# How to set up gym environment

Sogang University



## Python 개발환경 설정: Conda 설치

- OS는 Window 기준으로 설명한다(Linux도 똑같이 가능하다).
- Anaconda 또는 Miniconda를 설치한다.
  - 파이썬 개발환경 플랫폼.
  - 다양한 환경 선언 및 환경 변경 가능.
  - https://docs.conda.io/en/latest/miniconda.html
  - 설치 방법 및 자세한 사항은 인터넷 참조.

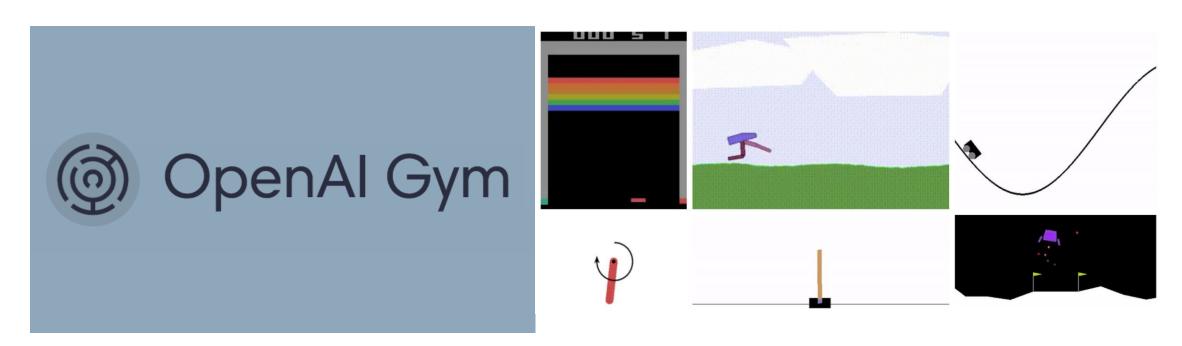


#### Conda 설치 후 환경 선언

- Command Line을 통해 환경 선언 후 해당 환경을 활성화한다.
  - 정식 설명 문서: <a href="https://conda.io/projects/conda/en/latest/user-guide/tasks/manage-environments.html#activating-an-environment">https://conda.io/projects/conda/en/latest/user-guide/tasks/manage-environments.html#activating-an-environment</a>
    - Creating and activating an environment 부분을 보자.
    - 한국어로 된 블로그도 있으니 참고.

#### OpenAl GYM

- 강화학습 프레임워크 (<a href="https://github.com/openai/gym">https://github.com/openai/gym</a>)
  - 오픈소스로 다양한 게임환경 제공.
  - 본 프로젝트에서는 box2d-carracing을 사용할 예정.
  - 문서: <u>https://www.gymlibrary.dev/</u>



## 실습에 필요한 패키지 설치(중요)

- 사이버캠퍼스에 있는 GYM.zip을 이용하여 설치(기존 gym 코드에서 일부 수정하였음)
- 1. 사이버캠퍼스 강의자료에서 Gym.zip을 download 받는다.
- 2. 압축을 푼다.
- 3. 커맨드 창을 띄운 후 Conda 환경을 설정한다.

conda create –n {{name}} python=3.8 conda activate {{name}}

- 4. 압축푼 폴더로 경로이동한다.
- 5. 이후 다음의 커맨드를 실행시킨다.

pip install swig pip install -e .[box2d] pip install matplotlib pip install scipy pip install pyglet

pip install pygame

cd {{installed gym path}}

6. gym/envs/box2d로 이동, python car\_racing.py 커맨드를 실행하여 제대로 동작하는지 확인한다.
(방향키로 car를 움직일 수 있음)

pip install -e .[box2d] 시, C++ 관련 에러시 Microsoft Visualstudio 설치 필요

### CarRacing 환경 기본 코드 예시

- gym.make(): 환경 구성.
- env.reset(): 초기 변수 설정.
- env.step(action): 액션 수행 및 다음 관찰값, 보상, 종결 여부 리턴.

```
import gym
env = gym.make ( "CarRacing-v1" )
obs , done = env.reset (), False
ep_rew = 0.0
while not done:
   obs , rew , done,_ = env.step ([0.0 , 1.0, 0.0])
   env.render()
   ep_rew += rew
   print( ep_rew )
```

기본 코드 예시