

2022-1학기 스터디 #9

나정휘

<https://justicehui.github.io/>

목차

- Binary Search Tree
- Heap
- Union-Find (Disjoint Set)

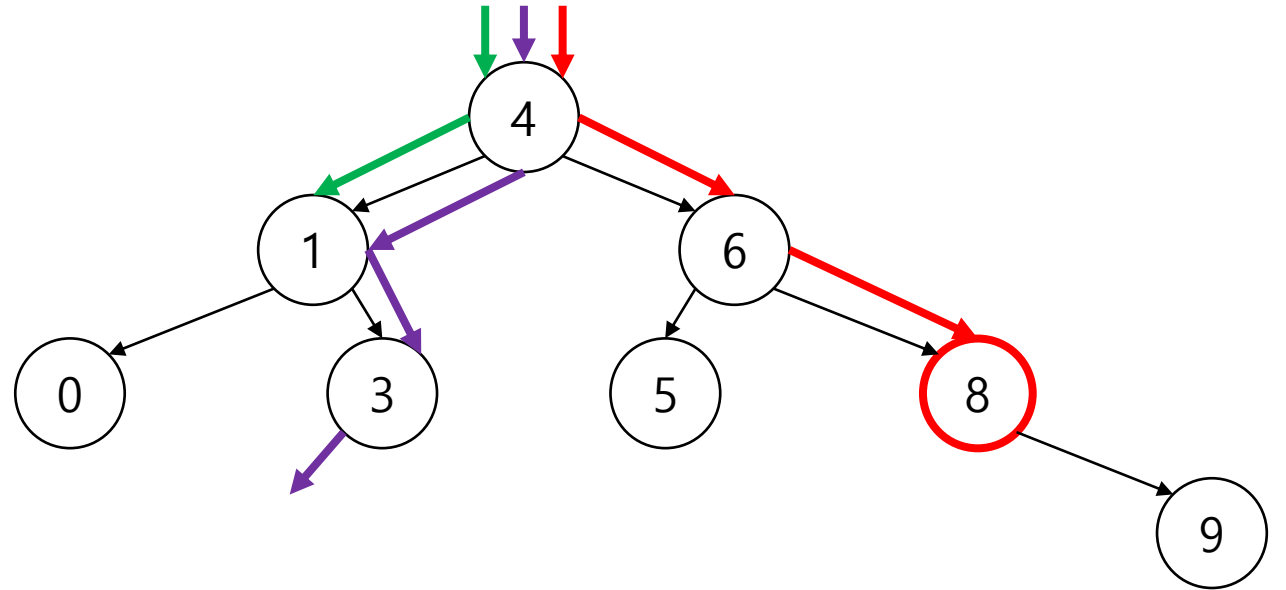
Binary Search Tree

Binary Search Tree

- 이진 탐색
 - 정렬된 구간 $[l, r]$ 에서 어떤 값 x 가 있는지 확인하는 알고리즘
 - 중간 지점 $m = (l+r)/2$ 를 잡고
 - $A[m] = x$ 이면 탐색 완료
 - $A[m] < x$ 이면 x 는 m 보다 오른쪽에 있음 : $l = m + 1$
 - $A[m] > x$ 이면 x 는 m 보다 왼쪽에 있음 : $r = m - 1$
 - $A = \{0, 1, 3, 4, 5, 6, 8, 9\}, x = 8$
 - $l = 0, r = 7, m = 3, A[m] = 4$
 - $l = 4, r = 7, m = 5, A[m] = 6$
 - $l = 6, r = 7, m = 6, A[m] = 8$, 종료
 - $x = 1$
 - $l = 0, r = 7, m = 3, A[m] = 4$
 - $l = 0, r = 2, m = 1, A[m] = 1$, 종료

Binary Search Tree

- 이진 탐색 트리
 - 이진 탐색 과정을 이진 트리로 나타낸 것
 - $x = 8$
 - $x = 1$
 - $x = 2$
- 할 수 있는 연산
 - 트리에 원소 삽입/삭제
 - 어떤 원소가 있는지 확인
 - 가장 큰/작은 원소
 - x 이상/초과인 가장 작은 원소
 - x 이하/미만인 가장 큰 원소
 - 모든 원소를 오름차순으로 순회

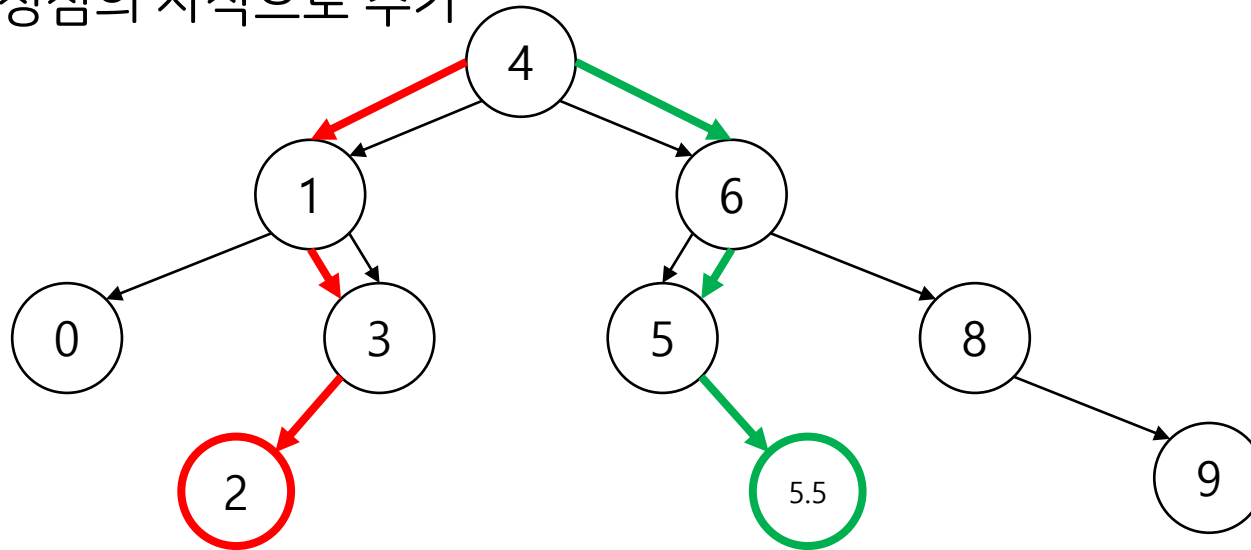


Binary Search Tree

- 원소 삽입
 - 루트부터 시작
 - 현재 정점의 원소보다 크면 오른쪽 / 작으면 왼쪽으로 이동
 - 더 이상 내려갈 수 없을 때까지 이동
 - 마지막으로 방문한 정점의 자식으로 추가

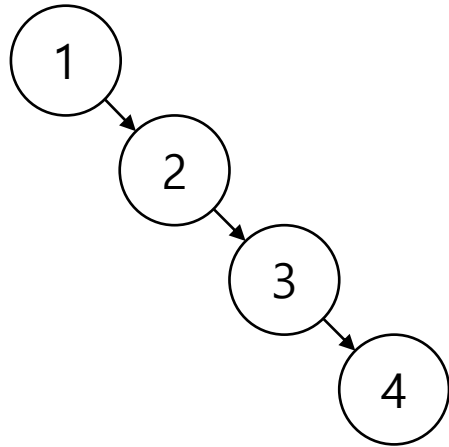
- INSERT 2

- INSERT 5.5



Binary Search Tree

- 원소 삽입
 - 시간 복잡도: 트리의 높이를 h 라고 하면 $O(h)$
 - 최악의 경우 $O(N)$
 - INSERT 1
 - INSERT 2
 - INSERT 3
 - ...
 - 최선의 경우 $O(\log N)$



Binary Search Tree

- 원소 삭제
 - 삭제해야 할 정점 x 를 찾음
 - 리프 정점이면 그냥 삭제
 - 자식 정점이 1개면 x 의 부모와 자식을 연결하고 x 삭제
 - 자식 정점이 2개면
 - 오른쪽 서브 트리에서 가장 작은 원소 m 을 찾음 (x 보다 크면서 가장 작은 원소)
 - m 을 x 자리로 옮기고 m 을 삭제 (m 은 자식 정점이 1개 이하)
- 시간 복잡도: $O(h)$

질문?

Binary Search Tree

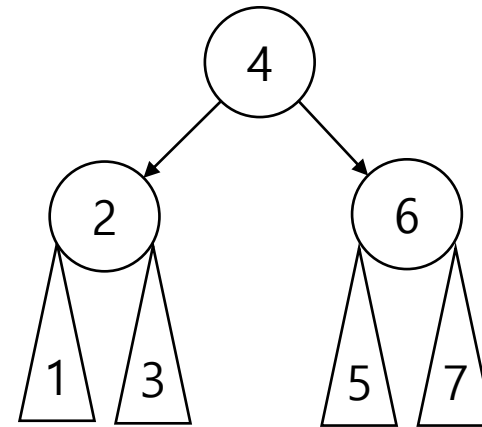
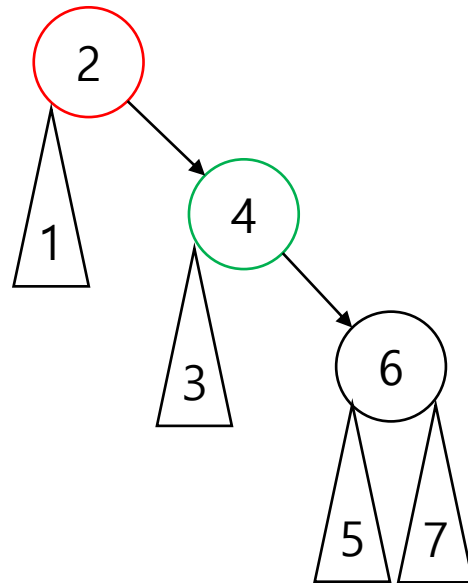
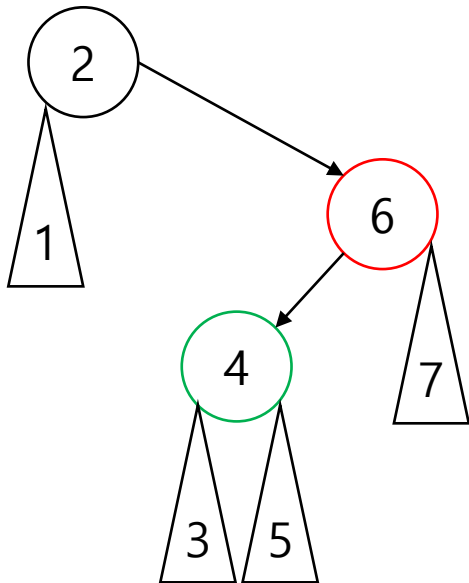
- 가장 큰/작은 원소
 - 가장 큰 원소: 루트에서 시작해서 오른쪽 자식으로 계속 내려가면 됨
 - 가장 작은 원소: 루트에서 시작해서 왼쪽 자식으로 계속 내려가면 됨
- x보다 큰 원소 중 가장 작은 원소
 - x의 오른쪽 자식이 존재하면 오른쪽 서브 트리에서 가장 작은 원소
 - x의 오른쪽 자식이 없으면 x의 조상을 따라가면서 처음으로 만나는 x보다 큰 원소
 - 현재 정점이 왼쪽 자식일 때까지 부모 정점을 따라가면 됨
- x보다 작은 원소 중 가장 큰 원소
 - 반대로 하면 됨

Binary Search Tree

- 중위 순회 (Inorder Traversal)
 - 이진 탐색 트리의 중위 순회는 원소를 오름차순으로 순회함
 - 왼쪽 서브 트리(자신보다 작은 원소)를 모두 순회한 뒤
 - 루트(자신)을 보고
 - 오른쪽 서브 트리(자신보다 큰 원소)를 모두 순회함

Binary Search Tree

- Balanced Binary Search Tree
 - 단순히 구현하면 최악의 경우 $O(N)$ 을 피할 수 없음
 - BBST : 높이를 $O(\log N)$ 으로 유지하는 BST
 - 대충 이런 느낌으로 BST 성질을 만족시키면서 트리를 바꿈
 - AVL Tree, Red Black Tree, Treap, Splay Tree, ...



질문?

Binary Search Tree

- `std::set`
 - `#include <set>`
 - 집합을 관리하는 컨테이너
 - 원소의 중복을 허용하지 않음 (`std::multiset`은 중복 허용)
 - 원소를 오름차순으로 관리
 - 원소 삽입/삭제/검색
 - 가장 큰/작은 원소
 - x 이상인 가장 작은 원소 / x 초과인 가장 작은 원소
 - 오름차순/내림차순 순회
 - 보통 Red Black Tree로 구현되어 있음
 - 모든 연산은 $O(\log N)$ 에 동작
 - 오름차순/내림차순 순회는 $O(N)$

Binary Search Tree

- `std::map`
 - `#include <map>`
 - key-value 쌍을 관리하는 컨테이너
 - key의 중복을 허용하지 않음
 - value 변경 가능
 - key에 대해서 `std::set`의 모든 연산 수행 가능

Binary Search Tree - 예시 1

- BOJ 1822 차집합
 - 집합 A, B가 주어지면 A - B의 원소를 오름차순으로 출력하는 문제
- std::set 사용하면 됨
 - s.count(t) 대신 s.find(t) != s.end() 가 더 좋은 듯
 - count는 multiset에서 시간 복잡도가 원소 개수에 비례함

```
#include <bits/stdc++.h>
using namespace std;

int main(){
    ios_base::sync_with_stdio(0); cin.tie(0);
    int a, b; cin >> a >> b;
    set<int> s;
    for(int i=0; i<a; i++){
        int t; cin >> t; s.insert(t);
    }
    for(int i=0; i<b; i++){
        int t; cin >> t;
        if(s.count(t)) s.erase(t);
    }
    cout << s.size() << "\n";
    for(auto i : s) cout << i << " ";
}
```


Binary Search Tree – 예시 2

- BOJ 20920 영단어 암기는 괴로워
 - N개의 단어가 주어지면 특정 기준으로 정렬해야 함
 - 많이 등장한 문자열을 앞에 배치
 - 길이가 긴 단어를 앞에 배치
 - 사전 순으로 앞에 있는 단어를 앞에 배치
- std::map 사용해서 단어의 등장 횟수를 셀 수 있음
 - 중복 제거도 map으로 할 수 있음

```
#include <bits/stdc++.h>
using namespace std;

int N, M;
vector<string> V;
map<string, int> C;

bool Compare(const string &a, const string &b){
    if(C[a] != C[b]) return C[a] > C[b];
    if(a.size() != b.size()) return a.size() > b.size();
    return a < b;
}

int main(){
    ios_base::sync_with_stdio(false); cin.tie(nullptr);
    cin >> N >> M; V.resize(N);
    for(auto &i : V) cin >> i, C[i]++;
    sort(V.begin(), V.end());
    V.erase(unique(V.begin(), V.end()), V.end());
    sort(V.begin(), V.end(), Compare);
    for(const auto &i : V) if(i.size() >= M) cout << i << "\n";
}
```

질문?

Heap

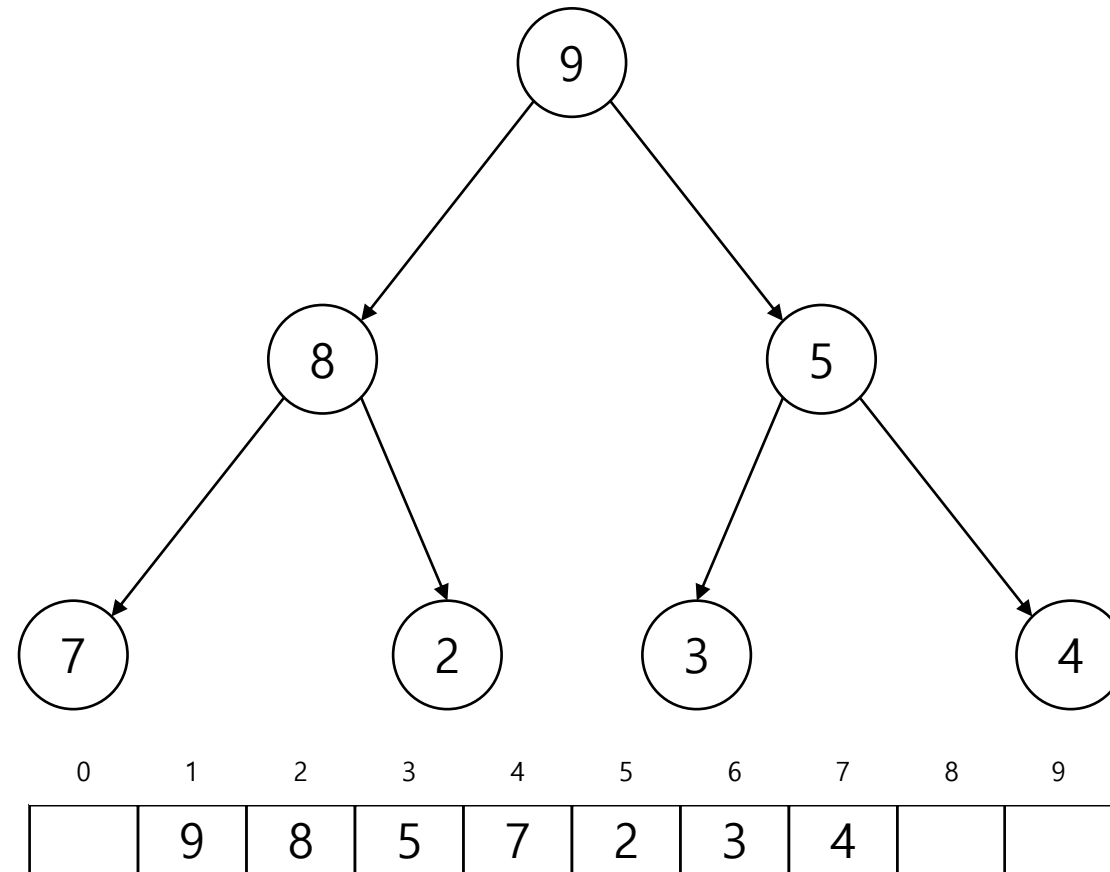
Heap

- Priority Queue
 - Queue: 먼저 들어온 데이터가 먼저 나가는 자료구조
 - Priority Queue: 우선순위가 높은 데이터가 먼저 나가는 자료구조
 - 원소 삽입
 - 가장 큰 원소 검색
 - 가장 큰 원소 제거
- 우선순위로 BST를 만들고 가장 오른쪽 자손을 반환?
 - BBST는 $O(\log N)$ 이지만 생각보다 느림
 - $\log N$ vs $10 \log N$ 느낌
- 더 좋은 방법은 없을까?

Heap

- Heap
 - 각 정점의 값이 자식 정점보다 큰 트리 구조
 - BST보다 제약 조건이 적음
 - 보통 제약 조건이 약하면 더 효율적으로 구현 가능
 - 주로 사용하는 건 이진 힙 (Binary Heap)
 - 완전 이진 트리(Complete Binary Tree) 형태
 - 루트 : 1번 인덱스
 - x 의 부모 : $x / 2$
 - x 의 왼쪽/오른쪽 자식 : $2x, 2x+1$

Heap

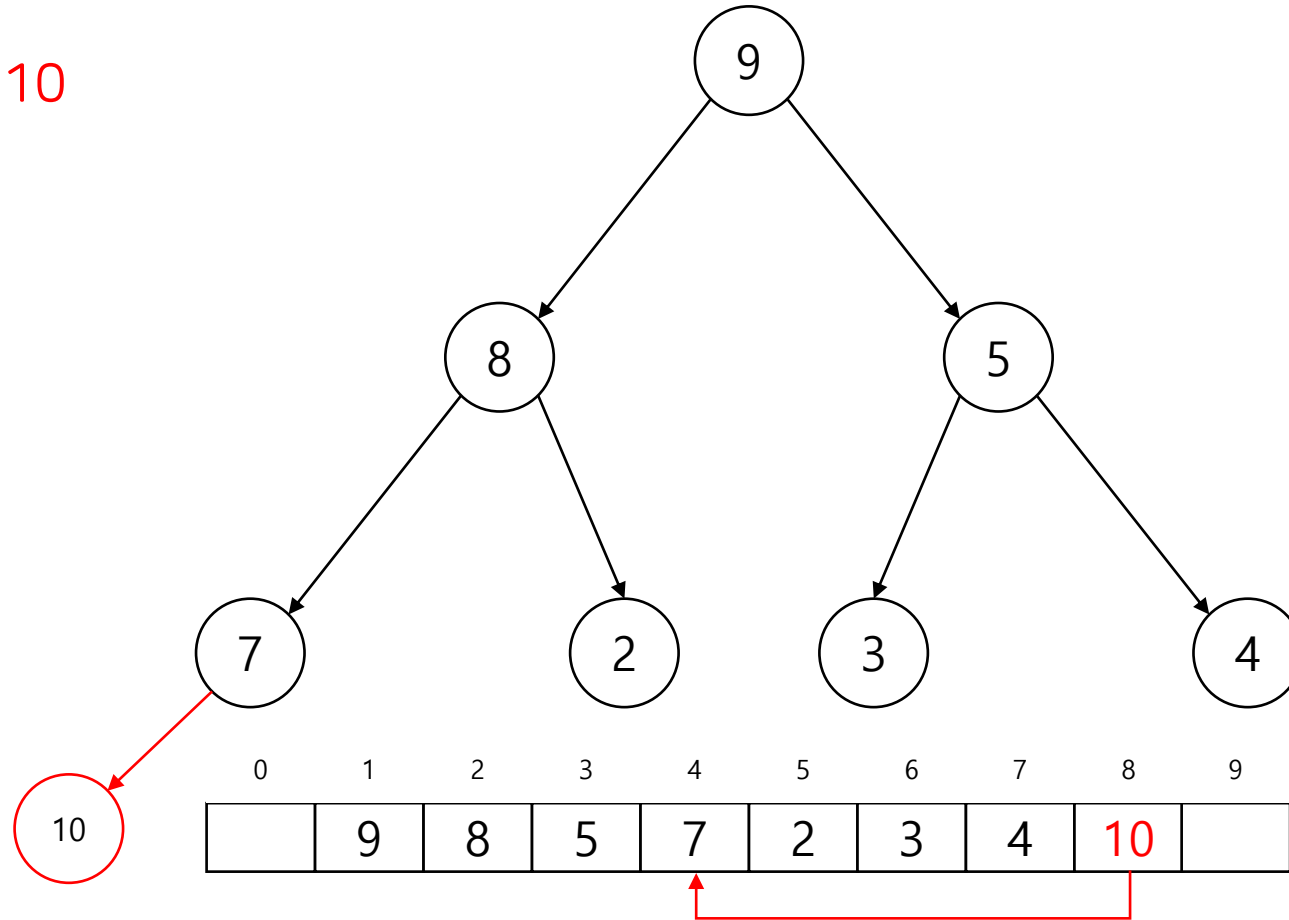


Heap

- 원소 삽입
 - 배열의 맨 뒤에 원소 추가
 - 만약 부모가 더 작으면 부모와 교환

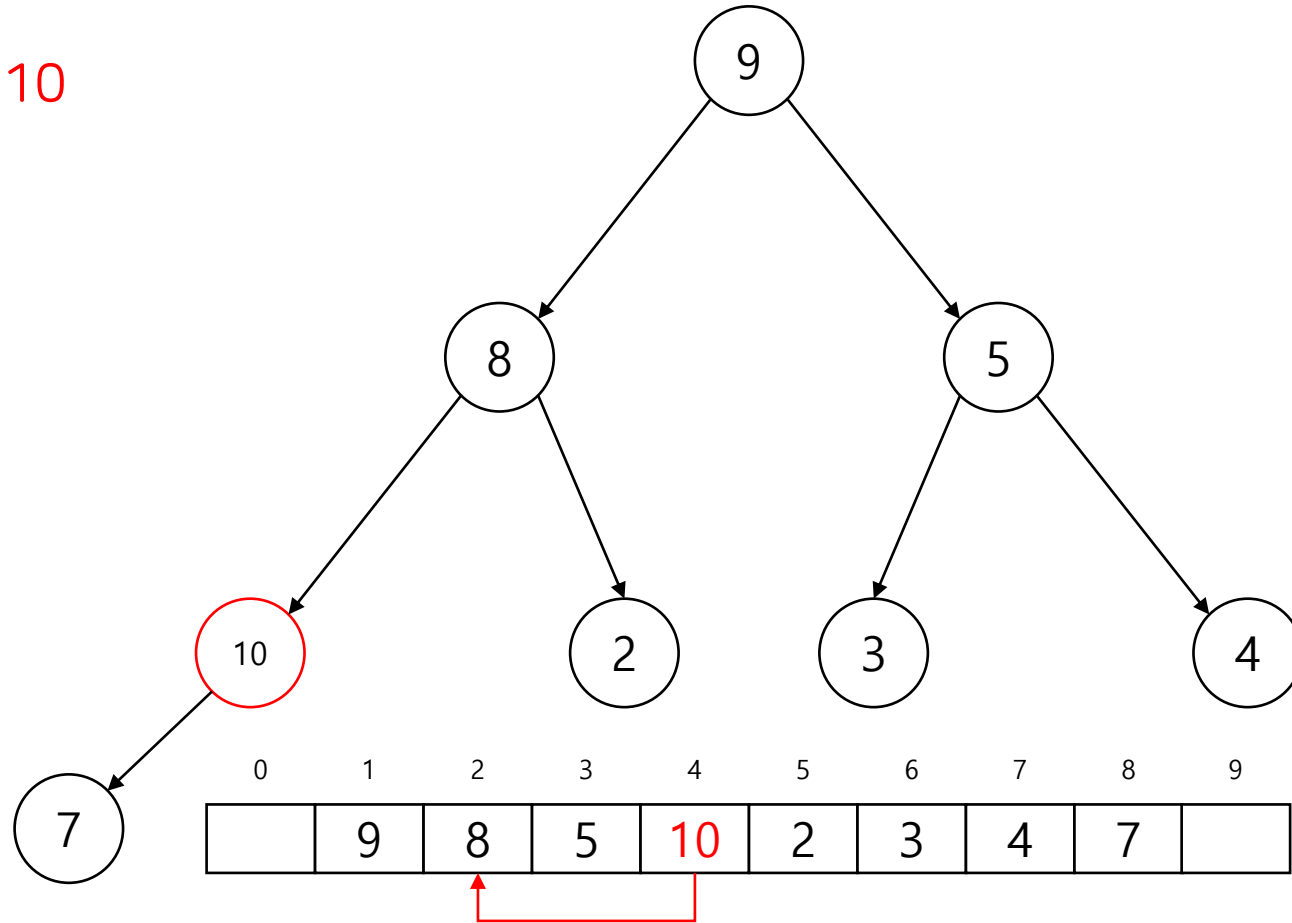
Heap

- 원소 삽입
 - INSERT 10



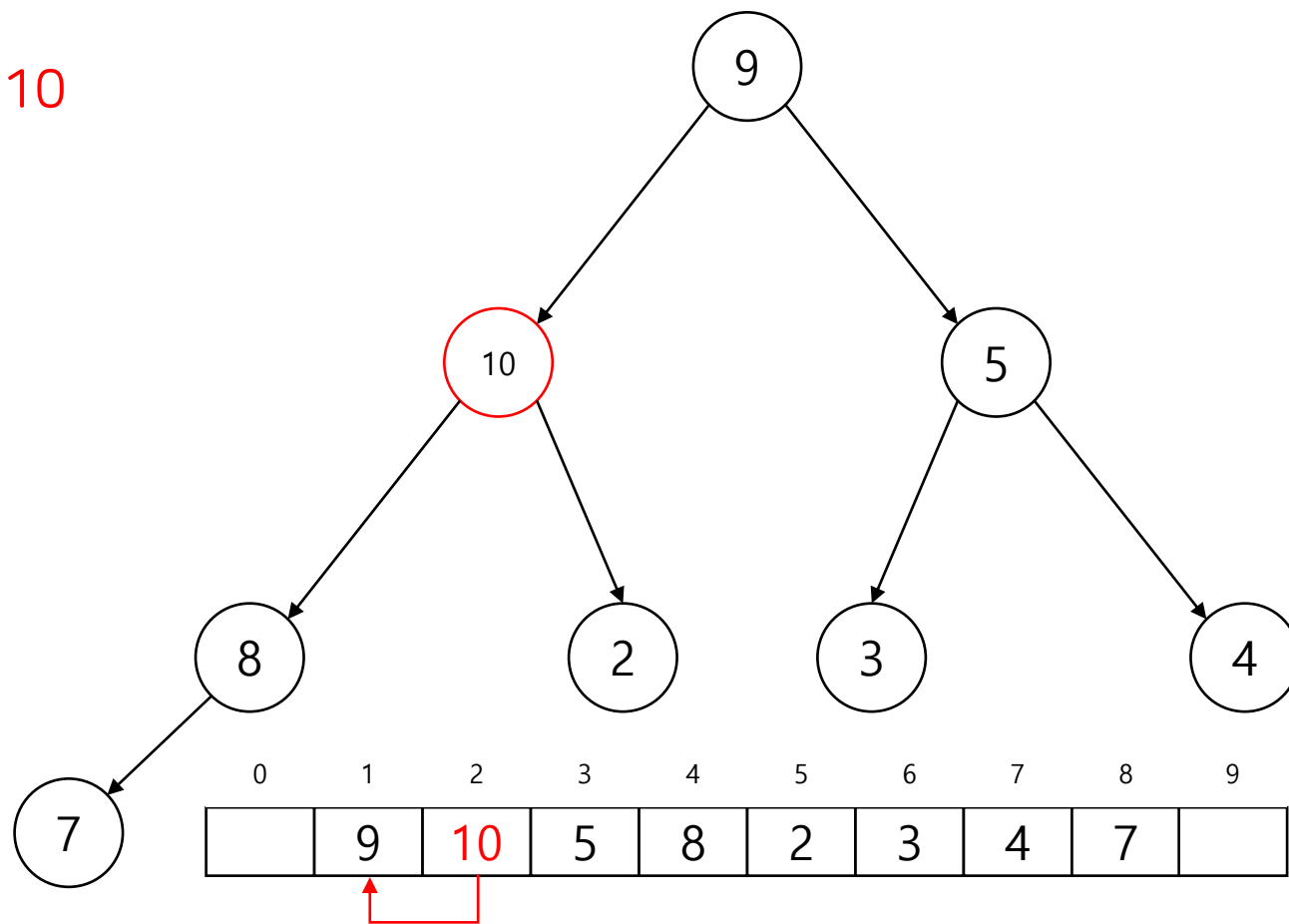
Heap

- 원소 삽입
 - INSERT 10



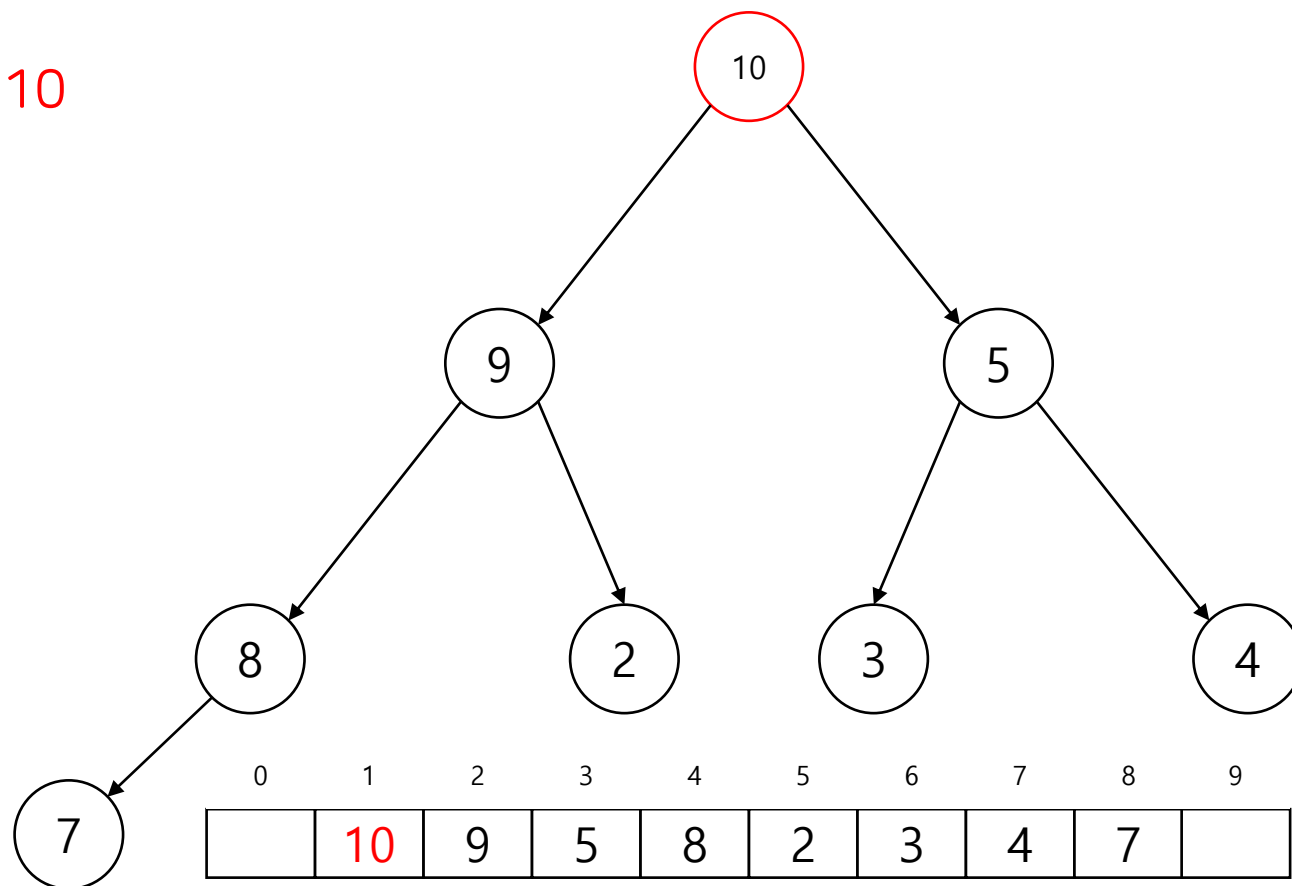
Heap

- 원소 삽입
 - INSERT 10



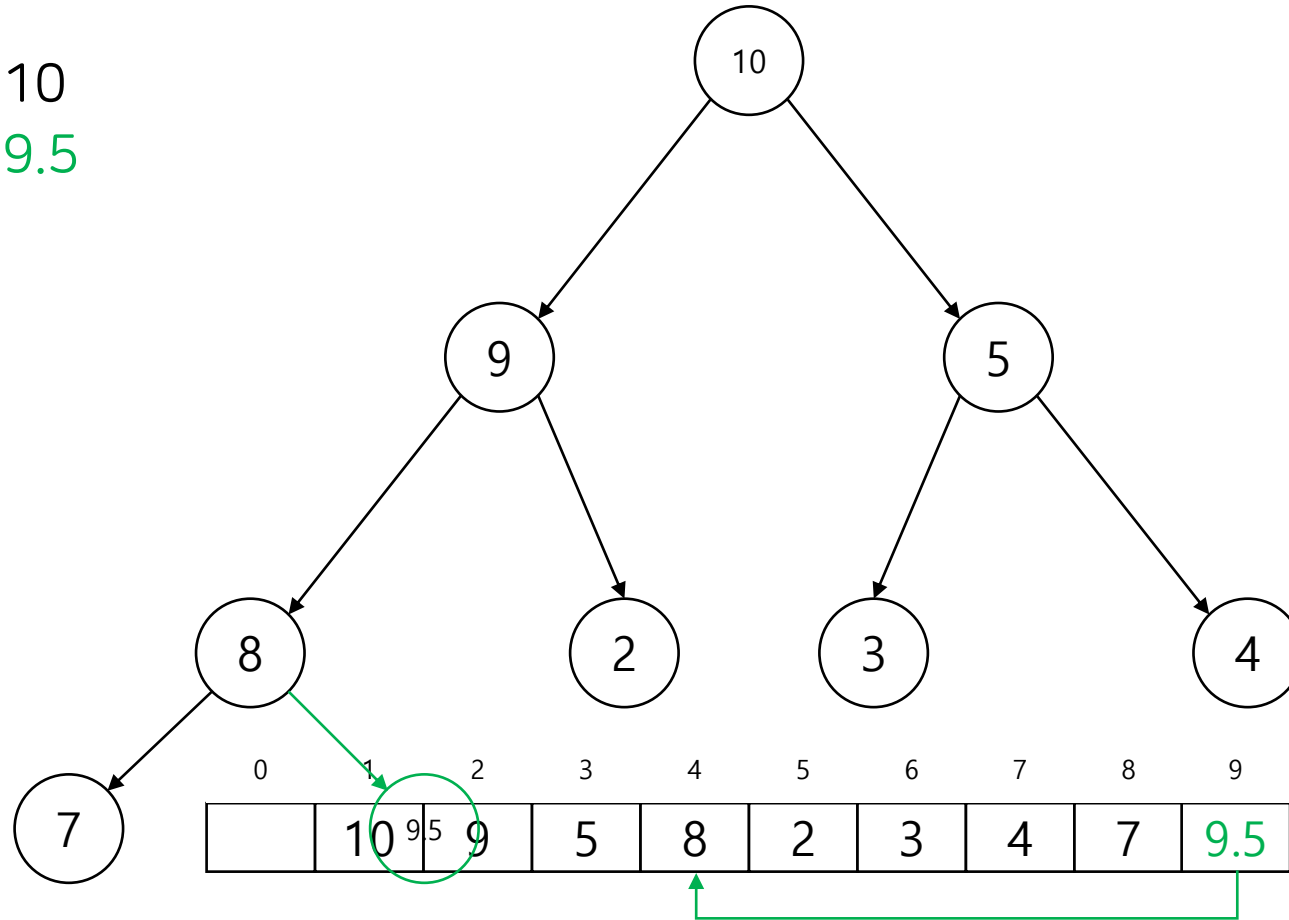
Heap

- 원소 삽입
 - INSERT 10



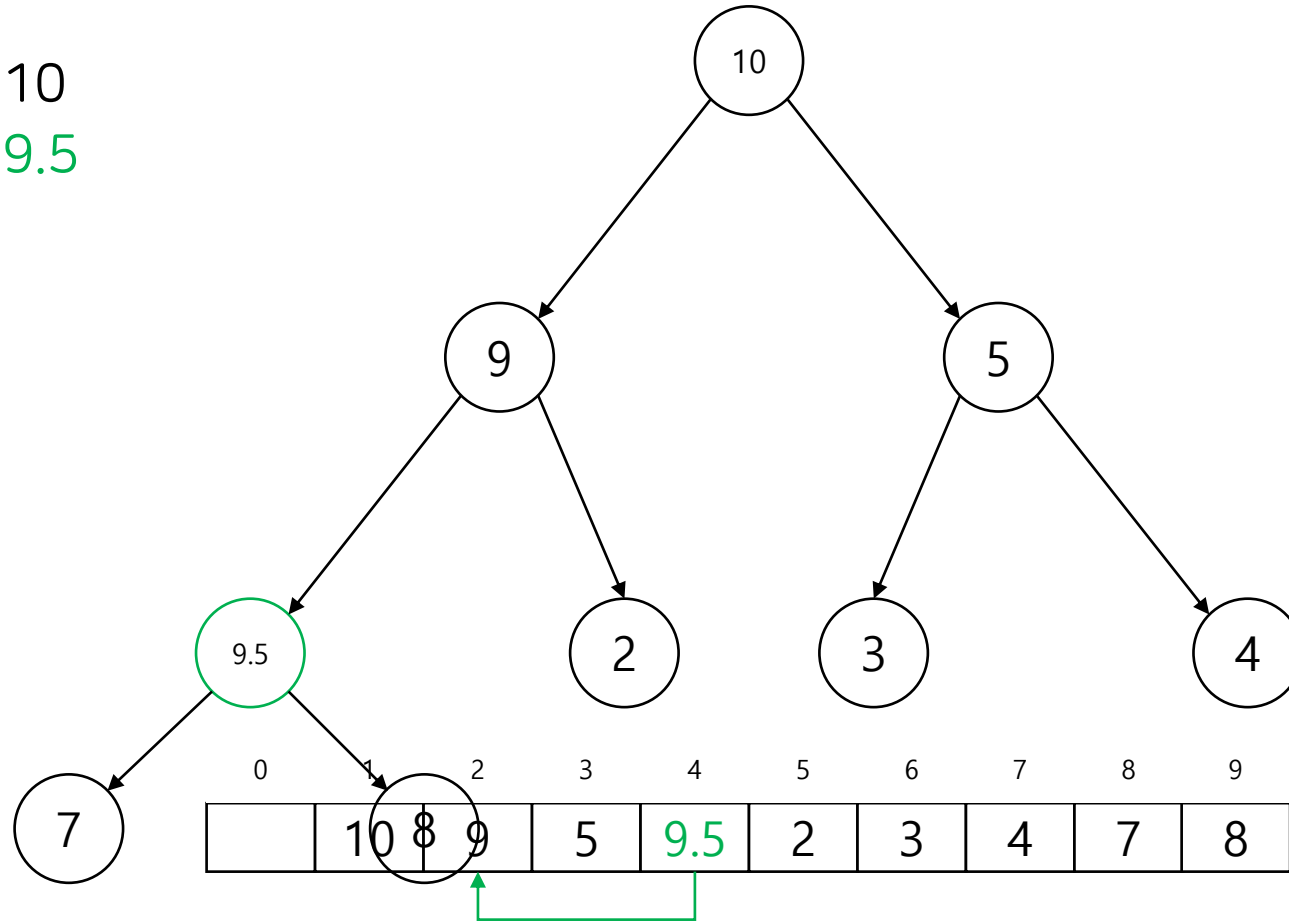
Heap

- 원소 삽입
 - INSERT 10
 - INSERT 9.5



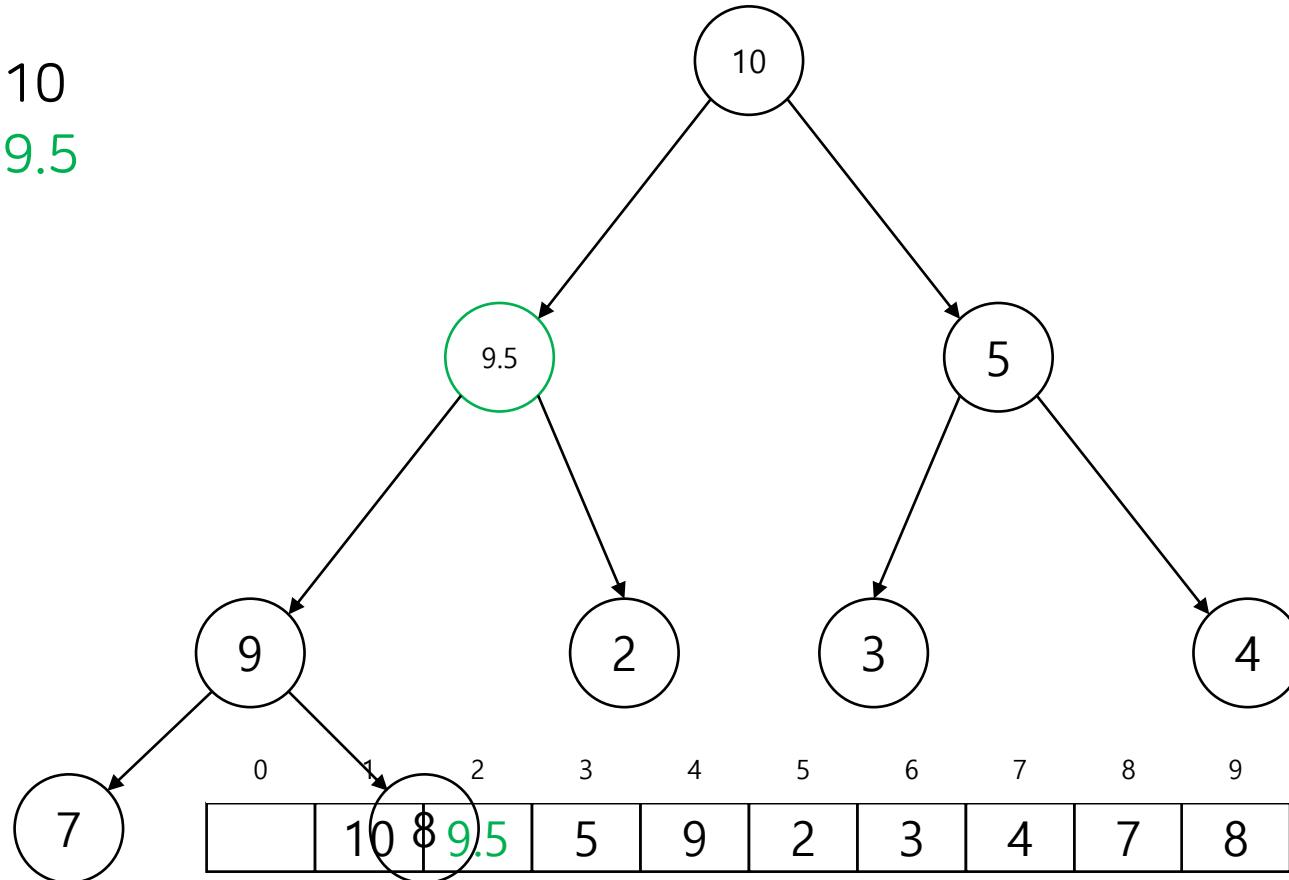
Heap

- 원소 삽입
 - INSERT 10
 - INSERT 9.5



Heap

- 원소 삽입
 - INSERT 10
 - INSERT 9.5



Heap

- 원소 삽입
 - 시간 복잡도 : $O(h) = O(\log N)$

Heap

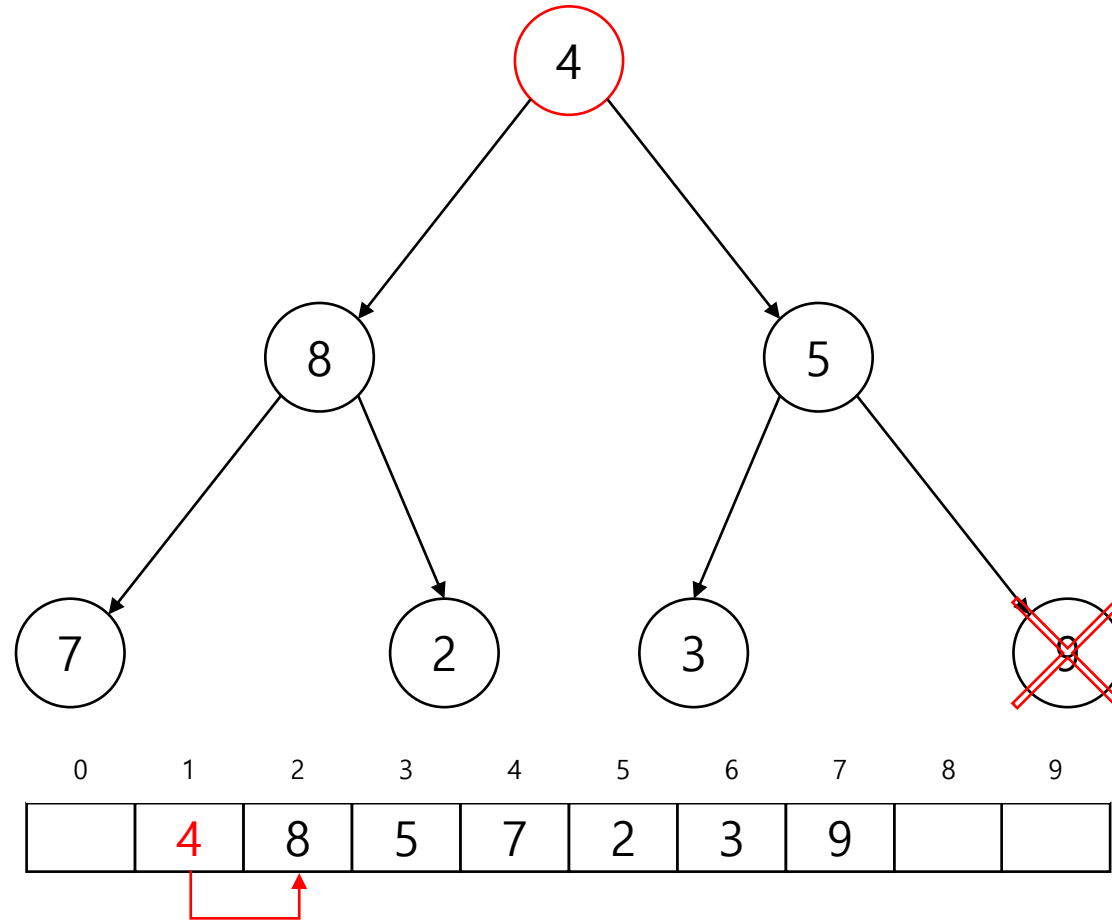
- 가장 큰 원소 탐색
 - `return heap[1];`
 - 시간 복잡도 : $O(1)$

Heap

- 가장 큰 원소 제거
 - 루트(가장 큰 원소)와 마지막 정점의 값을 바꿈
 - 마지막 정점 제거
 - 현재 루트에 있는 값이 자식보다 작으면 밑으로 내림
 - 두 자식 모두 현재 정점보다 크면 더 큰 방향으로 이동

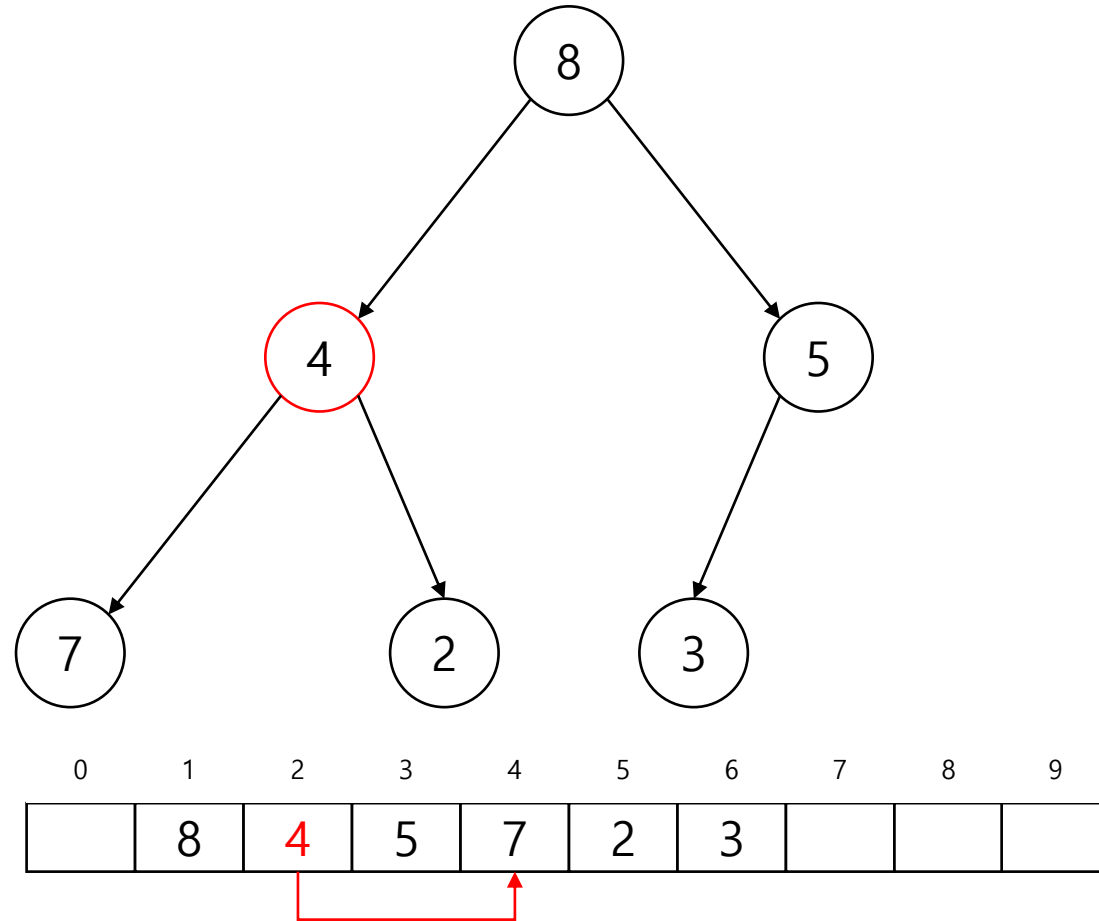
Heap

- 가장 큰 원소 제거
 - POP 9



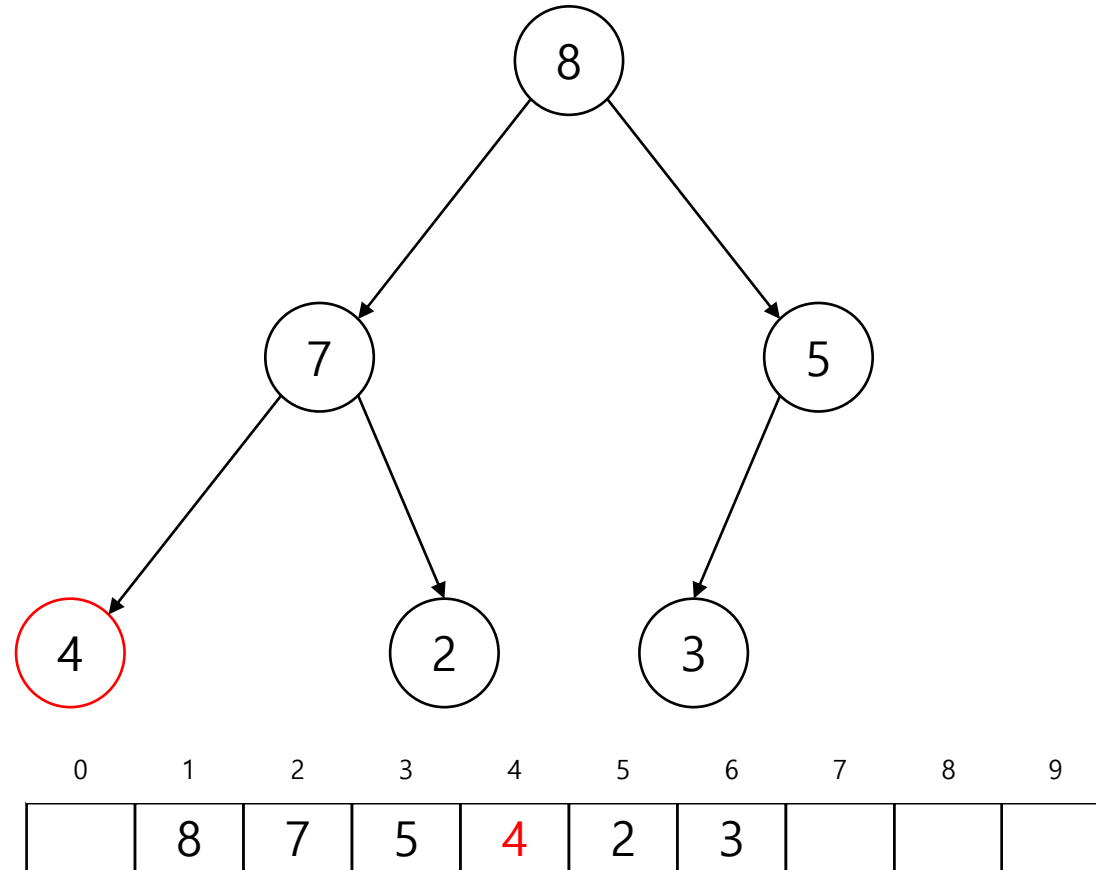
Heap

- 가장 큰 원소 제거
 - POP 9



Heap

- 가장 큰 원소 제거
 - POP 9



Heap

- 가장 큰 원소 제거
 - 시간 복잡도 : $O(h) = O(\log N)$

Heap

- 구현

```
int Heap[101010], sz = 0;

void push(int v){
    Heap[++sz] = v;
    for(int i=sz; i>1; i/=2){
        if(Heap[i] > Heap[i/2]) swap(Heap[i/2], Heap[i]);
        else break;
    }
}

void pop(){
    Heap[1] = Heap[sz--];
    for(int i=1; i*2<=sz; ){
        int ch = i*2;
        if(ch+1 <= sz && Heap[ch+1] > Heap[ch]) ch += 1;
        if(Heap[ch] > Heap[i]) swap(Heap[ch], Heap[i]), i = ch;
        else break;
    }
}
```

Heap

- `std::priority_queue`
 - `#include <queue>`
 - 이진 힙으로 구현되어 있음

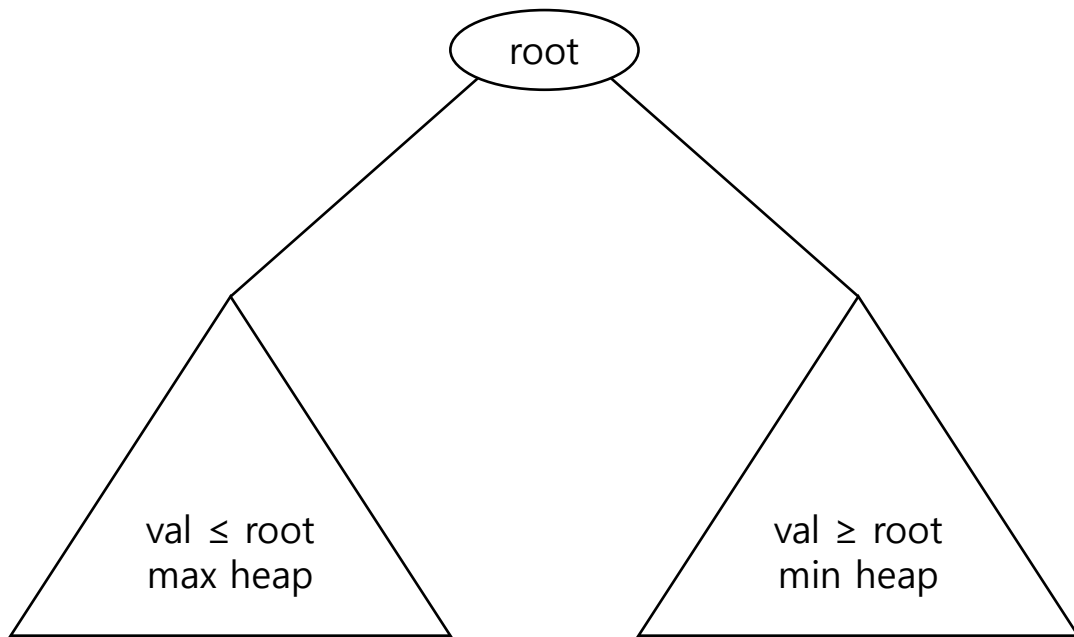
질문?

Heap - 예시 1

- BOJ 2696 중앙값 구하기
 - 모든 홀수 i 에 대해 $A[1..i]$ 의 중앙값을 구하는 문제
- 원소가 2개 추가될 때마다 중앙값을 구하는 문제
 - 현재의 중앙값을 x 라고 하자.
 - 새로 추가된 값이 모두 x 이하 : x 이하인 가장 큰 값이 새로운 중앙값
 - 새로 추가된 값이 모두 x 이상 : x 이상인 가장 작은 값이 새로운 중앙값
 - 하나는 x 이하, 하나는 x 이상 : x 가 중앙값
 - x 이하인 원소를 관리하는 max heap과 x 이상인 원소를 관리하는 min heap

Heap - 예시 1

- BOJ 2696 중앙값 구하기
 - x 이하인 원소를 관리하는 max heap과 x 이상인 원소를 관리하는 min heap



```

void Solve(){
    int N; cin >> N;
    priority_queue<int, vector<int>, less<>> max_heap;
    priority_queue<int, vector<int>, greater<>> min_heap;
    int root; cin >> root;

    cout << (N + 1) / 2 << "\n";
    cout << root << " ";
    for(int i=0; i<N/2; i++){
        int a, b; cin >> a >> b;
        if(a > b) swap(a, b);
        if(a <= root && root <= b){
            max_heap.push(a); min_heap.push(b);
        }
        else if(b <= root){
            max_heap.push(a); max_heap.push(b);
            min_heap.push(root);
            root = max_heap.top(); max_heap.pop();
        }
        else{
            min_heap.push(a); min_heap.push(b);
            max_heap.push(root);
            root = min_heap.top(); min_heap.pop();
        }
        cout << root << " ";
    }
    cout << "\n";
}
}

```

질문?

Union Find

Union Find

- 서로소 집합족
 - 교집합이 공집합인 집합으로 구성된 집합족
 - 두 집합 A, B 가 $A = B$ 이거나 $A \cap B = \emptyset$
 - 서로소인 두 정수 A, B 의 소인수분해를 생각해 보자.
 - 각 원소가 속한 집합을 유일하게 특정할 수 있음

Union Find

- Union Find (또는 Disjoint Set)
 - 서로소 집합을 관리하는 자료구조
 - Init : 모든 원소가 자기 자신만을 원소로 하는 집합에 속하도록 초기화
 - Union(u, v) : u 가 속한 집합과 v 가 속한 집합을 병합
 - Find(v) : v 가 속한 집합을 반환
 - 위 3가지 연산을 빠르게 구현하는 것이 목표

Union Find

- Union Find
 - 각 집합을 Rooted Tree로 표현한다고 생각해 보자.
 - Init은 포레스트에서 모든 간선을 제거하는 것과 동일
 - Find(v)는 v 가 속한 트리의 루트 정점을 반환하면 됨
 - Union(u, v)는 u 가 속한 트리의 루트를 v 가 속한 트리의 루트의 자식으로 넣어주면 됨
 - 시간 복잡도는?

Union Find



```
int Parent[101010];

void Init(int n){
    for(int i=1; i<=n; i++) Parent[i] = i;
}

int Find(int v){
    if(v == Parent[v]) return v;
    return Find(Parent[v]);
}

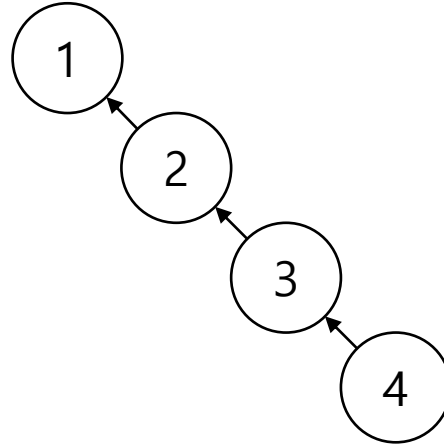
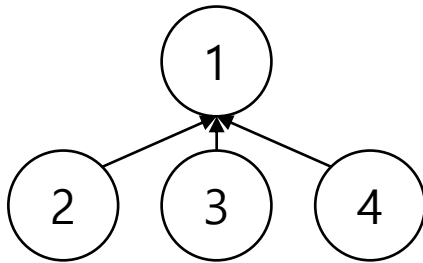
void Union(int u, int v){
    int u_root = Find(u), v_root = Find(v);
    if(u_root != v_root) Parent[u_root] = v_root;
}
```


Union Find

- Union Find

- Init : $O(N)$
- Find : 트리의 높이를 h 라고 하면 $O(h)$
- Union : Find와 동일

- 최악의 경우 $O(N)$
- 최선의 경우 $O(1)$



질문?

Union Find

- Union Find 최적화
 - 트리의 높이를 줄여야 함
 - Union by Rank
 - Union by Size
 - Path Compression
- 3개 중 하나만 사용해도 M번 연산했을 때 $O(M \log N)$ 이 보장됨
 - Union by Rank, Union by Size는 $O(\log N)$
 - Path Compression은 amortized $O(\log N)$
- Union by Rank와 Path Compression을 함께 사용하면 amortized $O(\log^* N)$
 - $\log^* N$: N을 1 이하로 만들기 위해서 필요한 log의 횟수
 - $\log^* N = 1 + \log^* (\log N)$

Union Find

- Union by Rank
 - 높이가 낮은 트리를 높은 트리 아래로 넣는 방법
 - Rank[i] : i를 루트로 하는 트리 높이의 상한
 - 만약 두 트리의 높이가 동일하면 Union 후 Rank 1 증가

```
int Parent[101010], Rank[101010];

void Init(int n){
    for(int i=1; i<=n; i++) Parent[i] = i, Rank[i] = 1;
}

int Find(int v){
    if(v == Parent[v]) return v;
    return Find(Parent[v]);
}

void Union(int u, int v){
    int u_root = Find(u), v_root = Find(v);
    if(u_root == v_root) return;
    if(Rank[u_root] > Rank[v_root]) swap(u_root, v_root);
    Parent[u_root] = v_root;
    if(Rank[u_root] == Rank[v_root]) Rank[v_root] += 1;
}
```

Union Find

- Union by Size
 - 정점이 적은 트리를 많은 트리 아래로 넣는 방법
 - $\text{Size}[i]$ = i 를 루트로 하는 트리의 정점 개수
 - u 를 v 밑으로 넣으면 $\text{Size}[v]$ 는 $\text{Size}[u]$ 만큼 증가



```
int Parent[101010], Size[101010];

void Init(int n){
    for(int i=1; i<=n; i++) Parent[i] = i, Rank[i] = 1;
}

int Find(int v){
    if(v == Parent[v]) return v;
    return Find(Parent[v]);
}

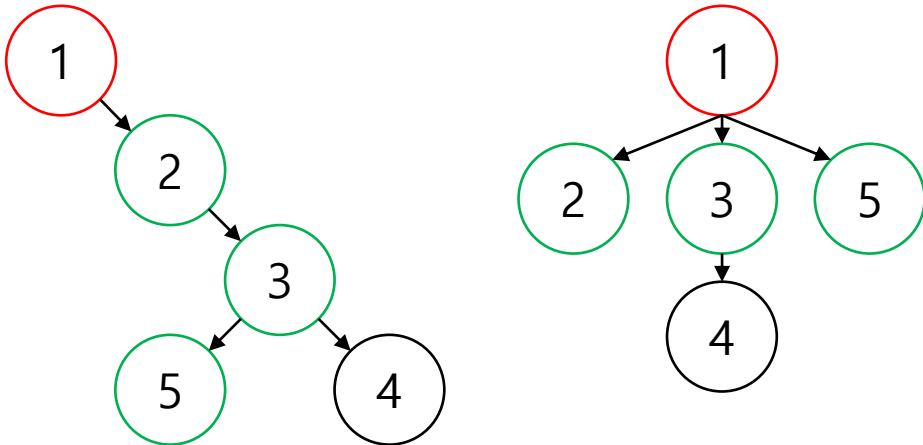
void Union(int u, int v){
    int u_root = Find(u), v_root = Find(v);
    if(u_root == v_root) return;
    if(Size[u_root] > Size[v_root]) swap(u_root, v_root);
    Parent[u_root] = v_root;
    Size[v_root] += Size[u_root];
}
```

Union Find

- Path Compression

- 경로 압축

- Find를 통해 루트를 찾았다면
 - 루트까지의 경로 상에 있는 정점을 모두 루트의 바로 밑(자식)으로 붙임



```
int Parent[101010];

void Init(int n){
    for(int i=1; i<=n; i++) Parent[i] = i;
}

int Find(int v){
    if(v == Parent[v]) return v;
    return Parent[v] = Find(Parent[v]);
}

void Union(int u, int v){
    int u_root = Find(u), v_root = Find(v);
    if(u_root != v_root) Parent[u_root] = v_root;
}
```

질문?

Union Find – 예시 1

- BOJ 1976 여행 가자
 - 그래프 G와 수열 A가 주어짐
 - 수열 A에서 인접한 정점 u, v가 G에서 연결되어 있는지 확인하는 문제
- 그래프의 연결 요소를 Union Find로 관리하면 됨

```
#include <bits/stdc++.h>
using namespace std;

int N, M, A[1010], P[222];
int Find(int v){ return v == P[v] ? v : P[v] = Find(P[v]); }
void Merge(int u, int v){ if(Find(u) != Find(v)) P[Find(u)] = Find(v); }

int main(){
    ios_base::sync_with_stdio(false); cin.tie(nullptr);
    cin >> N >> M;
    iota(P+1, P+N+1, 1);
    for(int i=1; i<=N; i++){
        for(int j=1; j<=N; j++){
            int t; cin >> t;
            if(t) Merge(i, j);
        }
    }
    for(int i=1; i<=M; i++) cin >> A[i];

    bool res = true;
    for(int i=2; i<=M; i++) res &= Find(A[i-1]) == Find(A[i]);
    cout << (res ? "YES" : "NO");
}
```


Union Find – 예시 2

- BOJ 13306 트리
 1. 트리의 간선을 제거하는 쿼리
 2. 두 정점 u, v 가 같은 컴포넌트에 속하는지 확인하는 쿼리
- Union Find는 간선을 추가하는 쿼리만 처리할 수 있음
 - 일단 쿼리를 모두 입력받고 뒤에서부터 처리하면
 - 1번 쿼리를 간선 추가 쿼리로 생각할 수 있음
 - 2번 쿼리는 u, v 가 같은 집합에 속하는지 확인하면 됨

```
#include <bits/stdc++.h>
using namespace std;

int P[202020];
int Find(int v){ return v == P[v] ? v : P[v] = Find(P[v]); }
void Merge(int u, int v){ if(Find(u) != Find(v)) P[Find(u)] = Find(v); }

int N, Q, G[202020];
int A[404040], B[404040], C[404040];
vector<int> R;

int main(){
    ios_base::sync_with_stdio(false); cin.tie(nullptr);
    cin >> N >> Q; Q += N-1;
    for(int i=2; i<=N; i++) cin >> G[i];
    for(int i=1; i<=Q; i++){
        cin >> A[i];
        if(A[i] == 0) cin >> B[i];
        else cin >> B[i] >> C[i];
    }

    iota(P+1, P+N+1, 1);
    for(int i=Q; i>=1; i--){
        if(A[i] == 0) Merge(B[i], G[B[i]]);
        else R.push_back(Find(B[i]) == Find(C[i]));
    }

    reverse(R.begin(), R.end());
    for(auto i : R) cout << (i ? "YES" : "NO") << "\n";
}
```

질문?

과제

- 필수
 - 1822 차집합
 - 20920 영단어 암기는 괴로워
 - 2696 중앙값 구하기
 - 1976 여행 가자
 - 13306 트리
- 심화
 - 1351 무한 수열
 - 2957 이진 탐색 트리
 - 15942 Thinking Heap
 - 17469 트리의 색깔과 쿼리