## 零极点对系统性能的影响

计64 嵇天颖 2016010308

计64 秦笑容 2016011337

#### 零极点对系统性能的影响

- 一、实验目的
- 二、实验要求
- 三、实验内容

【任务1】

【任务2】【任务3】

【任务4】

【任务5】

【任务6】

【任务7】

四、实验结论

五、文件目录

六、实验感想

#### 一、实验目的

通过分析改变系统开环传递函数的零极点并分析对应的系统性能,从而得到系统性能与传递函数零极点的关系。

# 二、实验要求

1. 实验假设条件

系统开环传递函数为:  $G_1 = \frac{s/a+1}{s^2+s+1}$ 或 $G_2 = \frac{1}{(s/p+1)(s^2+s+1)}$ ,其中 $G_1$ 是在阻尼系数 $\xi$ =0.5的归一化二阶系统的传递函数上增加了一个零点得到的, $G_2$ 是在阻尼系数 $\xi$ =0.5的归一化二阶系统的传递函数上增加了一个极点得到的。

#### 2. 实验任务

- 当开环传递函数为 $G_1$ 时,绘制系统的根轨迹和奈奎斯特曲线;
- 当开环传递函数为 $G_1$ 时,a分别取 0.01, 0.1, 1, 10, 100 时, 用 Matlab 计算系统阶跃响应 的超调量和系统频率响应的谐振峰值,并分析 两者的关系;
- 画出(2)中各a值的波特图;
- 当开环传递函数为 $G_2$ 时,绘制系统的根轨迹和奈奎斯特曲线;
- 当开环传递函数为 $G_2$ 时,p分别取 0.01, 0.1, 1, 10, 100 时, 绘制不同p值时的波特图;
- 对比增加极点后系统带宽和原二阶系统的带宽,分析增加极点对系统带宽的影响;
- 用 Matlab 画出上述每种情况的单位阶跃输入的响应。

## 三、实验内容

## 【任务1】

1. 当开环传递函数为G1(s)时,绘制系统的根轨迹和奈奎斯特曲线

 $\bar{\mathbf{p}}$ a = 1

• 根轨迹曲线:

```
      k = 1; %开环增益

      a = 1;

      num = [1/a 1];

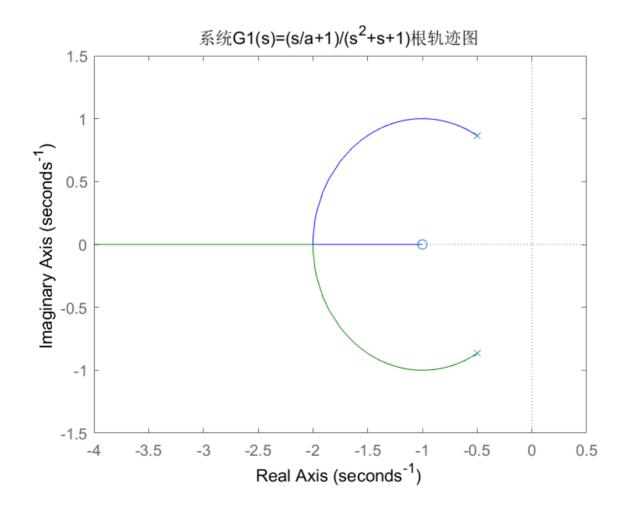
      den = [1 1 1];

      [p,z] = pzmap(num,den);

      G = zpk(z,p,k);

      rlocus(G);

      title('系统G1(s)=(s/a+1)/(s^2+s+1)根轨迹图');
```



• 奈奎斯特曲线

```
%G1,a= 1,奈奎斯特曲线

k = 1; %开环增益

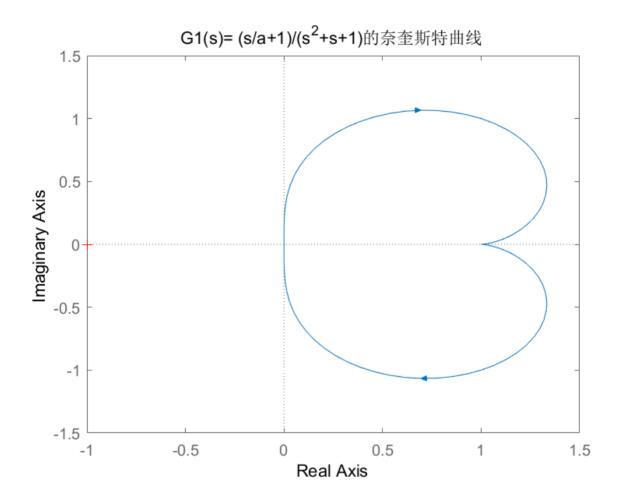
a = 1;

num = [1/a 1];

den = [1 1 1];

nyquist(num,den);

title('G1(s)= (s/a+1)/(s^2+s+1)的奈奎斯特曲线');
```



#### 【任务2】【任务3】

- 2. 当开环传递函数为G1(s)时,a分别取 0.01, 0.1, 1, 10, 100时,用 Matlab计算系统阶跃响应的超调量和系统频率响应的谐振峰值,并分析两者的关系;
- 3. 画出2中各个a值对应的波特图

开环传递函数
$$G(s)=rac{s/a+1}{s^2+s+1}$$
闭环传递函数 $M(s)=rac{s/a+1}{s^2+(1/a+1)s+2}$ 

• 系统阶跃响应

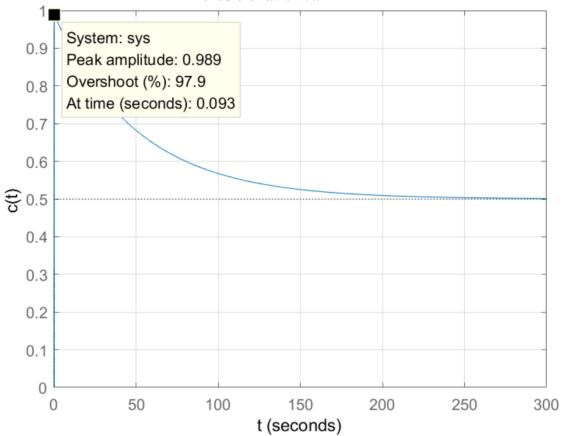
```
% a = 0.01,0.1,1,10,100
a = 0.01;
num=[1/a,1]
den=[1,1/a+1,2]
step(num,den)
grid on
xlabel('t'),ylabel('c(t)')
title(sprintf('系统响应 a = %.2f',a));
```

• 系统频域响应

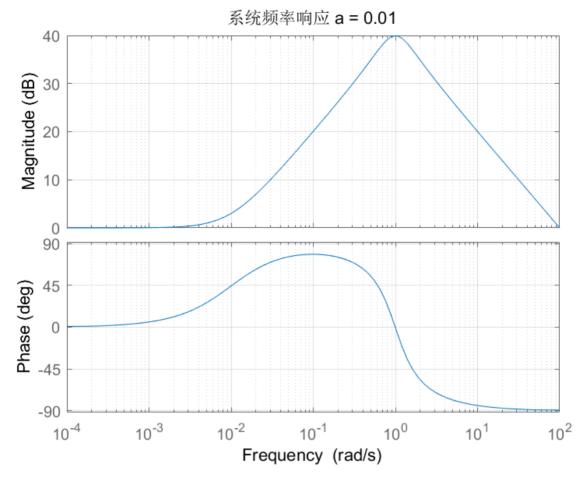
```
% a = 0.01,0.1,1,10,100
a = 0.01;
num=[1/a,1] % num = [1/a,1]
den=[1,1,1]
G=tf(num,den)
bode(G)
grid on
title(sprintf('系统频率响应 a = %.2f',a));
```

• a = 0.01





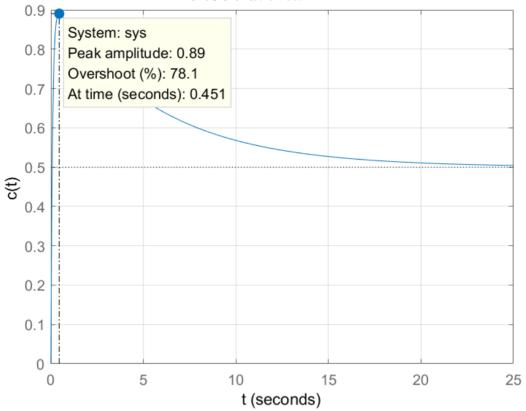
系统单位阶跃响应最大值 $y_m=0.989$  系统单位阶跃响应超调量 $\sigma=rac{y_m-y_s}{y_s}=97.9\%$ 



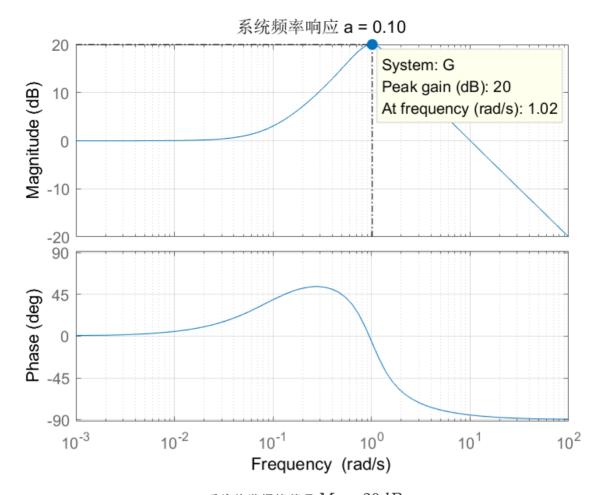
系统的谐振峰值是 $M_r=40dB$ 

• a = 0.1

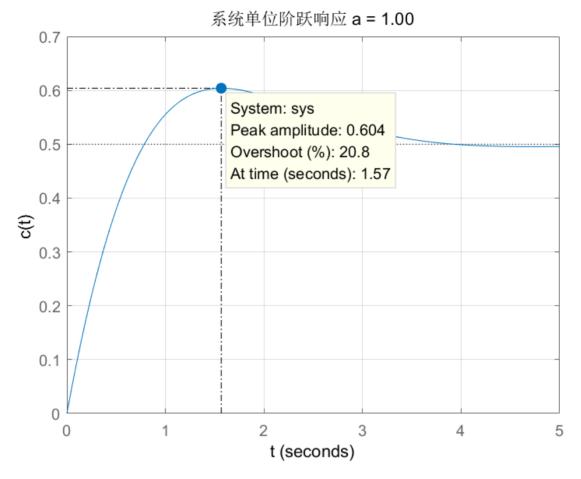




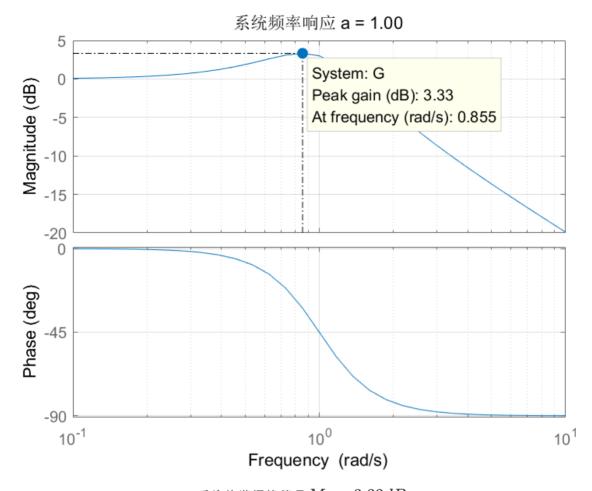
系统单位阶跃响应最大值 $y_m=0.89$  系统单位阶跃响应超调量 $\sigma=\frac{y_m-y_s}{y_s}=78.1\%$ 



系统的谐振峰值是 $M_r=20dB$ 

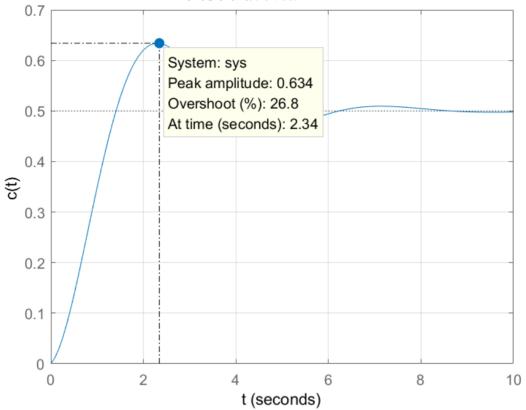


系统单位阶跃响应最大值 $y_m=0.604$  系统单位阶跃响应超调量 $\sigma=rac{y_m-y_s}{y_s}=20.8\%$ 

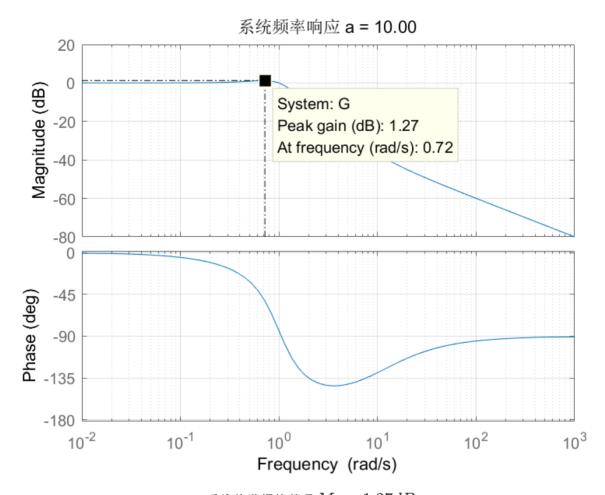


系统的谐振峰值是 $M_r=3.33dB$ 

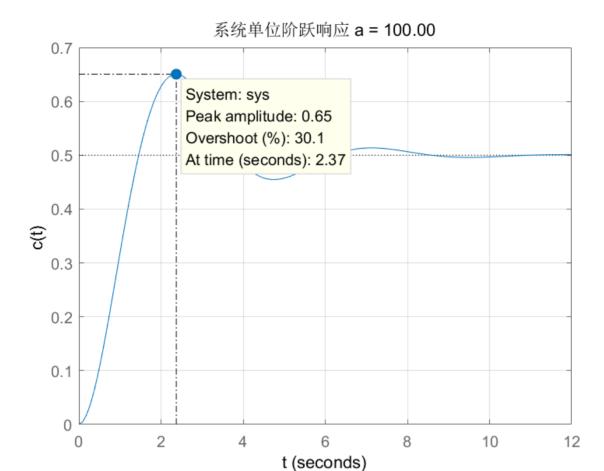




系统单位阶跃响应最大值 $y_m=0.634$ 系统单位阶跃响应超调量 $\sigma=rac{y_m-y_s}{y_s}=26.8\%$ 



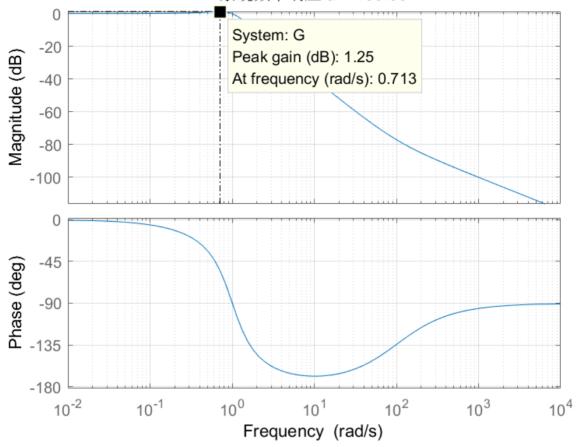
系统的谐振峰值是 $M_r=1.27dB$ 



系统单位阶跃响应最大值 $y_m=0.65$ 系统单位阶跃响应稳态值 $y_s=0.5$ 

系统单位阶跃响应超调量
$$\sigma = rac{y_m - y_s}{y_s} = rac{0.65 - 0.5}{0.5} = 0.3$$

# 系统频率响应 a = 100.00

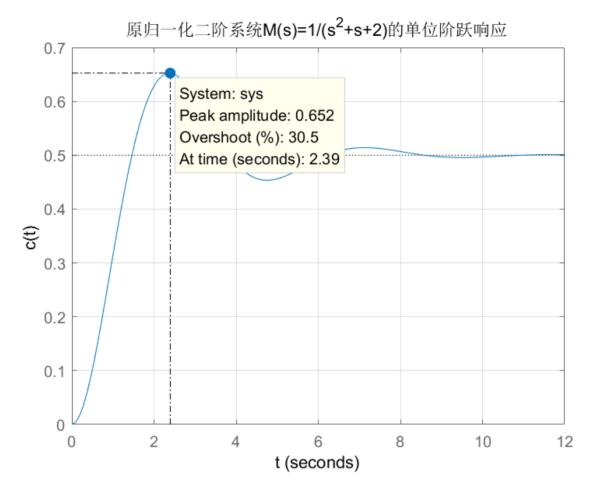


系统的谐振峰值是 $M_r=1.25dB$ 

• 原归一化二阶系统闭环传递函数

$$M(s)=rac{1}{s^2+s+2}$$

```
num = [1];
den = [1,1,2];
step(num,den);
grid on
xlabel('t')
ylabel('c(t)')
title('原归一化二阶系统M(s)=1/(s^2+s+2)的单位阶跃响应')
```



系统单位阶跃响应最大值 $y_m=0.652$  系统单位阶跃响应超调量 $\sigma=rac{y_m-y_s}{y_s}=30.5\%$ 

## • 关系分析

| a     | 超调量   | 谐振峰值   |
|-------|-------|--------|
| 原二阶系统 | 30.5% | 0      |
| 0.01  | 97.9% | 40dB   |
| 0.1   | 78.1% | 20dB   |
| 1     | 20.8% | 3.33dB |
| 10    | 26.8% | 1.27dB |
| 100   | 30%   | 1.25dB |

- (1) 当 $M_r$ 增大时, $\sigma$ 也相应增大。因为增加对零点系统稳态值不产生影响。当a=0.01 时, $M_r$ =40, $\sigma$ =97.9%,随着a的增大, $M_r$ 开始减小, $\sigma$ 也减小,直到a减小到某值时达到最小, $\sigma$ 也不再减小;a继续增大, $M_r$ 减小到零, $\sigma$ 也增大,当a增大到100时, $\sigma$ =30.5%, $M_r$ =1.25dB,越来越接近于原二阶系统的值。
- (2) 附加零点对系统的影响: 首先相应变快,上升时间tr减小,其次,振荡趋势加剧,超调量变大。
- (3) 由此可知,零点离虚轴越近,对系统暂态性影响越大,零点离虚轴越远,对系统的影响越小。因此,若附加的零点远离虚轴,可忽略它对系统的影响,按原二阶系统处理。

#### 【任务4】

4. 当开环传递函数为G2(s)时, 绘制系统的根轨迹和奈奎斯特曲线

开环传递函数

$$G_2(s) = rac{1}{(s/p+1)(s^2+s+1)}$$

对应的闭环特征方程为

$$D_c(s) = (s/p+1)(s^2+s+1)+1 = 0$$

恒等变换为

$$\frac{\frac{1}{p}(s^3 + s^2 + s)}{s^2 + s + 2} + 1 = 0$$

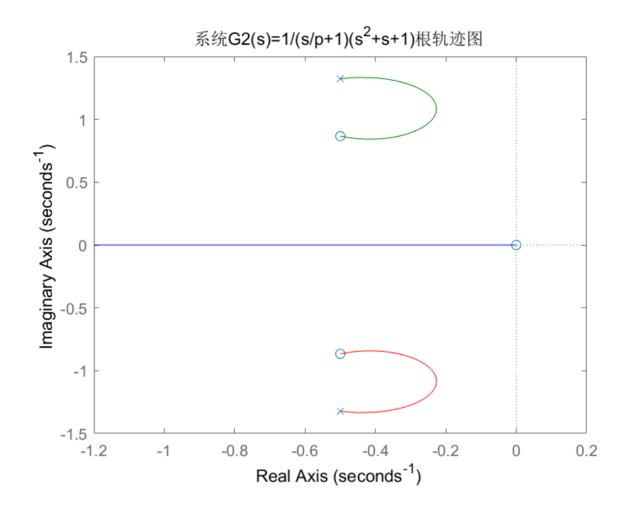
因此开环传递函数

$$G(s) = rac{rac{1}{p}(s^3 + s^2 + s)}{s^2 + s + 2}$$

的根轨迹图就是原系统的根轨迹图

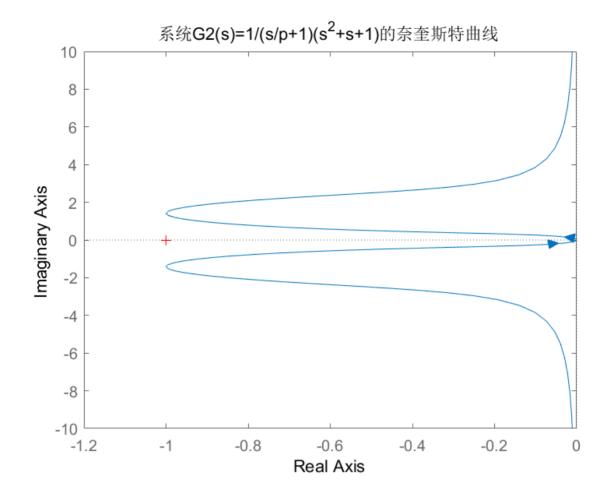
• 根轨迹图

```
num = [1,1,1,0];
den = [1,1,2];
G = tf(num,den);
rlocus(G);
title('系统G1(s)=1/(s/p+1)(s^2+s+1)根轨迹图');
```



## • 奈奎斯特曲线图

```
num = [1,1,1,0];
den = [1,1,2];
G = tf(num,den);
nyquist(G);
title('系统G2(s)=1/(s/p+1)(s^2+s+1)的奈奎斯特曲线');
```



#### 【任务5】

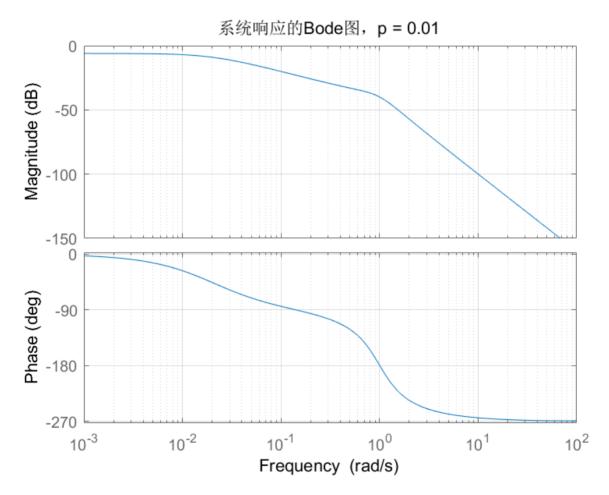
5. 当开环传递函数为G2(s)时,p分别取 0.01, 0.1, 1, 10, 100时, 画出各个p值对应的波特图

系统的闭环传递函数

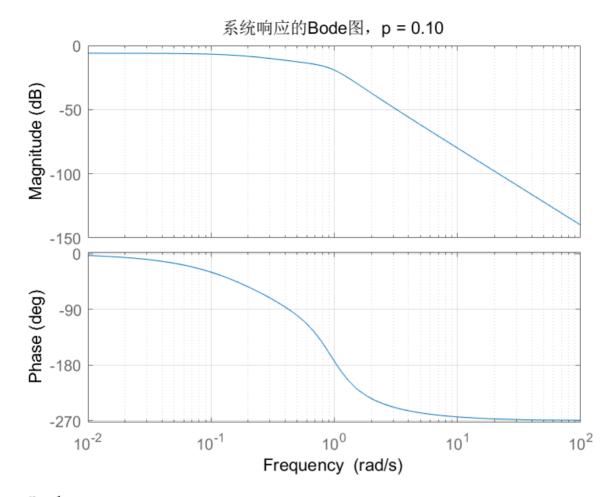
$$M(s) = rac{G_2(s)}{1+G_2(s)} = rac{1}{s^3/p + (1/p+1)s^2 + (1/p+1)s + 2}$$

```
%G2
%p = 0.01,0.1,1,10,100
p = 0.01;
num=[1];
den=[1/p,1/p+1,1/p+1,2];
G = tf(num,den);
bode(G);
grid on
xlabel('t');
ylabel('c(t)');
title(sprintf('系统响应的Bode图, p = %.2f',p));
```

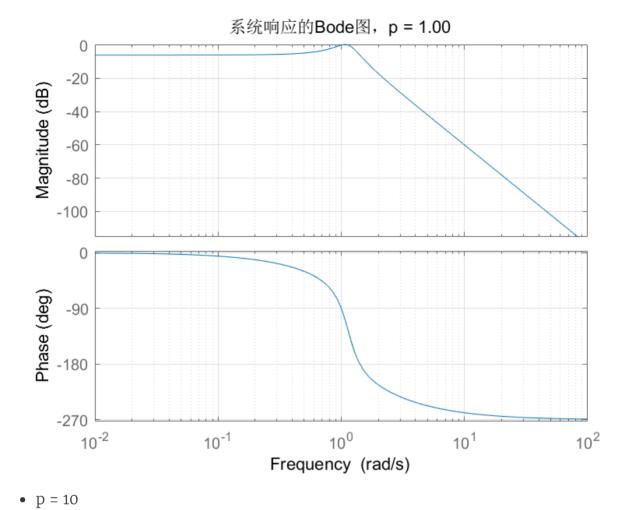
• p = 0.01

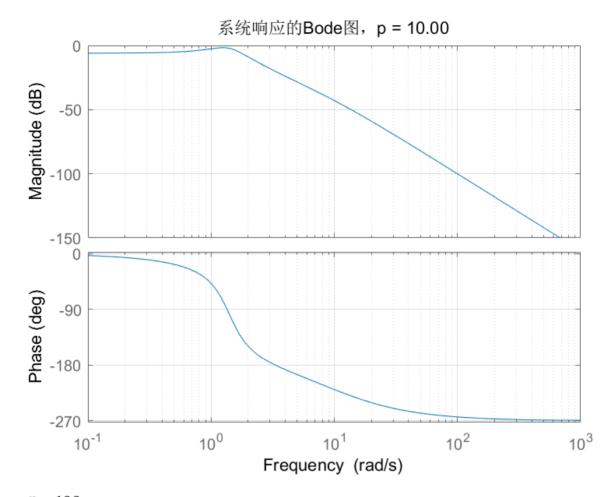


• p = 0.1

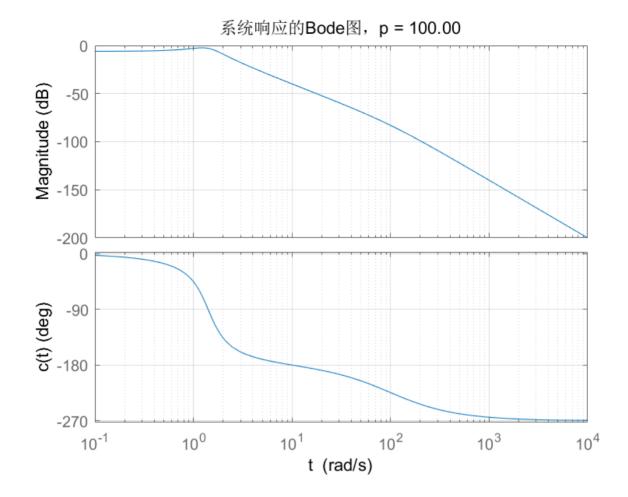


• p = 1



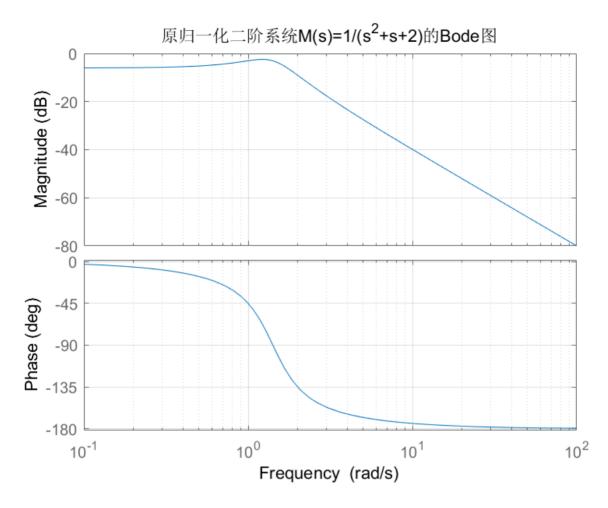


• p = 100



## 【任务6】

6. 对比增加绩点后系统带宽和原二级系统的带宽,分析增加极点对系统带宽的影响 原系统



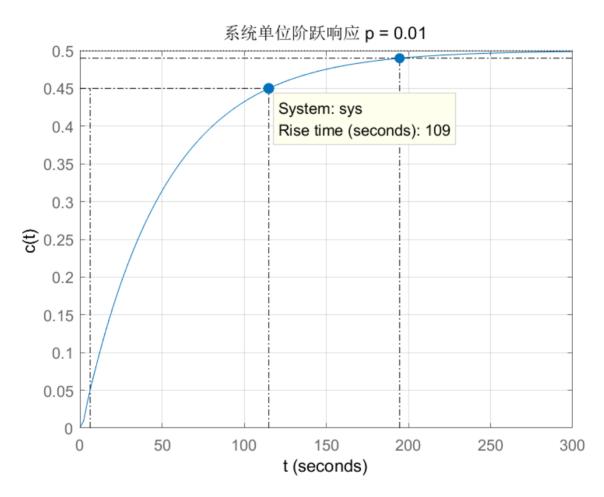
| p    | 带宽频率 <b>W</b> b | 带宽 ( <b>0</b> , <b>W</b> <sub>b</sub> ) | 截止频率ω <sub>c</sub> | 相位裕度γ   |
|------|-----------------|---|--------------------|---------|
| 0.01 | 0.010           | (0,0.0101)                              | 0                  | -180    |
| 0.1  | 0.102           | (0,0.101)                               | 0                  | -180    |
| 1    | 0.995           | (0, 1)                                  | 0.0087             | 179     |
| 10   | 1.27            | (0,1.27)                                | 0.9947             | 84.9272 |
| 100  | 1.27            | (0,1.27)                                | 0.9999             | 89.4337 |
| 原系统  | 1.27            | (0,1.27)                                | 1.00               | 90      |

- (1) 当p增大时,系统的带宽频率 $W_b$ 不断增大,由p=0.01时, $W_b$ =0.01,增加到p=100时, $W_b$ =1.27。即当极点离虚轴很近(p=0.01)时,系统的带宽频率很小,与原系统相差很大,当极点远离虚轴(p=100)时,带宽频率与原系统相同。
- (2) 附加极点对系统的影响: 首先系统响应变慢,上升时间tr增加,其次,振荡趋势减弱,超调量变小,其总的效果相当于使原来典型二阶系统中的阻尼系数变大。

- (3) 增加极点会使系统截止频率减小,随着极点离虚轴距离的增加,截止频率不断靠近原系统的截止频率。
- (4) 因此,增加的极点离虚轴越近,对系统暂态性能影响越大,增加的极点离虚轴越远,对系统的影响越小。故,若附加的极点离虚轴很远,可忽略它对系统的影响,按原二阶系统处理。

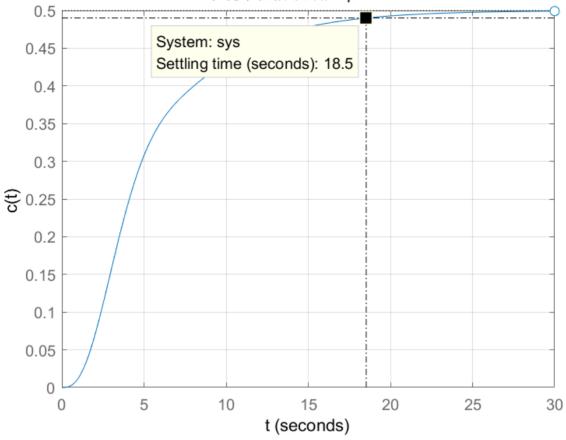
#### 【任务7】

- 7. 用Matlab画出上述每种情况的单位阶跃输入的响应
- p = 0.01

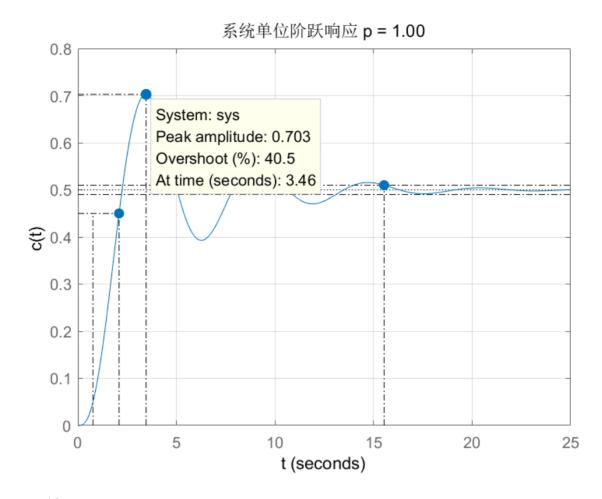


• p = 0.1

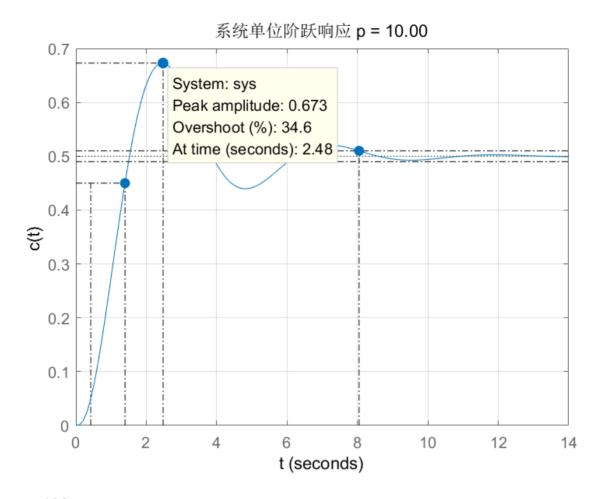




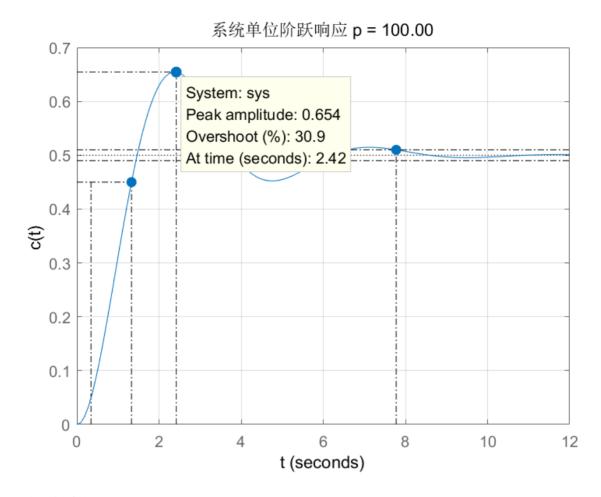
• p = 1



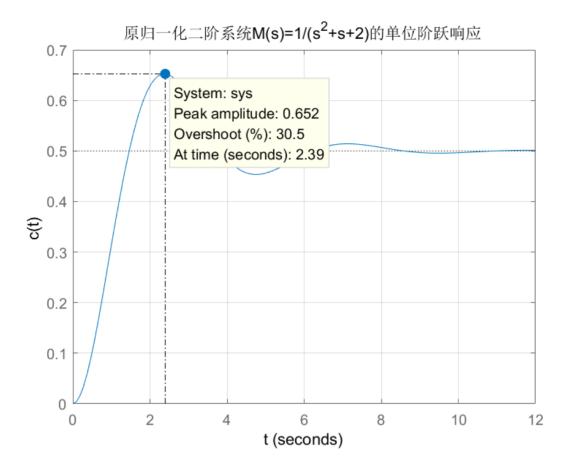
• p = 10



• p = 100



• 原二阶系统



#### 四、实验结论

由上述实验我们可以得到如下两点结论:

1、增加零点时,会增加系统响应的超调量,带宽增大,当零点实部远大于原二阶系统阻尼系数时,附加零点对系统的影响减小,所以当零点远离虚轴时,零点对系统的影响变小,当其离虚轴的距离达到一定值时,可忽略其对系统性能的影响。 2、增加极点时,系统超调量减小,调整时间 s t 增大,极点离虚轴越近,当系统影响越大,极点离虚轴越远,对系统性能的影响越小,当极点实部远大于原二阶系统阻尼系数时,附加极点对系统的影响可以忽略。

# 五、文件目录

```
gl 1.00 bode.png
      gl 1.00 response.png
      g1 10.00 bode.png
      g1 10.00 response.png
      gl 100.00 response.png
      g1 100 bode.png
      gl origin step.png
      g2 0.01 bode.png
      g2 0.01 step.png
      g2 0.1 bode.png
      g2 0.1 step.png
      g2 1.00 bode.png
      g2 1.00 step.png
      g2 10.00 bode.png
      g2 100.00 bode.png
      g2 100 step.png
      g2 10 step.png
      g2 nyquist.png
      g2 origin bode.png
      g2 root.png
                      //实验报告
-report
      report.md
L<sub>src</sub>
                      //源码
                              //G1波特图
       g1 bode.m
                              //G1奈奎斯特曲线
       G1 nyquist.m
                              //G1原二阶系统单位阶跃响应
       g1 origin step.m
                              //G1根轨迹
       G1 rootLocus.m
                              //G1附加零点单位阶跃响应
       g1 step.m
                              //G2波特图
       G2 Bode.m
                              //G2奈奎斯特曲线
       G2 nyquist.m
                              //G1原二阶系统波特图
       g2 origin bode.m
                              //G2根轨迹
       G2 rootLocus.m
       g2 step.m
                              //G2附加极点单位阶跃响应
```

# 六、实验感想

通过本次实验,我们结合了理论分析与实验数据,进一步验证了关于零极点对系统性能影响的一些理论,大大加深了我们对于这些理论知识的理解,实验与理论的相互验证使得我们对于书本知识的可信度大大加强,也巩固了对书本相应知识的学习结果。最后感谢助教及老师对于我们实验的指导和帮助!