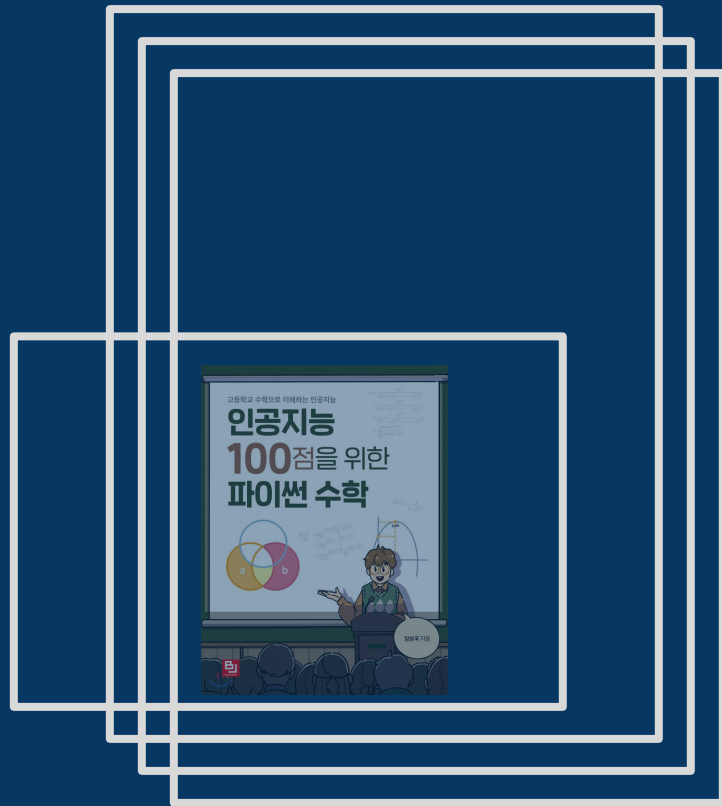


13. 역전파

인공지능 100점을 위한 파이썬 수학



Contents

1. 계산그래프
2. 시그모이드 기울기
3. 소프트맥스와 CEE
4. 활성화함수
5. Affine
6. 오차역전파

1. 계산그래프

01. 계산그래프

● 계산 그래프

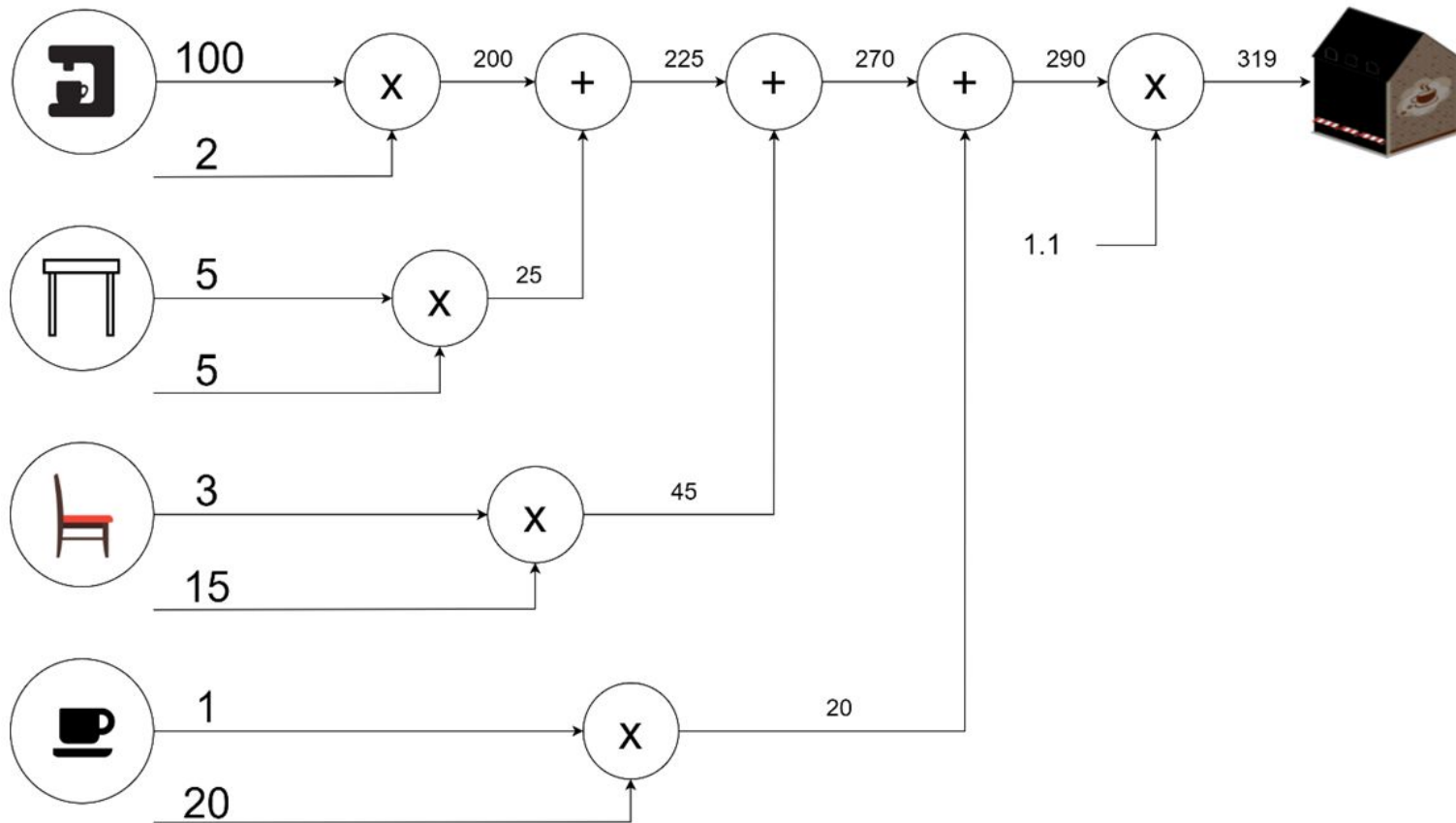
계산그래프는 계산 과정을 그래프로 나타낸 것으로 원으로 표시되는 정점(**node**), 정점과 정점을 연결하는 간선(**edge**)으로 구성됩니다. 보통 정점이라는 말 대신 노드를 그냥 사용하는 경우가 많아서 앞으로는 노드와 간선이라는 말을 사용하겠습니다. 그래프를 사용하는 이유로 빠른 이해가 있습니다. 그래프를 이용하여 표기하면 보다 직관적으로 이해할 수 있습니다. 간단한 문제를 풀어보겠습니다.

01. 계산그래프

● 계산 그래프

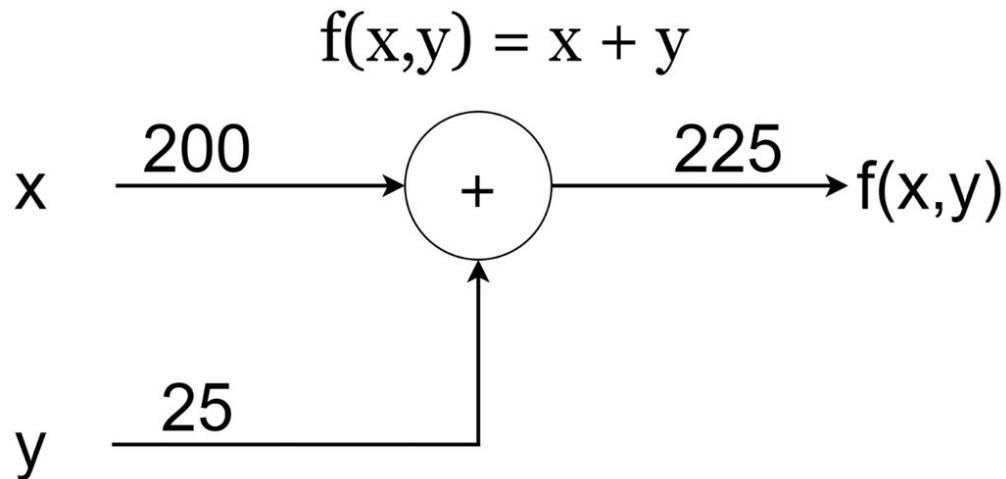
길동은 카페 창업을 하기 위해 100만 원짜리 커피머신 2개, 5만 원 테이블 5개, 3만 원 의자 15개, 1만 원 컵 20개를 구입했습니다. 세금 10%를 포함해서 창업에 든 비용을 계산해 봅시다. 이 문제를 계산그래프로 표현하면 다음과 같습니다.

01. 계산그래프



01. 계산그래프

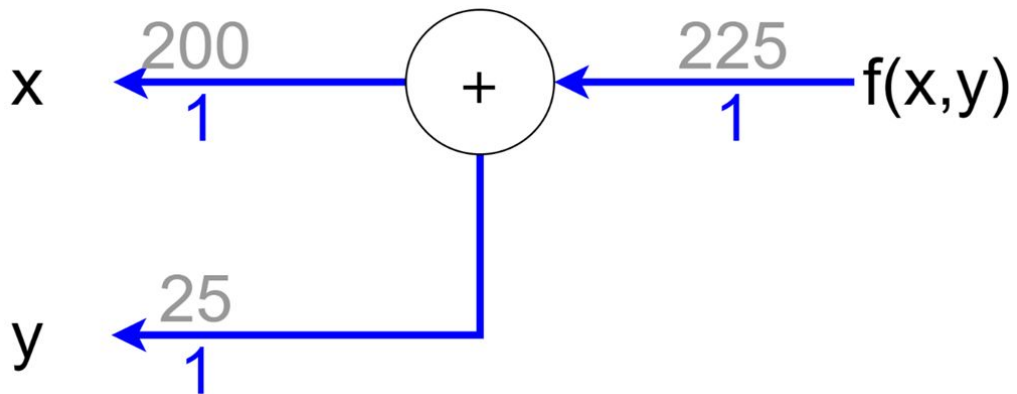
● 덧셈노드 순전파



$$f(x,y) = x + y \Rightarrow \frac{\partial f}{\partial x} = 1, \frac{\partial f}{\partial y} = 1$$

01. 계산그래프

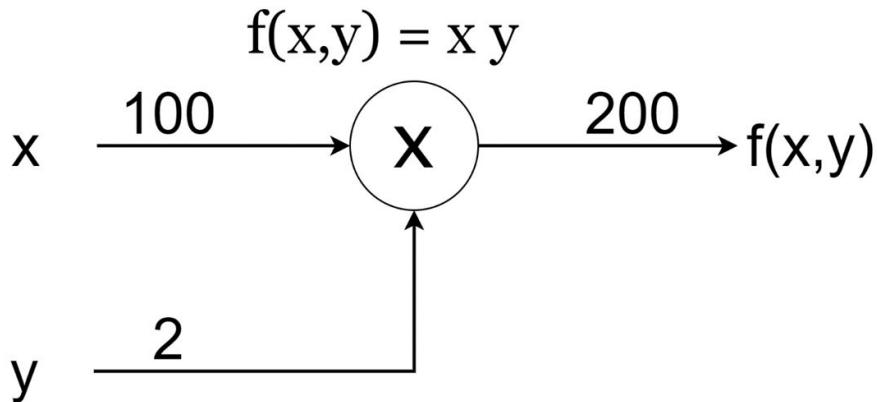
● 덧셈노드 역전파



$$f(x, y) = x + y \Rightarrow \frac{\partial f}{\partial x} = 1, \frac{\partial f}{\partial y} = 1$$

01. 계산그래프

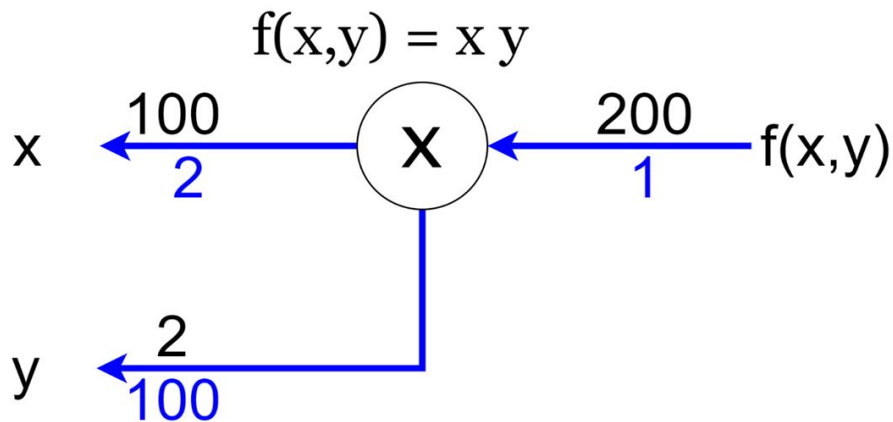
● 곱셈노드 순전파



$$f(x,y) = xy \quad \Rightarrow \quad \frac{\partial f}{\partial x} = y, \quad \frac{\partial f}{\partial y} = x$$

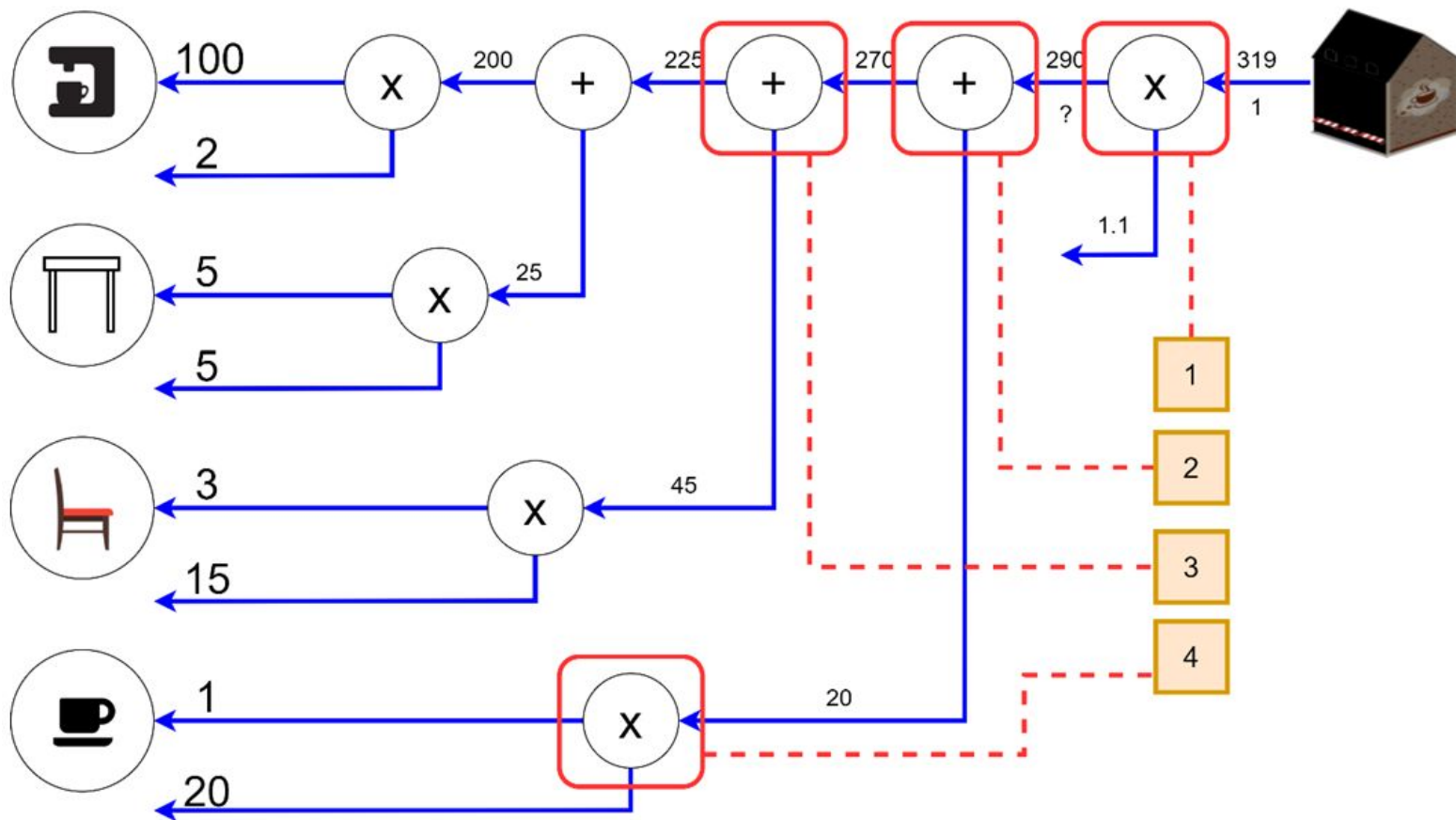
01. 계산그래프

● 곱셈노드 역전파



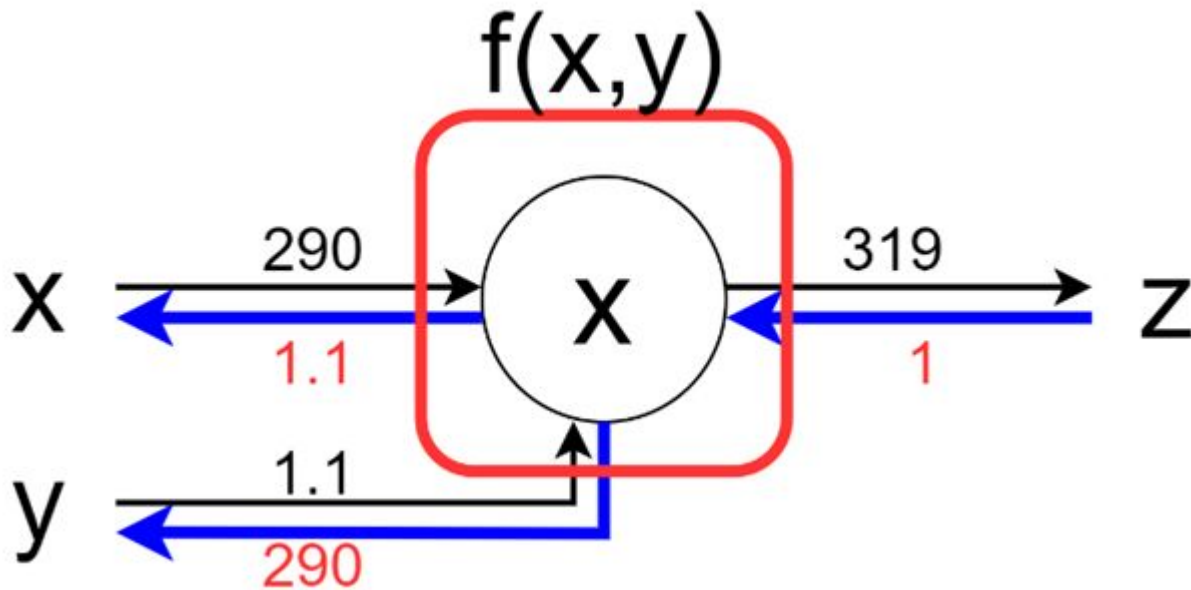
$$f(x,y) = xy \quad \Rightarrow \quad \frac{\partial f}{\partial x} = y, \quad \frac{\partial f}{\partial y} = x$$

01. 계산그래프

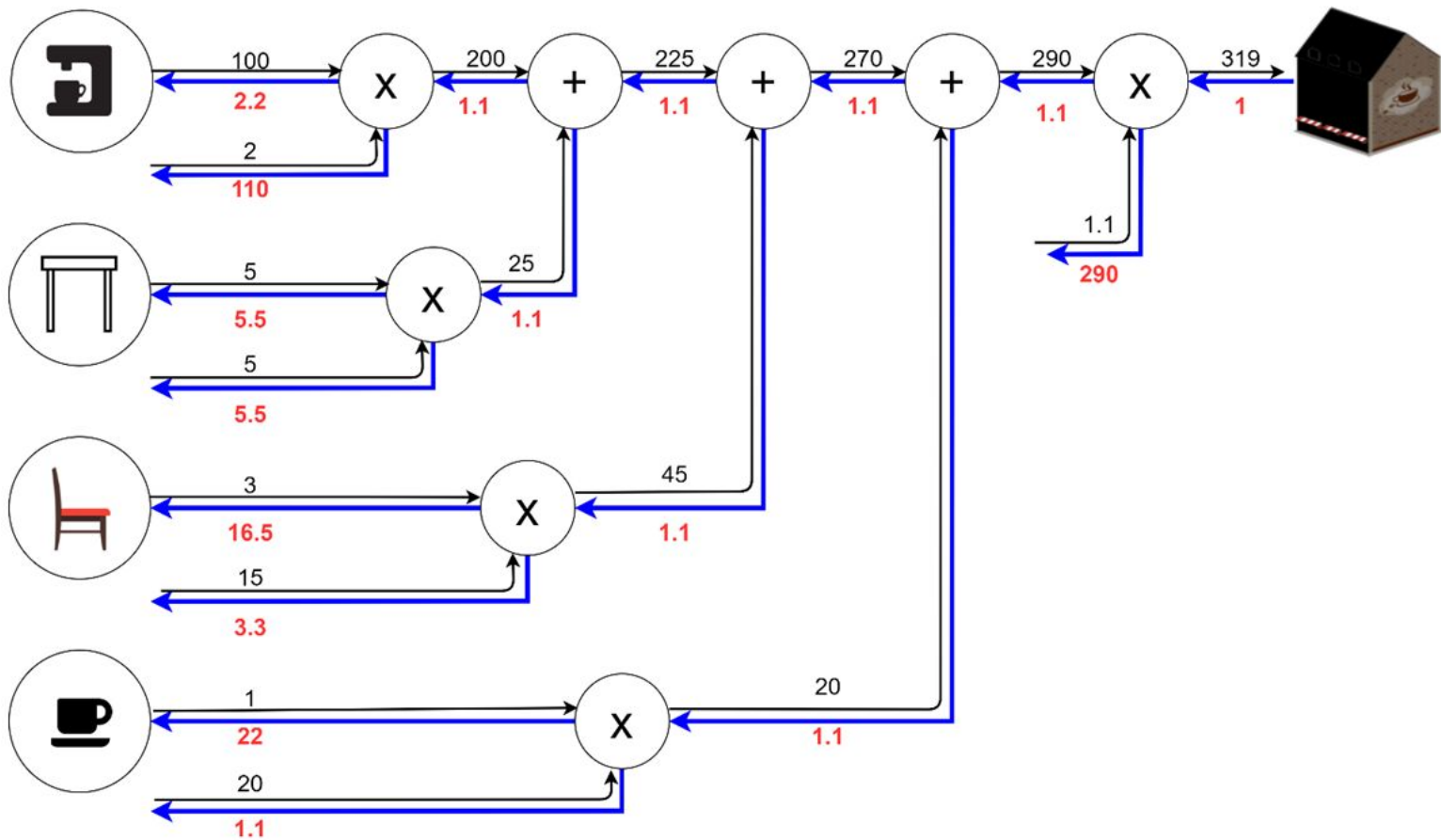


01. 계산그래프

카페창업 #1 - 곱셈노드 & 역전파



01. 계산그래프



01. 계산그래프

● 체인룰(Chain Rule)

덧셈, 곱셈 등과 위의 미분함수들은 개별적으로는 그다지 어렵지 않습니다. 하지만 서로 복합적으로 연결되면 복잡하게 보이게 됩니다. 이런 복잡한 함수를 단순화시키기 위해서 체인룰을 사용합니다.

$$\frac{dz}{dx} = \frac{dz}{dy} \cdot \frac{dy}{dx}$$

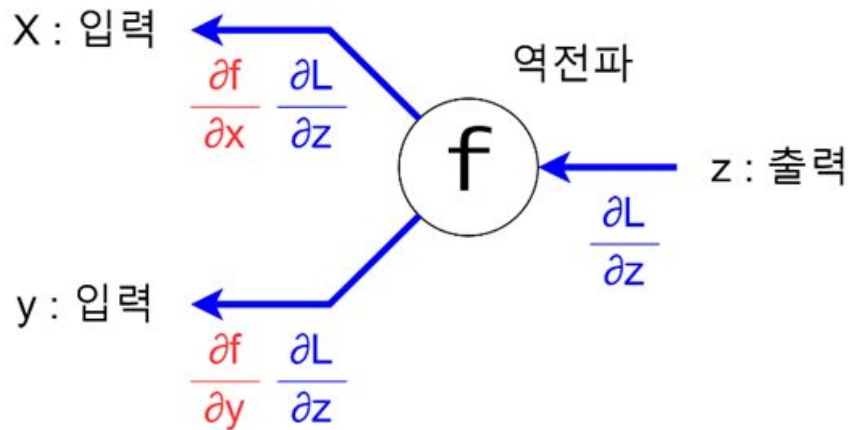
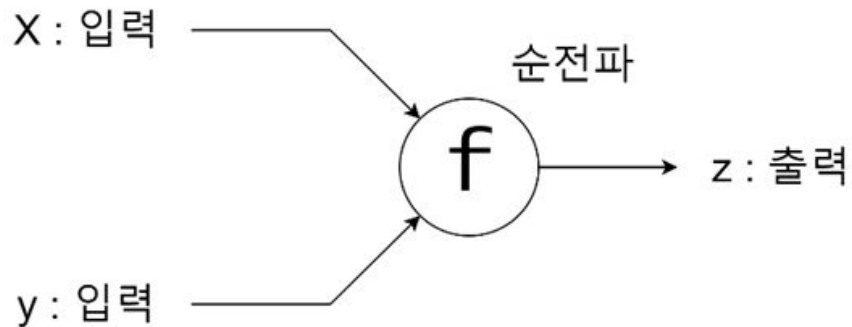
$$F'(x) = f'(g(x)) g'(x)$$

Differentiate
outer function

Differentiate
inner function

01. 계산그래프

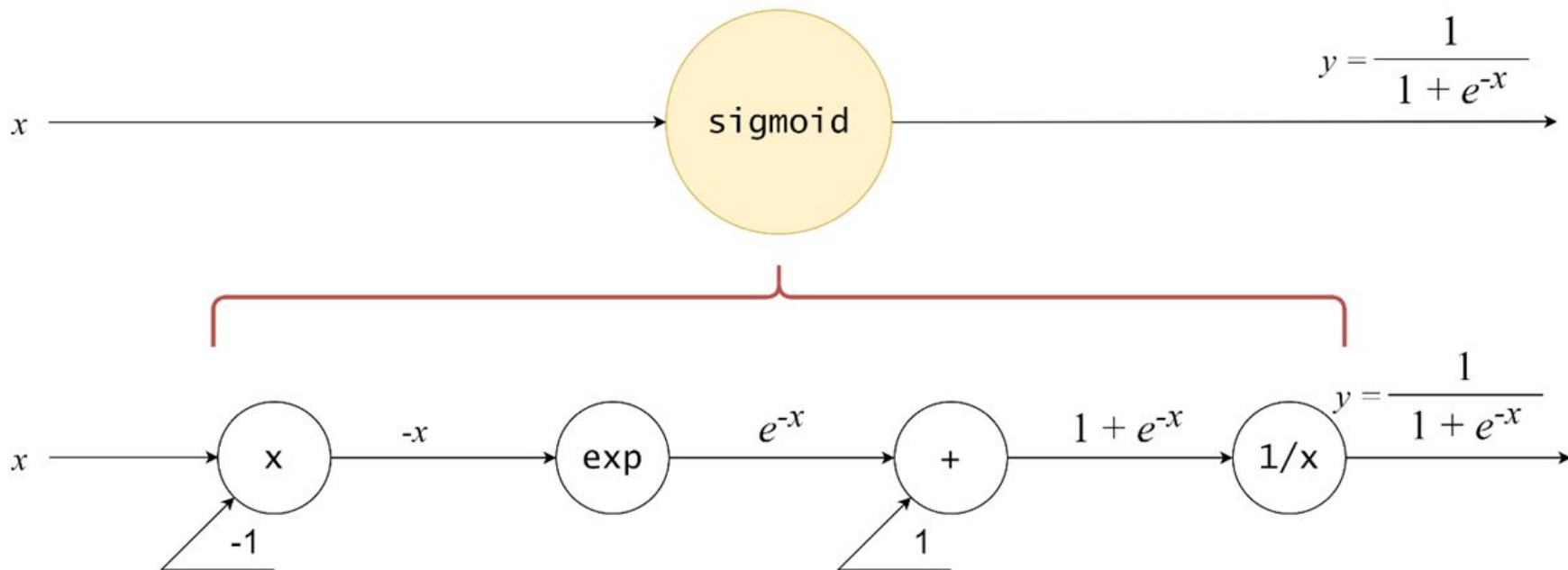
● 함수의 기울기와 계산 그래프



2. 시그모이드 기울기

02. 시그모이드 기울기

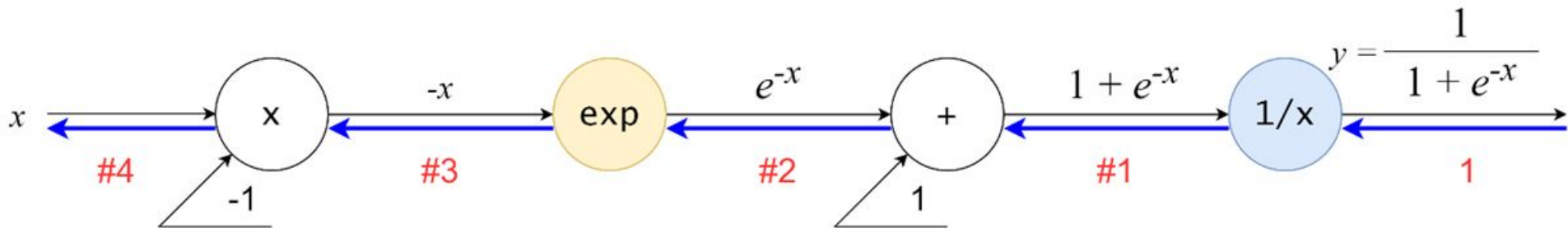
● 시그모이드



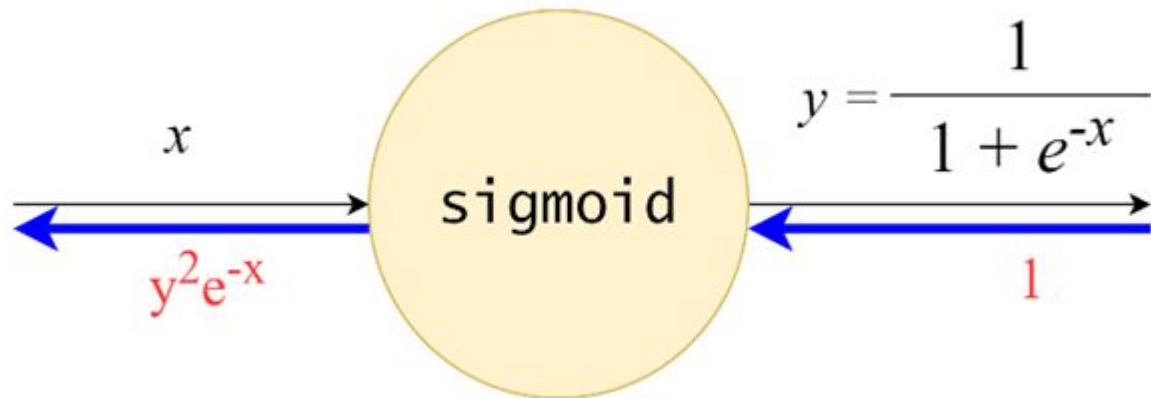
02. 시그모이드 기울기

$$f(x) = e^x \dots f'(x) = e^x$$

● 시그모이드



$$\begin{aligned}\#1 &= -y^2 \\ \#2 &= -y^2 \\ \#3 &= -y^2 \times e^{-x} \\ \#4 &= y^2 \times e^{-x}\end{aligned}$$



02. 시그모이드 기울기

● 시그모이드

$$\#1 = -y^2$$

$$\#2 = -y^2$$

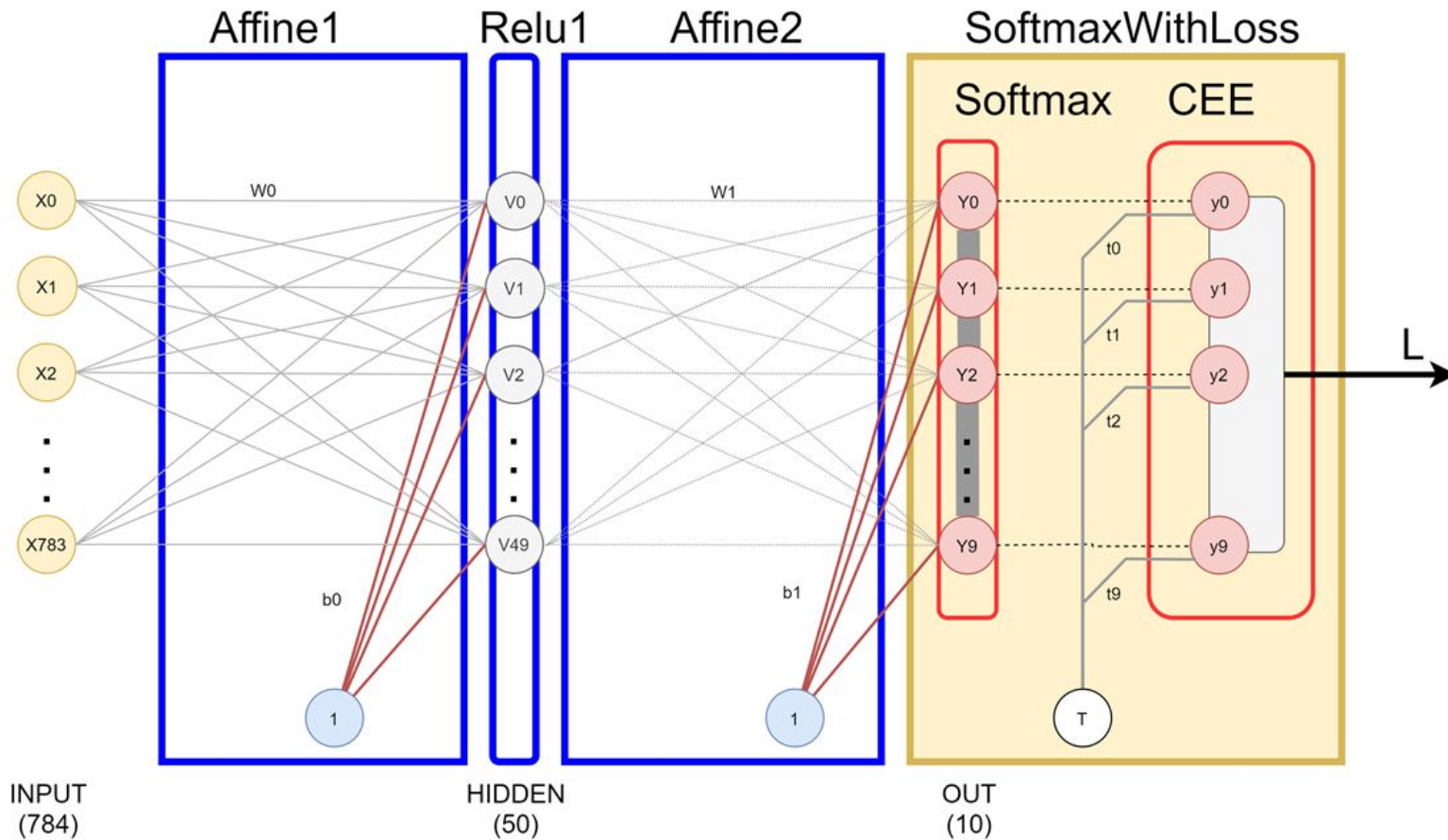
$$\#3 = -y^2 \times e^{-x}$$

$$\#4 = y^2 \times e^{-x}$$

$$\begin{aligned} y^2 e^{-x} &= \frac{1}{(1 + e^{-x})^2} e^{-x} \\ &= \frac{1}{1 + e^{-x}} \frac{e^{-x}}{1 + e^{-x}} \\ &= \frac{1}{1 + e^{-x}} \left(\frac{1 + e^{-x}}{1 + e^{-x}} - \frac{1}{1 + e^{-x}} \right) \\ &= y(1 - y) \end{aligned}$$

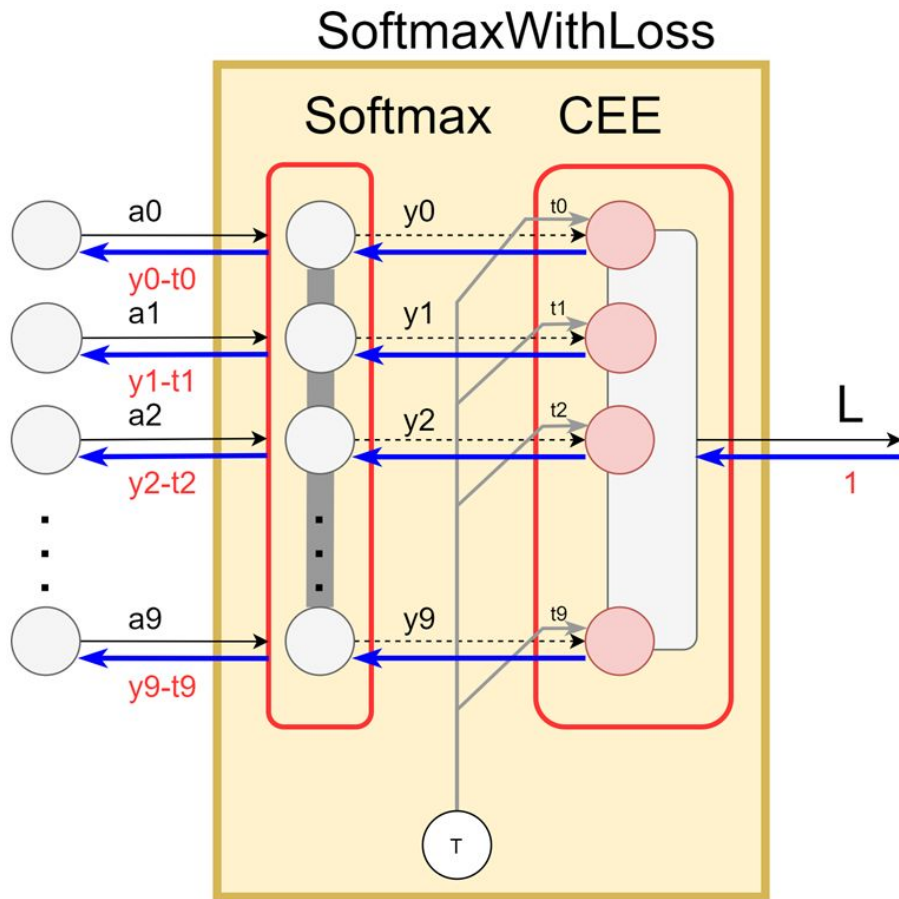
3. 소프트맥스와 CEE

03. 소프트맥스와 CEE



03. 소프트맥스와 CEE

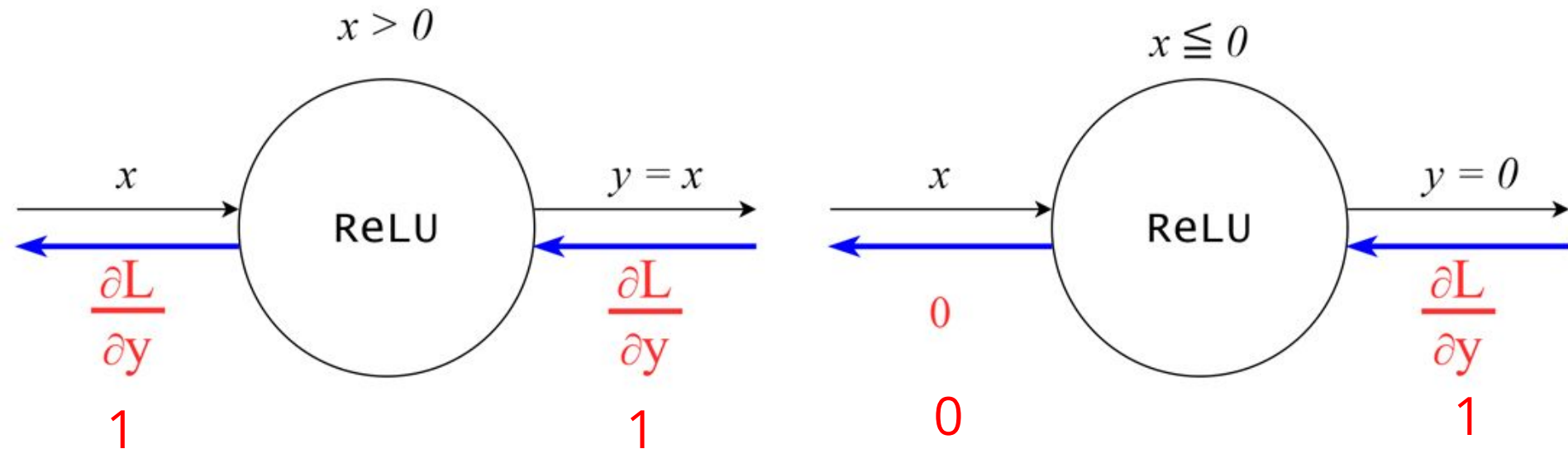
소프트맥스 역전파



4. 활성화 함수

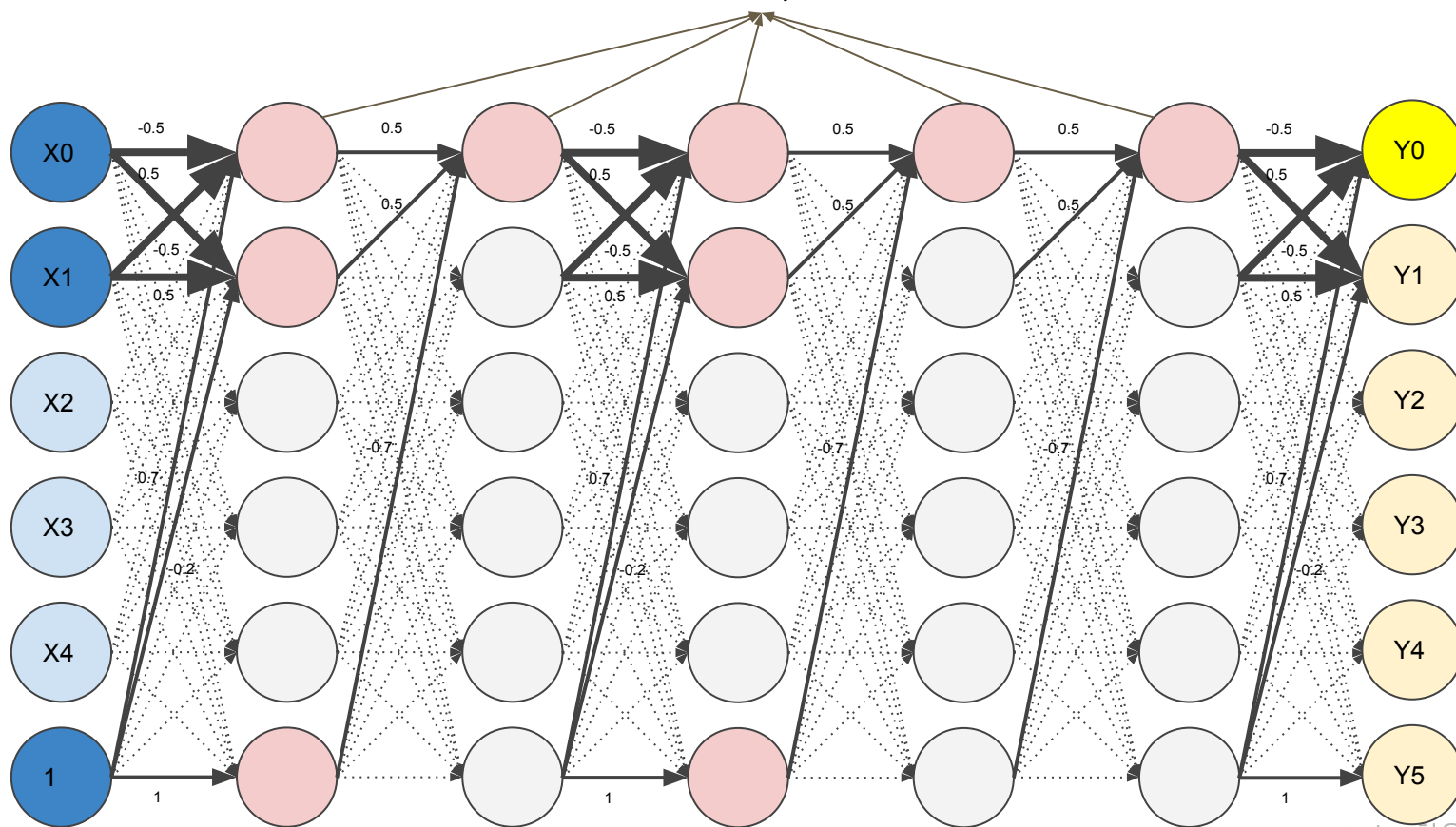
04. 활성화함수

● ReLu 역전파



5. Affine

Affine 계층/레이어



Affine 계층은 ...

행렬 내적을 기하학에서 어파인 변환(**affine transformation**)이라고 하고,
어파인 변환을 수행하는 처리를 **Affine** 계층이라는 이름으로 만든다.
즉, 이전 계층의 모든 뉴런과 연결되어 있어 행렬의 내적(**np.dot()**)을
사용하여 계산하는 계층/레이어를 **Affine** 계층/레이어라 부른다.

```
>>>import numpy as np
>>>X = np.random.rand(2)
>>>W = np.random.rand(2,3)
>>>B = np.random.rand(3)
>>>Y = np.dot(X,W) + B
```

Affine 계층/레이어

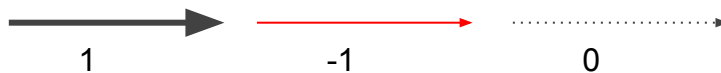
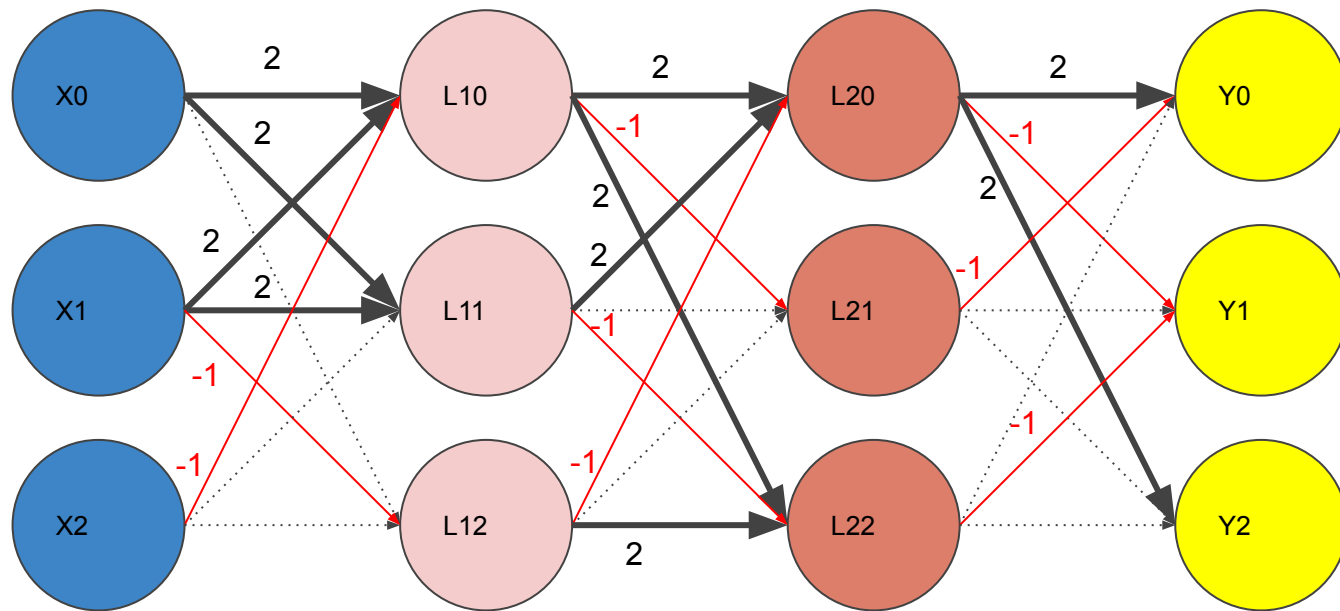
행렬 계산 복습 (순전파)

$$\begin{matrix} X & \cdot & W & = & O \\ (2,) & & (2,3) & & (3,) \end{matrix}$$

Affine 계층/레이어

행렬 계산 복습 (순전파)

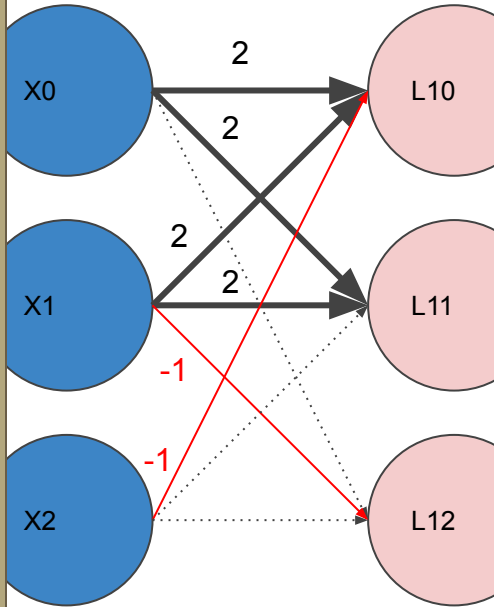
$$\begin{matrix} X & \cdot & W & = & O \\ \begin{pmatrix} 2, \\ 1,2 \end{pmatrix} & \begin{pmatrix} 2,3 \\ 2,3 \end{pmatrix} & \begin{pmatrix} 3, \\ 1,3 \end{pmatrix} & & \end{matrix}$$



행렬식과 신경망

입력 :
 X_0, X_1, X_2

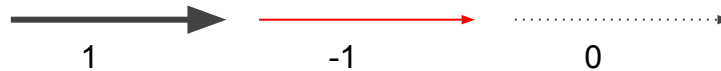
출력 :
 L_{10}, L_{11}, L_{12}



$$L_{10} = 2X_0 + 2X_1 - X_2$$

$$L_{11} = 2X_0 + 2X_1$$

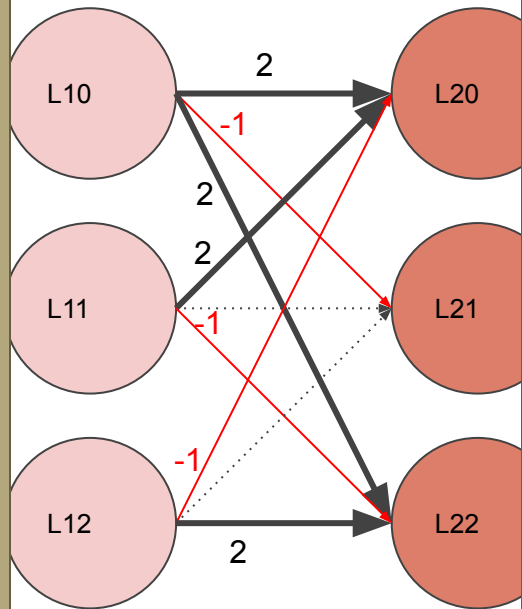
$$L_{12} = -X_1 - X_2$$



행렬식과 신경망

입력 : L10, L11, L12

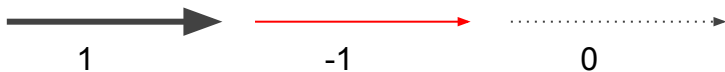
출력 : L20, L21, L22



$$L20 = 2L10 + 2L11 - L12$$

$$L21 = -L10$$

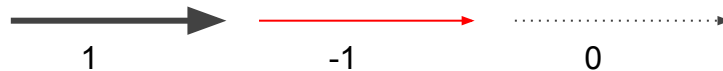
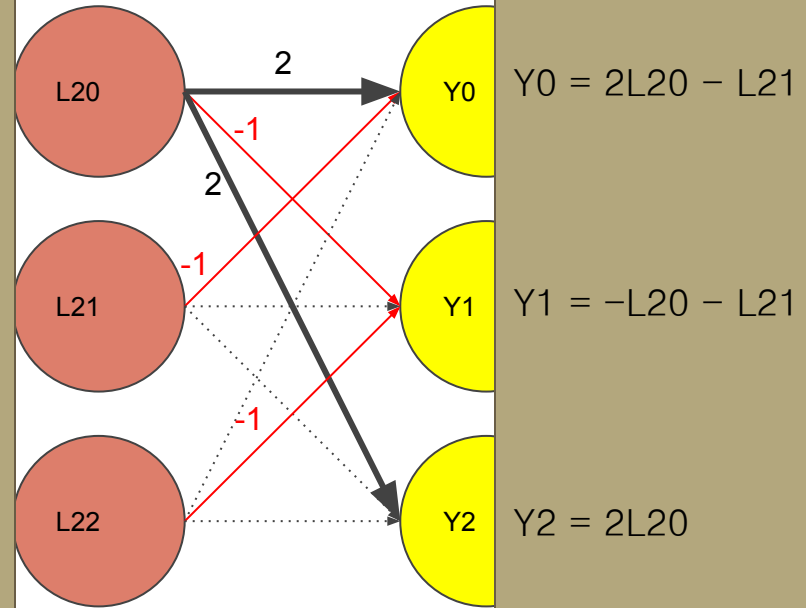
$$L22 = 2L10 - L11 + 2L12$$

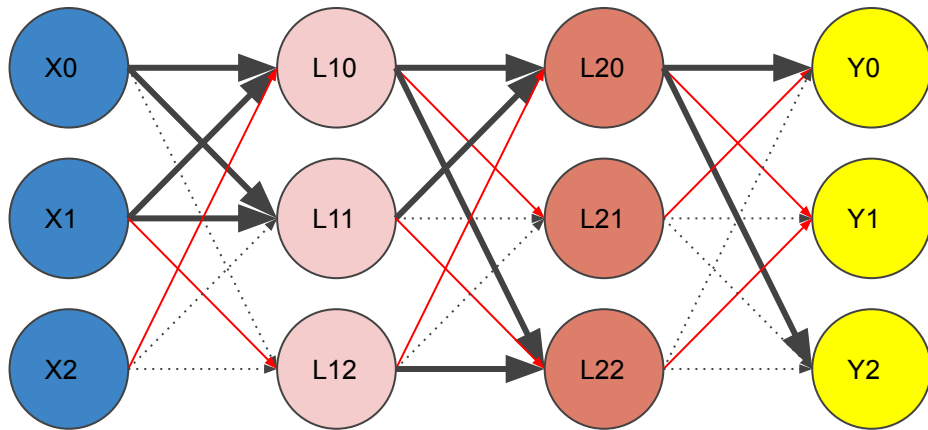


행렬식과 신경망

입력 : L20, L21, L22

출력 : Y0, Y1, Y2





$$\begin{aligned} L10 &= 2X0 + 2X1 - X2 \\ L11 &= 2X0 + 2X1 \\ L12 &= -X1 - X2 \end{aligned}$$

$$\begin{aligned} L20 &= 2L10 + 2L11 - L12 \\ L21 &= -L10 \\ L22 &= 2L10 - L11 + 2L12 \end{aligned}$$

$$\begin{aligned} Y0 &= 2L20 - L21 \\ Y1 &= -L20 - L21 \\ Y2 &= 2L20 \end{aligned}$$

$$\begin{aligned} L10 &= 2X0 + 2X1 - X2 \\ L11 &= 2X0 + 2X1 \\ L12 &= -X1 - X2 \end{aligned}$$

$$\begin{aligned} L20 &= 2L10 + 2L11 - L12 \\ L21 &= -L10 \\ L22 &= 2L10 - L11 + 2L12 \end{aligned}$$

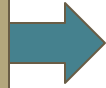
$$\begin{aligned} Y0 &= 2L20 - L21 \\ Y1 &= -L20 - L21 \\ Y2 &= 2L20 \end{aligned}$$



$$\begin{bmatrix} L10 \\ L11 \\ L12 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 2 & 2 & -1 \\ 2 & 2 & 0 \\ 0 & -1 & -1 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} X0 \\ X1 \\ X2 \end{bmatrix}$$



$$\begin{bmatrix} L20 \\ L21 \\ L22 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 2 & 2 & -1 \\ -1 & 0 & 0 \\ 2 & -1 & 2 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} L10 \\ L11 \\ L12 \end{bmatrix}$$



$$\begin{bmatrix} Y0 \\ Y1 \\ Y2 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 2 & -1 & 0 \\ -1 & -1 & 0 \\ 2 & 0 & 0 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} L20 \\ L21 \\ L22 \end{bmatrix}$$

출력

세번째 계산

두번째 계산

첫번째 계산

입력

$$\begin{bmatrix} Y_0 \\ Y_1 \\ Y_2 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 2 & -1 & 0 \\ -1 & -1 & 0 \\ 2 & 0 & 0 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} L_{20} \\ L_{21} \\ L_{22} \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 2 & 2 & -1 \\ -1 & 0 & 0 \\ 2 & -1 & 2 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} L_{10} \\ L_{11} \\ L_{12} \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 2 & 2 & -1 \\ 2 & 2 & 0 \\ 0 & -1 & -1 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} X_0 \\ X_1 \\ X_2 \end{bmatrix}$$

$$\begin{aligned} L_{10} &= 2X_0 + 2X_1 - X_2 \\ L_{11} &= 2X_0 + 2X_1 \\ L_{12} &= -X_1 - X_2 \end{aligned}$$

$$\begin{aligned} L_{20} &= 2L_{10} + 2L_{11} - L_{12} \\ L_{21} &= -L_{10} \\ L_{22} &= 2L_{10} - L_{11} + 2L_{12} \end{aligned}$$

$$\begin{aligned} Y_0 &= 2L_{20} - L_{21} \\ Y_1 &= -L_{20} - L_{21} \\ Y_2 &= 2L_{20} \end{aligned}$$

$$\begin{bmatrix} L_{10} \\ L_{11} \\ L_{12} \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 2 & 2 & -1 \\ 2 & 2 & 0 \\ 0 & -1 & -1 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} X_0 \\ X_1 \\ X_2 \end{bmatrix}$$

$$\begin{bmatrix} L_{20} \\ L_{21} \\ L_{22} \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 2 & 2 & -1 \\ -1 & 0 & 0 \\ 2 & -1 & 2 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} L_{10} \\ L_{11} \\ L_{12} \end{bmatrix}$$

$$\begin{bmatrix} Y_0 \\ Y_1 \\ Y_2 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 2 & -1 & 0 \\ -1 & -1 & 0 \\ 2 & 0 & 0 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} L_{20} \\ L_{21} \\ L_{22} \end{bmatrix}$$

`np.array([])`

출력

세번째 계산

두번째 계산

첫번째 계산

입력

$$\begin{bmatrix} Y0 \\ Y1 \\ Y2 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 2 & -1 & 0 \\ -1 & -1 & 0 \\ 2 & 0 & 0 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 2 & 2 & -1 \\ -1 & 0 & 0 \\ 2 & -1 & 2 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 2 & 2 & -1 \\ 2 & 2 & 0 \\ 0 & -1 & -1 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} X0 \\ X1 \\ X2 \end{bmatrix}$$

`np.dot(A,B)`

`X = np.array([0,0,1])`

`W1 = np.array([[2,2,-1],[2,2,0],[0,-1,-1]])`

`W2 = np.array([[2,2,-1],[-1,0,0],[2,-1,2]])`

`W3 = np.array([[2,-1,0],[-1,-1,0],[2,0,0]])`

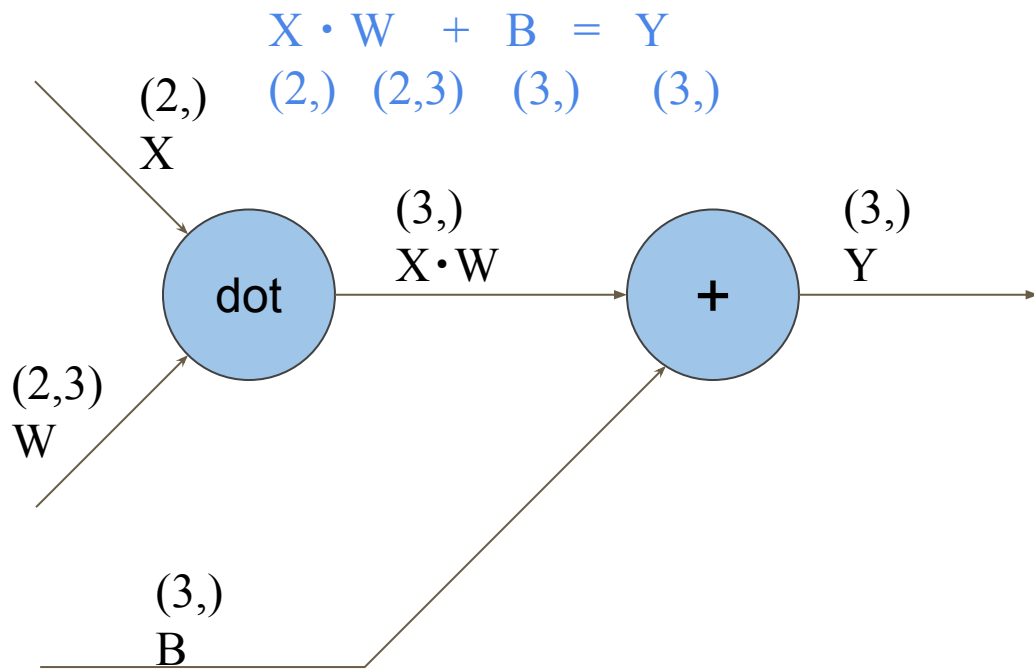
`Y = np.dot(np.dot(np.dot(W3, W2), W1), X)`



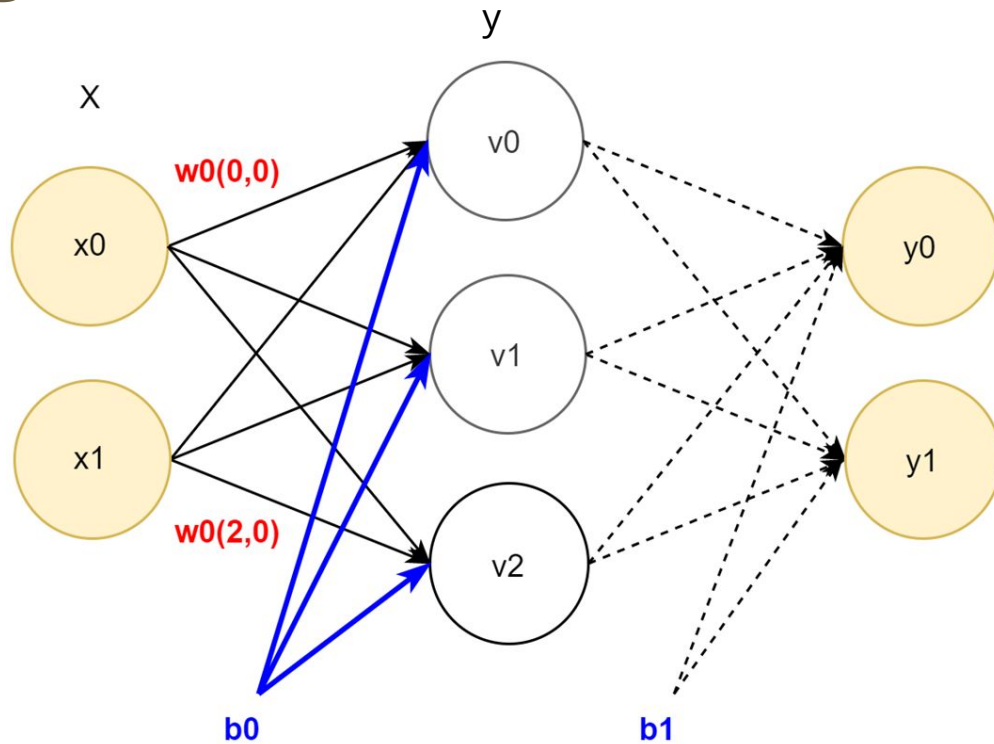
`Y = np.dot(W3, np.dot(W2, np.dot(W1, X)))`



Affine 계층/레이어 (순전파)

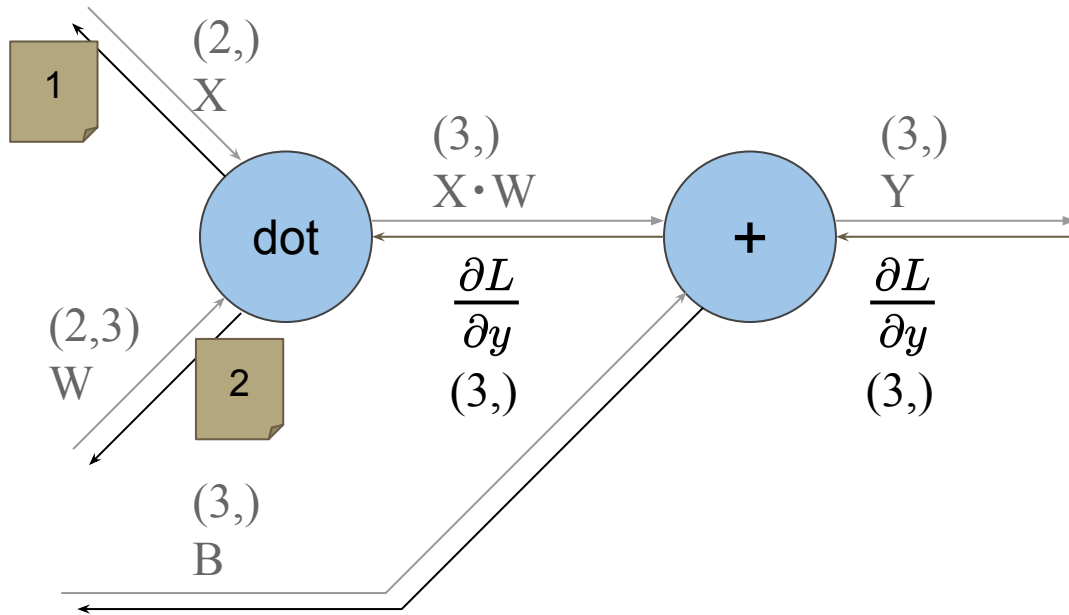


어파인 계층



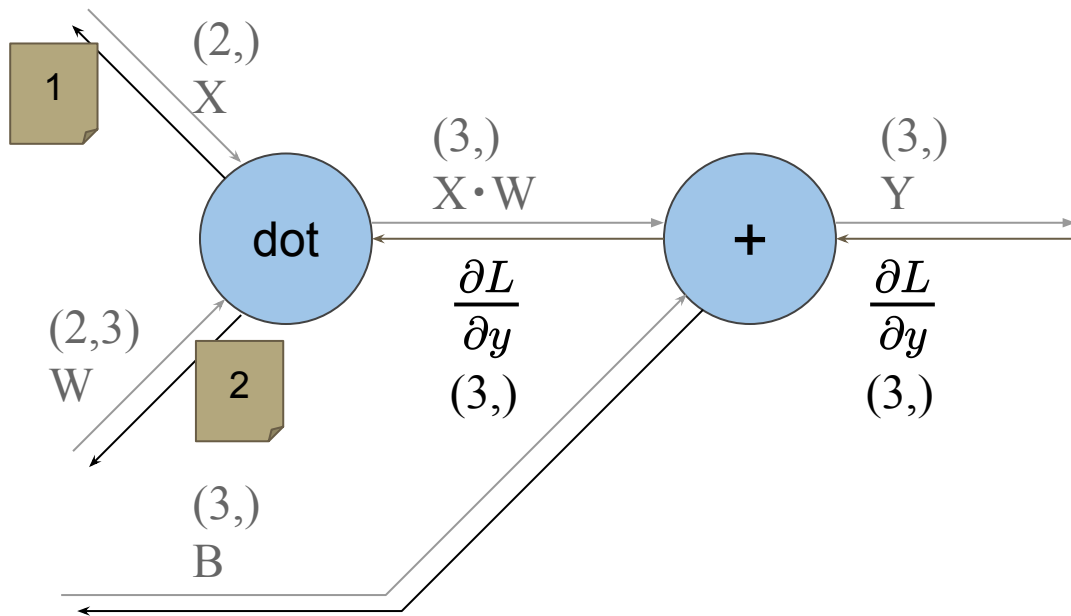
Affine 계층/레이어

$$\begin{matrix} X & \cdot & W & + & B & = & Y \\ (2,) & (2,3) & (3,) & & (3,) & & (3,) \end{matrix}$$



Affine 계층/레이어

$$\begin{matrix} X & \cdot & W & + & B & = & Y \\ (2,) & (2,3) & (3,) & & (3,) & & (3,) \end{matrix}$$



1

$$\frac{\partial L}{\partial X} = \frac{\partial L}{\partial Y} \cdot W^T$$

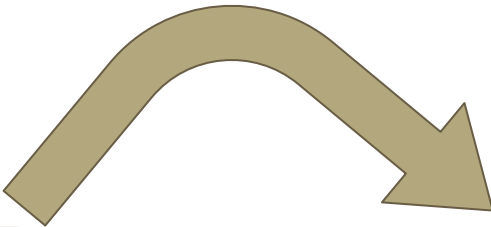
(1,2) (1,3) (3,2)

2

$$\frac{\partial L}{\partial W} = X^T \cdot \frac{\partial L}{\partial Y}$$

(2,3) (2,1) (1,3)

전치행렬


$$W = \begin{pmatrix} w_{11} & w_{12} & w_{13} \\ w_{21} & w_{22} & w_{23} \end{pmatrix} \qquad W^T = \begin{pmatrix} w_{11} & w_{21} \\ w_{12} & w_{22} \\ w_{13} & w_{23} \end{pmatrix}$$

전치행렬

$$\frac{\partial L}{\partial X} = \frac{\partial L}{\partial Y} \cdot W^T$$

(1,2) (1,3) (3,2)

$$(lx_{11} \quad lx_{12}) = (ly_{11} \quad ly_{12} \quad ly_{13}) \begin{pmatrix} w_{11} & w_{21} \\ w_{12} & w_{22} \\ w_{13} & w_{23} \end{pmatrix}$$

(1,2) (1,3) (3,2)

전치행렬

$$\frac{\partial L}{\partial X} = \frac{\partial L}{\partial Y} \cdot W^T$$

(1,2) (1,3) (3,2)

$$(lx_{11} \quad lx_{12}) = (ly_{11} \quad ly_{12} \quad ly_{13}) \begin{pmatrix} w_{11} & w_{21} \\ w_{12} & w_{22} \\ w_{13} & w_{23} \end{pmatrix}$$

$$= (ly_{11}w_{11} + ly_{12}w_{12} + ly_{13}w_{13} \quad ly_{11}w_{21} + ly_{12}w_{22} + ly_{13}w_{23})$$

전치행렬

$$\frac{\partial L}{\partial X} = \frac{\partial L}{\partial Y} \cdot W^T$$

(1,2) (1,3) (3,2)

$$\begin{pmatrix} lx_{11} & lx_{12} \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} ly_{11} & ly_{12} & ly_{13} \end{pmatrix} \begin{pmatrix} w_{11} & w_{21} \\ w_{12} & w_{22} \\ w_{13} & w_{23} \end{pmatrix}$$

(1,2) (1,3) (3,2)

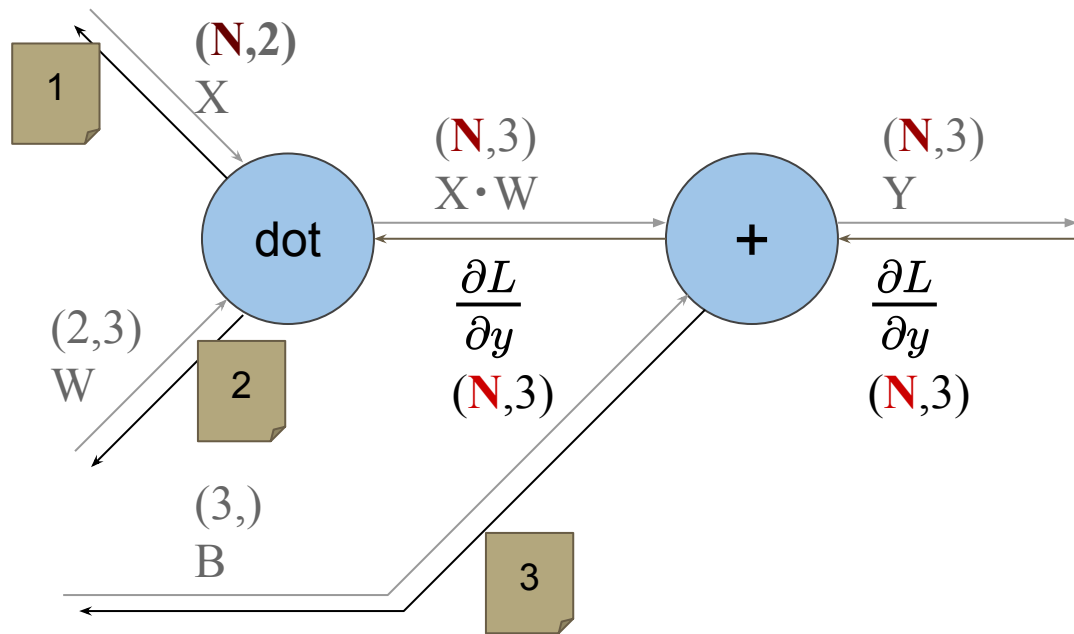
$$\frac{\partial L}{\partial W} = X^T \cdot \frac{\partial L}{\partial Y}$$

(2,3) (2,1) (1,3)

$$\begin{pmatrix} lw_{11} & lw_{12} & lw_{13} \\ lw_{21} & lw_{22} & lw_{23} \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} x_{11} \\ x_{12} \end{pmatrix} \begin{pmatrix} ly_{11} & ly_{12} & ly_{13} \end{pmatrix}$$

(2,3) (2,1) (1,3)

N 개의 데이터를 묶어서 처리하는 (순전파) Affine 계층 - 배치 처리



6. 오차역전파

06. 오차역전파

○ 과정별

13.6.1 [STEP1] 미분과 역전파 선택

13.6.2 [STEP2] MNIST 데이터 가져오기

13.6.3 [STEP3] 함수 정의 : 수치미분, 소프트맥스, CEE

13.6.4 [STEP4] 클래스 정의 : ReLU, Affine, SoftmaxWithLoss,

13.6.5 [STEP5] 클래스 정의 : SimpleNetwork

13.6.6 [STEP6] 학습을 위한 설정치 입력

13.6.7 [STEP7] 학습과 검증

