凤	
7	
*	
凤	
\leftarrow	
(美	
姓名	
学籍号_	
1	

班级学号_____

温馨提示:根据《湖南城市学院学生考试违纪作弊处理办法》(湘城院发【2016】 106 号)第七条第一款规定,学生在校期间作弊者不能授予学位。

湖南城市学院

2019-2020 学年 第 2 期

《物联网应用与开发》试卷

题	型 <u></u>	=	Ξ	四	五	六	七	八	九	+	总分
分	数 20	20	40	20							
得	分										
评卷人: 核查人:											
得分 一、填空题(20 分) 1. CC2530 有 5 种供电模式,分别是主动模式、空闲模式、、PM2、PM3。 2. RXFIFO可以保存一个或多个收到的帧,但是总的字节数不能多于。 3. IEEE 802.15.4 可使用的频段有三个,分别是 2.4GHz 的 ISM 频段、欧洲的 868MHz 频段,以及美国的						o					
5. CC2530单片机软件开发环境使用。6. CC2530有4个振荡器,分别是16MHz内部RC振荡器、32KHz 内部RC振荡器、、32KHz外部晶振。											
7.	7. 确认帧结构由五部分组成:帧引导序列、帧开始界定符、、MAC 数据帧头和帧尾。										
8. ZigBee 协议栈的核心部分在网络层。网络层负责拓扑结构的建立和维护、命名和绑定服务,它们协同完成寻址、路由、传送数据及安全这些不可或缺的任务,支持星形 、树形、等多种拓扑结构。											
9.	无线传感器	器网络中 和			主要由匹	部分组	成:传恩	感器模块	、处理	器模块、	·
10.	10. CC2530的发送数据帧格式由三部分组成同步头、帧载荷和。					o					

得分 — 选择斯(20分)					
A.物理层 B.感知层					
2. 下列对于定时器1说法中,错误的是					
A.5个独立的捕获、比较通道					
C.可被1/8/32/128整除的时钟分频	D.具有DMA切能				
3. 下列哪一项不属于无线传感器网络	的特点()。				
A.硬件资源有限	B.电源容量有限				
C.节点数量较少	D.自组织				
4. ()用于IEEE802.15.4/Zigbo 进行协议监视和分析。	ee 协议监视和分析功能,可以对本地的Zigbee 网络				
A. Packet Sniffer	B. IAR				
C. Smart Flash programmer	D. Keil				
5. CC2530共有 () 个引脚, 豆	T分为I/O引脚、电源引脚和控制引脚。				
A.21	B.56				
C.40	D.48				
6. 定时器2 是一个()位定时	器 。				
A.16	B.8				
C.32	D.24				
7. 寄存器 () 可以设置定时器	和USART使用备用位置1还是备用位置2。				
A.PERCFG B	3.IEN1				
C.PICTL	D.P0IEN				
8. 定时器1运行在()操作模式	式下,计数器反复从 0x0000 开始,正计数直到达到				
T1CC0H:T1CC0L 保存的值。然后	计数器将倒计数直到 0x0000。				
A.模模式	B.自由运行				
C.正计数/倒计数	D.以上答案均不正确.				
9. () 寄存器可以用来设置串	口波特率指数部分的值。				
A. UxBAUD	B. UxCSR				
C. UxDBUF	D. UxGCR				

A.定时器1

B.MAC定时器

C.WDT

D.定时器3

得分

三、分析简答题(40分)

- 1. 简述Zigbee技术的特点。(至少列出5个)
- 2. 简述IEEE802.15.4中FFD和RFD的区别。
- 3. 谈谈你最感兴趣的无线传感器网络应用,请举例说明。
- 4. 请设置P0_2和P0_3引脚为通用I/O,输出为高电平。
- 5. 请进行ADC设置,采用单次转换,参考电压为内部参考电压,对P0_6进行采样,抽取率为128。
- 6. 在串口发送中,将一个字符发送完后需要等待字符发送完毕,如何检测字符是否发送完毕。
- 7. 如何判断 DMA 传输是否结束?
- 8. 利用无线射频接收数据时,在一个循环中如何将接收的数据写入 buf[i]。

```
得 分
```

四、程序填空题(20分)

利用定时器3中断实现LED1大约每隔0.5秒闪烁一次。

```
#include "ioCC2530.h"
unsigned int counter;
void delay(void)
{
    unsigned int i;
    unsigned char j;
    for(i=0;i<1500;i++)
    {
        for(j=0;j<200;j++)
        {
            asm("NOP");
            asm("NOP");
            asm("NOP");
        }
    }
}
#pragma vector=T3_VECTOR
__interrupt void Timer3(void)
{
    if(①______)

②
```

```
else
      P0 0=~P0 0;
void main( void )
   PODIR \mid = 0 \times 01;
   P2DIR \mid = 0 \times 01;
   P0 \ 0 = 1;
   P2 0 = 1;
   counter = 0;
                                      //选择32M晶振
                                      //等待xosc稳定
   CLKCONCMD = 0xb8;
                                      //设置比较值125
   T3CTL = 0x0f;
                                     //启动定时器
                                     //开总中断
                                     //开定时器T3中断
      P2 0 = \sim P2 0;
      delay();
```

班级学号

学籍号_

姓名_