PBL 项目一雷达测距测速原理及测距测速模糊问题 一、 问题内容

雷达的基本任务之一便是对空中目标进行测距和测速。在脉冲雷达中,目标回波信号滞后于发射脉冲信号,假设滞后时间为 t_a ,那么目标到雷达的径向距离便是 $R = \frac{ct_a}{2}$ 。雷达脉冲重复周期PRI决定了雷达的最大不模糊距离。当第一个脉冲的滞后时间 $t_a = PRI$ 时所对应的距离便是该雷达的最大不模糊距离。换言之,雷达发射脉冲之后必须等待足够长的时间再发射下一个脉冲,以避免产生距离模糊的现象。

雷达在对运动目标进行测速时,其脉冲重复频率决定了频谱的混叠间隔。换言之,雷达的脉冲重复频率决定了其最大不模糊速度 $V = \frac{\lambda PRF}{2}$ 。如果目标飞行速度大于最大不模糊速度,则会产生测速模糊。

二、实验内容

使用 MATLAB 软件,完成以下实验内容。

- (1)自行查阅资料,确定 2-3 种典型雷达的脉冲重复周期,并给 出不同脉冲重复周期下雷达最大不模糊距离。
- (2)在第一问的基础上,确定 2-3 种典型目标的飞行速度,并验证第一问中所确定的 2-3 种典型雷达能否实现典型目标的无模糊测速。
- (3)雷达需要采用较高的脉冲重复频率来探测高速目标,同时需要采用较大的脉冲重复周期来探测远距离目标,二者相互制约。请验证这一结论。

三、提交报告要求

- (1) 所有项目报告的格式参见《南京信息工程大学毕业论文撰写排版规范》 (见附件1),请务必提交合乎格式要求的项目研究报告。
- (2)项目采用组间互评的形式给出分数,请各组评价时参见本项目的评分标准(见附件2)。
 - (3)项目由组长组队,每组人数(包括组长)不超过5人。
- (4) 项目评价方式包括: 学生自评(10%)、组内评价(10%)、组间评价(10%)、教师评价(70%),请大家完成系统提交后务必尽快**按照截止日期要求** 完成自评和互评,过时不候!
- (5) 项目研究期限 **2024 年 5 月 6 日至 2024 年 6 月 3 日**,报告提交的最后期限为 **2024 年 6 月 10 日 23:59**。
 - (6) 项目互评时间 2024 年 5 月 6 日 0:00 至 2024 年 6 月 17 日 23:59。
 - (7)项目报告不得有抄袭,否则0分!!!