C언어 기반의 영상처리 프로그래밍

([Intel] 엣지 AI SW 아카데미)

과목:절차지향 프로그래밍

성명 : 유지승

목차

1	화소점 처리 흑백, 산술연산, 논리연산, 반전, 감마	 03
2	기하 학 처리 축소, 확대, 양선형 보간법 , 이동 , 회전, 미러링	 06
3	화소영역처리 엠보싱, 블러, 샤프닝	 12
4	경계선 검출 ^{엣지 검출}	 15
5	이스토그램 처리 스트레칭,평활화	 16

프로젝트 개요

Opencv를 사용하지 않고 c언어를 사용하여 영상처리 프로그램 구현

진행 기간

03월 7일 ~ 03 월 18일

개발 환경

OS: Windows 10 (64bit)

Tool : Visual Studio 2022

언어 : C언어

동작 구성

inImage() → processing(코딩한 영상 처리 함수 사용) → outImage() → printImage() (화면에 노출)

산술연산 밝기 처리

화소 점 처리

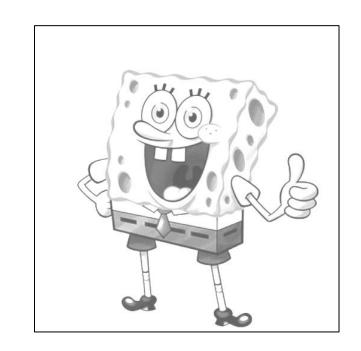
밝게(덧셈)

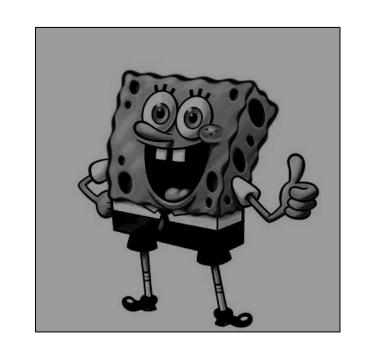
inImage()값에 int값을 입력 받은 만큼 더해 영상이 밝아짐.

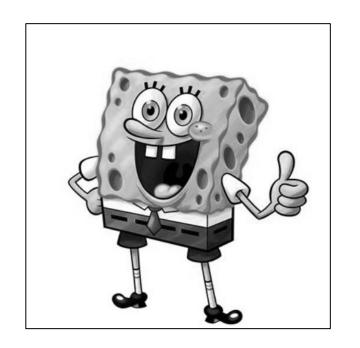
```
if (inlmage[i][k] + val < 255)
    outlmage[i][k] = inlmage[i][k] + val;
else
    outlmage[i][k] = 255;</pre>
```

어둡게(뺄셈)

inImage()값에 int값을 입력 받은 만큼 빼서 영상이 어두워짐.







원본

반전, 평균 흑백

화소 점 처리

■ 반전

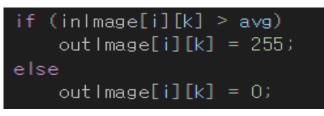
Max값인 255에서 inImage값을 빼서 노출시킴.

```
out[mage[i][k] = 255 - in[mage[i][k];
```

■ 흑백

화소의 평균보다 높으면 Max(255) 낮으면 Min(0) 으로 변경하여 노출시킴

```
hap += inlmage[i][k];
avg = hap / (inH * inW);
```



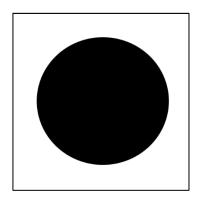






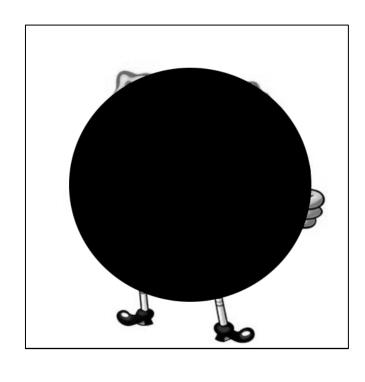
원본

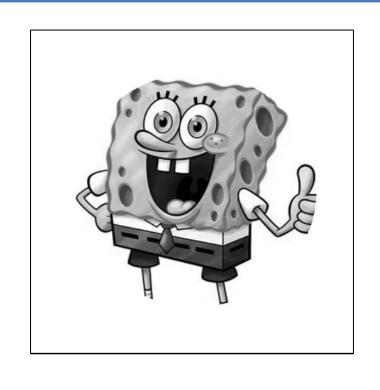
AND, OR, XOR



원형 mask

화소 점 처리







AND

inlmage값과 mask값을 비교하여 둘다 1인 부분 노출. OR

inImage값에 mask값이 추가됨.

XOR

inImage값과 compare값 비교하여 다를때만 1출력

outlmage[i][k] = inlmage[i][k] & mask1[i][k];

outlmage[i][k] = inlmage[i][k] | mask1[i][k];

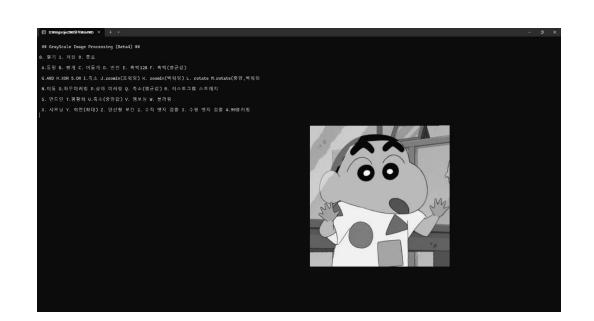
outlmage[i][k] = inlmage[i][k] ^ compare;

축소, 확대



기하학 처리

원본











■ 축소

inImage값을 사용자의 입력값으로 나눠서 outImage로 출력.

```
outH = (int)(inH / scale);
outW = (int)(inW / scale);
```

outImage[(int)(i / scale)][(int)(k / scale)] = inImage[i][k];

■ 확대

inImage값에 사용자가 입력한 값을 곱하여 outImage 출력

이미지에 홀(빈 픽셀)이 생겨 품질이 좋지 않음

```
outH = (int)(inH * scale);
outW = (int)(inW * scale);
```

outlmage[(int)(i * scale)][(int)(k * scale)] = inlmage[i][k];

확대 (보완: 백워딩)

기하학 처리



■ 확대 (포워딩)

포워딩으로 확대 시 홀(빈 픽셀)로 인한 품질 저하

```
outH = (int)(inH * scale);
outW = (int)(inW * scale);

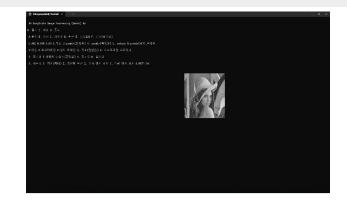
outImage[(int)(i * scale)][(int)(k * scale)] = inImage[i][k];
```

■ 확대(백워딩)

커진 outlmage에 inlmage파일을 가져와 빈 픽셀을 없앰.

```
outH = (int)(inH * scale);
outW = (int)(inW * scale);
outImage[(int)(i)][(int)(k)] = inImage[i / scale][k / scale];
```

양선형 보간법 확대처리



기하학 처리

원본

■ 양선형 보간법

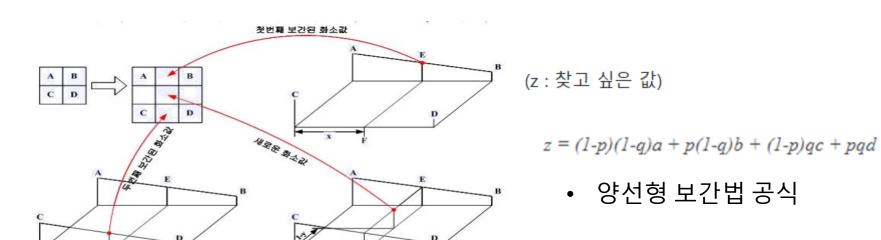
• 화소당 선형 보간을 세 번 수행하며, 새롭게 생성된 화소는 가장 가까운 화 소 네 개에 가중치를 곱한 값을 합해서 얻음.

```
outH = (inH*scale);
outW = (inW*scale);
mallocOutputMemory();

for (int i = 0; i < inH; i++) {
    for (int k = 0; k < inW; k++) {
        i outImage[i * scale][k * scale] = inImage[i][k];
    }
}</pre>
```

• 홀(빈 픽셀) 이외의 공간들을 inImage로 채움

• 각 변수 선언





• 결과값 보다 부드러운 스케일링 가능

• 공식에 대입

이동, 회전 처리

outImage를 이동시킴.

기하학 처리





■ 이동

inImage값에 사용자가 입력한 x와 y값을 덧셈,뺄셈을 하여











영상을 θ만큼의 각도로 회전 시킴



$$\begin{bmatrix} x_{dest} \\ y_{dest} \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} \cos \theta & -\sin \theta \\ \sin \theta & \cos \theta \end{bmatrix} \begin{bmatrix} x_{source} \\ y_{source} \end{bmatrix}$$
X, Y값 회전 공식

```
int xmove, ymove;
printf("x증가");
xmove = getIntValue();
printf("y증가");
ymove = getIntValue();
if ((0 \le i - xmove \&\& i - xmove \le outH) \&\& (0 \le k - ymove \&\& k - ymove \le outW))
   outlmage[i][k] = inlmage[i - xmove][k - ymove];
```

int degree = getIntValue(); double **radian = -degree * 3.141592 / 180.0**; int xd = (int)(cos(radian) * xs + sin(radian) * ys); int yd = (int)(-sin(radian) * xs + cos(radian) * ys); if $((0 \le xd \&\& xd \le outH) \&\& (0 \le yd \&\& yd \le outW))$ outlmage[xd][yd] = inlmage[xs][ys];

컴퓨터는 radian 값만 받을 수 있음

회전 처리(보완)



기하학 처리

원본



■ 회전

• 문제점

일반 회전 시 화면 밖으로 넘어가게 되고 홀(빈 픽셀)도 노출됨 회전(중앙,백워딩)



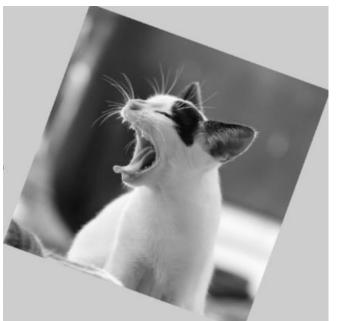
• 중앙값 좌표를 기준으로 회전 시키고 outImage에 inImage 매칭 시켜 홀(빈 픽셀)을 없앰.

```
int degree = getIntValue();
double radian = -degree * 3.141592 / 180.0;
int cx = inH / 2;
int cy = inW / 2;

int xs = (int)(cos(radian) * (xd - cx) + sin(radian) * (yd - cy)) + cx;
int ys = (int)(-sin(radian) * (xd - cx) + cos(radian) * (yd - cy)) + cy;

if ((0 <= xs && xs < outH) && (0 <= ys && ys < outW))
    outImage[xd][yd] = inImage[xs][ys];</pre>
```

- 중앙을 기준으로 회전시키고 백워딩을 이용하여 홀(빈 픽셀)을 없앰.
- 문제점: 회전시켰을 시 그림이 화면에서 벗어남
- 회전(출력 이미지 크기 변경)



• 회전 시 변경된 사진의 크기를 다시 받은 뒤 outImage의 정중앙에 배치함.

```
double radian = -degree * 3.141592 / 180.0;
double radian90 = 90 * 3.141592 / 180.0;
outH =(int)(inW*cos(radian90 + radian)+(inH *(cos(radian)))); //outImage 배열의 크기를 돌린 각도에 맞게 증가
outW = (int)(inH*cos(radian90 + radian) +(inW *(cos(radian))));
```

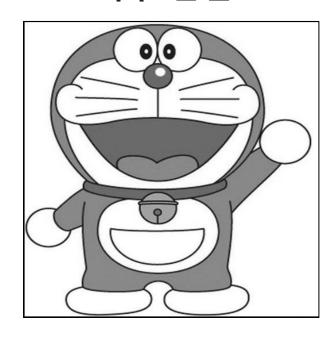
```
int xs = (int)(cos(radian) * (xd - outH / 2) + sin(radian) * (yd - outW / 2));
int ys = (int)(-sin(radian) * (xd - outH / 2) + cos(radian) * (yd - outW / 2));
xs += inH/2;
ys += inW/2;
if ((0 <= xs && xs < inH) && (0 <= ys && ys < inW))
    outImage[xd][yd] = inImage[xs][ys];</pre>
```

좌우,상하반전



기하학 처리

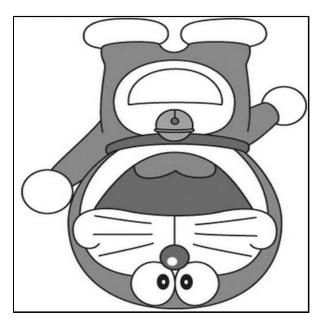
■ 좌우 반전



• inImage의 이중 배열의 행 끝 부분을 outImage의 첫 부분으로 출력.

 $\operatorname{outImage[i][k] = inImage[i][(inW - 1) - k];}$

■ 상하 반전



• inImage의 이중 배열의 열 끝 부분을 outImage의 첫 부분으로 출력.

```
outlmage[i][k] = inlmage[(inH - 1) - i][k];
```

엠보싱

화소 영역 처리

원본

엠보싱

- 입력 영상을 양각 형태로 보이게 하는 기술
- 3x3마스크를 사용하여 영역 처리함.

```
double mask[3][3] = { {-1.0, 0.0, 0.0}, // 엠보싱 마스크
                    { 0.0, 0.0, 0.0},
                    { 0.0, 0.0, 1.0} };
```

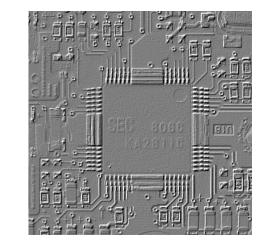
• 3x3의 엠보싱 마스크 생성

```
double** tmpInImage = mallocDoubleMemory(inH + 2, inW + 2):
double** tmpOutImage = mallocDoubleMemory(outH, outW);
 / 임시 입력 메모리를 초기화(127) : 필요시 평균값
for (int i = 0; i < inH + 2; i++)
   for (int k = 0; k < inW + 2; k++)
       tmpInImage[i][k] = 127;
```

- 임시 입력 메모리와 출력 메모리 할당
- 임시 입력 메모리를 엠보싱 마스크 크기 만큼 크기 증가

Output $_pixel[x,y] = \sum_{m=(x-k)}^{x+k} \sum_{n=(y-k)}^{y+k} (I[m,n] \times M[m,n])$

```
/ *** 회선 연산 ***
for (int i = 0; i < inH; i++) {
  for (int k = 0; k < inW; k++) {
      // 마스크(3x3) 와 한점을 중심으로한 3x3을 곱하기
      S = 0.0; // 마스크 9개와 입력값 9개를 각각 곱해서 합한 값.
      for (int m = 0; m < 3; m++)
         for (int n = 0; n < 3; n++)
             S += tmplnlmage[i + m][k + n] * mask[m][n];
      tmpOutImage[i][k] = S;
```



결과 이미지

블러링

화소 영역 처리



원본

블러링

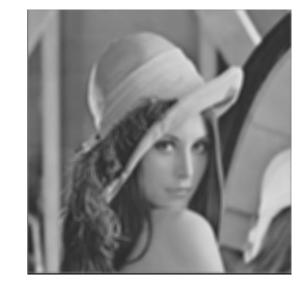
- 영상의 세밀한 부분을 제거하여 영상을 흐리게 하거나 부드럽게 하는 기술.
- 블러링 마스크의 크기에 따라 흐림의 강도가 높아짐





```
double mask[3][3] = { {1.0/9, 1.0 / 9, 1.0 / 9}, // 블러링 마스크
                  { 1.0 / 9, 1.0 / 9, 1.0/9} };
 임시 메모리 할당(실수형)
```

• 3x3의 블러링 마스크 생성





• 9x9의 블러링 마스크 생성

샤프닝

화소 영역 처리



원본

■ 샤프닝

- 블러링과는 반대되는 효과를 보이는 기법을 샤프닝(sharpening) 또는 영상 강화라고 함.
- 흐린 영상을 개선하여 선명한 영상을 생성하는 데 주로 사용됨.





```
double mask[3][3] = { {-1.0, -1.0, -1.0}, // 샤프닝 마스크
{-1.0, 9.0 , -1.0},
{-1.0, -1.0, -1.0} };
```

• 3x3의 샤프닝 마스크 생성

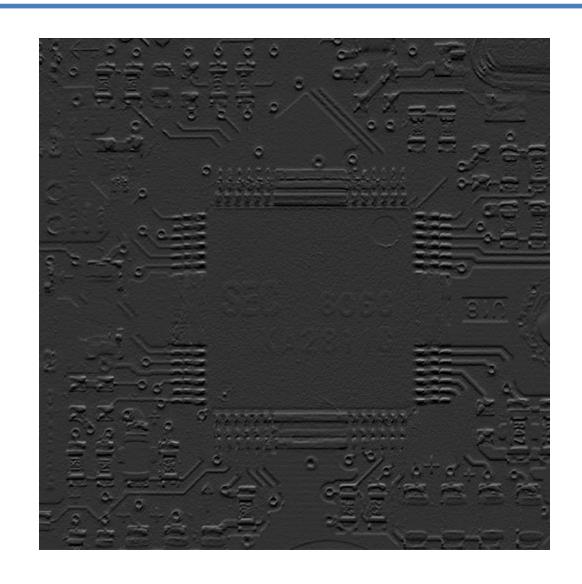




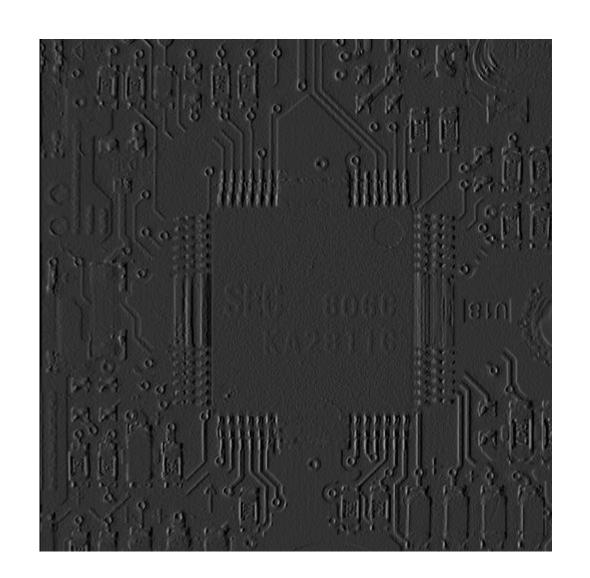
• 3x3 샤프닝 마스크 2 생성

수평, 수직 엣지검출

경계선 검출



- 수평 엣지검출
- 수평으로된 엣지를 감지함.



- 수직 엣지검출
- 수직으로된 엣지를 감지함.

스트레칭

히스토그램 처리

스트레칭

- 명암대비를 향상시키는 연산으로, 낮은 명암 대비를 보이는 영상의 화질을 향상 시킴
- 이미지의 가장 밝은 화소 값과 가장 어두운 화소값을 기준으로 늘린다

$$new\ pixel = \frac{old\ pixel - low}{high - low} \times 255$$
 • 기존 명암대비 스트레칭 공식

```
int high = inlmage[0][0], low = inlmage[0][0];
for (int i = 0; i < inH; i++) {
   for (int k = 0; k < inW; k++) {
       if (inlmage[i][k] < low)
            low = inlmage[i][k];
       if (inlmage[i][k] > high)
           high = inlmage[i][k];
```

• 최대 최소 화소 구하기

결과값

```
or (int i = 0; i < inH; i++) {
  for (int k = 0; k < inW; k++) {
      new = (int)((double)(old - low) / (double)(high - low) * 255.0);
      if (new > 255)
         new = 255;
      if (new < 0)
         new = 0;
      out!mage[i][k] = new;
```

• 공식 대입



원본

평활화

히스토그램 처리



원본

■ 평활화 단계

• 어둡게 촬영된 영상의 히스토그램을 조절하여 명암분포를 균일하게 만들어줌.

```
//4단계 : inImage를 정규화된 이미지로 치환

for (int i = 0; i < inH; i++) {
    for (int k = 0; k < inW; k++) {
        i outImage[i][k] = (unsigned char)normalHisto[inImage[i][k]];
        }
    }
```



결과값

마무리

좋았던 점

- c언어에 대해서 다시 한번 공부할 수 있었음.
- Opencv를 사용하지 않고 c언어만을 이용해 영상 처리하는 법을 배우게 됨.
- 기능을 추가 하면서 추가하지 못한 기능들에 대해 생각해 보게 됨.

아쉬웠던 점

- 회전부분에서 약간의 혼돈이 왔는데 이부분으로 인해 다른 기능에 대한 시간이 부족했음.
- 히스토그램과 화소 영역처리 부분의 다른 기능들을 구현할 시간 부족.

추후 계획

- 구현했던 영상처리 알고리즘의 완벽한 이해와 구현하지 못한 기능들의 구현.
- c++ MFC를 활용하여 영상처리