을 반복하면 dist에는 시작 노드 k로부터 각 노드에 도달하는 최단 거리들이 저장되어 있게 된다

데이크스트라 알고리즘

특징

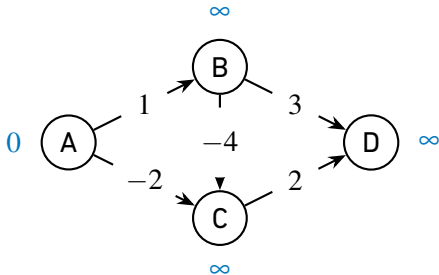
- ▶ 최단 경로 알고리즘 중 가장 빠르다 - $\mathcal{O}(\|E\| \log \|E\|)$
- ▶ 가중치가 음수인 경로가 있으면 사용 불가능

벨만-포드 알고리즘



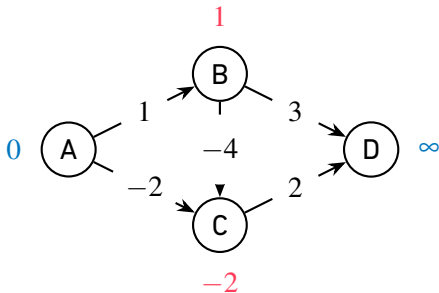
타임머신?!

벨만-포드 알고리즘



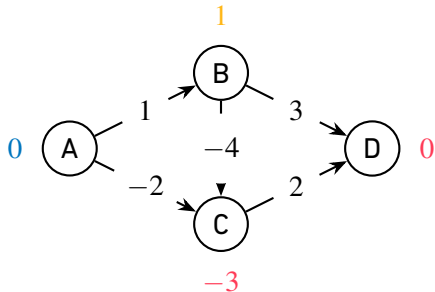
초기 상태. A에서 출발한다. 정점이 4개니까 모든 간선을 확인하는 일을 $4 - 1 = 3$ 번 할 예정

벨만-포드 알고리즘



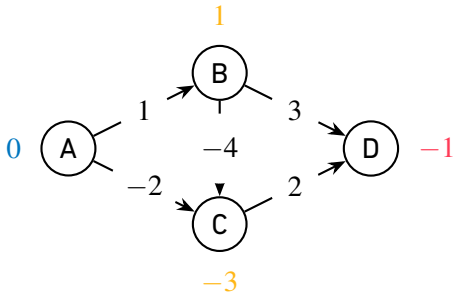
1 번째 갱신

벨만-포드 알고리즘



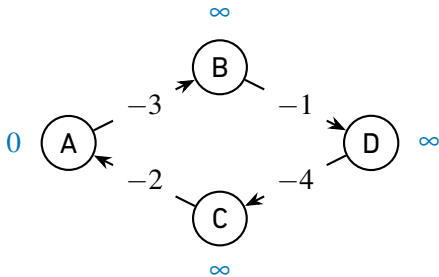
2번째 갱신

벨만-포드 알고리즘



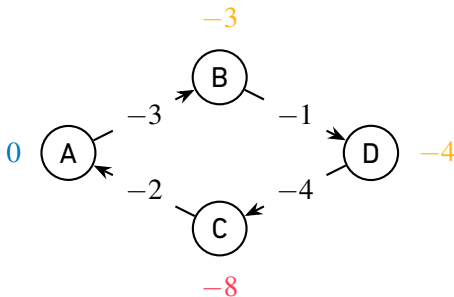
3번째 갱신 → 끝!

벨만-포드 알고리즘



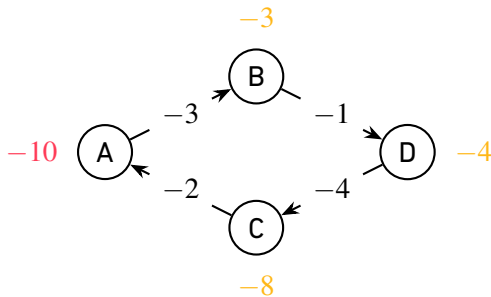
만약 이런 그래프라면? $A \rightarrow B \rightarrow D \rightarrow C$ 를 무한 반복하면 최단
거리는 $-\infty$

벨만-포드 알고리즘



3 번 업데이트

벨만-포드 알고리즘



이런 경우 최단 경로를 구성하는 노드 수가 $\infty > \|V\| - 1$ 이기 때문에,
루프를 한 번 더 돌려도 최단 거리가 갱신된다

이를 **음수 사이클** negative cycle 이라고 한다

벨만-포드 알고리즘

```
1  #include <iostream>
2  #include <vector>
3  #include <algorithm>
4  using namespace std;
5  using pii = pair<int, int>;
6
7  int inf = 98765432;
8  int dist[501];
9  vector<pii> graph[501]; // destination, cost
10
11 int main() {
12     fill(dist, dist + 501, inf);
13     dist[1] = 0;
```

역시 최단 거리들을 저장하는 배열을 만들고 ∞ 로 초기화한다.
시작점인 1번 노드에서 1번 노드까지의 최단 거리는 0

벨만-포드 알고리즘

```
15  int n, m;
16  cin >> n >> m;
17
18  while (m--) {
19      int u, v, c;
20      cin >> u >> v >> c;
21      graph[u].emplace_back(pii(v, c));
22  }
23
24  for (int _ = 1; _ < n; _++) {
25      for (int u = 1; u <= n; u++) {
26          if (dist[u] == inf) continue;
27          for (pii v : graph[u]) {
28              dist[v.first] = min(dist[v.first], dist[u] + v.second);
29          }
30      }
31  }
```

$\|V\| - 1$ 번의 루프

벨만-포드 알고리즘

```
15  int n, m;
16  cin >> n >> m;
17
18  while (m--) {
19      int u, v, c;
20      cin >> u >> v >> c;
21      graph[u].emplace_back(pii(v, c));
22  }
23
24  for (int _ = 1; _ < n; _++) {
25      for (int u = 1; u <= n; u++) {
26          if (dist[u] == inf) continue;
27          for (pii v : graph[u]) {
28              dist[v.first] = min(dist[v.first], dist[u] + v.second);
29          }
30      }
31  }
```

(시작점을 이미 방문한) 모든 간선에 대해 최단거리 업데이트

벨만-포드 알고리즘

```
33  bool minus_cycle = false;
34  for (int u = 1; u <= n; u++) {
35      if (dist[u] == inf) continue;
36      for (pii v : graph[u]) {
37          if (dist[v.first] > dist[u] + v.second) {
38              minus_cycle = true;
39              break;
40          }
41      }
42  }
```

루프를 한 번 더 돌렸는데 거리가 갱신된다면 음의 사이클이 있다는 뜻

벨만-포드 알고리즘

```
44     if (minus_cycle) {
45         cout << -1;
46     } else {
47         for (int i = 2; i <= n; i++) {
48             if (dist[i] == inf) {
49                 cout << -1 << '\n';
50             } else {
51                 cout << dist[i] << '\n';
52             }
53         }
54     }
55
56     return 0;
57 }
```

벨만-포드 알고리즘

특징

- ▶ 그럭저럭 빠르다 - $\mathcal{O}(\|V\| \|E\|)$
- ▶ 가중치가 음수인 경로가 있어도 최단 경로를 찾을 수 있다

플로이드-와샬 알고리즘

최단 거리를 DP로 생각하면?

- ▶ $u \rightarrow v$ 의 최단 거리를 D_{uv} 라 하자
- ▶ 그러면 $D_{uv} = \min_{k \in V} (D_{uk} + D_{kv})$ 가 성립

이 점에서 착안해 모든 시작점과 끝 점에 대해 최단 경로를 구해 주는 알고리즘

플로이드-와샬 알고리즘

```
1  #include <algorithm>
2  #include <iostream>
3  #include <vector>
4  using namespace std;
5
6  int dp[101][101];
7  int inf = 98765432;
8
9  int main() {
10     int n, m;
11     cin >> n >> m;
12
13     for (int i = 1; i <= n; i++) {
14         fill(dp[i], dp[i] + 101, inf);
15         dp[i][i] = 0;
16     }
```

$dp[i][j]$: i 번 노드에서 j 번 노드로 가는 최단 거리

플로이드-와샬 알고리즘

```
18 while (m--) {
19     int u, v, c;
20     cin >> u >> v >> c;
21
22     dp[u][v] = min(dp[u][v], c);
23 }
24
25 for (int k = 1; k <= n; k++) {
26     for (int i = 1; i <= n; i++) {
27         for (int j = 1; j <= n; j++) {
28             dp[i][j] = min(dp[i][j], dp[i][k] + dp[k][j]);
29         }
30     }
31 }
```

인접 행렬로 받는다, $i \rightarrow j$ 로 가는 여러 간선이 있다면 거리가 최소인 간선만 저장되도록

플로이드-와샬 알고리즘

```
18 while (m--) {
19     int u, v, c;
20     cin >> u >> v >> c;
21
22     dp[u][v] = min(dp[u][v], c);
23 }
24
25 for (int k = 1; k <= n; k++) {
26     for (int i = 1; i <= n; i++) {
27         for (int j = 1; j <= n; j++) {
28             dp[i][j] = min(dp[i][j], dp[i][k] + dp[k][j]);
29         }
30     }
31 }
```

$$D_{ij} = \min_{k \in V} (D_{ik} + D_{kj})$$

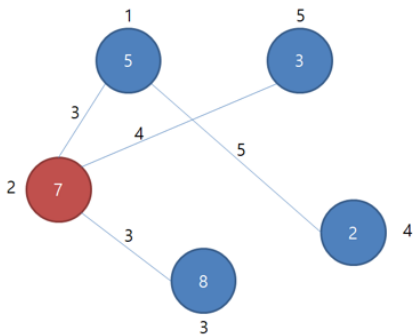
플로이드-와샬 알고리즘

```
33     for (int i = 1; i <= n; i++) {
34         for (int j = 1; j <= n; j++) {
35             if (dp[i][j] >= inf)
36                 dp[i][j] = 0;
37             cout << dp[i][j] << ' ';
38         }
39         cout << '\n';
40     }
41
42     return 0;
43 }
```

각 지역(≤ 100 개)은 일정한 길이 l ($1 \leq l \leq 15$)의 길로 다른 지역과 연결되어 있고 이 길은 양방향 통행이 가능하다.

예은이는 낙하한 지역을 중심으로 거리가 수색 범위 m ($1 \leq m \leq 15$) 이내의 모든 지역의 아이템을 습득 가능하다고 할 때, 예은이가 얻을 수 있는 아이템의 최대 개수를 알려주자.

서강그라운드 #14938



예은이가 2번 지역에 떨어지게 되면 1번, 2번(자기 지역), 3번, 5번 지역에 도달할 수 있다. 이렇게 되면 예은이는 23개의 아이템을 얻을 수 있다.

수색 범위의 모든 지역의 아이템을 습득 가능

- ▶ 수색 범위에 들어가는지 판단은 어떻게? → 시작점과의 최단 거리로

얻을 수 있는 아이템의 최대 개수를 출력해야 함

- ▶ 모든 시작점마다 모든 정점까지의 최단 거리를 고려해야
- ▶ **플로이드-와샬**이 적절

플로이드-와샬을 돌리면 **모든** 정점에서 **모든** 정점까지의 거리가
계산되니까...

- ▶ 거리를 전부 계산해 놓고, 수색 범위 m 이하인 정점들의 아이템 갯수를 다 더하고
- ▶ 가장 많은 아이템을 얻을 수 있는 경우를 출력

서강그라운드 #14938

```
1  #include <iostream>
2  #include <vector>
3  #include <algorithm>
4  #include <queue>
5
6  using namespace std;
7
8  int inf = 98765;
9  int tems[101], dp[101][101];
10
11 int main() {
12     int n, m, r;
13     cin >> n >> m >> r;
14
15     for (int i = 1; i <= n; i++) {
16         cin >> tems[i];
17         for (int j = 1; j <= n; j++) {
18             dp[i][j] = inf;
19         }
20         dp[i][i] = 0;
21     }
```

서강그라운드 #14938

```
23 while (r--) {  
24     int a, b, l;  
25     cin >> a >> b >> l;  
26  
27     dp[a][b] = min(dp[a][b], l);  
28     dp[b][a] = min(dp[b][a], l);  
29 }
```

여러 간선이 존재할 수 있기 때문

서강그라운드 #14938

```
31     for (int k = 1; k <= n; k++) {
32         for (int i = 1; i <= n; i++) {
33             for (int j = 1; j <= n; j++) {
34                 dp[i][j] = min(dp[i][j], dp[i][k] + dp[k][j]);
35             }
36         }
37     }
```

플로이드-와샬

서강그라운드 #14938

```
39  int ans = 0;
40
41  for (int i = 1; i <= n; i++) {
42      int s = 0;
43      for (int j = 1; j <= n; j++) {
44          if (dp[i][j] <= m) s += tems[j];
45      }
46      ans = max(ans, s);
47  }
48
49  cout << ans;
50
51  return 0;
52 }
```

최단 거리 알고리즘 고르기

1. 음수 간선이 있다 → 벨만-포드
2. 일반적인 경우 → 데이크스트라
3. 정점 ≤ 300 개, 혹은 모든 경로 쌍의 최단 거리가 필요 → 플로이드-와샬

이번 주의 문제 셋

- ▶ 3 서강그라운드 #14938
 - 1. 5 최단경로 #1753
 - 2. 5 최소비용 구하기 #1753
 - 3. 5 맥주 마시면서 걸어가기 #9205
 - 4. 4 플로이드 #11404
 - 5. 4 특정한 최단 경로 #1504
 - 6. 4 뽕홀 #1865
 - 7. 3 파티 #1238
 - 8. 3 최소비용 구하기 2 #11779
 - 9. 1 거의 최단 경로 #5719