程式設計研討專題二

110403518 林晉宇 11/16

一、 紅黑樹

C++ STL 的 map 跟 set 容器背後就是用紅黑樹實現的,故這裡直接使用 set 來實作。

時間複雜度: Search O(logn) / Insert O(logn) / Delete O(logn)

Pseudo code:

```
input n
for i in [0,n-1):
    input x
    set.insert(x)
input m
while(m--):
    input operation, num
    if operation=='s':
        if (num exist): print "Found"
                     print "Not Found"
    else if operation=='d':
        if (num exist): print "Delete Success", set.erase(num)
        else:
                 print "Delete Failed"
    else if operation=='I':
        if (num exist): print "Insert Failed"
         else: print "Insert Success", set.insert(num)
```

二、 Making Binary Search Dynamic

時間複雜度分析:

- 1. Search: 遍歷每一個陣列,假設第 i 個陣列是滿的,其長度為 2^i,因其為排序好的陣列,故可以二分搜,時間為 O(i),而 i 的範圍為(0,logn),故搜尋的時間複雜度為 O(log^2(n))。
- 2. Insert: 當有新元素加入時,直接把該元素加入進 AO 陣列,如果已經存在一 AO 陣列,則把兩個 merge 後形成 A1,依此類推,直到不用再 merge 為止,假設我們需要把 AO,A1....,Am-1 merge,這樣的時間複雜度為 O(2^m),而最糟情況 m=k,則時間複雜度為 O(n)。但我們可以發現當操作一系列的 insert後,nO 每次都會被改變,n1 每兩次被改變...etc,每次改變代表被 merge 一次,所以 m 次的 insert -> 時間複雜度可視為 mO(logn) -> O(logn)。
- 3. Delete: 先找到不為空的最小陣列(ni!=0),從此陣列開始找, 我們可能需要 k(深度,即 log(n))個陣列,所以時間複雜度為 O(logn)。

Credit: 17-2 Making binary search dynamic - CLRS Solutions (walkccc.me)

```
Pseudo code:
   pair search(num):
      遍歷每一層,二分搜每一層
      If 找到 num: return {num 的位置}
           return {-1,-1}
      else:
   void merge(vector<int> a, vector<bool> b, h 欲合併的深度):
      if h>=現在的深度: 新增一層空陣列
      if h 層為空: 直接將 a 塞進 h 層
   bool insert(num):
      if 該數字存在: return false
      else if 該數字被標記為刪除(false): 更改標記成 true
      else:
         vector<int> a; a.push back(num);
         vector<bool> b; b.push_back(true);
         merge(a,b,0) //0 代表第0層
   bool delete(num):
      pos=search(num)
      if 該點不存在: return false
      else 該點存在: exist[pos]=false //把該點標記不存在
      if pos 所在層數有一半的點已經被刪除:
         if 上一層為空: 則把當前這一半全部塞進上一層
         else: merge(a,b, 上一層)
   main:
      input N
      for i~N: input x, insert(x)
```

```
input t
while(t--):
    input operation, num
    if operation=='s':
        if search(num): print "Found"
        else: print "Not Found"
    else if operation=='i':
        if insert(num): print "Insert Success"
        else: print "Insert Failed"
    else if operation=='d':
        if delete(num): print "Delete Success"
        else: print "Delete Failed"
return 0
```

三、 時間比較

產生側資:使用 python 產生側資,初始有 10000 個數字,再來 100000 個隨機操作。

1. 紅黑樹(set): 0.212 秒(100000 筆操作)

100000 Insert Success 100001 Red Black Tree: 0.212 S

2. Dynamic Binary Search: 0.59 秒(100000 筆操作)

100000 Insert Success
100001 Dynamic Binary Search: 0.59 S

1. 紅黑樹(set): 2.688 秒(1000000 筆操作)

1000000 Not Found 1000001 Red Black Tree: 2.688 S

2. Dynamic Binary Search: 6.093 秒(1000000 筆操作)

1000000 Not Found 1000001 Dynamic Binary Search: (6.093 Search

1. 紅黑樹(set): 19.869 秒(10000000 筆操作)

10000000 Not Found 10000001 Red Black Tree: 19.869 S

2. Dynamic Binary Search: 41.766 秒(10000000 筆操作)

10000000 Not Found 10000001 Dynamic Binary Search: 41.766 S

四、 結論

從時間複雜度可以看出,dynamic binary search 的 search 需要花比較多的時間,所以 search 用的越多次,時間與紅黑樹的差距越顯著,透過 python 產生的側資實際比較,可以發現紅黑樹與 dynamic binary search 的時間大概差接近三倍,所以可知 c++ 的 map 及 set 容器算十分有效率的,以後可以直接用。