# **REDES NEURONALES 2023**

### Trabajo Final Integrador

## Autoencoder y clasificador convolucional sobre Fashion-MNIST

#### Nota:

- Entreguen el trabajo final integrador **sólo** en formato .pdf. Si desean pueden enviar la notebook, pero por separado.
- El .pdf no puede tener más de cuatro (4) páginas.

#### PARTE 1) Red neuronal autoencoder convolucional de varias capas

1.1) Defina y cree una red neuronal autoenconder convolucional. El **encoder** tienen que tener las siguientes capas.

Primero una capa convolucional 2D compuesta por:

- Una capa Conv2d de entrada de dimensiones (1,28,28) (i.e. 1 canal de imagenes de dimensiones (28,28)) y de salida de dimensiones (16,26,26) (i.e. 16 canales de imagenes de dimensiones (26,26)). Para ello, utilizar un kernel de dimensiones (3,3) y el resto de los parámetros con los valores por defecto.
- Una capa ReLU.
- Una capa Dropout.
- Una capa MaxPool con un kernel de dimensiones (2,2), lo cual mapea dimensiones (16,26,26) a dimensiones (16,13,13).

Luego otra capa convolucional 2D compuesta por:

- Una capa 'Conv2d' de entrada de dimensiones (16, 13, 13) y de salida de dimensiones (32, 11, 11). Para ello, utilizar un kernel de dimensiones (3, 3) y el resto de los parámetros con los valores por defecto.
- Una capa ReLU.
- Una capa Dropout.
- Una capa MaxPool con un kernel de dimensiones (2,2), lo cual mapea dimensiones (32,11,11) a dimensiones (32,5,5).

Una capa lineal compuesta por:

- Una capa Flatten que mapea dimensiones (32, 5, 5) a dimensión (32 \* 5 \* 5,).
- Una capa Linear que mapea dimensión (32 \* 5 \* 5) a dimensión n.
- Una capa ReLU.
- Una capa Dropout.

El decoder tiene que tener las siguientes capas:

Una capa lineal compuesta por:

- Una capa Linear que mapea dimensión (n,) a dimensión (32\*5\*5,).
- Una capa ReLU.
- Una capa Dropout.
- Una capa Unflatten que mapea dimensión (32 \* 5 \* 5,) a dimensiones (32,5,5).

Una capa convolucional 2D transpuesta (de la segunda convolucional) compuesta por:

- Una capa ConvTranspose2d que mapea dimensiones (32,5,5) a dimensiones (16,13,13). Para ello utilizar un kernel\_size de (4,4), un stride de (2,2) y un output\_padding de (1,1).
- Una capa ReLU.
- Una capa Dropout.

Luego otra capa convolucional 2D transpuesta (de la primera convolucional) compuesta por:

- Otra capa ConvTranspose2d que mapea dimensiones (16, 13, 13) a dimensiones (1, 28, 28). Para ello utilizar un kernel\_size de (3, 3), un stride de (2, 2) y un output\_padding de (1, 1).
- Una capa Sigmoid.
- 1.2) Grafique, comparativamente, las imagenes a predecir vs las imagenes predichas por el modelo sin entrenar para n = 64 y dropout p = 0,2.

#### PARTE 2) Entrenando el autoencoder

- 2.1) Implemente, en una función, un loop de entrenamiento que recorra los batchs (lotes).
- 2.2) Implemente, en una función, un loop de validación (o prueba) que recorra los batchs.
- 2.3) Inicialize dos DataLoaders llamados train\_loader y valid\_loader que estén definidos sobre el train\_set (conjunto de entranmiento) y el valid\_set (conjunto de validación) de Fashion-MNIST, respectivamente, y que usen batchs de 100 ejemplos.
- 2.4) Cree una función de pérdida usando el Error Cuadrático Medio (ECM).
- **2.5)** Cree un optimizador con un learning rate igual a  $10^{-3}$ . Pruebe con **ADAM**.
- **2.6)** Cree una instancia del modelo con n=64 neuronas en la capa intermedia y dropout p=0,2.
- 2.7) Especifique en que dispositivo (device) va a trabajar: en una CPU o en una GPU.
- 2.8) Implemente un loop de entrenamiento y validación que trabaje con el train\_loader y el valid\_loader respectivamente, usando un número arbitrario de épocas. Este loop debe guardar en dos listas los valores de los promedios del ECM sobre el conjunto de entrenamiento y el de validación, respectivamente.

IMPORTANTE: No olvide copiar los batchs al dispositivo de trabajo.

- 2.9) Entrene y valide el modelo.
- **2.10)** Use las listas del inciso anterior para graficar simultaneamente, y en función de las épocas, el **ECM** de **entrenamiento** y el **ECM** de **validación**. Discuta y comente, cual es el número óptimo de épocas de entrenamiento?
- **2.11)** Grafique, comparativamente, algunas de las imagenes a predecir vs las imagenes predichas por el modelo entrenado.
- **2.12)** Repita para otros valores de n, el optimizador **SGD**, otros valores de **dropout**, otros valores de **learning-rate**, otros tamaños de **batchs** y cambiando las **Sigmoid**s por **ReLU**s en la capa de salida. Que valores de estos hiperparámetros considera los más convenientes? Porqué?

### PARTE 3) Definiendo y entrenando un clasificador convolucional reutilizando el encoder

**3.1)** Defina y cree un clasificador convolucional reutilizando el encoder del autoencoder convolucional entrenado anteriormente. Más precisamente, el clasificador convolucional tiene que tener las siguientes capas:

Primero, el **encoder** del **autoencoder** entrenado anteriormente. Este mapea una entrada de dimensiones (1, 28, 28) a una salida de dimensión n.

Luego una capa lineal de clasificación compuesta:

- Una capa Linear que mapea dimensión (n,) a dimensión (10,).
- Una capa ReLU.
- Una capa Dropout.
- **3.2)** Reimplemente las funciones con los loop de entrenamiento y validación adaptados para el problema de clasificación (i.e. hay que incorporarles el cálculo de la precisión).
- 3.3) Cree una función de pérdida usando la Cross Entropy Loss (CEL).
- **3.4)** Cree un optimizador con un learning rate igual a  $10^{-3}$ . Pruebe con **ADAM**.
- **3.5)** Cree una instancia del modelo con n = 64 neuronas en la capa intermedia y dropout p = 0,2.
- 3.6) Especifique en que dispositivo (device) va a trabajar: en una CPU o en una GPU.
- **3.7)** Implemente un loop que itere sobre épocas de entrenamiento y validación, y que correspondientemente guarde en cuatro listas los valores de los promedios de la **CEL** y la **Precisión** en función de las épocas para cada conjunto.
- 3.8) Entrene y valide el modelo.
- **3.9**) Use las listas del inciso **3.7**) para graficar simultáneamente, y en función de las épocas, la **CEL** de **entrenamiento** y la **CEL** de **validación**, respectivamente. De manera similar, realice otro gráfico comparativo con la **Precisión** de **entrenamiento** y la **Precisión** de **validación**, respectivamente. Discuta y comente sobre cuál considera Ud. que es el número óptimo de épocas de entrenamiento.
- **3.10)** Utilice el conjunto de validación para calcular una **Matriz de confusión**. Grafíquela y comente los resultados.
- **3.11)** Repita para otros valores de n, el optimizador **SGD**, otros valores de **dropout**, otros valores de **learning-rate**, otros tamaños de **batchs** y cambiando las **Sigmoid**s por **ReLU**s en la capa de salida. Pruebe, además, modificando el optimizador para que sólo reentrene los parámetros de la capa clasificadora, dejando los parámetros de la capa codificadora tal como los deja el autoencoder convolucional. Que valores/opciones de estos hiperparámetros considera los más convenientes? Porqué?

**Ayuda:** Se recomienda guardar en archivos los pesos de las distintas capas de las redes entrenadas para que puedan ser reutilizadas.