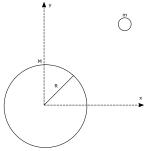
Laboratorium 4 — satelita

Zadanie 1 (4 pkt)

Zbuduj model reprezentujący satelitę krążącą wokół planety, który jest opisany następującym układem równań różniczkowych:

$$\begin{cases} \frac{\mathrm{d}^2 x}{\mathrm{d}t^2} = -\frac{GMx}{(x^2 + y^2)^{\frac{3}{2}}} \\ \frac{\mathrm{d}^2 y}{\mathrm{d}t^2} = -\frac{GMy}{(x^2 + y^2)^{\frac{3}{2}}} \end{cases}$$



gdzie:

M – masa planety,

R – promień planety,

Rs – promień satelity,

G – przyśpieszenie grawitacyjne planety,

x, y – współrzędne satelity.

Przyjmij:

Czas symulacji = 10,

$$\begin{array}{lll} \text{Metoda: Ode4, maksymalny krok} = 2^{-7}, \\ x(0) = 2, & V_x(0) = 20, & M = 250, \\ y(0) = 7, & V_y(0) = 10, & R = 3, & rs = 0.2. \end{array}$$

$$G = 9.81,$$

$$y(0) = 7,$$

$$V_{u}(0) = 10$$

$$R=3$$
.

$$rs = 0.2$$

W celu weryfikacji modelu przedstaw współrzędne satelity na wykresie wykorzystujac bloczek "Scope".

Uwaga! Proszę nie wpisywać wartości parametrów na sztywno do bloczków należy stosować nazwy zmiennych. Aby wprowadzać wartości dla danych zmiennych należy utworzyć tzw. maskę.

Zadanie 2 (2 pkt)

Rozbuduj model tak, aby w momencie gdy satelita zderzy się z planetą symulacja została zatrzymana. Aby obliczyć odległość między centrami obu obiektów posłuż się odległością Euklidesową ($\sqrt{(x_1-x_2)^2+(y_1-y_2)^2}$), pamiętaj przy tym, że promień planety jest różny od zera, a zderzenie nastąpi po uderzeniu w jej powierzchnię. Aby wykonać to zadanie posłuż się bloczkami "Math Function", "Sqrt", "Add", "Compare To" oraz "Stop Simulation".

Zadanie 3 (4 pkt)

Przy użyciu jednej z poznanych wcześniej metod utwórz wizualizację satelity okrążającej planetę.

- Blok "S-Function" wizualizacja online.
- Blok "To Workspace" wizualizacja offline.

W celu narysowaniu okręgu posłuż się poleceniem "rectangle ('Position', [-5 -5, 2*5, 2*5], 'Curvature', [1 1]);" — okrąg o promieniu 5 umieszczony w punkcie 0, 0.

W przypadku wizualizacji offline, rozpoczęcie symulacji oraz pobranie niezbędnych parametrów powinno odbyć się z poziomu kodu. Np.:

Listing 1: Pobranie paramtrów z modelu

```
sim('satelita') % uruchomienie symulacji modelu zapisanego jako satelita
R = str2num(get_param('satelita/Subsystem', 'R')); % pobranie wartosci S1
```

Przykładowa wizualizacja dla różnych zestawów parametrów:

