

Clase 26

WG Rectangulares: Propagación

Sadiku, M. (2018). *Elements of Electromagnetics*. 7th Edition: pp. 654 – 665

Javier Silva Orellana

jisilva8@uc.cl

Contexto

- Ya hicimos un análisis de las ondas presentes en una WG rectangular.
- Ahora nos preocuparemos de otros aspectos asociados a la propagación de estas ondas.
- Objetivos de Aprendizaje:
 - OA-18:** Diseñar una guía de onda rectangular y determinar sus modos de propagación posibles, así como las pérdidas provocadas por el uso de conductores no perfectos.

Contenidos

- Frecuencia de Corte
- Modo dominante TE_{10}

Frecuencia de corte

- De capítulos anteriores, definimos que la frecuencia de una onda en un dieléctrico sin pérdidas está dada por:

$$f = \frac{\omega}{2\pi} = \frac{uk}{2\pi} = \frac{k}{2\pi\sqrt{\mu\epsilon}}$$

- Por otro lado, para guías de ondas rectangulares establecimos que:

$$k_c^2 = k_x^2 + k_y^2 = \frac{m\pi}{a} + \frac{n\pi}{b}$$

Frecuencia de corte

- Anteriormente, mencionamos que k_c correspondía al número de onda de corte. De modo que la frecuencia de corte será:

$$f_c = \frac{k_c}{2\pi\sqrt{\mu\varepsilon}} = \frac{1}{2\pi\sqrt{\mu\varepsilon}} \sqrt{\left(\frac{m\pi}{a}\right)^2 + \left(\frac{n\pi}{b}\right)^2}$$

- De este modo, podemos reescribir el coeficiente de propagación:

$$\beta = \sqrt{k^2 - k_c^2} = 2\pi\sqrt{\mu\varepsilon} \sqrt{f^2 - f_c^2}$$

Frecuencia de corte

- Tenemos:

$$\beta = 2\pi\sqrt{\mu\varepsilon}\sqrt{f^2 - f_c^2}$$

- Esta expresión nos dice que solamente existirá propagación de un modo ***mn*** si $f > f_c$.
- En caso contrario, β tomará un valor imaginario, y pasará a convertirse en el **coeficiente de atenuación κ** .
- En este sentido, la WG se comporta como un **filtro pasa-altos**.

Frecuencia de corte mínima

- Evidentemente, para un valor fijo de a y b , la frecuencia de corte será menor mientras más bajos sean los índices m y n .
- Caso TE_{mn} : en este caso corresponde al modo TE_{10} .

$$f_{c_{10}}^{TE} = \frac{1}{2\pi\sqrt{\mu\epsilon}} \sqrt{\left(\frac{\pi}{a}\right)^2} = \frac{1}{2a\sqrt{\mu\epsilon}}$$

- Caso TM_{mn} : vimos que el mínimo modo válido es TM_{11}

$$f_{c_{11}}^{TM} = \frac{1}{2\pi\sqrt{\mu\epsilon}} \sqrt{\left(\frac{\pi}{a}\right)^2 + \left(\frac{\pi}{b}\right)^2}$$

Frecuencia de corte mínima

- Evidentemente, para un valor fijo de a y b , la frecuencia de corte será menor mientras más bajos sean los índices m y n .
- Caso TE_{mn} : en este caso corresponde al modo TE_{10} .

$$f_{c_{10}}^{TE} = \frac{1}{2\pi\sqrt{\mu\varepsilon}} \sqrt{\left(\frac{\pi}{a}\right)^2} = \frac{1}{2a\sqrt{\mu\varepsilon}}$$

- Caso TM_{mn} : vimos que el mínimo modo válido es TM_{11} .

$$f_{c_{11}}^{TM} = \frac{1}{2\pi\sqrt{\mu\varepsilon}} \sqrt{\left(\frac{\pi}{a}\right)^2 + \left(\frac{\pi}{b}\right)^2}$$

Notemos que
 $f_{c_{11}}^{TM} > f_{c_{10}}^{TE}$

Analizamos con un ejemplo

- Considere una guía de onda rectangular con $a = 6cm$ y $f = 10GHz$.
- Por dicha guía se propagan los modos TE_{10} , TE_{20} , TE_{30} y TE_{40} .
- Analice que ocurre con k , β y el ángulo de incidencia θ_i .

Modo TE_{10}

$$k = \frac{2\pi}{\lambda} = \frac{2\pi f}{c} = \frac{2\pi \times 10^{10}}{3 \times 10^8} = 209.4$$

$$k_c = \sqrt{\left(\frac{m\pi}{a}\right)^2} = \frac{\pi}{a} = \frac{\pi}{0.06} = 52.35$$

$$\beta = \sqrt{k^2 - k_c^2} = 202.75$$

$$\theta_i = \sin^{-1} \frac{\beta}{k} = 75.52^\circ$$

Analizamos con un ejemplo

- Considere una guía de onda rectangular con $a = 6cm$ y $f = 10GHz$.
- Por dicha guía se propagan los modos TE_{10} , TE_{20} , TE_{30} y TE_{40} .
- Analice que ocurre con k , β y el ángulo de incidencia θ_i .

Modo TE_{20}

$$k = \frac{2\pi}{\lambda} = \frac{2\pi f}{c} = \frac{2\pi \times 10^{10}}{3 \times 10^8} = 209.4$$

$$k_c = \sqrt{\left(\frac{m\pi}{a}\right)^2} = \frac{2\pi}{a} = \frac{2\pi}{0.06} = 104.7$$

$$\beta = \sqrt{k^2 - k_c^2} = 181.34$$

$$\theta_i = \sin^{-1} \frac{\beta}{k} = 60^\circ$$

Analizamos con un ejemplo

- Considere una guía de onda rectangular con $a = 6cm$ y $f = 10GHz$.
- Por dicha guía se propagan los modos TE_{10} , TE_{20} , TE_{30} y TE_{40} .
- Analice que ocurre con k , β y el ángulo de incidencia θ_i .

Modo TE_{30}

$$k = \frac{2\pi}{\lambda} = \frac{2\pi f}{c} = \frac{2\pi \times 10^{10}}{3 \times 10^8} = 209.4$$

$$k_c = \sqrt{\left(\frac{m\pi}{a}\right)^2} = \frac{3\pi}{a} = \frac{3\pi}{0.06} = 157.1$$

$$\beta = \sqrt{k^2 - k_c^2} = 138.45$$

$$\theta_i = \sin^{-1} \frac{\beta}{k} = 41.39^\circ$$

Analizamos con un ejemplo

- Considere una guía de onda rectangular con $a = 6cm$ y $f = 10GHz$.
- Por dicha guía se propagan los modos TE_{10} , TE_{20} , TE_{30} y TE_{40} .
- Analice que ocurre con k , β y el ángulo de incidencia θ_i .

Modo TE_{40}

$$k = \frac{2\pi}{\lambda} = \frac{2\pi f}{c} = \frac{2\pi \times 10^{10}}{3 \times 10^8} = 209.4$$

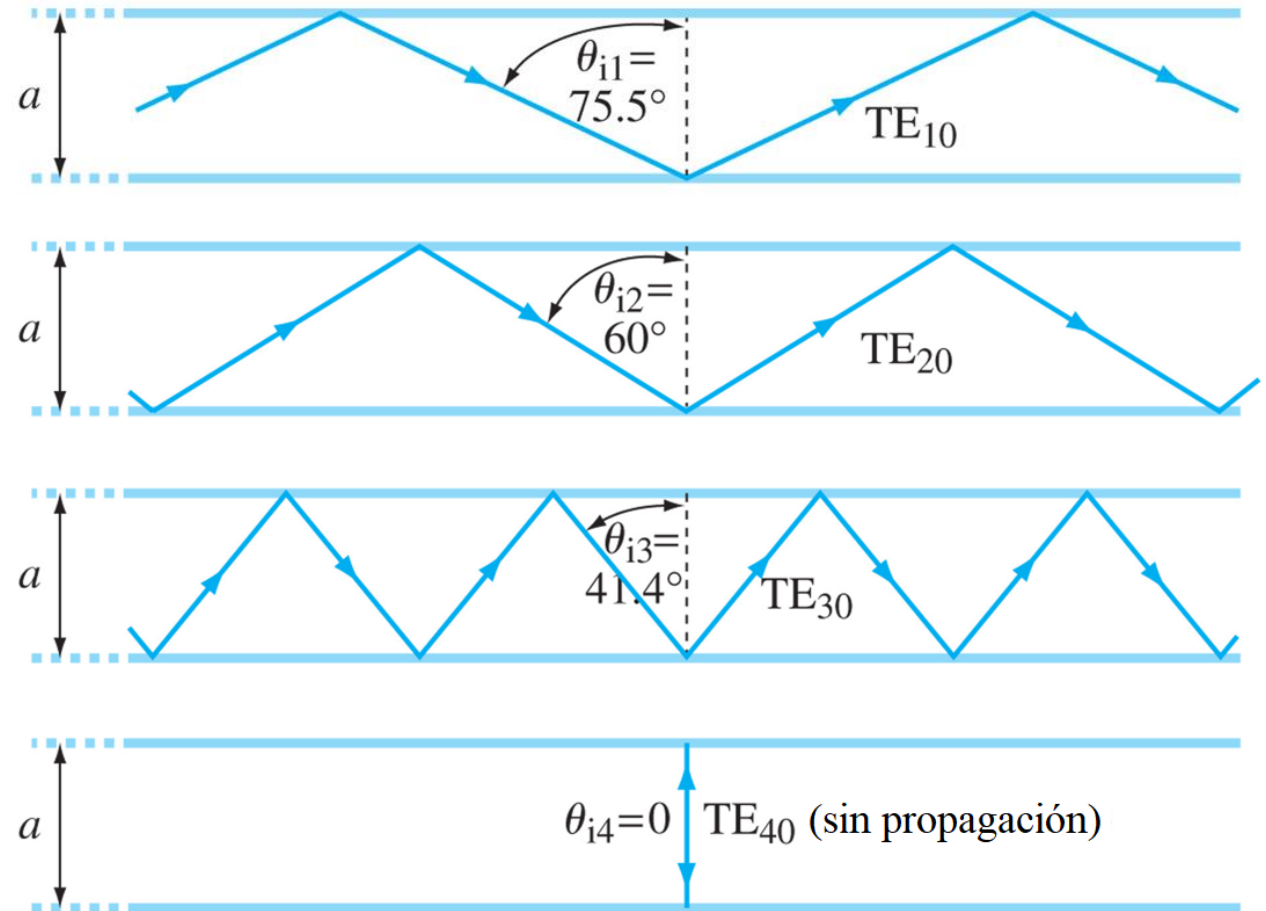
$$k_c = \sqrt{\left(\frac{m\pi}{a}\right)^2} = \frac{4\pi}{a} = \frac{4\pi}{0.06} = 209.4$$

$$\beta = \sqrt{k^2 - k_c^2} = 0$$

$$\theta_i = \sin^{-1} \frac{\beta}{k} = 0^\circ$$

Analicemos con un ejemplo

- Notemos que, conforme aumenta m , β disminuye hasta llegar a 0.
- Notemos que cada modo tiene β distinto, lo cual se traduce en velocidades distintas.
- Conclusión:
Transmitir distintos modos en simultáneo genera **dispersión modal**



Modo dominante TE_{10}

- De todos los modos, el más importante es el modo TE_{10} .
- Por esto mismo, las guías de onda están generalmente diseñadas para propagar este modo.
- De esta manera, se minimizan las pérdidas (menos reflexiones) y se evita dispersión modal (menos distorsiones).
- Formulemos las ecuaciones del modo TE_{10}

Modo dominante TE_{10}

- Reemplazando $m = 0$ y $n = 0$ en las ecuaciones generales:

$$H_x = \frac{j\beta\pi}{k_c^2 a} A_{10} \sin\left(\frac{\pi x}{a}\right) e^{-j\beta z}$$

$$E_y = \frac{-j\omega\mu\pi}{k_c^2 a} A_{10} \sin\left(\frac{\pi x}{a}\right) e^{-j\beta z}$$

$$H_z = A_{10} \cos\frac{\pi x}{a} e^{-j\beta z}$$

$$E_x = E_z = H_y = 0$$

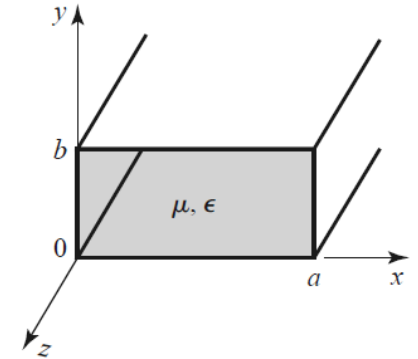
$$k_c = \frac{\pi}{a}$$

$$\beta = \sqrt{k^2 - \left(\frac{\pi}{a}\right)^2}$$

Modo dominante TE_{10}

- Determinemos la potencia en este modo:

$$\bar{P}_{10} = \frac{1}{2} \Re \left\{ \int_{x=0}^a \int_{y=0}^b \vec{E} \times \vec{H}^* \cdot \hat{z} \, dx \, dy \right\}$$



- Como hay producto punto con \hat{z} , solo nos interesa la componente z del producto cruz:

$$\bar{P}_{10} = \frac{1}{2} \Re \left\{ \int_{x=0}^a \int_{y=0}^b \left(\color{red}{E_x H_y^*} - E_y H_x^* \right) dx \, dy \right\} = -\frac{1}{2} \Re \left\{ \int_{x=0}^a \int_{y=0}^b E_y H_x^* dx \, dy \right\}$$

$$\bar{P}_{10} = -\frac{1}{2} \Re \left\{ \int_{x=0}^a \int_{y=0}^b \frac{-j\omega\mu\pi}{k_c^2 a} A_{10} \sin\left(\frac{\pi x}{a}\right) e^{-j\beta z} \frac{\color{red}{-j\beta\pi}}{k_c^2 a} A_{10}^* \sin\left(\frac{\pi x}{a}\right) e^{\color{red}{+j\beta z}} dx \, dy \right\}$$

Guías Rectangulares: Caso TEM

$$P_{10} = -\frac{1}{2} \Re \left\{ \int_{x=0}^a \int_{y=0}^b \frac{-j\omega\mu\pi}{k_c^2 a} A_{10} \sin\left(\frac{\pi x}{a}\right) e^{-j\beta z} \frac{-j\beta\pi}{k_c^2 a} A_{10}^* \sin\left(\frac{\pi x}{a}\right) e^{+j\beta z} dx dy \right\}$$

$$\bar{P}_{10} = + \frac{\pi^2 \omega \mu}{2 k_c^4 a^2} |A_{10}|^2 \Re\{\beta\} \int_{x=0}^a \int_{y=0}^b \sin^2\left(\frac{\pi x}{a}\right) dx dy$$

$$\bar{P}_{10} = \frac{\pi^2 \omega \mu}{2 \frac{\pi^4}{a^4} a^2} |A_{10}|^2 \Re\{\beta\} \left(\frac{ab}{2} \right)$$

$$P_{10} = \frac{\omega \mu a^3 b |A_{10}|^2}{4\pi^2} \Re\{\beta\}$$

Guías Rectangulares: Caso TEM

$$P_{10} = \frac{1}{2} \Re \left\{ \int_{x=0}^a \int_{y=0}^b \frac{-j\omega\mu\pi}{k_c^2 a} A_{10} \sin\left(\frac{\pi x}{a}\right) e^{-j\beta z} \frac{-j\beta\pi}{k_c^2 a} A_{10}^* \sin\left(\frac{\pi x}{a}\right) e^{+j\beta z} dx dy \right\}$$

$$\bar{P}_{10} = \frac{\pi^2 \omega \mu}{2 k_c^4 a^2} |A_{10}|^2 \Re\{\beta\} \int_{x=0}^a \int_{y=0}^b \sin^2\left(\frac{\pi x}{a}\right) dx dy$$

$$\bar{P}_{10} = \frac{\pi^2 \omega \mu}{2 \frac{\pi^4}{a^4} a^2} |A_{10}|^2 \Re\{\beta\} \left(\frac{ab}{2}\right)$$

Solo hay potencia real
cuando hay propagación

$$P_{10} = \frac{\omega \mu a^3 b |A_{10}|^2}{4\pi^2} \Re\{\beta\}$$

Atenuación

- Cuando $f < f_c$:

$$\beta = 2\pi\sqrt{\mu\varepsilon}\sqrt{f^2 - f_c^2} = j2\pi\sqrt{\mu\varepsilon}\sqrt{|f^2 - f_c^2|}$$

- Al convertirse en un valor imaginario, β genera una atenuación que se incorpora a la constante κ .

$$E_x = \frac{j\omega\mu n\pi}{k_c^2 b} A_{mn} \cos\left(\frac{m\pi x}{a}\right) \sin\left(\frac{n\pi y}{b}\right) e^{cz}$$

- Los modos que generan esta situación se conocen como **modos de corte** o **modos evanescentes**.

Atenuación

- Consideremos otros tipos de pérdidas no asociadas a modos.
- En este caso estarán principalmente dadas por el dieléctrico y por las paredes conductoras.

Pérdidas en el dieléctrico

- En este caso necesitamos usar permitividad compleja:

$$\gamma = \alpha_d + j\beta = \sqrt{k_c^2 - k^2} = \sqrt{k_c^2 - \omega^2 \mu \epsilon \left(1 - j \frac{\sigma}{\omega \epsilon}\right)} = \sqrt{k_c^2 - k^2 + jk^2 \frac{\sigma}{\omega \epsilon}}$$

- En la práctica, las pérdidas en los dieléctricos son bajas, **pero no nulas**, por lo que podemos usar la expansión de Taylor

$$\sqrt{a^2 + x^2} \approx a + \frac{1}{2} \frac{x^2}{a}, \quad \text{para } x \ll a$$

Pérdidas en el dieléctrico

- Luego:

$$\gamma \approx \sqrt{k_c^2 - k^2} + j \frac{\sigma k^2}{2\omega\epsilon\sqrt{k_c^2 - k^2}} = j\beta + j \frac{\sigma k^2}{2\omega\epsilon j\beta}$$

$$\gamma \approx \frac{\sigma k^2}{2\omega\epsilon\beta} + j\beta$$

- De modo que:

$$\alpha_d = \frac{\sigma k^2}{2\omega\epsilon\beta}$$

Pérdidas en las paredes conductoras

- Dado que hay una componente eléctrica transversal, esta incide normalmente sobre las paredes del conductor, generando una corriente \mathbf{J}_t . Para el modo TE_{10} la corriente por unidad de área es:

$$\mathbf{J}_t = \sigma \mathbf{E}_x = \sigma E_{0x} T e^{-\gamma z} \mathbf{a}_x \left[\frac{\text{A}}{\text{m}^2} \right]$$

- Para tener la corriente superficial total por unidad de ancho:

$$\mathbf{J}_s = \int_0^\infty \mathbf{J}_t dz = \sigma E_{0x} T \left(\int_0^\infty e^{-\gamma z} dz \right) \mathbf{a}_x = \frac{\sigma E_{0x} T}{\gamma} \mathbf{a}_x \left[\frac{\text{A}}{\text{m}} \right]$$

Pérdidas en las paredes conductoras

- Al inicio de este capítulo, mencionamos que las paredes conductoras en la guía de onda son prácticamente ideales:

$$\alpha \approx \beta \approx \sqrt{\frac{\omega\mu\sigma}{2}}$$

$$\gamma = (1 + j) \frac{1}{\delta}$$

$$\eta = (1 + j) \frac{1}{\sigma\delta}$$

- Luego, usando η , podemos determinar el valor de T :

$$T = \frac{2\eta}{\eta + \eta_0}$$

Pérdidas en las paredes conductoras

- Finalmente, podemos determinar la potencia perdida en el conductor por unidad de superficie como:

$$P_c = \frac{1}{2} \Re \left\{ \int_V \mathbf{E}_x \cdot \mathbf{J}_t^* dv \right\} = \frac{1}{2} \Re \left\{ \int_{x=0}^1 \int_{y=0}^1 \int_{z=0}^{\infty} (\hat{x} E_{0x} T e^{-\gamma z}) \cdot (\hat{x} \sigma E_{0x} T e^{-\gamma z})^* dx dy dz \right\}$$

$$P_c = \frac{1}{2} \Re \left\{ \int_V \mathbf{E}_x \cdot \mathbf{J}_t^* dv \right\} = \frac{1}{2} \sigma |E_{0x}|^2 |T|^2 \int_{z=0}^{\infty} (\hat{x} e^{-2\alpha z}) dz$$

$$P_c = \frac{\sigma |E_{0x}|^2 |T|^2}{4\alpha}$$

Velocidad de fase

- Por un lado, si el medio fuera el dieléctrico de la guía de onda, pero sin las restricciones de las paredes (un espacio libre), la longitud de onda sería:

$$\lambda = \frac{2\pi}{k}$$

- Al estar restringido a las paredes de la guía, la longitud de onda en la guía será:

$$\lambda_g = \frac{2\pi}{\beta}$$

Velocidad de fase

- Dado que la frecuencia de corte es positiva:

$$k_c = k - \beta > 0$$

$$k > \beta$$

- En consecuencia:

$$\frac{1}{\beta} > \frac{1}{k}$$

$$\lambda_g = \frac{2\pi}{\beta} > \frac{2\pi}{k} = \lambda$$

Velocidad de fase

- Dado que la frecuencia de corte es positiva:

$$k_c = k - \beta > 0$$

$$k > \beta$$

- En consecuencia:

$$\frac{1}{\beta} > \frac{1}{k}$$

$$\lambda_g = \frac{2\pi}{\beta} > \frac{2\pi}{k} = \lambda$$

$$u_p = \frac{\omega}{\beta} > \frac{\omega}{k} = \frac{1}{\sqrt{\mu\epsilon}}$$

Velocidad de fase

- Dado que la frecuencia de corte es positiva:

$$k_c = k - \beta > 0$$

$$k > \beta$$

- En consecuencia:

$$\frac{1}{\beta} > \frac{1}{k}$$

$$\lambda_g = \frac{2\pi}{\beta} > \frac{2\pi}{k} = \lambda$$

$$u_p = \frac{\omega}{\beta} > \frac{\omega}{k} = \frac{1}{\sqrt{\mu\epsilon}}$$

La onda se mueve más rápido en la guía que en el espacio libre

Control – Para Viernes 14 (20:00)

- Demuestre que la velocidad de grupo en una guía de onda está dada por:

$$v_g = c \sqrt{1 - \left(\frac{f_c}{f}\right)^2}$$

Resumen

- Analizamos la frecuencia de corte de una WG y sus efectos en los distintos modos.
- Caracterizamos el modo dominante TE_{10} .
- Analizamos las pérdidas y atenuaciones en una WG real.
- Analizamos el efecto de una WG en la velocidad de propagación.

Cerrando la clase de hoy

- Finalizamos el capítulo de Guías de Ondas.
- Nos queda un último tópico para cerrar el curso.

Próxima Clase:
Antenas.

Bibliografía:

Sadiku, M. (2018). *Elements of Electromagnetics*. 7th Edition: pp. 691 – 701.